

Hoja de Especificaciones del Vehículo – WRO 2025

Categoría: Future Engineers – Self-Driving Cars

Nombre del equipo: Van-Engineers

País: España

Nombre del robot: Bombi

Nombre del coach: Diego Valero Cano

1. Dimensiones del Vehículo

- Largo (mm): 275
- Ancho (mm): 150
- Altura (mm): 10
- Peso (kg): 1,237 (máx. 1.5 kg)

2. Especificaciones Técnicas

- Tipo de tracción (marca la opción):

- ☐ Tracción delantera
- ☒ Tracción trasera
- ☐ Tracción en las 4 ruedas

- Sistema de dirección:

Descripción breve del sistema: Transversal en T

- Número de motores de tracción: 1
- Marca/modelo de los motores: Arduino

3. Controlador y Electrónica

- Controlador principal (SBC/SBM): Arduino Uno
- Sistemas adicionales (si hay más de un controlador): No hay
- Sensores utilizados (tipo y función):
Ultrasonido, cámara,
- Batería (tipo y capacidad): Batería de 9 V/ 11,1 V

4. Software y Código

- Lenguaje(s) de programación utilizados: Arduino
- Plataforma de desarrollo (IDE, entorno): Arduino
- Repositorio GitHub (URL pública): <https://github.com/jigarr2/WRO-Vandelvira/tree/main>
- Fecha del primer commit: 31/05/2025
- Fecha del segundo commit: _____
- Fecha del tercer commit: _____

5. Imágenes (adjuntar fotos en la versión impresa)

- Vista superior. Disponible en Github
- Vista inferior. Disponible en Github
- Vista lateral. Disponible en Github
- Foto del equipo. Disponible en Github

Firma del Coach: Diego Valero Cano

Fecha: 23/05/2025

