

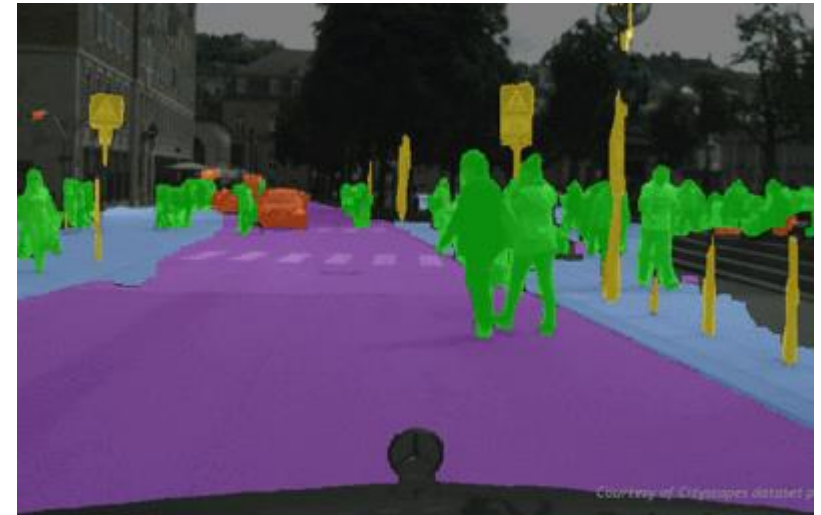
CH. 11. CNN 기초

Section 01 딥러닝 이미지 인식

- 이미지 인식이란 이미지나 영상에 비치는 문자와 얼굴 등의 물체나 특징을 감지하는 기술이다.
- 구체적으로는 이미지 분류, 물체 위치 감지, 이미지 내용 확인 등 다양한 인식 기술이 있다.



이미지 분류와 물체 위치 감지

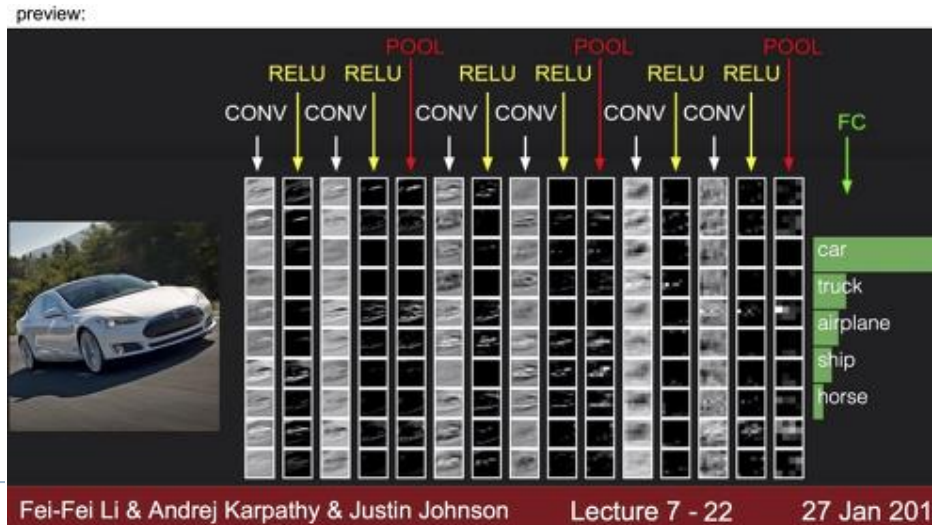


이미지 영역 분할

Section 02 CNN

□ CNN의 개요

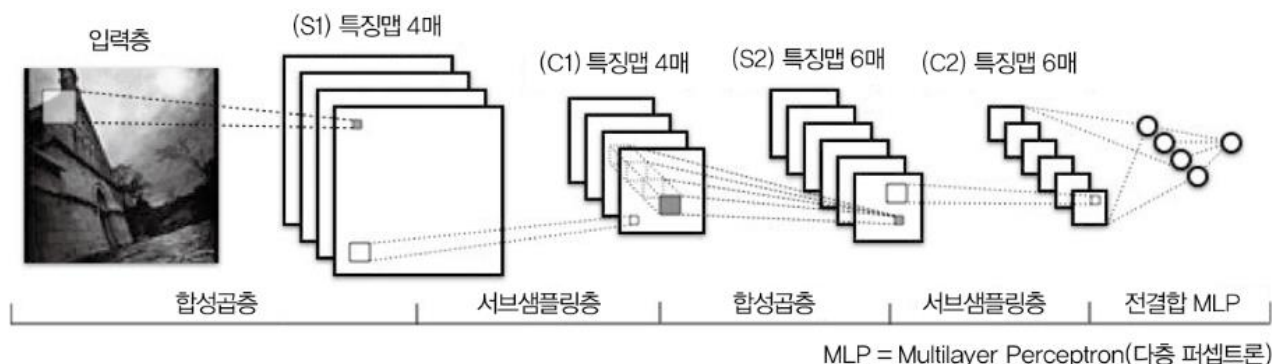
- CNN(합성곱 신경망)은 인간 뇌의 시각 피질과 유사한 구조를 가진 합성곱층을 사용하여 특징을 추출하는 신경망이다.
- 앞 장에서 학습한 전결합층만 있는 신경망에 비해 이미지 인식 등의 분야에서 진가를 발휘한다.
- CNN은 대부분의 경우 합성곱층과 함께 풀링층이 사용된다.
- 합성곱층에서 얻은 정보를 축약하여 풀링층에서 최종적으로 이미지의 분류등을 실시하게 된다.



Section 02 CNN

□ CNN의 개요

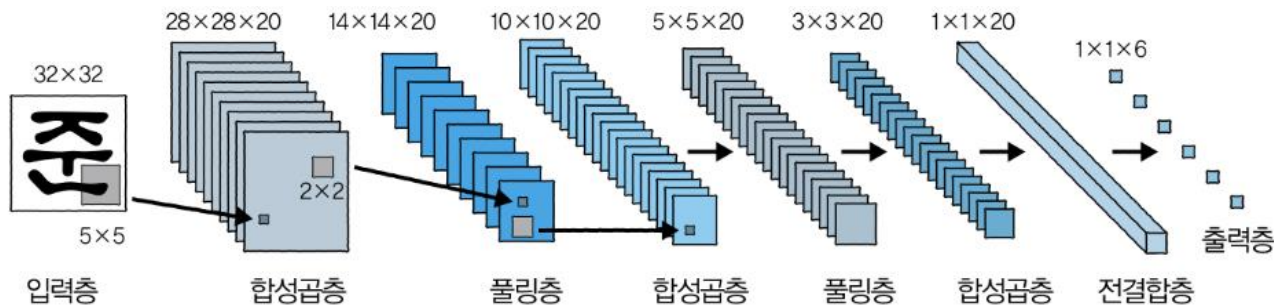
- 합성곱층은 전결합층처럼 특징을 추출하는 계층이지만 전결합층과 달리 2차원 그대로의 이미지 데이터를 처리하여 특징을 추출할 수 있기 때문에 선이나 모서리와 같은 2차원적인 특장을 추출하는데 뛰어나다.
- 다음 절에서는 각 층에 대해 배우고 그림과 같은 CNN 모델을 구축하여 실제로 이미지를 분류해볼 것이다.



Section 02 CNN

□ 합성곱층

- 합성곱층은 그림과 같이 입력 데이터의 일부분에 주목하여 그 부분에 대한 이미지의 특징을 조사하는 층이다.



- 어떤 특징에 주목하면 좋을지에 대해서는 학습용 데이터와 손실 함수 등을 적절하게 결정하여 자동으로 학습한다.
- 예를 들어 얼굴 인식 CNN의 경우 적절한 학습이 진행된다면 입력층에 가까운 합성곱 층에서는 선과 점 등 저차원적인 개념의 특징에 주목하고, 출력층에 가까운 합성곱 층에서는 눈이나 코 등 고차원적인 개념의 특징에 주목하게 된다.

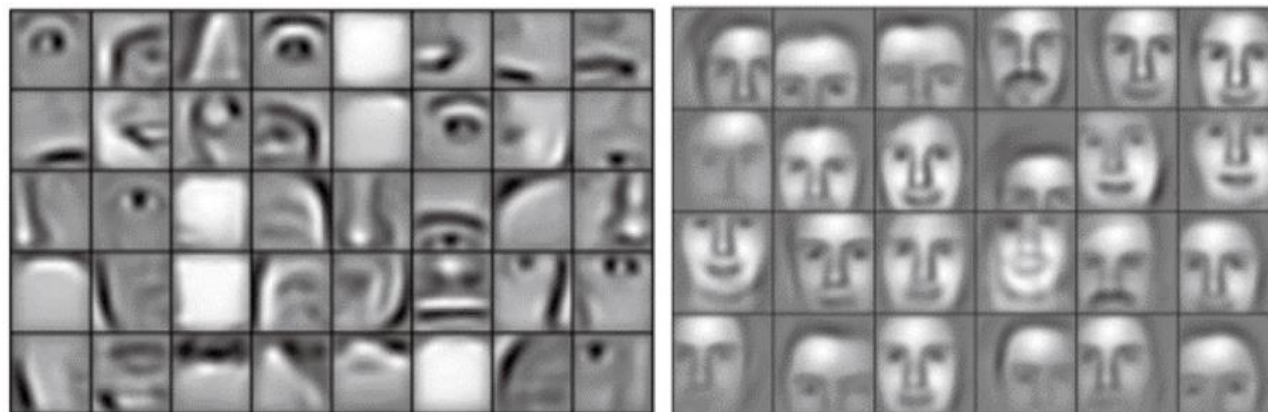
Section 02 CNN

□ 합성곱층

- 주목할 만한 특징은 프로그램 내부에서는 필터(커널, kernel)로 불리는 가중치 행렬로 처리되며, 각 특징마다 하나의 필터를 사용한다.



입력층과 가장 가까운 합성곱 층의 학습이 완료된 필터의 예

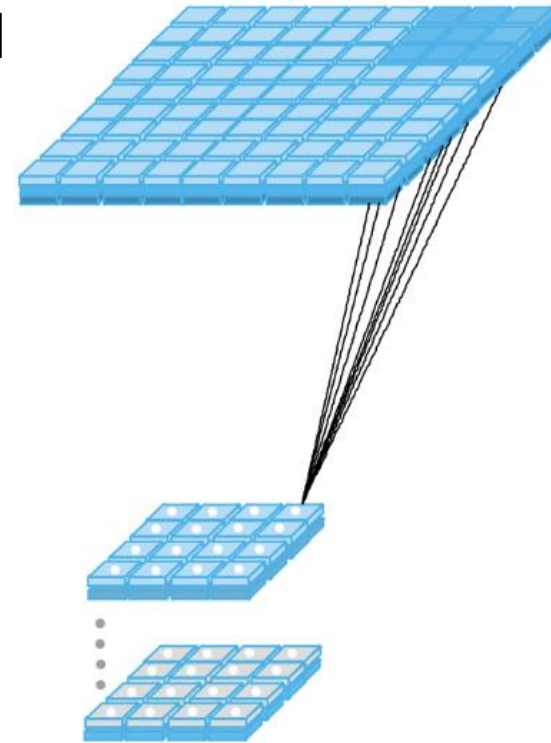


출력층에 가까운 합성곱 층의 학습이 완료된 필터의 예

Section 02 CNN

□ 합성곱층

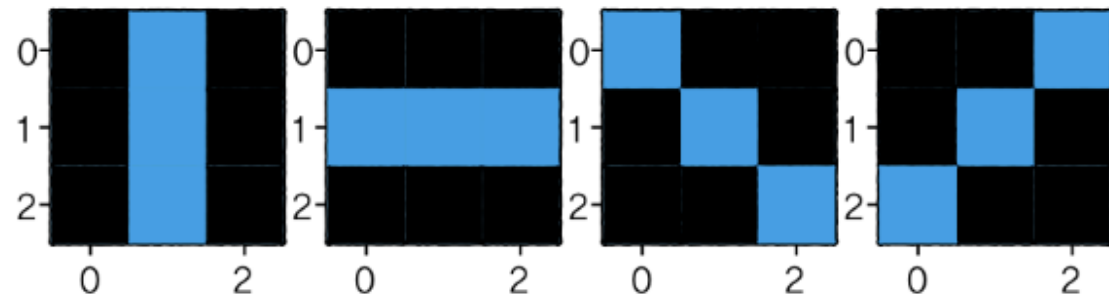
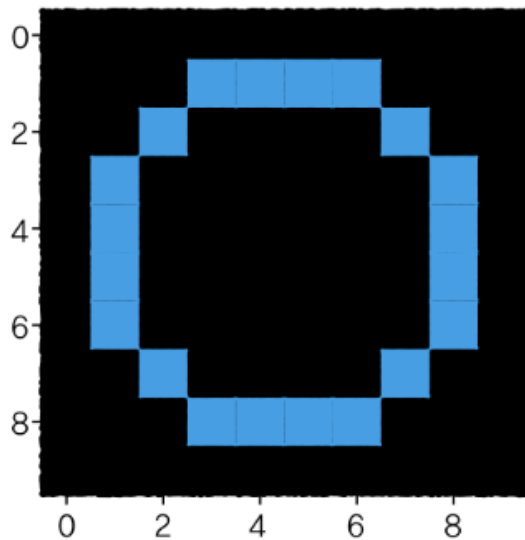
- 그림은 $9 \times 9 \times 3$ (가로x세로x채널 수)의 이미지에 대해 $3 \times 3 \times 3$ (가로x세로x채널 수)의 필터로 합성곱하는 모습이다.
- 하나의 $3 \times 3 \times 3$ 의 필터를 사용하여 새로운 $4 \times 4 \times 4$ 의 특징 맵(feature map)을 만들고 있다.
- 또한 각각 다른 필터를 사용하여 총 N장의 $4 \times 4 \times 1$ 의 맵을 만든다.
- 전체적으로 이 합성곱층에서는 $9 \times 9 \times 3$ 이미지가 $4 \times 4 \times 4$ 의 특징 맵으로 변환된다.
- 합성곱 층을 설명할 때 2차원 필터를 예로 사용하는 경우가 많지만 실제로는 그림처럼 3차원 필터가 사용되는 경우가 더 많다.



Section 02 CNN

□ 합성곱층

- 예제 11-1은 합성곱층이나 풀링층에서 구체적으로 어떤 처리가 이루어지는지 살펴보기 위해 NumPy에서 구현된 코드이다.
- 여기서는 왼쪽 그림의 원 이미지 (10 x 10 크기의 흑백 이미지)에 대해 오른쪽 그림과 같은 필터를 사용하여 합성곱을 실시하고, 가로, 세로, 대각선을 검출한다.



Section 02 CNN

□ 합성곱층

- 예제 11-1은 합성곱층이나 풀링층에서 구체적으로 어떤 처리가 이루어지는지 살펴보기 위해 NumPy에서 구현된 코드이다.
- ex11_1.ipynb

```
1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3 import urllib.request
4
5 class Conv:
6     def __init__(self, W):
7         self.W = W
8
9     def f_prop(self, X):
10         out = np.zeros((X.shape[0] - 2, X.shape[1] - 2))
11         for i in range(out.shape[0]):
12             for j in range(out.shape[1]):
13                 x = X[i:i+3, j:j+3]
14                 out[i, j] = np.dot(self.W.flatten(), x.flatten())
15         return out
16
17 local_filename, headers = urllib.request.urlretrieve('https://aidemystorageprd.blob.core.windows.net/data/5100_cnn_data/ci
18 rcle.npy')
19 X = np.load(local_filename)
```

Section 02 CNN

□ 합성곱층

- ex11_1.ipynb

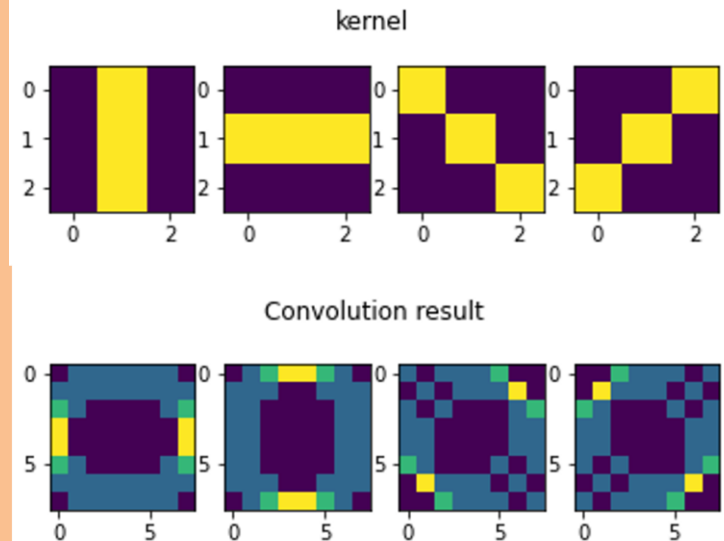
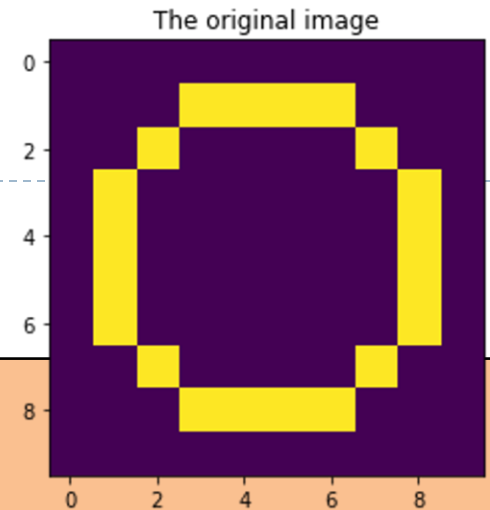
```
18
19 plt.imshow(X)
20 plt.title('The original image', fontsize=12)
21 plt.show()
22
23 W1 = np.array([[0, 1, 0],
24               [0, 1, 0],
25               [0, 1, 0]])
26 W2 = np.array([[0, 0, 0],
27               [1, 1, 1],
28               [0, 0, 0]])
29 W3 = np.array([[1, 0, 0],
30               [0, 1, 0],
31               [0, 0, 1]])
32 W4 = np.array([[0, 0, 1],
33               [0, 1, 0],
34               [1, 0, 0]])
```

Section 02 CNN

합성곱층

- ex11_1.ipynb

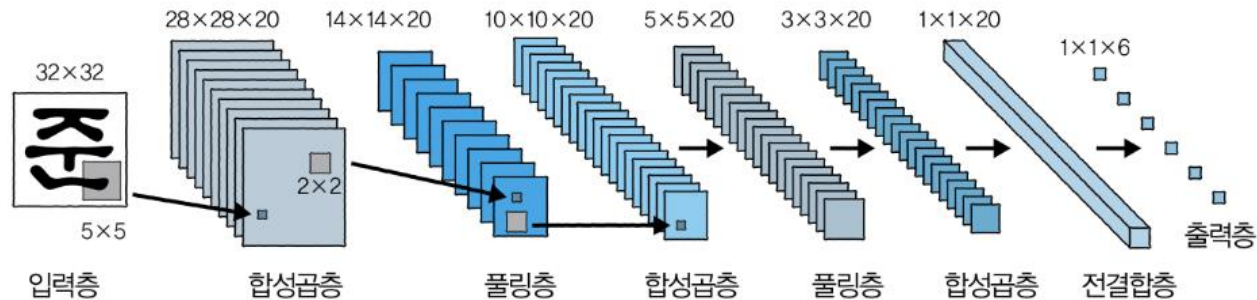
```
28 plt.subplot(1, 4, 1); plt.imshow(W1)
29 plt.subplot(1, 4, 2); plt.imshow(W2)
30 plt.subplot(1, 4, 3); plt.imshow(W3)
31 plt.subplot(1, 4, 4); plt.imshow(W4)
32 plt.suptitle("kernel", fontsize=12)
33 plt.show()
34
35 conv1 = Conv(W1); C1 = conv1.f_prop(X)
36 conv2 = Conv(W2); C2 = conv2.f_prop(X)
37 conv3 = Conv(W3); C3 = conv3.f_prop(X)
38 conv4 = Conv(W4); C4 = conv4.f_prop(X)
39
40 plt.subplot(1, 4, 1); plt.imshow(C1)
41 plt.subplot(1, 4, 2); plt.imshow(C2)
42 plt.subplot(1, 4, 3); plt.imshow(C3)
43 plt.subplot(1, 4, 4); plt.imshow(C4)
44 plt.suptitle("Convolution result", fontsize=12)
45 plt.show()
```



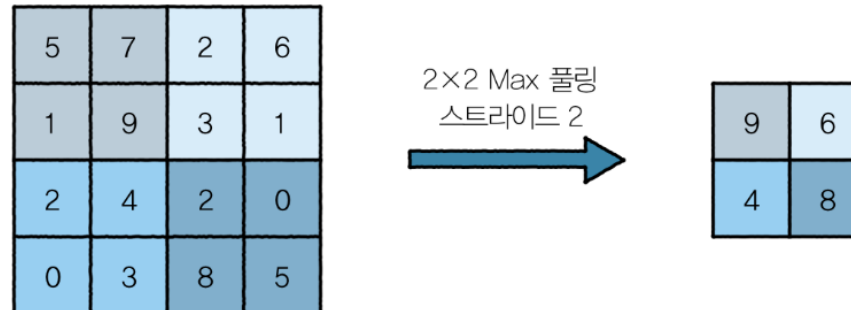
Section 02 CNN

□ 풀링층

- 풀링층은 그림과 같이 합성곱층의 출력을 축약하고 데이터양을 줄이는 층이다.



- 다음 그림과 같이 특징 맵의 부분구간의 최댓값을 취하거나(Max 풀링) 또는 평균을 취하여(Average 풀링) 데이터의 압축을 실시한다.



Section 02 CNN

□ 풀링층

- 합성곱은 이미지 내의 특징량의 분포를 확인할 수 있다.
- 하지만 같은 특징이 유사한 위치에 뭉쳐 분포하는 경우가 많고, 특징이 없는 장소가 넓게 분포하는 경우도 있어서 합성곱층에서 출력되는 특징 맵은 데이터 낭비가 많다.
- 풀링은 그러한 데이터 낭비를 줄이고, 정보 손실을 최소화하면서 데이터를 압축할 수 있다.
- 풀링에 의해 미세한 위치 정보는 삭제되어 버리지만 반대로 풀링층에 의해 추출된 특징이 원래 이미지의 평행이동 등에서 영향을 받지 않는 역할을 한다.
- 예를 들어 사진에 비친 필기체 숫자를 분류할 경우 숫자의 위치는 중요하지 않지만 풀링을 통해 그다지 중요하지 않은 정보를 삭제하여 입력 이미지의 위치 변화에 강한 모델을 구축할 수 있다.

Section 02 CNN

□ 풀링층

- 다음 그림은 5 x 5(가로 x 세로) 의 특징 맵을 3 x 3마다 풀링하는 모습이다.

3.0	3.0	3.0
3.0	3.0	3.0
3.0	2.0	3.0

3	3	2	1	0
0	0	1	3	1
3	1	2	2	3
2	0	0	2	2
2	0	0	0	1

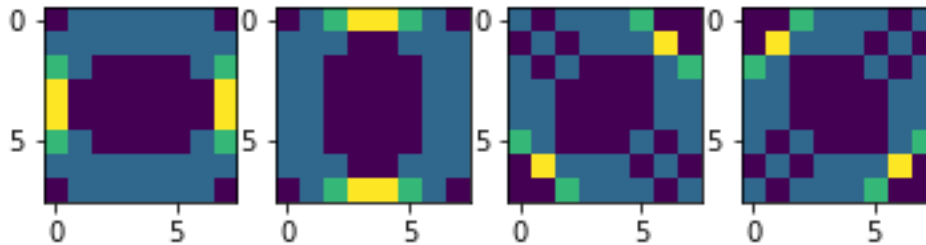
1.7	1.7	1.7
1.0	1.2	1.8
1.1	0.8	1.3

3	3	2	1	0
0	0	1	3	1
3	1	2	2	3
2	0	0	2	2
2	0	0	0	1

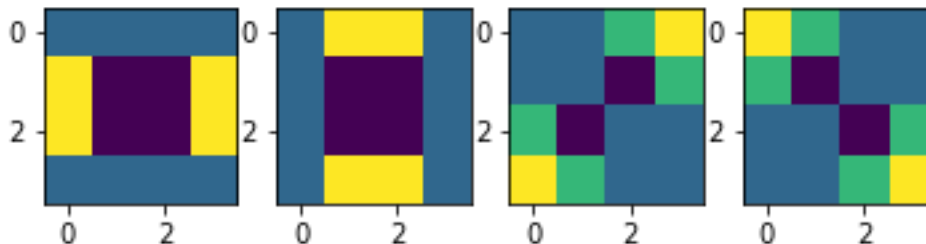
Section 02 CNN

□ 풀링층

- 예제 11-2는 Keras와 TensorFlow를 이용하지 않고 풀링층을 정의하고 구현한 코드이다.
- 다음 그림의 이미지는 앞 절에서 합성곱을 실시한 결과 이미지(8X8 크기의 특징 맵)이다.
- 이 특징 맵에 대해 Max풀링을 실시한다.



- Max 풀링이 제대로 이루어지면 다음 그림과 같은 특징 맵으로 변환된다.



Section 02 CNN

□ 풀링층

- ex11_2.ipynb

```
1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3 import urllib.request
4
5 class Conv:
6     def __init__(self, W):
7         self.W = W
8
9     def f_prop(self, X):
10         out = np.zeros((X.shape[0] - 2, X.shape[1] - 2))
11         for i in range(out.shape[0]):
12             for j in range(out.shape[1]):
13                 x = X[i:i+3, j:j+3]
14                 out[i, j] = np.dot(self.W.flatten(), x.flatten())
15         return out
16
```


Section 02 CNN

□ 풀링층

- ex11_2.ipynb

```
17 class Pool:
18     def __init__(self, l):
19         self.l = l
20
21     def f_prop(self, X):
22         l = self.l
23         out = np.zeros((X.shape[0]//self.l, X.shape[1]//self.l))
24         for i in range(out.shape[0]):
25             for j in range(out.shape[1]):
26                 out[i, j] = np.max(X[i*l : (i+1)*l, j*l : (j+1)*l])
27         return out
28
29 local_filename, headers = urllib.request.urlretrieve('https://aidemystorageprd.blob.core.windows.net/data/5100_c
nn_data/circle.npy')
30 X = np.load(local_filename)
31
32 plt.imshow(X)
33 plt.title('The original image', fontsize=12)
34 plt.show()
```

Section 02 CNN

□ 풀링층

- ex11_2.ipynb

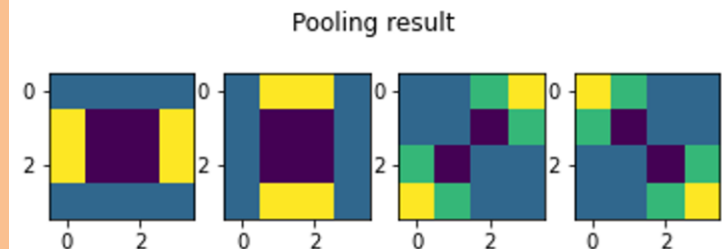
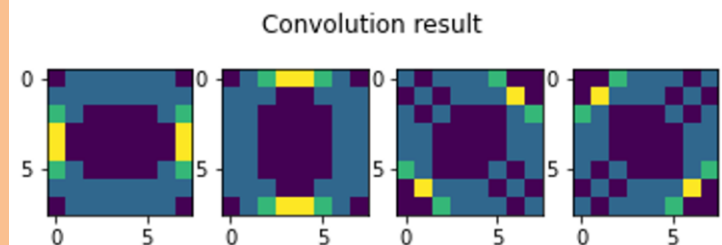
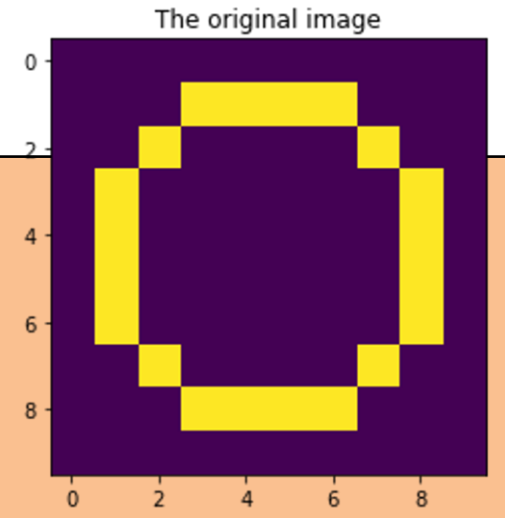
```
35
36 W1 = np.array([[0, 1, 0],
                 [0, 1, 0],
                 [0, 1, 0]])
37 W2 = np.array([[0, 0, 0],
                 [1, 1, 1],
                 [0, 0, 0]])
38 W3 = np.array([[1, 0, 0],
                 [0, 1, 0],
                 [0, 0, 1]])
39 W4 = np.array([[0, 0, 1],
                 [0, 1, 0],
                 [1, 0, 0]])
40
41 conv1 = Conv(W1); C1 = conv1.f_prop(X)
42 conv2 = Conv(W2); C2 = conv2.f_prop(X)
43 conv3 = Conv(W3); C3 = conv3.f_prop(X)
44 conv4 = Conv(W4); C4 = conv4.f_prop(X)
45
```

Section 02 CNN

□ 풀링층

- ex11_2.ipynb

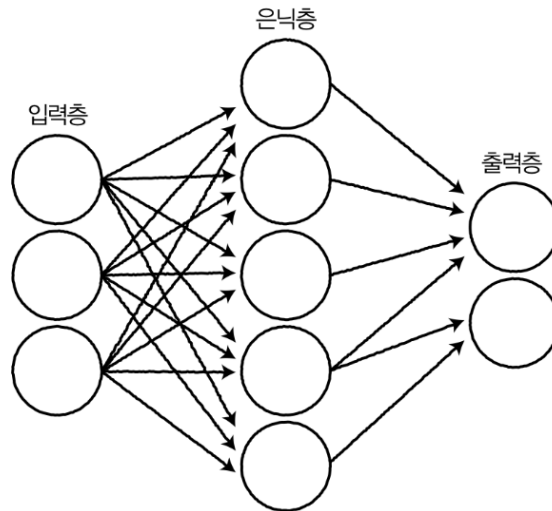
```
46 plt.subplot(1, 4, 1); plt.imshow(C1)
47 plt.subplot(1, 4, 2); plt.imshow(C2)
48 plt.subplot(1, 4, 3); plt.imshow(C3)
49 plt.subplot(1, 4, 4); plt.imshow(C4)
50 plt.suptitle("Convolution result", fontsize=12)
51 plt.show()
52
53 pool = Pool(2)
54 P1 = pool.f_prop(C1)
55 P2 = pool.f_prop(C2)
56 P3 = pool.f_prop(C3)
57 P4 = pool.f_prop(C4)
58
59 plt.subplot(1, 4, 1); plt.imshow(P1)
60 plt.subplot(1, 4, 2); plt.imshow(P2)
61 plt.subplot(1, 4, 3); plt.imshow(P3)
62 plt.subplot(1, 4, 4); plt.imshow(P4)
63 plt.suptitle("Pooling result", fontsize=12)
64 plt.show()
```



Section 02 CNN

□ CNN 구현

- 예제 11-3은 Keras와 TensorFlow를 사용하여 CNN을 구현한다.
- 실무에서는 이러한 라이브러리를 사용하여 모델을 구현하는 경우가 대부분이다.



Section 02 CNN

□ CNN 구현

- Keras에서는 먼저 모델을 관리하는 인스턴스를 만들고, add () 메서드로 모델의 층을 하나씩 추가한다.
- 먼저 인스턴스를 만든다.

```
model=Sequential()
```

- 다음처럼 add () 메서드를 사용하여 모델의 층을 하나씩 추가한다.
- 전결합층은 다음과 같이 정의한다.

```
model.add(Dense(128, activation='relu'))
```

- 합성곱층은 다음과 같이 추가한다(64종의 3x3 필터를 입력 이미지에 적용하여 128가지를 출력한다는 뜻이다).

```
model.add(Conv2D(filters=64, kernel_size=(3, 3)))
```

Section 02 CNN

□ CNN 구현

- 풀링층은 다음과 같이 추가한다.

```
model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
```

- 마지막으로 컴파일을 하면 신경망 모델의 생성이 종료된다.

```
model.compile(optimizer=sgd, loss="categorical_crossentropy", metrics=["accuracy"])
```

- 다음과 같이 기술하면 앞 장의 그림처럼 모델의 구조를 나타낸 표가 출력된다.

```
model.summary()
```

Section 02 CNN

□ CNN 구현

- ex11_3.ipynb

```
1 from tensorflow.keras.layers import Activation, Conv2D, Dense, Flatten, MaxPooling2D
2 from tensorflow.keras.models import Sequential, load_model
3 from tensorflow.keras.utils import to_categorical
4
5 model = Sequential()
6 model.add(Conv2D(input_shape=(28, 28, 1), filters=32, kernel_size=(2, 2), strides=(1, 1), padding="same",
7   , activation='relu'))
8 model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2), strides=(1, 1)))
9 model.add(Conv2D(filters=32, kernel_size=(2, 2), strides=(1, 1), padding="same", activation='relu'))
10 model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2), strides=(1, 1)))
11 model.add(Flatten())
```

Section 02 CNN

□ CNN 구현

- ex11_3.ipynb

```
11 model.add(Dense(256, activation='relu'))
12 model.add(Dense(128, activation='relu'))
13 model.add(Dense(10, activation='softmax'))
14
15 model.summary()
```

Model: "sequential_6"

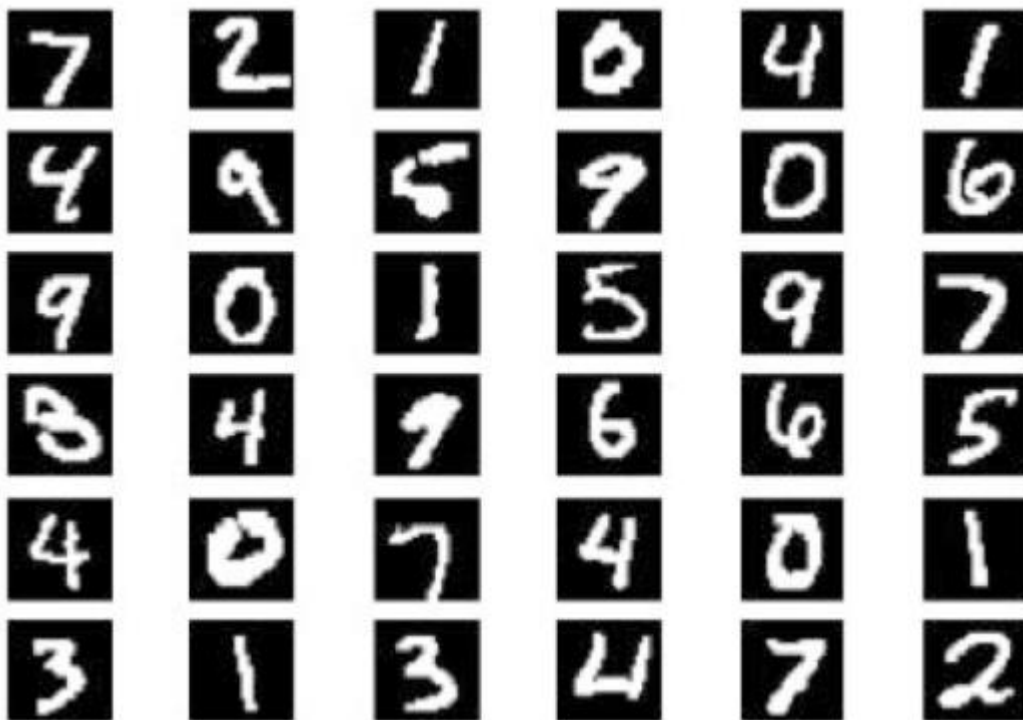
Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d_3 (Conv2D)	(None, 28, 28, 32)	160
max_pooling2d_2 (MaxPooling 2D)	(None, 27, 27, 32)	0
conv2d_4 (Conv2D)	(None, 27, 27, 32)	4128
max_pooling2d_3 (MaxPooling 2D)	(None, 26, 26, 32)	0
flatten_1 (Flatten)	(None, 21632)	0
dense_3 (Dense)	(None, 256)	5538048
dense_4 (Dense)	(None, 128)	32896
dense_5 (Dense)	(None, 10)	1290

```
=====
Total params: 5,576,522
Trainable params: 5,576,522
Non-trainable params: 0
=====
```


Section 02 CNN

□ CNN을 이용한 분류

- MNIST는 그림과 같은 필기체 숫자의 데이터셋이다.
- 각 이미지는 크기가 28 x 28 픽셀로 1채널 (흑백)의 데이터이며, 각각 0~9의 클래스 라벨이 있다.
- CNN으로 MNIST 데이터 셋을 분류해보자.



Section 02 CNN

□ CNN을 이용한 분류

- 예제 11-4는 텐서플로우로 그림과 같은 구조의 모델을 구축하고 실행하는 프로그램이다.

Model: "sequential_8"

Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d_7 (Conv2D)	(None, 26, 26, 32)	320
conv2d_8 (Conv2D)	(None, 24, 24, 64)	18496
max_pooling2d_5 (MaxPooling 2D)	(None, 12, 12, 64)	0
dropout (Dropout)	(None, 12, 12, 64)	0
flatten_2 (Flatten)	(None, 9216)	0
dense_6 (Dense)	(None, 128)	1179776
dropout_1 (Dropout)	(None, 128)	0
dense_7 (Dense)	(None, 10)	1290

Total params: 1,199,882

Trainable params: 1,199,882

Non-trainable params: 0

Section 02 CNN

□ CNN을 이용한 분류

• **예제 11-4의 각층의 파라미터는 다음처럼 지정한다.**

- Conv2D(32, kernel_size=(3, 3), input_shape=(28,28,1))
- Activation ('relu')
- Conv2D(filters=64, kernel_size=(3, 3))
- Activation('relu')
- MaxPooling2D(pool_size=(2, 2))
- Dropout(0.25)
- Flatten ()
- Dense (128)
- Activation('relu')
- Dropout (0.5)
- Dense(10)

Section 02 CNN

□ CNN을 이용한 분류

- ex11_4.ipynb

```
1 from tensorflow.keras.datasets import mnist
2 from tensorflow.keras.layers import Dropout, Conv2D, Dense, Flatten, MaxPooling2D
3 from tensorflow.keras.models import Sequential
4 from tensorflow.keras.utils import to_categorical, plot_model
5
6 import numpy as np
7 import matplotlib.pyplot as plt
8
9 (X_train, y_train), (X_test, y_test) = mnist.load_data()
10
11 X_train = X_train.reshape(-1, 28, 28, 1)
12 X_test = X_test.reshape(-1, 28, 28, 1)
13 y_train = to_categorical(y_train)
14 y_test = to_categorical(y_test)
15
```

Section 02 CNN

□ CNN을 이용한 분류

- ex11_4.ipynb

```
16 model = Sequential()
17 model.add(Conv2D(input_shape=(28, 28, 1), filters=32, kernel_size=(3, 3), activation='relu'))
18 model.add(Conv2D(filters=64, kernel_size=(3, 3), activation='relu'))
19 model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
20 model.add(Dropout(0.25))
21 model.add(Flatten())
22 model.add(Dense(128, activation='relu'))
23 model.add(Dropout(0.5))
24 model.add(Dense(10, activation='softmax'))
25
26 model.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer='adam', metrics=['acc'])
27 model.fit(X_train, y_train, batch_size=128, epochs=1, verbose=1)
28
29 scores = model.evaluate(X_test, y_test, verbose=1)
30 print("Test loss:", scores[0])
31 print("Test accuracy", scores[1])
```

Section 02 CNN

□ CNN을 이용한 분류

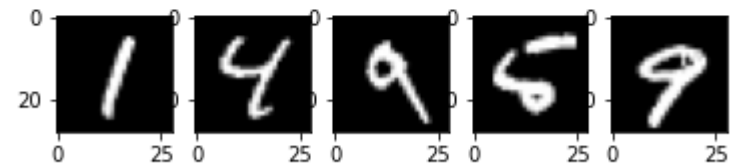
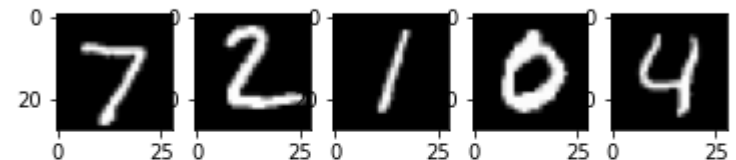
- ex11_4.ipynb

```
32
33 for i in range(10):
34     plt.subplot(2, 5, i+1)
35     plt.imshow(X_test[i].reshape((28, 28)), 'gray')
36     plt.suptitle("The first ten of the test data", fontsize=20)
37     plt.show()
38
39     pred = np.argmax(model.predict(X_test[0:10]), axis=1)
40     print(pred)
```

Test loss: 0.07592635601758957

Test accuracy 0.975600004196167

The first ten of the test data



1/1 [=====] - 0s 138ms/step
[7 2 1 0 4 1 4 9 5 9]

Section 02 CNN

□ CNN을 이용한 분류(cifar10)

- cifar10은 그림의 사진처럼 10종류의 개체가 있는 이미지 데이터셋이다.
- 각 이미지는 32 X 32 픽셀로 3채널 (R, G, B)의 데이터이며, 각각 0~9의 클래스 라벨이 붙어 있다.



Section 02 CNN

□ CNN을 이용한 분류(cifar10)

• 각 클래스 라벨에 해당하는 개체는 다음과 같다.

- 0 : 비행기
- 1 : 자동차
- 2 : 새
- 3 : 고양이
- 4 : 사슴
- 5 : 개
- 6 : 개구리
- 7 : 말
- 8 : 선박
- 9 : 트럭

Section 02 CNN

□ CNN을 이용한 분류(cifar10)

- 예제 11-5는 텐서플로우로 그림과 같은 구조의 모델을 구축한다.

Model: "sequential_1"

Layer (type)	Output Shape	Param #
conv2d_4 (Conv2D)	(None, 32, 32, 32)	896
conv2d_5 (Conv2D)	(None, 30, 30, 32)	9248
max_pooling2d_2 (MaxPooling 2D)	(None, 15, 15, 32)	0
dropout_3 (Dropout)	(None, 15, 15, 32)	0
conv2d_6 (Conv2D)	(None, 15, 15, 64)	18496
conv2d_7 (Conv2D)	(None, 13, 13, 64)	36928
max_pooling2d_3 (MaxPooling 2D)	(None, 6, 6, 64)	0
dropout_4 (Dropout)	(None, 6, 6, 64)	0
flatten_1 (Flatten)	(None, 2304)	0
dense_2 (Dense)	(None, 512)	1180160
dropout_5 (Dropout)	(None, 512)	0
dense_3 (Dense)	(None, 10)	5130

Total params: 1,250,858
Trainable params: 1,250,858
Non-trainable params: 0

Section 02 CNN

□ CNN을 이용한 분류(cifar10)

• 예제 11-5 모델의 각층의 파라미터는 다음과 같다.

- Conv2D(32, kernel_size=(3, 3), input_shape=(32, 32, 3), activation='relu', padding='same')
- Conv2D(filters=32, kernel_size=(3, 3), activation='relu')
- MaxPooling2D(pool_size=(2, 2))
- Dropout(0.25)
- Conv2D(64, (3, 3), padding='same', activation='relu')
- Conv2D(64, (3, 3), activation='relu')
- MaxPooling2D(pool_size=(2, 2))
- Dropout(0.25)
- Flatten ()
- Dense (512, activation='relu')
- Dropout (0.5)

Section 02 CNN

□ CNN을 이용한 분류(cifar10)

- ex11_5.ipynb

```
1 from tensorflow.keras.datasets import cifar10
2 from tensorflow.keras.layers import Dropout, Conv2D, Dense, Flatten, MaxPooling2D
3 from tensorflow.keras.models import Sequential
4 from tensorflow.keras.utils import to_categorical
5
6 import numpy as np
7 import matplotlib.pyplot as plt
8
9 (X_train, y_train), (X_test, y_test) = cifar10.load_data()
10
11 y_train = to_categorical(y_train)
12 y_test = to_categorical(y_test)
13
14 model = Sequential()
15 model.add(Conv2D(input_shape=(32, 32, 3), filters=32, kernel_size=(3, 3), activation='relu', padding='same'))
16 model.add(Conv2D(filters=32, kernel_size=(3, 3), activation='relu'))
17 model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
18 model.add(Dropout(0.25))
```

Section 02 CNN

□ CNN을 이용한 분류(cifar10)

- ex11_5.ipynb

```
19 model.add(Conv2D(filters=64, kernel_size=(3, 3), activation='relu', padding='same'))
20 model.add(Conv2D(filters=64, kernel_size=(3, 3), activation='relu'))
21 model.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
22 model.add(Dropout(0.25))
23 model.add(Flatten())
24 model.add(Dense(512, activation='relu'))
25 model.add(Dropout(0.5))
26 model.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer='adam', metrics=['acc'])
27 model.add(Dense(10, activation='softmax'))
28
29 model.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer='adam', metrics=['acc'])
30 model.fit(X_train, y_train, batch_size=32, epochs=5)
31
32 model.save_weights('param_cifar10.hdf5')
33
```

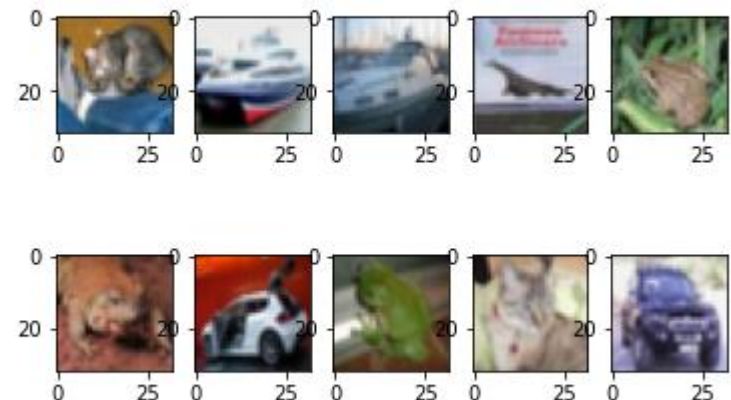
Section 02 CNN

□ CNN을 이용한 분류(cifar10)

- ex11_5.ipynb

```
34 scores = model.evaluate(X_test, y_test, verbose=1)
35 print("Test loss: ", scores[0])
36 print("Test accuracy: ", scores[1])
37
38 for i in range(10):
39     plt.subplot(2, 5, i+1)
40     plt.imshow(X_test[i])
41     plt.suptitle("The first ten of the test data", fontsize=20)
42     plt.show()
43
44 pred = np.argmax(model.predict(X_test[0:10]), axis=1)
45 print(pred)
```

The first ten of the test data

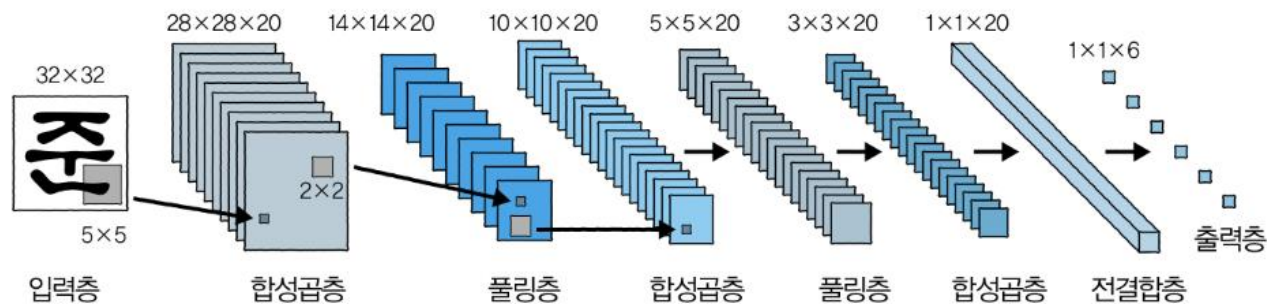


1/1 [=====] - 0s 83ms/step
[3 8 8 0 6 6 1 4 3 1]

Section 03 하이퍼 파라미터

□ filters(합성곱층)

- 합성곱층의 filters 파라미터는 특징 맵의 수(추출할 특징의 종류)를 지정한다.
- 다음 그림처럼 첫 번째 합성곱층에서 filters는 20이고, 두 번째 합성곱층에서도 filters는 20이다.
- Filters가 너무 작아서 필요한 특징을 추출하지 못하면 학습을 잘 진행되지 않지만 반대로 너무 크면 과적합하기 쉬우므로 주의해야 한다.



Section 03 하이퍼파라미터

□ filters(합성곱층)

- ex11_6.ipynb

```
1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3 import urllib.request
4
5 class Conv:
6     def __init__(self, filters):
7         self.filters = filters
8         self.W = np.random.rand(filters, 3, 3)
9
10    def f_prop(self, X):
11        out = np.zeros((filters, X.shape[0] - 2, X.shape[1] - 2))
12        for k in range(self.filters):
13            for i in range(out[0].shape[0]):
14                for j in range(out[0].shape[1]):
15                    x = X[i:i+3, j:j+3]
16                    out[k, i, j] = np.dot(self.W[k].flatten(), x.flatten())
17        return out
18
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ filters(합성곱층)

- ex11_6.ipynb

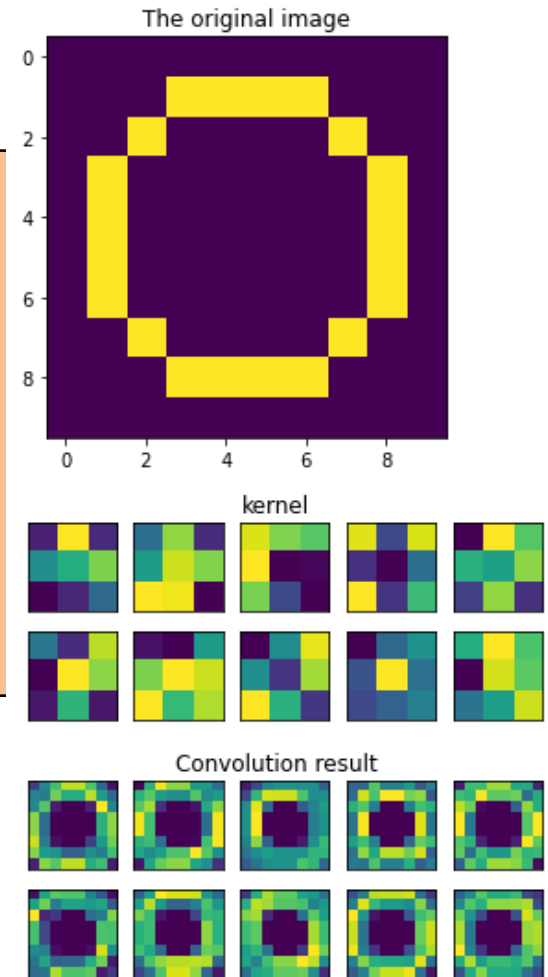
```
19 local_filename, headers = urllib.request.urlretrieve('https://aidemystorageprd.blob.core.windows.net/data/
   5100_cnn_data/circle.npy')
20 X = np.load(local_filename)
21
22 filters = 10
23 conv = Conv(filters=filters)
24 C = conv.f_prop(X)
25
26 plt.imshow(X)
27 plt.title("The original image", fontsize=12)
28 plt.show()
29
30 plt.figure(figsize=(5, 2))
31 for i in range(filters):
32     plt.subplot(2, filters//2, i+1)
33     ax = plt.gca()
34     ax.get_xaxis().set_visible(False)
35     ax.get_yaxis().set_visible(False)
36     plt.imshow(conv.W[i])
37     plt.suptitle('kernel', fontsize=12)
```


Section 03 하이퍼파라미터

□ filters[합성곱층]

- ex11_6.ipynb

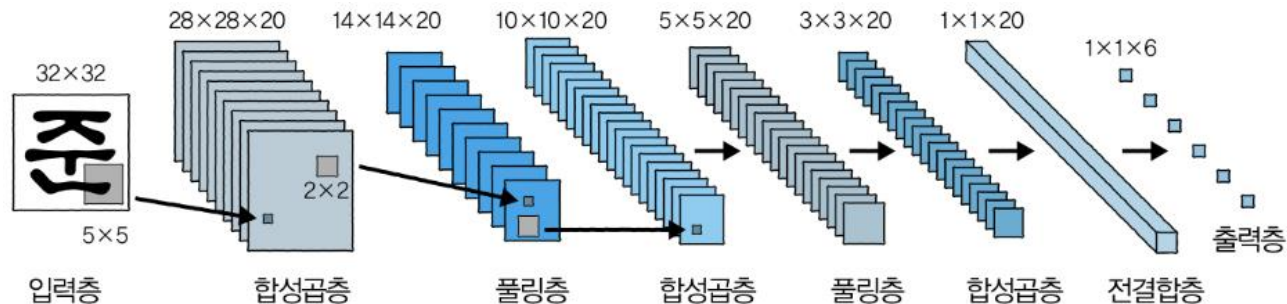
```
38 plt.show()
39
40 plt.figure(figsize=(5, 2))
41 for i in range(filters):
42     plt.subplot(2, filters//2, i+1)
43     ax = plt.gca()
44     ax.get_xaxis().set_visible(False)
45     ax.get_yaxis().set_visible(False)
46     plt.imshow(C[i])
47 plt.suptitle('Convolution result', fontsize=12)
48 plt.show()
```



Section 03 하이퍼 파라미터

□ kernel_size(합성곱층)

- 합성곱층의 kernel_size 파라미터로 커널의 크기를 지정한다.
- 다음 그림의 첫 번째 합성곱층에서 kernel_size는 5 x 5이다.



- kernel_size가 너무 작으면 극히 작은 특징도 검출할 수 없게 되어 제대로 학습할 수 없다.
- 반대로 너무 크면 원래 작은 특징의 모임으로 검출될 예정이었던 큰 특징까지 검출되어 계층구조파악에 자신 있는 신경망모델의 강점을 살리지 못하고 비효율적인 모델이 되어버린다.

Section 03 하이퍼파라미터

□ kernel_size(합성곱층)

- ex11_7.ipynb

```
1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3 import urllib.request
4
5 class Conv:
6     def __init__(self, filters, kernel_size):
7         self.filters = filters
8         self.kernel_size = kernel_size
9         self.W = np.random.rand(filters, kernel_size[0], kernel_size[1])
10
11     def f_prop(self, X):
12         k_h, k_w = self.kernel_size
13         out = np.zeros((filters, X.shape[0] - k_h + 1, X.shape[1] - k_w + 1))
14         for k in range(self.filters):
15             for i in range(out[0].shape[0]):
16                 for j in range(out[0].shape[1]):
17                     x = X[i:i+k_h, j:j+k_w]
18                     out[k, i, j] = np.dot(self.W[k].flatten(), x.flatten())
19         return out
20
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ kernel_size(합성곱층)

- ex11_7.ipynb

```
21 local_filename, headers = urllib.request.urlretrieve('https://aidemystorageprd.blob.core.windows.net/data/5100_
   cnn_data/circle.npy')
22 X = np.load(local_filename)
23
24 filters = 4
25 kernel_size = (3, 3)
26
27 conv1 = Conv(filters=filters, kernel_size=kernel_size)
28 C1 = conv1.f_prop(X)
29
30 filters = 4
31 kernel_size = (6, 6)
32
33 conv2 = Conv(filters=filters, kernel_size=kernel_size)
34 C2 = conv2.f_prop(X)
35
36 plt.imshow(X)
37 plt.title("The original image", fontsize=12)
38 plt.show()
39
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ kernel_size(합성곱층)

- ex11_7.ipynb

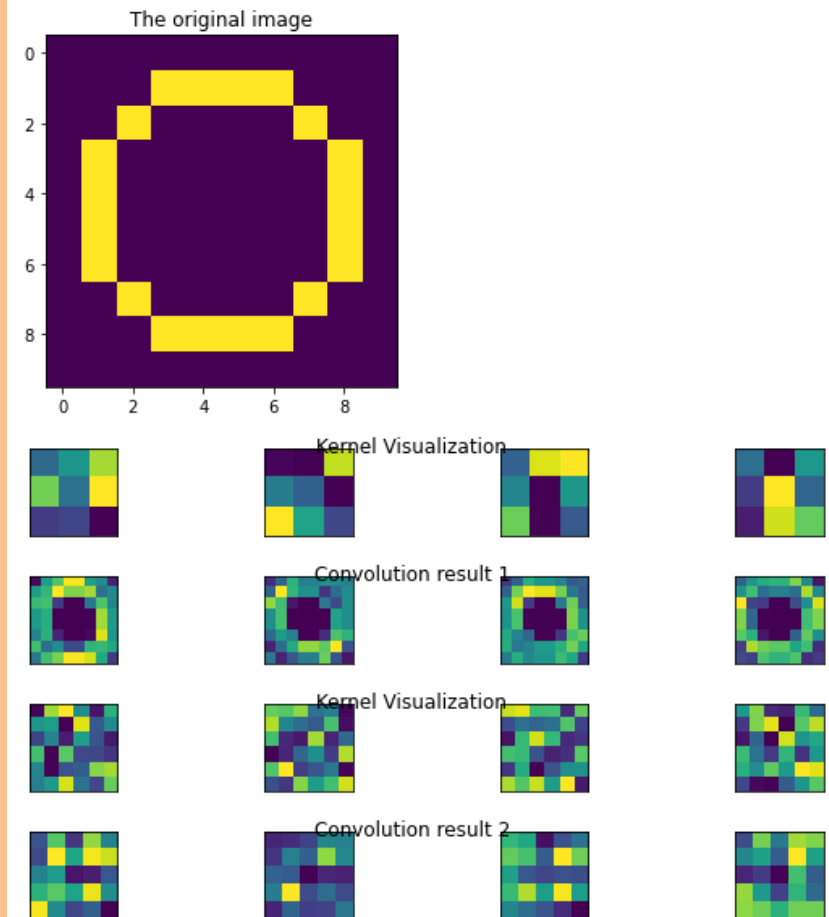
```
40 plt.figure(figsize=(10, 1))
41 for i in range(filters):
42     plt.subplot(1, filters, i+1)
43     ax = plt.gca()
44     ax.get_xaxis().set_visible(False)
45     ax.get_yaxis().set_visible(False)
46     plt.imshow(conv1.W[i])
47 plt.suptitle('Kernel Visualization', fontsize=12)
48 plt.show()
49
50 plt.figure(figsize=(10, 1))
51 for i in range(filters):
52     plt.subplot(1, filters, i+1)
53     ax = plt.gca()
54     ax.get_xaxis().set_visible(False)
55     ax.get_yaxis().set_visible(False)
56     plt.imshow(C1[i])
57 plt.suptitle('Convolution result 1', fontsize=12)
58 plt.show()
59
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ kernel_size(합성곱층)

- ex11_7.ipynb

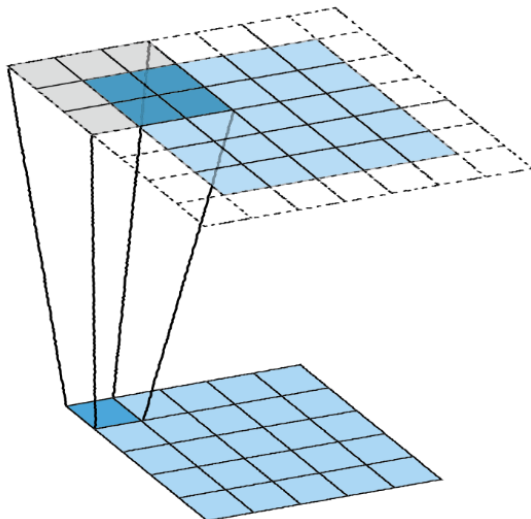
```
60 plt.figure(figsize=(10, 1))
61 for i in range(filters):
62     plt.subplot(1, filters, i+1)
63     ax = plt.gca()
64     ax.get_xaxis().set_visible(False)
65     ax.get_yaxis().set_visible(False)
66     plt.imshow(conv2.W[i])
67 plt.suptitle('Kernel Visualization', fontsize=12)
68 plt.show()
69
70 plt.figure(figsize=(10, 1))
71 for i in range(filters):
72     plt.subplot(1, filters, i+1)
73     ax = plt.gca()
74     ax.get_xaxis().set_visible(False)
75     ax.get_yaxis().set_visible(False)
76     plt.imshow(C2[i])
77 plt.suptitle('Convolution result 2', fontsize=12)
78 plt.show()
```



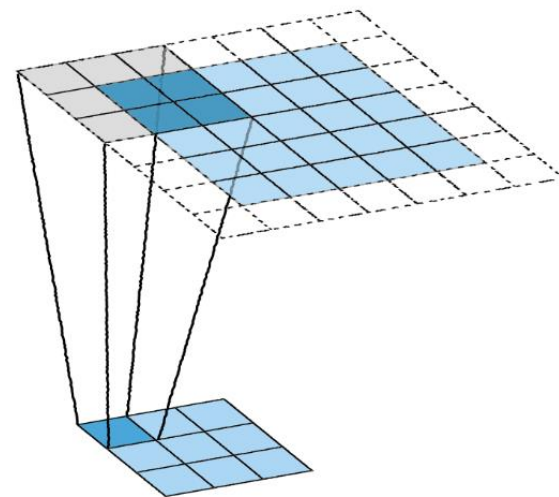
Section 03 하이퍼 파라미터

□ strides(합성곱층)

- 합성곱층의 strides 파라미터는 특징을 추출하는 간격, 즉 커널을 이동하는 거리를 지정한다.
- strides가 작을수록 세부적인 특징량을 추출할 수 있지만 이미지 내의 동일한 위치에 같은 특징을 여러 번 감지해버리는 등 불필요한 계산이 많아질 수 있다.
- 그러나 일반적으로 strides 는 작은 편이 좋다고 여겨져 Keras의 Conv2D 층에서 strides는 기본으로 (1, 1)로 되어 있다.



strides : (1, 1)



strides : (2, 2)

Section 03 하이퍼파라미터

□ strides(합성곱층)

- ex11_8.ipynb

```
1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3 import urllib.request
4
5 class Conv:
6     def __init__(self, filters, kernel_size, strides):
7         self.filters = filters
8         self.kernel_size = kernel_size
9         self.strides = strides
10        self.W = np.random.rand(filters, kernel_size[0], kernel_size[1])
11
```


Section 03 하이퍼파라미터

□ strides(합성곱층)

- ex11_8.ipynb

```
12 def f_prop(self, X):
13     k_h = self.kernel_size[0]
14     k_w = self.kernel_size[1]
15     s_h = self.strides[0]
16     s_w = self.strides[1]
17     out = np.zeros((filters, (X.shape[0]-k_h)//s_h+1, (X.shape[1]-k_w)//s_w+1))
18     for k in range(self.filters):
19         for i in range(out[0].shape[0]):
20             for j in range(out[0].shape[1]):
21                 x = X[i*s_h:i*s_h+k_h, j*s_w:j*s_w+k_w]
22                 out[k, i, j] = np.dot(self.W[k].flatten(), x.flatten())
23     return out
24
25 local_filename, headers = urllib.request.urlretrieve('https://aidemystorageprd.blob.core.windows.net/data/
5100_cnn_data/circle.npy')
26 X = np.load(local_filename)
27
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ strides(합성곱층)

- ex11_8.ipynb

```
28 filters = 4
29 kernel_size = (3, 3)
30 strides = (1,1)
31 conv1 = Conv(filters=filters, kernel_size=kernel_size, strides=strides)
32 C1 = conv1.f_prop(X)
33
34 filters = 4
35 kernel_size = (3,3)
36 strides = (2,2)
37 conv2 = Conv(filters=filters, kernel_size=kernel_size, strides=strides)
38 conv2.W = conv1.W
39 C2 = conv2.f_prop(X)
40
41 plt.imshow(X)
42 plt.title("The original image", fontsize=12)
43 plt.show()
44
45 plt.figure(figsize=(10, 1))
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ strides[합성곱층]

- ex11_8.ipynb

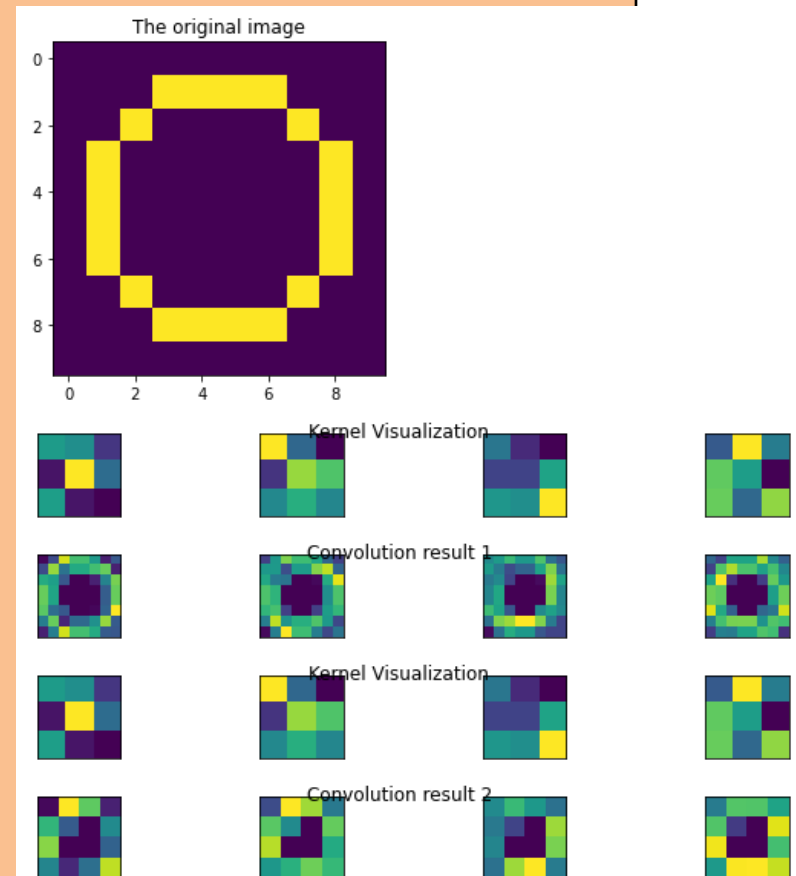
```
46 for i in range(filters):
47     plt.subplot(1, filters, i+1)
48     ax = plt.gca()
49     ax.get_xaxis().set_visible(False)
50     ax.get_yaxis().set_visible(False)
51     plt.imshow(conv1.W[i])
52     plt.suptitle('Kernel Visualization', fontsize=12)
53     plt.show()
54
55 plt.figure(figsize=(10, 1))
56 for i in range(filters):
57     plt.subplot(1, filters, i+1)
58     ax = plt.gca()
59     ax.get_xaxis().set_visible(False)
60     ax.get_yaxis().set_visible(False)
61     plt.imshow(C1[i])
62     plt.suptitle('Convolution result 1', fontsize=12)
63     plt.show()
64
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ strides[합성곱층]

- ex11_8.ipynb

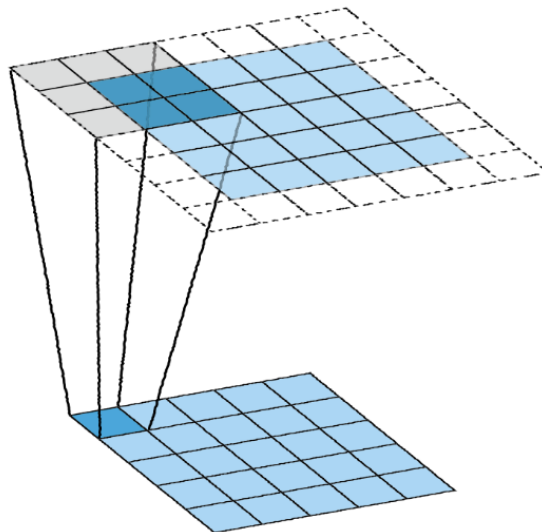
```
65 plt.figure(figsize=(10, 1))
66 for i in range(filters):
67     plt.subplot(1, filters, i+1)
68     ax = plt.gca()
69     ax.get_xaxis().set_visible(False)
70     ax.get_yaxis().set_visible(False)
71     plt.imshow(conv2.W[i])
72 plt.suptitle('Kernel Visualization', fontsize=12)
73 plt.show()
74
75 plt.figure(figsize=(10, 1))
76 for i in range(filters):
77     plt.subplot(1, filters, i+1)
78     ax = plt.gca()
78     ax.get_xaxis().set_visible(False)
75     ax.get_yaxis().set_visible(False)
76     plt.imshow(C2[i])
77 plt.suptitle('Convolution result 2', fontsize=12)
78 plt.show()
```



Section 03 하이퍼 파라미터

□ padding(합성곱층)

- 패딩은 입력 이미지의 주변을 0으로 채우는 것을 말한다.
- 패딩에 의해 가장자리 데이터의 특징도 잘 고려되게 된다.
- 그 외에도 데이터 갱신 빈도가 올라가고, 각 층의 입출력 유닛 수를 조정할 수 있는 장점이 존재한다.
- 다음 그림의 하늘색 패널 주위에 흰 테두리는 패딩을 표현한 것이다.
- 상하로 1, 좌우로 1의 패딩을 한 그림이다.



Section 03 하이퍼 파라미터

□ padding(합성곱층)

- Keras의 Conv2D 층에서 padding=valid, padding=same과 같은 패딩 방법을 지정한다.
- padding=valid의 경우 패딩은 수행되지 않으며, padding=same의 경우 출력되는 특징 맵이 입력 크기와 일치하도록 입력에 패딩을 수행한다.

Section 03 하이퍼파라미터

□ padding(합성곱층)

- ex11_9.ipynb

```
1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3 import urllib.request
4
5 class Conv:
6     def __init__(self, filters, kernel_size, strides, padding):
7         self.filters = filters
8         self.kernel_size = kernel_size
9         self.strides = strides
10        self.padding = padding
11        self.W = np.random.rand(filters, kernel_size[0], kernel_size[1])
12
13    def f_prop(self, X):
14        k_h, k_w = self.kernel_size
15        s_h, s_w = self.strides
16        p_h, p_w = self.padding
17        s_w = self.strides[1]
18        out = np.zeros((filters, (X.shape[0]+p_h*2-k_h)//s_h+1, (X.shape[1]+p_w*2-k_w)//s_w+1))
19        X = np.pad(X, ((p_h, p_h), (p_w, p_w)), 'constant', constant_values=((0,0),(0,0)))
20        self.X = X
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ padding(합성곱층)

- ex11_9.ipynb

```
21     for k in range(self.filters):
22         for i in range(out[0].shape[0]):
23             for j in range(out[0].shape[1]):
24                 x = X[i*s_h:i*s_h+k_h, j*s_w:j*s_w+k_w]
25                 out[k, i, j] = np.dot(self.W[k].flatten(), x.flatten())
26     return out
27
28     local_filename, headers = urllib.request.urlretrieve('https://aidemystorageprd.blob.core.windows.net/data/
5100_cnn_data/circle.npy')
29     X = np.load(local_filename)
30
31     filters = 4
32     kernel_size = (3, 3)
33     strides = (1,1)
34     padding = (0,0)
35     conv1 = Conv(filters=filters, kernel_size=kernel_size, strides=strides, padding=padding)
36     C1 = conv1.f_prop(X)
37
```


Section 03 하이퍼파라미터

□ padding(합성곱층)

- ex11_9.ipynb

```
38 filters = 4
39 kernel_size = (3,3)
40 strides = (1, 1)
41 padding = (2,2)
42 conv2 = Conv(filters=filters, kernel_size=kernel_size, strides=strides, padding=padding)
43 conv2.W = conv1.W
44 C2 = conv2.f_prop(X)
45
46 plt.imshow(conv1.X)
47 plt.title('Padding result of convolution 1', fontsize=12)
48 plt.show()
49
50 plt.figure(figsize=(10, 1))
51 for i in range(filters):
52     plt.subplot(1, filters, i+1)
53     ax = plt.gca()
54     ax.get_xaxis().set_visible(False)
55     ax.get_yaxis().set_visible(False)
56     plt.imshow(conv1.W[i])
57 plt.suptitle('Visualization of the convolution 1 kernel', fontsize=12)
58 plt.show()
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ padding(합성곱층)

- ex11_9.ipynb

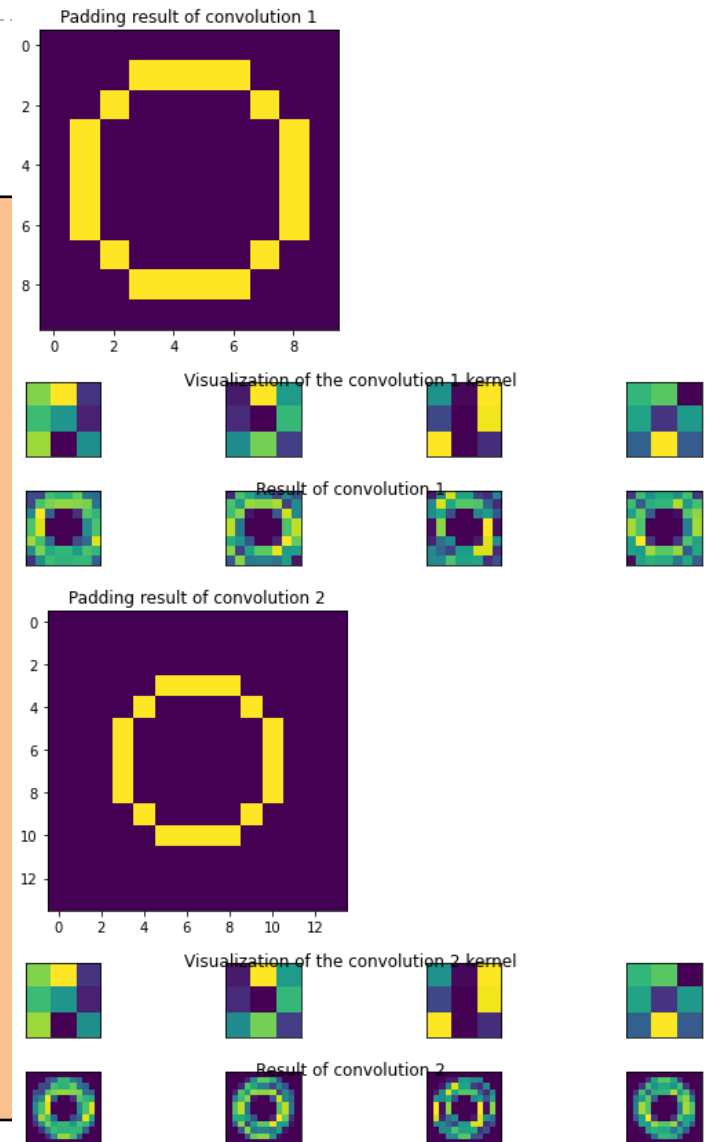
```
59
60 plt.figure(figsize=(10, 1))
61 for i in range(filters):
62     plt.subplot(1, filters, i+1)
63     ax = plt.gca()
64     ax.get_xaxis().set_visible(False)
65     ax.get_yaxis().set_visible(False)
66     plt.imshow(C1[i])
67     plt.suptitle('Result of convolution 1', fontsize=12)
68     plt.show()
69
70 plt.imshow(conv2.X)
71 plt.title('Padding result of convolution 2', fontsize=12)
72 plt.show()
73
74 plt.figure(figsize=(10, 1))
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ padding(합성곱층)

- ex11_9.ipynb

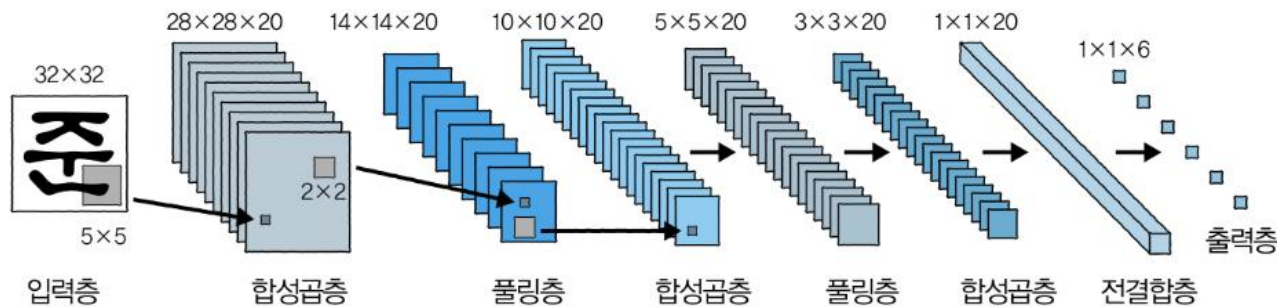
```
75 for i in range(filters):
76     plt.subplot(1, filters, i+1)
77     ax = plt.gca()
78     ax.get_xaxis().set_visible(False)
79     ax.get_yaxis().set_visible(False)
80     plt.imshow(conv2.W[i])
81     plt.suptitle('Visualization of the convolution 2 kernel', fontsize=12)
82     plt.show()
83
84 plt.figure(figsize=(10, 1))
85 for i in range(filters):
86     plt.subplot(1, filters, i+1)
87     ax = plt.gca()
88     ax.get_xaxis().set_visible(False)
89     ax.get_yaxis().set_visible(False)
90     plt.imshow(C2[i])
91     plt.suptitle('Result of convolution 2', fontsize=12)
92     plt.show()
```



Section 03 하이퍼 파라미터

□ pool_size(풀링층)

- 풀링층의 pool_size 파라미터는 풀링의 거칠기를 지정하는 파라미터이다.
- 다음 그림에서는 첫 풀링의 크기가 2×2 로 되어 있다.
- pool_size를 크게 하면 위치에 대한 견고성 (강건성, robustness)이 상승(이미지 내에서 개체의 위치가 다소 변화해도 출력이 변화하지 않는 것)하지만 기본적으로 pool_size는 2×2 로 하면 좋다고 알려져 있다.



Section 03 하이퍼파라미터

□ pool_size(풀링층)

- ex11_10.ipynb

```
1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3 import urllib.request
4
5 class Conv:
6     def __init__(self, W, filters, kernel_size):
7         self.filters = filters
8         self.kernel_size = kernel_size
9         self.W = np.random.rand(filters, kernel_size[0], kernel_size[1])
10
11     def f_prop(self, X):
12         k_h, k_w = self.kernel_size
13         out = np.zeros((filters, X.shape[0]-k_h+1, X.shape[1]-k_w+1))
14         for k in range(self.filters):
15             for i in range(out[0].shape[0]):
16                 for j in range(out[0].shape[1]):
17                     x = X[i:i+k_h, j:j+k_w]
18                     out[k,i,j] = np.dot(self.W[k].flatten(), x.flatten())
19
20     return out
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ pool_size(풀링층)

- ex11_10.ipynb

```
21 class Pool:
22     def __init__(self, pool_size):
23         self.pool_size = pool_size
24
25     def f_prop(self, X):
26         k_h, k_w = self.pool_size
27         out = np.zeros((X.shape[0]-k_h+1, X.shape[1]-k_w+1))
28         for i in range(out.shape[0]):
29             for j in range(out.shape[1]):
30                 out[i,j] = np.max(X[i:i+k_h, j:j+k_w])
31         return out
32
33 local_filename, headers = urllib.request.urlretrieve('https://aidemystorageprd.blob.core.windows.net/data/5100_c
nn_data/circle.npy')
34 X = np.load(local_filename)
35 local_filename_w, headers = urllib.request.urlretrieve('https://aidemystorageprd.blob.core.windows.net/data/5100
_cnn_data/weight.npy')
36 W = np.load(local_filename_w)
37
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ pool_size(풀링층)

- ex11_10.ipynb

```
38 filters = 4
39 kernel_size = (3,3)
40 conv = Conv(W=W, filters=filters, kernel_size=kernel_size)
41 C = conv.f_prop(X)
42
43 pool_size = (2,2)
44 pool1 = Pool(pool_size)
45 P1 = [pool1.f_prop(C[i]) for i in range(len(C))]
46
47 pool_size = (4,4)
48 pool2 = Pool(pool_size)
49 P2 = [pool2.f_prop(C[i]) for i in range(len(C))]
50
51 plt.imshow(X)
52 plt.title('The original image', fontsize=12)
53 plt.show()
54
55 plt.figure(figsize=(10,1))
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ pool_size(풀링층)

- ex11_10.ipynb

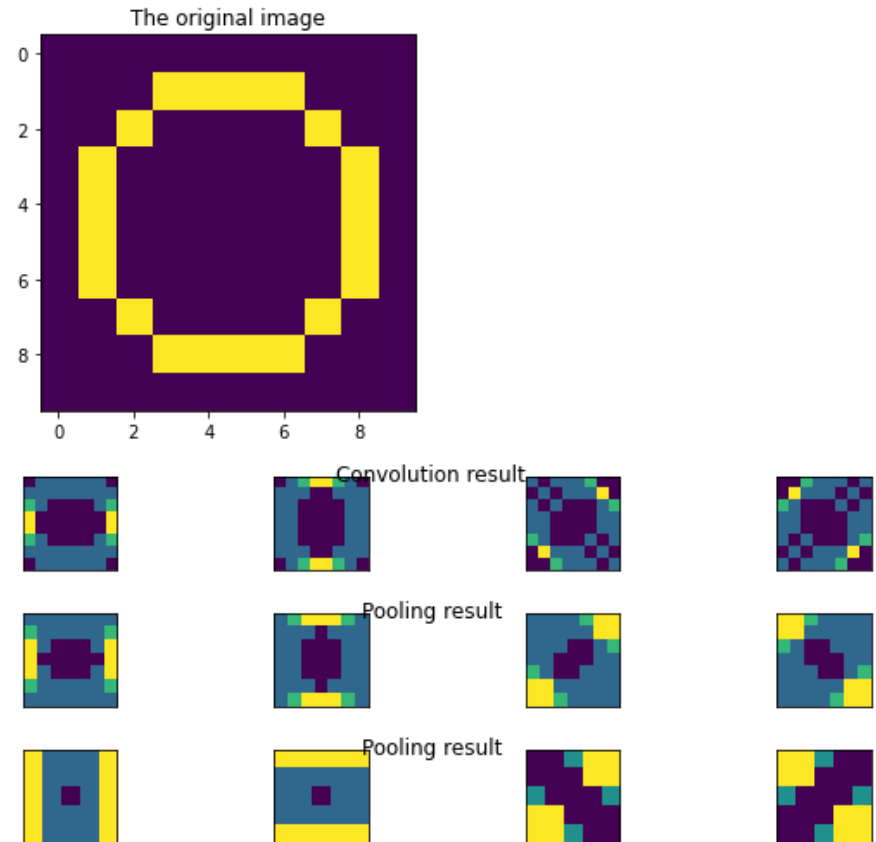
```
56 for i in range(filters):
57     plt.subplot(1, filters, i+1)
58     ax = plt.gca()
59     ax.get_xaxis().set_visible(False)
60     ax.get_yaxis().set_visible(False)
61     plt.imshow(C[i])
62 plt.suptitle('Convolution result', fontsize=12)
63 plt.show()
64 plt.figure(figsize=(10,1))
65 for i in range(filters):
66     plt.subplot(1, filters, i+1)
67     ax = plt.gca()
68     ax.get_xaxis().set_visible(False)
69     ax.get_yaxis().set_visible(False)
70     plt.imshow(P1[i])
71 plt.suptitle('Pooling result', fontsize=12)
72 plt.show()
73
```


Section 03 하이퍼파라미터

□ pool_size(풀링층)

- ex11_10.ipynb

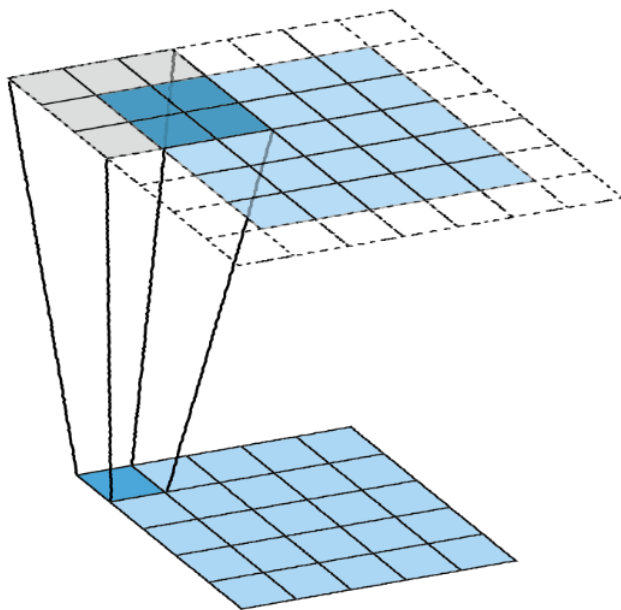
```
74 plt.figure(figsize=(10,1))
75 for i in range(filters):
76     plt.subplot(1, filters, i+1)
77     ax = plt.gca()
78     ax.get_xaxis().set_visible(False)
79     ax.get_yaxis().set_visible(False)
80     plt.imshow(P2[i])
81 plt.suptitle('Pooling result', fontsize=12)
82 plt.show()
```



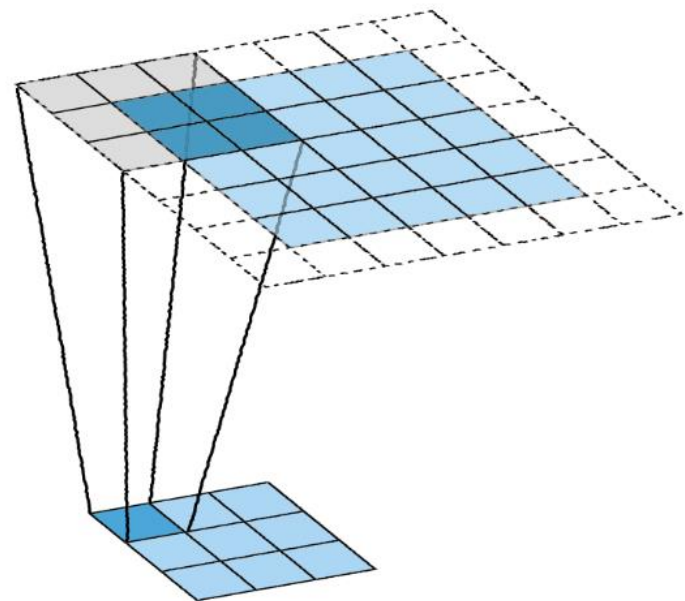
Section 03 하이퍼 파라미터

□ strides(풀링층)

- 풀링층의 strides 파라미터는 합성곱층의 strides 파라미터와 마찬가지로 특징 맵을 풀링하는 간격을 지정한다.
- 텐서플로우의 Conv2D 층에서 strides는 기본적으로 pool_size와 일치하도록 되어 있다.



Strides : (1, 1)



Strides : (2, 2)

Section 03 하이퍼파라미터

□ strides(폴링층)

- ex11_11.ipynb

```
1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3 import urllib.request
4
5 class Conv:
6     def __init__(self, W, filters, kernel_size):
7         self.filters = filters
8         self.kernel_size = kernel_size
9         self.W = np.random.rand(filters, kernel_size[0], kernel_size[1])
10
11     def f_prop(self, X):
12         k_h, k_w = self.kernel_size
13         out = np.zeros((filters, X.shape[0]-k_h+1, X.shape[1]-k_w+1))
14         for k in range(self.filters):
15             for i in range(out[0].shape[0]):
16                 for j in range(out[0].shape[1]):
17                     x = X[i:i+k_h, j:j+k_w]
18                     out[k,i,j] = np.dot(self.W[k].flatten(), x.flatten())
19         return out
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ strides(폴링층)

- ex11_11.ipynb

```
21 class Pool:
22     def __init__(self, pool_size, strides):
23         self.pool_size = pool_size
24         self.strides = strides
25
26     def f_prop(self, X):
27         k_h, k_w = self.pool_size
28         s_h, s_w = self.strides
29         out = np.zeros(((X.shape[0]-k_h)//s_h+1, (X.shape[1]-k_w)//s_w+1))
30         for i in range(out.shape[0]):
31             for j in range(out.shape[1]):
32                 out[i,j] = np.max(X[i*s_h:i*s_h+k_h, j*s_w:j*s_w+k_w])
33         return out
34
35 local_filename, headers = urllib.request.urlretrieve('https://aidemystorageprd.blob.core.windows.net/data/5100_cnn_data/circle.npy')
36 X = np.load(local_filename)
37 local_filename_w, headers = urllib.request.urlretrieve('https://aidemystorageprd.blob.core.windows.net/data/5100_cnn_data/weight.npy')
38 W = np.load(local_filename_w)
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ strides(풀링층)

- ex11_11.ipynb

```
39
40 filters = 4
41 kernel_size = (3,3)
42 conv = Conv(W=W, filters=filters, kernel_size=kernel_size)
43 C = conv.f_prop(X)
44
45 pool_size = (2,2)
46 strides = (1,1)
47 pool1 = Pool(pool_size, strides)
48 P1 = [pool1.f_prop(C[i]) for i in range(len(C))]
49
50 pool_size = (3,3)
51 strides = (2,2)
52 pool2 = Pool((3,3), (2,2))
53 P2 = [pool2.f_prop(C[i]) for i in range(len(C))]
54
55 plt.imshow(X)
56 plt.title('The original image', fontsize=12)
57 plt.show()
58
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ strides(폴링층)

- ex11_11.ipynb

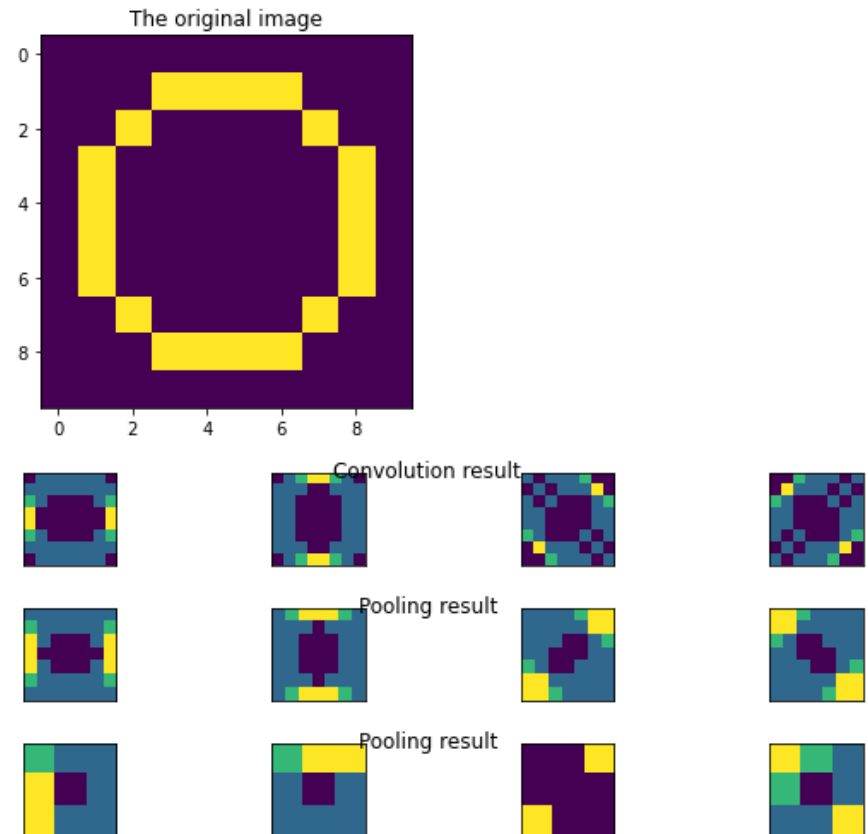
```
59 plt.figure(figsize=(10,1))
60 for i in range(filters):
61     plt.subplot(1, filters, i+1)
62     ax = plt.gca()
63     ax.get_xaxis().set_visible(False)
64     ax.get_yaxis().set_visible(False)
65     plt.imshow(C[i])
66 plt.suptitle('Convolution result', fontsize=12)
67 plt.show()
68
69 plt.figure(figsize=(10,1))
70 for i in range(filters):
71     plt.subplot(1, filters, i+1)
72     ax = plt.gca()
73     ax.get_xaxis().set_visible(False)
74     ax.get_yaxis().set_visible(False)
75     plt.imshow(P1[i])
76 plt.suptitle('Pooling result', fontsize=12)
77 plt.show()
78
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ strides(풀링층)

- ex11_11.ipynb

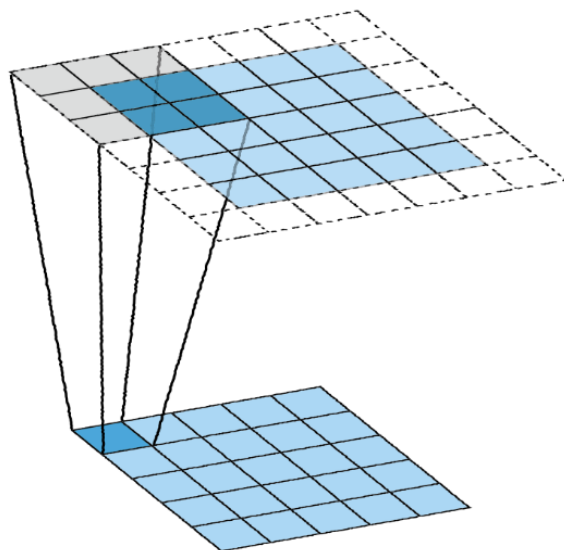
```
79 plt.figure(figsize=(10,1))
80 for i in range(filters):
81     plt.subplot(1, filters, i+1)
82     ax = plt.gca()
83     ax.get_xaxis().set_visible(False)
84     ax.get_yaxis().set_visible(False)
85     plt.imshow(P2[i])
86 plt.suptitle('Pooling result', fontsize=12)
87 plt.show()
```



Section 03 하이퍼 파라미터

□ padding(풀링층)

- 합성곱층의 padding과 마찬가지로 풀링층의 padding 파라미터는 패딩 방식을 지정한다.
- 텐서플로우의 MaxPooling2D 층에서는 padding=valid, padding=same과 같이 패딩 방법을 지정한다.
- padding=valid의 경우 패딩은 수행되지 않으며, padding=same의 경우 출력되는 특징 맵이 입력 크기와 일치하도록 입력에 패딩을 수행한다.



Section 03 하이퍼파라미터

□ padding(풀링층)

- ex11_12.ipynb

```
1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3 import urllib.request
4
5 class Conv:
6     def __init__(self, W, filters, kernel_size):
7         self.filters = filters
8         self.kernel_size = kernel_size
9         self.W = np.random.rand(filters, kernel_size[0], kernel_size[1])
10
11     def f_prop(self, X):
12         k_h, k_w = self.kernel_size
13         out = np.zeros((filters, X.shape[0]-k_h+1, X.shape[1]-k_w+1))
14         for k in range(self.filters):
15             for i in range(out[0].shape[0]):
16                 for j in range(out[0].shape[1]):
17                     x = X[i:i+k_h, j:j+k_w]
18                     out[k,i,j] = np.dot(self.W[k].flatten(), x.flatten())
19
20     return out
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ padding(풀링층)

- ex11_12.ipynb

```
21 class Pool:
22     def __init__(self, pool_size, strides):
23         self.pool_size = pool_size
24         self.strides = strides
25         self.padding = padding
26
27     def f_prop(self, X):
28         k_h, k_w = self.pool_size
29         s_h, s_w = self.strides
30         p_h, p_w = self.padding
31         out = np.zeros(((X.shape[0]-k_h)//s_h+1, (X.shape[1]-k_w)//s_w+1))
32         X = np.pad(X, ((p_h,p_h),(p_w,p_w)), 'constant', constant_values=((0,0),(0,0)))
33         for i in range(out.shape[0]):
34             for j in range(out.shape[1]):
35                 out[i,j] = np.max(X[i*s_h:i*s_h+k_h, j*s_w:j*s_w+k_w])
36         return out
37
38 local_filename, headers = urllib.request.urlretrieve('https://aidemystorageprd.blob.core.windows.net/data/
5100_cnn_data/circle.npy')
39 X = np.load(local_filename)
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ padding(풀링층)

- ex11_12.ipynb

```
40 local_filename_w, headers = urllib.request.urlretrieve('https://aidemystorageprd.blob.core.windows.net/data/5100_
   cnn_data/weight.npy')
41 W = np.load(local_filename_w)
42
43 filters = 4
44 kernel_size = (3,3)
45 conv = Conv(W=W, filters=filters, kernel_size=kernel_size)
46 C = conv.f_prop(X)
47
48 pool_size = (2, 2)
49 strides = (2, 2)
50 padding = (0, 0)
51 pool1 = Pool(pool_size=pool_size, strides=strides, padding=padding)
52 P1 = [pool1.f_prop(C[i]) for i in range(len(C))]
53
54 pool_size = (2,2)
55 strides = (2,2)
56 padding = (1,1)
57 pool2 = Pool(pool_size=pool_size, strides=strides, padding=padding)
58 P2 = [pool2.f_prop(C[i]) for i in range(len(C))]
59
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ padding(풀링층)

- ex11_12.ipynb

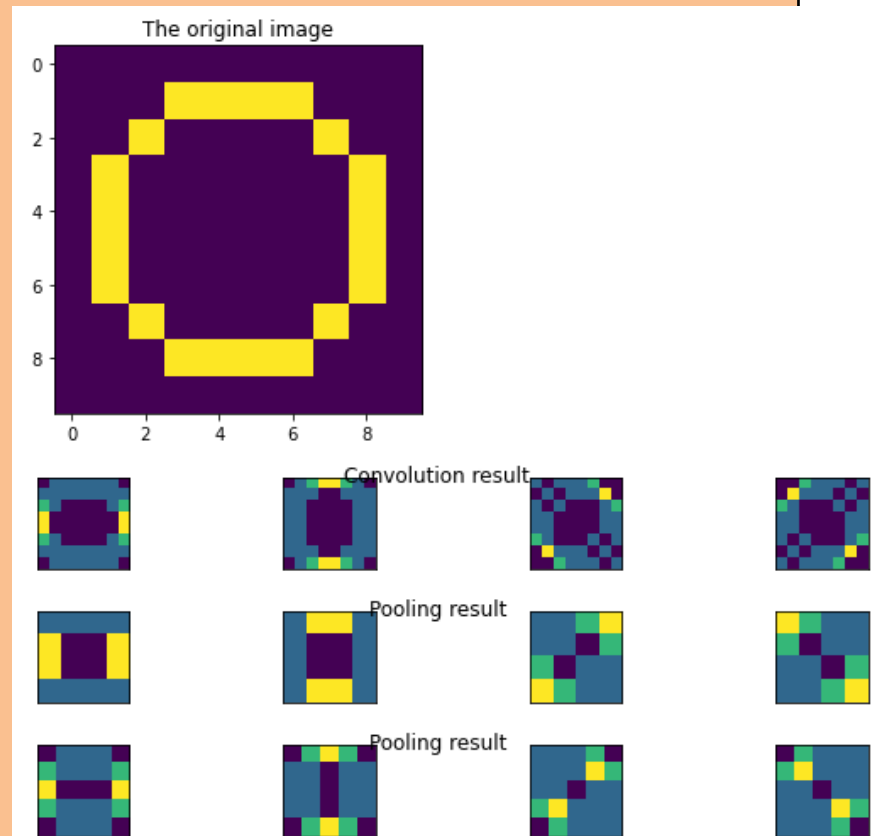
```
60 plt.imshow(X)
61 plt.title('The original image', fontsize=12)
62 plt.show()
63
64 plt.figure(figsize=(10,1))
65 for i in range(filters):
66     plt.subplot(1, filters, i+1)
67     ax = plt.gca()
68     ax.get_xaxis().set_visible(False)
69     ax.get_yaxis().set_visible(False)
70     plt.imshow(C[i])
71 plt.suptitle('Convolution result', fontsize=12)
72 plt.show()
73
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ padding(풀링층)

- ex11_12.ipynb

```
74 plt.figure(figsize=(10,1))
75 for i in range(filters):
76     plt.subplot(1, filters, i+1)
77     ax = plt.gca()
78     ax.get_xaxis().set_visible(False)
79     ax.get_yaxis().set_visible(False)
80     plt.imshow(P1[i])
81 plt.suptitle('Pooling result', fontsize=12)
82 plt.show()
83
84 plt.figure(figsize=(10,1))
85 for i in range(filters):
86     plt.subplot(1, filters, i+1)
87     ax = plt.gca()
88     ax.get_xaxis().set_visible(False)
89     ax.get_yaxis().set_visible(False)
90     plt.imshow(P2[i])
91 plt.suptitle('Pooling result', fontsize=12)
92 plt.show()
```



Section 03 하이퍼파라미터

□ 우편번호 인식기 v2

- 앞 장에서 만든 우편번호 인식기 v1은 성능이 꽤 실망스러웠다.
- 컨볼루션 신경망으로 필기 숫자에 대한 정확률을 개선하여 버전 업그레이드를 시도해보자.
- 예제11-13의 목적은 우편번호 인식기 v1을 업그레이드하기 위해 높은 정확률의 필기 숫자 인식기를 확보하는 것이다.
- 우편번호 인식기 v1의 신경망 구조와 학습에 관련된 하이퍼파라미터를 그대로 사용했다.
- LeNet-5보다 층이 더 깊고 Dropout 층이 추가되었다.
- 34행은 학습한 모델을 'cnn_v2.h5' 파일에 저장하여 우편번호 인식기 v1을 업그레이드하는 데 쓸 수 있게 준비한다.

Section 03 하이퍼파라미터

□ 우편번호 인식기 v2

- ex11_13.ipynb

```
1 import tensorflow as tf
2 import numpy as np
3 import matplotlib.pyplot as plt
4
5 from tensorflow.keras.datasets import mnist
6 from tensorflow.keras.models import Sequential
7 from tensorflow.keras.layers import Conv2D,MaxPooling2D,Flatten,Dropout,Dense
8 from tensorflow.keras.utils import to_categorical
9
10 (x_train, y_train), (x_test, y_test) = mnist.load_data()
11 x_train=x_train.reshape(60000,28,28,1)
12 x_test=x_test.reshape(10000,28,28,1)
13 x_train = x_train.astype(np.float32) / 255.0
14 x_test = x_test.astype(np.float32) / 255.0
15 y_train = to_categorical(y_train, 10)
16 y_test = to_categorical(y_test, 10)
17
```

Section 03 하이퍼파라미터

```
18 cnn=Sequential()
19 cnn.add(Conv2D(32, (3, 3), activation='relu', input_shape=(28,28,1)))
20 cnn.add(Conv2D(32, (3, 3), activation='relu'))
21 cnn.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
22 cnn.add(Dropout(0.25))
23 cnn.add(Conv2D(64, (3, 3), activation='relu'))
24 cnn.add(Conv2D(64, (3, 3), activation='relu'))
25 cnn.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
26 cnn.add(Dropout(0.25))
27 cnn.add(Flatten())
28 cnn.add(Dense(units=512, activation='relu'))
29 cnn.add(Dropout(0.5))
30 cnn.add(Dense(units=10, activation='softmax'))
31
32 cnn.compile(loss='categorical_crossentropy', optimizer='adam', metrics=['acc'])
33 history=cnn.fit(x_train, y_train, batch_size=128, epochs=100, validation_data=(x_test, y_test), verbose=2)
34
35 cnn.save('cnn_v2.h5')
36
37 res=cnn.evaluate(x_test, y_test, verbose=0)
38
39 print('정확도=',res[1]*100)
```


Section 03 하이퍼파라미터

□ 우편번호 인식기 v2

- **생성한 딥러닝 모델 파일인 `cnn_v2.h5` 파일을 라즈베리 파이의 `/home/pi/Smart_Car2/data` 폴더로 이동시킨다.**
- **10장의 우편번호 인식기 v.1을 컨볼루션 신경망 버전으로 업그레이드하려면 07행과 37행만 `ex11_14.py`처럼 수정하면 된다.**
- **6행은 `ex11_13.py`의 35행이 저장해둔 모델 파일인 `'cnn_v2.h5'`를 읽어온다.**
- **35행은 샘플의 텐서를 컨볼루션 신경망의 입력층에 맞추는 일을 한다.**

Section 03 하이퍼파라미터

□ 우편번호 인식기 v2

- ex11_14.ipynb

```
1 import tensorflow as tf
2 import numpy as np
3 import matplotlib.pyplot as plt
4 import cv2
5
6 model = tf.keras.model.load_model('./data/cnn_v2.h5')
7
8 def reset():
9     global img
10    img = np.ones((200, 520, 3), dtype=np.uint8) * 255
11    for i in range(5):
12        cv2.rectangle(img, (10 + i * 100, 50), (10 + (i + 1) * 100, 150), (0, 0, 255))
13        cv2.putText(img, 'e:erase s:show r:recognition q:quit', (10, 40), cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX, 0.8, (255,
14        0, 0), 1)
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ 우편번호 인식기 v2

- ex11_14.ipynb

```
15 def grab_numerals():
16     numerals = []
17     for i in range(5):
18         roi = img[51:149, 11 + i * 100:9 + (i + 1) * 100, 0]
19         roi = 255 - cv2.resize(roi, (28, 28), interpolation = cv2.INTER_CUBIC)
20         numerals.append(roi)
21     numerals = np.array(numerals)
22     return numerals
23
24 def show():
25     numerals = grab_numerals()
26     plt.figure(figsize = (25, 5))
27     for i in range(5):
28         plt.subplot(1, 5, i + 1)
29         plt.imshow(numerals[i], cmap='gray')
30         plt.xticks([]); plt.yticks([])
31     plt.show()
32
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ 우편번호 인식기 v2

- ex11_14.ipynb

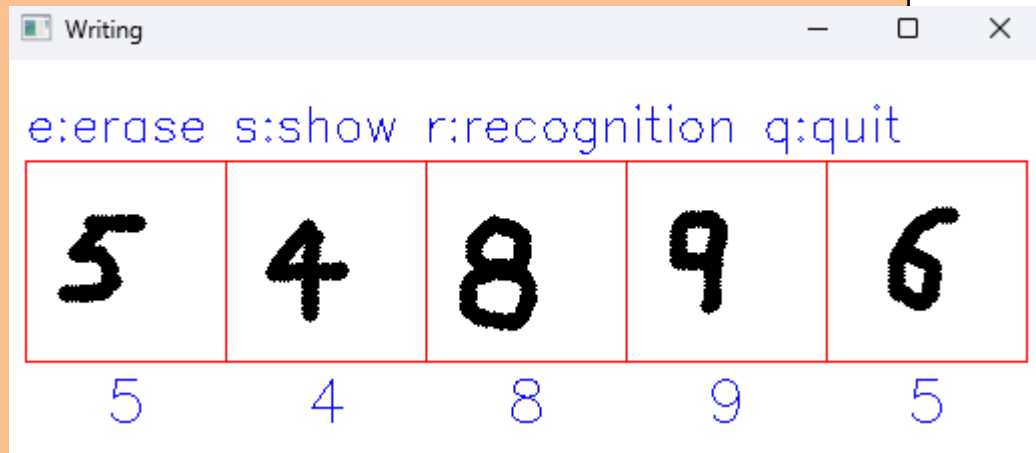
```
33 def recognition():
34     numerals = grab_numerals()
35     numerals = numerals.reshape(5, 28, 28, 1)
36     epochs = 10
37     numerals = numerals.astype(np.float32) / 255.0
38     pred = model.predict(numerals)
39     class_id = np.argmax(pred, axis=1)
40     for i in range(5):
41         cv2.putText(img, str(class_id[i]), (50 + i * 100, 180), cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX, 1, (255, 0, 0), 1)
42
43     BrushSize = 4
44     LColor = (0, 0, 0)
45
46 def writing(event, x, y, flags, param):
47     if event == cv2.EVENT_LBUTTONDOWN:
48         cv2.circle(img, (x, y), BrushSize, LColor, -1)
49     elif event == cv2.EVENT_MOUSEMOVE and flags == cv2.EVENT_FLAG_LBUTTON:
50         cv2.circle(img, (x, y), BrushSize, LColor, -1)
51
```

Section 03 하이퍼파라미터

□ 우편번호 인식기 v2

- ex11_14.ipynb

```
52 reset()
53 cv2.namedWindow("Writing")
54 cv2.setMouseCallback("Writing", writing)
55 while(True):
56     cv2.imshow('Writing', img)
57     key = cv2.waitKey(1)
58     if key == ord('e'):
59         reset()
60     elif key == ord('s'):
61         show()
62     elif key == ord('r'):
63         recognition()
64     elif key == ord('q'):
65         break
66
67 cv2.destroyAllWindows()
```



Section 03 하이퍼파라미터

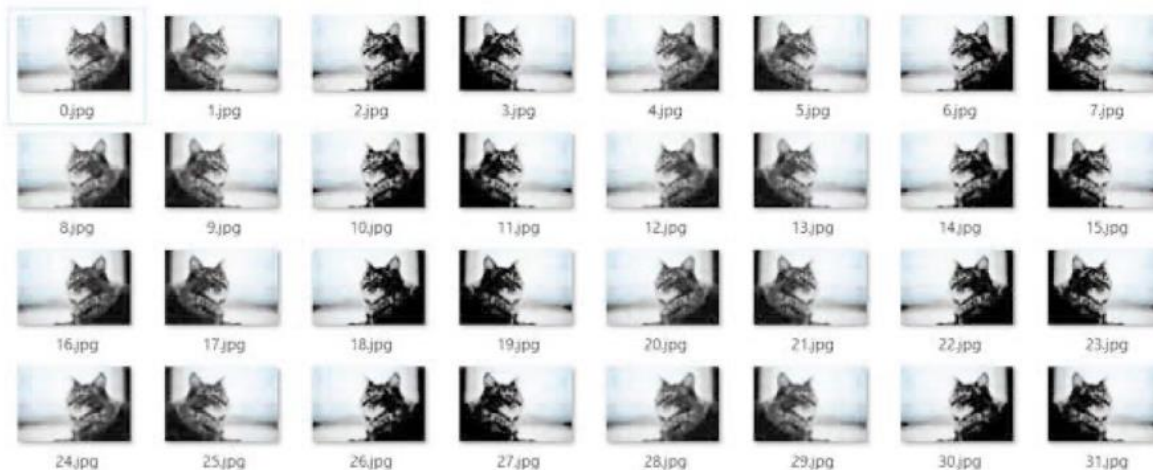
□ 우편번호 인식기 v2

- 프로그램을 실행해보면, 버전 2가 버전 1보다 월등히 잘 인식하는 것을 확인할 수 있다.
- 우편번호 인식기는 미국인이 종이에 쓴 필기체 숫자 데이터셋 MNIST로 학습하였는데, 한국인이 전자펜으로 화면에 쓴 필기 숫자 데이터셋을 수집하여 다시 학습하면 정확도를 더 높일 수 있다.
- 이 사례에서 볼 수 있는 것처럼 학습에 사용한 데이터와 실제 현장에서 발생한 데이터의 분포가 다른 상황을 데이터셋 시프트(dataset shift)라 부른다.
- 데이터셋 시프트가 발생하면 성능 저하가 나타난다.
- 데이터셋 시프트 문제 해결을 포함하여 여러 방법으로 성능을 높인 다음, 이 시스템을 우체국에 설치하면 근사한 우편번호 인식기가 되어 우체국의 업무 효율을 크게 높일 것이다.

Section 04 데이터 부풀리기

□ ImageDataGenerator

- 이미지 인식에는 이미지 데이터 및 그에 대응하는 라벨(지도 데이터)의 조합이 대량으로 필요하다.
- 그러나 충분한 수의 이미지와 라벨의 조합을 준비하는 것은 다양한 비용적 측면에서 어려울 수 있다.
- 따라서 데이터 수를 충분한 양으로 늘릴 때 이미지 부풀리기를 활용할 수 있다.
- 이미지 부풀리기가 단순히 복사해서 양을 늘리는 것이라면 큰 의미가 없다.
- 그러므로 이미지를 뒤집거나 좌우로 조금씩 이동시켜 새로운 데이터를 만들어낸다.



Section 04 데이터 부풀리기

□ ImageDataGenerator

- 여기서는 텐서플로우의 ImageDataGenerator를 사용하여 패딩을 실시한다. ImageDataGenerator에는 여러 인수가 있어서 다양한 방법으로 데이터를 쉽게 가공할 수 있다. 또한 복수의 가공법을 조합하여 새로운 이미지를 생성할 수 있다.

```
datagen = ImageDataGenerator(rotation_range=0.,  
                             width_shift_range=0.,  
                             height_shift_range=0.,  
                             shear_range=0.,  
                             zoom_range=0.,  
                             channel_shift_range=0,  
                             horizontal_flip=False,  
                             vertical_flip=False)
```


Section 04 데이터 부풀리기

□ ImageDataGenerator

- 다음은 ImageDataGenerator에서 널리 쓰이는 옵션이다.
 - rotation_range: 회전하는 범위(단위: degree)
 - width_shift_range: 수평 이동하는 범위(이미지의 가로폭에 대한 비율)
 - height_shift_range: 수직 이동하는 범위(이미지의 세로폭에 대한 비율)
 - shear_range: 전단(shearing) 범위. 크게 하면 더 비스듬하게 찌그러진 이미지가 됨(단위: degree)
 - zoom_range: 이미지를 확대/축소시키는 비율(최소: 1 - zoom_range, 최대: 1 + zoom_range)
 - channel_shift_range: 입력이 RGB 3 채널인 이미지의 경우 R, G, B 각각에 임의의 값을 더하거나 뺄 수 있음(0~255)
 - horizontal_flip : True 로 설정 시 가로로 반전
 - vertical_flip : True 로 설정 시 세로로 반전

Section 05 정규화

□ 다양한 정규화 방법

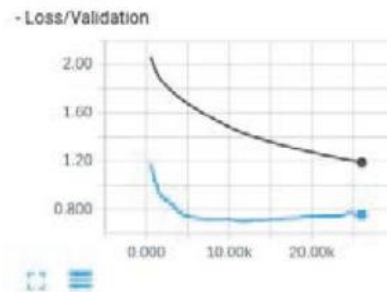
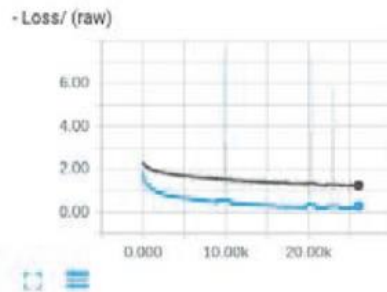
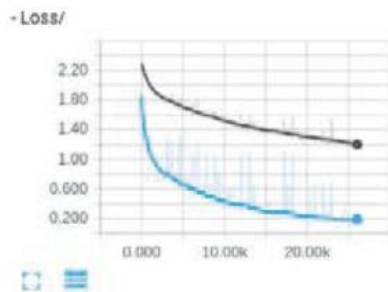
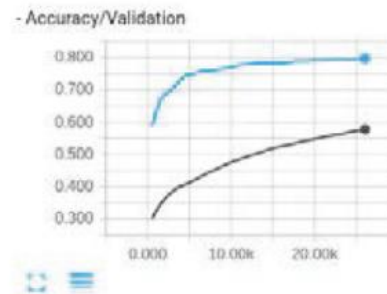
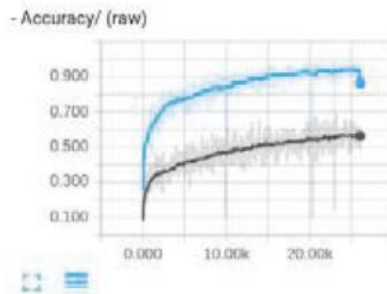
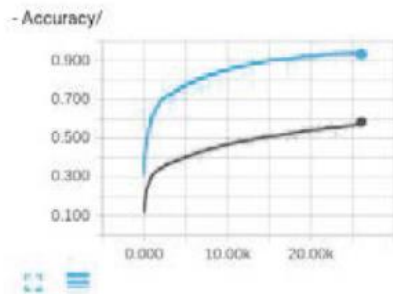
- 다음 그림은 정규화의 예이다.
- 규칙에 따라 데이터를 처리하고, 사용하기 쉽게 하는 것을 정규화라고 한다.
- 그림에서는 정규화로 햇볕이 드는 방법을 통일하여 학습에 직접적인 관계가 없는 데이터 간의 차이를 제거하고 있다.
- 이렇게 하면 학습 효율을 크게 높일 수 있다.



Section 05 정규화

□ 다양한 정규화 방법

- 다음 그림의 그래프는 cifar10 분류에 배치 정규화(batch normalization, BN)를 수행하여 정확도가 크게 상승한 것을 보여준다.
- 파란색 선이 BN 없음, 검은색 선이 BN 있음이다.
- 최근에는 심층 신경망 모델에서 정규화가 별로 필요 없다고 여겨 지기도 하지만 간단한 모델을 사용하는 경우에는 매우 유용하다.



Section 05 정규화

□ 다양한 정규화 방법

- 딥러닝의 정규화방법은 여러 가지가 있으며, 대표적인 것은 다음과 같다.
 - 배치 정규화(Batch Normalization, BN)
 - 주성분 분석(Principal Component Analysis, PCA)
 - 특이값 분해(Singular Value Decomposition, SVD)
 - 제로위상 성분분석(Zero—phase Component Analysis, ZCA)
 - 국소 응답 정규화(Local Response Normalization, LRN)
 - 전역 콘트라스트 정규화(Global Contrast Normalization, GCN)
 - 국소 콘트라스트 정규화(Local Contrast Normalization, LCN)
- 이들 정규화 방법은 크게 표준화(standardization)와 백색화(whitening)로 나눌 수 있다.

Section 05 정규화

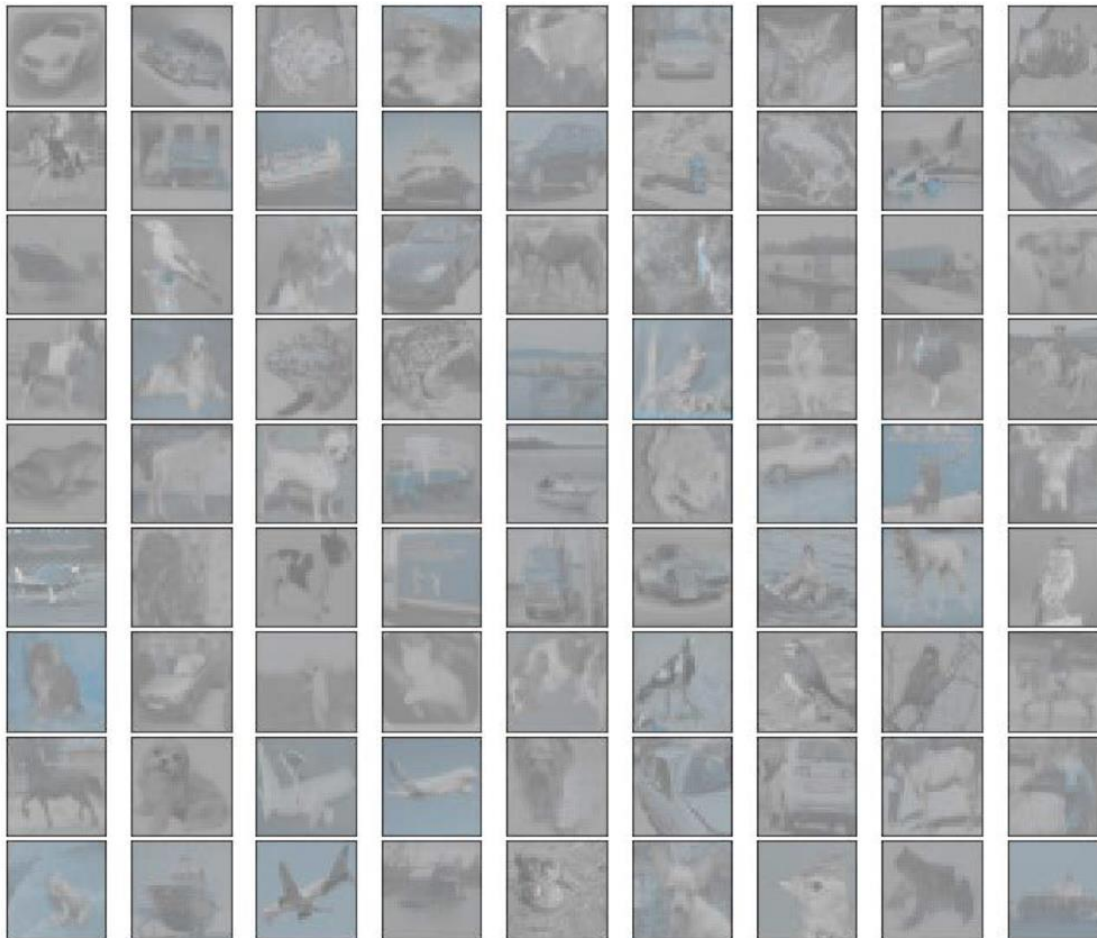
□ 표준화

- **표준화(standardization)는 개별 특징에 대해 평균을 0으로, 분산을 1로 하여 특징별 데이터 분포를 좁히는 방법이다.**
- **표준화를 수행하면 색조가 평균적이 되어 회색처럼 보이지만, 반대로 지금까지 눈에 띄지 않았던 색(R, G, B 중 하나)이 다른 색상과 동일한 수준에서 중요시(가중치가 붙음)되므로 숨은 특징을 찾기 쉬워진다.**

Section 05 정규화

□ 표준화

- 다음 그림은 cifar10 데이터셋의 각 특징(여기서는 R, G, B의 3채널)에 표준화를 실시한 것이다.



Section 05 정규화

□ 표준화

- ex11_15.ipynb

```
1 import matplotlib.pyplot as plt
2 from tensorflow.keras.datasets import cifar10
3 from tensorflow.keras.preprocessing.image import ImageDataGenerator
4
5 (X_train, y_train), (X_test, y_test) = cifar10.load_data()
6
7 for i in range(10):
8     plt.subplot(2, 5, i + 1)
9     plt.imshow(X_train[i])
10    plt.suptitle('The original image', fontsize=12)
11    plt.show()
12
13    datagen = ImageDataGenerator( samplewise_center=True, samplewise_std_normalization=True)
14    g = datagen.flow(X_train, y_train, shuffle=False)
15    X_batch, y_batch = g.next()
16
```

Section 05 정규화

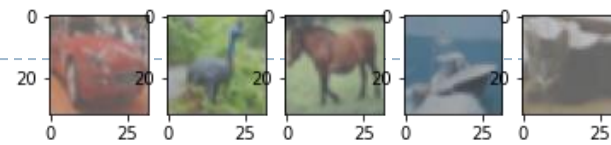
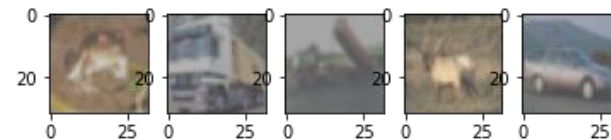
□ 표준화

- ex11_15.ipynb

```
17 X_batch *= 127.0 / max(abs(X_batch.min()), X_batch.max())
18 X_batch += 127.0
19 X_batch = X_batch.astype('uint8')
20
21 for i in range(10):
22     plt.subplot(2, 5, i + 1)
23     plt.imshow(X_batch[i])
24     plt.suptitle('Standardization result', fontsize=12)
25     plt.show()
```

The original image

Standardization result



Section 05 정규화

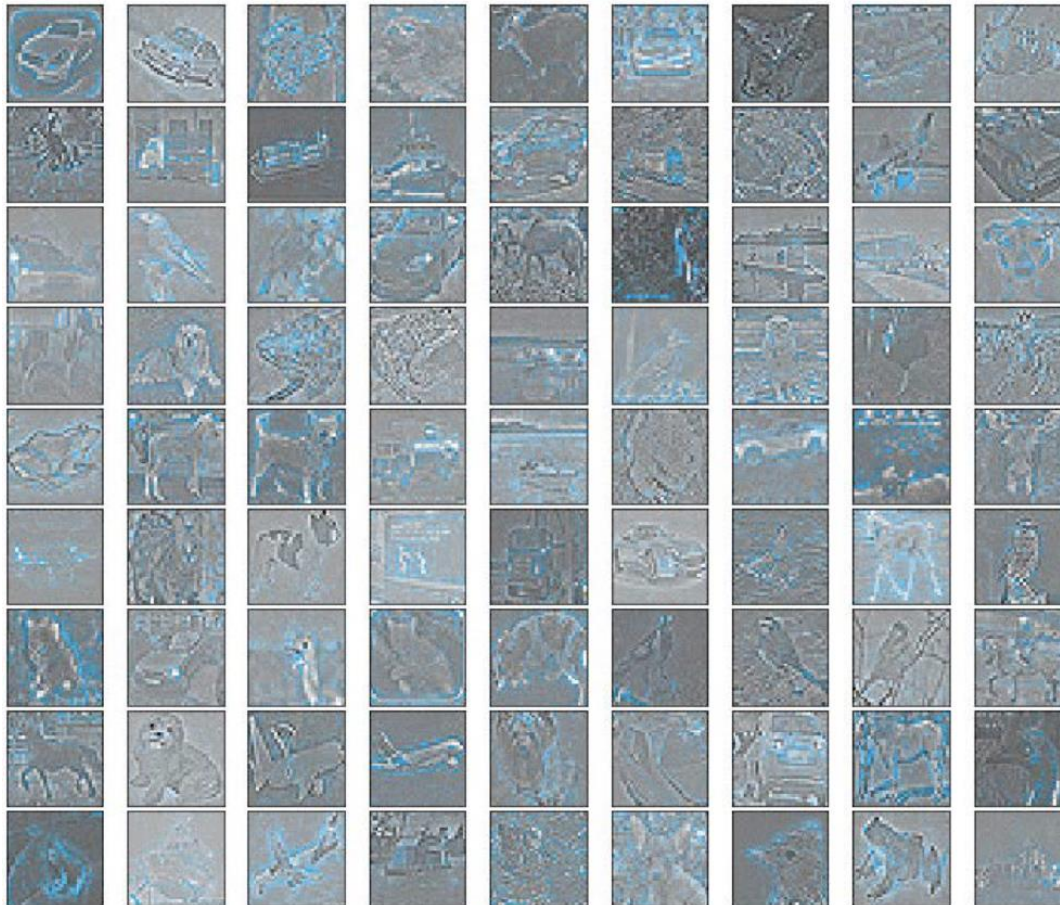
□ 백색화

- 백색화(whitening)는 데이터 성분 사이의 상관관계를 없애는 방법이다.
- 백색화를 수행하면 전체적으로 어두워지고 가장자리가 강조된 것처럼 보이지만 이는 백색화가 주위의 픽셀 정보로부터 쉽게 상정되는 색상은 무시하는 효과가 있기 때문이다.
- 백색화로 정보량이 적은 면이나 배경 등이 아니라 정보량이 많은 가장자리 등을 강조함으로써 학습 효율을 높일 수 있다.

Section 05 정규화

□ 백색화

- 다음 그림은 cifar10 데이터셋의 각 특징(여기서는 R, G, B의 3채널)에 백색화를 실시한 것이다.



Section 05 정규화

□ 백색화

- ex11_16.ipynb

```
1 import matplotlib.pyplot as plt
2 from tensorflow.keras.datasets import cifar10
3 from tensorflow.keras.preprocessing.image import ImageDataGenerator
4
5 (X_train, y_train), (X_test, y_test) = cifar10.load_data()
6
7 X_train = X_train[:300]
8 X_test = X_test[:100]
9 y_train = y_train[:300]
10 y_test = y_test[:100]
11
12 for i in range(10):
13     plt.subplot(2, 5, i + 1)
14     plt.imshow(X_train[i])
15     plt.suptitle('The original image', fontsize=12)
16     plt.show()
17
```

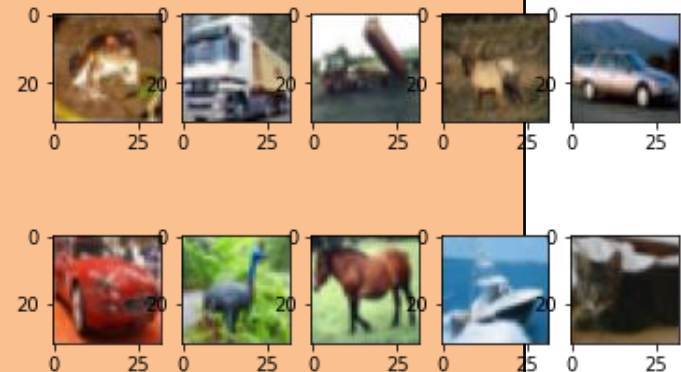
Section 05 정규화

□ 백색화

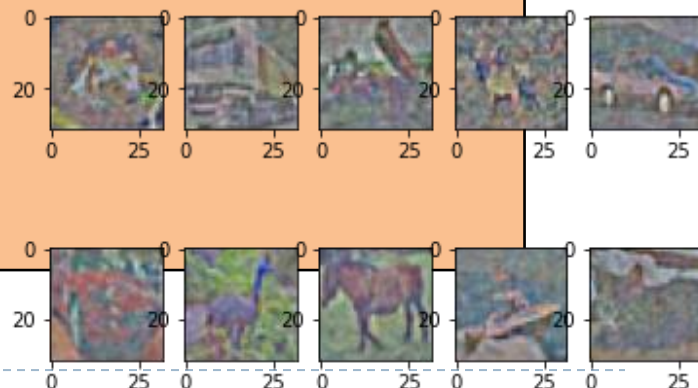
- ex11_16.ipynb

```
18 datagen = datagen = ImageDataGenerator(zca_whitening=True)
19
20 datagen.fit(X_train)
21 g = datagen.flow(X_train, y_train, shuffle=False)
22 X_batch, y_batch = g.next()
23
24 X_batch *= 127.0 / max(abs(X_batch.min()), abs(X_batch.max()))
25 X_batch += 127
26 X_batch = X_batch.astype('uint8')
27 for i in range(10):
28     plt.subplot(2, 5, i + 1)
29     plt.imshow(X_batch[i])
30 plt.suptitle('Whitening result', fontsize=12)
31 plt.show()
```

The original image



Whitening result



Section 05 정규화

□ 배치 정규화

- 딥러닝에서 미니배치 학습을 통해 배치마다 표준화를 수행하는 것을 배치 정규화(batch normalization)라고 한다.
- Keras에서는 전결합층이나 합성곱층, 활성화 함수 등과 마찬가지로 다음과 같이 model의 add () 메서드로 모델에 배치 정규화를 통합할 수 있다.

```
model.add(BatchNormalization())
```

- 배치 정규화는 데이터의 전처리뿐만 아니라 중간층의 출력에도 적용할 수 있다.
- 특히 활성화 함수 ReLU 등 출력 값의 범위가 한정되지 않은 함수의 출력에 배치 정규화를 사용하면 학습이 원활하게 진행되어 큰 효과를 발휘한다.

Section 05 정규화

□ 배치 정규화

- ex11_17.ipynb

```
1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3 from tensorflow.keras.datasets import mnist
4 from tensorflow.keras.layers import Activation, Conv2D, Dense, Flatten, MaxPooling2D, BatchNormalization
5 from tensorflow.keras.models import Sequential
6 from tensorflow.keras.utils import to_categorical
7
8 (X_train, y_train), (X_test, y_test) = mnist.load_data()
9 X_train = np.reshape(a=X_train, newshape=(-1, 28, 28, 1))
10 X_test = np.reshape(a = X_test,newshape=(-1, 28, 28, 1))
11 y_train = to_categorical(y_train)
12 y_test = to_categorical(y_test)
13
14 model1 = Sequential()
15 model1.add(Conv2D(input_shape=(28, 28, 1), filters=32, kernel_size=(2, 2), strides=(1, 1), padding="same"))
16 model1.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
17 model1.add(Conv2D(filters=32, kernel_size=(2, 2), strides=(1, 1), padding="same"))
18 model1.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
19 model1.add(Flatten())
```

Section 05 정규화

□ 배치 정규화

- ex11_17.ipynb

```
20 model1.add(Dense(256))
21 model1.add(Activation('sigmoid'))
22 model1.add(Dense(128))
23 model1.add(Activation('sigmoid'))
24 model1.add(Dense(10))
25 model1.add(Activation('softmax'))
26
27 model1.compile(optimizer='sgd', loss='categorical_crossentropy', metrics=['acc'])
28
29 history = model1.fit(X_train, y_train, batch_size=32, epochs=3, validation_data=(X_test, y_test))
30
31 plt.plot(history.history['acc'], label='acc', ls='-', marker='o')
32 plt.plot(history.history['val_acc'], label='val_acc', ls='-', marker='x')
33 plt.ylabel('accuracy')
34 plt.xlabel('epoch')
35 plt.suptitle('model1', fontsize=12)
36 plt.show()
37
```

Section 05 정규화

□ 배치 정규화

- ex11_17.ipynb

```
38 model2 = Sequential()
39 model2.add(Conv2D(input_shape=(28, 28, 1), filters=32, kernel_size=(2, 2), strides=(1, 1), padding="same"))
40 model2.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
41 model2.add(Conv2D(filters=32, kernel_size=(2, 2), strides=(1, 1), padding="same"))
42 model2.add(MaxPooling2D(pool_size=(2, 2)))
43 model2.add(Flatten())
44 model2.add(Dense(256))
45 model2.add(Activation('relu'))
46 model2.add(BatchNormalization())
47 model2.add(Dense(128))
48 model2.add(Activation('relu'))
49 model2.add(BatchNormalization())
50 model2.add(Dense(10))
51 model2.add(Activation('softmax'))
52
53 model2.compile(optimizer='sgd', loss='categorical_crossentropy', metrics=['acc'])
54 history = model2.fit(X_train, y_train, batch_size=32, epochs=3, validation_data=(X_test, y_test))
```

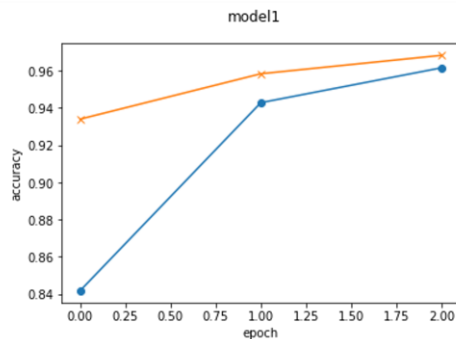

Section 05 정규화

□ 배치 정규화

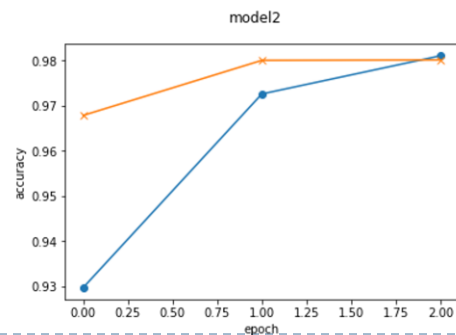
- ex11_17.ipynb

```
55
56 plt.plot(history.history['acc'], label='acc', ls='-', marker='o')
57 plt.plot(history.history['val_acc'], label='val_acc', ls='-', marker='x')
58 plt.ylabel('accuracy')
59 plt.xlabel('epoch')
60 plt.suptitle('model2', fontsize=12)
61 plt.show()
```

Epoch 1/3
1875/1875 [=====] - 10s 5ms/step - loss: 0.8544 - acc: 0.8418 - val_loss: 0.3559 - val_acc: 0.
Epoch 2/3
1875/1875 [=====] - 9s 5ms/step - loss: 0.2635 - acc: 0.9428 - val_loss: 0.1862 - val_acc: 0.9
Epoch 3/3
1875/1875 [=====] - 8s 4ms/step - loss: 0.1613 - acc: 0.9616 - val_loss: 0.1253 - val_acc: 0.9



Epoch 1/3
1875/1875 [=====] - 11s 6ms/step - loss: 0.2390 - acc: 0.9296 - val_loss: 0.1139 - val_acc: 0.
Epoch 2/3
1875/1875 [=====] - 10s 5ms/step - loss: 0.0965 - acc: 0.9725 - val_loss: 0.0864 - val_acc: 0.
Epoch 3/3
1875/1875 [=====] - 10s 5ms/step - loss: 0.0656 - acc: 0.9810 - val_loss: 0.0725 - val_acc: 0.

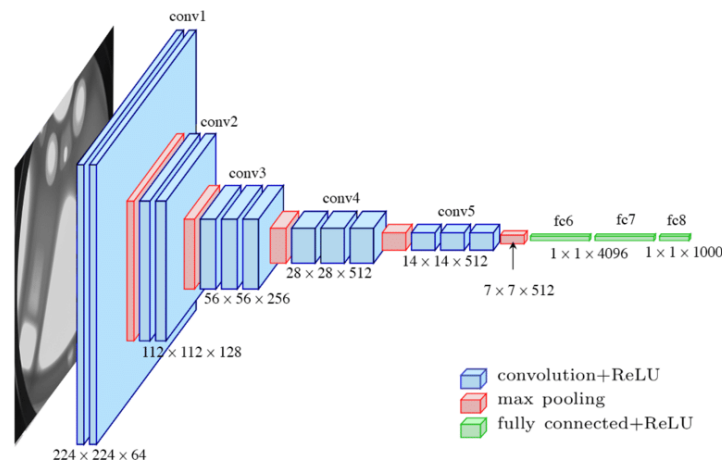


Section 06 전이학습

- 대규모 신경망을 학습시키는 데는 매우 많은 시간이 걸리며, 데이터도 대량으로 필요하다.
- 이런 경우 대량의 데이터로 미리 학습되어 공개된 모델을 이용하는 것이 효과적이다.
- 학습된 모델을 이용하여 새로운 모델을 학습시키는 것을 전이학습(Transfer learning)이라고 한다.
- 텐서플로우에서는 ImageNet(120만장, 1000클래스로 이루어진 거대한 이미지 데이터셋)으로 학습한 이미지 분류 모델과 그 가중치를 다운로드하여 사용할 수 있다.
- 공개된 모델은 여러 가지가 있지만 여기서는 VGG16 모델을 예로 설명한다.

Section 06 전이학습

- VGG 모델은 옥스퍼드 대학의 VGG(Visual Geometry Group) 팀이 만든 네트워크 모델로, 2014년에 열린 ILSVRC(ImageNet Large Scale Visual Recognition Challenge)라는 대규모 이미지 인식 대회에서 준우승을 차지했다.
- 작은 필터를 사용한 합성곱을 2~4회 연속으로 실시하여 풀링을 반복하는 당시로서는 상당히 층을 깊게 한 것이 특징이다.
- VGG 모델은 가중치를 가진 층 (합성곱층과 전결합층)을 16층 거듭한 것과 19층 거듭한 것이 있으며, 각각 VGG16, VGG19라고 부른다.
- VGG16은 합성곱 13층 + 전결합층 3층 = 16층의 신경망으로 되어 있다.



Section 06 전이학습

- 원래 VGG 모델은 1,000클래스의 분류 모델이므로 출력 유닛이 1,000개 있지만, 마지막 전결합층을 제외한 도중까지의 층을 특징 추출용 층으로 사용하여 전이학습에 활용할수 있다.
- 또한 입력 이미지의 크기를 신경 쓸 필요가 없다.
- VGG16 모델은 합성곱층 커널의 크기가 3 X 3으로 작고, 'padding = same'으로 되어 있으며, 극단적으로 입력 이미지가 적지 않은한 13층을 거쳐 추출되는 특징 수가 일정 부분 확보되기 때문이다.

Section 06 전이학습

□ VGG16

- 텐서플로우로 cifar10 데이터셋을 전이학습을 이용하여 분류해보자.
- 지금까지 사용해온 Sequential 유형의 모델에 VGG16 모델을 조합하겠다.
- 먼저 VGG 모델을 만든다.

```
from keras.applications.vgg16 import VGG16
input_tensor = Input(shape=(32, 32, 3))
vgg16 = VGG16(include_top=False, weights='imagenet', input_tensor=input_tensor)
```

- input_tensor로 입력 형태를 부여한다.
- include_top은 원래 모델의 최후 전결합층을 사용할지 여부이다.
- 이를 False로 하면 원래 모델의 합성곱층의 특징 추출부분만 사용하여 이후 층에는 스스로 작성한 모델을 추가할 수 있다.
- weights에 imagenet을 지정하면 ImageNet에서 학습한 가중치를 사용하고, None을 지정하면 임의의 가중치를 사용하게 된다.

Section 06 전이학습

□ VGG16

- 특징 추출 부분 이후에 새로운 다른 층을 추가하려면 미리 VGG와 다른 모델 (여기서는 top_model)을 정의하고 다음과 같이 결합한다.

```
top_model = vgg16.output
top_model = Flatten(input_shape=vgg16.output_shape[1 : ])(top_model)
top_model = Dense(256, activation='sigmoid')(top_model)
top_model = Dropout(0.5)(top_model)
top_model = Dense(10, activation='softmax')(top_model)
model = Model(inputs=vgg16.input, outputs=top_model)
```

- VGG16에 의한 특징 추출부분의 가중치는 갱신되면 흐트러져버리므로 다음 코드처럼 고정시킨다.

```
for layer in model.layers[ : 19] :
    layer.trainable = False
```

- 컴파일과 학습은 동일하게 이뤄지지만 전이학습의 경우 최적화에 SGD를 선택하는 것이 좋다고 알려져 있다.

```
model.compile(loss='categorical_crossentropy',
              optimizer=optimizers.SGD(lr=1e-4, momentum=0.9),
              metrics=['acc'])
```

Section 06 전이학습

□ 배치 정규화

- 다음 예제는 cifar10 분류 모델을 VGG16을 사용하여 생성하고 전이학습하는 코드이다.
- ex11_18.ipynb

```
1 from tensorflow.keras import optimizers
2 from tensorflow.keras.applications.vgg16 import VGG16
3 from tensorflow.keras.datasets import cifar10
4 from tensorflow.keras.layers import Dense, Dropout, Flatten, Input
5 from tensorflow.keras.models import Model, Sequential
6 from tensorflow.keras.utils import to_categorical
7 import matplotlib.pyplot as plt
8 import numpy as np
9
10 (X_train, y_train), (X_test, y_test) = cifar10.load_data()
11 y_train = to_categorical(y_train)
12 y_test = to_categorical(y_test)
13
14 input_tensor = Input(shape=(32, 32, 3))
15 vgg16 = VGG16(include_top=False, weights='imagenet', input_tensor=input_tensor)
16
```

Section 06 전이 학습

□ 배치 정규화

- ex11_18.ipynb

```
17 top_model = vgg16.output
18 top_model = Flatten(input_shape=vgg16.output_shape[1:])(top_model)
19 top_model = Dense(256, activation='sigmoid')(top_model)
20 top_model = Dropout(0.5)(top_model)
21 top_model = Dense(10, activation='softmax')(top_model)
22
23 model = Model(inputs=vgg16.input, outputs=top_model)
24
25 for layer in model.layers[:19]:
26     layer.trainable = False
27
28 model.summary()
29
30 model.compile(loss='categorical_crossentropy',
31               optimizer=optimizers.SGD(lr=1e-4, momentum=0.9),
32               metrics=['acc'])
31 model.fit(X_train, y_train, validation_data=(X_test, y_test), batch_size=32, epochs=3)
32
```


Section 06 전이학습

□ 배치 정규화

- ex11_18.ipynb

```
33 model.save_weights('param_vgg.hdf5')
34
35 scores = model.evaluate(X_test, y_test, verbose=1)
36 print("Test loss:", scores[0])
37 print("Test accuracy:", scores[1])
38
39 for i in range(10):
40     plt.subplot(2, 5, i+1)
41     plt.imshow(X_test[i])
42 plt.suptitle("The first ten of the test data", fontsize=16)
43 plt.show()
44
45 pred = np.argmax(model.predict(X_test[0:10]), axis=1)
46 print(pred)
```

Test loss: 1.2873806953430176
Test accuracy: 0.5453000068664551

The first ten of the test data



1/1 [=====] - 1s 552ms/step
[3 8 1 9 2 3 1 4 3 3]

Section 07 견종 인식 프로그램

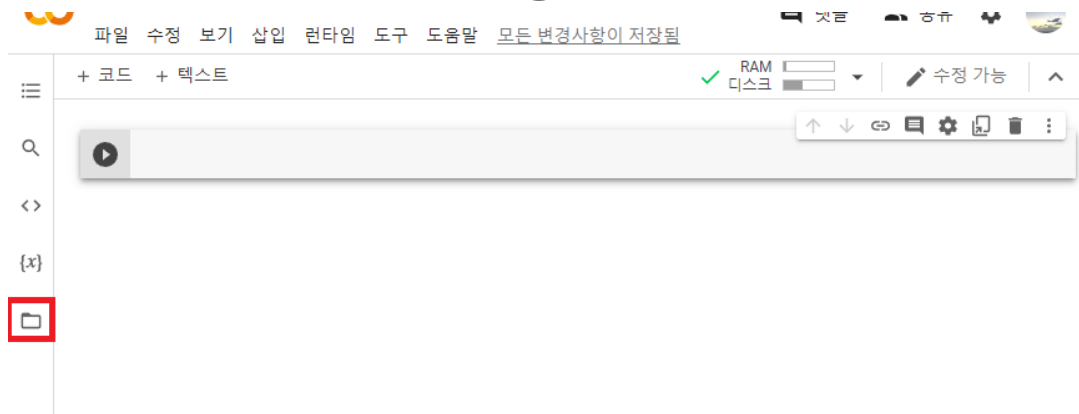
□ Stanford dogs 데이터셋 설치

- 예제 11-19는 사전 학습된 DenseNet121 모델을 Stanford dogs 데이터셋으로 전이 학습한다.
- Stanford dogs는 같은 부류에 속하는 영상이 심하게 달라 부류 내 변화(intra-class variation)가 크고 다른 부류 영상이 비슷한 경우가 많아 부류 간 변화(inter-class variation)가 작은 대표적인 미세분류(fine-grained classification) 문제다.
- 이 데이터셋에는 부류(개의 품종)가 120개, 영상이 20,580장 있다.
- 텐서플로에서 기본으로 제공하지 않기 때문에 웹사이트에 접속해 다운로드해야 한다.
- <http://vision.stanford.edu/aditya86/ImageNetDogs> 에 접속해 images.tar, annotations.tar, list.tar 파일을 다운로드한다.

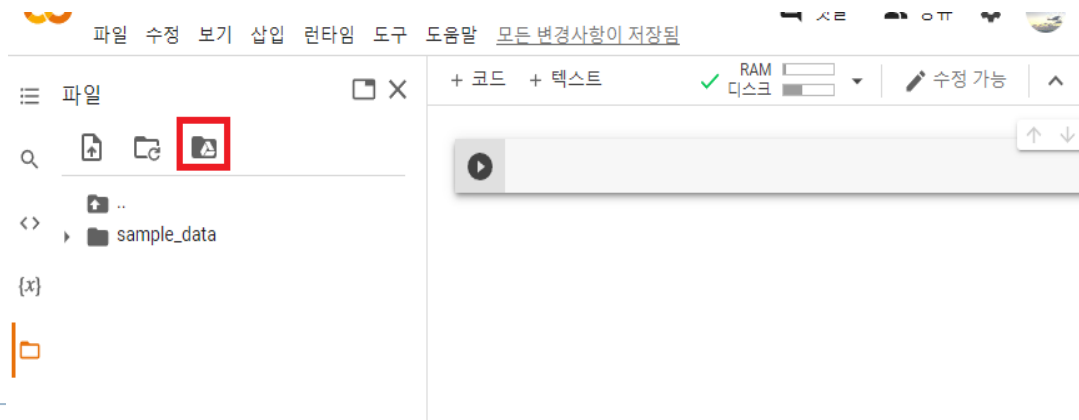
Section 07 견종 인식 프로그램

□ 구글 드라이브 마운트

- 구글 코랩 노트에 왼쪽 중간의 '파일'버튼을 클릭한다.



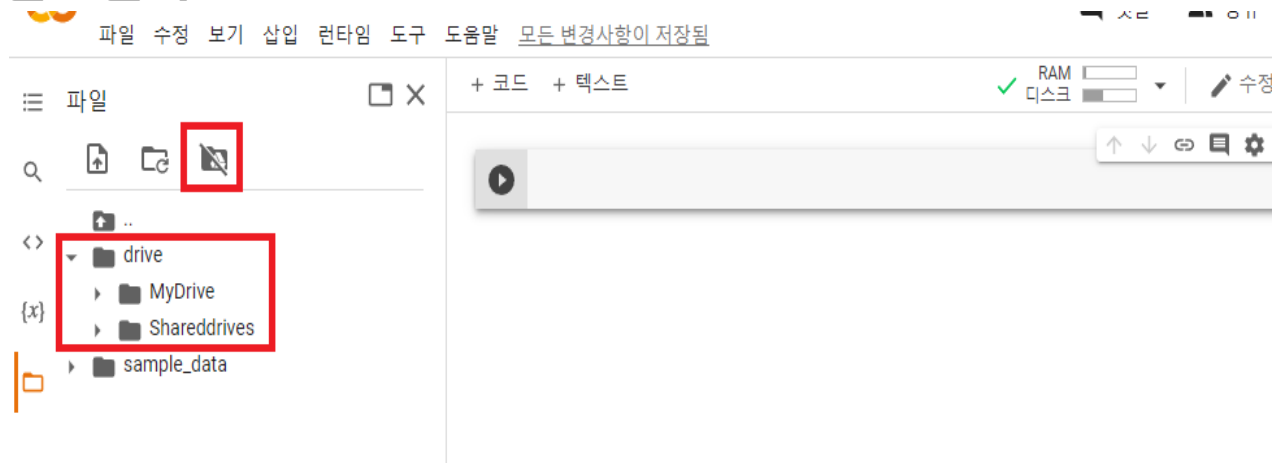
- 아래와 같은 화면이 나타나면 표시의 '드라이브 마운트' 아이콘을 클릭한다.



Section 07 견종 인식 프로그램

□ 구글 드라이브 마운트

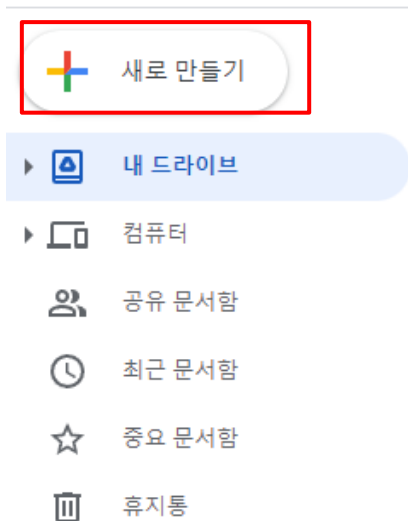
- '드라이브 마운트' 아이콘에 대각선이 생기며 구글 드라이브 연동이 완료된다.



Section 07 견종 인식 프로그램

□ 구글 드라이브 마운트

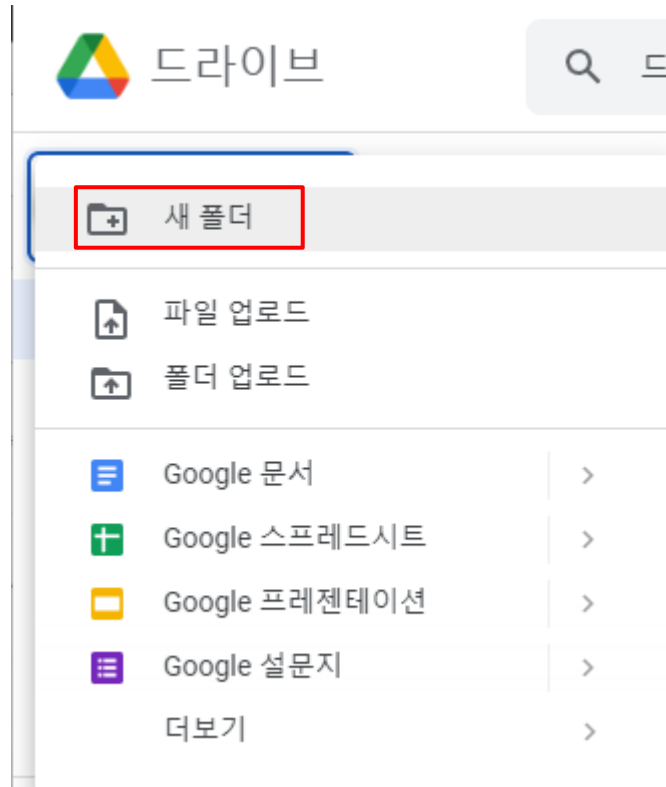
- 크롬 브라우저에서 새로운 탭을 열어 <https://drive.google.com> 에 접속 후 로그인한다.
- 코랩과 같은 계정을 사용한다면 코랩에서 사용한 파일이 저장된 [Colab Notebooks] 폴더가 생성되어 있다.
- [Colab Notebooks] 폴더는 코랩에서 사용한 코드가 저장된 폴더이다.
- [새로 만들기] 버튼을 클릭한다.



Section 07 견종 인식 프로그램

□ 구글 드라이브 마운트

- [새폴더] 버튼을 클릭한다.



Section 07 견종 인식 프로그램

□ 구글 드라이브 마운트

- [Smart_Car_Data]의 이름으로 폴더를 만든다.

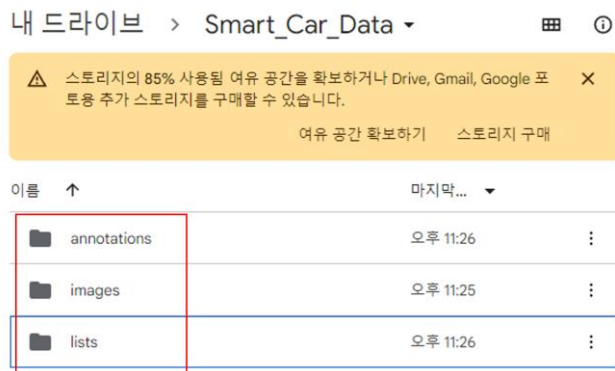
새 폴더

Smart_Car_Data

취소

만들기

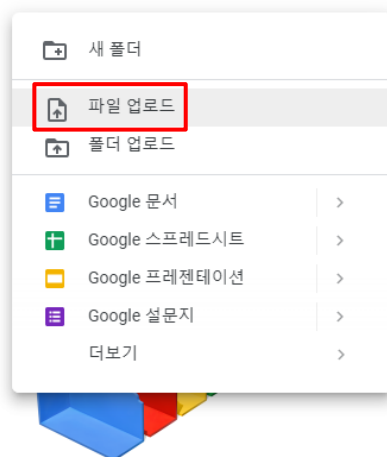
- [Smart_Car_Data] 폴더가 생성되었다.
- [Smart_Car_Data] 폴더를 더블클릭하여 접속한다.
- 여기서 images, annotations, lists 폴더를 새로 생성한다.



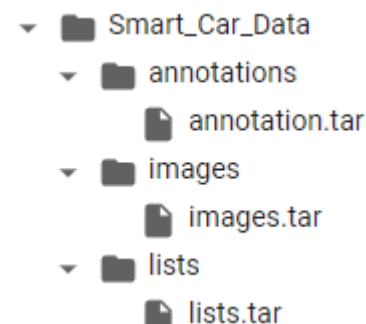
Section 07 견종 인식 프로그램

□ 구글 드라이브 마운트

- 파일을 끌어다 놓거나 마우스 오른쪽쪽을 눌러 [파일 업로드]를 눌러 파일을 업로드 할 수 있다.



파일을 여기 끌어다 놓거나
'새로 만들기' 버튼을 사용하세요.



- **학습 데이터인 images.tar, annotations.tar, list.tar 파일을 각각 images폴더, annotations 폴더, lists 폴더에 업로드한다.**

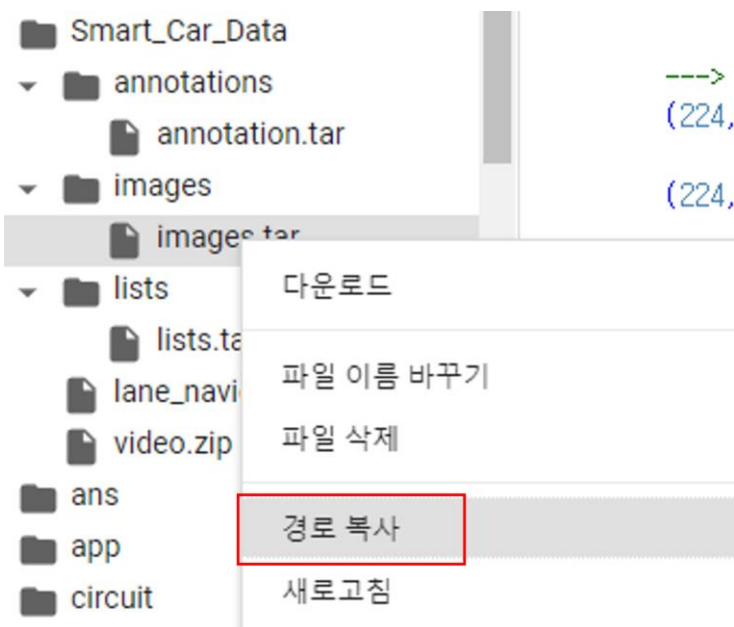
Section 07 견종 인식 프로그램

□ 압축 풀기

- 구글 코랩 셀에 다음과 같이 입력하여 경로에 있는 파일의 압축을 풀어준다.

```
!tar -xvf "/content/drive/MyDrive/Smart_Car_Data/images/images.tar"
```

- images.tar 파일의 경로를 복사하는 방법은 코랩에서 images.tar 파일에 마우스 오른쪽 버튼을 클릭 후 [경로 복사] 버튼을 클릭하면 된다.



Section 07 견종 인식 프로그램

□ 압축 풀기

- [shift + enter]키를 입력하여 구글 코랩 셀을 실행한다.
- [폴더 새로고침] 아이콘을 클릭하면 압축이 풀린 [Images] 폴더가 보여진다.
- [Images] 폴더 안에는 매우 많은 사진 데이터가 있다.
- 나머지 압축파일도 동일한 방식으로 해제한다.

```
!tar -xvf '/content/drive/MyDrive/Smart_Car_Data/annotations/annotation.tar'
```

Section 07 견종 인식 프로그램

□ 미세 조정 방식의 전이 학습: 견종 인식하기

- **예제 11-19는 사전 학습된 DenseNet121 모델을 Stanford dogs 데이터셋으로 전이 학습한다.**
- ex11_19.ipynb

```
1 from tensorflow.keras.models import Sequential
2 from tensorflow.keras.layers import Flatten,Dense,Dropout,Rescaling
3 from tensorflow.keras.optimizers import Adam
4 from tensorflow.keras.applications.densenet import DenseNet121
5 from tensorflow.keras.utils import image_dataset_from_directory
6 import pathlib
7
8 data_path=pathlib.Path('./Images')
9
10 train_ds=image_dataset_from_directory(data_path,validation_split=0.2,subset='training',seed=123,
                                     image_size=(224,224),batch_size=16)
11 test_ds=image_dataset_from_directory(data_path,validation_split=0.2,subset='validation',seed=123,
                                     image_size=(224,224),batch_size=16)
12
13 base_model=DenseNet121(weights='imagenet',include_top=False,input_shape=(224,224,3))
14 cnn=Sequential()
```

Section 07 견종 인식 프로그램

□ 미세 조정 방식의 전이 학습: 견종 인식하기

- ex11_19.ipynb

```
15 cnn.add(Rescaling(1.0/255.0))
16 cnn.add(base_model)
17 cnn.add(Flatten())
18 cnn.add(Dense(1024,activation='relu'))
19 cnn.add(Dropout(0.75))
20 cnn.add(Dense(units=120,activation='softmax'))
21
22 cnn.compile(loss='sparse_categorical_crossentropy',optimizer=Adam(learning_rate=0.000001),
23             metrics=['acc'])
24 hist=cnn.fit(train_ds,epochs=200,validation_data=test_ds,verbose=2)
25 print('정확률=',cnn.evaluate(test_ds,verbose=0)[1]*100)
26
27
28 import pickle
29 f=open('dog_species_names.txt','wb')
30 pickle.dump(train_ds.class_names,f)
31 f.close()
32
```

Section 07 견종 인식 프로그램

□ 미세 조정 방식의 전이 학습: 견종 인식하기

- ex11_19.ipynb

```
33 import matplotlib.pyplot as plt
34
35 plt.plot(hist.history['accuracy'])
36 plt.plot(hist.history['val_accuracy'])
37 plt.title('Accuracy graph')
38 plt.ylabel('Accuracy')
39 plt.xlabel('Epoch')
40 plt.legend(['Train', 'Validation'])
41 plt.grid()
42 plt.show()
43
44 plt.plot(hist.history['loss'])
45 plt.plot(hist.history['val_loss'])
46 plt.title('Loss graph')
47 plt.ylabel('Loss')
48 plt.xlabel('Epoch')
49 plt.legend(['Train', 'Validation'])
50 plt.grid()
51 plt.show()
```

Section 07 견종 인식 프로그램

□ 미세 조정 방식의 전이 학습: 견종 인식하기

- 예제 11-19에서 구축한 cnn 객체는 ImageNet으로 학습된 모델을 Stanford dogs 데이터로 전이 학습할 준비가 된 신경망이다.
- 이 신경망을 학습할 때 주의할 점이 있다.
- 이 신경망의 앞쪽에 배치된 base_model에 해당하는 층은 ImageNet으로 사전 학습된 상태고, 뒤에 새로 추가한 완전연결층은 학습되지 않은, 즉 난수를 설정한 상태다.
- 22~23행은 compile과 fit 함수로 학습을 실행한다.
- 22행은 교차 엔트로피 손실 함수를 쓰기 위해 loss='sparse_categorical_crossentropy'로 설정했다.
- sparse_categorical_crossentropy는 앞에서 사용했던 categorical_crossentropy와 동작이 같은데, 단지 부류 정보를 원한 코드가 아니라 정수로 표현한 경우에 사용한다.

Section 07 견종 인식 프로그램

□ 미세 조정 방식의 전이 학습: 견종 인식하기

- `optimizer=Adam(learning_rate=0,000001)` 인수는 학습률을 기본값 (0.001)보다 훨씬 작은 값으로 설정했다.
- 크게 설정하면 사전 학습된 앞부분이 흐트러져 오히려 성능이 낮아지기 때문이다.
- 대신 `fit` 함수에서 `epochs=200`으로 설정하여 세대를 길게 진행한다.
- 25행은 11 행에서 마련한 테스트 집합으로 정확률을 측정하고 출력한다.
- 지금까지 수행한 바와 같이, 사전 학습된 모델 뒤에 새로운 층을 붙여 신경망을 구성하고 학습률을 낮게 설정해 다시 학습하는 방식을 미세 조정(fine-tuning)이라 부른다.

Section 07 견종 인식 프로그램

□ 미세 조정 방식의 전이 학습: 견종 인식하기

- Stanford dogs 데이터셋은 MNIST나 CIFAR-10과 같은 장난감 데이터셋과 달리 학습에 많은 시간이 소요된다.
- GPU를 설치한 PC에서 한 세대를 학습하는 데 170초 가량 걸려서 200세대로 설정한 [프로그램 8-기은 9시간 30분 가량 걸렸다.
- 따라서 학습을 마치면 모델을 저장해 필요할 때 불러 쓸 수 있게 한다.
- 27행은 save 함수를 이용하여 모델을 저장한다.
- 이 모델 파일은 다음 예제에서 견종을 인식하는 비전 에이전트를 제작하는 데 쓰인다.

Section 07 견종 인식 프로그램

□ 미세 조정 방식의 전이 학습: 견종 인식하기

- ex11_20.ipynb

```
1 import cv2
2 import numpy as np
3 import tensorflow as tf
4 import pickle
5 import sys
6 from PyQt5.QtWidgets import *
7
8 cnn=tf.keras.models.load_model('cnn_for_stanford_dogs.h5')      # 모델 읽기
9 dog_species=pickle.load(open('dog_species_names.txt','rb'))    # 견종 이름
10
11 class DogSpeciesRecognition(QMainWindow):
12     def __init__(self) :
13         super().__init__()
14         self.setWindowTitle('견종 인식')
15         self.setGeometry(200,200,700,100)
16
17         fileButton=QPushButton('강아지 사진 열기',self)
18         recognitionButton=QPushButton('품종 인식',self)
19         quitButton=QPushButton('나가기',self)
20
```

Section 07 견종 인식 프로그램

□ 미세 조정 방식의 전이 학습: 견종 인식하기

- ex11_20.ipynb

```
21     fileButton.setGeometry(10,10,100,30)
22     recognitionButton.setGeometry(110,10,100,30)
23     quitButton.setGeometry(510,10,100,30)
24
25     fileButton.clicked.connect(self.pictureOpenFunction)
26     recognitionButton.clicked.connect(self.recognitionFunction)
27     quitButton.clicked.connect(self.quitFunction)
28
29     def pictureOpenFunction(self):
30         fname=QFileDialog.getOpenFileName(self,'강아지 사진 읽기','./')
31         self.img=cv2.imread(fname[0])
32         if self.img is None: sys.exit('파일을 찾을 수 없습니다.')
33
34         cv2.imshow('Dog image',self.img)
35
```

Section 07 견종 인식 프로그램

□ 미세 조정 방식의 전이 학습: 견종 인식하기

- ex11_20.ipynb

```
36 def recognitionFunction(self):
37     x=np.reshape(cv2.resize(self.img,(224,224)),(1,224,224,3))
38     res=cnn.predict(x)[0]                # 예측
39     top5=np.argsort(-res)[:5]
40     top5_dog_species_names=[dog_species[i] for i in top5]
41     for i in range(5):
42         prob='('+str(res[top5[i]])+')'
43         name=str(top5_dog_species_names[i]).split('-')[1]
44         cv2.putText(self.img,prob+name,(10,100+i*30),cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX,0.7,(255,255,255),2)
45     cv.imshow('Dog image',self.img)
46
47     def quitFunction(self):
48         cv.destroyAllWindows()
49         self.close()
50
51 app=QApplication(sys.argv)
52 win=DogSpeciesRecognition()
53 win.show()
54 app.exec_()
```

Q&A

