Métodos No Lineales



Arboles de Decisión

Árboles de Decisión



- Muy utilizado y popular
- Aproxima funciones que toman valores discretos.
- La función aprendida se representa como un árbol
- Robusto ante datos con ruido
- Aprende expresiones disyuntivas: los árboles aprendidos se pueden también representar como reglas if-then (intuitivas)
- Numerosas aplicaciones: diagnósticos médicos, causas de fallo en equipos, evaluación de riesgos de créditos en la concesión de préstamos...
- Árbol de clasificación

Representación como árboles



- Cada nodo (no terminal) especifica un test de algún atributo de la instancia
- Cada rama corresponde a un posible valor del atributo
- Cada nodo terminal indica la clase en la que se clasifica
- Instancias no vistas se clasifican recorriendo el árbol: pasándoles el test en cada nodo, por orden desde el nodo raíz hasta algún nodo hoja, que da su clasificación

Ejemplo: ¿Vamos a jugar al tenis?



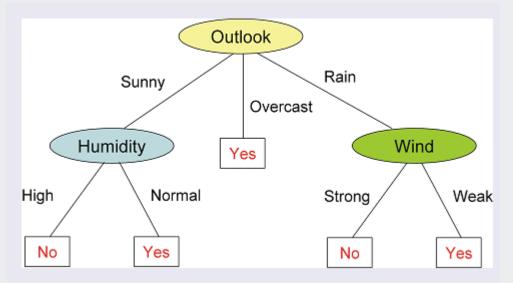
Tarea: decidir si se va a jugar al tenis.

- Criterio: se va a jugar al tenis ...
 - si va a llover, sólo si no hay mucho viento.
 - si va a estar soleado pero no muy húmedo.
 - si va a estar nublado.
 - no en cualquier otro caso.

Ejemplo: JugarTennis



 Clasificar las mañanas de sábado en si son o no adecuadas para jugar al tenis – supongamos que hemos creado (¿?) el siguiente árbol de decisión:



- Instancia: EstadoDelTiempo=SOLEADO, Temperatura=CALUROSO, Humedad=ALTA, Viento=FUERTE
- Entra por el camino izquierdo y se predice JugarTennis=No

Ejemplo: JugarTennis



- El árbol representa una disyunción de conjunciones de restricciones sobre los valores de los atributos de las instancias
- Un camino = una conjunción de tests de atributos
- Todo el árbol = disyunción de estas conjunciones
- Este árbol es:

```
(EstadoDelTiempo=SOLEADO ^ Humedad=Normal)
v (EstadoDelTiempo=CUBIERTO)
v (EstadoDelTiempo=LLUVIOSO ^ Viento=SUAVE)
```

¿Vamos a jugar al tenis?



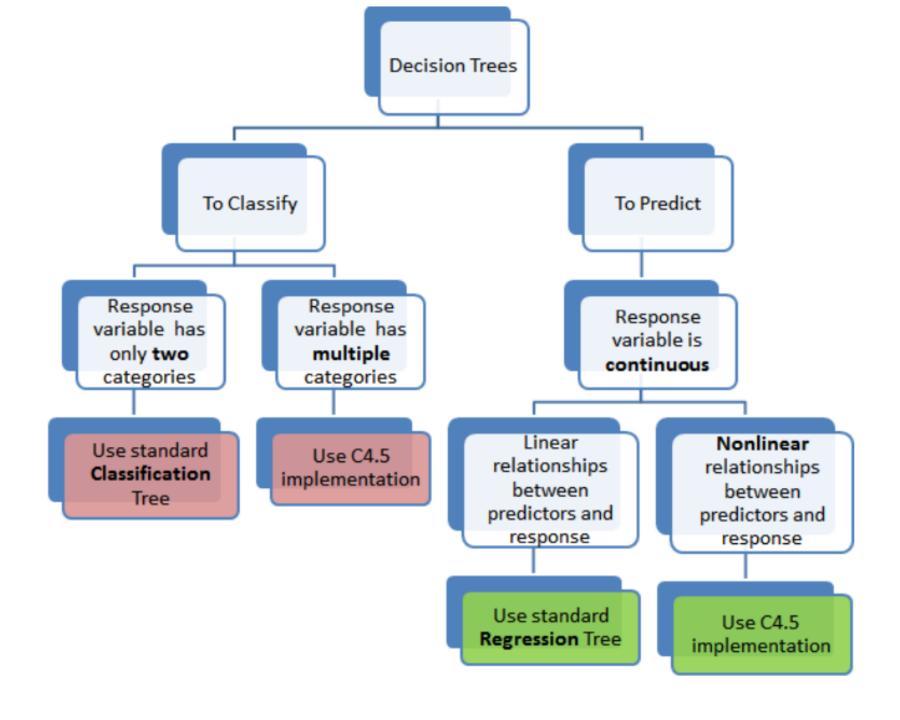
```
SI (EstadoDelTiempo== SOLEADO){
      SI (Humedad == ALTA)
            DEVOLVER NO;
      SINO, SI (Humedad == NORMAL)
             DEVOLVER SI;
} SINO SI(EstadoDelTiempo == CUBIERTO){
       DEVOLVER SI;
} SINO SI (EstadoDelTiempo == LLUVIOSO){
      SI (Viento == FUERTE)
             DEVOLVER NO;
      SINO SI (Viento == SUAVE)
             DEVOLVER SI;
```

Tipos de árboles



- Arboles de clasificación: valores de salida discretos
 - CLS, ID3, C4.5, ID4, ID5, C4.8, C5.0

- Arboles de regresión: valores de salida continuos
 - CART, M5, M5'



AD para Clasificación, modelo básico: ID3 "Iterative dicotomiser" [Quinlan, 1986]



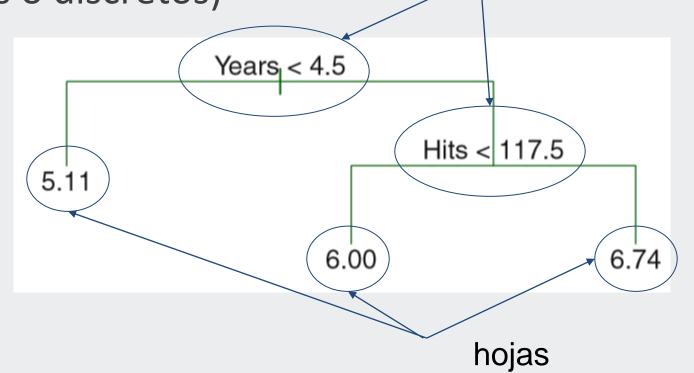
- Basado en el algoritmo CLS (Concept Learning Systems)
 [Hunt et al., 1966], que usaba sólo atributos binarios
- Búsqueda ávida
- Construir el árbol de arriba a abajo, preguntando: ¿Qué atributo seleccionar como nodo raíz?
- Se evalúa cada atributo para determinar cuán bien clasifica los ejemplos por sí mismo
- Se selecciona el *mejor* como nodo
- Repetir usando los ejemplos asociados con el nodo
- Parar cuando el árbol clasifica correctamente todos los ejemplos o cuando se han usado todos los atributos
- Etiquetar el nodo hoja con la clase de los ejemplos

Árboles de decisión - CART



- CART: Classification And Regression Tree
- El modelo de predicción se representa mediante un árbol binario (predictores continuos o discretos)

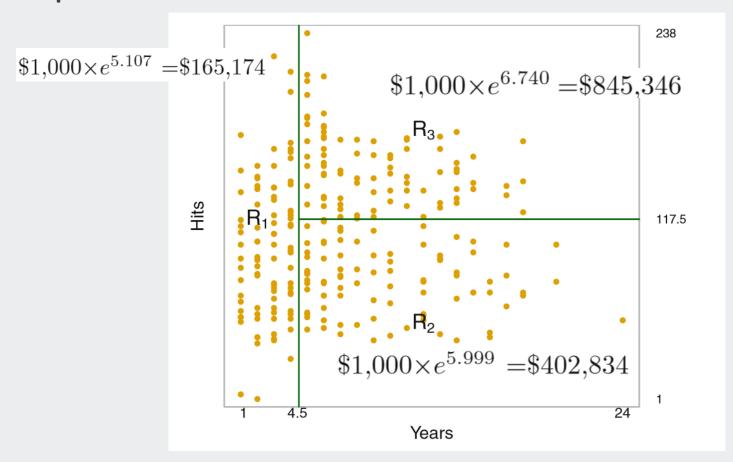
Ejemplo: predicción del salario de un bateador Predictores: Años de jugador y hits de la temporada anterior (salario transformado mediante logaritmo, en miles)



Árboles de decisión para regresión



 Segmentación producida en el espacio de predictores:



Arboles de Clasificación



Algoritmo básico: ID3 "Iterative dicotomiser "[Quinlan, 1986]



- Basado en el algoritmo CLS (Concept Learning Systems)
 [Hunt et al., 1966], que usaba sólo atributos binarios
- Búsqueda ávida
- Construir el árbol de arriba a abajo, preguntando: ¿Qué atributo seleccionar como nodo raíz?
- Se evalúa cada atributo para determinar cuán bien clasifica los ejemplos por sí mismo
- Se selecciona el *mejor* como nodo
- Repetir usando los ejemplos asociados con el nodo
- Parar cuando el árbol clasifica correctamente todos los ejemplos o cuando se han usado todos los atributos
- Etiquetar el nodo hoja con la clase de los ejemplos

Algoritmo básico

Funcion APRENDER_ARBOL_DECISION (ejemplos, atributos, valor_defecto): ARBOL DECISION



```
COM
si ejemplos está vacío entonces devolver valor defecto
 si no
   si todos los elementos de ejemplos tienen la misma clasificación entonces
    devolver la clasificación
   si no si atributos esta vacío entonces devolver VALOR MAYORIA (ejemplos)
    si no
     mejor = ELEGIR ATRIBUTO (atributos, ejemplos)
     arbol <- un nuevo árbol de decisión, cuya raíz es mejor
     m <- VALOR MAYORIA(ejemplos)
     para cada valor v<sub>i</sub> de mejor hacer
      ejemplos(i) <- {elementos de ejemplos con mejor = v<sub>i</sub>}
      subarbol = APRENDER ARBOL DECISION(ejemplos(i), atributos – mejor, m)
      añadir una rama a arbol con la etiqueta v, y el subárbol subarbol
     devolver arbol
```

FIN

ID3



- Paso clave: ¿cómo seleccionar el atributo?
- Nos gustaría el más útil para clasificar ejemplos; el que los separa bien
- ID3 escoge la variable más efectiva usando la ganancia de información (maximizarla)
- Mide cuán bien un atributo separa los ejemplos de entrenamiento de acuerdo a su clasificación objetivo, y selecciona el mejor.
- Reducción esperada en entropía (incertidumbre), causada al particionar los ejemplos de acuerdo a este atributo

Entropía o cantidad esperada de información



- Medida de la homogeneidad de un conjunto de muestras.
- En teoría de la información: medida de la incertidumbre sobre una fuente de mensajes.
- Sea una fuente S que puede producir n mensajes diferentes {m₁, m₂,..., m_n}. Los mensajes son independientes, y la probabilidad de producir el mensaje m_i es p_i.
- Para tal fuente S con distribución de probabilidades de los mensajes P= (p₁,p₂,...p_n), la entropía E(P) es:

$$E(P) = -\sum_{i=1}^{n} p_i * \log_2(p_i)$$

Entropía



 Si un conjunto *T* de registros de una base de datos se particiona en *k* clases {C₁, C₂, ..., C_k} sobre la base de un cierto atributo, entonces la cantidad media de información necesaria para identificar la clase de un registro es E(P_T), donde P_T es la distribución de probabilidades de las clases:

$$P_T = \left(\frac{|C_1|}{|T|}, \frac{|C_2|}{|T|}, \dots, \frac{|C_k|}{|T|}\right)$$

Entropía



 Dado un conjunto S con ejemplos positivos y negativos de un concepto objetivo, (problema de 2 clases) la entropía del conjunto S con respecto a esta clasificación binaria es

$$E(S) = -p(P)\log_2 p(P) - p(N)\log_2 p(N)$$

 La clase C₁ corresponde a P – positivos- y la clase C₂ corresponde a N – negativos - .

Pregunta: ¿cuál es la entropía del conjunto completo de Jugar Tenis?



ESTADO DEL TIEMPO	TEMPERATUR A	HUMEDAD	VIENTO	¿JUGAR?
Cubierto	Caluroso	Alta	suave	SI
Cubierto	Caluroso	Normal	suave	SI
Soleado	Caluroso	Alta	suave	No
Soleado	Caluroso	Alta	fuerte	No
Cubierto	Frio	Normal	fuerte	SI
Lluvioso	Frio	Normal	suave	SI
Lluvioso	Frio	Normal	fuerte	No
Soleado	Frio	Normal	suave	SI
Cubierto	Templado	Alta	fuerte	SI
Lluvioso	Templado	Alta	suave	SI
Lluvioso	Templado	Normal	suave	SI
Lluvioso	Templado	Alta	fuerte	No
Soleado	Templado	Alta	suave	No
Soleado	Templado	Normal	fuerte	SI

a)0.991 b)0.940 c)0.494 d)0.302

Ejemplo



 Para los datos de "Jugar Tenis", donde jugar es el atributo de salida, tenemos para el conjunto de datos completo:

$$P_T = \left(\frac{9}{14}, \frac{5}{14}\right)$$

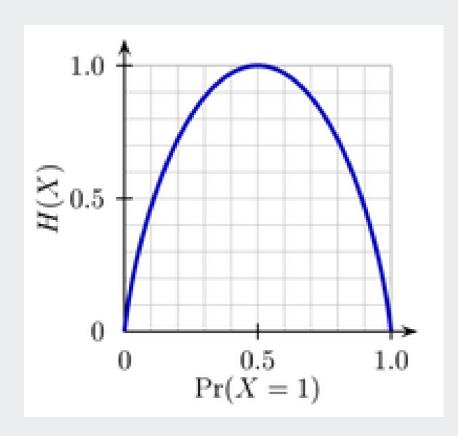
Usando la ecuación de la entropía tenemos:

$$E(T) = E(P_T) = -\left(\frac{9}{14}\log\left(\frac{9}{14}\right) + \frac{5}{14}\log\left(\frac{5}{14}\right)\right) = 0.94$$

Entropía



- La entropía es 0 si la salida es ya conocida o el mensaje es invariante.
- La entropía es máxima si no tenemos conocimiento alguno sobre el sistema (o si cualquier resultado es igualmente posible)



Entropía de un sistema de clase 2

Ganancia de Información

 La ganancia de información mide la reducción esperada de la entropía, o incertidumbre.

$$Gain(S, A) = Entropy(S) - \sum_{v \in Values(A)} \frac{|S_v|}{|S|} Entropy(S_v)$$

- Values(A) es el conjunto de todos los posibles valores del atributo
 A, y S_v el subconjunto de S para el cual el atributo A tiene valor v
 S_v = {s in S | A(s) = v}.
- El primer término es entonces solamente la entropía del conjunto S original.
- El segundo término es el valor esperado de la entropía luego de particionar S utilizando el atributo A
- Elegimos entonces el atributo que mayor ganancia de información brinda

Ejemplo:

- Calcular la ganancia de información debida a particionar el conjunto de acuerdo al atributo Temperatura
- Temperatura tiene tres valores
 - Frio
 - Templado
 - Caluroso
 - $|T_{Frio}| = 4$, $|T_{Templado}| = 6$, $|T_{Caluroso}| = 4$

E(temperatura,T) =
$$\frac{4}{14}E(T_{Frio}) + \frac{6}{14}E(T_{Templado}) + \frac{4}{14}E(T_{Caluroso})$$

Ganancia (temperatura, T) = 0.940 - 0.911

Criterios de "impureza" usados para el split

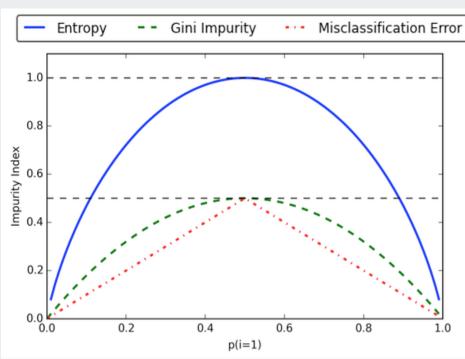


Cada split trata de hacer el nodo hijo más puro

Gini

Ganancia de información (Entropía)

Error de clasificación



Pre-Pruning – criterios para detener el algoritmo



En datasets reales, no es muy probable que obtengamos nodos terminales 100% homogéneos. Necesitamos indicar al algoritmo cuándo parar:

- Ningún atributo satisface un umbral de ganancia de información mínimo
- Se ha alcanzado una profundidad máxima
- Hay menos ejemplos que un cierto mínimo en el subárbol actual

Pruning - poda



- Permitir al árbol crecer hasta el máximo, y después podar las ramas que no cambien efectivamente el error de clasificación – postpruning
- A veces puede ser una mejor opción
- Requiere cómputos adicionales

Arboles CART

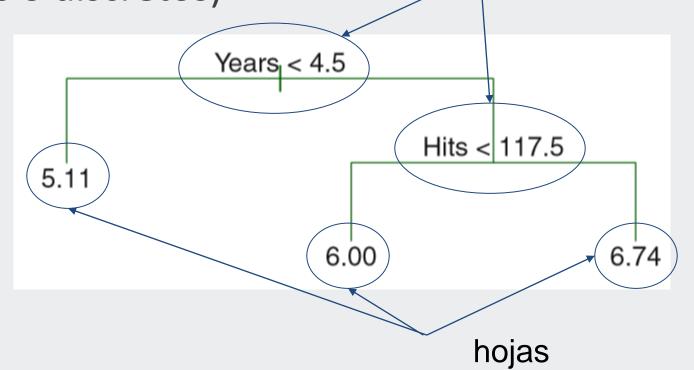


Árboles de decisión - CART



- CART: Classification And Regression Tree
- El modelo de predicción se representa mediante un árbol binario (predictores continuos o discretos)

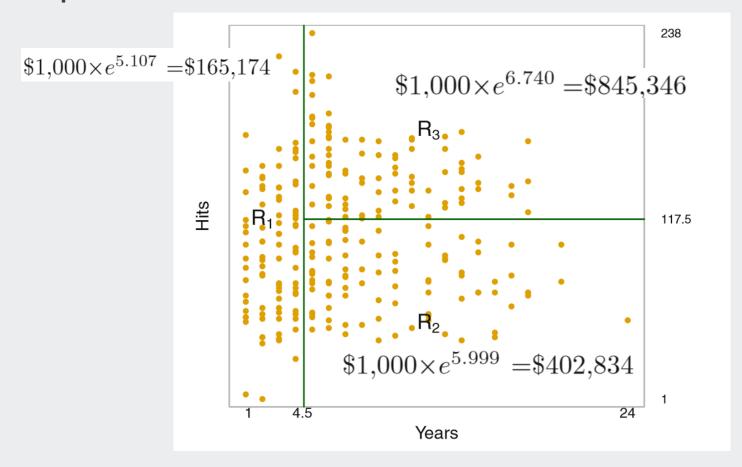
Ejemplo: predicción del salario de un bateador Predictores: Años de jugador y hits de la temporada anterior (salario transformado mediante logaritmo, en miles)



Árboles de decisión para regresión



 Segmentación producida en el espacio de predictores:



Árboles de decisión para regresión



- En regresión, el valor definido para cada región es el promedio de todos los elementos del entrenamiento que caen en la hoja.
- Ventajas:
 - son sencillos de interpretar
 - provee información intrínseca de cuáles son los predictores más informativos
- Desventajas
 - rendimiento inferior a otros clasificadores
 - muy dependiente de los datos que se usan en el entrenamiento

CART - Árbol de regresión-Construcción



- ¿Cómo determinar las variables y los valores de decisión para los nodos internos?
- Dado el conjunto de datos S, para <u>cada</u>
 predictor considerar todos los valores de
 decisión que divida a los datos en S1 y S2 y
 que minimiza:

$$SSE = \sum_{i \in S_1} (y_i - \bar{y}_1)^2 + \sum_{i \in S_2} (y_i - \bar{y}_2)^2$$

valor medio de los elementos que caen en S1 y S2 respectivamente

se busca que los valores en S1 y S2 sean lo más homogéneos posible

CART - Árbol de regresión Construcción



- El mismo procedimiento es aplicado recursivamente con S1 y S2 hasta que cada subconjunto tenga un tamaño definido (ej: 20 elementos o menos). Este procedimiento es tedioso de aplicar en forma exhaustiva.
- Enfoque tradicional:
 - top-down (comienza por el tope del árbol-todos los elementos pertenecen a la misma región)
 - greedy: el mejor particionamiento se realiza en cada paso (en lugar de ver hacia adelante y elegir un split que mejore el modelo pero en una instancia futura)

CART - Árbol de regresión Poda



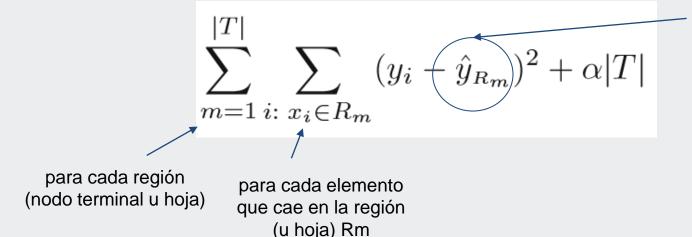
- El procedimiento puede producir árboles que sobreajustan a los datos de entrenamiento
- Solución: dejar crecer el árbol (lo denominamos T₀) y "podarlo", obteniendo el mejor subárbol posible
 - se puede evaluar cada subárbol candidato mediante cross-validation
 - sin embargo encontrar el subárbol indicado puede ser computacionalmente costoso
 - propuesta: cost–complexity prunning

CART - Árbol de regresión Cost-complexity prunning



 Se define un parámetro α al cual corresponde un subárbol T⊂To tal que:

promedio de los valores
de la variable dependient



de la variable dependiente que caen en el nodo terminal asociado a la región Rm

• |T|: cantidad de nodos terminales de T

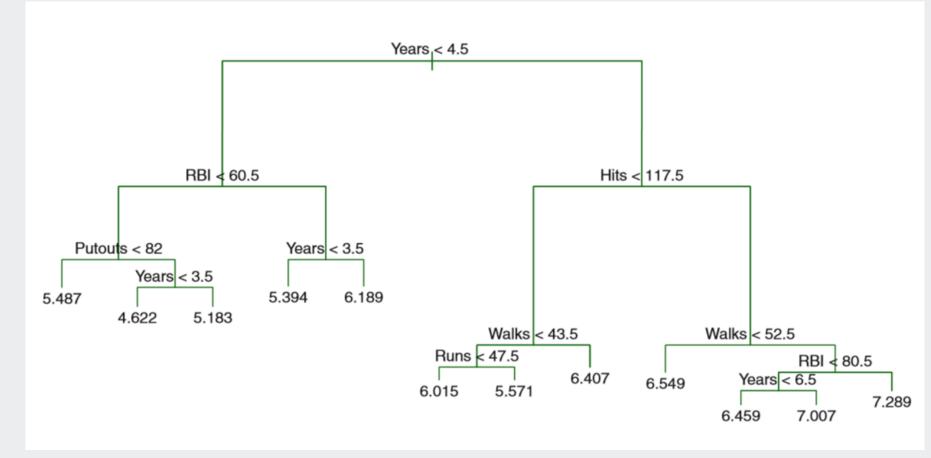
CART - Árbol de regresión Cost-complexity prunning - Algoritmo

- 1. Desarrollar en forma completa un árbol (To)
- 2. Generar los diferentes subárboles resultantes de podar T_0 a partir de distintos valores de α
- 3. Para determinar α óptimo usar CV. Para cada k-fold k=1..K:
 - a. calcular el cost-complexity prunning sobre el entrenamiento de los k-1 folds
 - b. calcular el MSE sobre el k-fold Elegir el α asociado al MSE más bajo
- 4. Retornar el subárbol correspondiente al α óptimo

CART - Árbol de regresión Ejemplo de Poda



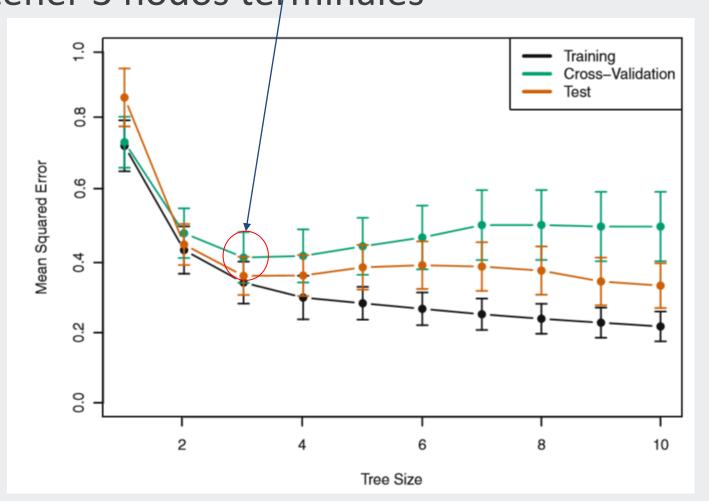
 Ejemplo: árbol de bateadores desarrollado en forma completa (9 atributos en dataset original)



CART - Árbol de regresión Ejemplo de Poda



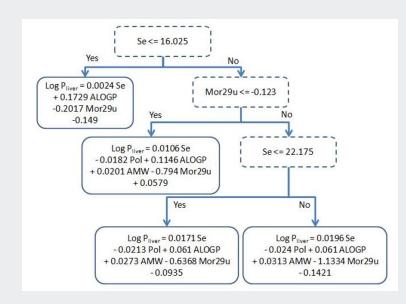
 el error mínimo en CV se da podando hasta tener 3 nodos terminales



CART - Árbol de regresión

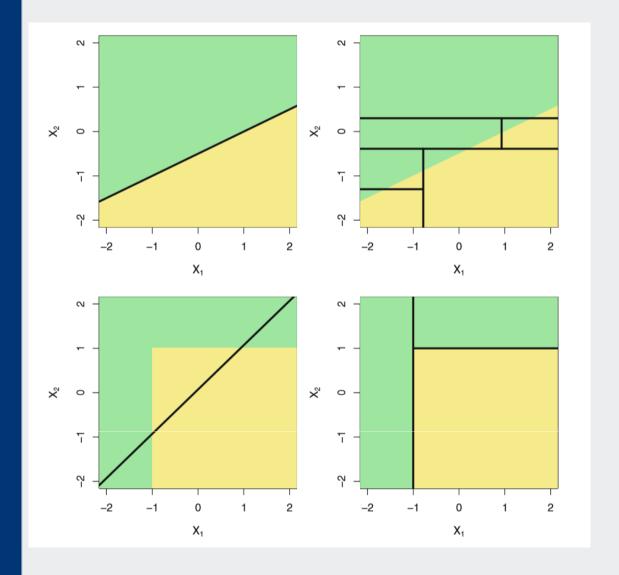


- Un árbol de decisión indica como valor de predicción de una hoja a la media de los valores que caen en ella.
- Cómo mejorarlo?
 - Modelo M5p (prime): en cada hoja realiza una regresión lineal ajustando los coeficientes con las tuplas que corresponden a la misma.



Árboles de decisión - Comparación





Ejemplo: modelos que se ajustan mejor a un problema particular.

CART - Árbol de regresión Poda



- El parámetro α puede ser elegido mediante cross-validation (CV)
 - elegir el α_i que minimiza $CV(\alpha_i)$ (para diferentes valores de α_i)
- opción: one standard error rule (1SE Rule)
 - elige el subárbol tal que el error en CV está a una distancia de un error standard del árbol óptimo
 - http://www.stat.cmu.edu/~ryantibs/datamining
 /lectures/19-val2.pdf
 - mejora la generalización