```
%Skriven av
%John Kågström, Datateknik,
%Ivar Wirgén, Datateknik,
%För M0048M, LTU.

%Uppgift 1.

s=0;
for k=3:11
    s=s+((102*k^(-2)) - sin(k^(2)));
end
```

```
%Uppgift 2.

A=randi([10,100],7,18)
s=0;
N=0;
for i=1:7
    for j=1:18
        if A(i,j) >= 35 && A(i,j) <= 55
            N = N+1;
            s = s+A(i,j);
        end
    end
end</pre>
```

```
%Uppgift 3.

tol=1e-9; s=0; i=0;
term=1;
x=1/5;
while abs(term) > tol
    s=s+term;
    i=i+1;
    term=(-1)^(i+1) * (x-1)^i / i;
end
disp('Approximativt värde på ln(5):'),disp(-s)
```

Approximativt värde på ln(5): 0.6094

%Vi kan inte sätta x=5 direkt i serien eftersom serien bara konvergerar %för x-värden mellan 0 och 2. Om vi sätter in x=5 får vi en divergent %serie som inte ger oss något menigsfullt svar.

```
%Uppgift 1 (a).
A=[1 \ 0 \ 2; \ 0 \ 3 \ 1; \ 2 \ 2 \ -1]
A = 3 \times 3
 1 0 2
0 3 1
2 2 -1
B=[0 1 1; 2 -2 0; 1 2 3]
B = 3 \times 3
  C=[2 1; -1 1; 1 2]
C = 3 \times 2
  2 1
-1 1
   1
       2
res1=A*B
res1 = 3x3
 2 5 7
7 -4 3
   3 -4 -1
disp(res1)
    2 5 7
   7 -4 3
   3 -4 -1
%Uppgift 1 (b).
res2=B*A
res2 = 3x3
 2 5 0
2 -6 2
   7 12 1
disp(res2)
    2 5
            0
    2 -6
            2
    7 12
```

```
%Uppgift 1 (c).
A_transpose=A.'
A_{transpose} = 3x3
           2
2
   1
      0
    0
        3
    2
B_transpose=B.'
B_{transpose} = 3x3
   0 2 1
    1
       -2
             2
    1
      0
            3
res3=A_transpose*B_transpose
res3 = 3x3
             7
   2 2
           12
    5 -6
disp(res3)
        2
             7
      -6
           12
        2
             1
%Uppgift 1 (d).
res4 = (A + (3*B))*C
res4 = 3x2
   4 14
   16
       5
   10
        29
disp(res4)
   4
        14
        5
   16
   10
        29
%Uppgift 3.
A_3=[4 2 3 1; 2 5 6 2; 0 0 1 3; -1 -2 9 8];
```

```
A3_{inv} = inv(A_3);
%Visar att A3*inv(A3)=I
disp(A3_inv)
                         -0.0196
  0.3113
         -0.1324 0.0368
  -0.1324 0.2059 0.2206 -0.1176
  0.0074 0.0441 -0.3456 0.1176
  -0.0025 -0.0147 0.4485 -0.0392
disp(A_3*A3_inv)
   1.0000 -0.0000 0.0000
                         -0.0000
   0.0000 1.0000 0.0000 -0.0000
   0.0000 0 1.0000 0
   0.0000 -0.0000
                   0 1.0000
%Uppgift 5.
matrix1=[1 2 3; 2 1 2; -1 0 1], matrix2=[1 4 2;2 2 1;-1 1 4]
matrix1 = 3x3
   1 2
             3
   2
        1
   -1
       0
             1
matrix2 = 3x3
             2
   1
        4
    2
        2
             1
   -1
        1
             4
d1 = det(matrix1)
d1 = -4
d2 = det(matrix2)
d2 = -21
disp(d1), disp(d2)
   -4
```

-21

```
%Uppgift 5
% 8 :
disp("----Uppgift 8----")
----Uppgift 8----
% V0 = 100V
% Vi ser på ekvation nmr 1, att det finns -12 I1 2 I2 0 I3 och 9 I4.
% Sedan läggs dessa tal in As första position osv med resten av ekvationerna.
A = [-12 \ 2 \ 0 \ 9; \ 2 \ -10 \ 5 \ 0; \ 0 \ 5 \ -22 \ 7; \ 9 \ 0 \ 7 \ -24];
B = [-100; 0; 0; 200];
% C räknar A mot B
C = A \setminus B;
% Svar på uppgift 8
disp("I_1 = " + C(1))
I_1 = 1.7247
disp("I_2 = " + C(2))
I_2 = -1.1466
disp("I_3 = " + C(3))
I_3 = -2.9832
disp("I_4 = " + C(4))
I_4 = -8.5566
% Svar på uppgift 8
응 9 :
disp("----")
----Uppgift 9----
% \sin(44) = ca 0.69. pi / 4.5 = 0.6981
a = pi / 4.5;
% \sin(46) = ca 0.72. pi / 4.36 = 0.72
b = pi / 4.36;
```

disp("Alpha = " + a)

```
Alpha = 0.69813
disp("Beta = " + b)
Beta = 0.72055
% Ekvationer från uppgift
A = [1 \ 0 \ 0 \ 0 \ \sin(a) \ 0; \ 0 \ 1 \ 1 \ \cos(a) \ 0; \ 0 \ 1 \ 0 \ 0 \ \sin(b); \ 0 \ 0 \ -1 \ 0
-cos(b);
    0 0 0 0 -sin(a) -sin(b); 0 0 0 0 -cos(a) cos(b)];
B = [0; 0; 0; 0; 100; 0];
C = A \setminus B;
disp("V_1 = " + C(1))
V_1 = 48.8661
disp("V_2 = " + C(2))
V_2 = 51.1339
disp("H_1 = " + C(3))
H_1 = 0
disp("F_12 = " + C(4))
F_{12} = 58.2364
disp("F_13 = " + C(5))
F_13 = -76.0222
disp("F_23 = " + C(6))
```

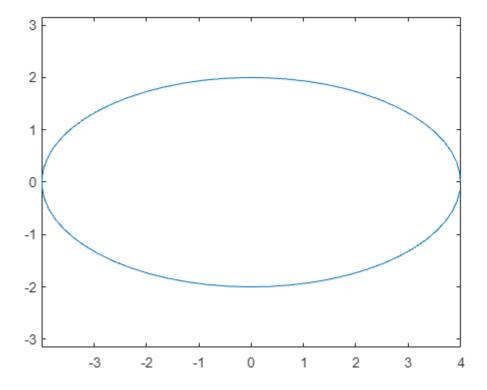
 $F_23 = -77.4994$

```
% Uppgift 6.
a = 4;
b = 2;

% Ekvationen/Integralen för att beräkna omkrets
f = @(x) sqrt((a*sin(x)) .^2 + (b*cos(x)) .^2);
```

Integralens värde = 19.3769

```
t=0:0.1:2*pi;
x=4*cos(t); y=2*sin(t);
plot(x,y), axis equal
```



```
% Svar
disp("Integralens värde = " + integral(f, 0, 2*pi))
```