Representació de la informació

TIPUS D'INFORMACIÓ:

o Numèrica

o Text

o Imatges

o Sons

CONTEXT: aquella informació que li dona sentit a la informació.

<u>BASE</u>: és la quantitat de grafismes diferents distingibles individualment que disposes per crear un sistema de numeració.

Exemple: guarismes base 10 {0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9}, base 3 {0, 1, 2}

Normalment quan es passa de base 10 s'utilitzen les lletres per representar més guarismes.

Base 3: {000, 001, 002, 010, 011, 012, 020, 021, 022, 100, 101, 102 . .}

<u>CAPACITAT DE REPRESENTACIÓ</u>: quantitat de valors diferents que pots escriure amb aquell nombre de xifres.

Capacitat
$$= b^n$$

Exemple: base 3 amb 3 xifres 3^3 =27 podem aconseguir 27 xifres diferents

Si b és petita necessitem més xifres per representar un valor concret.

RANG:

$$0 \le x \le b^n - 1$$

CANVI DE BASE

Representació posicional ponderada: és rellevant la posició de les xifres, no totes els xifres tenen el mateix valor. (centenes, desenes i unitats)

$$X = \sum_{i=0}^{n-1} a_i b^i$$

$$X = a_{n-1}b^{n-1} + \dots + a_1b^1 + a_0b^o$$

Exemples:

$$253_{10} = 2 \cdot 10^2 + 5 \cdot 10^1 + 3 \cdot 10^0 \rightarrow \text{base 10}$$

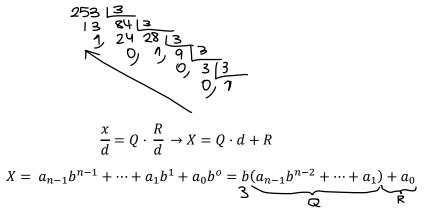
$$253 = 2 \cdot 6^2 + 5 \cdot 6^1 + 3 \cdot 6^0 = 72 + 30 + 3 = 105$$
 \rightarrow passem de la base 6 a la 10

Passem de base 10 a 3:

$$253_{20} = 2 \cdot 10^2 + 12 \cdot 10^1 + 10_{20}$$

Com que la destinació es la base 3 utilitzem la base 3 quan sumem. En base 3:

$$2_{10} = 2_{10}$$
, $5_{10} = |2_{10}$, $3_{10} = |0_{10}$



Sistema binari

La base binària dona una representació fàcil de la lògica booleana Quan més grafismes hi ha (més gran és la base) més difícil és distingir els diferents grafismes i per tant s'ha de gastar més energia en distingir-los per això s'utilitza el binari.

La base de representació òptima és el número e (entre 2 i 3) però es va optar per 2 per representar la lògica booleana (sí-no, veritat-fals, blanc-negre).

Sistema octal (base 8)

<u>ه</u> 000 <u>ع</u>	3 ₁₈ =011 <u>2</u>	<u>2</u> 110 -
<u>ه</u> 1001 <u>ع</u> 1	<u>2</u> 100 _ي	<u>م</u> 111 <u>ء</u>
2010.	5.e-101.2	

253₂= 010 101 011 2

L'octal és una forma compacte d'expressar el binari, s'agrupa en grups de 3 $11000111101000_{12} = 30750_{18}$

Sistema hexadecimal (base 16)

ے 0000 <u>ھی</u> 0	<u> م</u> 0100 <u>م</u> ے 4	8 <u>16</u> =1000 <u>2</u>	2 _{ـ ال} = 1100
ے 0001 <u>ھی</u> 1	<u>م</u> 0101 <u>م</u> 6	مے 1001 <u>می</u> 1001	2 _{ـ 1} 1101 <u>ـ ما</u>
<u>م</u> ے 0010 <u>می</u> 2	مے 1110 <u>ھی</u> 6	$A_{L16} = 1010_{2}$	E _{U6} =1110 <u>2</u>
م 3011 م 3	7 _{ـاھ=0111ـ2}	عے 1011 <u>ط</u>	<u>م</u> =1111 <u>ء</u>

Serveix per compactar, igual que l'octal però agrupem d'en quatre en quatre.

Exemple: $0010\ 0101\ 0011_{12} = 253_{116}$ 11 ماد = عاد 1110 1000 عاد 1110 1000 عاد 1110 1000

FRACCIONARIS

Si tenim un nombre fraccionari → 1011, 01101 2

Faríem un sumatori igual:

$$2^{3} + 2^{1} + 2^{0} + 2^{-2} + 2^{-3} + 2^{-5} = 8 + 2 + 1 + \frac{1}{4} + \frac{1}{8} + \frac{1}{32} = 11 + \frac{(8+4+1)}{32} = 11 + \frac{13}{32}$$

Fem ara el camí contrari (de decimal a binari):

$$0,32 \cdot 2 = 0,64$$

$$0,56 \cdot 2 = 1,12$$

$$0,48.2 = 0,96$$

$$0,64.2 = 1,28$$

$$0,12 \cdot 2 = 0,24$$

$$0,24 \cdot 2 = 0,48$$

 $65,32_{\Lambda\sigma} \rightarrow 1000001,01010001$

$$a_{n-1}b^{n-1}+a_{n-2}b^{n-2}+\cdots+a_1b^1+a_0b^0$$

$$xb = a_{n-1}b^n + a_{n-2}b^{n-1} + \dots + a_1b^2 + a_0b^1$$
 \rightarrow Multipliquem per la base

EXEMPLE (ho fem per proximitat):

243 \rightarrow La potència de dos més pròxima és 2^7 a la seva meitat per tant ocuparà la posició 8. Restem 2⁷

$$\begin{array}{c|c}
243 \\
-128 \\
\hline
115 \\
-64 \\
\hline
-64 \\
-32 \\
\hline
17 \\
-16 \\
\hline
-24 \\
\hline
-2 \\
\hline
1 \\
-20 \\
\end{array}$$
Les potències de 2 ens indiquen les posicions que ocuparan els uns

243 _رو= 11110011 رح

ENTERS

En un computador només hi ha zeros i uns per això per representar els signes fem:

Positiu
$$\rightarrow 0$$
 Negatiu $\rightarrow 1$

T'han d'indicar si forma part del nombre o t'estan indicant el signe (és important el context), ja que no hi ha manera de diferenciar-ho.

001101 El context ens dirà si és el mateix nombre amb diferent signe o dos nombres 101101 completament diferents

Tenim tres maneres de representar un nombre amb signe:

- o Signe i magnitud
- o Complement a la base disminuïda
- o Complement a la base

Signe i magnitud

$$+3_{10} \rightarrow 0011_{2} (4 \text{ bits})$$

-7 $1000111_{2} (8 \text{ bits})$

La suma amb signe i magnitud és poc pràctica

Complement a base disminuïda (complement a 1)

- o Si és positiu ightarrow la representació és la mateixa que amb signe magnitud
- o Si és negatiu $\rightarrow X = (2^n 1) |X|$ n (nombre de xifres)

EXEMPLE: Treballem amb 8 bits

Calculem primer per separat:

Observem que únicament s'ha d'invertir bit per bit $ightarrow \overline{X_1} + \overline{X_2} + \cdots$

Provem de fer ara operacions:

EXEMPLE (8 bits):

|X| (desfem el complement a I)

$$|X| = 00111110 = 60 \rightarrow X = -60$$

Veiem que no ens dona exacte si desfem l'operació, a complement a I s'ha de corregir. S'ha de sumar sempre el carry.

$$\begin{array}{r}
11000011 \\
 + C \\
\hline
11000100 \rightarrow -59
\end{array}$$

És poc pràctic perquè ha de fer dos cops l'operació. Per tant recorrem al complement a 2 (C2):

Complement a base (complement a 2)

- o Si és positiu = Signe Magnitud (SM)
- o Si és negatiu $X = 2^n |X|$

El C2 serà el mateix però més l

EXEMPLE:

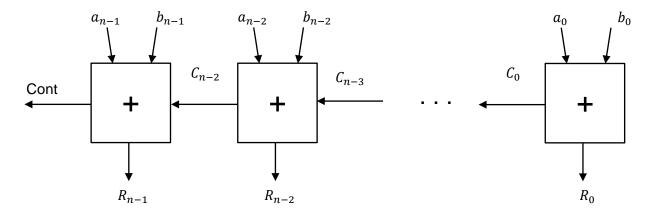
|X| (desfem el C2)

- o Resetem I \rightarrow 11000100
- o Invertim \rightarrow 00111011 = 59

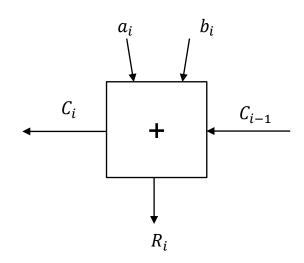
$$X = -59$$

Treballar a Cl és més lent.

Hardware necessari:



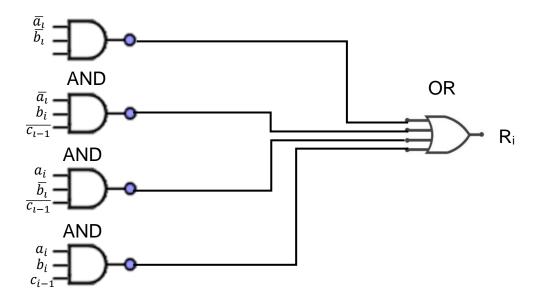
Cada bloc:



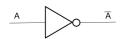
a _i	b _i	C _{i-1}	Ri	Ci
0	0	0	0	0
0	0	1	1	0
0	1	0	1	0
0	1	1	0	1
1	0	0	1	0
1	0	1	0	1
1	1	0	0	1
1	1	1	1	1

Per representar Ri agafem els valors que prenguin el valor I de la seva columna i neguem els zeros:

$$R_i = \overline{a_i}\overline{b_i}c_{i-1} + \overline{a_i}b_ic_{i-1} + a_i\overline{b_i}\overline{c_{i-1}} + a_ib_ic_{i-1}$$



Inversor:



Overflow (desbordament)

$$|73| = 01001001$$

 $|61| = 00111101$
 $|34| = 0000110 \rightarrow \text{només tenim 7 bits i el signe}$

Ens ha sortit un nombre negatiu com a suma de dos positius. Si representem més de l27 amb 7 bits passa això.

Obtenim un resultat erroni irrecuperable, hem d'afegir més bits i tornar a començar:

 $001001001 \\ \underline{000111101} \\ 010000110$

Només passa si tenen el mateix signe, si són contraris no passarà

-73 10110111
-61
$$\rightarrow$$
 11000011
-134 01111010 \rightarrow overflow

Per passar a complement a 2 tenim dos formes:

Com que hem tingut overflow afegim 4 bits:

000010110111 000011000011

En l'exemple superior hem perdut el signe, és important fer l'extensió del signe (el signe ha d'ocupar tots els nous bits).

EXEMPLE:

110011 a C2

$$|X| = 001101 \rightarrow -13 = 8+4+1$$

Podem donar significació numèrica a 110011

$$-2^{5}+2^{4}+2^{1}+2^{0}=32+16+2+1=-13$$
 \rightarrow sumatori general incloent el signe

Rang de representació

	SM	C1	C2
0000	+0	0	0
0001	+1	+1	+1
0010	+2	+2	+2
0011	+3	+3	+3
0100	+4	+4	+4
0101	+5	+5	+5
0110	+6	+6	+6
0111	+7	+7	+7
1000	0	-111 = -7	-8
1001	-1	-110 = -6	-111 = -7
1010	-2	-101 = -5	-110 = -6
1011	-3	-100 = -4	-101 = -5
1100	-4	-011 = -3	-100 = -4
1101	-5	-010 = -2	-011 = -3
1110	-6	-001 = -1	-010 = -2
1111	-7	0	-1

RANGS:

$$SM \rightarrow -(2^{n-1}-1) \le X \le +(2^{n-1}-1) i \ 2 \ zeros$$

 $C1 \rightarrow -(2^{n-1}-1) \le X \le +(2^{n-1}-1) i \ 2 \ zeros$
 $C2 \rightarrow -2^{n-1} \le X \le +(2^{n-1}-1) i \ 1 \ zero$

BCD: Decimal Codificat en Binari

$$32,46 = 3,246 \cdot 10^{1}$$
 $0,\underline{1.....} \cdot 2$

Com que el primer nombre després del zero sempre és l, no es posa i així estalviem un bit. La mantisa es representa amb signe i magnitud

Amb 32 bits:

Ciana	α	OO hita
Signe	exponent 8 bils (GZ) i	23 bits
0.90	0, (0 0) 10 11 0 0 11 0 (0 -)	

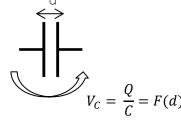
El número més gran que podem representar és 10^{38} ($2^{127} \rightarrow 10^{x}$), el més petit 2^{-128}

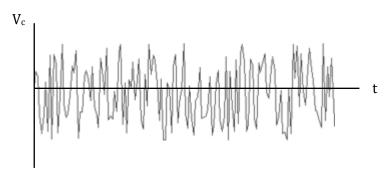
Amb 64 bits:

Signe	ll bits (C2)	52 bits

SONS

Un MICRÒFON és un condensador. Està format per una membrana que es modifica quan vibra l'aire i fa variar la tensió V_{c}

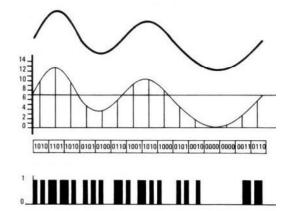




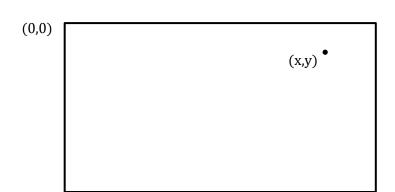
Un ALTAVEU repeteix les ones, es tracta també d'un condensador.

Per passar a l'ordinador aquestes ones mostregem, agafem mostres de la representació. Quan més freqüent sigui el mostreig, més fidel a la realitat serà, però com a inconvenient haurem d'emmagatzemar més informació.

Transformem el so en nombres \rightarrow digitalització



El tractament del so en digital és molt més fidel que el tractament en analògic ja que en aquest últim el so es veu més alterat



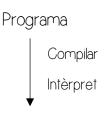
Cada píxel té una intensitat de llum i de color

Intensitat	Color
------------	-------

Depenent del nombre de bits que tingui el color tindrem una paleta més àmplia de colors o no.



Un computador és una eina que serveix per processar i emmagatzemar informació.

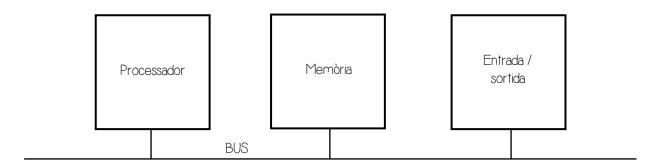


Programa objecte (executable)

ELEMENTS PER CONSTRUIR UN COMPUTADOR

MODEL DE VON NEUMANN

- o Memòria (programa, dades)
- o Processador
- o Entrada / sortida
- o Busos (permeten enllaçar els elements anteriors)

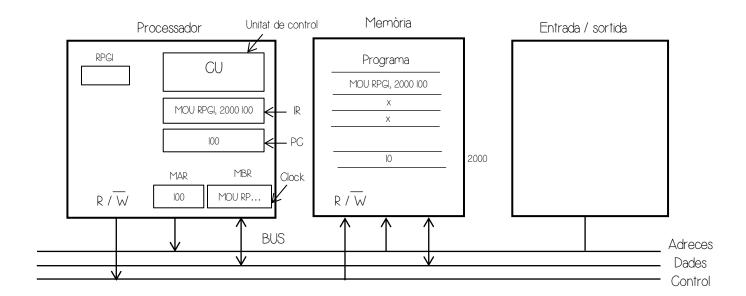


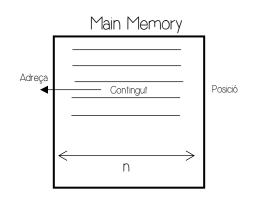
L'entrada i la sortida permet l'intercanvi d'informació entre l'entorn i el computador.

Programa resident: tot el programa sencer ha d'estar dins la memòria (està en llenguatge màquina). Per tant és directament comprensible pel computador.

El bus intercomunica les diferents parts.

Memòria: unitat passiva que permet emmagatzemar informació, tindrà el programa i totes les dades necessàries.





Está organitzada en posicions de memoria amb una adreça concrecta

El contingut poden ser 0 o l

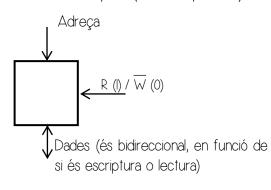
Podem fer dos operacions (lectura /read o escriptura/write)



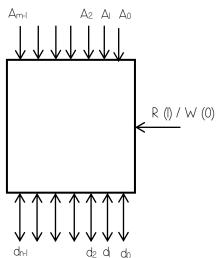
8 bits → I byte

16 bits \rightarrow 2 bytes (o paraula)

32 bits \rightarrow 4 bytes (o doble paraula)







Si la memòria fos de I GB llavors m = 30 \rightarrow I GB = 2^{30} bits

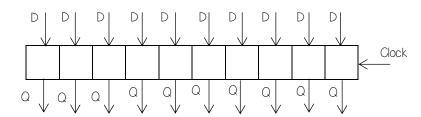
Si no es vol fer res es posa a lectura i així no s'altera res.

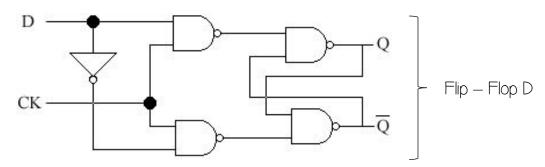
Temps d'accés: temps entre l'ordre de lectura fins que es produeix el resultat. És independent de la posició que ocupa i de si es tracta de lectura o escriptura.

RAM -> Random Access Memory (és una forma d'organització de la memòria)

L'escriptura és destructiva.

Registre -> dispositiu format per un conjunt de biestables.





Treballa de manera que si D val 0, Q val 0 i si D és I, Q també, això per cada bit.

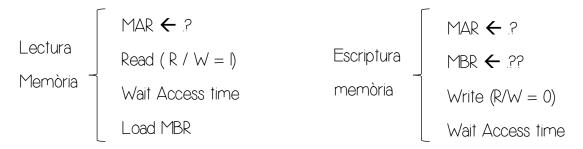
És un dispositiu com una memòria que permet fer una "instantània" del que tenim. No hi haurà canvis, tindrem una sortida estable. Controlem el moment en que entra la informació, es controla amb el clock.

El processador escriu les adreces i les rep la memòria.

Unitat de control ightarrow autòmat, rep una informació del món exterior i en base d'això genera unes accions.

MAR > Memory Adress Register

MBR -> Memory Buffer Register (registre en trànsit, temporal)



El llenguatge màquina són un conjunt d'instruccions que s'executen en un ordre determinat.

INSTRUCTION SET (Repertori d'instruccions)

Conjunt d'instruccions que pot fer una màquina

Les instruccions tenen el següent format:

Op. Code	Paràmetres	Operands
----------	------------	----------

Op. Code → codi d'operació

Paràmetres -> informació complementaria

CICLE D'INSTRUCCIONS

En cada repetició el PC val un més per tant executada una darrera l'altra

FASE DE CERCA:

PC \rightarrow program counter: conté l'adreça de la posició de memòria de la pròxima acció a ser executada. $<>\rightarrow$ contingut de

IR -> Registre d'instruccions

La fase de cerca es fa per totes les instruccions.

FASE DE DESCODIFICACIÓ:

Mira primer el codi d'operació, després els seus paràmetres i finalment operarà amb els seus operands.

FASE D'OPERANDS:

Quan acaba ha d'afegir a l'IR per executar els següents.

FASE D'EXECUCIÓ:

INSTRUCTION SET

L'instruction set és el menú que conté totes les instruccions que pot realitzar, que segueixen el format:

Codi d'operació paràm	netres operands
-----------------------	-----------------

Tipus d'instruccions

TRANSFERÈNCIA:

Mouen una còpia de l'original a un altre lloc sense eliminar l'original. Aquesta transferència pot ser:

MOV : s'utilitza per totes les transferències

LOAD (Memòria → Registre) STORE (Registre → Memòria)

Per tractar transferències a la pila utilitzem:

- o PSH : insereix informació a la pila
- o PULL (O POP) : extreu informació de la pila

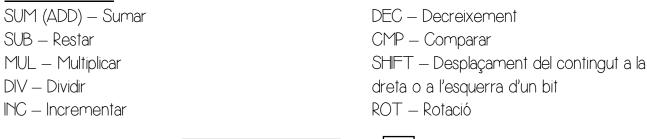
La pila es 'crea' a dins de la memòria RAM que la simulem:

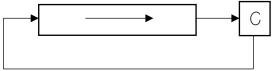


OPERATIVES

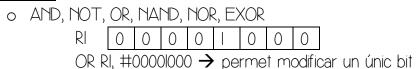
Les operatives es divideixen en aritmètiques i lògiques. Són operacions que es fan a la unitat aritmètica i que afecten als flags \rightarrow N (negatiu), Z (zero), C (carry), V Aquests flags són unitats lògiques sí / no (1 / 0)

• ARITMÈTIQUES





• <u>LÒGIQUES</u>



<u>RUPTURA DE SEQÜÈNCIA</u>

Aquestes instruccions permeten fer bucles.

o JMP Adreça salt (on volem anar)

ESTRUCTURA:

Fase de cerca

Descodicificació

$$PC \leftarrow \langle R \rangle_{Ad} (1000)$$

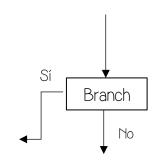
o BRANCH \rightarrow BXX (BON, BNN, BOZ, BNZ, BOC, BNC)

$$N=I$$
 $N=0$ $Z=I$ $Z=0$ $C=I$ $C=0$

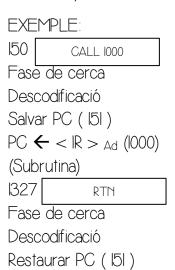
El 'branch' es bifurca segons la pregunta en funció dels flags.

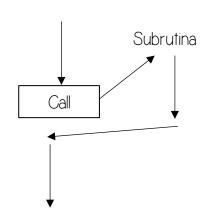
Continua i només salta si la condició es compleix

o CALL (salt a subrutina / funció)

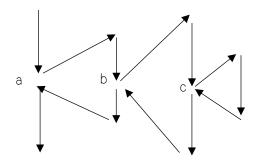


El 'call' no és un simple jump perquè també ha de guardar el punt on ha de tornar després del salt (ha de guardar el PC)





Per guardar el PC utilitzem una pila (stack). Va emmagatzemant el PC en la part alta i va accedint a elles per ordre.



Тор
С
b
а

SP (stack pòinter) -> apuntador de la pila Té la informació (adreça) del top de la pila

Per accedir a la pila utilitzem l'SP. La informació que enviarem al MAR també serà l'adreça SP.

Quan traiem el top de la línia, l'SP passa a una posició inferior.

·	
	X
	У
	Z

Per extreure la informació de Z hem de posar SP apuntant a Z i enviar-lo al MAR, que el llegirà i la Z desapareixerà ja que la lectura de la pila és destructiva (un cop has fet el PULL l'SP ja passa de llarg, no hi podem accedir). L'SP per tant apunta la primera posició lliure de la pila

```
PUSH RPG3
      Fase cerca (searching phase)
             MAR ← <PC>
             RFAD
             WAIT ACCESS TIME + PC ← <PC> + I
             LOAD MBR
             R ← <MBR>
      Fase de descodificació (decoding phase)
      Fase d'operands (operand phase)
             SP \leftarrow <SP > + I (va a la següent buida)
             MAR ← <SP>
             MBR ← <RPG3>
             WRITE
             WAIT ACCESS TIME
PULL RPG3
      Fase cerca (searching phase)
             MAR ← <PC>
             READ
             WAIT ACCESS TIME + PC ← <PC> + I
             LOAD MBR
             R ← <MBR>
      Fase de descodificació (decoding phase)
      Fase d'operands (operand phase)
             MAR \leftarrow <SP>
             RFAD
             WAIT ACCESS TIME
             SP ← <SP> - I
             LOAD MBR
      Fase d'execució (execution phase)
             RPG3 ← <MBR>
CALL 4000 (jump + push)
      Fase cerca (searching phase)
             \mathsf{MAR} \; \boldsymbol{\leftarrow} \; \mathsf{<\!PC\!>}
             READ
```

WAIT ACCESS TIME + PC ← <PC> + I

LOAD MBR

```
R ← <MBR>
```

Fase de descodificació (decoding phase)

Fase d'operands (operand phase)

SP ← <SP> + I (augmenta en I perquè va a la següent posició lliure)

MAR \leftarrow <SP> (En les següents línies guarda a la pila el PC abans de fer el salt)

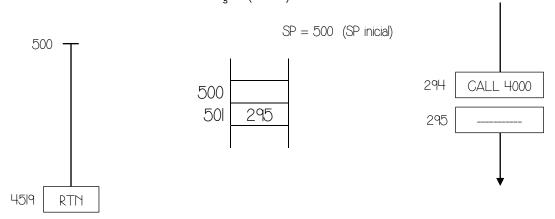
MBR ← <PC>

WRITE

WAIT ACCESS TIME

Fase d'execució (execution phase)

PC ← <IR>ADREÇA (4000)



RTN

Fase cerca (searching phase)

READ

WAIT ACCESS TIME + PC ← <PC> + I

LOAD MBR

Fase de descodificació (decoding phase)

Fase d'operands (operand phase)

READ

WAIT ACCESS TIME

SP **←** <SP> - I

LOAD MBR

Fase d'execució (execution phase)

EXEMPLES

while (a <= b) a++; a
$$\rightarrow$$
 1000 ; b \rightarrow 2000
I MOV RGI , 2000 RPG (registre de propòsit general)
2 CMP RGI , 1000
3 BON 6 (salt si N=I a la línia 6)

4 INC 1000 5 JMP I (salt incondicional a la línia I) 6 Continuar

Per comprovar si un nombre és major o menor es resta un menys l'altre i es comprova si el resultat és positiu o negatiu.

```
If (a=b){a = 1} else {a = 0} a \rightarrow 1000; b \rightarrow 2000

I MOV RG7, 1000
2 CMP RG7, 2000
3 BOZ 6 (Salta si Z=l) \rightarrow és un valor lògic pren el valor de 0 o l 4 MOV 1000, # 0 (és un operand, no una posició de memòria)
5 JMP 7 (salt incondicional)
6 MOV 1000, #1
7 Continuar
```

MODES D'ADREÇAMENT

L'adreça explicita és la que figura explícitament a la pròpia instrucció.

L'adreça efectiva (EA) és l'adreça on realment trobem l'operand

ADREÇAMENT: és una funció a partir de l'adreça explícita "m" de l'operand calcula la seva adreça efectiva

$$EA = F (m)$$
 Opernad = $< EA >$

ADREÇAMENT DIRECTE a memòria i a registre

$$EA = m$$
 Operand = $\langle EA \rangle$ = $\langle m \rangle$ MOV 2000 , AX

Fase cerca (searching phase)

$$\mathsf{MAR} \; \boldsymbol{\leftarrow} \; \mathsf{<\!PC\!\!>} \;$$

READ

WAIT ACCESS TIME + PC ← <PC> + I

LOAD MBR

R ← <MBR>

Fase de descodificació (decoding phase)

Fase d'operands (operand phase)

MAR ← <IR> adreça (2000)

 $\mathsf{MBR} \; \longleftarrow <\!\!\mathsf{AX}\!\!>$

WRITE

WAIT ACCESS TIME

ADREÇAMENT IMMEDIAT

Operand = m

MOV 2000, #123 (s'utilitza #)

Fase cerca (searching phase)

Fase de descodificació (decoding phase)

Fase d'operands (operand phase)

MAR ← <IR> adreçal (2000)

MBR ← <IR> adreça2 (123)

WRITE

WAIT ACCESS TIME

No hi ha fase d'execució

ADREÇAMENT A REGISTRE BASE

 $EA = m + \langle Reg Base \rangle$

MOVAX, (BX+4)

Inicialment registre base BX = 1500

Fase cerca (searching phase)

Fase de descodificació (decoding phase)

Fase d'operands (operand phase) m = 4

MAR \leftarrow <BX> + <IR> adreça (4) EA = I504

RFAD

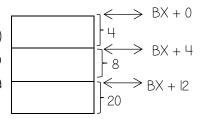
WAIT ACCESS TIME

LOAD MBR

Fase d'execució (execution phase)

$$AX \leftarrow$$

Pensat per gestionar els diferents camps d'una estructura (registre r/w) que comença a la posició d'adreça 1500. El primer camp és a la posició relativa 0 (mida 4) el segon a la posició relativa 4 (mida 8), el tercer a la 12.



ADREÇAMENT RELATIU

$$EA = m + < PC >$$

JMP -100 (tira 100 posicions endarrere, si fos positiu aniria endavant)

Inicialment registre base PC = 38500

Fase cerca (searching phase)

Fase de descodificació (decoding phase)

Fase d'operands (operand phase)

Adreçament relatiu al punt de memòria on som. D'aquesta manera independitza de la posició de memòria ja que el nostre programa no estarà sempre en les mateixes posicions.

ADREÇAMENT INDIRECTE A MEMÓRIA (apuntadors)

 $EA = \langle m \rangle$ Operand = $\langle m \rangle \rangle$

MOVAX, < 1000 >

Mou a AX la posició 1000 amb adreçament indirecte (<

Fase cerca (searching phase)

Fase de descodificació (decoding phase)

Fase d'operands (operand phase)

MAR ← <IR> adreça (1000)

READ

WAIT ACCESS TIME

I OAD MBR

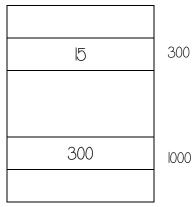
 $MAR \leftarrow < MBR >$

READ

WAIT ACCESS TIME

LOAD MBR

Fase d'execució (execution phase)



300

L'operand seria 15.

A dins la posició 1000 té l'adreça on hi ha l'operand

1000 és un apuntador

ADREÇAMENT INDIRECTE A REGISTRE (apuntadors)

EA = < m >

MOV AX, < BX >

Fase cerca (searching phase)

Fase de descodificació (decoding phase)

Fase d'operands (operand phase)

 $MAR \leftarrow \langle RS \rangle = (REG) \rangle (\langle BX \rangle)$

RFAD

WAIT ACCESS TIME

LOAD MBR

Fase d'execució (execution phase)

```
AX ← <MBR>
```

BX substitueix el 1000 de l'adreçament anterior. El tenim dins el registre BX, no fa falta accedir a dos accessos de memòria només a un

<u>ADREÇAMENT INDEXAT</u>

EA = m + < Reg Index >

MOV AX, 200 (X)

Fase cerca (searching phase)

Fase de descodificació (decoding phase)

Fase d'operands (operand phase)

MAR ← <IR> adreça (200) + < X >

READ

WAIT ACCESS TIME

LOAD MBR

Fase d'execució (execution phase)

AX ← <MBR>

Permet fer un conjunt d'instruccions de manera consecutiva. S'assembla a l'adreçament base. Instruccions INX (incrementar X) i DEX (decrementar X) permeten recorre còmodament llistes i arrays.

 $\underline{\mathsf{EXEMPLE}} : \quad \text{for (i = 0 ; i < 100 ; i++) a[i] = b[i] + c[i];}$

 $a[i] \rightarrow 1000 b[i] \rightarrow 2000 c[i] \rightarrow 3000 (primera posició de cada array)$

En aquest programa sumem dos arrays i guardem el resultat en un tercer.

1 MOV X , #0 (x=0)

2 MOV RGO, 2000 (X) (movem la posició 2000 al registre)

3 SUM RGO, 3000 (X) (sumem al registre anterior la posició 3000)

4 MOV 1000 (X), RG0 (movem el primer valor obtingut a la primera posició del vector resultat)

5 INX (incrementem la x)

6 CPX #100 (CMP X, #100) (comprovem si sortim del for, compara el valor de x amb 100)

7 BNZ 2 (Salta si Z=0)

8 Continuar

MOV X, # 100 Alternativa més curta

Comencem al revés i baixem i així estalviem el comparar.

2 MOV AX, 1999 (X)

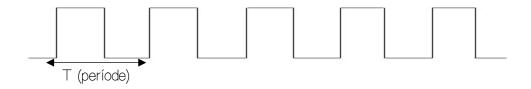
3 SUM AX, 2999 (X)

4 MOV 0999 (X), AX

5 DEX

6 BNZ 2

Totes els instruccions estan regides per la unitat de control



Ona quadrada que marca els moments en els que fer les coses.

El clock funciona amb un cristall de quars.

- o Més prim el cristall -> més alta freqüència
- o Més ample el cristall -> més baixa freqüència



MEMÒRIA

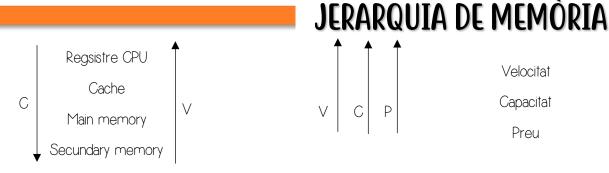


Les memòries RAM poden ser de dos, els dos són tecnologies volàtils, necessiten energia constantment:

- o ESTÀTIC: estan creades per portes. Consumeixen més energia i ocupen més espai
- o DINÀMIC: estan construïdes per condensadors. Carregat = I, Descarregat = 0. Consumeixen menys i ocupen menys. L'inconvenient és que se'ls ha d'afegir circuits de refresc, s'ha de tornar a carregar aquells condensadors descarregats.

NO VOLÀTILS

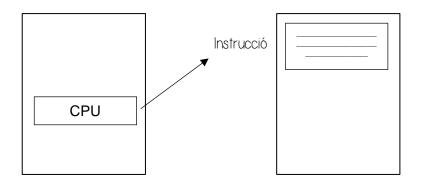
- o ROM: read only memory, és un tipus de RAM Les RAM poden ser volàtils o no volàtils. La RAM és una forma d'organització de la memòria, no es contraposa la RAM i la ROM. La ROM normalment té una organització RAM. La ROM no té valors aleatoris, té uns continguts, s'utilitza per contenir els programes d'engegada.
- o PROM: ROM programada, és una ROM en blanc que pots afegir continguts. Serveixen sobretot per fer proves. Es produeixen a partir de fusibles, és permanent.
- o EPROM: es poden esborrar i es pot modificar amb una llum ultravioleta
- o EEPROM: PROM elèctricament esborrables. Tenen bon temps de lectura, però no tant d'escriptura (els USB i la memòria SSD són EEPROM)



 $MS \rightarrow emmagatzematge permanent$

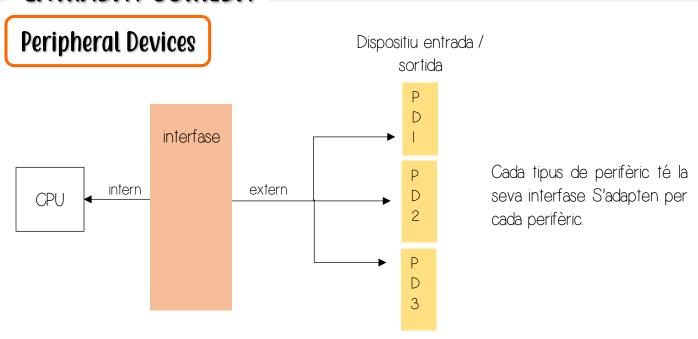
Cache: està situada dins la CPU, és una memòria associada. S'hi accedeix per contingut.

Buscarà el contingut a la maina memory i a la CPU i la situarà a caché. També agafa el contingut veí.



La idea és que si es torna a buscar aquesta informació sigui més accessible i ràpid ja que es troba a la CPU.

ENTRADA / SORTIDA



Hi ha tres aspectes bàsics dels que depèn el tipus d'interfase :

- o Eléctrics: ha de proporcionar compatibilitat elèctrica
- o Velocitat: les entrades i sortides tenen diferent velocitat de la CPU
- o Timing : conjunt de senyals que implica realitzar la lògica entrada/sortida

Interfase

La interfase té dos parts:

- o Controlador (Hardware) ightarrow ve instal·lada a l'ordinador
- o Software (driver) \rightarrow la proporciona el fabricant

El driver sap les adreces de cada registre, per tant sense el driver no funciona res, el driver té el control

INTERFASE Hi ha tres tipus de D Bus (adress, registres: data, control) CPU De dades Ρ Electrònica pròpia D especifica del 2 De control perifèric Р D D'estat 3

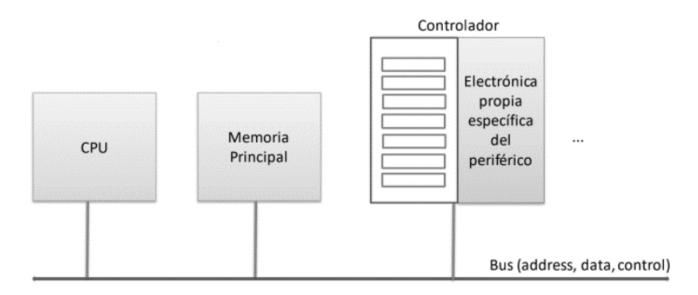
De dades: poden ser d'entrada i / o sortida S'anomenen Port -> són de lectura i escriptura

De control o comandes: per escriure les ordres per gestionar els perifèrics -> són d'escriptura

D'estat: informació de la condició en la que està el perifèric: ocupat, funcionant... -> són de lectura

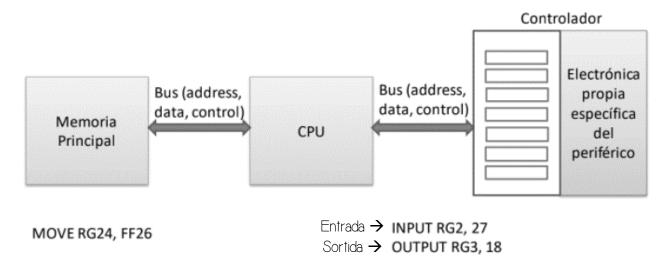
Models per veure el registre d'estat

I/O MEMORY MAPPED:



Els registre són vistos com direccions de memòria No tenim instruccions específiques per fer l'entrada i la sortida S'utilitza el MOV. Hi ha un bus únic, els registres no formen part de la memòria

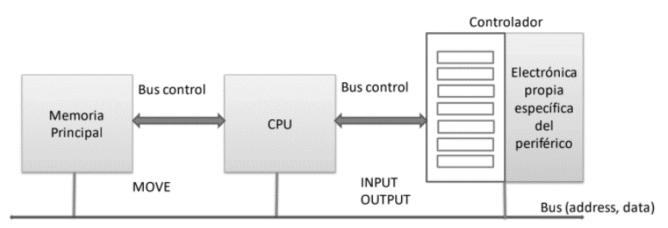
Hi ha un rang de memòria destinada pels controladors, hi ha d'haver una clara identificació del rang, per la CPU ha de ser transparent. Si tenim un registre de comandes a la posició FF34, aquesta adreça no pot existir a la memòria principal perquè seria un registre controlador.



Aquí el 27 y 18 son registros del controlador

En aquest cas tenim instruccions d'entrada i sortida. Els registres són memòria.

E / S EXPLÍCITA HÍBRIDA

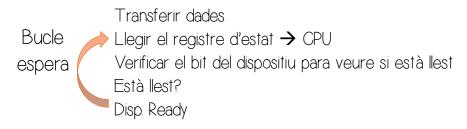


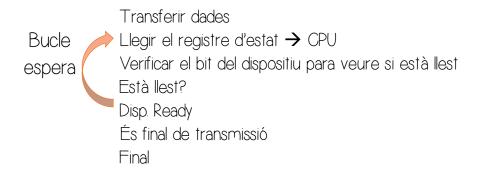
Els ports d' E / S ocupen direccions de memòria perquè el bus de direccions és comú a la memòria i als controladors.

Software (driver)

Transferència programada de dades. Els passos a realitzar entre la CPU i un dispositiu són:

- o Seleccionar (connectar) al dispositiu (activar el controlador)
- o Determinar l'estat del dispositiu (sobre un registre d'estat





Hi ha una espera improductiva, una espera on no fa res. És un bucle fins que se li dona la informació esperada Utilitzem les interrupcions per passar a un altre programa mentre esperem i ens avisa que està disponible amb una senyal elèctrica flang. La CPU mira al final del cicle d'instrucció (quan acaba un procés) per mirar si hi ha alguna interrupció.

EXEMPLE:

F583 = registre de control del dispositiu (bit 3 selecció / actiu)

F584 = registre d'estat del dispositiu (bit 6 ready 1 / busy 0)

F500 = registre de dades d'entrada (va rebent seqüencialment les dades que arriben d'una xarxa, total MDA)

Selecció / Activació I OR F583 , # %00001000 Monitorització 2 MOV RPG3 , F584

3 AND RPG3, # %01000000

4 BOZ 2

Intercanvi 5 MOV RPGI, F500

6 MOV 1000 (X), RPGI

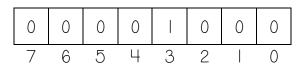
Final? No, repetir a Monitorització 7 INX

8 CPX #MDA

9 BNZ 2

Sí, continuar 10 CONTINUAR

Utilitzem lògica pel controlador:

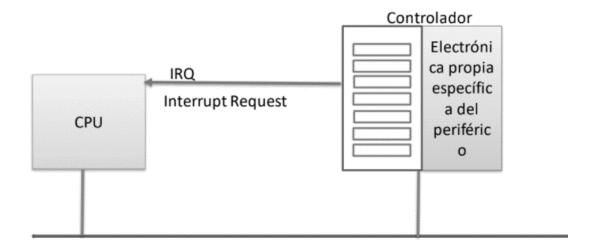


INTERRUPCIÓ

Quan l'entrada o la sortida avisa que necessita fer la interrupció, la CPU es para i atén l'entrada o sortida Per fer una interrupció fem:

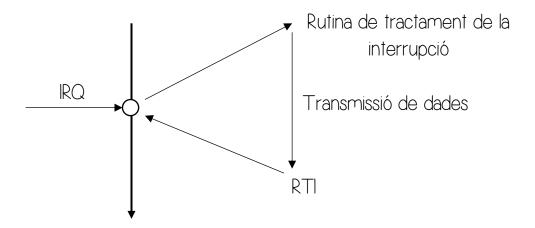
- o Seleccionar el dispositiu
- o Determinar l'estat del controlador

- o Programar el sistema d'interrupcions del controlador
- o Transmetre dada
- o Fem un altra cosa
- o Transmetre dada



REBRE UNA INTERRUPCIÓ

- o Quan rep una interrupció acaba el cicle de la instrucció que està fent
- o Guarda el PC → Pila
- o Guarda l'estat de la CPU → Pila
- o Canvia el mode
- o PC Vector d'interrupció (és l'adreça on comença la rutina d'interrupció). El controlador envia la interrupció + vector d'interrupció a través del bus de dades
- o Cos de la rutina d'interrupció (transmetre dades). El context es gestiona similar a fer un CALL
- o RTI, retorn de la interrupció, instrucció del repertori d'instruccions.



RTI → retorn d'interrupció

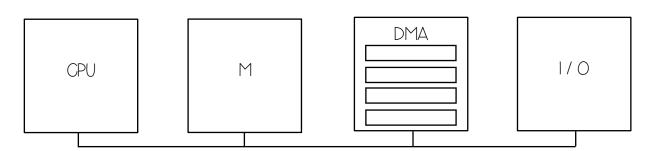
- o Canvia de mode (a usuari)
- o Restaura l'estat de la CPU
- o Restaura la CPU

CAN'N DE MODE:

Al rebre un IRQ es realitza un canvi de mode. Hi ha dos modes de funcionament:

- o Usuari: per executar programes d'usuari. L'espai de la memòria principal és limitat, està limitat també l'espai dels controladors i al repertori d'instruccions. No té accés als registres interns de la CPU.
- o Supervisor: per executar el sistema operatiu. Es pot fer totes les accions.

TRANSFERÈNCIA AUTÒNOMA



Controlador DMA -> substitueix la CPU, vol la transferència sense haver de passar per la CPU.

La CPU programa la DMA i li dona la informació que necessita en quatre registres.

Els quatre registres són:

- o Perifèric: dispositiu
- o Adreça: on comença
- o Quantitat: d'informació a transferir
- o Entrada o sortida

Cada cop augmenta l'adreça i disminueix la quantitat fins que la quantitat a transferir és 0.

D'aquesta manera si la CPU no està fent servir el bus, la CPU es pot dedicar a executar un procés i mentrestant el DMA pot encarregar-se de l'entrada i sortida

Cada Access Time hi ha una transferència amb el DMA en canvia la CPU tarda més perquè ha de fer la fase de cerca, descodificació...

Les interrupcions poden ser:

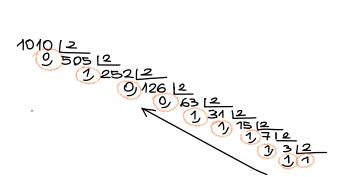
- o Hardware: són síncrones i estan produïdes per un perifèric.
- o Excepcions: situacions excepcionals que es produeixen en la CPU (overflow, dividir entre 0. . .)
- o Software: interrupcions programades (asíncrones) que s'utilitzen en processos, saltem a una rutina d'interrupcions.

Phoblemes Rephesentació

BINARI	DECIMAL	OCTAL	HEXADECIMAL
0000	0	0	0
0001	1	1	1
0010	2	2	2
0011	3	3	3
0100	4	4	4
0101	5	5	5
0110	6	6	6
0111	7	7	7
1000	8	8	8
1001	9		9
1010	10		A
1011	11		В
1100	12		С
1101	13		D
1110	14		Е
1111	15		F

EXEMPLES

1) 1010 <u>10</u>



$$\cdot 1010_{10} = 1111110010_{12}$$

Separem la part entera i la part decimal

Part decimal:

$$0.52 \cdot 2 \neq 1.04 - 1 = 0.04$$

$$0.04 \cdot 2 = 0.08$$

$$0.08 \cdot 2 = 0.16$$

$$0.16 \cdot 2 = 0.32$$

$$0.32 \cdot 2 = 0.64$$

$$0.64 \cdot 2 = 1.28 - 1 = 0.28$$

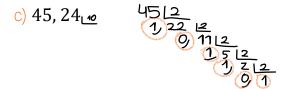
$$0,28 \cdot 2 = 0,56$$

$$0.56 \cdot = 1.12 - 1 = 0.12$$

$$0,12 \cdot 2 = 0,24$$

La part decimal acaba quan s'arriba al zero i normalment es fa simplement una aproximació.

PROBLEMA I Canvi de base numèric, passar de decimal a binari



$$0,24 \cdot 2 = 0,48$$

$$0,24\cdot 2=0,48$$

$$0,48 \cdot 2 = 0,96$$

$$0.96 \cdot 2 = 1.92 - 1 = 0.92$$

$$0.92 \cdot 2 = 1.84 - 1 = 0.84$$

$$45,24$$
ے ... $= 101101.0011110$

$$0.84 \cdot 2 = 1.68 - 1 = 0.68$$

$$0.68 \cdot 2 = 1.36 - 1 = 0.36$$

$$0.36 \cdot 2 = 0.72$$

PROBLEMA 2 Representació de números amb signes

Número	Tipus de representació						
	Signe i magnitud	Complement a 2					
ى1523	0000001101010011	00000011010011					
-1523 <u>ء</u>	1000001101010011	11111100101101					
1315 _{ub}	0000010100100011	0000010100100011					
-1315 _{ال} ە	1000010100100011	1111101011011101					

Observem que entre el positiu i el negatiu a complement a 2 obtenim el mateix nombre però invertint els 0 i els 1 a partir del primer I començant per la dreta.

1523 ₁₈ → 1 2 3,8 Base 8 agrupem d'en tres en tres 011,2 Complement a 2 d'un nombre positiu és el mateix 001 101 010 0000 001 101 010 011₂ (utilitzem l6 bits)

FA8 _{LL}	0000111110101000	000011111010100
-FA8 ₁₁₆	1000111110101000	1111000001011000

$$FA8_{116} \rightarrow F$$
 A B Base 16 agrupem d'en quatre en quatre 1111 1010 1000

PROBLEMA 3 Determinar el valor en base 10 dels següents en complement a 2.

- a) $110010101111000_{\underline{12}}$ $001101010101001000_{\underline{12}} = 2^3 + 2^6 + 2^8 + 2^{10} + 2^{11} + 2^{12} = -13640_{\underline{110}}$ (el signe l'indica el primer caràcter, els valors de les potències de 2 corresponen a les posicions dels uns)
- b) $176102_{2} = 11111110001000010_{2} = -958_{10}$

1 7 6 1 0 2

001 111 110 001 000 010 \leftarrow té l8 bits i ens el demanen de l6 i el primer indicar el signe

$$C_2 = 000000111101111110 = 2^1 + 2^2 + 2^3 + 2^4 + 2^7 + 2^8 + 2^9 = -958$$

PROBLEMA 4 Conversió de bases:

- a) $1A7_{l} = 0001\ 1010\ 0111_{2}$
- b) FA3,D5 $_{6} = 1111\ 1010\ 0011\ 1101\ 0101_{2}$
- c) 527 <u>s</u> = 101 010 111 <u>2</u>
- ع 20,64 <u>ع</u> 111 010 000, 110 100 <u>ع</u> 4
- e) $915,25_{10} = 1110010011,01_{12}$ $0,25 \cdot 2 = 0,5$ $0,5 \cdot 2 = 1$

- f) $1110101,011_{12} = 6^6 + 6^5 + 6^4 + 6^2 + 6^0 + 6^{-2} + 6^{-3}$
- g) $5AD,B7_{\underline{\textbf{6}}} = 5 \cdot 16^2 + 10 \cdot 16^1 + 13 \cdot 16^0 + 11 \cdot 16^{-1} + 7 \cdot 16^{-2} = 1483,7148$

PROBLEMA 5 Operacions

 $A = 1638_{12} = 000\ 001\ 110\ 011\ 101_{2}$

B = 759 000 = 0000 0010 1111 0111 <math>2

 $C = 10110111110_{2}$

 $C_2(-B) = 1111\ 1101\ 0000\ 1001$

A – B:

0000 0011 1001 1101 1111 1101 0000 1001 0000 0000 1010 0110

Phoblemes Computadons

PROBLEMA I Escriviu un programa en assemblador que implementi el mateix algorisme:

```
N = 4;
sum = 0;
partial_sum = 0;
i = 0;
while (i < N) {
   partial_sum = partial_sum + v[i];
   i = i + l;
}
sum = partial_sum;</pre>
```

```
MOV RI , 4

MOV R2 , 0

MOV R3 , 0

MOV R4 , 0

while: CMP R4, R1

JGE fin

ADD R3, V [+R4]

ADD R4, I

JMP while

fin: MOV R2, R3
```

PROBLEMA 2 A Escriviu un programa en assemblador que implementi el mateix algorisme:

```
if (A > B) \{

C = C + 3;

else

C = C - 1;
```

```
MOV RI, [A]
CMP RI, [B]
JLE else
ADD [C], 3
JMP fin
else: SUB [C], I
fin:
```

PROBLEMA 2 B Escriviu un programa en assemblador que implementi el mateix algorisme:

while
$$(A < B)$$
 {
 $C = C * C$
 $A = A + I$
}

```
MOV R<sub>1</sub>, [A]
MOV R<sub>2</sub>, [B]
MOV R<sub>3</sub>, [C]
while: CMP R<sub>1</sub>, R<sub>2</sub>
JGE fin
MUL R<sub>3</sub>, R<sub>3</sub>
INC R<sub>1</sub>
JMP while
MOV [C], R<sub>3</sub>
```

PROBLEMA 2 C Escriviu un programa en assemblador que implementi el mateix algorisme:

```
MOV RI, 6
                                                                   MOV R_2, I
 num = 6;
                                                                   MOV R_3, 2
 count = 1;
fact = 1;
                                                          while: CMP R2, R1
while (count < num) {
                                                                  JGE fin
      count = count + 1;
                                                                  INC R<sub>2</sub>
      fact = fact * count;
                                                                   MUL R<sub>3</sub>, R<sub>2</sub>
                                                                   MOV [fact], R2
}
                                                                   JMP while
                                                             fin:
```

PROBLEMA 3 A Escriviu en RI un I si el contingut de R2 és més gran o igual que el de R3 i a

més el de R4 és més petit que el de R5. Si no passa tot l'anterior, escriviu un 0.

MOV R_I, 0 CMP R2, R3 JL fin CMP R4, R5 JGE fin MOV RI, I fin:

PROBLEMES ADREÇAMENTS

Tipus d'adreçaments:

- o Directe \rightarrow MOV A, 2
- o Immediat \rightarrow MOV, #2

- o Indexat \rightarrow MOV A, 2[x]
- o Indirecte \rightarrow MOV A, (2)

PROBLEMA I A partir del següent fragment de programa i l'estat de la memòria, mostreu l'evolució dels registres i del contingut de la memòria a mesura que s'executa el programa.

0200 MOV A, (3) 0201 ADD A, #5 0202 MOV 6, A 0203 SUB A, 3[X] 0204 MOV (I), X 0205 MOV A, I[X] 0206 ADD A, (I) 0207 MOV (7), A

Instrucció	Registre			Posició de la memòria							
	PC	А	X	0	I	2	3	4	5	6	7
Estat inicial	199	0	2	6	4	4	5	3	6	2	
200 MOV A, (2)	201	3			(LI)		(L2)				
201 ADD A, #5	202	8									
202 MOV 6, A	203									8	
203 SUB A, 3 [x]	204	2					(LI)		(L2)		
204 MOV (1), x	205				(L)			2			
205 MOV A, I [x]	206	5			(LI)		(L2)				
206 ADD A, (I)	207	8			(LI)			(L2)			
207 MOV (7), A	208				8						(LI)

PROBLEMA 2. A partir del següent fragment de programa i l'estat de la memòria, mostreu l'evolució dels registres i del contingut de la memòria a mesura que s'executa el programa

La màquina incorpora una pila amb la següent funcionalitat i instruccions.

- o PUSH [$sp \leftarrow sp + I$, (sp) $\leftarrow valor$]
- o POP [(sp) \rightarrow valor,sp \leftarrow sp-l]
- o CALL RutinaX [sp \leftarrow sp+l, (sp) \leftarrow [adreça actual (PC) +l]
- o RET [adreça actual (PC)] \leftarrow (sp), sp \leftarrow sp-I]

0100 MOV A, #8	Rutina I:
0101 MOV X, #6	0120 PUSH A
0102 CALL Rutinal	0121 SUB A, X
0103 MOV 206, A	0122 POP X
0104 MOV 207, X	0123 RET

Instrucció	Registre				Posició de la memòria							
	PC	А	X	SP	200	201	202	203	204	205	206	207
Estat inicial	100	5	3	200	0	0	0	0	0	0	0	0
0100 MOV A, #8	ЮІ	8										
0101 MOV X, #6	102		6									
0102 CALL Rutina I	103 120			201		103						
0120 PUSH A	121			202			8					
0121 SUB A, X	122	2										
0122 POP X	123		8	201								
0123 RET	124 103			200								
103 MOV 206, X	104										2	
104 MOV 207, X												8