



Técnicas escalables de análisis de datos en entornos Big Data: Clasificadores

Inducción de árboles de decisión en *ML*



1. Árboles de decisión en *ML*.
2. Parámetros.
3. Ejemplo: datos car y preparación de datos.
4. Inducción de árboles y ejercicios.
5. OneHotEncoder y árboles de decisión.
6. Referencias.



1. Árboles de decisión en *ML*

- *ML* incluye clases para inducir **árboles de decisión binarios**, con atributos continuos y/o discretos.
- Clasificación binaria o multiclase.
- Regresión.

```
import org.apache.spark.classification.DecisionTreeClassifier
```

- `DecisionTreeClassifier` es un estimator.
- Se crea una instancia y se parametriza.
- Se entrena con `fit` para generar un `DecisionTreeClassifierModel`.
- Se aplica con `transform`.



2. Parámetros de entrada/salida

- Entrada: columnas del Data Frame para entrenar/predecir.
- `labelCol`, por defecto “label”, tipo Double.
- `FeaturesCol`, por defecto “features”, tipo Vector.
- Salida: columnas del nuevo Data Frame al aplicar transform.
- `PredictionCol`, por defecto “prediction”, de tipo Double
 - La clase predicha.
- `rawPredictionCol` por defecto “rawPrediction”, de tipo Vector
 - Vector con el número de instancias de entrenamiento de cada clase del nodo hoja que hace la predicción.
- `probabilityCol`, por defecto “probability”, de tipo Vector
 - A partir del vector anterior, normalizando.
- Mejor dejar los nombres por defecto.
- Comunes a la mayoría de los algoritmos.



Parámetros del algoritmo

- `impurity`: Medida de impureza para seleccionar los atributos.
 - `maxDepth`: Profundidad máxima del árbol.
 - `maxBins`: Número máximo de particiones de atributos continuos.
 - `minInstancesPerNode`: número mínimo de instancias en un nodo hijo para realizar una partición.
-
- Los tres últimos influyen notablemente en el sobreajuste.



Ejemplo

```
/* Creamos una instancia de DecisionTreeClassifier */  
val DTcar=new DecisionTreeClassifier()  
  
/* Elegimos parámetros del modelo */  
val impureza = "entropy"  
val maxProf = 3  
val maxBins =5  
  
/* Fijamos parámetros del modelo */  
DTcar.setImpurity(impureza)  
DTcar.setMaxDepth(maxProf)  
DTcar.setMaxBins(maxBins)
```

■ Alternativa:

```
val DTcar=new  
DecisionTreeClassifier().setImpurity(impureza).setMaxDepth(max  
Prof).setMaxBins(maxBins)
```

- Los atributos se seleccionan según la **ganancia de información**.
- Clasificación: dos medidas de impureza, gini, entropy.
- Entropy: $H(D) = -\sum_{i=1}^n f_i \log_2 f_i$ ID3, C4.5
- Índice de gini: $I_G(D) = -\sum_{i=1}^n f_i (1 - f_i)$ CART
- En principio:
 - “entropy” atributos categóricos.
 - “gini” numéricos.
- En la práctica, muy poca diferencia.

- Es la profundidad máxima que puede alcanzar el árbol.
- Un árbol de profundidad 0 tiene un único nodo hoja.
- Un árbol de profundidad 1 tiene un nodo interno y dos nodos hojas.
- Valor por defecto: 5
- Es un **parámetro crítico** que hay que ajustar en la etapa de selección de modelos.
- Compromiso:
 - Árbol más profundo: puede sobreajustar.
 - Árbol menos profundo: puede no incluir un atributo necesario.
- Mejor solución: podar después de crear árbol de prof. máxima, pero no escala bien. *ML*, *Mllib* no lo soportan.

- Se consideran los valores de los atributos continuos como posibles umbrales para “discretizar” cada atributo.
- Siempre binario: posibles particiones a más profundidad, distintas en cada rama.
- También para los categóricos si tienen más de 2 valores: $(2^{M-1} - 1)$ si M valores. Se agrupan 1 frente al resto:
 - azul | rojo, verde azul, rojo | verde rojo | azul, verde
- Valor máximo: 32 (o el número de instancias)
 - Valor por defecto: 32.
 - Valores elevados favorecen el sobreajuste.
 - Inicialmente, mejor probar un valor bajo, 3, 5 o 7, por ejemplo.
- Como mínimo: número máximo de valores de un atributo categórico - 1 (en clasificación binaria).

- Cada atributo seleccionado induce una partición sobre la parte del conjunto de entrenamiento que llega al nodo.
- Detiene la construcción de la rama si ningún atributo genera particiones con menos de `minInstancesPerNode` en cada rama.
- Valor por defecto: 1.
- No suele ser interesante generar particiones con solo dos instancias.
- Valores pequeños favorecen el sobreajuste.

- Utiliza tres criterios de parada.
- La profundidad del nodo es igual al parámetro `maxDepth` (5).
- Ningún candidato mejora la ganancia de información sobre el parámetro `minInfoGain` (0).
- Ningún candidato produce un nodo con al menos `minInstancesPerNode` (1).

3. Ejemplo: datos car y preparación de datos

- <https://archive.ics.uci.edu/ml/datasets/Car+Evaluation>
- Tarea de clasificación.
- Clase: evaluación de un coche.
- Posibles valores: unacc, acc, good, vgood.
- Atributos: 6, discretos.
- coste:_compra: vhigh, high, med, low.
coste:_mantenimiento: vhigh, high, med, low.
puerta: 2, 3, 4, 5more.
personas: 2, 4, more.
maletero: small, med, big.
seguridad: low, med, high.
- Valores ausentes: ninguno.

Distribución de clases

- Class Distribution (number of instances per class)

Class	N	N[%]

Unacc	1210	(70.023 %)
acc	384	(22.222 %)
good	69	(3.993 %)
v-good	65	(3.762 %)

Procesamos conjunto de datos

- Como en script “creacionModelosClasificacionML.scala”
- Recordar: Lectura a Data Frame, StringIndexer, OneHotEncoder, VectorAssembler, StringIndexer para la clase
- En torno a la línea 145:

```
// Creamos el DataFrame carFeaturesLabelDF con columnas
features y label
val carFeaturesLabelDF =
  indiceClase.fit(carFeaturesClaseDF).transform(carFeaturesClaseDF).drop("clase")
carFeaturesLabelDF.show(10)
```

```
+-----+-----+
|           features|label|
+-----+-----+
|(15,[0,3,11,14],[...]| 1.0|
|(15,[0,3,11,13],[...]| 1.0|
|(15,[0,3,11],[1.0...]| 1.0|
|(15,[0,3,12,14],[...]| 1.0|
|(15,[0,3,12,13],[...]| 1.0|
|(15,[0,3,12],[1.0...]| 1.0|
```



Partición aleatorio entrenamiento y prueba

```
/* Realizamos una partición aleatoria de los datos */  
/* 66% para entrenamiento, 34% para prueba */  
  
/* Fijamos seed para usar la misma partición en distintos  
ejemplos*/  
val dataSplits = carFeaturesLabelDF.randomSplit(Array(0.66, 0.34),  
seed=0)  
val trainCarDF = dataSplits(0)  
val testCarDF = dataSplits(1)
```

Creamos instancia DecisionTreeClassifier y parametrizamos

```
/* Importamos de ML */
import org.apache.spark.ml.classification.DecisionTreeClassifier

/* Creamos una instancia de DecisionTreeClassifier */
val Dtc = new DecisionTreeClassifier()

/* Elegimos parámetros del modelo */
val impureza = "entropy"
val maxProf = 3
val maxBins = 5

/* Fijamos parámetros del modelo */
Dtc.setImpurity(impureza)
Dtc.setMaxDepth(maxProf)
Dtc.setMaxBins(maxBins)
```




Ejercicio 1: Entrenamos el clasificador, DTcarModel_A

- Entrenamos, examinamos y calculamos tasa de error.



Solución 1: Entrenamos el clasificador, DTcarModel_A



Calculamos su tasa de error

Tasa de error= 0,237

- Con los parámetros por defecto

```
val impureza = "entropy"
```

```
val maxProf = 5
```

```
val maxBins = 32
```

```
numNodes=23
```

```
Tasa de error= 0,190
```



Ejercicio 2: DTcarModel_B

- Crea árbol de decisión con
impureza: entropy
maxProf:10
maxBins=: 5
- Evaluar sobre las mismas particiones.
- Mostrar.



Solución 2: DTcarModel_B



Examinamos DTcarModel_B



Tasa de error DTcarModel_B

Tasa de error= 0,085

- Pero profundidad 10 y 211 nodos.



Ejercicio 3: DTcarModel_C

- Crea árbol de decisión con
impureza: entropy
maxProf:10
maxBins=: 150
- Evaluar sobre las mismas particiones.
- Mostrar.



Solución 3: DTcarModel_C



Examinamos DTcarModel_C



Tasa de error DTcarModel_C

Tasa de error= 0,085

- El mismo árbol que DTcarModel_B, (maxBins=5).
- El resultado era de esperar, pues no hay atributos continuos.
- Y usando OneHotEncoder todos los atributos toman valor 0/1.
- Sería suficiente **maxBins=2**.



5. OneHotEncoder y árboles de decisión

- Vamos a comparar un árbol utilizando la codificación **1 de K** frente a otro que no la utilice.
- En ambos casos utilizamos `StringIndexer` para obtener los índices a los valores de los atributos categóricos.



Ejercicio 4: Inducir un árbol con los parámetros por efecto sin usar OneHotEncoder, DTcarModel_D

- Codificar los atributos categóricos solo con StringIndexer



Solución 4: nueva columna features



Solución 4: examinamos nuevo *Data Frame* carFeaturesClaseDF



Solución 4: creamos el árbol DTcarModel_D



Solución 4: examinamos el árbol

Solución 4: tasa de error sin usar OneHotEncoder

Tasa de error= 0,144

- Sin OneHotEncoder.
- Árbol de profundidad 5, 17 nodos y una tasa de error de 0,144.
- Comprobar que aumentando la profundidad a 10, se obtiene un árbol que tiene 125 nodos y una tasa de error de 0,031.
- Con OneHotEncoder
- Árbol de profundidad 5, 23 nodos y una tasa de error de 0,190.
- O árbol de profundidad 10, 211 nodos y una tasa de error de 0,085.
- En este caso, la opción con StringIndexer es preferible.
- El resultado depende del conjunto de datos y de la partición aleatoria.



OneHotEncoder y árboles de decisión

- No siempre es preferible la codificación **1 de K** con los árboles de decisión.
- Porque introducen nuevos atributos.
- Que permiten realizar particiones más pequeñas del conjunto de entrenamiento.
- Y seleccionar atributos que generalizan peor.

6. Referencias

- Lichman, M. (2013). UCI Machine Learning Repository [http://archive.ics.uci.edu/ml]. Irvine, CA: University of California, School of Information and Computer Science.
- B. Zupan, M. Bohanec, I. Bratko, J. Demsar, “Machine Learning by Function Decomposition”, Proceedings of the Fourteenth International Conference Machine Learning (ICML'97), pp. 421 – 429, Nashville, Tennessee, July 1997.
- Decision trees. <https://spark.apache.org/docs/3.5.6/ml-classification-regression.html#decision-trees>. Último acceso: octubre 2025.
- DecisionTreeClassifiers. <https://spark.apache.org/docs/3.5.6/ml-classification-regression.html#decision-tree-classifier> . Último acceso: octubre 2025.
- Decision Trees - RDD-based API. <https://spark.apache.org/docs/3.5.6/mllib-decision-tree.html>. Último acceso: octubre 2025.