

Jakub Kopański
e-mail: J.Kopanski@imio.pw.edu.pl

Projektowanie układów mikrofalowych (PUM)
Projekt

Spis treści

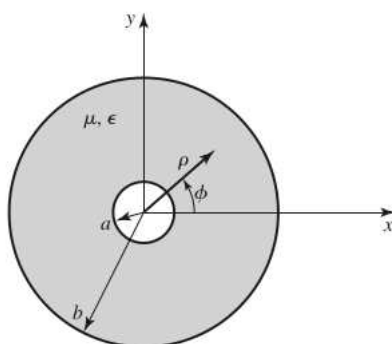
1. Zadanie 1	2
1.1. Treść	2
1.2. Rozwiązanie	2
2. Zadanie 2	4
2.1. Treść	4
2.2. Rozwiązanie	4
2.2.1. Rozwiązanie analityczne	5
2.2.2. Rozwiązanie numeryczne	5
3. Zadanie 3	6
3.1. Treść	6
3.2. Rozwiązanie	6
4. Zadanie 6	8
4.1. Treść	8
4.2. Rozwiązanie	8
4.2.1. Szerokość linii	8
4.2.2. Długość fali	9
5. Zadanie 7	10
5.1. Treść	10
5.2. Rozwiązanie	10
6. Zadanie 8	12
6.1. Treść	12
6.2. Rozwiązanie	12
7. Zadanie 9	14
7.1. Treść	14
7.2. Rozwiązanie	14
7.2.1. Dzielnik typu T	14
7.2.2. Dzielnik typu II	15
8. Zadanie 10	16
8.1. Treść	16
8.2. Rozwiązanie	16
8.2.1. Transformator schodkowy	16
8.2.2. Transformator impedancji II klasy	17
9. Zadanie 11	18
9.1. Treść	18
9.2. Rozwiązanie	18
Bibliografia	19

1. Zadanie 1

1.1. Treść

Udowodnić, że powietrzna linia współosiowa o stosunku promieni przewodów zewnętrznego do wewnętrznego równym $\sqrt{\epsilon} = 1.648721271 \dots$ może przenosić falę elektromagnetyczną o największej mocy. Zadana wielkością jest maksymalne natężenie pola elektrycznego, przy którym następuje przebicie elektryczne wypełniającego linię powietrza.

1.2. Rozwiązanie



Rysunek 1.1: Przekrój przez linie współosiową oraz symbole jej parametrów

Współosiową linię transmisyjną pokazano na rysunku 1.1. W treści zadania powiedziano, że mamy doczynienia z linią powietrzną więc $\epsilon = \epsilon_0$ oraz $\mu = \mu_0$. Moc fali przenoszonej przez linię jest równa:

$$P = \oint_S \vec{E}(x, y) \times \vec{H}(x, y) \, ds \quad (1.1)$$

Ponieważ wyrażenia na pole elektryczne i magnetyczne w kartezjańskim układzie współrzędnych byłyby bardzo skomplikowane, należy zmienić układ współrzędnych na polarny:

$$P = \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \int_a^b \vec{E}(\rho, \phi) \cdot \vec{H}(\rho, \phi) \rho \, d\rho d\phi \quad (1.2)$$

Pole elektryczne i magnetyczne mają postać:

$$\vec{E}(\rho) = \frac{U_0 \hat{\rho}}{\rho \ln \frac{b}{a}} \quad (1.3)$$

$$\vec{H}(\phi) = \frac{\vec{E}(\rho) \hat{\phi}}{\eta_0} \quad (1.4)$$

gdzie:

$\hat{\rho}$ - wektor w kierunku ρ ,

$\hat{\phi}$ - wektor w kierunku ϕ ,

$\xi_0 = \sqrt{\frac{\mu_0}{\epsilon_0}}$ - impedancja falowa linii.

Możemy teraz policzyć moc fali przenoszanej przez linie:

$$\begin{aligned}
P &= \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \int_a^b \bar{E}(\rho, \phi) \cdot \bar{H}(\rho, \phi) \rho \, d\rho d\phi \\
&= \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \int_a^b \frac{1}{\xi_0} \frac{U_0^2}{\rho^2 \ln^2 \frac{b}{a}} \rho \, d\rho d\phi \\
&= \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \int_a^b \frac{1}{\xi_0} \frac{U_0^2}{\rho \ln^2 \frac{b}{a}} \, d\rho d\phi \\
&= \frac{1}{2} \frac{1}{\xi_0} \frac{U_0^2}{\ln^2 \frac{b}{a}} \int_0^{2\pi} \int_a^b \frac{1}{\rho} \, d\rho d\phi \\
&= \frac{1}{2} \frac{1}{\xi_0} \frac{U_0^2}{\ln^2 \frac{b}{a}} \int_0^{2\pi} \ln |\rho| \Big|_a^b \, d\phi \\
&= \frac{1}{2} \frac{1}{\xi_0} \frac{U_0^2}{\ln^2 \frac{b}{a}} \ln \frac{b}{a} \int_0^{2\pi} 1 \, d\phi \\
&= \frac{1}{2} \frac{1}{\xi_0} \frac{U_0^2}{\ln \frac{b}{a}} \phi \Big|_0^{2\pi} \\
&= \frac{2\pi}{\xi_0} \frac{U_0^2}{\ln \frac{b}{a}}
\end{aligned} \tag{1.5}$$

Korzystając z zależności:

$$U_0 = E_{max} \cdot a \ln \frac{b}{a} \tag{1.6}$$

można wyznaczyć moc fali propagującej się w linii w zależności od maksymalnego natężenia pola elektromagnetycznego (E_{max}). Podstawiając 1.6 do 1.5 otrzymujemy się:

$$\begin{aligned}
P &= \frac{2\pi}{\xi_0} \frac{E_{max}^2 \cdot a^2 \ln^2 \frac{b}{a}}{\ln \frac{b}{a}} \\
&= \frac{2\pi}{\sqrt{\frac{\mu_0}{\epsilon_0}}} E_{max}^2 \cdot a^2 \ln \frac{b}{a} \\
&= 2\pi \underbrace{\sqrt{\frac{\epsilon_0}{\mu_0}} E_{max}^2}_K \cdot a^2 \ln \frac{b}{a} \\
&= K \cdot a^2 \ln \frac{b}{a}
\end{aligned} \tag{1.7}$$

K we wzorze 1.7 jest stałe, zależne tylko od podanego w zadaniu maksymalnego natężenia pola.

Moc fali propagującej się w linii będzie maksymalna gdy pochodna mocy określonej wzorem 1.7 ($\frac{dP(a)}{da}$) będzie równa 0.

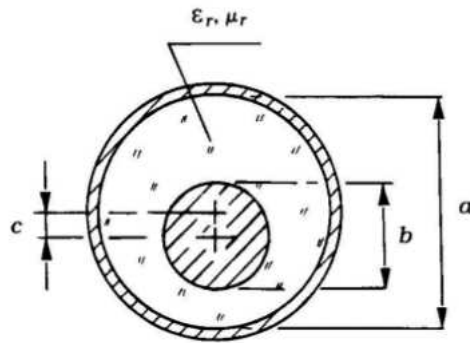
$$\begin{aligned}
\frac{dP(a)}{da} &= K \cdot 2a \ln \frac{b}{a} + K \cdot a^2 \left(-\frac{1}{a}\right) \\
&= Ka \left[2 \ln \frac{b}{a} - 1\right]
\end{aligned} \tag{1.8}$$

Wyrażenie 1.8 jest równe 0 gdy $2 \ln \frac{b}{a} - 1 = 0$. Co z kolei przekłada się na warunek $\ln \frac{b}{a} = \frac{1}{2}$, który jest spełniony gdy $\frac{b}{a} = \sqrt{e}$, co należało dowieść.

2. Zadanie 2

2.1. Treść

Dana jest powietrzna linia współosiowa o średnicach przewodów $a = 7 \text{ mm}$ i $b = 3.04 \text{ mm}$, patrz rys. 2.1. O ile należy przesunąć przewód wewnętrzny względem przewodu zewnętrznego ($c = ?$) aby jej impedancja charakterystyczna zmieniła się o 5Ω .



Rysunek 2.1: Linie z przesuniętym przewodem wewnętrznym

2.2. Rozwiązanie

Impedancja linii ekscentrycznej jest określona wzorem:

$$Z_0(x) = 59.952 \sqrt{\frac{\mu_r}{\epsilon_r}} \ln(x + \sqrt{x^2 - 1}) \quad (2.1)$$

$$x = \frac{1}{2a} \left(b + \frac{a^2 - 4c^2}{b} \right) \quad (2.2)$$

Dla $c = 0$ mamy:

$$Z_0(x) \Big|_{c=0} = 59.952 \sqrt{\frac{\mu_r}{\epsilon_r}} \ln \frac{a}{b} \quad (2.3)$$

Jest to zależność przybliżona. Dokładny wzór na impedancję linii współosiowej ma postać:

$$Z_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{\mu}{\epsilon}} \ln \frac{a}{b} \quad (2.4)$$

Porównując podane wyżej zależności dla $c = 0$ mamy:

wzór dokładny : 50.0085378279

wzór przybliżony : 50.0031234918

co dają błąd równy 0.01%.

Zadanie można rozwiązać na 2 sposoby: analitycznie i numerycznie. kolejne zadania będzie można rozwiązać już tylko numerycznie więc porównując rozwiązanie analityczne i numeryczne zadania 2 można przetestować zaprogramowaną metodę newtona.

2.2.1. Rozwiązanie analityczne

Równanie z jakie należy rozwiązać to

$$\underbrace{59.952 \sqrt{\frac{\mu_r}{\epsilon_r}} \ln(x + \sqrt{x^2 - 1})}_k = \underbrace{\frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{\mu}{\epsilon}} \ln \frac{a}{b} - 5}_d \quad (2.5)$$

$$\ln(x + \sqrt{x^2 - 1}) = \frac{d}{k} \quad (2.6)$$

Kluczowe jest spostrzeżenie, że $\operatorname{arch} x = \ln(x + \sqrt{x^2 - 1})$. Biorąc cosinus hiperboliczny obu stron równania mamy

$$\operatorname{ch}(\operatorname{arch}(x)) = \operatorname{ch} \frac{d}{k} \quad (2.7)$$

$$x = \frac{1}{2} (e^{\frac{d}{k}} + e^{-\frac{d}{k}}) \quad (2.8)$$

Otrzymane x należy podstawić do wzoru 2.2. Po kilku przekształceniach otrzymujemy się zależność:

$$c = \sqrt{\left(a^2 - ab 2 \operatorname{ch} \frac{d}{k} + b^2\right)} / 4 \quad (2.9)$$

Podstawiając dane z treści zadania otrzymujemy się przesunięcie $c = 0.882307292061 \text{ mm}$.

2.2.2. Rozwiązanie numeryczne

W celu znalezienia wymaganego przesunięcia, należy znaleźć wartość x przy którym impedancja spełnia warunek:

$$Z_0(x) \Big|_{c=?} = Z_0(x) \Big|_{c=0} - 5 \quad (2.10)$$

$$Z_0(x) \Big|_{c=?} - Z_0(x) \Big|_{c=0} + 5 = 0 \quad (2.11)$$

a następnie znając x wyznaczyć c . Oczywiście stosując rozwiązania numeryczne nie trzeba stosować się do kolejności wyznaczania (tzn. najpierw x a potem c). Dysponując funkcjami wyznaczającymi wartość impedancji można odnaleźć od razu c .

Wynik rozwiązany za pomocą zaprogramowanego algorytmu Newtona-Raphsona wynosi:

$$c_{\text{numeryczne}} = 0.882307221883 \text{ mm}$$

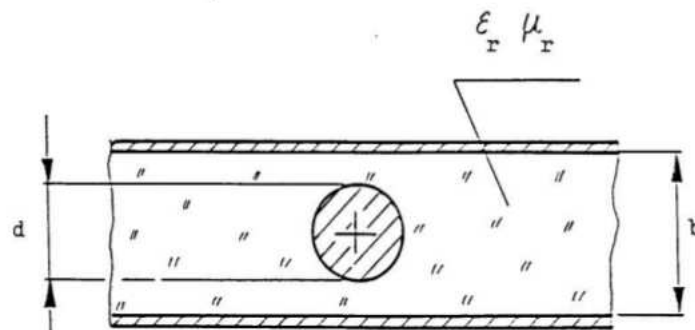
$$c_{\text{analityczne}} = 0.882307292061 \text{ mm}$$

różnica pomiędzy wynikami wynosi $8.12217580519e - 11$, co jest zgodne z przyjętym kryterium zatrzymania pracy algorytmu na poziomie $1e - 10$.

3. Zadanie 3

3.1. Treść

Zaprojektować powietrzną linię cylindryczno-płaską o przekroju poprzecznym jak na rys. 3.1 zakładając, że jej impedancja charakterystyczna jest równa $Z_0 = 30 \Omega$. Odległość pomiędzy równoległymi przewodzącymi płaszczyznami tej linii jest równa $b = 9 \text{ mm}$. O ile zmieni się impedancja charakterystyczna tej linii (zaprojektowanej) po wypełnieniu jej bezstratnym dielektrykiem o $\epsilon_r = 2.04$ i $\mu_r = 1$.



Rysunek 3.1: Linie Cylindryczno płaska

3.2. Rozwiązanie

Impedancja charakterystyczna linii cylindryczno-płaskiej wyraża się wzorem:

$$Z_0\left(\frac{d}{b}\right) = 59.952 \sqrt{\frac{\mu_r}{\epsilon_r}} \left(\ln \frac{\sqrt{x} + \sqrt{y}}{\sqrt{x} - \sqrt{y}} - \frac{R^4}{30} + 0.014R^8 \right), \quad (3.1)$$

gdzie:

$$R = \frac{\pi d}{4 b} \quad (3.2)$$

$$x = 1 + 2 \operatorname{sh}^2(R) \quad (3.3)$$

$$y = 1 - 2 \sin^2(R) \quad (3.4)$$

Zależność impedancji od wymiarów linii jest znacznie bardziej złożona niż w przypadku linii z zadania 2. Dlatego w tym przypadku nie można znaleźć rozwiązania w sposób analityczny. W celu określenia wymiarów linii należy rozwiązać równanie:

$$Z_0\left(\frac{d}{b}\right) \Big|_{d=9 \text{ mm}} - 30 \Omega = 0 \quad (3.5)$$

Do znalezienia rozwiązania użyto zaprogramowanego poprzednio algorytmu Newtona-Raphsona.

Otrzymano następujące wyniki:

$$d = 8.86216872052 \text{ mm} \quad (3.6)$$

$$Z_0 = 30.0000006344 \text{ } \Omega \quad (3.7)$$

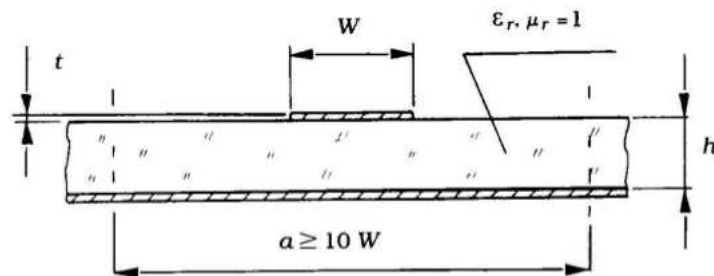
W celu odpowiedzi na drugie pytanie należy policzyć impedancje linii korzystając ze wzoru 3.1. Jednak zamiast $\mu_r = 1$ i $\epsilon_r = 1$, podstawić wartości określone w treści zadania. Uzyskana w ten sposób wartość impedancji wynosi $Z_0 = 42.8485714773 \text{ } \Omega$. Zmieni się ona zatem o $12.8485708429 \text{ } \Omega$.

Zmiana impedancji wynika też bezpośrednio ze wzoru 3.1. Po wstawieniu dielektryka nowa wartość impedancji wyniesie $Z_0 \times \sqrt{\mu_r}$.

4. Zadanie 6

4.1. Treść

Zaprojektować niesymetryczną linię paskową, rys 4.1, o impedancji charakterystycznej $Z_0 = 50 \Omega$. Podłoże linii stanowi dielektryk o $\epsilon_r = 2.56$, $\mu_r = 1$ i grubości $h = 1.4 \text{ mm}$. Obliczenia wykonać, przy założeniu, że grubość przewodu wewnętrznego $t = 0.0035 \text{ mm}$. Obliczyć długość fali w tak zaprojektowanej linii wiedząc, że jej częstotliwość $f = 1.5 \text{ GHz}$.



Rysunek 4.1: Niesymetryczna linia paskowa

4.2. Rozwiązanie

4.2.1. Szerokość linii

Niesymetryczna linia paskowa, ze względu na niezwykle łatwe i tanie wytwarzanie, jest jedną z najpopularniejszych przewodnic falowych. Pomimo swojej popularności ciągle nie są znane analityczne zależności projektowe. Dlatego na potrzeby projektu posłużono się wzorami zawartymi w [1].

Rozwiązanie zadania polega na znalezieniu szerokości paska, jaki będzie tworzył linie o wymaganej impedancji. W tym celu należy numerycznie rozwiązać równanie:

$$Z_0(u, f) - Z_0 = 0 \quad (4.1)$$

gdzie:

Z_0 - wymagana impedancja

$u = \frac{W}{h}$ - stosunek od którego zależy impedancja

f - częstotliwość pracy

Impedancje linii oblicza się wzorem:

$$Z_0(u, f) = \frac{60}{\sqrt{\epsilon_{ef}(f)}} \ln \left[\frac{f(u)}{u} + \sqrt{1 + \left(\frac{2}{u} \right)^2} \right] \quad (4.2)$$

Pomocnicze równania niezbędne do obliczenia impedancji zawartę są w [1].

Należy zwrócić uwagę na to, że wzór 4.2 jest słuszny w przypadku gdy przewód wewnętrzny jest nieskończenie cienki $t = 0$. Gdy chcemy uwzględnić grubość paska należy od u dla którego równanie 4.1 jest spełnione odjąć poprawkę:

$$\Delta u = \frac{t}{2\pi h} \ln \left(1 + \frac{4eh}{t \operatorname{cth}^2 \sqrt{6.517u}} \right) \left(1 + \frac{1}{\operatorname{ch} \sqrt{\epsilon_r - 1}} \right) \quad (4.3)$$

Uwzględniając to wszystko zadanie rozwiązano korzystając z algorytmu Newtona-Raphsona napisanego dla poprzednich zadań. Wartość szerokości paska w dla którego impedancja wynosi 50Ω wynosi $w = 3.90022750273 \text{ mm}$.

4.2.2. Długość fali

Pole elektromagnetyczne w niesymetrycznej linii paskowej rozchodzi się, częściowo poprzez dielektryk a częściowo w powietrzu. Dlatego należy obliczyć efektywną przenikalność dielektryczną:

$$\epsilon_{eff}(u, f) = \frac{\epsilon_{eff}(u, 0) + \epsilon_r p(u, f)}{1 + p(u, f)} \epsilon_{eff}(u, 0) = \frac{\epsilon_r + 1}{2} + \frac{\epsilon_r - 1}{2} \left(1 + \frac{10}{u} \right)^{-a(u) \times b(\epsilon_r)} \quad (4.4)$$

Mając obliczoną efektywną przenikalność elektryczną można obliczyć długość fali rozchodzącej się w linii.

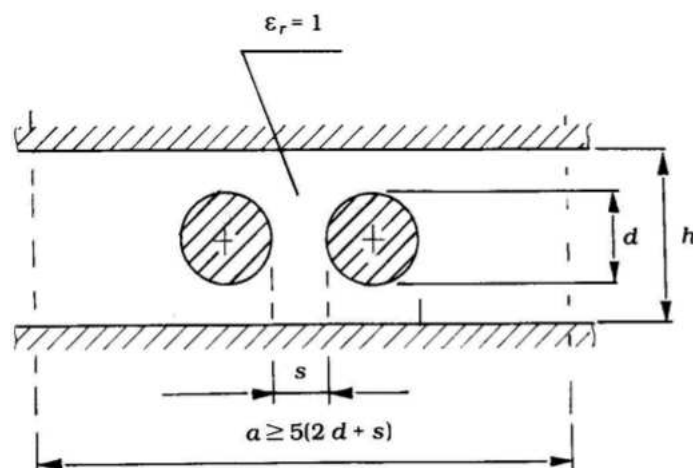
$$\lambda = \frac{c_{osr}}{f} = \frac{c}{\sqrt{\epsilon_{eff}} \times f} \quad (4.5)$$

Dla wartości określonych w treści zadania długość fali rozchodzącej się w zaprojektowanej linii wynosi: $\lambda = 13.6746810073 \text{ cm}$.

5. Zadanie 7

5.1. Treść

Zaprojektować powietrzne cylindryczno – płaskie linie sprzężone dla następujących danych: $Z_{0e} = 60 \Omega$, $Z_{0o} = 40 \Omega$. Obliczenia wykonać przy założeniu, że odległość pomiędzy dwoma zewnętrznymi płaszczyznami przewodzącymi jest równa $h = 8 \text{ mm}$, rys. 5.1.



Rysunek 5.1: Lnie cylindryczno – płaskie sprzężone

5.2. Rozwiązanie

Impedancje charakterystyczne powietrznych linii cylindryczno – płaskich, przy pobudzeniu synfazowym Z_{0e} i przeciwfazowym Z_{0o} określone są wzorami:

$$Z_{0e}(x, y) = 59.952 \ln \left(\frac{0.523962}{f_1(x)f_2(x, y)f_3(x, y)} \right) \quad (5.1)$$

$$Z_{0o}(x, y) = 59.952 \ln \left(\frac{0.523962f_3(x, y)}{f_1(x)f_4(x, y)} \right) \quad (5.2)$$

gdzie:

$f_{(1/2/3/4)}$ - funkcje opisane w [1],

$x = \frac{d}{h}$ - stosunek średnicy przewodu do odstępów między płaszczyznami,

$y = \frac{s}{h}$ - stosunek odstępów między przewodami do odstępów między płaszczyznami.

Projektowanie linii sprowadza się do znalezienia takich x i y dla których spełnione są równania:

$$V1(x, y) = Z_{0e}(x, y) - Z_{0e} = 0 \quad (5.3)$$

$$V2(x, y) = Z_{0o}(x, y) - Z_{0o} = 0 \quad (5.4)$$

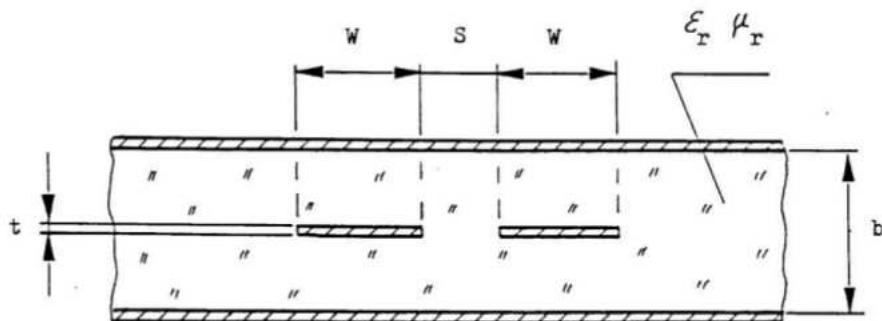
a finalnie s i d .

Implementując metodę Newtona linia spełniająca wymagania postawione w treści zadania ma wymiary: $s = 1.97191812203 \text{ mm}$ i $d = 4.25688390818 \text{ mm}$.

6. Zadanie 8

6.1. Treść

Zaprojektować symetryczne linie paskowe sprzężone dla następujących danych o przekroju poprzecznym jak na rys. 6.1. Obliczenia wykonać dla $Z_{0e} = 60 \Omega$, $Z_{0o} = 40 \Omega$ przy założeniu, że podłoże linii stanowi dielektryk o $\epsilon_r = 2.56$, $\mu_r = 1$ i grubości $b = 2.8 \text{ mm}$. W trakcie obliczeń przyjąć, że grubość przewodów wewnętrznych $t \approx 0 \text{ mm}$.



Rysunek 6.1: Symetryczne linie paskowe

6.2. Rozwiązanie

Impedancje charakterystyczne symetrycznych sprzężonych linii paskowych wynoszą:

$$Z_{0e} = 29.976\pi \sqrt{\frac{\mu_r}{\epsilon_r}} \frac{K'(ke)}{K(ke)} \quad (6.1)$$

$$Z_{0o} = 29.976\pi \sqrt{\frac{\mu_r}{\epsilon_r}} \frac{K'(ko)}{K(ko)} \quad (6.2)$$

Powyższe wzory są słuszne gdy $t \ll b$, co jest spełnione dla $t \approx 0$ określonego w zadaniu.

W pierwszym kroku należy wyznaczyć:

$$\frac{K'(ke)}{K(ke)} = Z_{0e} / 29.976\pi \sqrt{\frac{\mu_r}{\epsilon_r}} \quad (6.3)$$

$$\frac{K'(ko)}{K(ko)} = Z_{0o} / 29.976\pi \sqrt{\frac{\mu_r}{\epsilon_r}} \quad (6.4)$$

Z ilorazu całek eliptycznych można wyznaczyć moduły k_e i k_o . Następnie obliczamy parametry linii W i S zgodnie ze wzorami:

$$W = \frac{2b}{\pi} \operatorname{arth}(\sqrt{k_e k_o}) \quad (6.5)$$

$$S = \frac{2b}{\pi} \operatorname{arth}\left(\frac{k_e}{k_o}\right) - W \quad (6.6)$$

Dla wartości podanych w treści zadania potrzebne parametry linii to $w = 1.95755230148 \text{ mm}$ i $s = 0.384595243329 \text{ mm}$.

7. Zadanie 9

7.1. Treść

Zaprojektować tłumik rezystywny typu T o tłumieniu $L = 10 \text{ dB}$, który włączony pomiędzy linie długie o impedancjach charakterystycznych $Z_{01} = 50 \Omega$ i $Z_{02} = 60 \Omega$ powinien zapewniać obustronne dopasowanie w nieskończenie szerokim paśmie częstotliwości. Zaprojektować równoważną wersję tego tłumika typu Π .

7.2. Rozwiązanie

W pierwszym kroku należy sprawdzić realizowalność dzielnika. Należy wyznaczyć stosunek impedancji r :

$$r = \left(\frac{Z_{01}}{Z_{02}} \right)^{\pm 1} \quad (7.1)$$

przy czym znak przy wykładniku dobiera się tak, aby: $r > 1$.

Dla przypadku określonego w treści zadania:

$$\begin{aligned} r &= \frac{Z_{02}}{Z_{01}} = \frac{60}{50} \\ &= 1.2 \end{aligned}$$

Natępnie można obliczyć minimalne tłumienie jakie wprowadza dzielnik:

$$L_{min} = 10 \log(\sqrt{r} + \sqrt{r-1}) \quad (7.2)$$

Podstawiając wartości określone w treści zadania otrzymujemy się $L_{min} = 4.33507363245 \text{ dB}$ co jest mniejsze od wymaganego $L = 10 \text{ dB}$. Oznacza to, że tłumik jest realizowalny.

Projekt tłumików zaczyna się od przekształcenia wartości tłumienia z miary decybelowej na liniową:

$$N = 10^{(\frac{L}{10})} = 10 \quad (7.3)$$

7.2.1. Dzielnik typu T

W celu zaprojektowania tłumika typu T wyznacza się wartości rezystancji zgodnie ze wzorami:

$$R_3 = \frac{2\sqrt{N \times Z_{01} \times Z_{02}}}{N-1} = 38.490017946 \Omega \quad (7.4)$$

$$R_2 = Z_{02} \frac{N+1}{N-1} - R_3 = 34.8433153874 \Omega \quad (7.5)$$

$$R_1 = Z_{01} \frac{N+1}{N-1} - R_3 = 22.6210931651 \Omega \quad (7.6)$$

7.2.2. Dzielnik typu II

W celu zaprojektowania tłumika typu II wyznacza się wartości rezystancji zgodnie ze wzorami:

$$R_a = \frac{(N-1)\sqrt{Z_{01}Z_{02}}}{2\sqrt{N}} = 77.9422863406 \, \Omega \quad (7.7)$$

$$R_b = \frac{Z_{01}R_a(N-1)}{R_a(N+1) - Z_{01}(N-1)} = 86.0997286466 \, \Omega \quad (7.8)$$

$$R_c = \frac{Z_{02}R_a(N-1)}{R_a(N+1) - Z_{02}(N-1)} = 132.619585539 \, \Omega \quad (7.9)$$

8. Zadanie 10

8.1. Treść

Zaprojektować schodkowy, ćwierćfalowy transformator impedancji o charakterystyce równomiernie falistej (Czebyszewa) dopasowujący dwie linie współosiowe o impedancjach charakterystycznych $Z_{01} = 30 \Omega$ i $Z_{02} = 75 \Omega$. Transformator ten powinien zapewniać w paśmie $2 \div 3 \text{ GHz}$ dopasowanie z $WFS \leq 1.12$. Projekt transformatora wykonać przy założeniu, że przewody zewnętrzne obu dopasowywanych linii mają średnicę $a = 7 \text{ mm}$. Zaprojektować równoważny wariant tego transformatora w postaci transformatora II klasy, tj. transformatora złożonego z niewspółmiernych odcinków linii o impedancjach charakterystycznych $Z_{01} = 30 \Omega$ i $Z_{02} = 75 \Omega$.

8.2. Rozwiązanie

8.2.1. Transformator schodkowy

Projekt transformatora rozpoczyna się od określenia ilości sekcji niezbędnych do realizacji. Minimalna ilość sekcji potrzebnych do realizacji transformatora jest większa lub równa:

$$n \geq \frac{\operatorname{arch}\left(\frac{R-1}{\Gamma_d \times (r+1)}\right)}{\operatorname{arch}\left(\frac{1}{\cos\left(\pi \frac{1-\omega}{2}\right)}\right)} = 1.47234760626 \quad (8.1)$$
$$n = 2$$

gdzie:

$$R = \frac{Z_{02}}{Z_{01}} = 2.5,$$
$$\Gamma_d = \frac{WFS - 1}{WFS + 1} = 0.0566037735849.$$

Następnie należy policzyć wartość impedancji kolejnych sekcji transformatora. Uzyskujemy je poprzez przemnożenie impedancji poprzedniego fragmentu linii poprzez współczynnik V_K . Sposób obliczania współczynników V_K jest zależny od stopnia transformatora i dokładne wzory są podane w [1]. Dla przypadku podanego w treści zadania mamy:

$$\begin{aligned} Z_{01} &= 30 \Omega \\ Z_1 &= Z_{01} \times V_1 = 30 \Omega \times 1.27247425628 = 38.1742276884 \Omega \\ Z_2 &= Z_1 \times V_2 = 38.1742276884 \Omega \times 1.54398116863 = 58.9402886777 \Omega \\ Z_{02} &= 75 \Omega \end{aligned}$$

Znając impedancje kolejnych odcinków linii oraz transformatora możemy obliczyć szerokości przewodów wewnętrznych linii współosiowych realizujących dane impedancję. W tym celu należy posłużyć się zależnością:

$$b = a \times \exp\left(-\frac{Z_k}{59.952 \times \sqrt{\frac{\mu_r}{\epsilon_r}}}\right) \quad (8.2)$$

Dla danych z treści z zdania oraz obliczonych impedancji:

$$\begin{aligned}b_{01} &= 2.84549286046 \text{ mm} \\b_1 &= 2.22656956016 \text{ mm} \\b_2 &= 1.19406077254 \text{ mm} \\b_{02} &= 0.73747396094 \text{ mm}\end{aligned}$$

Ostatnim etapem projektu jest wyznaczenie długości każdego z odcinków tworzących transformator. Długość elektryczna powinna wynosić $\frac{\lambda}{4}$. Długość fizyczną wyznacza się z zależności:

$$l\left(\frac{\pi}{4}\right) = \frac{c}{\sqrt{\mu_r/\epsilon_r}4f_0} \quad (8.3)$$

Dla danych z zadania wynosi: $l\left(\frac{\pi}{4}\right) = 5.39298883136 \text{ cm}$.

8.2.2. Transformator impedancji II klasy

Transformator złożony z niewspółmiernych odcinków linii różni się od transformatora schodkowego tym, że składa się z odcinków linii o znanej impedancji charakterystycznej Z_0 i $R \times Z_0$, a projektowanie polega na doborze odpowiedniej ilości sekcji oraz długości elektrycznych odcinków. W przypadku tego zadania mamy $Z_0 = 30 \Omega$, $R = \frac{75}{30} = 2.5$.

W pracy [1] przedstawiono metody projektowania dwu-, cztero-, sześć- i ośmiosekcyjnych transformatorów impedancji II klasy. W przypadku tego zadania, ze względu warunek odpowiadania transformatorowi zaprojektowanemu w sekcji 8.2.1 należy zaprojektować transformator cztero-sekcyjny.

Długości elektryczne kolejnych sekcji transformatora wynoszą $\theta_i(f)$ i są związane z długością elektryczną pierwszej sekcji $\theta(f)$ zależnością:

$$\theta_i(f) = a_i \theta(f) \quad \text{dla } i = 2, 3, \dots, n, \quad (8.4)$$

gdzie a_i jest i -tą składową n -wymiarowego wektora $A = (1, a_2, a_3, \dots, a_n)$

Projektowanie transformatora sprowadza się do aproksymacji funkcji wnoszonego tłumienia $L(A, \theta)$ w paśmie $[\theta_a, x\theta_a]$ gdzie θ_a i $x\theta_a$ oznaczają długości elektryczne pierwszej sekcji dla najmniejszej i największej częstotliwości pracy transformatora.

Z wymagań przedstawionych w [1] mamy: $a_2 = a_3$ i $a_4 = 1$. Dlatego szukane wartości to:

$$\theta_a = \theta(f_1) = \frac{V_4}{1+x}, \quad (8.5)$$

$$a_2 = \frac{f_3(r) + f_4(r)(2-x)}{V_4}, \quad (8.6)$$

Obliczone w ten sposób parametry linii mają charakter quasi-czebyszewowski. W celu dokładniejszego odwzorowania należy wynik skorygować stosując metodę Remeza, stosując wartości obliczone za pomocą 8.5 i 8.6 jako punkt startowy.

$$\begin{aligned}\theta_a &= 0.265397249812 \\a_2 &= 2.73683917651\end{aligned} \quad (8.7)$$

9. Zadanie 11

9.1. Treść

Zaprojektować jednosekcyjny, zbliżeniowy sprzęgacz kierunkowy o sprzężeniu $C = 13 \text{ dB}$ przy częstotliwości $f = 1.34 \text{ GHz}$. Sprzęgacz zrealizować z odcinków symetrycznych linii paskowych (pojedynczych i sprzężonych) przyjmując, że podłoże linii stanowi dielektryk o $\epsilon_r = 256$, $\mu_r = 1$ i grubości $b = 2.8 \text{ mm}$. Projekt wykonać przy założeniu, że grubość przewodów wewnętrznych jest pomijalnie mała z grubością dielektryka $b = 2.8 \text{ mm}$ a impedancja charakterystyczna linii obciążających sprzęgacz jest równa $Z_0 = 50 \Omega$.

9.2. Rozwiązanie

Projekt sprzęgacza zaczyna się od wyznaczenia wartości napięciowego współczynnika sprzężenia:

$$\begin{aligned} k &= 10^{-\frac{|C|}{20}} \\ &= 0.1 \end{aligned} \tag{9.1}$$

Następnie, na jego podstawie, wyznacza się wartości impedancji charakterystycznych:

$$Z_{0e} = Z_0 \sqrt{\frac{1+k}{1-k}} = 55.277079839256629 \Omega \tag{9.2}$$

$$Z_{0o} = Z_0 \sqrt{\frac{1-k}{1+k}} = 45.226701686664533 \Omega \tag{9.3}$$

$$\tag{9.4}$$

Wyznaczone impedancje to prawie koniec projektu. Realizacja sprzęgacza w technice linii paskowych sprowadza się do zagadnienia rozważanego w rozdziale 6. Szerokość i szczelina między ścieżkami opisane są zależnościami 6.5 i 6.6. Dla wartości podanych w treści zadania potrzebne parametry linii to $w = 2.01899117162 \text{ mm}$ i $s = 0.917670241997 \text{ mm}$.

Długość sprzęgacza powinna wynosić $\frac{1}{4} \times \lambda$. Dla zadanej częstotliwości i parametrów podłoża sprzęgacza $\lambda = 13.9828571828 \text{ cm}$, co daje długość sprzęgacza $l = 3.49571429571 \text{ cm}$.

Bibliografia

- [1] S. Rośloniec, *Liniowe obwody mikrofalowe. Metody Analizy i syntezy*, 1st ed. Warszawa: Wydawnictwo Komunikacji i Łączności, 1999.