

HW :: 회로이론

신호와 주파수 영역 - Spectrum Analysis 📡



- 주파수 : 진동운동에서 단위 시간당 같은 것이 일어난 횟수 또는 빈도 "얼마나 자주?"
- cos(2πft) = 주파수가 f이고 주기는 1/f인 주기함수
- f = 1Hz인 cos(2πt) 주기함수는
 - 。 시간영역에서는 1초에 1번 구불텅한 모습
 - 주파수영역에서는 1Hz라는 1개 주파수로 일정한 모습
- 주기를 갖는 신호를 AC라 하고. 주파수가 0으로 주기가 없는 신호를 DC라고 부른다.
- 푸리에 변환(Fourier Transform): 모든 신호는 무한개의 주기함수(cos 또는 sin)의 합으로 나타낼 수 있다.
 - 즉, 시간영역에서의 신호를 무한개의 주파수 별로 분리해서 합으로 나타낼 수 있다.
 - 어떤 신호 = 주기 T 주파수 성분 + 주기 (T+1) 주파수 성분 + ...
- Rect 함수는 크기가 1이고 -t/2 부터 t/2까지를 width로 갖는 사각형 모양의 함수를 말 보통 임베디드 시스템에서의 신호는 rect 함수꼴을 하고 있다. 푸리에 변환을 하면 이러한 rect 함수도 무한개의 주기함수(sinc function)의 합으로 표현할 수 있다.
- 이 세상 모든 신호는 주기함수의 합으로 나타낼 수 있으며 주기가 한 없이 0에 가까운 저주파인 DC신호와 주파수를 가진 AC신호의 합으로 이뤄진다.

Analog 신호와 Digital 신호, 그리고 Ground



• Digital 신호는 analog 신호에 포함되며 임의의 기준값(threshold)을 넘는지 여부로 true/false boolean logic 값으로 나타낸다.

- 하지만, 현실은 이상과 차이가 있다. **Digital 신호는 transient 때 요동치면서(bounce) 변한다.** Digital 신호는 DC성분 뿐만 아니라 AC성분까지 포함하고 있기 때문이다. AC성분은 analog system에서는 중요한 정보를 포함하고 있지만, digital system에서는 0과 1을 구분하는 데 방해되는 noise 취급을 받는다.
 - Bounce로 인해 시스템이 필요한 전압/전류보다 많거나 적은 양을 받아 시스템이 멈출 수 있다.
 - o Digital 신호의 level 인식 문제가 발생할 수 있다.
- GND (Ground)는 모든 전위에 대해 기준이 되는 0V를 의미하여 0과 1을 구분하는 기준점이 된다. PCB 뒷면에 전류가 쉽게 몰려들 수 있는 환경을 만든다.
- Bouncing을 제어하기 위해서 GND 쪽에 캐패시터를 단다. 캐패시터를 마치 건전지처럼 사용해서 서브시스템의 전압, 전류가 순간적으로 낮아질 때 캐패시터 내부의 전하를 방출해 전압을 유지한다. 이런 역할을 하는 캐패시터를 bypass capacitor, decoupling condenser라고 부른다.

초간단 회로이론 R(저항), L(인덕터), C(캐패시터) ❖

저항

- R(저항)은 전류에 대한 수도꼭지이며 정해진 전압에 대해 회로의 특정 부분에 흐르는 전류의 양을 우리가 원하는 크기로 제한할 수 있다.
- 일반적으로 **전류는 저항이 낮은 경로(방향)를 찾아가는 성질**이 있다.
- 저항은 단면적으로 반비례하고 길이에 비례한다. (R = ρ L / A)
- 저항을 직렬로 연결하면 그만큼 전류가 통하기 어렵기 때문에 전체 저항은 증가하고, 병렬로 연결하면 전류가 통할 수 있는 길이 많아지고 넓어지는 것이므로 전체 저항은 감소하는 효과를 보인다.

캐패시터

- 캐패시터는 내부의 절연체에 전하를 가두는 성질을 가지는 소자를 말한다.
- **캐패시터는 높은 주파수를 가진 전압일수록 저항을 못 느낀다.** (캐패시터는 전기장에 의한 효과가 크므로 전압과 관련)
- 캐패시터는 전압의 변화량에 반비례 (dv/dt = I/C)하기 때문에 전류에 대한 저항 역할을 한다. 전압의 변화량이 클수록 저항 역할을 하는 캐패시터의 역할은 축소된다. 따라서

AC성분은 잘 통과하지만, DC성분은 잘 통과 못한다.

• 정전용량(C)만을 고려하는 학문적인/ 이상적인 소자를 캐패시터, 실생활에서 사용돼 등가저항, 등가인덕턴스까지 고려해줘야 하는 소자를 콘덴서라고 부르는 경향이 있다.

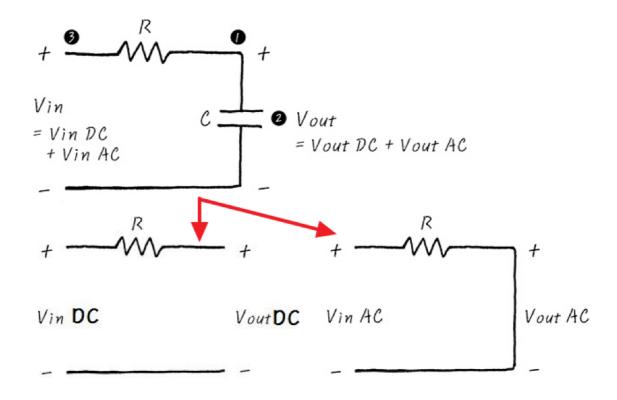
인덕터

- 인덕터는 회로에 흐르는 전류의 변화에 반대되는 방향으로 전압을 유도하는 성질을 가 **소자**를 의미한다. 지는
- 따라서 인덕터는 전류가 변화하지 못하도록 유지하는 역할로 사용된다.
- 인덕터는 낮은 주파수를 가진 전류일수록 저항을 못 느낀다. (인덕터는 자기장에 의한 효과가 크므로 전류와 관련)
- 인덕터는 전류의 변화량에 반비례 (V = L di/dt)하므로 저주파 전류만 통과할 수 있다. 따라서 회로에 고주파 흡수용으로 인덕터가 사용되는데, 이런 인덕터를 bead라고 부른 다.

초간단 회로이론 응용 - 필터 (Filter) ₩



- 앞서 살펴본 캐패시터의 고주파 통과, 인덕터의 저주파 통과 성질을 이용하면 특정 주파 수 대역 신호만을 통과시키는 필터를 만들 수 있다.
- 저주파 신호를 통과시키는 필터를 LPF(Low Pass Filter), 고주파 신호를 통과시키는 필 터를 HPF(High Pass Filter)라고 부르며 특정 대역 신호를 통과시키 는 필터는 BPF(Band Pass Filter)라고 부른다.
- LPF를 예로 들어 필터 동작 과정을 알아보자.



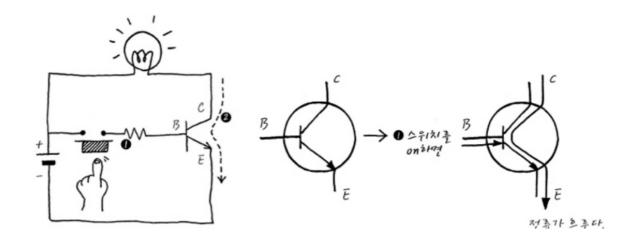
- 우리는 앞서 신호는 AC성분과 DC성분의 합으로 나타낼 수 있다고 배웠다.
- 저항과 캐패시터를 이용하면 신호에서 DC성분만 추출하는 LPF를 만들 수 있다.
- DC성분 입장에서 보면 캐패시터는 굉장히 큰 저항이므로 통과하기 어려워 마치 회로가 단락(open)된 것처럼 느껴질 것이다. 따라서 단락된 부분에서 거의 모든 에너지를 소모하게 돼 Vout = Vac + Vdc = Vdc로 DC성분이 거의 그대로 나오게 된다.
- 。 AC성분 입장에서 보면 캐패시터는 마치 없는거나 마찬가지라 회로가 그냥 연결 된 것처럼 느껴질 것이다. 따라서 저항 부분에서 거의 모든 (short) 에너지를 소모해 Vout = Vac + Vdc = 0으로 AC성분은 거 의 없어진다.

트랜지스터 (Transistor) 🔌



- 물리적인 원리까지 알면 좋겠지만, 개발자 입장에서는 거시적으로 트랜지스터의 특성과 사용법 정도만 알아도 좋다.
- 트랜지스터는 Trans(변하다) + Resistor(저항) 어원 그대로 저항값이 변화하는 소자로 전류량을 맘껏 조절할 수 있다.

- 트랜지스터는 구조에 따라 BJT(Bipolar Junction Transistor)와 FET(Field Effect Transistor)로 나뉘는데, 일단 본문에서는 BJT를 기준으로 설명하지만, 일반 회로에서는 high input impedance 덕분에 switching 성능이 우수한 FET을 더 많이 쓴다.
- 트랜지스터는 NPN형과 PNP형 2가지로 나뉘는데, 여기서는 NPN형에 집중해보자.



- 트랜지스터는 Base, Collector, Emitter 세 가지 부분으로 나뉜다. Base에 트랜지스터를 동작시킬만큼 전압이 인가되면, 마치 스위치가 눌리듯 collector와 emitter 사이에 회로가 연결 돼 collector로부터 emitter로 전류가 흐른다.
- 이때 B를 얼마나 세게 누르냐, 즉 얼마나 큰 전압을 인가하냐에 따라 C와 E 사이에 흐르는 전류의 세기가 변한다.
 - 인가하는 전압 크기에 따라 활성영역(active region), 차단영역(cut-off region),
 포화영역(saturation region)으로 나뉜다.
 - 활성영역은 인가하는 전압 크기의 작은 변화량에 맞춰 전류도 함께 들쭉날쭉 변화하는 영역을 말한다.
 - 차단영역은 인가하는 전압 크기가 너무 작아 전류가 흐르지 못하는 영역을 말한다.
 - 포화영역은 인가하는 전압 크기가 너무 커서 전류 세기가 더 커지지 못하는 영역을 말한다.
- 트랜지스터의 전압 특성을 이용하면 **증폭(amplifier)기능**과 **스위칭(switching)기능**으로 활용할 수 있다.
 - 증폭기능: 활성영역을 사용하며 B에 인가하는 아주 작은 양의 전압 변화량에 맞춰
 C와
 E 사이에 흐르는 전류가 큰 폭으로 들쭉날쭉 변화하는 현상을

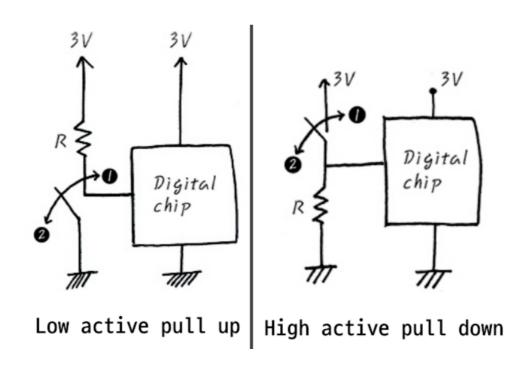
이용해 구현한다.

• 스위칭기능: 차단영역을 0, 포화영역을 1이라고 정의하면 회로의 On/Off를 정의할수 있다.

Pull up, Pull down 그리고 Open Collector



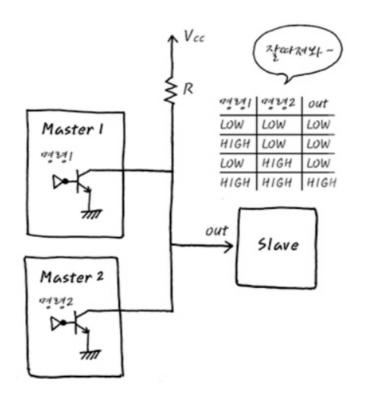
- Chip은 0이 인가됐을 때 동작할수도 있고 1이 인가됐을 때 동작할수도 있다. 이건 설계하는 사람 마음대로다.
 - 。 0이 인가됐을 때 동작하는 시스템을 low active라고 한다.
 - 1이 인가됐을 때 동작하는 시스템을 high active라고 한다.
- Low active일 때는 항상 1을 유지해주고 있다가 동작할 때만 0을 인가해야 하고, high active일 때는 항상 0을 유지해주고 있다가 동작할 때만 1을 인가해야 한다.
- 이런 default 상태에서 좀 더 reliable한 값을 보장해주기 위해 앞서 배운 트랜지스터를 활용한 pull up & down 회로가 생겨났다.



왼쪽 그림의 chip은 트랜지스터가 동작하지 않을 때는 항상 high 값을 인지한다.
 그리고 트랜지스터가 동작하면 전류는 저항이 낮은 쪽으로 흐르는 성질에 따라
 chip 보다는 ground 쪽이 더 저항이 낮기 때문에 전류는 GND로

흘러 chip 쪽에는 전압이 인가되지 않아 low 값을 인지하게 된다. Low active인 시스템이므로 이때 동작을 시작한다.

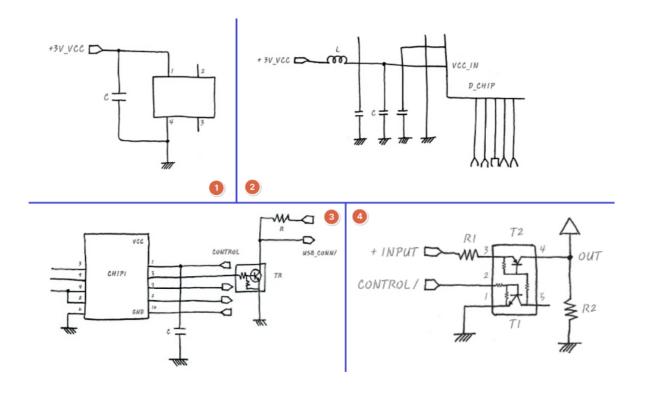
- 오른쪽 그림의 chip은 트랜지스터가 동작하지 않을 때는 전압이 인가되지 않아 항상
 상 Iow 값을 인지한다. 트랜지스터가 동작하기 시작하면 전류는
 저항 R보다 낮은 저항을 가진 chip 쪽으로 흐르며 high 값을 인지하게 된다. High active인 시스템이므로 이때 동작을 시작한다.
- 이런 스위치(트랜지스터)가 chip 내부에 아예 들어가 있는 경우를 'open collector'라고 부르는데, collector가 output(외부 pin 형태로)으로 나와 있으며 여러 개의 master가 하나의 slave에 연결될 때 유용하게 사용한다.



- 위 그림을 보면 두 master의 open collector가 pull up 회로와 연결돼있다.
- 두 master가 (0, 0)이면 out은 1 / (0, 1)이면 0 / (1, 0)이면 0 / (1, 1)이면 0이 인가
 돼 low active인 slave가 동작한다.
- 그런데 이렇게 하면, master 입장에서는 '0'을 인가해야 slave가 active 되므로
 직관적이지가 않기 때문에 base에 인버터(inverter)를 달아서 '1'을 인가해서 slave
 가 active 되도록 직관적으로 바꿀 수 있다.
- Open collector 구조는 wired OR 이라고도 불리며 여러 개의 master 출력을 단일 pull up 회로에 한 번에 묶을 수 있어 회로도 간단해지고 정격 규격(전류& 전압)도 단일화 할 수 편리하다.

정리 및 예제 🚞

지금까지 배운 내용을 토대로 몇 가지 예시를 살펴보자



1. Bypass capacitor

- Chip의 1번 pin으로 VCC 3V 전압이 인가되고 있다.
- 캐패시터는 AC성분은 잘 통과하나 DC성분은 통과하지 못 한다고 배웠다.
- 잘 통과하는 AC성분은 저항이 더 적은 캐패시터쪽으로 흐르고, DC성분만 1번 pin으로 인가된다.
- 즉, 인가되는 전압의 AC성분을 없애 ripple 및 bounce를 최소화하려는 bypass 캐패시터 사용 예제다.

2. Low Pass Filter(LPF)

- VCC 3V 전압이 인덕터와 캐패시터를 거쳐서 chip에 인가되는 구조다.
- 인덕터는 AC성분이 통과하지 못하고 DC성분이 잘 통과하며 전류를 안정적으로 유지해주는 역할을 한다.
- 캐패시터는 AC성분은 잘 통과하나 DC성분은 잘 통과하지 못 한다.
- 즉, 인가되는 전압의 AC성분을 1번 예제보다 더 확실하게 없애서 ripple을 제거한 안정적인 DC 전압을 공급하기 위한 예제다. 이때 사용한 인덕터를 bead라고 부른

다고 배웠다.

• 물론 인덕터 대신 저항을 사용해도 된다. 인덕터는 AC성분을 전체적으로 줄이면서 특정 주파수는 아예 없애 버리는 장점도 있기 때문에 통신회로에서는 bead를 많이 사용한다.

3. **Chip의 동작**

- Control pin을 통해 chip에 '어떤 동작을 하시오'라는 명령이 들어간다. 이때 bypass 캐패시터 덕분에 안정적인 DC 성분이 chip에 들어가게 된다.
- 5번 pin을 통해 'high'신호가 인가돼 트랜지스터가 동작한다.
- VCC 3V는 USB_CONN1 쪽으로 흐르다가 collector → emitter로 가서 GND에 흐른다.
- USB_CONN1 핀은 low active로 동작하기 시작한다.

4. **NPN + PNP**

- NPN과 PNP 트랜지스터가 함께 사용된 회로지만, 어렵지 않다.
- 우선, CONTROL핀이 high인 경우를 생각해보자
 - CONTROL 신호가 high이므로 T1 트랜지스터가 동작한다.
 - INPUT \rightarrow R1 \rightarrow 3번회로 \rightarrow 5번회로 \rightarrow 1번회로 \rightarrow GND로 전류가 흐르며 T2 트랜지스터가 동작한다.
 - INPUT신호는 저항이 더 적은 R1 \rightarrow 3번 \rightarrow 4번 \rightarrow OUT으로 흐르며 OUT이 INPUT 신호를 가지게 된다.
- 다음은 CONTROL핀이 low인 경우를 생각해보자
 - CONTROL 신호가 low이므로 T1 트랜지스터는 동작하지 않는다.
 - INPUT 신호는 전위차가 생기지 않아 전류가 흐르지 않으니 T2 트랜지스터도 동작하지 않는다.
 - 따라서 OUT에는 아무것도 걸리지 않으며 알 수 없는 'X' 값을 가지게 된다.

이번 챕터를 통해 회로도 속 소자들을 최대한 물성이나 물리적 이론을 제외하고 배워봤는데, 아무리 복잡한 회로라도 여기서 배운 원리를 적용하며 해석해보면 이해할 수 있다.