第6章 二次型

郑州大学数学与统计学院 线性代数教研室

目录

- ❶ 6.1 二次型及其矩阵表示
- 2 6.2 二次型的标准形
- 3 6.3 二次型的规范形
- 4 6.4 正定二次型与正定矩阵
- 5 6.5 二次曲线和二次曲面方程的标准化
- 6 复习要点

二次型的概念

定义 **6.1** 设P是数域,则含有n个变量(或称文字)的二次齐次多项式

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = a_{11}x_1^2 + 2a_{12}x_1x_2 + \dots + 2a_{1n}x_1x_n + a_{22}x_2^2 + \dots + 2a_{2n}x_2x_n + \dots + a_{nn}x_n^2$$

其中 $a_{ij}(i,j=1,2,\cdots,n)\in P$ 不全为0,称为数域P上的一个n元 二次型,简称二次型。如果f为零多项式,也称f为数域P上的一个二次型,叫做零二次型。

二次型的概念

定义 **6.1** 设P是数域,则含有n个变量(或称文字)的二次齐次多项式

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = a_{11}x_1^2 + 2a_{12}x_1x_2 + \dots + 2a_{1n}x_1x_n + a_{22}x_2^2 + \dots + 2a_{2n}x_2x_n + \dots + a_{nn}x_n^2$$

其中 $a_{ij}(i,j=1,2,\cdots,n)\in P$ 不全为0,称为数域P上的一个n元 二次型,简称二次型。如果f为零多项式,也称f为数域P上的一个二次型,叫做零二次型。

若P是实数域,则称f为实二次型;若P是复数域,则称f为复

二次型。只含平方项的二次型称为标准二次型,简称标准形。

例 1
$$f_1(x,y) = x^2 + xy + 2y^2$$
, $f_2(x) = 2x^2$, $f_3(x_1,x_2,x_3) = \frac{x_1^2}{a^2} + \frac{x_2^2}{b^2} + \frac{x_3^2}{a^2}$ 都是二次型,其中 f_2 和 f_3 是标准形。

二次型的矩阵表示

在二次型f的表达式中令 $a_{ij} = a_{ji}$,则有

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = a_{11}x_1^2 + a_{12}x_1x_2 + a_{13}x_1x_3 + \dots + a_{1n}x_1x_n + a_{21}x_2x_1 + a_{22}x_2^2 + a_{23}x_2x_3 + \dots + a_{2n}x_2x_n + \dots + a_{n1}x_nx_1 + a_{n2}x_nx_2 + a_{n3}x_nx_3 + \dots + a_{nn}x_n^2$$

即

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} x_i x_j.$$

二次型的矩阵表示

在二次型f的表达式中令 $a_{ij} = a_{ji}$,则有

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = a_{11}x_1^2 + a_{12}x_1x_2 + a_{13}x_1x_3 + \dots + a_{1n}x_1x_n + a_{21}x_2x_1 + a_{22}x_2^2 + a_{23}x_2x_3 + \dots + a_{2n}x_2x_n + \dots + a_{n1}x_nx_1 + a_{n2}x_nx_2 + a_{n3}x_nx_3 + \dots + a_{nn}x_n^2$$

即

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} x_i x_j.$$

若今

$$\boldsymbol{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}, \quad \boldsymbol{X} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix},$$

则A为对称矩阵,且二次型f可化为

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = (x_1, x_2, \dots, x_n) \begin{bmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n \end{bmatrix}$$

$$= (x_1, x_2, \dots, x_n) \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

$$= X'AX.$$

即

$$f(x_1, x_2, \cdots, x_n) = \mathbf{X}' \mathbf{A} \mathbf{X}.$$

上式称为二次型f的**矩阵表达式,A**称为二**次型的矩阵**。



$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \mathbf{X}' \mathbf{A} \mathbf{X} = \sum_{i=1}^n a_{ii} x_i^2 + \sum_{1 \le i < j \le n} (a_{ij} + a_{ji}) x_i x_j$$

也是一个二次型。

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \mathbf{X}' \mathbf{A} \mathbf{X} = \sum_{i=1}^n a_{ii} x_i^2 + \sum_{1 \le i \le j \le n} (a_{ij} + a_{ji}) x_i x_j$$

也是一个二次型。这时有 $f(x_1, x_2, \cdots, x_n) = \mathbf{X}'\left(\frac{\mathbf{A}+\mathbf{A}'}{2}\right)\mathbf{X}$.

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = X'AX = \sum_{i=1}^n a_{ii}x_i^2 + \sum_{1 \le i < j \le n} (a_{ij} + a_{ji})x_ix_j$$

也是一个二次型。这时有
$$f(x_1, x_2, \cdots, x_n) = \mathbf{X}'\left(\frac{\mathbf{A} + \mathbf{A}'}{2}\right)\mathbf{X}$$
.

例 2 写出
$$f(x_1, x_2, x_3) = 2x_1^2 + x_1x_2 + x_2x_3 + x_3^2$$
的矩阵 \mathbf{A} .

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \mathbf{X}' \mathbf{A} \mathbf{X} = \sum_{i=1}^n a_{ii} x_i^2 + \sum_{1 \le i < j \le n} (a_{ij} + a_{ji}) x_i x_j$$

也是一个二次型。这时有 $f(x_1, x_2, \cdots, x_n) = \mathbf{X}'\left(\frac{\mathbf{A} + \mathbf{A}'}{2}\right)\mathbf{X}$.

例 2 写出
$$f(x_1, x_2, x_3) = 2x_1^2 + x_1x_2 + x_2x_3 + x_3^2$$
的矩阵 \mathbf{A} .

例 3 写出对称矩阵
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & -2 & 3 \\ 1 & 3 & 0 \end{bmatrix}$$
所对应的二次型 $f(x, y, z)$.

标准二次型的矩阵表示

标准二次型

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \lambda_1 x_1^2 + \lambda_2 x_2^2 + \dots + \lambda_n x_n^2$$

的矩阵表达式是

$$m{X'AX} = [x_1, x_2, \cdots, x_n] \begin{bmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & \lambda_n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}.$$

可见标准形的矩阵是对角矩阵。反之,对角矩阵对应的二次型是标准形。

标准二次型的矩阵表示

标准二次型

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) = \lambda_1 x_1^2 + \lambda_2 x_2^2 + \dots + \lambda_n x_n^2$$

的矩阵表达式是

$$m{X'AX} = [x_1, x_2, \cdots, x_n] egin{bmatrix} \lambda_1 & & & & \\ & \lambda_2 & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \lambda_n \end{bmatrix} egin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}.$$

可见标准形的矩阵是对角矩阵。反之,对角矩阵对应的二次型是标准形。

定义 **6.2** 二次型f = X'AX的矩阵A的秩称为二次型的秩。

线性替换

定义 6.3 设 x_1, x_2, \dots, x_n 与 y_1, y_2, \dots, y_n 为两组变量(字母), P为一个数域, 我们称关系式

$$\begin{cases} x_1 = c_{11}y_1 + c_{12}y_2 + \dots + c_{1n}y_n, \\ x_2 = c_{21}y_1 + c_{22}y_2 + \dots + c_{2n}y_n, \\ \vdots \\ x_n = c_{n1}y_1 + c_{n2}y_2 + \dots + c_{nn}y_n, \end{cases} \not \sqsubseteq \psi c_{ij} \in P, \ i, j = 1, 2, \dots, n$$

为由 x_1, x_2, \cdots, x_n 到 y_1, y_2, \cdots, y_n 的一个**线性替换**。

线性替换

定义 6.3 设 x_1, x_2, \dots, x_n 与 y_1, y_2, \dots, y_n 为两组变量(字母), P为一个数域,我们称关系式

$$\begin{cases} x_1 = c_{11}y_1 + c_{12}y_2 + \dots + c_{1n}y_n, \\ x_2 = c_{21}y_1 + c_{22}y_2 + \dots + c_{2n}y_n, \\ \vdots \\ x_n = c_{n1}y_1 + c_{n2}y_2 + \dots + c_{nn}y_n, \end{cases} \not\sqsubseteq \psi c_{ij} \in P, \ i, j = 1, 2, \dots, n$$

为由 x_1, x_2, \cdots, x_n 到 y_1, y_2, \cdots, y_n 的一个**线性替换**。线性替换可用矩阵表示

$$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} & \cdots & c_{1n} \\ c_{21} & c_{22} & \cdots & c_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ c_{n1} & c_{n2} & \cdots & c_{nn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix},$$

即X = CY, 其中 $X = (x_1, x_2, \dots, x_n)'$, $Y = (y_1, y_2, \dots, y_n)'$, $C = (c_{ij})_{nn}$.

特别地,若矩阵C的行列式 $|C| \neq 0$,则称X = CY为可逆的(或非退化的、或满秩的)线性替换。

若数域P为实数域 \mathbf{R} ,且矩阵C为正交矩阵,则称X = CY为一个正交线性替换,简称正交替换。

特别地,若矩阵C的行列式 $|C| \neq 0$,则称X = CY为可逆的(或非退化的、或满秩的)线性替换。

若数域P为实数域 \mathbf{R} ,且矩阵C为正交矩阵,则称X = CY为一个正交线性替换,简称正交替换。

引理 1 设二次型f(X) = X'AX的矩阵为A,则经过非退化线性替换X = CY,化成新的二次型g(Y) = f(CY) = Y'(C'AC)Y的矩阵是C'AC,且新二次型与原二次型的秩相同。

矩阵合同

定义 **6.4** 设A, B为数域P上的n阶矩阵,如果存在数域P上的n阶可逆矩阵C使B = C'AC,则称矩阵A与B合同(相合)。

容易看出,矩阵合同是矩阵等价的一种特殊情况,也满足

- (1) 自反性: 任意n阶矩阵A都与自身合同;
- (2) 对称性: 若A与B合同,则B与A合同;
- (3) 传递性: 若A与B合同,B与C合同,A与C合同。

合同变换

合同变换是指下列三种变换:

- (1) 互换矩阵的i, j两行,再互换矩阵的i, j两列;
- (2) 用非零数c乘以矩阵的第i行, 再乘以矩阵的第i列;
- (3) 将矩阵第j行的k倍加到第i行,再将第j列的k倍加到第i列。

合同变换

合同变换是指下列三种变换:

- (1) 互换矩阵的i,j两行,再互换矩阵的i,j两列;
- (2) 用非零数c乘以矩阵的第i行,再乘以矩阵的第i列;
- (3) 将矩阵第j行的k倍加到第i行,再将第j列的k倍加到第i列。

引理 2 矩阵A与B合同的充要条件是A可以经过一系列的合同变换化成B.

利用矩阵合同的定义,引理1可改述为

引理 1′ 经过非退化线性替换所得到的新二次型的矩阵与原二次型的矩阵合同。

利用矩阵合同的定义,引理1可改述为

引理 1′ 经过非退化线性替换所得到的新二次型的矩阵与原二 次型的矩阵合同。

引理 2' 设二次型f(X), g(Y)的矩阵分别为A和B, 若<math>A与B合 同,即存在可逆矩阵C使C'AC = B,则f可以经过非退化的线 性替换X = CY化成q.

二次型的标准化

例 1 化二次型 $f(x_1,x_2,x_3)=x_1^2-4x_1x_2+2x_1x_3+4x_2^2+2x_3^2$ 为标准形。

二次型的标准化

例 1 化二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 - 4x_1x_2 + 2x_1x_3 + 4x_2^2 + 2x_3^2$ 为标准形。

 \mathbf{M} 已知二次型f的矩阵为

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 1 \\ -2 & 4 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{bmatrix},$$

则有

$$\begin{bmatrix} \mathbf{A} \\ \mathbf{E} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 1 \\ -2 & 4 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\boxed{2} + \textcircled{1} \times 2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 0 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{\boxed{2} + \textcircled{1} \times 2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\boxed{2} + \textcircled{3} \times (-2)} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -4 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{\boxed{2} + \textcircled{3} \times (-2)}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 4 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \end{bmatrix}.$$

取
$$C = \begin{bmatrix} 1 & 4 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \end{bmatrix}$$
,则有

$$C'AC = \begin{bmatrix} 1 & & \\ & -4 & \\ & & 1 \end{bmatrix}.$$

且经过非退化线性替换X = CY, 可将f化为标准形

$$f(x_1, x_2, x_3) = y_1^2 - 4y_2^2 + y_3^2.$$

例 2 化二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = 2x_1x_2 + 2x_1x_3 - 6x_2x_3$ 为标准形。

例 2 化二次型 $f(x_1,x_2,x_3)=2x_1x_2+2x_1x_3-6x_2x_3$ 为标准形。

解 利用合同变换,得

$$\begin{bmatrix} \mathbf{A} \\ \mathbf{E} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -3 \\ 1 & -3 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\textcircled{\tiny{1}}+\textcircled{\tiny{2}}} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -3 \\ -2 & -3 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\textcircled{\tiny{1}}+\textcircled{\tiny{2}}} \begin{bmatrix} 2 & 1 & -2 \\ 1 & 0 & -3 \\ -2 & -3 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{\begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & -\frac{1}{2} & -2 \\ -2 & -2 & -2 \end{bmatrix}} \begin{bmatrix} 2 + \textcircled{\tiny{1}} \times (-\frac{1}{2}) & \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{2} & -2 \\ 0 & -2 & -2 \end{bmatrix}$$

$$\frac{2}{2 + (1) \times (-\frac{1}{2})} \xrightarrow{3 + (1)} \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & -\frac{1}{2} & -2 \\ -2 & -2 & -2 \\ 1 & -\frac{1}{2} & 1 \\ 1 & \frac{1}{2} & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{2} \begin{bmatrix} 2 + (1) \times (-\frac{1}{2}) \\ 3 + (1) \\ 3 + (1) \end{bmatrix} \xrightarrow{0} \begin{bmatrix} 0 & -\frac{1}{2} & -2 \\ 0 & -2 & -2 \\ 1 & -\frac{1}{2} & 1 \\ 1 & \frac{1}{2} & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\frac{2 \times (-2)}{2 \times (-2)} \begin{cases}
2 & 0 & 0 \\
0 & -2 & 4 \\
0 & 4 & -2 \\
1 & 1 & 1 \\
1 & -1 & 1 \\
0 & 0 & 1
\end{cases}
\xrightarrow{3+2 \times 2} \begin{cases}
2 & 0 & 0 \\
0 & -2 & 0 \\
0 & 4 & 6 \\
1 & 1 & 3 \\
1 & -1 & -1 \\
0 & 0 & 1
\end{cases}$$

$$\frac{3+2 \times 2}{3+2 \times 2} \begin{cases}
2 & 0 & 0 \\
0 & 4 & 6 \\
1 & 1 & 3 \\
1 & -1 & -1 \\
0 & 0 & 1
\end{cases}$$

取
$$C = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 3 \\ 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$
,则有

$$C'AC = \begin{bmatrix} 2 & & \\ & -2 & \\ & & 6 \end{bmatrix}.$$

且经过非退化线性替换X = CY,可将f化为标准型

$$f(x_1, x_2, x_3) = 2y_1^2 - 2y_2^2 + 6y_3^2.$$

利用合同变换, 不难证明

定理 6.1 数域P上任意一个二次型都可以经过非退化线性替 换化成标准形。

利用矩阵的语言。定理6.1可以改述为

定理 6.1' 数域P上任意一个对称矩阵A都合同于一个对角矩 阵(称为A在P上的**合同标准形**)。

实二次型的标准化

实二次型的标准化

特别地,由于实二次型f(X) = X'AX的矩阵A是实对称矩阵,则存在正交矩阵T使

$$m{T'AT} = m{T}^{-1}Am{T} = egin{bmatrix} \lambda_1 & & & & \ & \lambda_2 & & & \ & & \ddots & & \ & & & \lambda_n \end{bmatrix}$$

其中 $\lambda_1, \lambda_2, \ldots, \lambda_n$ 为 \boldsymbol{A} 的实特征值。于是存在正交替换 $\boldsymbol{X} = \boldsymbol{T} \boldsymbol{Y}$ 使f化成标准形,即

$$f(\mathbf{X}) = \mathbf{Y}'(\mathbf{T}'\mathbf{A}\mathbf{T})\mathbf{Y} = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2.$$

由此得到

定理 6.2 任意一个实二次型f(X) = X'AX都可以经过正交替换X = TY化为标准形

$$f(\boldsymbol{X}) = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2,$$

其中 $\lambda_1, \lambda_2, \cdots, \lambda_n$ 恰为 \boldsymbol{A} 的n个实特征值。

由此得到

定理 6.2 任意一个实二次型 f(X) = X'AX都可以经过正交 替换X = TY化为标准形

$$f(\boldsymbol{X}) = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2,$$

其中 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$ 恰为 \boldsymbol{A} 的n个实特征值。

由于二次型与它的矩阵存在一一对应关系,我们也把一个二 次型的矩阵的特征值叫做该二次型的特征值。

例 3 用正交替换把实二次型 $f(x_1,x_2,x_3) = -x_1^2 + 4x_1x_2 - 4x_1x_3 + 2x_2^2 - 8x_2x_3 + 2x_3^2$ 化成标准形。

例 3 用正交替换把实二次型 $f(x_1, x_2, x_3) = -x_1^2 + 4x_1x_2 - 4x_1x_3 + 2x_2^2 - 8x_2x_3 + 2x_3^2$ 化成标准形。

解 二次型 $f(x_1,x_2,x_3)$ 的矩阵为

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 2 & 2 & -4 \\ -2 & -4 & 2 \end{bmatrix}.$$

其特征多项式为 $|\lambda E - A| = (\lambda + 2)^2(\lambda - 7)$,所以A的特征值为-2(二重), 7.

例 3 用正交替换把实二次型 $f(x_1,x_2,x_3) = -x_1^2 + 4x_1x_2 - x_2^2$ $4x_1x_3 + 2x_2^2 - 8x_2x_3 + 2x_2^2$ 化成标准形。

解 二次型 $f(x_1, x_2, x_3)$ 的矩阵为

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -1 & 2 & -2 \\ 2 & 2 & -4 \\ -2 & -4 & 2 \end{bmatrix}.$$

其特征多项式为 $|\lambda \mathbf{E} - \mathbf{A}| = (\lambda + 2)^2(\lambda - 7)$,所以**A**的特征值 为-2(二重), 7.

无关的特征向量为

$$\alpha_1 = \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \alpha_2 = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}.$$

正交化得

$$oldsymbol{eta}_1 = oldsymbol{lpha}_1 = oldsymbol{lpha}_1 = oldsymbol{lpha}_1 = oldsymbol{lpha}_2 - rac{(oldsymbol{lpha}_2, oldsymbol{eta}_1)}{(oldsymbol{eta}_1, oldsymbol{eta}_1)} oldsymbol{eta}_1 = oldsymbol{lpha}_2 + rac{4}{5}oldsymbol{eta}_1 = oldsymbol{eta}_{rac{5}{5}}^{rac{2}{5}} \ 1 \ .$$

再单位化得

$$oldsymbol{\gamma}_1 = rac{oldsymbol{eta}_1}{|oldsymbol{eta}_1|} = egin{bmatrix} -rac{2}{\sqrt{5}} \ rac{1}{\sqrt{5}} \ 0 \end{bmatrix}, \quad oldsymbol{\gamma}_2 = rac{oldsymbol{eta}_2}{|oldsymbol{eta}_2|} = egin{bmatrix} rac{2}{3\sqrt{5}} \ rac{4}{3\sqrt{5}} \ rac{\sqrt{5}}{3} \end{bmatrix}.$$

正交化得

$$oldsymbol{eta}_1 = oldsymbol{lpha}_1 = oldsymbol{lpha}_1 = oldsymbol{lpha}_1 = oldsymbol{lpha}_2 - rac{(oldsymbol{lpha}_2, oldsymbol{eta}_1)}{(oldsymbol{eta}_1, oldsymbol{eta}_1)} oldsymbol{eta}_1 = oldsymbol{lpha}_2 + rac{4}{5} oldsymbol{eta}_1 = oldsymbol{eta}_{rac{5}{5}}^{rac{2}{5}} \ 1 \ .$$

再单位化得

$$oldsymbol{\gamma}_1 = rac{oldsymbol{eta}_1}{|oldsymbol{eta}_1|} = egin{bmatrix} -rac{2}{\sqrt{5}} \ rac{1}{\sqrt{5}} \ 0 \end{bmatrix}, \quad oldsymbol{\gamma}_2 = rac{oldsymbol{eta}_2}{|oldsymbol{eta}_2|} = egin{bmatrix} rac{2}{3\sqrt{5}} \ rac{4}{3\sqrt{5}} \ rac{\sqrt{5}}{3} \end{bmatrix}.$$

 $\mathcal{H}\lambda = 7$ 代入 $(\lambda E - A)X = 0$,得到属于 $\lambda = 7$ 的一个线性无关的

特征向量为
$$\alpha_3 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ -2 \end{bmatrix}$$
,单位化得 $\gamma_3 = \frac{\alpha_3}{|\alpha_3|} = \begin{bmatrix} \frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} \\ -\frac{2}{3} \end{bmatrix}$.





$$\boldsymbol{T} = \begin{bmatrix} -\frac{2}{\sqrt{5}} & \frac{2}{3\sqrt{5}} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} & \frac{4}{3\sqrt{5}} & \frac{2}{3} \\ 0 & \frac{\sqrt{5}}{3} & -\frac{2}{3} \end{bmatrix},$$

则T为正交矩阵,线性替换X = TY为正交替换,且

$$f = \mathbf{X}'\mathbf{A}\mathbf{X} = \mathbf{Y}'(\mathbf{T}'\mathbf{A}\mathbf{T})\mathbf{Y} = \mathbf{Y}'\begin{bmatrix} -2 \\ -2 \\ 7 \end{bmatrix}\mathbf{Y}$$
$$= -2y_1^2 - 2y_2^2 + 7y_3^2.$$

注 本题中正交替换X = TY不唯一。例如可以选择正交向量 组(2,1,2)', (2,-2,-1)'作为属于特征值-2的特征向量, 再单位 化后得到正交矩阵

$$\boldsymbol{Q} = \begin{bmatrix} \frac{2}{3} & \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{2}{3} & -\frac{2}{3} \\ \frac{2}{3} & -\frac{2}{3} & -\frac{1}{3} \end{bmatrix},$$

经过正交替换X = QY得 $f = -2y_1^2 + 7y_2^2 - 2y_3^2$.

复二次型的规范形

复二次型的规范形

设 $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ 是秩为r的复二次型,经过非退化线性替换,可化为标准形 $f = d_1 y_1^2 + d_2 y_2^2 + \dots + d_r y_r^2 \ (d_i \neq 0, i = 1, 2, \dots, r)$ 再作非退化线性替换

则化为 $f = z_1^2 + z_2^2 + \dots + z_r^2$.

定义 **6.5** 如果复二次型 $f(x_1, \dots, x_n)$ 的秩为r,则 $f = z_1^2 + z_2^2 + \dots + z_r^2$ 称为复数域C上二次型 $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ 的**规范形**。

定义 **6.5** 如果复二次型 $f(x_1, \cdots, x_n)$ 的秩为r,则 $f = z_1^2 + z_2^2 + \cdots + z_r^2$ 称为复数域C上二次型 $f(x_1, x_2, \cdots, x_n)$ 的**规范形**。

显然,复数域上二次型的规范形由该二次型的秩唯一确定,且规范形对应的矩阵为 $\begin{bmatrix} E_r & O \\ O & O \end{bmatrix}$.

定义 **6.5** 如果复二次型 $f(x_1, \dots, x_n)$ 的秩为r,则 $f = z_1^2 + z_2^2 + \dots + z_r^2$ 称为复数域C上二次型 $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ 的**规范形**。

显然,复数域上二次型的规范形由该二次型的秩唯一确定,且规范形对应的矩阵为 $\begin{bmatrix} m{E}_r & m{O} \\ m{O} & m{O} \end{bmatrix}$. 我们有

定理 6.3 任意一个复二次型都可以用非退化线性替换化成复数域上的规范形,并且规范形由该二次型的秩唯一确定。

用矩阵语言可改述为

定理 6.3' 任意一个复对称矩阵 $m{A}$ 都在复数域上合同于一个形如 $egin{bmatrix} m{E}_r & O \\ O & O \end{bmatrix}$ 的对角矩阵,其中r为 $m{A}$ 的秩。

用矩阵语言可改述为

定理 6.3' 任意一个复对称矩阵A都在复数域上合同于一个形 如 $\begin{bmatrix} E_r & O \\ O & O \end{bmatrix}$ 的对角矩阵,其中r为A的秩。

不难得出,两个n阶复对称矩阵合同当且仅当它们的秩相等。 因此如按矩阵的合同进行分类, n阶复对称矩阵的集合在合同的 意义下可分成n+1类。

例 1 求复二次型

$$f(x_1, x_2, x_3) = -2x_1^2 + 4x_1x_2 + 2x_1x_3 + 2x_3^2$$

的规范形。

例 1 求复二次型

$$f(x_1, x_2, x_3) = -2x_1^2 + 4x_1x_2 + 2x_1x_3 + 2x_3^2$$

的规范形。

解 由于二次型
$$f$$
的矩阵 $\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -2 & 2 & 1 \\ 2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{bmatrix}$ 的行列式 $|\mathbf{A}| \neq 0$,故 $r(\mathbf{A}) = 3$. 因此复二次型 f 的规范形为 $z_1^2 + z_2^2 + z_3^2$.

实二次型的规范形

设 $f(x_1, x_2, \cdots, x_n)$ 是秩为r的实二次型,经过实数域上的非退化线性替换,可化为标准形

$$f = d_1 y_1^2 + d_2 y_2^2 + \dots + d_p y_p^2 - d_{p+1} y_{p+1}^2 - \dots - d_r y_r^2,$$

其中 d_i 为正实数, $i=1,2,\cdots,r$. 再作非退化线性替换

定义 6.6 上式称为实二次型 $f(x_1, x_2, \cdots, x_n)$ 的**规范形**。

显然实二次型f的规范形由正平方项系数个数p与二次型的秩r完全确定。

定义 **6.6** 上式称为实二次型 $f(x_1, x_2, \cdots, x_n)$ 的**规范形**。

显然实二次型f的规范形由正平方项系数个数p与二次型的 秩r完全确定。下面的定理(通常称为惯性定理)指出,实二次 型f决定了它的p和r.

定理 6.4 任意实二次型都可用实数域上非退化线性替换化成 规范形、目规范形由原二次型唯一确定。

定理6.4用矩阵语言可改述为

定理 6.4' 任意n阶实对称矩阵A都在实数域上合同于对角矩阵

$$egin{bmatrix} m{E}_p & & & \ & -m{E}_{r-p} & & \ & m{O} \end{bmatrix},$$

其中r = r(A), 且p,r都由A唯一确定, $0 \le p \le r \le n$. 我们称p为实二次型f(X) = X'AX或实对称矩阵A的正惯性指数,称q = r - p为实二次型f(X) = X'AX或A的负惯性指数,称p - q为实二次型f(X) = X'AX或A的符号差。

定理6.4用矩阵语言可改述为

定理 6.4' 任意n阶实对称矩阵 A都在实数域上合同于对角矩阵

$$egin{bmatrix} m{E}_p & & & \ & -m{E}_{r-p} & & \ & & m{O} \end{bmatrix},$$

其中 $r = r(\mathbf{A})$, 且p, r都由 \mathbf{A} 唯一确定, $0 \le p \le r \le n$. 我们 称p为实二次型f(X) = X'AX或实对称矩阵A的正惯性指数, kappa q = r - p为实二次型f(X) = X'AX或A的负惯性指数, 称p-q为实二次型f(X)=X'AX或A的符号差。

不难证明, 两个实对称矩阵在实数域上合同当月仅当它们的 秩、正惯性指数都分别相同。因此,n阶实对称矩阵的集合在合 同的意义下可以分成 $\frac{(n+1)(n+2)}{2}$ 类。

例 2 用非退化线性替换化实二次型

$$f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 - 2x_2^2 - 2x_1x_3 + 3x_3^2$$

为规范形,并指出正惯性指数,负惯性指数和符号差。

2 用非退化线性替换化实二次型

$$f(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 - 2x_2^2 - 2x_1x_3 + 3x_3^2$$

为规范形,并指出正惯性指数,负惯性指数和符号差。

解 利用合同变换,得

$$\begin{bmatrix} \boldsymbol{A} \\ \boldsymbol{E} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & -2 & 0 \\ -1 & 0 & 3 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\boxed{\mathfrak{B}+\mathfrak{D}}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ -1 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\boxed{\mathfrak{B}+\mathfrak{D}}} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ -1 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\underbrace{ \begin{bmatrix} 2 \times \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 3 \times \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 2 \times \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}}_{\boxed{\mathfrak{D}}} \xrightarrow{\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{bmatrix}} \xrightarrow{(\mathfrak{D},\mathfrak{B})} \underbrace{ \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 1 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \end{bmatrix}}_{\boxed{\mathfrak{D}}} \xrightarrow{(\mathfrak{D},\mathfrak{B})} \underbrace{ \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 1 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \end{bmatrix}}_{\boxed{\mathfrak{D}}}$$

取
$$C = \begin{bmatrix} 1 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \end{bmatrix}$$
,则有

$$C'AC = \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 1 & \\ & & -1 \end{bmatrix}.$$

且经过非退化线性替换X = CY,可将f化为规范形

$$f(x_1, x_2, x_3) = y_1^2 + y_2^2 - y_3^2.$$

所以正惯性指数p=2, 负惯性指数q=1, 符号差为1.

定义 **6.7** 设f(X) = X'AX为实二次型,其中A为二次型f(X)的矩阵, $X = (x_1, x_2, \cdots, x_n)'$ 为实n维列向量。

(1) 若对任意 $X \in \mathbf{R}^n$, $X \neq 0$, 都有f(X) > 0, 则称实二次型 f(X)是一个正定二次型, 这时称A为正定矩阵, 又称A是正定的。

- 定义 **6.7** 设f(X) = X'AX为实二次型,其中A为二次型f(X)的矩阵, $X = (x_1, x_2, \cdots, x_n)'$ 为实n维列向量。
- (1) 若对任意 $X \in \mathbf{R}^n$, $X \neq 0$, 都有f(X) > 0, 则称实二次型 f(X)是一个正定二次型,这时称A为正定矩阵,又称A是正定的。
- (2) 若对任意 $X \in \mathbf{R}^n$,都有 $f(X) \ge 0$,且存在 $X \ne 0$ 使f(X) = 0,则称实二次型f(X)是一个半正定二次型,这时称A为半正定矩阵,又称A是半正定的。

(3) 若对任意 $X \in \mathbf{R}^n$, $X \neq 0$, 都有f(X) < 0, 则称实二次型 f(X)是一个负定二次型,这时称A为负定矩阵,又称A是负定的。

- (3) 若对任意 $X \in \mathbf{R}^n$, $X \neq 0$, 都有f(X) < 0, 则称实二次型 f(X)是一个负定二次型,这时称A为负定矩阵,又称A是负定的。
- (4) 若对任意 $X \in \mathbf{R}^n$,都有 $f(X) \le 0$,且存在 $X \ne 0$ 使f(X) = 0,则称实二次型f(X)是一个半负定二次型,这时称A为半负定矩阵,又称A是半负定的。

- (3) 若对任意 $X \in \mathbf{R}^n$, $X \neq 0$, 都有f(X) < 0, 则称实二次型 f(X)是一个负定二次型,这时称A为负定矩阵,又称A是负定的。
- (4) 若对任意 $X \in \mathbb{R}^n$,都有 $f(X) \le 0$,且存在 $X \ne 0$ 使f(X) = 0,则称实二次型f(X)是一个半负定二次型,这时称A为半负定矩阵,又称A是半负定的。
- (5) 若存在两个向量 $X_1, X_2 \in \mathbf{R}^n$,使 $f(X_1) > 0$, $f(X_2) < 0$,则称二次型f(X)是一个不定二次型,这时称A为不定矩阵,又称A是不定的。

- (3) 若对任意 $X \in \mathbb{R}^n$, $X \neq 0$, 都有f(X) < 0, 则称实二次 型 f(X)是一个负定二次型,这时称A为负定矩阵,又称A是负 定的。
- (4) 若对任意 $X \in \mathbb{R}^n$,都有 $f(X) \le 0$,且存在 $X \ne 0$ 使f(X) =0,则称实二次型f(X)是一个半负定二次型,这时称A为半负定 矩阵. 又称A是半负定的。
- (5) 若存在两个向量 $X_1, X_2 \in \mathbb{R}^n$,使 $f(X_1) > 0$, $f(X_2) < 0$, 则称二次型 $f(\mathbf{X})$ 是一个不定二次型,这时称 \mathbf{A} 为不定矩阵,又 称A是不定的。

注意 实矩阵A正定要求A实对称和二次型X'AX正定同时成 \(\) ,

显然,有以下结论:

- 1. 实对称矩阵A是(半)正定矩阵的充要条件是-A是(半)负定矩阵。
- 2. 若实对称矩阵A是(半)正定的,则A的主对角线上元素都(大于或等于)大于0;
- 3.若实对称矩阵A 是(半)负定的,则A的主对角线上元素都(小于或等于)小于0.

例 1 设 $d_i > 0, 1, 2, \cdots, n$, 则

 $f_1(x_1, x_2, \dots, x_n) = d_1 x_1^2 + d_2 x_2^2 + \dots + d_n x_n^2$ 是正定二次型;

例 1 设 $d_i > 0, 1, 2, \dots, n$, 则

$$f_1(x_1, x_2, \dots, x_n) = d_1 x_1^2 + d_2 x_2^2 + \dots + d_n x_n^2$$
是正定二次型; $f_2(x_1, x_2, \dots, x_n) = d_1 x_1^2 + d_2 x_2^2 + \dots + d_r x_r^2 \ (r < n)$ 是半正定二次型:

例 1 设 $d_i > 0, 1, 2, \dots, n$,则

$$f_1(x_1, x_2, \dots, x_n) = d_1 x_1^2 + d_2 x_2^2 + \dots + d_n x_n^2$$
是正定二次型; $f_2(x_1, x_2, \dots, x_n) = d_1 x_1^2 + d_2 x_2^2 + \dots + d_r x_r^2 \ (r < n)$ 是半正定二次型;

$$f_3(x_1, x_2, \dots, x_n) = -d_1 x_1^2 - d_2 x_2^2 - \dots - d_n x_n^2$$
是负定二次型;

例 1 设 $d_i > 0, 1, 2, \dots, n$,则

$$f_1(x_1, x_2, \dots, x_n) = d_1 x_1^2 + d_2 x_2^2 + \dots + d_n x_n^2$$
是正定二次型;
 $f_2(x_1, x_2, \dots, x_n) = d_1 x_1^2 + d_2 x_2^2 + \dots + d_r x_r^2 \ (r < n)$ 是半正定二次型;

$$f_3(x_1, x_2, \dots, x_n) = -d_1 x_1^2 - d_2 x_2^2 - \dots - d_n x_n^2$$
是负定二次型;
$$f_4(x_1, x_2, \dots, x_n) = -d_1 x_1^2 - d_2 x_2^2 - \dots - d_r x_r^2 \ (r < n)$$
是半负定二次型:

例 1 设 $d_i > 0, 1, 2, \dots, n$,则

$$f_1(x_1, x_2, \dots, x_n) = d_1 x_1^2 + d_2 x_2^2 + \dots + d_n x_n^2$$
是正定二次型;
 $f_2(x_1, x_2, \dots, x_n) = d_1 x_1^2 + d_2 x_2^2 + \dots + d_r x_r^2 \ (r < n)$ 是半正定
二次型:

$$f_3(x_1, x_2, \dots, x_n) = -d_1 x_1^2 - d_2 x_2^2 - \dots - d_n x_n^2$$
是负定二次型;

 $f_4(x_1, x_2, \dots, x_n) = -d_1 x_1^2 - d_2 x_2^2 - \dots - d_r x_r^2 \ (r < n)$ 是半负定二次型;

$$f_5(x_1, x_2, \dots, x_n) = d_1 x_1^2 - d_2 x_2^2 - \dots - d_n x_n^2$$
是不定二次型。

我们这里主要研究正定二次型,对半正定二次型、半负定二次型和负定二次型,可以得到相应的结论。

我们这里主要研究正定二次型、对半正定二次型、半负定二 次型和负定二次型,可以得到相应的结论。

引理 1 实对称矩阵 $\mathbf{A} = \operatorname{diag}(d_1, d_2, \cdots, d_n)$ 正定的充要条件是 所有的 d_i 都是正数, $i=1,2,\cdots,n$.

我们这里主要研究正定二次型,对半正定二次型、半负定二次型和负定二次型,可以得到相应的结论。

引理 1 实对称矩阵 $\mathbf{A} = \operatorname{diag}(d_1, d_2, \dots, d_n)$ 正定的充要条件是 所有的 d_i 都是正数, $i = 1, 2, \dots, n$.

引理 2 设A, B为n阶实对称矩阵,且A, B在实数域上合同,则A正定的充要条件是B正定。换言之,合同变换不改变实对称矩阵的正定性。

定理 6.6 n阶实矩阵A正定的充要条件是A与n阶单位矩阵E合同,即存在n阶实可逆矩阵C使A = C'C.

定理 6.6 n阶实矩阵A正定的充要条件是A与n阶单位矩阵E合 同,即存在n阶实可逆矩阵C使A = C'C.

推论 正定矩阵的行列式大干0.

注意负定矩阵的行列式未必为负数。

定理 6.6 n阶实矩阵A正定的充要条件是A与n阶单位矩阵E合同,即存在n阶实可逆矩阵C使A = C'C.

推论 正定矩阵的行列式大于0.

注意负定矩阵的行列式未必为负数。

定理 6.7 实对称矩阵A正定的充要条件是A的特征值全是正数。

定义 **6.8** 设 $\mathbf{A} = (a_{ij})_{nn}$ 为n阶矩阵,则行列式

$$D_1 = a_{11}, \ D_2 = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}, \ D_3 = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}, \ \cdots, \ D_n = |\mathbf{A}|$$

分别称为 \mathbf{A} 的 $1,2,3,\cdots,n$ 阶**顺序主子式**。

定义 **6.8** 设 $\mathbf{A} = (a_{ij})_{nn}$ 为n阶矩阵,则行列式

$$D_1 = a_{11}, \ D_2 = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}, \ D_3 = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}, \ \cdots, \ D_n = |\mathbf{A}|$$

分别称为 \mathbf{A} 的 $1,2,3,\cdots,n$ 阶**顺序主子式**。

定理 6.8 n阶实对称矩阵A正定的充要条件是A的所有顺序主 子式大干0.

定义 **6.8** 设 $\mathbf{A} = (a_{ij})_{nn}$ 为n阶矩阵,则行列式

$$D_1 = a_{11}, \ D_2 = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}, \ D_3 = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}, \ \cdots, \ D_n = |\mathbf{A}|$$

分别称为 \mathbf{A} 的 $1,2,3,\cdots,n$ 阶**顺序主子式**。

定理 6.8 n阶实对称矩阵A正定的充要条件是A的所有顺序主 子式大干0.

需要指出,对半正定矩阵不能照搬定理6.8的结论,也就是 说,实对称矩阵A顺序主子式全都非负,不能推出A半正定。

例 2 判别下列实二次型的类型:

(1)
$$f_1(x_1, x_2, x_3) = 3x_1^2 + x_2^2 + 5x_3^2 + 4x_1x_2 - 8x_1x_3 - 4x_2x_3$$
;

(2)
$$f_2(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + 6x_2^2 + 5x_3^2 + 4x_1x_2 - 4x_1x_3 - 8x_2x_3$$
.

例 2 判别下列实二次型的类型:

(1)
$$f_1(x_1, x_2, x_3) = 3x_1^2 + x_2^2 + 5x_3^2 + 4x_1x_2 - 8x_1x_3 - 4x_2x_3$$
;

(2)
$$f_2(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + 6x_2^2 + 5x_3^2 + 4x_1x_2 - 4x_1x_3 - 8x_2x_3$$
.

解 (1) 实二次型 $f_1(x_1, x_2, x_3)$ 的矩阵

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 3 & 2 & -4 \\ 2 & 1 & -2 \\ -4 & -2 & 5 \end{bmatrix}.$$

利用合同变换将 \mathbf{A} 化成对角矩阵 $\mathbf{B} = \text{diag}(-1,1,1)$. 显然 \mathbf{B} 是不 定的,故A也是不定的。所以 f_1 是不定二次型。

(2) 实二次型 $f_2(x_1,x_2,x_3)$ 的矩阵

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -2 \\ 2 & 6 & -4 \\ -2 & -4 & 5 \end{bmatrix}.$$

其顺序主子式

$$D_1 = 1 > 0$$
, $D_2 = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 6 \end{vmatrix} = 2 > 0$, $D_3 = |\mathbf{A}| = 2 > 0$,

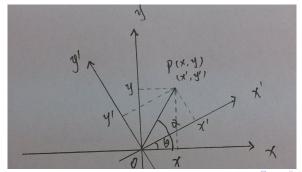
所以A正定,即 $f_2(x_1,x_2,x_3)$ 是正定二次型。

二次曲线方程的标准化

设点P在平面直角坐标系 $\{O; x, y\}$ 下的坐标为(x, y). 把坐标系 $\{O; x, y\}$ 沿 逆时针方向旋转 θ 角后,P点在新坐标系 $\{O; x', y'\}$ 下的坐标为(x', y'),令|OP| = r,则

$$x' = r\cos(\alpha - \theta) = r\cos\alpha\cos\theta + r\sin\alpha\sin\theta$$
$$= x\cos\theta + y\sin\theta,$$

同理有 $y' = -x\sin\theta + y\cos\theta$.



因此有

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix},$$

或写成

$$\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix}.$$

因此有

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix},$$

或写成

$$\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix}.$$

可以证明,任意一个行列式等于1的2阶正交矩阵总可以写成 $\begin{bmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ -\sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}$ 的形式。

在平面直角坐标系下,一般二次曲线的方程可写成

$$a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2 + 2a_1x + 2a_2y + a_0 = 0,$$

其中二次项系数是不全为0的实数。

考虑实二次型 $f(x,y) = a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2$,首先利用正交替换(即转轴变换) $\begin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix} = T \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$ 可以把实二次型f(x,y)化成标准形,

在平面直角坐标系下,一般二次曲线的方程可写成

$$a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2 + 2a_1x + 2a_2y + a_0 = 0,$$

其中二次项系数是不全为0的实数。

考虑实二次型 $f(x,y)=a_{11}x^2+2a_{12}xy+a_{22}y^2$,首先利用正交替换(即转轴变换) $\begin{bmatrix} x'\\y' \end{bmatrix}=m{T}\begin{bmatrix} x\\y \end{bmatrix}$ 可以把实二次型f(x,y)化成标准形,即 $f(x,y)=\lambda_1x'^2+\lambda_2y'^2$. 这时,原二次曲线方程变成

$$\lambda_1 x'^2 + \lambda_2 y'^2 + 2b_1 x' + 2b_2 y' + b_0 = 0.$$

最后,用配方法对方程作进一步化简,并作坐标平移就可以 把二次曲线方程标准化了。 在平面直角坐标系下,一般二次曲线的方程可写成

$$a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + a_{22}y^2 + 2a_{1}x + 2a_{2}y + a_{0} = 0,$$

其中二次项系数是不全为0的实数。

考虑实二次型 $f(x,y)=a_{11}x^2+2a_{12}xy+a_{22}y^2$,首先利用正交替换(即转轴变换) $\begin{bmatrix} x'\\y' \end{bmatrix}=m{T}\begin{bmatrix} x\\y \end{bmatrix}$ 可以把实二次型f(x,y)化成标准形,即 $f(x,y)=\lambda_1x'^2+\lambda_2y'^2$. 这时,原二次曲线方程变成

$$\lambda_1 x'^2 + \lambda_2 y'^2 + 2b_1 x' + 2b_2 y' + b_0 = 0.$$

最后,用配方法对方程作进一步化简,并作坐标平移就可以 把二次曲线方程标准化了。

因此, 把二次曲线方程标准化的步骤如下:

- (1) 作坐标轴旋转消去xy项;
- (2) 作坐标平移。

- 二次曲线方程标准化有下面三种情形:
- (1) 若实二次型f(x,y)的秩为1,那么经过正交替换后 $f(x,y) = \lambda x'^2$,其中 λ 为f(x,y)的唯一的非零特征值(另一个为0)。于是除了退化的情形外,原二次曲线代表一个抛物线。

- 二次曲线方程标准化有下面三种情形:
- (1) 若实二次型f(x,y)的秩为1,那么经过正交替换后f(x,y) = $\lambda x'^2$, 其中 λ 为f(x,y)的唯一的非零特征值(另一个为0)。于是除 了退化的情形外,原二次曲线代表一个抛物线。
- (2) 若实二次型f(x,y)的秩为2且为不定的,那么经过正交替 换后 $f(x,y) = \lambda_1 x'^2 + \lambda_2 y'^2$, 其中 λ_1, λ_2 为 f(x,y)的两个特征值, 且 $\lambda_1\lambda_2 < 0$. 于是除了退化的情形外,原二次曲线代表一个双曲 线。

- 二次曲线方程标准化有下面三种情形:
- (1) 若实二次型f(x,y)的秩为1,那么经过正交替换后f(x,y) = $\lambda x'^2$, 其中 λ 为f(x,y)的唯一的非零特征值(另一个为0)。于是除 了退化的情形外,原二次曲线代表一个抛物线。
- (2) 若实二次型f(x,y)的秩为2且为不定的,那么经过正交替 换后 $f(x,y) = \lambda_1 x'^2 + \lambda_2 y'^2$, 其中 λ_1, λ_2 为f(x,y)的两个特征值, 且 $\lambda_1\lambda_2 < 0$. 于是除了退化的情形外,原二次曲线代表一个双曲 线。
- (3) 若实二次型f(x,y)的秩为2且为正定的(负定的),那么经过 正交替换后 $f(x,y) = \lambda_1 x'^2 + \lambda_2 y'^2$, 其中 λ_1, λ_2 为f(x,y)的两个 特征值,且 $\lambda_1\lambda_2 > 0$.于是除了退化的情形外,原二次曲线代表 一个椭圆。

例 1 求平面上二次曲线方程

$$5x^2 + 4xy + 2y^2 - 24x - 12y + 18 = 0$$

的标准方程,并作出其图形。

例 1 求平面上二次曲线方程

$$5x^2 + 4xy + 2y^2 - 24x - 12y + 18 = 0$$

的标准方程,并作出其图形。

 \mathbf{F} \mathbf{F}

$$|\lambda \mathbf{E} - \mathbf{A}| = \begin{vmatrix} \lambda - 5 & -2 \\ -2 & \lambda - 2 \end{vmatrix} = \lambda^2 - 7\lambda + 6 = (\lambda - 6)(\lambda - 1),$$

故A的特征值为6,1.

 $\mathcal{H}\lambda = 6$ 代入 $(\lambda E - A)X = 0$,求出属于特征值 $\lambda = 6$ 的一个线性无关的特征向量 $\begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$,再单位化得 $\begin{bmatrix} \frac{2}{\sqrt{5}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} \end{bmatrix}$.

 $\mathbb{H}\lambda = 1$ 代入 $(\lambda E - A)X = 0$,求出属于特征值 $\lambda = 1$ 的一个线性无关的特征向量 $\begin{bmatrix} -1 \\ 2 \end{bmatrix}$,再单位化得 $\begin{bmatrix} -\frac{1}{\sqrt{5}} \\ \frac{1}{\sqrt{5}} \end{bmatrix}$.

令
$$m{T} = egin{bmatrix} rac{2}{\sqrt{5}} & -rac{1}{\sqrt{5}} \\ rac{1}{\sqrt{5}} & rac{\sqrt{5}}{\sqrt{5}} \end{bmatrix}$$
,则 $m{T}$ 为正交矩阵,且在正交替换 $egin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = m{T} egin{bmatrix} x' \\ y' \end{bmatrix}$ 下

得到 $f(x,y) = 6x'^2 + y'^2$,从而原二次曲线的方程化为

$$6x^{2} + y^{2} - 12\sqrt{5}x^{2} + 18 = 0,$$

配方,得

$$6(x'-\sqrt{5})^2+y'^2=12$$
, $\mathbb{P}\left(\frac{(x'-\sqrt{5})^2}{2}+\frac{y'^2}{12}=1\right)$

令 $x'' = x' - \sqrt{5}, \ y'' = y', \ 则原二次曲线方程化成了标准方程$

$$\frac{x''^2}{2} + \frac{y''^2}{12} = 1.$$

6.1 6.2 6.3 6.4 6.5 复习要点

得到 $f(x,y) = 6x'^2 + y'^2$,从而原二次曲线的方程化为

$$6x^{2} + y^{2} - 12\sqrt{5}x^{2} + 18 = 0,$$

配方,得

$$6(x'-\sqrt{5})^2+y'^2=12$$
, $\mathbb{P}\left(\frac{(x'-\sqrt{5})^2}{2}+\frac{y'^2}{12}=1\right)$

$$\frac{x''^2}{2} + \frac{y''^2}{12} = 1.$$

原二次方程的图形是一个椭圆,其长轴在y"轴上,长、短半轴长分别为2 $\sqrt{3}$ 和 $\sqrt{2}$. 此时所作的坐标旋轴和平移总的坐标变换公式为

$$\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = T \begin{bmatrix} x'' + \sqrt{5} \\ y'' \end{bmatrix}.$$



二次曲面方程的标准化

在空间直角坐标系下,一般二次曲面的方程可写成

$$a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + 2a_{13}xz + a_{22}y^2 + 2a_{23}yz + a_{33}z^2 + 2a_{1}x + 2a_{2}y + 2a_{3}z + a_{4} = 0,$$

其中二次项系数是不全为0的实数。

 $\diamondsuit f(x,y,z) = a_{11}x^2 + 2a_{12}xy + 2a_{13}xz + a_{22}y^2 + 2a_{23}yz + a_{33}z^2$, 其对 应的矩阵 $\mathbf{A} = (a_{ij})_{3\times 3}$ 为实对称矩阵。由定理5.7,存在正交矩阵 \mathbf{T} , 使

$$m{T'AT} = m{T}^{-1}Am{T} = egin{bmatrix} \lambda_1 & & & \ & \lambda_2 & & \ & & \lambda_3 \end{bmatrix}.$$

其中 $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ 为 \boldsymbol{A} 的特征值。

作转轴变换X = TY, 其中Y = (x', y', z')', 从而得到f(x, y, z) = $\lambda_1 x'^2 + \lambda_2 y'^2 + \lambda_3 z'^2$.

原二次曲面方程化为

$$\lambda_1 x'^2 + \lambda_2 y'^2 + \lambda_3 z'^2 + 2b_1 x' + 2b_2 y' + 2b_3 z' + b_4 = 0.$$

- 二次曲面方程标准化有下面三种情形:
- (1) 若实二次型f(x,y)的秩为1。不妨设 $\lambda_1 \neq 0$, $\lambda_2 = \lambda_3 = 0$, 不讨论退化的情形,假设 b_2, b_3 不全为0. 先作转轴变换

$$\begin{bmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{b_2}{\sqrt{b_2^2 + b_3^2}} & \frac{b_3}{\sqrt{b_2^2 + b_3^2}} \\ 0 & -\frac{b_3}{\sqrt{b_2^2 + b_3^2}} & \frac{b_2}{\sqrt{b_2^2 + b_3^2}} \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} x'' \\ y'' \\ z'' \end{bmatrix},$$

则二次曲面方程化为 $\lambda_1 x''^2 + 2b_1 x'' + 2\sqrt{b_2^2 + b_3^2}y'' + b_4 = 0$,再 配方作平移变换就化成标准方程 $u^2 = 2pv$, $p \neq 0$ 为常数。它代 表一个抛物柱面。

(2) 若实二次型f(x,y)的秩为2,不妨设 $\lambda_1 \neq 0$, $\lambda_2 \neq 0$, $\lambda_3 = 0$. 若 $b_3 = 0$,经过配方作平移变换后二次曲面方程可化为 $\lambda_1 x''^2 + \lambda_2 y''^2 = c_0$. 不讨论退化的情形,假设 $c_0 \neq 0$,当 λ_1, λ_2 同号时,它代表一个椭圆柱面:当异号时,它代表一个双曲柱面。

(2) 若实二次型f(x,y)的秩为2,不妨设 $\lambda_1 \neq 0, \lambda_2 \neq 0, \lambda_3 = 0$. $\lambda_2 y''^2 = c_0$. 不讨论退化的情形,假设 $c_0 \neq 0$,当 λ_1, λ_2 同号时, 它代表一个椭圆柱面; 当异号时, 它代表一个双曲柱面。

 $\lambda_2 y''^2 = c_0 z$, $c_0 \neq 0$. 当 λ_1, λ_2 同号时,它代表一个椭圆抛物面; 当异号时,它代表一个双曲抛物面。

(2) 若实二次型f(x,y)的秩为2,不妨设 $\lambda_1 \neq 0, \lambda_2 \neq 0, \lambda_3 = 0$. $\lambda_2 u''^2 = c_0$. 不讨论退化的情形,假设 $c_0 \neq 0$,当 λ_1, λ_2 同号时, 它代表一个椭圆柱面; 当异号时, 它代表一个双曲柱面。

 $\lambda_2 y''^2 = c_0 z, c_0 \neq 0.$ 当 λ_1, λ_2 同号时,它代表一个椭圆抛物面; 当异号时,它代表一个双曲抛物面。

(3) 若实二次型f(x,y)的秩为3,即 $\lambda_1,\lambda_2,\lambda_3$ 均非零。配方消去 一次项,再平移后二次曲面方程化为 $\lambda_1 x''^2 + \lambda_2 y''^2 + \lambda_3 z''^2 = c_0$. 不讨论退化的情形,假设 $c_0 \neq 0$,当 $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ 同号时,它代表一 个椭球面; $\exists \lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$ 符号不完全相同时, 它代表一个单叶或双 叶双曲面。

第一章

- 0.1 复数、数域
- 1.4 向量数量积、向量积、混合积的定义及性质
- 1.5 向量数量积、向量积、混合积、长度、夹角的坐标表示 向量平行(共线)、垂直、共面的坐标关系
- 1.6 平面方程的四种形式:点法式、一般式、三点式、截距式 式 点到平面的距离公式和面与面之间的关系
- 1.7 直线方程的四种形式:参数式、点向式、一般式、两点式
 - 直线之间的关系、直线和平面之间的关系点到直线的距离公式、异面直线的距离公式

第二章

- 2.1 行列式、余子式、代数余子式的定义
- 2.2 行列式的展开定理及6个性质, 行列式的转置,上、下三角形行列式 行列式的计算
- 3.3 拉普拉斯定理、克拉默法则及推论

第三章

- 3.1 几类特殊的矩阵
- 3.2 矩阵的乘法及性质、矩阵转置和乘法的结合 对称矩阵和反对称矩阵、方阵的幂 分块矩阵的乘法,准对角矩阵的乘法
- 3.3 逆矩阵的定义、方阵的行列式及性质 伴随矩阵的定义及性质、非退化矩阵的定义 矩阵可逆的充要条件及判定、可逆矩阵的性质 利用伴随矩阵求逆矩阵
- 3.4 初等变换和初等矩阵之间的关系 矩阵的标准形及相关结论、矩阵的等价 矩阵可逆的充要条件、矩阵等价的充要条件 利用行初等变换求逆矩阵

第四章

- 4.1 增广矩阵的定义、消元法 线性方程组解的三种情况 齐次线性方程组有非零解的条件
- 4.2 向量空间、欧氏空间、子空间、齐次方程组解空间的定义 内积、长度、夹角、向量正交(垂直)的定义 柯西不等式
- 4.3 线性表出、线性相关(无关)、向量组等价、基本向量组的定义 线性相关和线性无关的判定(充要条件) 例9、例10、定理4.5 线性表出和线性相关之间的联系及推论
- 4.5 极大线性无关组的定义及判定、性质,向量组的秩 矩阵的秩及其性质 求极大线性无关组和矩阵的秩 可逆矩阵的秩、满秩矩阵的定义 利用k阶子式求矩阵的秩 可逆矩阵的一些等价描述

第四章

- 4.6 线性方程组有解判定定理: 引理、定理4.15、定理4.16
- 4.7 齐次线性方程组有基础解系的充要条件: 定理4.17、推 论1、2

齐次线性方程组解空间的维数

利用系数矩阵求解齐次线性方程组的一般解及基础解系非齐次线性方程组和导出组的解之间的关系

利用增广矩阵求解非齐次线性方程组的一般解:特解, 导出组的基础解系

第五章

- 5.1 特征值和特征向量、特征子空间的定义 特征值和矩阵的关系 求解矩阵的特征值和特征向量
- 5.2 矩阵相似的定义和性质 矩阵可以对角化的充要条件及证明 几何重数和代数重数的定义 定理5.4、定理5.5、推论1、2 求可逆矩阵**C**使 **A**对角化
- 5.3 正交向量组的相关定义及性质 正交矩阵的定义及性质,正交矩阵和标准正交基的关系 施密特正交化方法 酉空间的内积及其性质,内积与矩阵之间的关系 引理1、2,定理5.8 求正交矩阵T使实对称矩阵A对角化

Thanks for your attention!