Практическая работа 10. Случайное блуждание с поглощением на концах отрезка

Описание работы. Пусть некоторая частица в каждый момент времени может находиться в одной из точек 1, 2, ..., N отрезка [1, N]. Состояние системы X(t) в момент t будем определять координатой частицы. Рассмотрим следующий случайный механизм изменения состояния: если X(t) = i, 1 < i < N, то независимо от предшествующей части ее траектории X(t+1) = i+1 с вероятностью p, X(t+1) = i-1 с вероятностью p, X(t+1) = i-1 с вероятностью x0.

## Требуется:

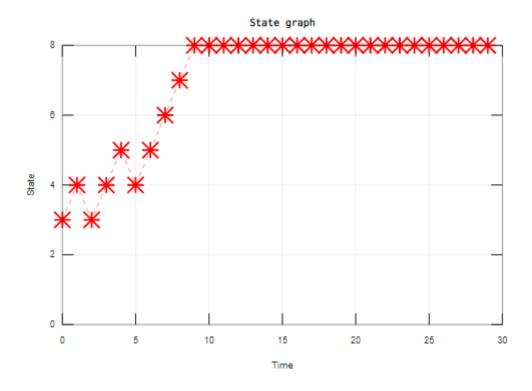
- 1. Задать N, p ∈ (0,1), q = 1 p, где N количество точек на отрезке.
- 2. Построить матрицу переходов Р за 1 шаг. При малом N вывести на экран проверить.
- 3. Построить случайный вектор начальных вероятностей, выбрать начальную точку движения.
- 4. Найти теоретические пределы вероятности.
- 5. Найти практические пределы вероятности.
- 6. Промоделировать случайное блуждание. Построить график случайных блужданий и график изменения Pn.

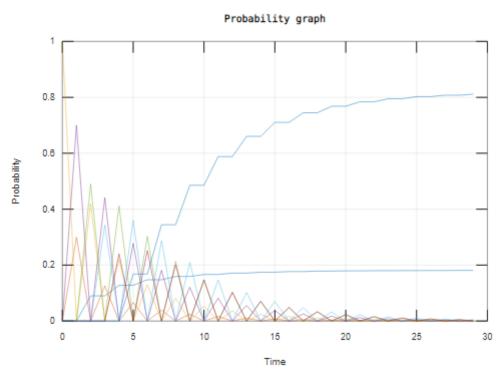
<u>Параметры</u>: N = 8 P = 0.7 Q = 0.3

Начальная точка движения: 3

Количество шагов: 30

## Графики:





## Результаты:

Матрица:

Matrix							
1.0000	0	Θ	Θ	0	0	Θ	Θ
0.3000	0	0.7000	Θ	0	0	Θ	0
0	0.3000	Θ	0.7000	0	0	Θ	0
0	0	0.3000	Θ	0.7000	0	Θ	0
0	0	Θ	0.3000	0	0.7000	Θ	Θ
0	0	Θ	Θ	0.3000	0	0.7000	0
0	0	Θ	Θ	0	0.3000	Θ	0.7000
0	0	Θ	0	0	0	Θ	1.0000

Теоретическая вероятность:

Theoretical probability 0.1815 0.8185

Начальный вектор:

Start vector 0 0 0.1918 0.2055 0.2753 0.3274 0 0

Практическая вероятность:

Practical probability 0.1815 0.8185

Вывод: теоретическая и практическая вероятности очень близки, соответственно, моделирование верно.