Trabalho Computacional 1 - ALN

João Lucas Duim

20 de Março de 2021

1 Questão 1

Primeiramente, testemos a resolução da função Gaussian-Elimination-1 para o seguinte sistema:

$$\begin{cases} 3x_1 + x_2 + 3x_3 - 4x_4 = 0 \\ 6x_1 + 4x_2 + 8x_3 - 10x_4 = 0 \\ 3x_1 + 2x_2 + 5x_3 - x_4 = 0 \\ -9x_1 + 5x_2 - 2x_3 - 4x_4 = 0 \end{cases}$$

A única solução desse sistema é $(x_1, x_2, x_3, x_4) = (0, 0, 0, 0)$. Veja na figura 1 que a função Gaussian-Elimination-1 retornou exatamente essa solução.

```
| Selection Control Apricatives | Page | Pag
```

Figure 1: Teste 1

Vamos agora analisar o seguinte sistema:

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 - 3x_3 = 9 \\ 2x_1 - x_2 + x_3 = 0 \\ 4x_1 - x_2 + x_3 = 4 \end{cases}$$

A única solução é $(x_1, x_2, x_3) = (2, 5, 1)$. Veja na figura 2 que a função implementada no scilab também procedeu corretamente.

Figure 2: Teste 2

Por fim, analisemos o seguinte sistema:

$$\begin{cases} 2x_1 + x_2 + 3x_3 = 1\\ 4x_1 - x_2 + 3x_3 = -4\\ -2x_1 + 5x_2 + 5x_3 = 9 \end{cases}$$

A única solução desse sistema é $(x_1, x_2, x_3) = (0.5, 3, -1)$, exatamente como fornecido pela função scilab (veja figura 3).

Portanto, concluímos que nos testes feitos a função Gaussian-Elimination-1 funcionou corretamente.

2 Questão 2

Veja na figura 4 a saída fornecida pela função Gaussian-Elimination-1 para A1 e b1 dados. Nesse caso, o problema ocorreu pelo fato de a eliminação gerar um pivô nulo na posição (2, 2) da matriz A1. Como essa função não executa trocas de linhas, são feitas divisões por zero, que ocasionam o referido problema.

3 Questão 3

No arquivo "Gaussian-Elimination-2.sci" encontra-se o código da função utilizada para fazer a troca de linha conforme indicada no enunciado quando necessário. Note que ela resolve o problema ocasionado pela função 1 ao aplicá-la aos parâmetros A1 e b1. Veja o resultado na figura 5.

```
| Scale 6.10 Centrole Aplicatives 7
| Angique Editor Controle Aplicatives 7
| Angique
```

Figure 3: Teste 3

Note na figura 6 a saída da função 2 aplicada aos parâmetros A2 e b2. No entanto, uma rápida conferência permite verificar que os valores retornados estão errados, e o motivo disso é que a matriz A2 original é malcondicionada.

4 Questão 4

No arquivo "Gaussian-Elimination-3.sci" encontra-se o código da função utilizada para trocar a linha do pivô nulo pela linha do elemento de maior módulo na mesma coluna do pivô e abaixo dele. Note como a ideia baseada em pivoteamento parcial resolve o problema ocasionado pela função 2 ao aplicá-la aos parâmetros A2 e b2. Veja o resultado na figura 7.

Note na figura 8 a saída da função 3 aplicada aos parâmetros A3 e b3. No entanto, uma rápida conferência permite verificar que os valores retornados estão errados, e o motivo disso é que foi necessário implementar a ideia de pivoteamento parcial mesmo não tendo um pivô exatamente igual a 0, o que será corrigido na função da questão seguinte.

5 Questão 5

Conforme pedido no enunciado, no arquivo "Gaussian-Elimination-4.sci", foi implementada uma função baseada em pivoteamento parcial sem a necessidade de que o pivô seja exatamente igual a zero, ou seja, evita o problema quando o pivô tem módulo muito próximo de zero. Além disso, a referida função retorna a matriz permutação P necessária na fatoração em questão. Veja a figura 9.

Figure 4: Função 1 aplicada aos parâmetros A1 e b1

6 Questão 6

Veja nas figuras de 10 a 12 os resultados dos testes. Note que foi usada a saída da função 4 para se obter as matrizes P e C correspondentes.

```
| Section 5.10 Compate | Section 2 | Section 5.10 Compate | Section
```

Figure 5: Função 2 aplicada aos parâmetros A1 e b1

Figure 6: Função 2 aplicada aos parâmetros A2 e b2

```
| Signals 3.0 Console
| Anguno Claffer Controle Aplications ?
| Anguno Claffer Contro
```

Figure 7: Função 3 aplicada aos parâmetros A2 e b2

Figure 8: Função 3 aplicada aos parâmetros A3 e b3

Figure 9: Função 4 aplicada aos parâmetros A3 e b3

```
| Section | Sect
```

Figure 10: Função 5 aplicada aos parâmetros A1 e B1

```
| Salak $10 Console | Anguent Claff Control | Aplications |
| Region Claff Control | Applications |
| Region Control | Applications |
| Reg
```

Figure 11: Função 5 aplicada aos parâmetros A2 e B2

Figure 12: Função 5 aplicada aos parâmetros A3 e B2