

Universidade do Minho

LICENCIATURA EM ENGENHARIA INFORMÁTICA

Computação Gráfica - Fase 2 Grupo 38

Bernardo Emanuel Magalhães Saraiva - A93189 José João Cardoso Gonçalves - A93204 Mariana Rocha Marques - A93198 Rui Filipe Coelho Moreira - A93232

Ano Lectivo 2021/2022

Conteúdo

1	Intr	rodução
	1.1	Contextualização
	1.2	Objetivos da $2^{\underline{a}}$ fase
	1.3	Alterações efectuadas na 2ª fase
2	Esti	rutura do código
	2.1	Engine
	2.2	XML Parser
	2.3	Sistema Solar
	2.4	Torus
3	Con	nclusão

1 Introdução

1.1 Contextualização

O presente relatório tem como objetivo documentar e formalizar o procedimento efetuado para a implementação da segunda fase do Trabalho Prático de Computação Gráfica, constituinte do 2^{0} semestre do 3^{0} ano de Engenharia Informática.

A presente fase do Trabalho Prático dá seguimento ao que foi proposto na fase anterior, pelo que se trabalhou tomando como estrutura base o código anteriormente desenvolvido.

1.2 Objetivos da $2^{\underline{a}}$ fase

Para a segunda fase do Trabalho Prático da UC de Computação Gráfica, foi proposto aos alunos a actualização do *engine* de modo a ser possível aplicar transformações geométricas, mais propriamente translações, rotações e mudanças de escala face aos modelos desenvolvidos.

Para tal, é necessário alterar a função de leitura do XML de forma a ler os novos parâmetros, entre eles translate, rotate e scale. É necessário também implementar um sistema hierárquico, onde em cada nodo "group", é possível conter modelos (acrescentando a figura Torus aos implementados na fase 1) e um conjunto de transformações, para além de possíveis sub-nodos com as suas próprias transformações e modelos. Os sub-grupos, para além das suas transformações, herdam as transformações do seu grupo mãe.

Para esta fase, foi também necessário o desenvolvimento de um modelo estático do Sistema Solar, incluindo o sol, planetas e luas definidos em hierarquia.

1.3 Alterações efectuadas na $2^{\underline{a}}$ fase

Para alcançar os objetivos propostos para a segunda fase, as alterações surgiram essencialmente ao nível do *engine*. Para além do ficheiro anteriormente referido, foram implementadas novas classes, que muito superficialmente se poderá dizer que têm como objetivo de guardar estruturas que possam ser úteis para o reconhecimento e desenho das novas funcionalidades. Estas novas classes serão descritas e abordadas em detalhe no próximo capítulo.

Além do referido, também foram adicionadas algumas movimentações de câmara novas para auxiliar na visualização do sistema solar. Estas funcionalidades permitem aproximar e distanciar a câmara do referencial, sendo possível ter uma percepção da totalidade do sistema solar, ou contemplar o detalhe das figuras que o constituem.

2 Estrutura do código

2.1 Engine

O Engine corresponde ao módulo que trata da leitura dos ficheiros XML e a visualização da representação gráfica proveniente dos ficheiros .3d resultantes do generator. De acordo com o referido em 1.2, o Engine desenvolvido na primeira fase necessitou de sofrer algumas alterações, para que, além de cumprir com o enunciado, pudesse melhorar a sua interpretação, bem como as suas funcionalidades. Para alcançar este objetivo, foi desenvolvida a função drawModels, que em conjunto com a classe tree.cpp permite aplicar as transformações geométricas aos modelos desejados.

2.2 XML Parser

Na fase 2, a dificuldade no parsing do XML foi aumentada, dado que surgiram novas funcionalidades como por exemplo o sistema hierárquico (grupos). Devido a estas mudanças foram adicionadas algumas classes para suprir as novas necessidades. Entre as classes criadas, destaca-se a **Tree** que contém toda a informação do XML organizada da seguinte forma:

- Câmara Possui os valores presentes no XML para posicionar a câmera corretamente.
- Group Possui os modelos a desenhar, bem como os seus subgrupos e as transformações a aplicar a cada um destes. Relativamente aos modelos, estes são armazenados através da classe Figure, que é constituída por um vetor de pontos, possibilitando desta forma a sua representação através do Engine.

De forma a armazenar a informação do XML nestas novas classes, foi então necessário redefinir a função readFile que atua sobre os diferentes cabeçalhos no XML: Camera, Group, Transform, Models e Model. Através desta função, é aberto o ficheiro a ser representado e lidas as configurações relativas à câmara através da função readCamera e de seguida é lido o group, bem como todos os seus subgrupos através da chamada recursiva da função groupParser, que possiblita a leitura de todos os modelos, bem como das transformações associadas a cada grupo.

2.3 Sistema Solar

De maneira a obter um modelo do Sistema Solar que seja o mais próximo da realidade, o grupo teve em conta a escala real. Porém, foram reguladas algumas distâncias e escalas com o objetivo de facilitar a visualização por completo do Sistema Solar, bem como o detalhe envolvido.

Relativamente ao desenho dos planetas para formar uma representação do sistema solar, todos os modelos partem de uma primitiva inicial da esfera e do *torus* (se necessário). As-

sim, com o objetivo de representar as dissemelhanças de tamanho que os caracterizam, são efetuadas as transformações necessárias aquando da sua representação.

Em seguida demonstra-se um excerto de código que serve de exemplo ao referido, e que trata do desenho do Planeta Saturno, sendo dividido no desenho de uma esfera correspondente ao planeta em si e ao seu anel.

```
<world>
1
      <camera>
                                         <!--configuração da camara-->
           <position x="150" y="50" z="50" />
           <lookAt x="0" y="0" z="0" />
4
           <up x="0" y="1" z="0" />
5
           ction fov="60" near="1" far="1000" />
6
7
      </camera>
8
      <group>
9
               <group>
                                         <!--desenho do planeta saturno-->
10
                   <transform>
                        <translate x = "63" y = "0" z = "0"/>
12
                        <scale x="3.5" y="3.5" z="3.5"/>
13
                        </transform>
14
                   <models>
                        <model file="sphere.3d"/>
16
                   </models>
17
               </group>
18
               <group>
                                         <!--desenho do anel de saturno-->
19
20
                   <transform>
                        <rotate angle="10" x="1" y="0" z="0" />
21
                        <translate x="63" y="0" z="0" />
22
                        <scale x="7" y="0" z="7"/>
23
24
                   </transform>
25
                   <models>
                       <model file="torus.3d" />
26
27
                   </models>
28
               </group>
      </group>
29
30 </world>
```

Para uma maior percepção do objetivo de cada transformação, a seguinte imagem serve de exemplo para explicar cada uma das transformações implementadas e do seu funcionamento.

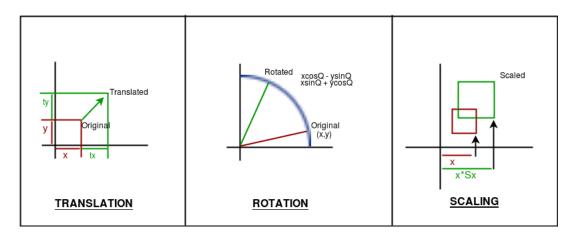


Figura 1: Transformações aplicáveis às figuras

Para a representação do Sistema Solar foram desenvolvidas 2 alternativas, com o objetivo de compreender e obter uma noção da escala das figuras, bem como da sua representação. Deste modo, foi desenvolvida uma versão em que os planetas se encontram alinhados com o eixo dos x do referencial, e uma representação em que se pretende simular as órbitas dos planetas.

Em seguida apresentam-se as imagens de ambas as representações:

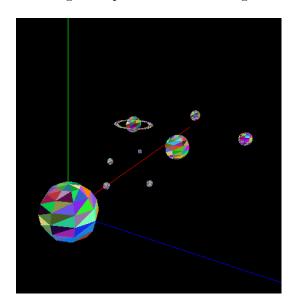


Figura 2: Sistema Solar

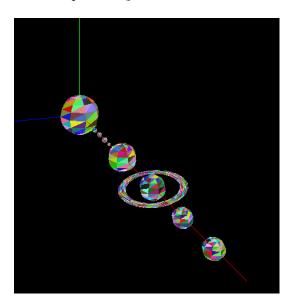


Figura 3: Sistema Solar Alinhado

2.4 Torus

De modo a desenhar o anel de Saturno (verificar se é so isto que desenhamos), acrescentamos uma figura ao *generator*, o *Torus*. Para o desenho desta figura é necessário passar 4 argumentos:

- innerRadius: é o raio interior do Torus ('r' da Figura 4)
- outerRadius: é o raio exterior do Torus ('R' da Figura 4)
- \bullet slices
- stacks

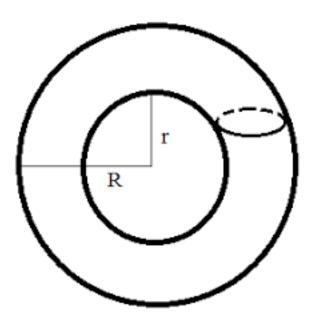


Figura 4: Raio interior e exterior do Torus

Com este innerRadis e outerRadius, calculamos o radius (distância entre o centro do tubo até ao centro do torus, 'R' na Figura 5) e o ringRadius (raio que define a espessura do torus, 'r' na Figura 5) da seguinte forma:

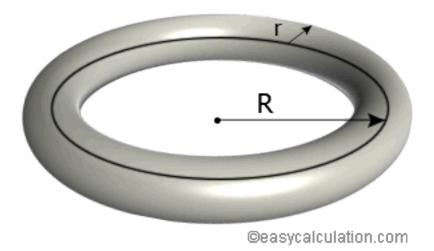


Figura 5: Radius e RingRadius do Torus

```
radius = (innerRadius + outerRadius) / 2.0f;
ringRadius = (outerRadius - innerRadius) / 2.0f;
```

Após termos calculado estes dois raios, iteramos sobre as stacks e silces, geramos os pontos e obtemos a seguinte figura:

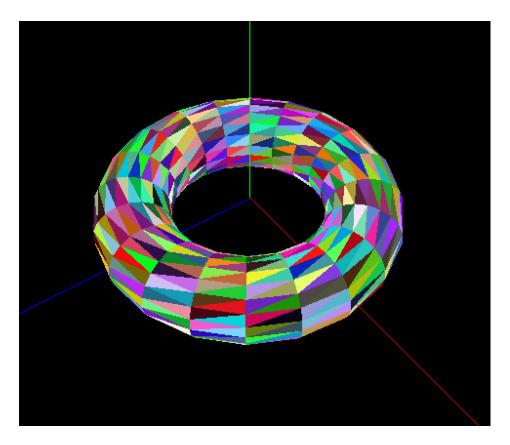


Figura 6: Torus desenhada com $innerRadius=1,\ outerRadius=2,\ slices=20$ e stacks=20

3 Conclusão

A elaboração desta fase do trabalho prático permitiu a representação de um modelo inicial do sistema solar.

Nesta parte, para desenhar os diferentes planetas, utilizamos a esfera, a qual já tinha sido implementada na fase anterior. Além disso, foi criado um polígono extra, o *Torus*, para o desenho de anéis de planetas.

Com o desenvolvimento desta fase, foi possível consolidar conhecimentos relacionados com a manipulação de rotações, translações e escalas para permitir que o modelo do sistema solar ficasse mais próximo da realidade.

Para além destes conhecimentos, a presente fase do trabalho permitiu expandir ainda mais, o conhecimento na linguagem C++ e na manipulação de ficheiros XML.