Métodos Iterativos para la Resolución Numérica de Sistemas de Ecuacionesl Lineales.

José Luis Ramírez B.

January 21, 2025

1 Introducción

2 Métodos Iterativos

Refinamiento Iterativo

• El método de Gauss y sus variantes se conocen con el nombre de métodos directos: se ejecutan un número finito de pasos y dan a lugar a una solución que sería exacta si no fuese por los errores de redondeo.

- El método de Gauss y sus variantes se conocen con el nombre de métodos directos: se ejecutan un número finito de pasos y dan a lugar a una solución que sería exacta si no fuese por los errores de redondeo.
- Cuando el tamaño de la matriz A es grande (n >> 100), la propagación del error de redondeo es también grande, y los resultados obtenidos pueden diferir de los exactos.

• Muchas de las matrices que aparecen en (SL) poseen la mayoría de sus elementos nulos. Estas matrices reciben el nombre de matrices dispersas o sparse.

- Muchas de las matrices que aparecen en (SL) poseen la mayoría de sus elementos nulos. Estas matrices reciben el nombre de matrices dispersas o sparse.
 - Si los elementos no nulos están distribuidos alrededor de la diagonal principal, son de aplicación todavía los métodos directos que conservan la estructura diagonal, como LU.

- Muchas de las matrices que aparecen en (SL) poseen la mayoría de sus elementos nulos. Estas matrices reciben el nombre de matrices dispersas o sparse.
 - Si los elementos no nulos están distribuidos alrededor de la diagonal principal, son de aplicación todavía los métodos directos que conservan la estructura diagonal, como LU.
 - Si no ocurre lo anterior, al aplicar métodos directos se produce un fenómeno de llenado. Entonces, si no se realiza una adaptación de los métodos directos los resultados no van a ser, en general, buenos.

• Un método iterativo que da resolución al sistema Ax = b es aquel que genera, a partir de un vector inicial $x^{(0)}$, una sucesión de vectores $x^{(1)}, x^{(2)}, \ldots$

- Un método iterativo que da resolución al sistema Ax = b es aquel que genera, a partir de un vector inicial $x^{(0)}$, una sucesión de vectores $x^{(1)}, x^{(2)}, \ldots$
- El método se dirá que es consistente con el sistema Ax = b, si el límite de dicha sucesión, en caso de existir, es solución del sistema.

- Un método iterativo que da resolución al sistema Ax = b es aquel que genera, a partir de un vector inicial $x^{(0)}$, una sucesión de vectores $x^{(1)}, x^{(2)}, \ldots$
- El método se dirá que es consistente con el sistema Ax = b, si el límite de dicha sucesión, en caso de existir, es solución del sistema.
- Se dirá que el método es convergente si la sucesión generada por cualquier vector inicial $x^{(0)}$ es convergente a la solución del sistema.

- Un método iterativo que da resolución al sistema Ax = b es aquel que genera, a partir de un vector inicial $x^{(0)}$, una sucesión de vectores $x^{(1)}, x^{(2)}, \ldots$
- El método se dirá que es consistente con el sistema Ax = b, si el límite de dicha sucesión, en caso de existir, es solución del sistema.
- Se dirá que el método es convergente si la sucesión generada por cualquier vector inicial $x^{(0)}$ es convergente a la solución del sistema.
- El vector $r^{(k)} = b Ax^{(k)}$ es el vector residual obtenido en la k-ésima iteración.

Si un método es convergente es consistente, sin embargo, el recíproco no es cierto.

Si un método es convergente es consistente, sin embargo, el recíproco no es cierto.

Ejemplo:

El método $x^{(n+1)} = 2x^{(n)} - A^{-1}b$ es consistente con el sistema Ax = b pero no es convergente. En efecto:

$$x^{(n+1)} - x = 2x^{(n)} - A^{-1}b - x = 2x^{(n)} - 2x - A^{-1}b + x$$
$$= 2(x^{(n)} - x) - (A^{-1}b - x)$$

y como $A^{-1}b = x$, se tiene que:

$$x^{(n+1)} - x = 2(x^{(n)} - x)$$

$$x^{(n+1)} - x = 2x^{(n)} - A^{-1}b - x = 2x^{(n)} - 2x - A^{-1}b + x$$
$$= 2(x^{(n)} - x) - (A^{-1}b - x)$$

y como $A^{-1}b = x$, se tiene que:

$$x^{(n+1)} - x = 2(x^{(n)} - x)$$

Si existe $\lim_{n\to\infty} x^{(n)} = x^*$, se tiene que:

$$x^* - x = 2(x^* - x) \Rightarrow x^* - x = 0 \Rightarrow x^* = x$$

es decir, el límite es solución del sistema Ax = b, por lo que el método es consistente.

Sin embargo, de $x^{(n+1)} - x = 2(x^{(n)} - x)$ se obtiene que:

$$||x^{(n+1)} - x|| = 2||x^{(n)} - x||$$

es decir, el vector $x^{(n+1)}$ dista el doble de lo que distaba $x^{(n)}$, por lo que el método no puede ser convergente.

• Al resolver un sistema de ecuaciones Ax = b utilizando un método numérico se obtiene una aproximación \tilde{x} de la verdadera solución del sitema.

- Al resolver un sistema de ecuaciones Ax = b utilizando un método numérico se obtiene una aproximación \tilde{x} de la verdadera solución del sitema.
- La exactitud de dicha solución depende de errores inherentes a los cálculos realizados.

- Al resolver un sistema de ecuaciones Ax = b utilizando un método numérico se obtiene una aproximación \tilde{x} de la verdadera solución del sitema.
- La exactitud de dicha solución depende de errores inherentes a los cálculos realizados.
- Sea x la solución exacta del sistema y \tilde{x} es la aproximación, por lo tanto cuando se sustituye \tilde{x} en el sistema se obtiene:

$$A\tilde{x} \approx b$$

esto significa que al realizar la resta $b - A\tilde{x} \neq 0$

• Definiendo a esta diferencia r (residuo), así $r = b - A\tilde{x}$.

- Definiendo a esta diferencia r (residuo), así $r = b A\tilde{x}$.
- La solución deseada es de la forma $\tilde{x} + z$ tal que al sustituir en el sistema de ecuaciones se obtenga

$$A(\tilde{x} + z) = b$$

- Definiendo a esta diferencia r (residuo), así $r = b A\tilde{x}$.
- La solución deseada es de la forma $\tilde{x} + z$ tal que al sustituir en el sistema de ecuaciones se obtenga

$$A(\tilde{x} + z) = b$$

$$A(\tilde{x}+z) = b$$

- Definiendo a esta diferencia r (residuo), así $r = b A\tilde{x}$.
- La solución deseada es de la forma $\tilde{x}+z$ tal que al sustituir en el sistema de ecuaciones se obtenga

$$A(\tilde{x} + z) = b$$

$$A(\tilde{x} + z) = b$$
$$A\tilde{x} + Az = b$$

- Definiendo a esta diferencia r (residuo), así $r = b A\tilde{x}$.
- La solución deseada es de la forma $\tilde{x} + z$ tal que al sustituir en el sistema de ecuaciones se obtenga

$$A(\tilde{x} + z) = b$$

$$A(\tilde{x} + z) = b$$

$$A\tilde{x} + Az = b$$

$$Az = b - A\tilde{x}$$

- Definiendo a esta diferencia r (residuo), así $r = b A\tilde{x}$.
- La solución deseada es de la forma $\tilde{x} + z$ tal que al sustituir en el sistema de ecuaciones se obtenga

$$A(\tilde{x} + z) = b$$

$$A(\tilde{x} + z) = b$$

$$A\tilde{x} + Az = b$$

$$Az = b - A\tilde{x}$$

$$Az = r$$

- Definiendo a esta diferencia r (residuo), así $r = b A\tilde{x}$.
- La solución deseada es de la forma $\tilde{x} + z$ tal que al sustituir en el sistema de ecuaciones se obtenga

$$A(\tilde{x} + z) = b$$

y desarrollando se obtiene

$$A(\tilde{x} + z) = b$$

$$A\tilde{x} + Az = b$$

$$Az = b - A\tilde{x}$$

$$Az = r$$

• Una vez que obtenida z se puede crear una mejor aproximación $\tilde{x} + z$ de la solución.

Al resolver el sistema Ax = b donde

$$A = \begin{bmatrix} 60 & 30 & 20 \\ 30 & 20 & 15 \\ 20 & 15 & 12 \end{bmatrix} \quad \mathbf{y} \quad b = \begin{bmatrix} 110 \\ 65 \\ 47 \end{bmatrix}$$

suponiendo que una solución aproximada es
$$b = \begin{bmatrix} 0.9 \\ 0.8 \\ 1.2 \end{bmatrix}$$

• Aplicando un paso de refinamiento iterativo tomando $tol = 10^{-5}$, se tendría que:

$$x^{(0)} = \left[\begin{array}{c} 0.9 \\ 0.8 \\ 1.2 \end{array} \right]$$

• Aplicando un paso de refinamiento iterativo tomando $tol = 10^{-5}$, se tendría que:

$$x^{(0)} = \left[\begin{array}{c} 0.9 \\ 0.8 \\ 1.2 \end{array} \right]$$

• Calculando el residuo $r^{(0)} = b - Ax^{(0)} = \begin{bmatrix} 8 \\ 4 \\ 2.6 \end{bmatrix}$

• Aplicando un paso de refinamiento iterativo tomando $tol = 10^{-5}$, se tendría que:

$$x^{(0)} = \left[\begin{array}{c} 0.9 \\ 0.8 \\ 1.2 \end{array} \right]$$

- Calculando el residuo $r^{(0)} = b Ax^{(0)} = \begin{bmatrix} 8 \\ 4 \\ 2.6 \end{bmatrix}$
- Verificando criterio de parada $||r^{(0)}||_{\infty} = 8 > tol$

• Obteniendo z resolviendo el sistema Az = r se obtiene

$$z = \left[\begin{array}{c} 0.1 \\ 0.2 \\ -0.2 \end{array} \right]$$

• Obteniendo z resolviendo el sistema Az = r se obtiene

$$z = \begin{bmatrix} 0.1\\0.2\\-0.2 \end{bmatrix}$$

• Generando la nueva aproximación

$$x^{(1)} = x^{(0)} + z = \begin{bmatrix} 0.9 \\ 0.8 \\ 1.2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0.1 \\ 0.2 \\ -0.2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

• Obteniendo z resolviendo el sistema Az = r se obtiene

$$z = \begin{bmatrix} 0.1\\0.2\\-0.2 \end{bmatrix}$$

• Generando la nueva aproximación

$$x^{(1)} = x^{(0)} + z = \begin{bmatrix} 0.9 \\ 0.8 \\ 1.2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0.1 \\ 0.2 \\ -0.2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

• Calculando el residuo $r^{(0)} = b - Ax^{(0)} = \begin{bmatrix} 8 \\ 4 \\ 2.6 \end{bmatrix}$

Un métodos iterativo es estacionarios cuando la transición de $x^{(k)}$ a $x^{(k+1)}$ no depende de la historia anterior:

- Métodos Estacionarios: $x^{(k+1)} = f(x^{(k)})$
- Métodos no Estacionarios:

$$x^{(k+1)} = f(x^{(k)}, x^{(k-1)}, x^{(k-2)}, \ldots)$$