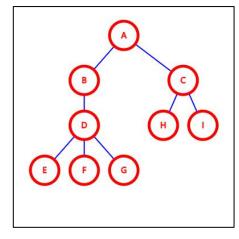
树的基础

1. 树的概念

树形结构是一种重要的**非线性结构**, 讨论的是层次和分支关系。树是n个结点的有限集合, 在任一棵非空树中:

- (1) 有且仅有一个称为根的结点;
- (2) 其余结点可分为 m 个 互不相交的集合,而且这些集合中的每一集合本身又是一棵树,称为根的子树.

树是递归结构, 在树的定义中又用到了树的概念.

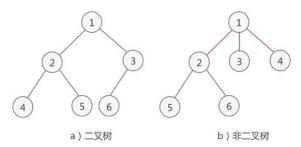


2. 树的特点

- (1) 树中只有根结点没有前趋;
- (2) 除根外, 其余结点都有且仅一个前趋;
- (3) 树的结点, 可以有零个或多个后继;
- (4) 除根外的其他结点,都存在唯一一条从根到该结点的路径;
- (5) 树是一种分支结构 (除了一个称为根的结点外)每个元素都有且仅有一个直接前趋,有且仅有零个或多个直接后继.

3. 二叉树

◆ 二叉树的定义: 二叉树是 $n(n \ge 0)$ 个结点的有限集合, 该集合为空集(称为空二叉树), 或者由一个根结点和两棵互不相交的、分别称为根结点的左子树和右子树组成.

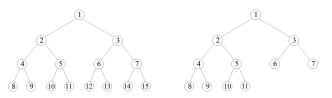


◆ 二叉树的**特点:** (1). 每个结点至多有二棵子树;

(2). 二叉树的子树有左、右之分, 且其次序不能任意颠倒.

注:二叉树有5种形态:空二叉树、只含根结点的二叉树;左子树为空树的二叉树;右子树为空树的二叉树;左右子树均不为空树的二叉树.

如果每一层的结点数都是满的,称为**满二叉树**;如果满二叉树只在最后一层有缺失,并且缺失的编号都在最后,那么称为**完全二叉树**.(左边图为满二叉树,右边图为完全二叉树)

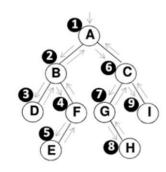


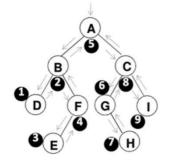
第1页共5页

◆ 二叉树的遍历:二叉树的遍历是指从二叉树的根结点出发,按照某种次序依次访问二叉 树中的所有结点,使得每个结点被访问一次,且仅被访问一次.

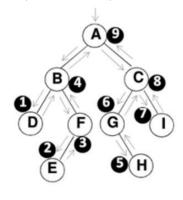
遍历二叉树 ◎	前序遍历	先访问根结点,然后前序遍历左子树,再前序遍历右子树
	中序遍历	中序遍历根结点的左子树,然后是访问根结点,最后遍历右子树
	后序遍历 🕒	从左到右先叶子后结点的方式遍历访问左右子树,最后访问根结点
	层序遍历 🕒	从根结点从上往下逐层遍历,在同一层,按从左到右的顺序对结点逐个访问

先序遍历(根左右): ABDFECGHI 中序遍历(左根右): DBEFAGHCI





后序遍历(左右根): DEFBHGICA



层序遍历(按层):ABCDFGIEH

```
void PreOrderTraverse(BiTree *T){/*二叉树的前序遍历递归算法*/
if(T!=NULL){
printf("%c", T->data); /*显示结点数据,可以更改为其他对结点操作*/
PreOrderTraverse(T->lchild); /*再先序遍历左子树*/
PreOrderTraverse(T->rchild); /*最后先序遍历右子树*/
}

void InOrderTraverse(BiTree *T){/*二叉树的中序遍历递归算法*/
if(T!=NULL){
InOrderTraverse(T->lchild); /*中序遍历左子树*/
printf("%c", T->data); /*显示结点数据,可以更改为其他对结点操作*/
InOrderTraverse(T->rchild); /*最后中序遍历右子树*/
}

}
```

```
void PostOrderTraverse(BiTree *T){/*二叉树的后序遍历递归算法*/
if(T!=NULL){
    PostOrderTraverse(T->lchild); /*先后序遍历左子树*/
    PostOrderTraverse(T->rchild); /*再后序遍历右子树*/
    printf("%c", T->data); /*显示结点数据,可以更改为其他对结点操作*/
}
}
```

拓展:已知二叉树的"中序遍历+先序遍历"或者"中序遍历+后序遍历",都能确定一棵树. ◆ 二叉树的**建立**:

```
typedef struct node{
    char data;
    struct node *lchild;
    struct node *rchild;
}BiTree;

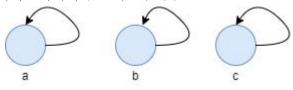
BiTree *createTree(){
    char ch;
    BiTree *treenode;
    scanf("%c",&ch);
    if(ch=='#')//当前结点为空
        treenode=NULL;
    else{
        treenode=(BiTree*)malloc(sizeof(BiTree));
        treenode->data=ch;
        treenode->lchild=createTree();
        treenode->rchild=createTree();
    }
    return treenode;
}
```

并查集

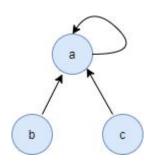
并查集是一种树形的数据结构,顾名思义,它用于处理一些不交集的**合并**及**查询**问题. 它支持两种操作:

- ▶ 查找 (find): 确定某个元素处于哪个子集;
- ▶ 合并 (union/join):将两个子集合并成一个集合.

基本原理:并查集的重要思想在于用集合中的一个元素代表集合。并查集由一群集合构成,最开始时所有元素各自单独构成一个集合。比如,有一批元素 $arr[] = \{a,b,c,d,e\}$,我们需要将这一批元素初始化成单个元素的集合,即a单独构成一个集合,b单独构成一个集合。其中并查集中的单个集合结构如下所示:



当集合中只有一个元素时,这个元素的父节点为自己,也就是这个集合的代表节点。当一个集合有多个节点时,代表节点为集合中父节点指向其自己的节点,比如右图的节点 a。



初始化:

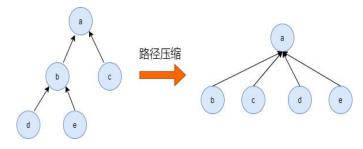
```
int fa[MAXN];

void init(int n){
    for(int i=1;i<=n;i++)
        fa[i]=i;
}</pre>
```

查找:

```
int find(int x){//寻找x的祖先
if(fa[x]==x) //如果x是祖先则返回
return x;
else return find(fa[x]); //如果不是则问x的父结点
}
```

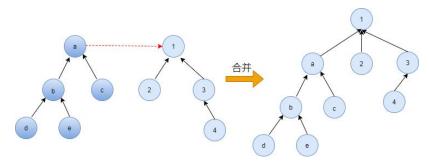
但是由于一层一层的询问,会导致效率较低,此时应该让找到的点成为 x 的父结点(不必意原来父结点的关系),故采用路径压缩(把在路径上的每个节点都直接连接到根上,这就是路径压缩).



第4页共5页

```
int find(int x){//寻找 x 的祖先
if(fa[x]!=x) //x 不是自身的父亲,即 x 不是该集合的代表
fa[x]=find(fa[x]); //查找 x 的祖先直到找到代表,于是顺手路径压缩
return fa[x];
}
```

合并:



```
void join(int x,int y){//x 与y 合并
int fx=find(x),fy=find(y);// 寻找 x,y 的祖先
if(fx!=fy)// 如果不等则任取一个作为另一个的前驱
fa[fx]=fy;//fa[fy]=fx;
}
```