

# Projekt Systemu Informatycznego

TransTime - System dynamicznej informacji pasażerskiej i analizy rozkładów jazdy w czasie rzeczywistym

## Autorzy:

Adam Czakon

Jakub Czyż

Jakub Czajka

20 stycznia 2026

# Spis treści

<b>1 Koncepcja systemu</b>	<b>3</b>
<b>2 Diagram przypadków użycia</b>	<b>4</b>
<b>3 Dziedzinowy diagram klas</b>	<b>5</b>
3.1 Opis kluczowych klas dziedzinowych . . . . .	5
3.2 Relacje . . . . .	6
<b>4 Scenariusze przypadków użycia</b>	<b>7</b>
4.1 Scenariusz 1: Sprawdzenie rzeczywistego czasu przyjazdu (ETA) . . . . .	7
4.2 Scenariusz 2: Dodanie komunikatu o utrudnieniach . . . . .	7
4.3 Scenariusz 3: Wyszukiwanie rozkładu jazdy konkretnej linii . . . . .	8
4.4 Scenariusz 4: Estymacja czasu dojazdu (Proces Systemowy) . . . . .	8
4.5 Scenariusz 5: Śledzenie pojazdu na mapie interaktywnej . . . . .	8
4.6 Scenariusz 6: Aktualizacja bazy rozkładów (Import danych) . . . . .	9
4.7 Scenariusz 7: Obsługa kursu wypadającego z rozkładu (Anulowanie kursu)	9
<b>5 Specyfikacja DFD (Data Flow Diagram)</b>	<b>10</b>
5.1 Diagram wstępny (Poziom 0 - Kontekstowy) . . . . .	10
5.2 Dekompozycja procesów (Poziom 1 - systemowy) . . . . .	10
5.3 Magazyny danych (Data Stores) . . . . .	12
5.4 Opis przepływów danych (Słownik danych) . . . . .	12
5.5 Dekompozycja procesu poziomu 1-ego . . . . .	12
5.6 Procesy atomowe (Specyfikacja logiczna) . . . . .	13
<b>6 Systemowy diagram klas</b>	<b>14</b>
6.1 Specyfikacja techniczna klas . . . . .	14
6.2 Relacje techniczne . . . . .	15
6.3 Typy pomocnicze . . . . .	15
<b>7 Architektura systemu i projekt interfejsu</b>	<b>16</b>
7.1 Koncepcja architektury . . . . .	16
7.2 Interfejsy komunikacyjne . . . . .	16
7.3 Mocki widoków (User Interface) . . . . .	16
7.4 Schemat blokowy architektury . . . . .	17

# Spis rysunków

1	Diagram przypadków użycia systemu TransTime. . . . .	4
2	Dziedzinowy diagram klas systemu informacji pasażerskiej. . . . .	5
3	Diagram kontekstowy (DFD Poziom 0). . . . .	10
4	Dekompozycja procesów (DFD Poziom 1). . . . .	11
5	Dekompozycja procesu 2. . . . .	13
6	Systemowy diagram klas (widok implementacyjny). . . . .	14
7	Makiety interfejsu: Tablica odjazdów (lewo) oraz Mapa Live (prawo). . . . .	16
8	Schemat architektury warstwowej systemu TransTime. . . . .	17

# 1 Koncepcja systemu

Celem projektu jest stworzenie systemu informatycznego umożliwiającego publikację aktualnych rozkładów jazdy komunikacji miejskiej w Internecie. W odróżnieniu od tradycyjnych, statycznych tabel, system ten oferuje dynamiczne śledzenie czasu odjazdu na podstawie rzeczywistych danych.

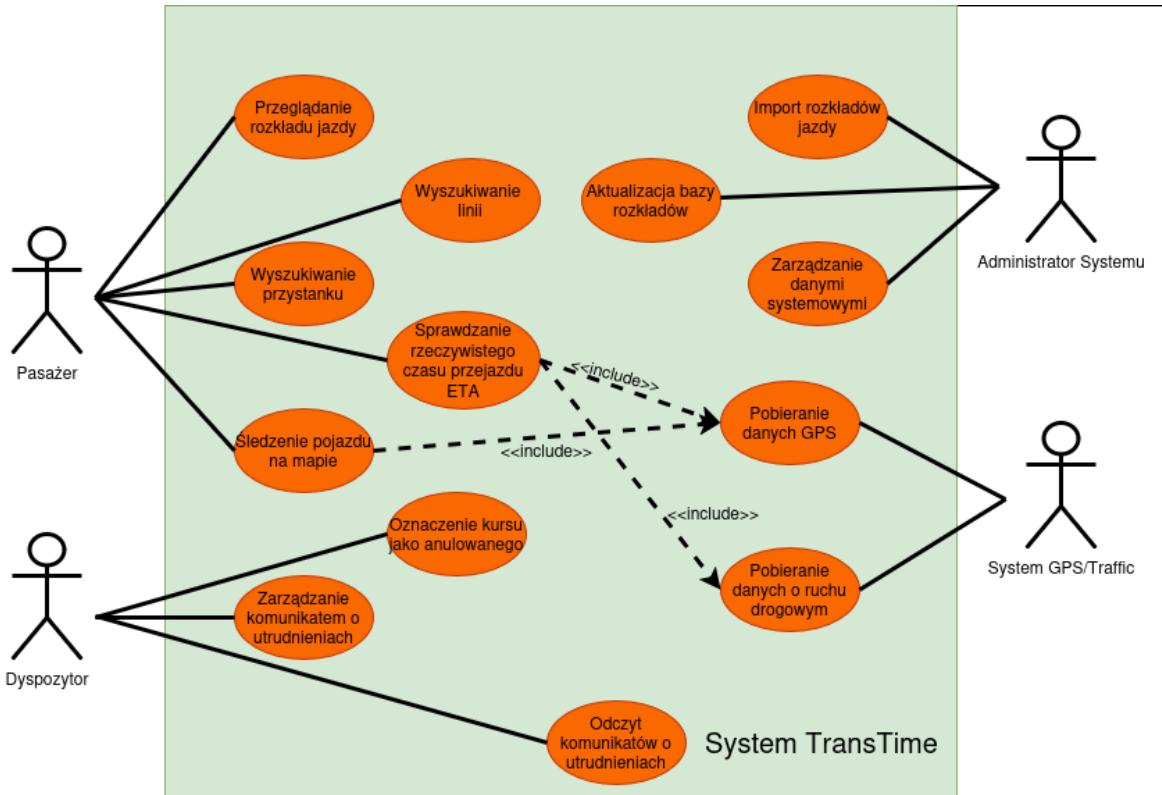
Główne założenia systemu to:

- **Publikacja rozkładów:** Udostępnienie rozkładów jazdy dla konkretnych linii oraz poszczególnych przystanków.
- **Analiza ruchu (Traffic):** Uwzględnienie aktualnego stanu przejezdności dróg w mieście.
- **Estymacja czasu (ETA):** Obliczanie faktycznego czasu dojazdu pojazdu do przystanku z uwzględnieniem opóźnień i zdarzeń losowych.
- **Informacja pasażerska:** Przekazanie użytkownikowi jasnej informacji, czy dany kurs nie wypadł z rozkładu i ile minut pozostało do jego przyjazdu.

System ma za zadanie zwiększyć komfort podróżnych poprzez dostarczenie wiarygodnych danych w czasie rzeczywistym, wzorując się na nowoczesnych systemach typu ITS (Intelligent Transportation Systems).

## 2 Diagram przypadków użycia

Poniższy diagram identyfikuje głównych aktorów systemu oraz kluczowe funkcjonalności (przypadki użycia) niezbędne do realizacji celów biznesowych systemu TransTime.



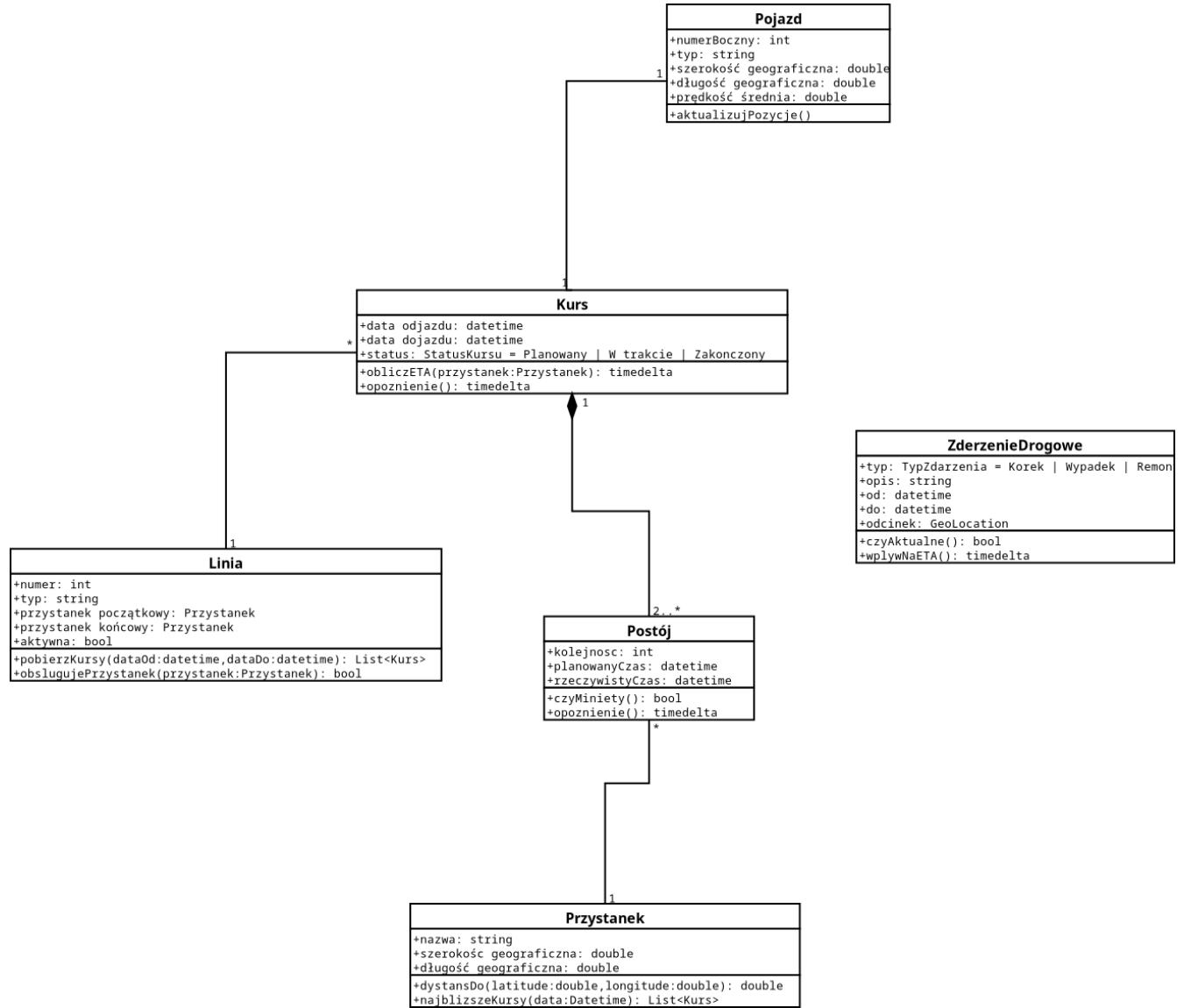
Rysunek 1: Diagram przypadków użycia systemu TransTime.

#### **Opis aktorów i funkcjonalności:**

- **Pasażer:** Użytkownik końcowy, który wyszukuje połączenia, przegląda rozkłady linii oraz sprawdza estymowany czas przyjazdu (ETA).
  - **Dyspozytor:** Pracownik MPK odpowiedzialny za wprowadzanie komunikatów o zdarzeniach losowych (np. awaria tramwaju, objazd).
  - **System GPS/Traffic:** Zewnętrzne źródło danych dostarczające w trybie ciągłym informacje o współrzędnych pojazdów i natężeniu ruchu.
  - **Administrator Systemu:** Odpowiedzialny za zarządzanie danymi podstawowymi i aktualizację bazy rozkładów.

### 3 Dziedzinowy diagram klas

Dziedzinowy diagram klas przedstawia kluczowe pojęcia biznesowe występujące w systemie oraz relacje zachodzące między nimi. Koncentruje się on na strukturze informacji o rozkładach jazdy i danych napływających w czasie rzeczywistym.



Rysunek 2: Dziedzinowy diagram klas systemu informacji pasażerskiej.

#### 3.1 Opis kluczowych klas dziedzinowych

- **Linia**: Reprezentuje numer linii (np. „Tramwaj 8”) oraz typ pojazdu. Grupuje kursy realizowane według rozkładu.
- **Kurs (Trip)**: Konkretna realizacja linii o określonej godzinie, powiązana z pojazdem. Zawiera status i umożliwia obliczanie ETA.
- **Postój**: Reprezentuje postoje kursu na przystankach, zawiera informacje o kolejności i czasach planowanych oraz rzeczywistych.

- **Przystanek:** Punkt na mapie z nazwą i lokalizacją GPS, obsługiwany przez wiele linii i kursów.
- **Pojazd:** Fizyczna jednostka realizująca kurs, przesyłająca swoje położenie i prędkość.
- **Zdarzenie drogowe:** Informacja o utrudnieniach na drodze, mająca określony czas i obszar działania. Wpływa na obliczenia czasu przejazdu, ale nie jest trwale powiązana z kursem.

## 3.2 Relacje

Zastosowano następujące powiązania:

- Jedna **Linia** posiada wiele **Kursów**.
- Każdy **Kurs** składa się z wielu **Postojów** na **Przystankach**, ułożonych w określonej kolejności.
- **Pojazd** jest przypisany do dokładnie jednego **Kursu** w danym momencie.
- **Zdarzenia drogowe** mają przypisany obszar działania i wpływają dynamicznie na obliczanie czasu przejazdu kursów, lecz nie są z nimi trwale powiązane.

## 4 Scenariusze przypadków użycia

Poniższe tabele szczegółowo opisują przebieg interakcji użytkownika z systemem dla wybranych, kluczowych przypadków użycia.

### 4.1 Scenariusz 1: Sprawdzenie rzeczywistego czasu przyjazdu (ETA)

<b>Nazwa przypadku</b>	Sprawdzenie rzeczywistego czasu przyjazdu (Live)
<b>Aktor główny</b>	Pasażer
<b>Aktorzy wspierający</b>	System GPS, API Traffic
<b>Warunek wstępny</b>	Użytkownik znajduje się na ekranie wyboru przystanku.
<b>Przebieg główny</b>	<ol style="list-style-type: none"><li>1. Użytkownik wybiera konkretny przystanek z listy lub mapy.</li><li>2. System pobiera listę nadchodzących kursów dla tego przystanku.</li><li>3. System odczytuje aktualną pozycję pojazdów przypisanych do tych kursów.</li><li>4. System analizuje dane o natężeniu ruchu na trasie pojazdu.</li><li>5. System oblicza estymowany czas przyjazdu (ETA).</li><li>6. System wyświetla użytkownikowi odświeżaną listę odjazdów.</li></ol>
<b>Sytuacje wyjątkowe</b>	<ol style="list-style-type: none"><li>1a. Brak danych GPS z pojazdu – system wyświetla czas teoretyczny (z rozkładu) z adnotacją „brak danych live”.</li><li>2a. Kurs został anulowany przez dyspozytora – system wyświetla status „Wypadł z rozkładu”.</li></ol>

### 4.2 Scenariusz 2: Dodanie komunikatu o utrudnieniach

<b>Nazwa przypadku</b>	Zarządzanie komunikatem o utrudnieniach drogowych
<b>Aktor główny</b>	Dyspozytor
<b>Warunek wstępny</b>	Dyspozytor jest zalogowany do panelu administracyjnego.
<b>Przebieg główny</b>	<ol style="list-style-type: none"><li>1. Dyspozytor wybiera opcję „Dodaj komunikat”.</li><li>2. System wyświetla formularz wyboru linii lub obszaru miasta.</li><li>3. Dyspozytor wprowadza treść komunikatu (np. „Awaria sieci trakcyjnej”) i określa przewidywany czas trwania.</li><li>4. Dyspozytor zatwierdza komunikat.</li><li>5. System natychmiastowo publikuje informację na tablicach przystankowych online oraz w widoku mapy dla pasażerów.</li></ol>

#### 4.3 Scenariusz 3: Wyszukiwanie rozkładu jazdy konkretnej linii

<b>Nazwa przypadku</b>	Przeglądanie rozkładu linii
<b>Aktor główny</b>	Pasażer
<b>Przebieg główny</b>	<ol style="list-style-type: none"><li>1. Użytkownik wprowadza numer linii w wyszukiwarce.</li><li>2. System wyświetla listę kierunków (pętli docelowych) dla tej linii.</li><li>3. Użytkownik wybiera kierunek oraz konkretny przystanek z trasy.</li><li>4. System generuje tabelaryczny rozkład jazdy (godziny i minuty) na dany dzień tygodnia.</li></ol>

#### 4.4 Scenariusz 4: Estymacja czasu dojazdu (Proces Systemowy)

<b>Nazwa przypadku</b>	Estymacja czasu dojazdu na podstawie Traffic
<b>Aktor główny</b>	System (Proces automatyczny)
<b>Aktorzy wspierający</b>	System zewnętrzny (Google Maps API / Traffic API)
<b>Przebieg główny</b>	<ol style="list-style-type: none"><li>1. System identyfikuje aktualną pozycję pojazdu (GPS).</li><li>2. System pobiera dane o natężeniu ruchu na odcinkach drogi między pojazdem a kolejnymi przystankami.</li><li>3. System porównuje czas przejazdu teoretyczny z czasem uwzględniającym korki.</li><li>4. System aktualizuje przewidywaną godzinę przyjazdu w bazie danych czasu rzeczywistego.</li></ol>

#### 4.5 Scenariusz 5: Śledzenie pojazdu na mapie interaktywnej

<b>Nazwa przypadku</b>	Wizualizacja pozycji pojazdu na mapie
<b>Aktor główny</b>	Pasażer
<b>Aktorzy wspierający</b>	Moduł map (np. OpenStreetMap)
<b>Przebieg główny</b>	<ol style="list-style-type: none"><li>1. Użytkownik wybiera opcję "Mapa Live".</li><li>2. System wyświetla mapę miasta z naniesionymi przystankami.</li><li>3. System pobiera pozycje wszystkich aktywnych pojazdów danej linii.</li><li>4. System nanosi ikony pojazdów na mapę, wskazując kierunek ich poruszania się.</li><li>5. Użytkownik kliknie w ikonę pojazdu, aby zobaczyć numer boczny i aktualne opóźnienie.</li></ol>

#### 4.6 Scenariusz 6: Aktualizacja bazy rozkładów (Import danych)

<b>Nazwa przypadku</b>	Import nowego rozkładu jazdy (GTFS)
<b>Aktor główny</b>	Administrator Systemu
<b>Przebieg główny</b>	<ol style="list-style-type: none"><li>Administrator przesyła plik z nowym harmonogramem do modułu zarządzania danymi.</li><li>System weryfikuje poprawność danych (spójność przystanków i linii).</li><li>System aktualizuje tabele rozkładów statycznych w bazie danych.</li><li>System generuje potwierdzenie pomyślnej aktualizacji.</li></ol>

#### 4.7 Scenariusz 7: Obsługa kursu wypadającego z rozkładu (Anulowanie kursu)

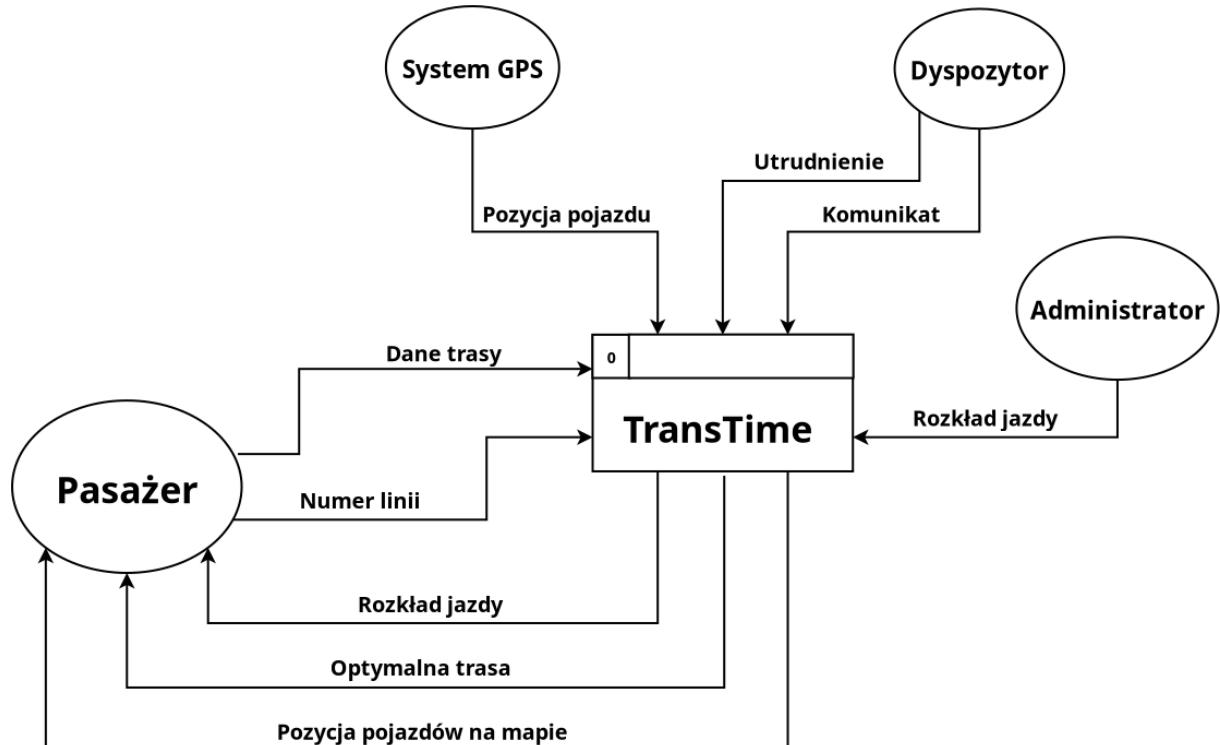
<b>Nazwa przypadku</b>	Oznaczenie kursu jako anulowanego
<b>Aktor główny</b>	Dyspozytor
<b>Aktorzy wspierający</b>	System (Proces automatyczny)
<b>Warunek wstępny</b>	Kurs jest widoczny w systemie jako aktywny, ale wystąpiły przeszkody w jego realizacji (awaria, brak kontaktu GPS).
<b>Przebieg główny</b>	<ol style="list-style-type: none"><li>System generuje alert o braku sygnału GPS z pojazdu przez ponad 5 minut lub o zgłoszonej awarii technicznej.</li><li>Dyspozytor odbiera powiadomienie w panelu sterowania.</li><li>Dyspozytor weryfikuje status pojazdu (np. poprzez kontakt radiowy).</li><li>Dyspozytor wybiera opcję „Anuluj kurs” w systemie dla danej linii i godziny.</li><li>System aktualizuje status kursu na „Wypadł z rozkładu”.</li><li>Informacja zostaje natychmiast rozesłana do modułów pasażerskich (Tablice Live, Mapa).</li></ol>
<b>Sytuacje wyjątkowe</b>	4a. Dyspozytor stwierdza, że to tylko błąd GPS – nie anuluje kursu, system nadal wyświetla czas teoretyczny z adnotacją „Brak danych live”.

## 5 Specyfikacja DFD (Data Flow Diagram)

Specyfikacja przepływu danych obrazuje sposób, w jaki informacje są pobierane, przetwarzane i składowane w systemie TransTime.

### 5.1 Diagram wstępny (Poziom 0 - Kontekstowy)

Diagram kontekstowy przedstawia system jako jedną funkcję procesową i jego interakcje z otoczeniem.



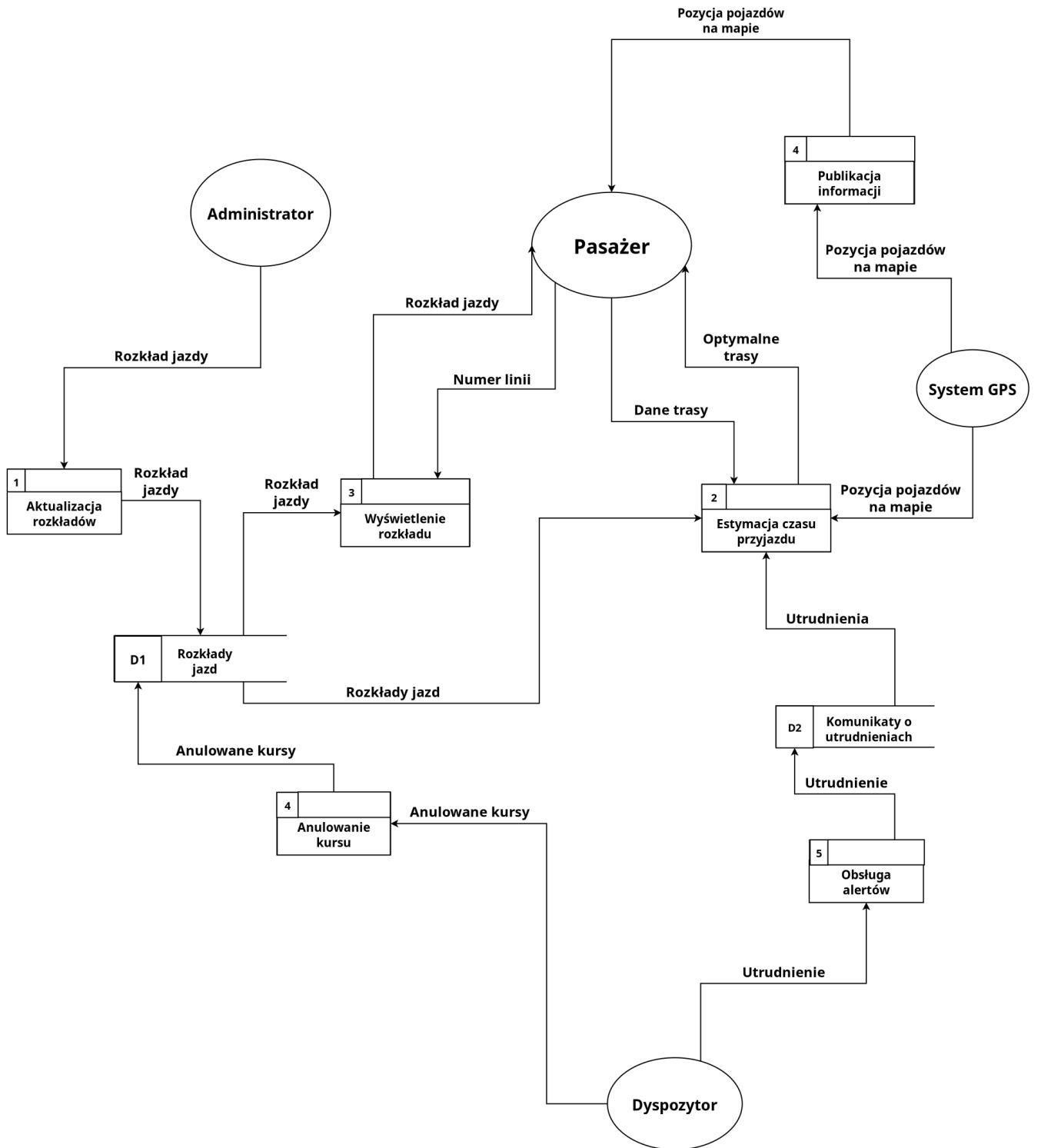
Rysunek 3: Diagram kontekstowy (DFD Poziom 0).

#### Główne przepływy danych na poziomie 0:

- **Pasażer:** Zapytanie o rozkład → System; Wyświetlenie ETA ← System.
- **System GPS:** Aktualna pozycja pojazdu → System.
- **Administrator:** Aktualizacja rozkładów jazdy → System.
- **Dyspozytor:** Parametry linii i komunikaty → System.

### 5.2 Dekompozycja procesów (Poziom 1 - systemowy)

Na tym poziomie system został rozbity na główne procesy funkcjonalne.



Rysunek 4: Dekompozycja procesów (DFD Poziom 1).

#### Wykaz procesów atomowych:

- P1. Aktualizacja rozkładów:** Przechowywanie statycznych godzin odjazdów.
- P2. Estymacja czasu przyjazdu (ETA):** Proces łączący dane statyczne, pozycję GPS oraz komunikaty o utrudnieniach w celu obliczenia faktycznego opóźnienia.

3. **P3. Wyświetleniu rozkładu:** Wyświetlenie informacji na temat kursów obsługiwanych przez daną linię.
4. **P4. Publikacja informacji:** Generowanie widoków dla pasażera (tablica przystankowa, mapa).
5. **P5. Obsługa alertów:** Rejestracja komunikatów o zdarzeniach drogowych.
6. **P6. Anulowanie kursu:** Weryfikacja aktualności anulowanego kursu

### 5.3 Magazyny danych (Data Stores)

W systemie zidentyfikowano następujące bazy danych:

- **D1 Rozkłady jazd:** Dane statyczne o liniach i przystankach.
- **D2 Komunikaty o utrudnieniach:** Baza aktywnych utrudnień i ogłoszeń.

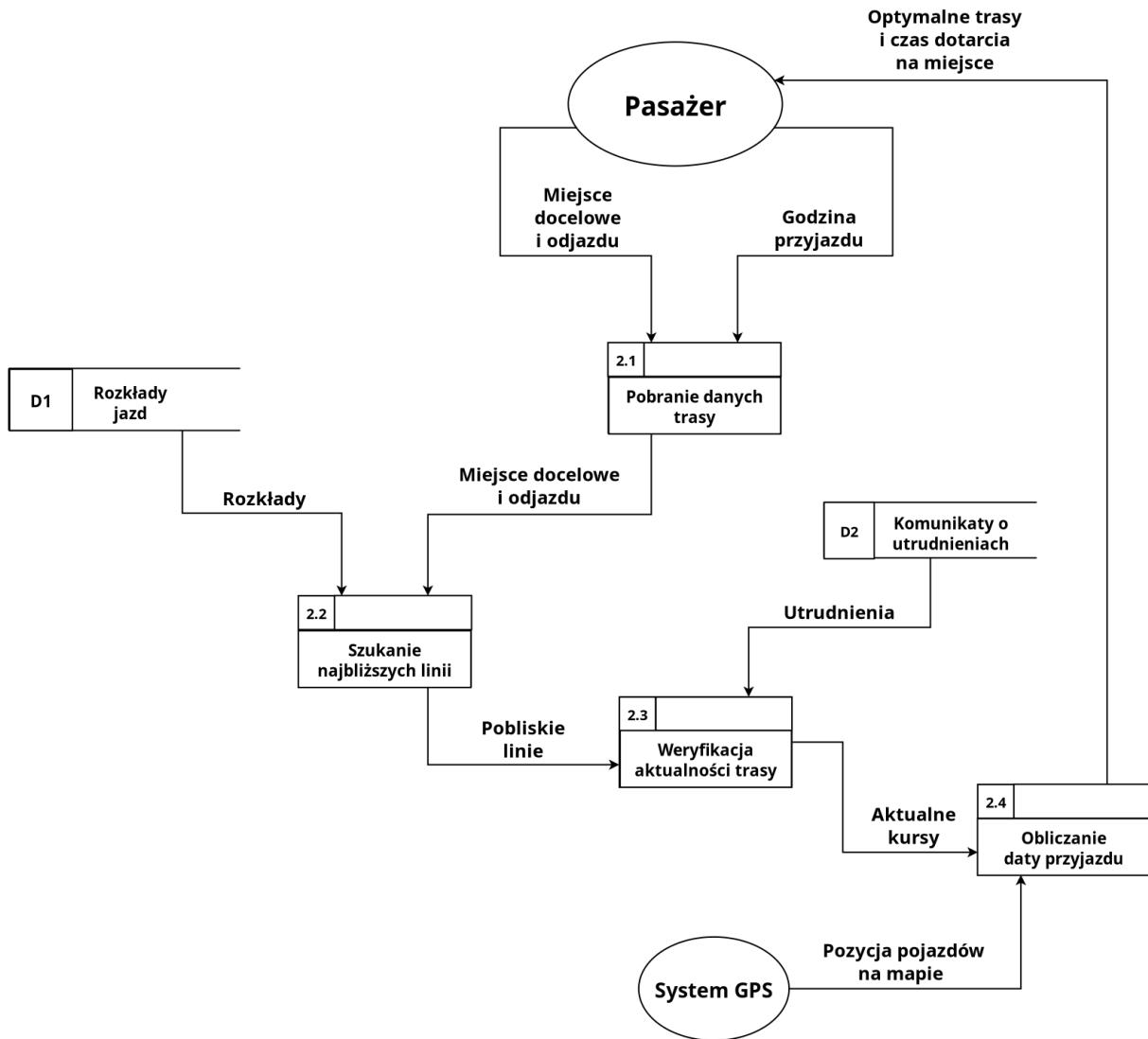
### 5.4 Opis przepływów danych (Słownik danych)

Poniższa tabela opisuje strukturę najważniejszych informacji krążących w systemie, wiadocznych na diagramach DFD.

Nazwa przepływu	Źródło / Cel	Zawartość (Atrybuty)
Dane GPS	Pojazd → P2	ID pojazdu, długość i szerokość geogr., średnia prędkość.
Dane Traffic	System GPS → P2	ID odcinka drogi, współczynnik zakorkowania (0-1), średnia prędkość.
Wynik ETA	P2 → Pasażer	ID kursu, ID przystanku, przewidywana minuta przyjazdu, status opóźnienia.
Zapytanie pasażera	Pasażer → P2	ID przystanku lub numer linii, koординaty użytkownika.
Alert drogowy	Dyspozytor → P5	Typ zdarzenia, opis tekstowy, dołknięty odcinek drogi, czas wygaśnięcia.

### 5.5 Dekompozycja procesu poziomu 1-ego

Na tym poziomie proces 2 został zdekomponowany na podprocesy.



Rysunek 5: Dekompozycja procesu 2.

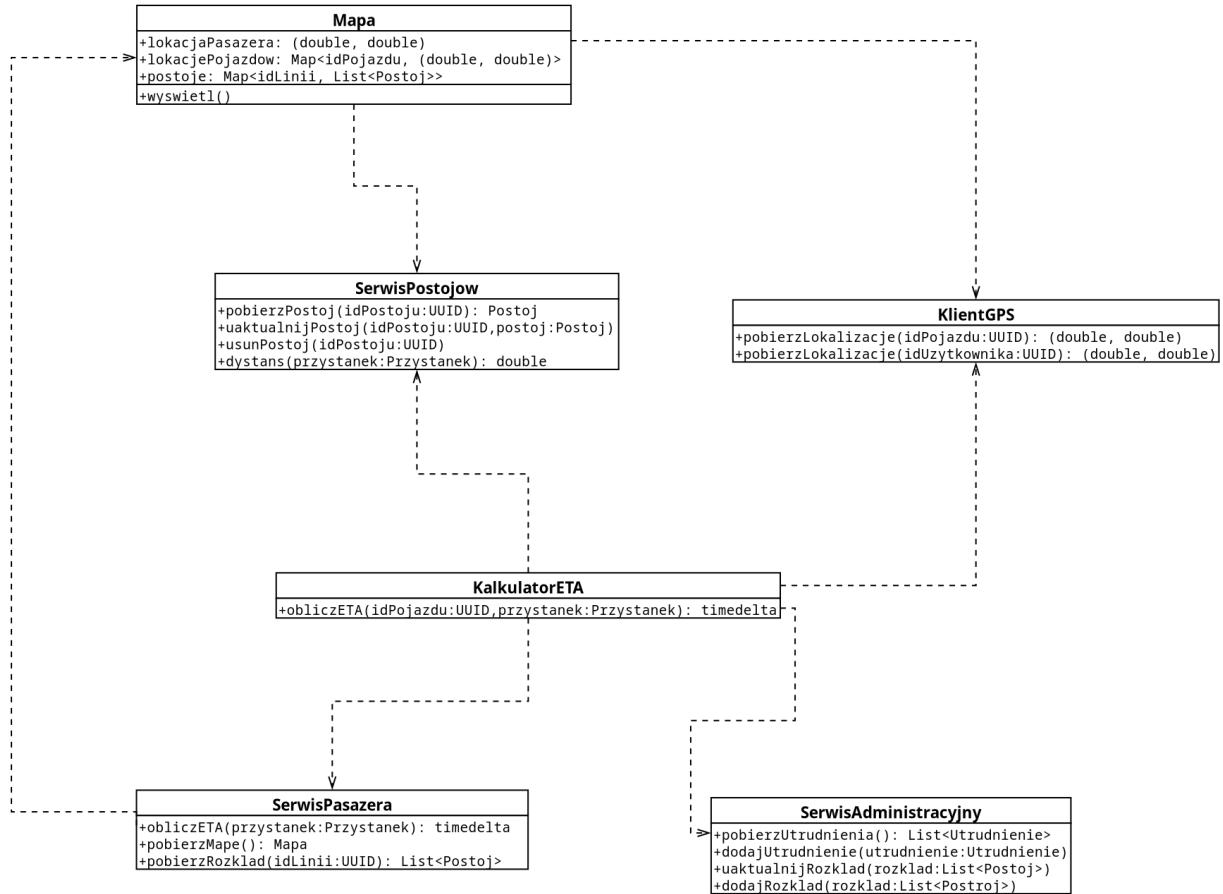
## 5.6 Procesy atomowe (Specyfikacja logiczna)

Najniższy poziom dekompozycji (procesy atomowe) realizuje następującą logikę:

- **P2.1 (Pobranie danych trasy):** Przekazuje miejsce docelowe oraz godzinę przyjazdu oczekiwana przez pasażera do kolejnego procesu.
- **P2.2 (Szukanie najbliższych linii):** Pobiera rozkłady, które obejmują kursy z przystankami znajdującymi się w bliskiej odległości do miejsca docelowego oraz odjazdu.
- **P2.3 (Weryfikacja aktualności trasy):** Na bazie odnalezionych kursów i komunikatów o utrudnieniach przesiewa nieaktualne kursy.
- **P2.4 (Obliczanie daty przyjazdu):** Na podstawie GPS pojazdu, średnich prędkości i współrzędnych przystanku przewiduje pozostały czas do miejsca docelowego.

## 6 Systemowy diagram klas

Systemowy diagram klas przedstawia techniczną strukturę systemu, definiując typy danych, metody oraz szczegółowe powiązania między komponentami oprogramowania.



Rysunek 6: Systemowy diagram klas (widok implementacyjny).

### 6.1 Specyfikacja techniczna klas

- **KalkulatorETA:** Silnik obliczeniowy czasu przybycia pojazdu na dany przystanek.
  - Atrybuty: brak stanów przechowywanych na poziomie klasy (stateless)
  - Metody: + `obliczETA(idPojazdu: UUID, przystanek: Przystanek): TimeDelta`
  - Opis: Metoda wykorzystuje zewnętrzne serwisy, takie jak **SerwisPostojow** (dane o rozkładach i postojach) oraz **SerwisAdministracyjny** (utrudnienia), aby precyzyjnie obliczyć przewidywany czas przybycia.
- **SerwisPostojow:** Serwis odpowiedzialny za zarządzanie danymi o postojach pojazdów i ich rozkładach.
  - Metody: + `pobierzPostoj(idPostoju: UUID): Postoj`, + `uaktualnijPostoj(idPostoju: UUID, postoj: Postoj): void`, + `usunPostoj(idPostoju: UUID): void`, + `dystans(lokacja: (double, double), przystanek: Przystanek): double`
  - Opis: Zarządza danymi o postojach i pozwala na wyliczanie odległości do przystanku.

- **SerwisAdministracyjny:** Zarządza informacjami o utrudnieniach i rozkładach.
  - Metody: + pobierzUtrudnienia(): List<Utrudnienie>, + dodajUtrudnienie(utrudnienie: Utrudnienie): void, + uaktualnijRozkład(rozkład: List<Postoj>): void, + dodajRozkład(rozkład: List<Postoj>): void
  - Opis: Zapewnia dostęp do danych o utrudnieniach drogowych oraz aktualizuje rozkłady jazdy.
- **SerwisPasazera:** Udostępnia funkcjonalności dla pasażera, takie jak pobieranie map, rozkładów i obliczanie ETA.
  - Metody: + obliczETA(przystanek: Przystanek): timedelta, + pobierzMapę(): Mapa, + pobierzRozkład(idLinii: UUID): List<Postoj>
- **Mapa:** Klasa reprezentująca mapę z lokalizacjami pasażerów, pojazdów oraz postojów.
  - Atrybuty: - lokalizacjaPasazera: (double, double), - lokalizacjePojazdów: Map<UUID, (double, double)>, - postoje: Map<idLinii, List<Postoj>>
  - Metody: + wyświetl(): void
- **KlientGPS:** Klient komunikujący się z modułem GPS, zwracający pozycję pojazdu lub użytkownika.
  - Metody: + pobierzLokalizację(idPojazdu: UUID): (double, double), + pobierzLokalizację(idUzytkownika: UUID): (double, double)

## 6.2 Relacje techniczne

W diagramie systemowym uwzględniono:

- **Asocjacje i zależności:**
  - KalkulatorETA zależy od SerwisPostojow i SerwisAdministracyjny w celu pobrania niezbędnych danych do wyliczeń.
  - SerwisPasazera korzysta z KalkulatorETA oraz Mapa do obsługi zapytań użytkownika.
  - KlientGPS dostarcza dane lokalizacyjne dla KalkulatorETA oraz Mapa.
- **Brak repozytoriów:** Na tym poziomie abstrakcji zdecydowano się nie modelować osobnych klas repozytoriów, gdyż serwisy pełnią funkcję warstwy dostępu do danych.

## 6.3 Typy pomocnicze

- **Typy pomocnicze:**
  - UUID – unikalny identyfikator obiektów takich jak pojazd, przystanek, postój itp.
  - timedelta – typ reprezentujący odstęp czasu.
  - Mapa – obiekt przechowujący aktualne lokalizacje i umożliwiający wizualizację.

## 7 Architektura systemu i projekt interfejsu

### 7.1 Koncepcja architektury

System został zaprojektowany w oparciu o **architekturę warstwową (n-tier architecture)**, co zapewnia separację logiki biznesowej od sposobu prezentacji danych.

- **Warstwa Prezentacji (Frontend):** Aplikacja webowa i mobilna komunikująca się z serwerem poprzez API. Odpowiada za renderowanie mapy i tablic odjazdów.
- **Warstwa Logiki (Backend):** Centralny serwer przetwarzający dane. Tu znajduje się silnik ETA oraz moduły integracji z GPS.
- **Warstwa Danych (Database):** Relacyjna baza danych przechowująca rozkłady statyczne oraz nierelacyjna baza typu Key-Value dla szybkich aktualizacji pozycji pojazdów.

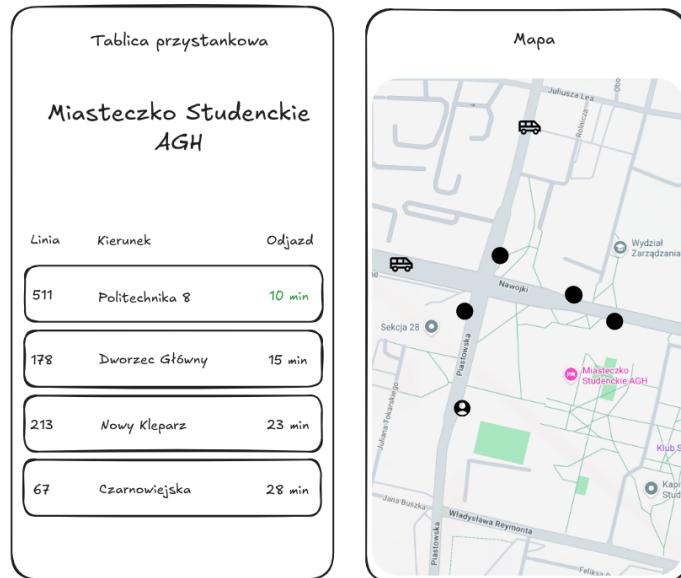
### 7.2 Interfejsy komunikacyjne

Komunikacja między modułami odbywa się za pomocą standardu **REST API**. Kluczowe punkty styku (Endpoints):

- GET `/stops/{id}/departures` – pobiera listę odjazdów w czasie rzeczywistym.
- POST `/admin/alerts` – przesyła nowy komunikat o utrudnieniach.
- GET `/vehicles/positions` – pobiera współrzędne wszystkich pojazdów danej linii.

### 7.3 Mocki widoków (User Interface)

Poniższe makiety przedstawiają kluczowe ekranie aplikacji użytkownika końcowego.



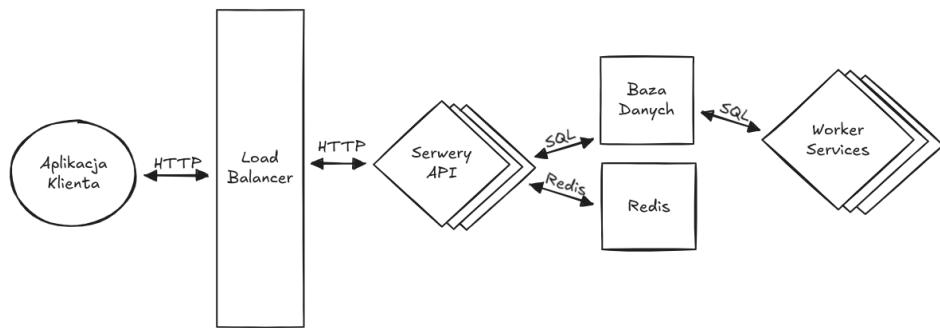
Rysunek 7: Makietы interfejsu: Tablica odjazdów (lewo) oraz Mapa Live (prawo).

**Opis widoków:**

- Widok Tablicy Przystankowej:** Wyświetla numer linii, kierunek oraz czas do odjazdu. Czas rzeczywisty jest wyróżniony kolorem zielonym lub ikoną fal radiowych.
- Widok Mapy:** Interaktywna mapa z naniesioną pozycją użytkownika oraz ikonami autobusów/tramwajów poruszającymi się w czasie rzeczywistym.

## 7.4 Schemat blokowy architektury

Poniższy diagram (Rysunek 8) przedstawia fizyczny i logiczny podział systemu na komponenty oraz protokoły komunikacyjne użyte do ich integracji.



Rysunek 8: Schemat architektury warstwowej systemu TransTime.

### Komponenty infrastruktury:

- **Load Balancer:** Rozdziela ruch między instancje serwera API (zapewnienie wysokiej dostępności).
- **Redis Cache:** Przechowuje najświeższe dane o pozycjach GPS, aby nie obciążać głównej bazy danych przy każdym zapytaniu pasażera.
- **Worker Services:** Niezależne procesy w tle, które co kilka sekund odpytują Bază danych i aktualizują estymacje czasowe.