OpenCV-Python 기초 사용법

♥ OpenCV 는 영상 데이터를 numpy.ndarray 로 표현

```
import cv2
img1 = cv2.imread('cat.bmp', cv2.IMREAD_GRAYSCALE)
img2 = cv2.imread('cat.bmp', cv2.IMREAD_COLOR)

ndim: 차원 수. len(img.shape)과 같음.
shape: 각 차원의 크기. (h, w) 또는 (h, w, 3)

                                                                      그레이스케일 영상

        size:
        전체 원소 개수

        dtype:
        원소의 데이터 타입. 영상 데이터는 uint8.
```

♥ OpenCV 영상 데이터 자료형과 NumPy 자료형

OpenCV 자료형 (1채널)	NumPy 자료형	구분
cv2.CV_8U	numpy.uint8	8비트 부호없는 정수
cv2.CV_8S	numpy.int8	8비트 부호있는 정수
cv2.CV_16U	numpy.uint16	16비트 부호없는 정수
cv2.CV_16S	numpy.int16	16비트 부호있는 정수
cv2.CV_32S	numpy.int32	32비트 부호있는 정수
cv2.CV_32F	numpy.float32	32비트 부동소수형
cv2.CV_64F	numpy.float64	64비트 부동소수형
cv2.CV_16F	numpy.float16	16비트 부동소수형

- 그레이스케일 영상 : cv2.CV_8UC1 → numpy.uint8, shape = (h, w)
- 컬러 영상 : cv2.CV_8UC3 → numpy.uint8, shape = (h, w, 3)

♥ 영상의 속성 참조 예제

```
import sys
   import cv2
    # 영상 불러오기
    img1 = cv2.imread('cat.bmp', cv2.IMREAD_GRAYSCALE)
    img2 = cv2.imread('cat.bmp', cv2.IMREAD_COLOR)
 8
    if img1 is None or img2 is None:
        print('Image load failed!')
10
        sys.exit()
11
12
   # 영상의 속성 참조
13
    print('type(img1):', type(img1))
    print('img1.shape:', img1.shape)
    print('img2.shape:', img2.shape)
16
    print('img1.dtype:', img1.dtype)
17
18
   # 영상의 크기 참조
    h, w = img2.shape[:2]
20
    print('img2 size: {} x {}'.format( *args: w, h))
22
```

♥ 영상의 속성 참조 예제

```
if len(img1.shape) == 2:
        print('img1 is a grayscale image')
    elif len(img1.shape) == 3:
        print('img1 is a truecolor image')
26
27
    cv2.imshow( winname: 'img1', img1)
    cv2.imshow( winname: 'img2', img2)
    cv2.waitKey()
31
    # 영상의 픽셀 값 참조
    1.1.1
33
    for y in range(h):
        for x in range(w):
35
            img1[y, x] = 255
36
           img2[y, x] = (0, 0, 255)
    111
38
    img1[:,:] = 255
    img2[:,:] = (0, 0, 255)
41
    cv2.imshow( winname: 'img1', img1)
    cv2.imshow( winname: 'img2', img2)
    cv2.waitKey()
45
    cv2.destroyAllWindows()
```

지정한 크기로 새 영상 생성하기

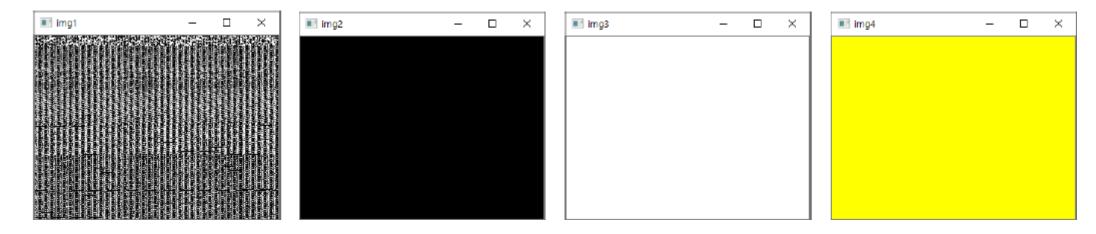
```
numpy.empty(shape, dtype=float, .....) --> arr
numpy.zeros(shape, dtype=float, .....) --> arr
numpy.ones(shape, dtype=None, .....) --> arr
numpy.full(shape, fill_value, dtype=None, .....) --> arr
```

- shape: 각 차원의 크기. (h, w) 또는 (h, w, 3)
- dtype: 원소의 데이터 타입. 일반적인 영상이면 numpy.uint8 지정
- arr: 생성된 영상 (numpy.ndarray)
- 참고사항
 - numpy.empty() 함수는 임의의 값으로 초기화된 배열을 생성
 - numpy.zeros() 함수는 0 으로 초기화된 배열을 생성
 - numpy.ones() 함수는 1 로 초기화된 배열을 생성
 - numpy.full() 함수는 fill_value 로 초기화된 배열을 생성

♥ 영상의 생성 예제 코드

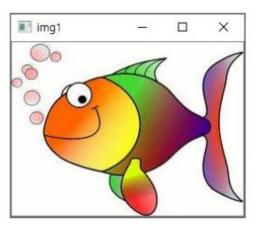
```
∃import numpy as np
 2
       import cv2
 3
       # 새 영상 생성하기
 5
       img1 = np.empty((240, 320), dtype=np.uint8) # grayscale image
 6
       img2 = np.zeros((240, 320, 3), dtype=np.uint8) # color image
       img3 = np.ones((240, 320), dtype=np.uint8) * 255 # dark gray
 8
       img4 = np.full((240, 320, 3), (0, 255, 255), dtype=np.uint8) # yellow
 9
10
       cv2.imshow('img1', img1)
11
       cv2.imshow('imq2', imq2)
12
       cv2.imshow('img3', img3)
13
       cv2.imshow('img4', img4)
14
15
       cv2.waitKey()
       cv2.destroyAllWindows()
16
```

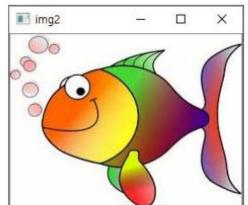
♥ 영상의 생성 예제 코드

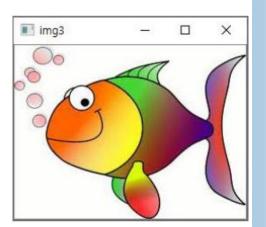


♥ 영상의 참조 및 복사 예제 코드

```
17
       # 영상 복사
18
       img1 = cv2.imread('HappyFish.jpg')
19
20
       img2 = img1
       imq3 = imq1.copy()
22
23
       #img1.fill(255)
24
25
        cv2.imshow('img1', img1)
26
        cv2.imshow('img2', img2)
27
        cv2.imshow('img3', img3)
28
        cv2.waitKey()
29
        cv2.destroyAllWindows()
30
31
```





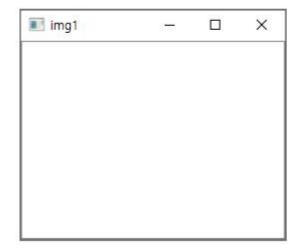


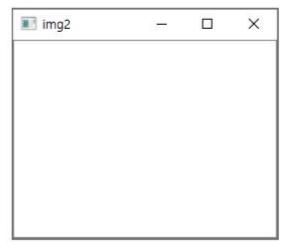
♥ 영상의 참조 및 복사 예제 코드

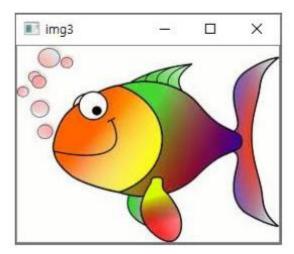
```
img1 = cv2.imread('HappyFish.jpg')

img2 = img1
img3 = img1.copy()

img1.fill(255)
```







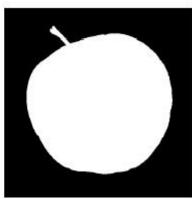
♥ 부분 영상 추출

```
32
       # 부분 영상 추출
33
       img1 = cv2.imread('HappyFish.jpg')
34
       img2 = img1[40:120, 30:150] # numpy.ndarray의 슬라이상
35
       img3 = img1[40:120, 30:150].copy()
36
37
       img2.fill(0)
38
39
                                     III img1
       cv2.imshow('img1', img1)
40
                                                                    ×
                                                                            cv2.imshow('img2', img2)
41
       cv2.imshow('img3', img3)
42
       cv2.waitKey()
43
       cv2.destroyAllWindows()
44
```

♥ ROI

- Region of Interest, 관심 영역
- 영상에서 특정 연산을 수행하고자 하는 임의의 부분 영역





💟 마스크 연산

- OpenCV 는 일부 함수에 대해 ROI 연산을 지원하며 , 이때 마스크 영상 을 인자로 함께 전달해야 함
 - (e.g.) cv2.copyTo(), cv2.calcHist(), cv2.bitwise_or(), cv2.matchTemplate(),
- 마스크 영상은 cv2.CV_8UC1 타입 (그레이스케일 영상)
- 마스크 영상의 픽셀 값이 0 이 아닌 위치에서만 연산이 수행됨
 - → 보통 마스크 영상으로는 0 또는 255 로 구성된 이진 영상 (binary 을 사용

♥ 마스크 연산을 지원하는 픽셀 값 복사 함수

cv2.copyTo(src, mask, dst=None) --> dst

- src: 입력 영상
- mask: 마스크 영상. cv2.CV_8U. (numpy.uint8)
 0 이 아닌 픽셀에 대해서만 복사 연산을 수행
- dst: 출력 영상 . 만약 src 와 크기 및 타입이 같은 dst를 입력으로 지정하면 dst를 새로 생성하지 않고 연산을 수행 그렇지않으면 dst를 새로 생성하여 연산을 수행한 후 반환함

💟 마스크 연산 예제

```
src = cv2.imread('airplane.bmp', cv2.IMREAD_COLOR)
mask = cv2.imread('mask_plane.bmp', cv2.IMREAD_GRAYSCALE)
dst = cv2.imread('field.bmp', cv2.IMREAD_COLOR)

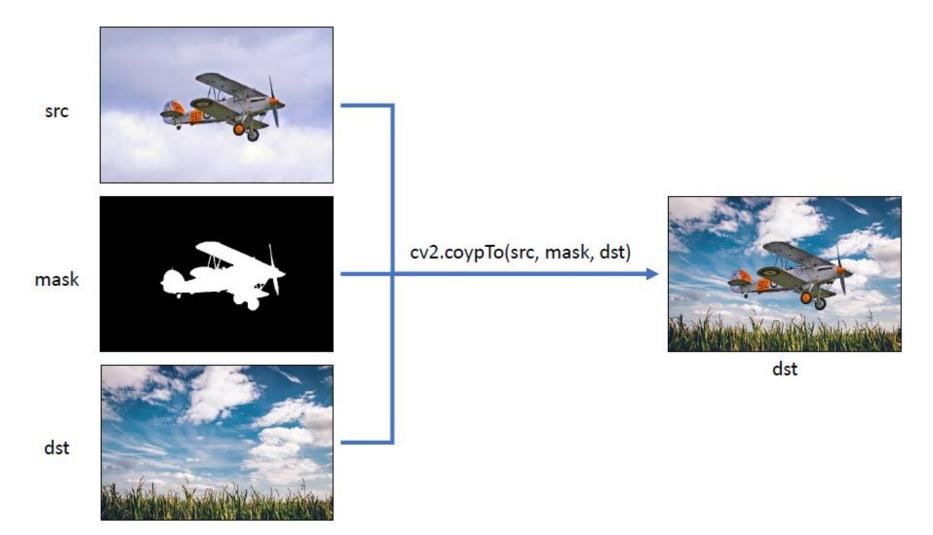
cv2.copyTo(src, mask, dst)

src, mask, dst는 모두 크기가 같아야 함.
src와 dst는 같은 타입이어야 하고, mask는 그레이스케일 타입의 이진 영상
```

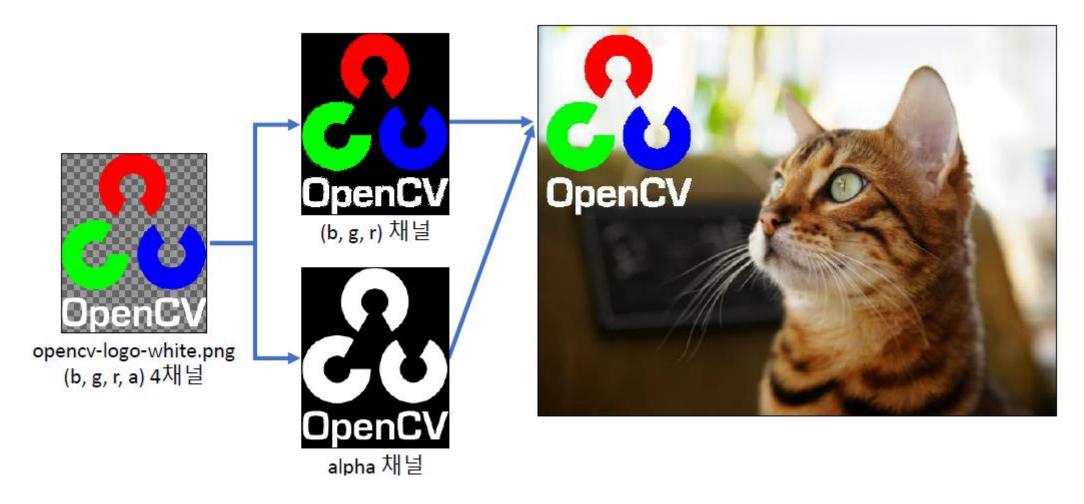
• NumPy 의 불리언 인덱싱 (Boolean 을 이용한 마스크 연산

```
dst[mask > 0] = src[mask > 0]
```

♥ 마스크 연산 예제



♥ 마스크 연산 예제



☑ OpenCV 그리기 함수

- OpenCV 는 영상에 선, 도형, 문자열을 출력하는 그리기 함수를 제공
- 선 그리기 : 직선, 화살표, 마커 등
- 도형 그리기: 사각형, 원, 타원, 다각형 등
- 문자열 출력

♥ 그리기 함수 사용 시 주의할 점

- 그리기 알고리즘을 이용하여 영상의 픽셀 값 자체를 변경
 - → 원본 영상이 필요하면 복사본을 만들어서 그리기 & 출력
- 그레이스케일 영상에는 컬러로 그리기 안 됨
 - → cv2.cvtColor() 함수로 BGR 컬러 영상으로 변환한 후 그리기 함수 호출

♥ 직선 그리기

cv2.line(img, pt1, pt2, color, thickness=None, lineType=None, shift=None) --> img

- img: 그림을 그릴 영상
- pt1, pt2: 직선의 시작점과 끝점 . (x, y) 튜플
- color: 선 색상 또는 밝기 . (B, G, R) 튜플 또는 정수값
- thickness: 선 두께 . 기본값은 1.
- lineType 선 타입 . cv2.LINE_4, cv2.LINE_8, cv2.LINE_AA 중 선택. 기본값은 cv2.LINE_8
- shift: 그리기 좌표 값의 축소 비율 . 기본값은 0.

♥ 사각형 그리기

cv2.rectangle(img, pt1, pt2, color, thickness=None, lineType=None, shift=None) --> img cv2.rectangle(img, rec, color, thickness=None, lineType=None, shift=None) --> img

- img: 그림을 그릴 영상
- pt1, pt2: 직선의 시작점과 끝점 . (x, y) 튜플
- color: 선 색상 또는 밝기 . (B, G, R) 튜플 또는 정수값
- thickness: 선 두께 . 기본값은 1.
- lineType 선 타입 . cv2.LINE_4, cv2.LINE_8, cv2.LINE_AA 중 선택. 기본값은 cv2.LINE_8
- shift: 그리기 좌표 값의 축소 비율 . 기본값은 0.

♥ 원 그리기

cv2.circle(img, center, radius, color, thickness=None, lineType=None, shift=None) --> img

- img: 그림을 그릴 영상
- center: 원의 중심 좌표. (x, y) 튜플
- radius: 원의 반지름
- color: 선 색상 또는 밝기. (B, G, R) 튜플 또는 정수값
- thickness: 선 두께. 기본값은 1. 음수 (-1) 를 지정하면 내부를 채움
- lineType: 선 타입. cv2.LINE_4, cv2.LINE_8, cv2.LINE_AA 중 선택.
- 기본값은 cv2.LINE_8
- shift: 그리기 좌표 값의 축소 비율. 기본값은 0.

♥ 다각형 그리기

cv2.polylines(img, pts, isClosed, color, thickness=None, lineType=None, shift=None) --> img

- img: 그림을 그릴 영상
- pts: 다각형 외곽 점들의 좌표 배열. numpy.ndarray 의 리스트
 - (e.g.) np.array([[10, 10], [50, 50], [10, 50]], dtype=np.int32]).
- isClosed: 폐곡선 여부. True 또는 False 지정
- color: 선 색상 또는 밝기. (B, G, R) 튜플 또는 정수값
- thickness: 선 두께. 기본값은 1. 음수(-1) 를 지정하면 내부를 채움
- lineType: 선 타입. cv2.LINE_4, cv2.LINE_8, cv2.LINE_AA 중 선택 .
- 기본값은 cv2.LINE_8
- shift: 그리기 좌표 값의 축소 비율 . 기본값은 0.

♥ 문자열 출력

cv2.putText(img, text, org, fontFace, fontScale, color, thickness=None, lineType=None, bottomLeftOrigin=None) --> img

- img: 그림을 그릴 영상
- text: 출력할 문자열
- org: 영상에서 문자열을 출력할 위치의 좌측 하단 좌표. (x, y) 튜플
- fontFace: 폰트 종류. cv2.FONT_HERSHEY_ 로 시작하는 상수 중 선택
- fontScale: 폰트 크기 확대/축소 비율
- color: 선 색상 또는 밝기. (B, G, R) 튜플 또는 정수값
- thickness: 선 두께. 기본값은 1. 음수(-1) 를 지정하면 내부를 채움
- lineType: 선 타입 . cv2.LINE_4, cv2.LINE_8, cv2.LINE_AA 중 선택 .
- bottomLeftOrigin: True 이면 영상의 좌측 하단을 원점으로 간주 . 기본값은 False.

♥ cv2.putText() 에서 지원하는 fontFace 상수와 실제 출력 모양

FONT_HERSHEY_SIMPLEX

FONT_HERSHEY_PLAIN

FONT_HERSHEY_DUPLEX

FONT_HERSHEY_COMPLEX

FONT_HERSHEY_TRIPLEX

FONT_HERSHEY_COMPLEX_SMALL

FONT_HERSHEY_SCRIPT_SIMPLEX

FONT_HERSHEY_SCRIPT_COMPLEX

FONT_HERSHEY_COMPLEX | FONT_ITALIC

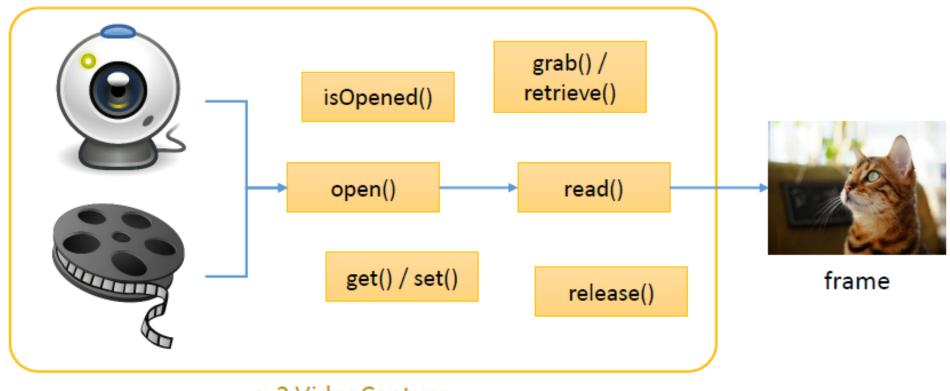
☑ 다양한 그리기 함수 실행 예제

```
import numpy as np
       import cv2
3
       img = np.full((400, 400, 3), 255, np.uint8)
4
 5
       cv2.line(img, (50, 50), (200, 50), (0, 0, 255), 5)
6
       cv2.line(img, (50, 60), (150, 160), (0, 0, 128))
8
       cv2.rectangle(img, (50, 200, 150, 100), (0, 255, 0), 2)
9
       cv2.rectangle(img, (70, 220), (180, 280), (0, 128, 0), -1)
10
11
       cv2.circle(img, (300, 100), 30, (255, 255, 0), -1, cv2.LINE_AA)
12
       cv2.circle(img, (300, 100), 60, (255, 0, 0), 3, cv2.LINE_AA)
13
14
```

♡ 다양한 그리기 함수 실행 예제

```
pts = np.array([[250, 200], [300, 200], [350, 300], [250, 300]])
15
       cv2.polylines(img, [pts], True, (255, 0, 255), 2)
16
17
       text = 'Hello? OpenCV ' + cv2.__version__
18
       cv2.putText(img, text, (50, 350), cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX, 0.8,
19
                    (0, 0, 255), 1, cv2.LINE_AA)
20
21
       cv2.imshow("img", img)
22
       cv2.waitKey()
23
       cv2.destroyAllWindows()
24
```


• OpenCV 에서는 카메라와 동영상으로부터 프레임(frame)을 받아오는 작업을 cv2.VideoCapture 클래스 하나로 처리함



cv2.VideoCapture

♥ 카메라 열기

cv2.VideoCapture(index, apiPreference=None) --> retval

- index: camera_id + domain_offset_id
- 시스템 기본 카메라를 기본 방법으로 열려면 index 에 0 을 전달
- apiPreference: 선호하는 카메라 처리 방법을 지정
- retval: cv2.VideoCapture 객체

cv2.VideoCapture.open(index, apiPreference=None) --> retval

• retval: 성공하면 True, 실패하면 False.

♥ 동영상, 정지 영상 시퀀스, 비디오 스트림 열기

cv2.VideoCapture(filename, apiPreference=None) --> retval

- filename: 비디오 파일 이름 , 정지 영상 시퀀스 , 비디오 스트림 URL 등
 - e.g) 'video.avi', 'img_%02d.jpg', ' host:port script?params|auth
- apiPreference : 선호하는 동영상 처리 방법을 지정
- retval: cv2.VideoCapture 객체

cv2.VideoCapture.open(filename, apiPreference=None) --> retval

• retval: 성공하면 True, 실패하면 False.

♥ 비디오 캡쳐가 준비되었는지 확인

cv2.VideoCapture.isOpened() --> retval

• retval: cv2.VideoCapture 객체

♥ 비디오 캡쳐가 준비되었는지 확인

cv2.VideoCapture.read(image=None) --> retval, image

- retval: 성공하면 True, 실패하면 False.
- image: 현재 프레임 (numpy.ndarray)

♥ 카메라, 비디오 장치 속성 값 참조

cv2.VideoCapture.get(propId) --> retval

• propld : 속성 상수. OpenCV 문서 참조

CAP_PROP_FRAME_WIDTH	프레임 가로 크기	
CAP_PROP_FRAME_HEIGHT	프레임 세로 크기	
CAP_PROP_FPS	초당 프레임 수	
CAP_PROP_FRAME_COUNT	비디오 파일의 총 프레임 수	
CAP_PROP_POS_MSEC	밀리초 단위로 현재 위치	
CAP_PROP_POS_FRAMES	현재 프레임 번호	
CAP_PROP_EXPOSURE	노출	

• retval : 성공하면 해당 속성 값, 실패하면 0.

♥ 카메라, 비디오 장치 속성 값 참조

cv2.VideoCapture.set(propId, value) --> retval

• propld : 속성 상수

• value: 속성 값

• retval: 성공하면 True, 실패하면 False.

♥ 카메라 처리 예제

```
import sys
import cv2
                                  기본 카메라 장치 열기.
cap = cv2.VideoCapture(0) <-</pre>
                                  카메라로부터 프레임을 정상적으로 받아오면
while True:
                                  ret에는 True, frame에는 해당 프레임이 저장됨.
   ret, frame = cap.read() ←
                                  현재 프레임 반전
   inversed = ~frame <
   cv2.imshow('frame', frame)
   cv2.imshow('inversed', inversed)
                                  일정 시간(e.g. 10ms) 기다린 후 다음 프레임 처리.
   if cv2.waitKey(10) == 27: •
                                  만약 ESC 키를 누르면 while 루프 종료.
       break
                                  사용한 자원 해제
cap.release()
cv2.destroyAllWindows()
```

♥ 카메라 처리 예제

```
import sys
import cv2
                                      if not cap.isOpened():
cap = cv2.VideoCapture(0)
                                          print("Camera open failed!")
                                          exit()
while True:
    ret, frame = cap.read()
                                      if not ret:
    inversed = ~frame
                                          break
    cv2.imshow('frame', frame)
    cv2.imshow('inversed', inversed)
    if cv2.waitKey(10) == 27:
        break
cap.release()
cv2.destroyAllWindows()
```

♥ 동영상 처리 예제

```
import sys
       import cv2
 4
       # 비디오 파일 열기
       cap = cv2.VideoCapture('video1.mp4')
      fif not cap.isOpened():
           print("Video open failed!")
           sys.exit()
10
11
       # 비디오 프레임 크기, 전체 프레임수, FPS 등 출력
12
       print('Frame width:', int(cap.get(cv2.CAP_PROP_FRAME_WIDTH)))
13
       print('Frame height:', int(cap.get(cv2.CAP_PROP_FRAME_HEIGHT)))
14
       print('Frame count:', int(cap.qet(cv2.CAP_PROP_FRAME_COUNT)))
15
16
       fps = cap.get(cv2.CAP_PROP_FPS)
17
       print('FPS:', fps)
18
```

♥ 동영상 처리 예제

```
delay = round(1000 / fps)
20
21
       # 비디오 매 프레임 처리
22
       While True:
23
           ret, frame = cap.read()
24
25
           if not ret:
26
                break
27
28
           inversed = ~frame # 반전
29
30
           cv2.imshow('frame', frame)
31
           cv2.imshow('inversed', inversed)
32
33
           if cv2.waitKey(delay) == 27:
34
               break
35
36
       cap.release()
37
       cv2.destroyAllWindows()
38
```

♥ 동영상 처리 예제 실행 결과



- OpenCV 에서는 cv2.VideoWriter 클래스를 이용하여 일련의 프레임을 동영상 파일로 저장할 수 있음
- 일련의 프레임은 모두 크기와 데이터 타입이 같아야 함

❤ Fource (4 문자 코드, four character code)

• 동영상 파일의 코덱, 압축 방식, 색상, 픽셀 포맷 등을 정의하는 정수 값

cv2.VideoWriter_fourcc(*'DIVX')	DIVX MPEG-4 코덱
cv2.VideoWriter_fourcc(*'XVID')	XVID MPEG-4 코덱
cv2.VideoWriter_fourcc(*'FMP4')	FFMPEG MPEG-4 코덱
cv2.VideoWriter_fourcc(*'X264')	H.264/AVC 코덱
cv2.VideoWriter_fourcc(*'MJPG')	Motion-JPEG 코덱

저장을 위한 동영상 파일 열기

cv2.VideoWriter(filename, fourcc, fps, frameSize, isColor=None) --> retval

- filename: 비디오 파일 이름 (e.g. 'video.mp4)
- fourcc: fourcc (e.g. cv2.VideoWriter_fourcc(*'DIVX'))
- fps: 초당 프레임 수 (e.g. 30)
- frameSize 프레임 크기. (width, height) 튜플
- isColor 컬러 영상이면 True, 그렇지않으면 False.
- retval: cv2.VideoWriter 객체

cv2.VideoWriter.open(filename, fourcc, fps, frameSize, isColor=None) --> retval

• retval: 성공하면 True, 실패하면 False.

♥ 비디오 파일이 준비되었는지 확인

cv2.VideoWriter.isOpened() --> retval

• retval: 성공하면 True, 실패하면 False.

☑ 프레임 저장하기

cv2.VideoWriter.write(image) --> None

• image: 저장할 프레임 (numpy.ndarray)

☑ 웹카메라 입력을 동영상으로 저장하기

```
import sys
       import cv2
       cap = cv2.VideoCapture(0)
 6
       if not cap.isOpened():
           print("Camera open failed!")
           sys.exit()
10
       w = round(cap.get(cv2.CAP_PROP_FRAME_WIDTH))
11
       h = round(cap.get(cv2.CAP_PROP_FRAME_HEIGHT))
12
       fps = cap.get(cv2.CAP_PROP_FPS)
13
14
```

☑ 웹카메라 입력을 동영상으로 저장하기

```
fourcc = cv2.VideoWriter_fourcc(*'DIVX') # *'DIVX' == 'D', 'I', 'V', 'X'
15
       delay = round(1000 / fps)
16
17
       out = cv2.VideoWriter('output.avi', fourcc, fps, (w, h))
18
19
      if not out.isOpened():
20
           print('File open failed!')
21
           cap.release()
22
           sys.exit()
23
24
```

☑ 웹카메라 입력을 동영상으로 저장하기

```
while True:
25
            ret, frame = cap.read()
26
            if not ret:
28
29
                break
30
            inversed = ~frame
31
32
            out.write(inversed)
33
34
            cv2.imshow('frame', frame)
35
            cv2.imshow('inversed', inversed)
36
37
            if cv2.waitKey(delay) == 27:
38
                break
39
40
       cap.release()
41
       out.release()
42
       cv2.destroyAllWindows()
43
```

♥ 키보드 입력 대기 함수

```
cv2.waitKey(delay=None ) --> retval
```

- delay: 밀리초 단위 대기 시간. delay \rightarrow 0 이면 무한히 기다림. 기본값은 0.
- retval: 눌린 키 값 (ASCII code). 키가 눌리지 않으면 1.
- 참고 사항
 - cv2.waitKey() 함수는 OpenCV 창이 하나라도 있을 때 동작함
 - 특정 키 입력을 확인하려면 ord() 함수를 이용

```
while True:
   if cv2.waitKey() == ord('q'):
        break
```

• 주요 특수키 코드 : 27(ESC), 13(ENTER), 9(TAB)

♥ 키보드 특수키 입력 처리하기

• Windows 운영체제에서 방향키, 함수키 등의 특수키 입력은 cv2.waitKeyEx() 함수 사용

❤ 표 4-7 주요 특수 키에 해당하는 waitKeyEx() 함수 반환값					
특수 키	waitKeyEx() 반환값	특수 키	waitKeyEx() 반환값		
Insert	0x2d0000	F1	0x700000		
Delete	0x2e0000	F2	0x710000		
Home	0x240000	F3	0x720000		
End	0x230000	F4	0x730000		
Page Up	0x210000	F5	0x740000		
Page Down	0x220000	F6	0x750000		
←	0x250000	F7	0x760000		
\uparrow	0x260000	F8	0x770000		
\rightarrow	0x270000	F9	0x780000		
	0x280000	F10	0x790000		
		F11	0x7a0000		
		F12	0x7b0000		

♥ 키보드에서 i ' 또는 'I' 키를 누르면 영상을 반전

```
import sys
        import numpy as np
        import cv2
 3
 4
 5
        img = cv2.imread('cat.bmp', cv2.IMREAD_GRAYSCALE)
 6
       if img is None:
            print('Image load failed!')
 9
            sys.exit()
10
11
        cv2.namedWindow('image')
12
        cv2.imshow('image', img)
13
14
```

♥ 키보드에서 i ' 또는 'I' 키를 누르면 영상을 반전

```
bwhile True:
15
            keycode = cv2.waitKey()
16
            if keycode == ord('i') or keycode == ord('I'):
17
                img = ~img
18
                cv2.imshow('image', img)
19
            elif keycode == 27:
20
21
                break
22
        cv2.destroyAllWindows()
23
```

♥ 마우스 이벤트 콜백함수 등록 함수

cv2.setMouseCallback(windowName, onMouse, param=None) --> None

- windowName: 마우스 이벤트 처리를 수행할 창 이름
- onMouse: 마우스 이벤트 처리를 위한 콜백 함수 이름 . 마우스 이벤트 콜백 함수는 다음 형식을 따라야 함

onMouse(event, x, y, flags, param) --> None

• param: 콜백 함수에 전달할 데이터

♥ 마우스 이벤트 처리 함수(콜백 함수) 형식

onMouse(event, x, y, flags, param) --> None

- event: 마우스 이벤트 종류. cv2. 로 시작하는 상수
- x: 마우스 이벤트가 발생한 x 좌표
- y: 마우스 이벤트가 발생한 y 좌표
- flags: 마우스 이벤트 발생 시 상태. cv2.EVENT_ 로 시작하는 상수
- param: cv2.setMouseCallback() 함수에서 설정한 데이터

♥ 마우스 이벤트 처리 함수의 event 인자

MouseEventTypes 열거형 상수	값	설명
cv2.EVENT_MOUSEMOVE	0	마우스가 창 위에서 움직이는 경우
cv2.EVENT_LBUTTONDOWN	1	마우스 왼쪽 버튼이 눌려지는 경우
cv2.EVENT_RBUTTONDOWN	2	마우스 오른쪽 버튼이 눌려지는 경우
cv2.EVENT_MBUTTONDOWN	3	마우스 가운데 버튼이 눌려지는 경우
cv2.EVENT_LBUTTONUP	4	마우스 왼쪽 버튼이 떼어지는 경우
cv2.EVENT_RBUTTONUP	5	마우스 오른쪽 버튼이 떼어지는 경우
cv2.EVENT_MBUTTONUP	6	마우스 가운데 버튼이 떼어지는 경우
cv2.EVENT_LBUTTONDBLCLK	7	마우스 왼쪽 버튼을 더블클릭하는 경우
cv2.EVENT_RBUTTONDBLCLK	8	마우스 오른쪽 버튼을 더블클릭하는 경우
cv2.EVENT_MBUTTONDBLCLK	9	마우스 가운데 버튼을 더블클릭하는 경우
cv2.EVENT_MOUSEWHEEL	10	마우스 휠을 앞뒤로 돌리는 경우
cv2.EVENT_MOUSEHWHEEL	11	마우스 휠을 좌우로 움직이는 경우

♥ 마우스 이벤트 처리 함수의 flags 인자

MouseEventFlags열거형 상수	값	설명
cv2.EVENT_FLAG_LBUTTON	1	마우스 왼쪽 버튼이 눌려져 있음
cv2.EVENT_FLAG_RBUTTON	2	마우스 오른쪽 버튼이 눌려져 있음
cv2.EVENT_FLAG_MBUTTON	4	마우스 가운데 버튼이 눌려져 있음
cv2.EVENT_FLAG_CTRLKEY	8	CTRL 키가 눌려져 있음
cv2.EVENT_FLAG_SHIFTKEY	16	SHIFT 키가 눌려져 있음
cv2.EVENT_FLAG_ALTKEY	32	ALT 키가 눌려져 있음

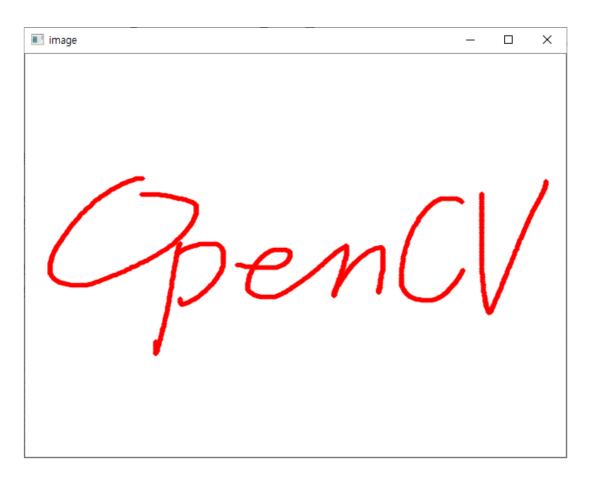
마우스를 이용한 그리기 예제

```
import sys
       import numpy as np
 3
      import cv2
 4
 5
       oldx = oldy = -1
 6
       def on_mouse(event, x, y, flags, param):
           global oldx, oldy
9
10
11
           if event == cv2.EVENT_LBUTTONDOWN:
12
               oldx, oldy = x, y
               print('EVENT_LBUTTONDOWN: %d, %d' % (x, y))
13
14
           elif event == cv2.EVENT_LBUTTONUP:
15
               print('EVENT_LBUTTONUP: %d, %d' % (x, y))
16
17
```

♥ 마우스를 이용한 그리기 예제

```
18
            elif event == cv2.EVENT_MOUSEMOVE:
                if flags & cv2.EVENT_FLAG_LBUTTON:
19
                    cv2.line(img, (oldx, oldy), (x, y), (0, 0, 255), 4, cv2.LINE_AA)
20
                    cv2.imshow('image', img)
21
22
                    oldx, oldy = x, y
23
24
       img = np.ones((480, 640, 3), dtype=np.uint8) * 255
25
26
       cv2.namedWindow('image')
27
        cv2.setMouseCallback('image', on_mouse, img)
28
29
       cv2.imshow('image', img)
30
31
       cv2.waitKey()
32
       cv2.destroyAllWindows()
33
```

♥ 마우스를 이용한 그리기 예제



♥ 트랙바(Trackbar)란?

- 프로그램 동작 중 사용자가 지정한 범위 안의 값을 선택할 수 있는 컨트롤
- OpenCV 에서 제공하는 유일한 ?) 그래픽 사용자 인터페이스



♥ 트랙바 생성 함수

cv2.createTrackbar(trackbarName, windowName, value, count, onChange) --> None

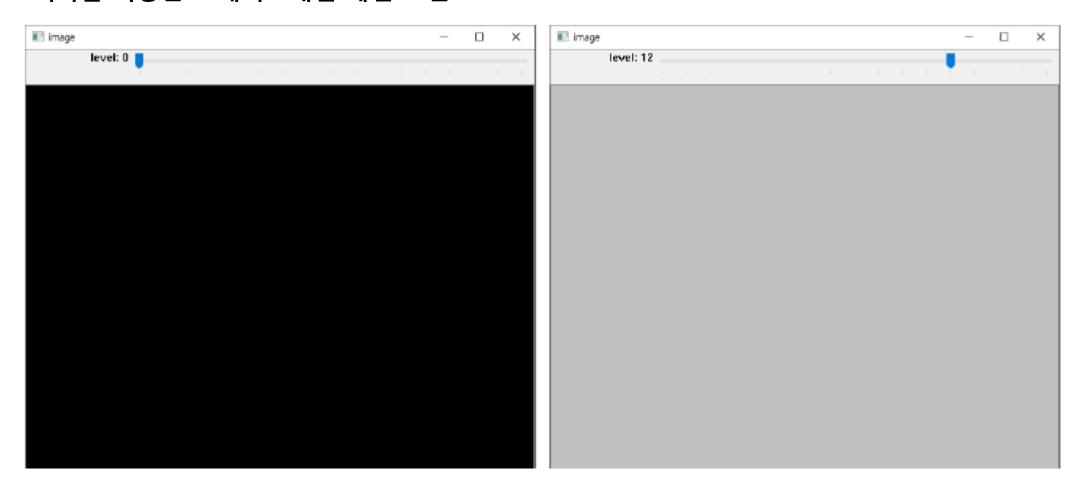
- trackbarName: 트랙바 이름
- windowName: 트랙바를 생성할 창 이름 .
- value: 트랙바 위치 초기값
- count: 트랙바 최댓값 . 최솟값은 항상 0.
- onChange: 트랙바 위치가 변경될 때마다 호출할 콜백 함수 이름 트랙바 이벤트 콜백 함수는 다음 형식을 따름

onChange(pos) --> None

♥ 트랙바를 이용한 그레이스케일 레벨 표현

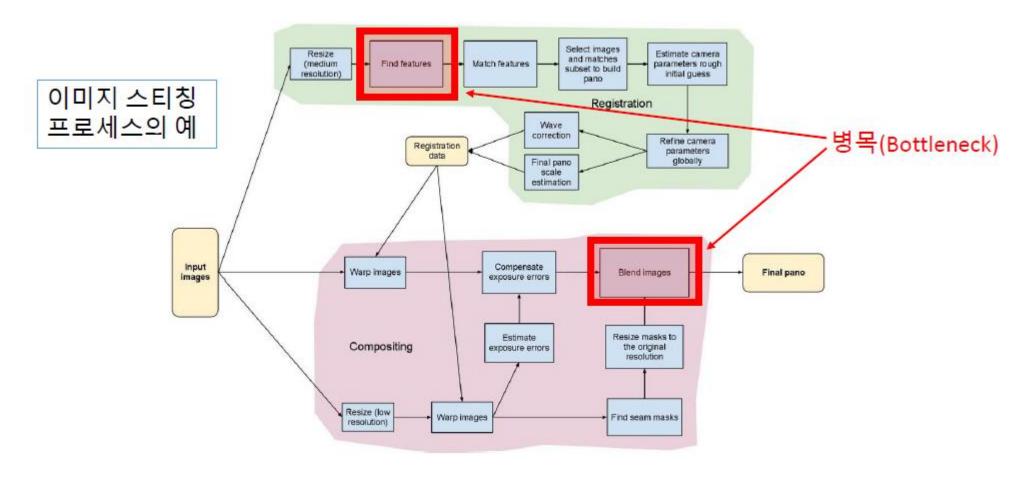
```
import numpy as np
       import cv2
 2
 3
       def on_level_change(pos):
 4
           value = pos * 16
 5
            if value >= 255:
 6
                value = 255
 8
            img[:] = value
 9
            cv2.imshow('image', img)
10
11
       img = np.zeros((480, 640), np.uint8)
12
       cv2.namedWindow('image')
13
       cv2.createTrackbar('level', 'image', 0, 16, on_level_change)
14
15
       cv2.imshow('image', img)
16
17
       cv2.waitKey()
        cv2.destroyAllWindows()
18
```

♥ 트랙바를 이용한 그레이스케일 레벨 표현



연산 시간 측정 방법

☑ 컴퓨터 비전은 대용량 데이터를 다루고 , 일련의 과정을 통해 최종 결과를 얻으므로
매 단계에서 연산 시간을 측정하여 관리할 필요가 있음



연산 시간 측정 방법

♥ OpenCV 에서는 TickMeter 클래스를 이용하여 연산 시간을 측정

cv2.TickMeter () --> tm

- tm: cv2.TickMeter 객체
- tm.start: 시간 측정 시작
- tm.stop: 시간 측정 끝
- tm.reset: 시간 측정 초기화
- tm.getTimeSec: 측정 시간을 초 단위로 반환
- tm.getTimeMilli: 측정 시간을 밀리 초 단위로 반환
- tm.getTimeMicro: 측정 시간을 마이크로 초 단위로 반환

연산 시간 측정 방법

♥ 특정 연산의 시간 측정 예제

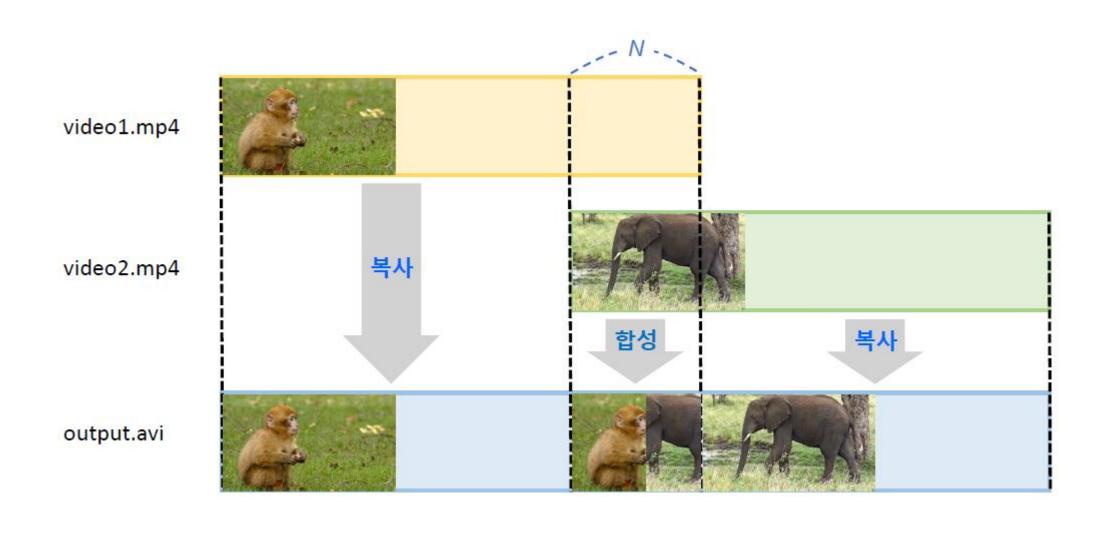
```
import sys
       import time
       import numpy as np
       import cv2
 5
       img = cv2.imread('hongkong.jpg')
 6
       tm = cv2.TickMeter()
9
       tm.reset()
10
       tm.start()
11
       t1 = time.time()
12
13
       edge = cv2.Canny(img, 50, 150)
14
15
       tm.stop()
16
       print('time:', (time.time() - t1) * 1000)
17
       print('Elapsed time: {}ms.'.format(tm.getTimeMilli()))
18
```

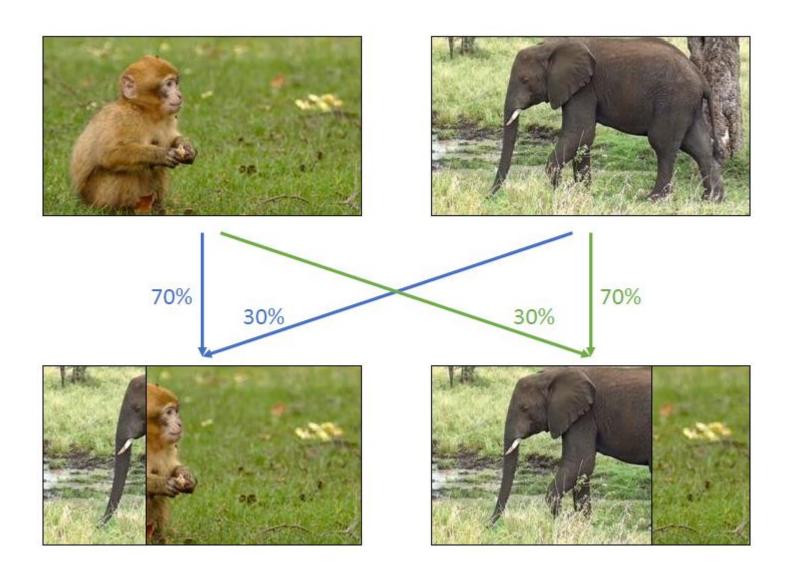
♥ 동영상 전환 이펙트

- 두 동영상 클립 사이에 추가되는 애니메이션 효과
- 페이드 인 (fade in), 페이드 아웃 (fade out), 디졸브 (dissolve), 밀기, 확대 등

♥ 구현 할 기능

- 두 개의 동영상 동시 열기
- 첫 번째 동영상의 마지막 N 개 프레임과 두 번째 동영상의 처음 N 개 프레임을 합성
- 합성된 영상을 동영상으로 저장하기





```
import sys
       import numpy as np
       import cv2
 3
 4
 5
       # F 개의 동영상을 열어서 cap1, cap2로 지정
 6
       cap1 = cv2.VideoCapture('video1.mp4')
       cap2 = cv2.VideoCapture('video2.mp4')
 8
      if not cap1.isOpened() or not cap2.isOpened():
10
           print('video open failed!')
11
           sys.exit()
12
13
       # 두 동영상의 크기, FPS는 같다고 가정함
14
       frame_cnt1 = round(cap1.get(cv2.CAP_PROP_FRAME_COUNT))
15
       frame_cnt2 = round(cap2.get(cv2.CAP_PROP_FRAME_COUNT))
16
       fps = cap1.get(cv2.CAP_PROP_FPS)
17
       effect_frames = int(fps * 2)
18
19
```

```
print('frame_cnt1:', frame_cnt1)
20
       print('frame_cnt2:', frame_cnt2)
21
       print('FPS:', fps)
22
23
       delay = int(1000 / fps)
24
25
       w = round(cap1.get(cv2.CAP_PROP_FRAME_WIDTH))
26
       h = round(cap1.get(cv2.CAP_PROP_FRAME_HEIGHT))
27
28
       fourcc = cv2.VideoWriter_fourcc(*'DIVX')
29
       # 출력 동영상 객체 생성
30
       out = cv2.VideoWriter('output.avi', fourcc, fps, (w, h))
31
32
```

```
# 1번 동영상 복사
33
      for i in range(frame_cnt1 - effect_frames):
34
           ret1, frame1 = cap1.read()
35
36
           if not ret1:
37
               print('frame read error!')
38
                sys.exit()
39
40
           out.write(frame1)
41
           print('.', end='')
42
43
            cv2.imshow('output', frame1)
44
           cv2.waitKey(delay)
45
```

```
# 1번 동영상 뒷부분과 2번 동영상 앞부분을 합성
47
                                                                    out.write(frame)
                                                       65
      for i in range(effect_frames):
48
                                                                    print('.', end='')
                                                       66
49
           ret1, frame1 = cap1.read()
                                                       67
           ret2, frame2 = cap2.read()
50
                                                                    cv2.imshow('output', frame)
                                                       68
51
                                                                    cv2.waitKey(delay)
                                                       69
           if not ret1 or not ret2:
52
               print('frame read error!')
53
                                                       70
54
               sys.exit()
55
           dx = int(w / effect_frames) * i
56
57
           frame = np.zeros((h, w, 3), dtype=np.uint8)
58
           frame[:, 0:dx, :] = frame2[:, 0:dx, :]
59
           frame[:, dx:w, :] = frame1[:, dx:w, :]
60
61
62
           #alpha = i / effect_frames
           #frame = cv2.addWeighted(frame1, 1 - alpha, frame2, alpha, 0)
63
64
```



```
for i in range(effect_frames, frame_cnt2):
            ret2, frame2 = cap2.read()
73
74
            if not ret2:
75
                print('frame read error!')
76
                sys.exit()
77
78
            out.write(frame2)
79
            print('.', end='')
80
81
            cv2.imshow('output', frame2)
82
            cv2.waitKey(delay)
83
84
       print('\noutput.avi file is successfully generated!')
85
86
       cap1.release()
87
       cap2.release()
88
       out.release()
89
       cv2.destroyAllWindows()
90
```