# Unidad IV: Diferenciación e Integración Numérica

Prof. José Luis Ramírez

April 2, 2025

# Unidad IV: Diferenciación e Integración Numérica

Prof. José Luis Ramírez

April 2, 2025

### Contenido

- Introducción
- 2 Diferenciación Numérica
  - Extrapolación de Richardson
- Integración Numérica
  - Regla del Trapecio
  - Regla de Simpson
  - Fórmulas de Newton-Côtes
  - Fórmulas de Newton-Côtes Compuestas
  - Método de Integración de Romberg

El flujo de calor en la interfaz suelo-aire puede calcularse con la ley de Faraday

$$q = -k\rho C \frac{dT}{dz}$$

Donde q= flujo de calor, k= coeficiente de difusividad térmica,  $\rho=$  la densidad del suelo, C= calor específico del suelo.

• Las situaciones en las cuales se requiere el uso de la diferenciación numérica, ocurren cuando el conjunto de datos está dado en la forma discreta y cuando la función que se va a derivar es complicada, por lo que la derivación analítica es difícil, cuando no imposible.

- Las situaciones en las cuales se requiere el uso de la diferenciación numérica, ocurren cuando el conjunto de datos está dado en la forma discreta y cuando la función que se va a derivar es complicada, por lo que la derivación analítica es difícil, cuando no imposible.
- Entonces, las soluciones numéricas son preferibles a las analíticas, siempre que la función sea fácil de evaluar.

- Las situaciones en las cuales se requiere el uso de la diferenciación numérica, ocurren cuando el conjunto de datos está dado en la forma discreta y cuando la función que se va a derivar es complicada, por lo que la derivación analítica es difícil, cuando no imposible.
- Entonces, las soluciones numéricas son preferibles a las analíticas, siempre que la función sea fácil de evaluar.
- Problemas que han sido estudiados, involucran en cierto modo el cálculo de la derivada de una función evaluada en un punto, como por ejemplo:

- Las situaciones en las cuales se requiere el uso de la diferenciación numérica, ocurren cuando el conjunto de datos está dado en la forma discreta y cuando la función que se va a derivar es complicada, por lo que la derivación analítica es difícil, cuando no imposible.
- Entonces, las soluciones numéricas son preferibles a las analíticas, siempre que la función sea fácil de evaluar.
- Problemas que han sido estudiados, involucran en cierto modo el cálculo de la derivada de una función evaluada en un punto, como por ejemplo:
  - 1 Interpolación Cúbica de Trazador Sujeto.

- Las situaciones en las cuales se requiere el uso de la diferenciación numérica, ocurren cuando el conjunto de datos está dado en la forma discreta y cuando la función que se va a derivar es complicada, por lo que la derivación analítica es difícil, cuando no imposible.
- Entonces, las soluciones numéricas son preferibles a las analíticas, siempre que la función sea fácil de evaluar.
- Problemas que han sido estudiados, involucran en cierto modo el cálculo de la derivada de una función evaluada en un punto, como por ejemplo:
  - 1 Interpolación Cúbica de Trazador Sujeto.
  - 2 Método de Newton-Raphson.

- Las situaciones en las cuales se requiere el uso de la diferenciación numérica, ocurren cuando el conjunto de datos está dado en la forma discreta y cuando la función que se va a derivar es complicada, por lo que la derivación analítica es difícil, cuando no imposible.
- Entonces, las soluciones numéricas son preferibles a las analíticas, siempre que la función sea fácil de evaluar.
- Problemas que han sido estudiados, involucran en cierto modo el cálculo de la derivada de una función evaluada en un punto, como por ejemplo:
  - 1 Interpolación Cúbica de Trazador Sujeto.
  - 2 Método de Newton-Raphson.
  - 3 Ecuaciones Diferenciales.

Hay distintas razones por la que la integración numérica se realiza.

Hay distintas razones por la que la integración numérica se realiza.

• El integrando f(x) puede ser conocido solamente en ciertos puntos, tales como: obtenidos por muestreo. Algunos sistemas encajados y otras aplicaciones informáticas pueden necesitar la integración numérica por esta razón.

Hay distintas razones por la que la integración numérica se realiza.

- El integrando f(x) puede ser conocido solamente en ciertos puntos, tales como: obtenidos por muestreo. Algunos sistemas encajados y otras aplicaciones informáticas pueden necesitar la integración numérica por esta razón.
- Un fórmula para el integrando puede ser conocido, pero puede ser difícil o imposible de encontrar su antiderivada. Un ejemplo de tal integrando es  $f(x) = e^{-x^2}$ , cuya antiderivada no se puede escribir en forma elemental.

Hay distintas razones por la que la integración numérica se realiza.

- El integrando f(x) puede ser conocido solamente en ciertos puntos, tales como: obtenidos por muestreo. Algunos sistemas encajados y otras aplicaciones informáticas pueden necesitar la integración numérica por esta razón.
- Un fórmula para el integrando puede ser conocido, pero puede ser difícil o imposible de encontrar su antiderivada. Un ejemplo de tal integrando es  $f(x) = e^{-x^2}$ , cuya antiderivada no se puede escribir en forma elemental.
- Puede ser posible encontrar una antiderivada simbólicamente, pero puede ser más fácil computar una aproximación numérica que computar la antiderivada. Ése puede ser el caso si la antiderivada se da como una serie o producto infinita, o si su evaluación requiere una función especial la cuál no está disponible.

• La diferenciación numérica puede calcularse usando la definición de derivada

$$f'(x_0) = \lim_{h \to 0} \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h}$$

• La diferenciación numérica puede calcularse usando la definición de derivada

$$f'(x_0) = \lim_{h \to 0} \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h}$$

• Tomando una h pequeña. Si h>0 se llama fórmula de diferencia progresiva, si h<0 se llama fórmula de diferencia regresiva.

• Para calcular la aproximación numérica de la derivada en un punto, se puede generar una sucesión  $\{h_k\}$ , tal que  $h_k \to 0$  y se calcula el cociente

$$D_k = \frac{f(x_0 + h_k) - f(x_0)}{h_k} = \frac{f_k - f_0}{h_k}$$

• Si se toma un valor muy grande de  $h_k$  la aproximación no es aceptable y si  $h_k$  es muy pequeño la diferencia  $f(x+h_k)-f(x)\approx 0$  ocurre una pérdida de dígitos significativos

• Para calcular la aproximación numérica de la derivada en un punto, se puede generar una sucesión  $\{h_k\}$ , tal que  $h_k \to 0$  y se calcula el cociente

$$D_k = \frac{f(x_0 + h_k) - f(x_0)}{h_k} = \frac{f_k - f_0}{h_k}$$

- Generando entonces una sucesión  $D_1, D_2, D_3, \ldots, D_n$  y tomando a  $D_n$  como la aproximación deseada, el problema está en conocer cual valor de  $h_k$  garantiza una buena aproximación
- Si se toma un valor muy grande de  $h_k$  la aproximación no es aceptable y si  $h_k$  es muy pequeño la diferencia  $f(x + h_k) f(x) \approx 0$  ocurre una pérdida de dígitos significativos

• La siguiente tabla muestra los cocientes  $D_k$  para aproximar la derivada de  $f(x) = \sin(x)$  en x = 2 cuyo valor con nueve cifras significativas es f'(2) = -0.416146837.

$h_k$	$f_k$	$f_k - f$	$\frac{f_k - f}{h_k}$
$10^{-1}$	0.8632093666	-0.0460880602	-0.4608806018
$10^{-2}$	0.9050905633	-0.0042068635	-0.4206863500
$10^{-3}$	0.9088808254	-0.0004166014	-0.4166014159
$10^{-4}$	0.9092558076	-0.0000416192	-0.4161923007
$10^{-5}$	0.9092932653	-0.0000041615	-0.4161513830
$10^{-6}$	0.9092970107	-0.0000004161	-0.4161472913
$10^{-7}$	0.9092973852	-0.0000000416	-0.4161468814
$10^{-8}$	0.9092974227	-0.0000000042	-0.4161468392
$10^{-9}$	0.9092974264	-0.0000000004	-0.4161468947
$10^{-10}$	0.9092974268	-0.0000000000	-0.4161471168

Table: Aproximación del  $(\sin(2))' = \cos(2)$ .

• ¿Cuán buena es esta aproximación de la derivada? Por el Teorema de Taylor se sabe que:

$$f(x_0 + h) = f(x_0) + f'(x_0)h + \frac{f''(\xi_h)h^2}{2}$$

donde  $\xi_h$  está entre  $x_0$  y  $x_0 + h$ .

• Despejando ahora a  $f'(x_0)$  en esta fórmula se tiene que:

$$f'(x_0) = \frac{f(x_0 + h) - f(x_0)}{h} - \frac{hf''(\xi_h)}{2}$$

• Esta fórmula nos dice que se aproxima a  $f'(x_0)$  con un error proporcional a h, es decir,  $f'(x_0) \approx O(h)$ .

### Ejemplo:

Tomando  $f(x) = x^9$  se desea aproximar f'(1) cuyo valor exacto es nueve. En la siguiente figura se ilustran los errores absolutos como función de h en escala logarítmica.

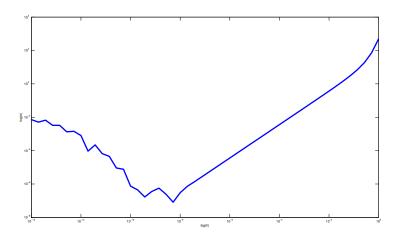


Figure: Aproximación de f'(1) para  $f(x) = x^9$ .

Se puede ver que los errores disminuyen hasta un cierto valor crítico  $h_{min}$  luego del cual los errores aumentan según la h disminuye. ¿Contradice esto el resultado de arriba de O(h) del error?

Se puede ver que los errores disminuyen hasta un cierto valor crítico  $h_{min}$  luego del cual los errores aumentan según la h disminuye. ¿Contradice esto el resultado de arriba de O(h) del error?

• El resultado anterior es sobre la convergencia si la aritmética es exacta y se dice que es un resultado asintótico.

Se puede ver que los errores disminuyen hasta un cierto valor crítico  $h_{min}$  luego del cual los errores aumentan según la h disminuye. ¿Contradice esto el resultado de arriba de O(h) del error?

- El resultado anterior es sobre la convergencia si la aritmética es exacta y se dice que es un resultado asintótico.
- La figura ilustra los efectos de redondeo debido a la aritmética finita, los cuales se hacen significativos para h pequeño y pueden afectar cualquier fórmula numérica para aproximar la derivada.

#### Definición:

El error de truncamiento se define como:

$$E = |Du(x) - u'(x)|$$

donde u'(x) es la derivada y Du(x) es su aproximación. Además, si  $E \leq Ch^p$ , se dice que el esquema Du(x) tiene un orden de precisión p,  $O(h^p)$ , siempre que C sea una constante, la cual usualmente depende de la regularidad de u(x).

• Una fórmula con un grado de aproximación digamos  $O(h^2)$  es preferible a una de O(h)

- Una fórmula con un grado de aproximación digamos  $O(h^2)$  es preferible a una de O(h)
- ya que los errores (teóricos) tienden a cero más rápido y así la h no se tiene que hacerse tan pequeña reduciendo así los efectos de los errores por la aritmética finita.

- Una fórmula con un grado de aproximación digamos  $O(h^2)$  es preferible a una de O(h)
- ya que los errores (teóricos) tienden a cero más rápido y así la h no se tiene que hacerse tan pequeña reduciendo así los efectos de los errores por la aritmética finita.
- Es posible, mejorar la precisión de la siguiente manera: Sean los polinomios de Taylor de las funciones  $f(x_0 + h)$  y  $f(x_0 h)$ , suponiendo que la función es al menos tres veces derivable:

$$f(x_0 + h) = f(x_0) + f'(x_0)h + \frac{f''(x_0)}{2}h^2 + \frac{f'''(\xi_1)}{6}h^3$$
$$f(x_0 - h) = f(x_0) - f'(x_0)h + \frac{f''(x_0)}{2}h^2 - \frac{f'''(\xi_2)}{6}h^3$$

• Restando ambas ecuaciones y resolviendo para  $f'(x_0)$ :

$$f'(x_0) = \frac{f(x_0 + h) - f(x_0 - h)}{2h} - \frac{h^2}{12} (f'''(\xi_1) + f'''(\xi_2))$$

• Restando ambas ecuaciones y resolviendo para  $f'(x_0)$ :

$$f'(x_0) = \frac{f(x_0 + h) - f(x_0 - h)}{2h} - \frac{h^2}{12} (f'''(\xi_1) + f'''(\xi_2))$$

• Como  $f \in C^3[x_0 - h, x_0 + h]$ , entonces por el teorema del valor intermedio existe  $\xi \in [x_0 - h, x_0 + h]$  tal que,

$$f'''(\xi) = \frac{f'''(\xi_1) + f'''(\xi_2)}{2}$$

• Por lo anterior queda entonces que:

$$f'(x_0) = \frac{f(x_0 + h) - f(x_0 - h)}{2h} - \frac{f'''(\xi)}{6}h^2$$

• Por lo anterior queda entonces que:

$$f'(x_0) = \frac{f(x_0 + h) - f(x_0 - h)}{2h} - \frac{f'''(\xi)}{6}h^2$$

• A esta expresión se le llama fórmula de diferencia centrada, el orden de precisión es 2, mientras que el error de truncamiento es  $O(h^2)$ .

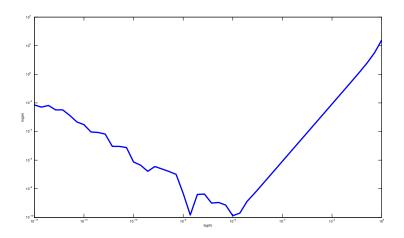


Figure: Aproximación de f'(1) para  $f(x) = x^9$ .

## Fórmula de los n puntos.

El siguiente teorema utiliza el polinomio interpolador de una función f para obtener fórmulas de aproximación a la derivada de una función f.

# Fórmula de los n puntos.

El siguiente teorema utiliza el polinomio interpolador de una función f para obtener fórmulas de aproximación a la derivada de una función f.

## Teorema 1 (fórmula de n puntos)

Sea f una función de clase  $C^{n+1}[a,b]$  y  $\{x_1, x_2, \ldots, x_n\}$  n puntos distintos de dicho intervalo. Si llamamos  $L_i(x)$  a los correspondientes polinomios elementales de Lagrange de grado n-1, entonces existe un punto  $\xi \in [a,b]$  tal que

$$f'(x_k) = \sum_{i=1}^n f(x_i) L'_i(x_k) + \frac{f^{(n)}(\xi)}{n!} \prod_{i=1, i \neq k}^n (x_k - x_i)$$

$$L_0(x) = \frac{(x - x_1)(x - x_2)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)} \Rightarrow L'_0(x) = \frac{(x - x_2) + (x - x_1)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)}$$

$$L_0(x) = \frac{(x - x_1)(x - x_2)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)} \Rightarrow L'_0(x) = \frac{(x - x_2) + (x - x_1)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)}$$
$$L_1(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_2)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)} \Rightarrow L'_1(x) = \frac{(x - x_2) + (x - x_0)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)}$$

$$L_0(x) = \frac{(x - x_1)(x - x_2)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)} \Rightarrow L'_0(x) = \frac{(x - x_2) + (x - x_1)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)}$$

$$L_1(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_2)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)} \Rightarrow L'_1(x) = \frac{(x - x_2) + (x - x_0)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)}$$

$$L_2(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_1)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)} \Rightarrow L'_2(x) = \frac{(x - x_1) + (x - x_0)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)}$$

• De esta manera, siguiendo el teorema anterior, se tendría que:

$$f'(x_k) = \frac{f(x_0)[(x_k - x_2) + (x_k - x_1)]}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)} + \frac{f(x_1)[(x_k - x_2) + (x_k - x_0)]}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)} + \frac{f(x_2)[(x_k - x_1) + (x_k - x_0)]}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)} + \frac{f'''(\xi)}{3!} \prod_{i=0, i \neq k}^{2} (x_k - x_i)$$

$$\forall k = 0, 1, 2$$

## Fórmula centrada de tres puntos.

Si tomamos  $x_0 = x_1 - h$ ,  $x_1 = x_1$  y  $x_2 = x_1 + h$  para aproximar  $f'(x_1)$ , nos queda que:

$$f'(x_1) = \frac{f(x_0)(x_1 - x_2)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)} + \frac{f(x_1)[(x_1 - x_2) + (x_1 - x_0)]}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)} + \frac{f(x_2)(x_1 - x_0)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)} + \frac{f'''(\xi)}{3!} \prod_{i=0, i \neq 1}^{2} (x_1 - x_i)$$

## Fórmula centrada de tres puntos.

Si tomamos  $x_0 = x_1 - h$ ,  $x_1 = x_1$  y  $x_2 = x_1 + h$  para aproximar  $f'(x_1)$ , nos queda que:

$$f'(x_1) = \frac{f(x_0)(x_1 - x_2)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)} + \frac{f(x_1)[(x_1 - x_2) + (x_1 - x_0)]}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)} + \frac{f(x_2)(x_1 - x_0)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)} + \frac{f'''(\xi)}{3!} \prod_{i=0, i \neq 1}^{2} (x_1 - x_i)$$

Sustituyendo  $x_0$  y  $x_2$ , y simplificando la expresión se obtiene:

$$f'(x_1) = \frac{f(x_1 + h) - f(x_1 - h)}{2h} - \frac{f'''(\xi)}{6}h^2$$

## Fórmula progresiva de tres puntos.

Si tomamos  $x_0=x_0, x_1=x_0+h$  y  $x_2=x_0+2h$  para aproximar  $f'(x_0)$  con h>0 , queda que:

$$f'(x_0) = \frac{f(x_0)[(x_0 - x_2) + (x_0 - x_1)]}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)} + \frac{f(x_1)(x_0 - x_2)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)} + \frac{f(x_2)(x_0 - x_1)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)} + \frac{f'''(\xi)}{3!} \prod_{i=0, i \neq 0}^{2} (x_0 - x_i)$$

# Fórmula progresiva de tres puntos.

Si tomamos  $x_0=x_0, x_1=x_0+h$  y  $x_2=x_0+2h$  para aproximar  $f'(x_0)$  con h>0 , queda que:

$$f'(x_0) = \frac{f(x_0)[(x_0 - x_2) + (x_0 - x_1)]}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)} + \frac{f(x_1)(x_0 - x_2)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)} + \frac{f(x_2)(x_0 - x_1)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)} + \frac{f'''(\xi)}{3!} \prod_{i=0, i \neq 0}^{2} (x_0 - x_i)$$

Sustituyendo  $x_1$  y  $x_2$ , y simplificando la expresión se obtiene:

$$f'(x_0) = \frac{-3f(x_0) + 4f(x_0 + h) - f(x_0 + 2h)}{2h} + \frac{f'''(\xi)}{3}h^2$$

## Fórmula regresiva de tres puntos.

Si tomamos  $x_0 = x_2 - 2h$ ,  $x_1 = x_2 - h$  y  $x_2 = x_2$  para aproximar  $f'(x_2)$  con h > 0, queda que:

$$f'(x_2) = \frac{f(x_0)(x_2 - x_1)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)} + \frac{f(x_1)(x_2 - x_0)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)} + \frac{f(x_2)[(x_2 - x_1) + (x_2 - x_0)]}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)} + \frac{f'''(\xi)}{3!} \prod_{i=0, i \neq 2}^{2} (x_2 - x_i)$$

# Fórmula regresiva de tres puntos.

Si tomamos  $x_0=x_2-2h,\,x_1=x_2-h$  y  $x_2=x_2$  para aproximar  $f'(x_2)$  con h>0 , queda que:

$$f'(x_2) = \frac{f(x_0)(x_2 - x_1)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)} + \frac{f(x_1)(x_2 - x_0)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)} + \frac{f(x_2)[(x_2 - x_1) + (x_2 - x_0)]}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)} + \frac{f'''(\xi)}{3!} \prod_{i=0, i \neq 2}^{2} (x_2 - x_i)$$

Sustituyendo  $x_0$  y  $x_1$ , y simplificando la expresión se obtiene:

$$f'(x_2) = \frac{f(x_2 - 2h) - 4f(x_2 - h) + 3f(x_2)}{2h} + \frac{f'''(\xi)}{3}h^2$$

• A partir del desarrollo de Taylor de la función evaluada en  $x_0 + h$  y  $x_0 - h$ , se puede obtener la fórmula para la que aproxima a la segunda derivada de la función f.

- A partir del desarrollo de Taylor de la función evaluada en  $x_0 + h$  y  $x_0 h$ , se puede obtener la fórmula para la que aproxima a la segunda derivada de la función f.
- Sea  $0 < |h| < \delta$  por Taylor, suponiendo que  $f^{(4)}$  existe y es continua en  $(x_0 \delta, x_0 + \delta)$ ,  $\xi_1$  entre  $x_0$  y  $x_0 + h$ ,  $\xi_2$  entre  $x_0$  y  $x_0 h$ .

- A partir del desarrollo de Taylor de la función evaluada en  $x_0 + h$  y  $x_0 h$ , se puede obtener la fórmula para la que aproxima a la segunda derivada de la función f.
- Sea  $0 < |h| < \delta$  por Taylor, suponiendo que  $f^{(4)}$  existe y es continua en  $(x_0 \delta, x_0 + \delta)$ ,  $\xi_1$  entre  $x_0$  y  $x_0 + h$ ,  $\xi_2$  entre  $x_0$  y  $x_0 h$ .

$$f(x_0 + h) = f(x_0) + f'(x_0)h + \frac{f''(x_0)}{2}h^2 + \frac{f'''(x_0)}{6}h^3 + \frac{f^{(4)}(\xi_1)}{24}h^4$$
$$f(x_0 - h) = f(x_0) - f'(x_0)h + \frac{f''(x_0)}{2}h^2 - \frac{f'''(x_0)}{6}h^3 + \frac{f^{(4)}(\xi_2)}{24}h^4$$

• Sumandos ambas ecuaciones:

$$f(x_0+h)+f(x_0-h) = 2f(x_0)+2\frac{f''(x_0)}{2}h^2 + \frac{h^4}{24}\left(f^{(4)}(\xi_1) + f^{(4)}(\xi_2)\right)$$

• y despejando  $f''(x_0)$  de esta expresión se obtiene:

$$f''(x_0) = \frac{f(x_0 + h) - 2f(x_0) + f(x_0 - h)}{h^2} + \frac{f^{(4)}(\xi)}{12}h^2$$

$$con \xi \in (x_0 - h, x_0 + h)$$

• El proceso de obtener una estimación mejorada para el valor de Integrales, Derivadas, Ecuaciones Diferenciales, etc., con base en dos o más aplicaciones de una fórmula, empleando diferentes longitudes de intervalo, se denomina Extrapolación.

- El proceso de obtener una estimación mejorada para el valor de Integrales, Derivadas, Ecuaciones Diferenciales, etc., con base en dos o más aplicaciones de una fórmula, empleando diferentes longitudes de intervalo, se denomina Extrapolación.
- Uno de los mós conocidos es el de Extrapolación de Richardson o Aproximación diferida al límite.

- El proceso de obtener una estimación mejorada para el valor de Integrales, Derivadas, Ecuaciones Diferenciales, etc., con base en dos o más aplicaciones de una fórmula, empleando diferentes longitudes de intervalo, se denomina Extrapolación.
- Uno de los mós conocidos es el de Extrapolación de Richardson o Aproximación diferida al límite.
- Supongase que G(h) es una expresión que aproxima a una cantidad G

- El proceso de obtener una estimación mejorada para el valor de Integrales, Derivadas, Ecuaciones Diferenciales, etc., con base en dos o más aplicaciones de una fórmula, empleando diferentes longitudes de intervalo, se denomina Extrapolación.
- Uno de los mós conocidos es el de Extrapolación de Richardson o Aproximación diferida al límite.
- Supongase que G(h) es una expresión que aproxima a una cantidad G
- entonces se tiene que  $G G(h) = E_T$ , donde  $E_T$  es el error de truncamiento que se comete al aproximar a G por G(h).

• Suponiendo:

$$E_T = c_1 h + c_2 h^2 + c_3 h^3 + c_4 h^4 + \cdots,$$

luego

$$G = G(h) + c_1 h + c_2 h^2 + c_3 h^3 + c_4 h^4 + \cdots \qquad h > 0$$

• Suponiendo:

$$E_T = c_1 h + c_2 h^2 + c_3 h^3 + c_4 h^4 + \cdots,$$

luego

$$G = G(h) + c_1 h + c_2 h^2 + c_3 h^3 + c_4 h^4 + \cdots \qquad h > 0$$

• Tomando  $h = \frac{h}{2}$ , entonces

$$G = G\left(\frac{h}{2}\right) + c_1\frac{h}{2} + c_2\frac{h^2}{4} + c_3\frac{h^3}{8} + c_4\frac{h^4}{16} + \cdots \qquad h > 0$$

• Si se multiplica por 2 a la última ecuacióny se le resta G, entonces

$$2G - G = 2G\left(\frac{h}{2}\right) + c_1h + c_2\frac{h^2}{2} + c_3\frac{h^3}{4} + \dots - G(h) - c_1h - c_2h^2 - c_3h^3 - \dots$$

• Si se multiplica por 2 a la última ecuacióny se le resta G, entonces

$$2G - G = 2G\left(\frac{h}{2}\right) + c_1h + c_2\frac{h^2}{2} + c_3\frac{h^3}{4} + \dots - G(h) - c_1h - c_2h^2 - c_3h^3 - \dots$$

• o sea que:

$$G = 2G\left(\frac{h}{2}\right) - G(h) - c_2\frac{h^2}{2} - c_3\frac{3h^3}{4} - c_4\frac{7h^4}{8} - \cdots$$

• Si se multiplica por 2 a la última ecuacióny se le resta G, entonces

$$2G - G = 2G\left(\frac{h}{2}\right) + c_1h + c_2\frac{h^2}{2} + c_3\frac{h^3}{4} + \dots - G(h) - c_1h - c_2h^2 - c_3h^3 - \dots$$

• o sea que:

$$G = 2G\left(\frac{h}{2}\right) - G(h) - c_2\frac{h^2}{2} - c_3\frac{3h^3}{4} - c_4\frac{7h^4}{8} - \cdots$$

luego

$$G = \left[ G\left(\frac{h}{2}\right) + \left(G\left(\frac{h}{2}\right) - G(h)\right) \right] - c_2 \frac{h^2}{2} - c_3 \frac{3h^3}{4} - c_4 \frac{7h^4}{8} - \cdots$$

• Para simplificar los cálculos denotese  $G(h) \equiv G_1(h)$ , la expresión para  $O(h^2)$ , es entonces

$$G = G_2(h) - c_2 \frac{h^2}{2} - c_3 \frac{3h^3}{4} - c_4 \frac{7h^4}{8} - \cdots$$

donde 
$$G_2(h) = G_1\left(\frac{h}{2}\right) + \left(G_1\left(\frac{h}{2}\right) - G_1(h)\right)$$

• Al igual que antes reemplazamos h por  $\frac{h}{2}$ , se tiene que

$$G = G_2\left(\frac{h}{2}\right) - c_2\frac{h^2}{8} - c_3\frac{3h^3}{32} - c_4\frac{7h^4}{128} - \cdots$$

• Al igual que antes reemplazamos h por  $\frac{h}{2}$ , se tiene que

$$G = G_2\left(\frac{h}{2}\right) - c_2\frac{h^2}{8} - c_3\frac{3h^3}{32} - c_4\frac{7h^4}{128} - \cdots$$

• Restando cuatro veces esta ecuación a la original se obtiene:

$$4G - G = 4G_2\left(\frac{h}{2}\right) - G_2(h) - c_2\frac{h^2}{2} - c_3\frac{3h^3}{8} - \dots + c_2\frac{h^2}{2} + c_3\frac{3h^3}{4} + \dots$$

• Al igual que antes reemplazamos h por  $\frac{h}{2}$ , se tiene que

$$G = G_2\left(\frac{h}{2}\right) - c_2\frac{h^2}{8} - c_3\frac{3h^3}{32} - c_4\frac{7h^4}{128} - \cdots$$

• Restando cuatro veces esta ecuación a la original se obtiene:

$$4G - G = 4G_2\left(\frac{h}{2}\right) - G_2(h) - c_2\frac{h^2}{2} - c_3\frac{3h^3}{8} - \dots + c_2\frac{h^2}{2} + c_3\frac{3h^3}{4} + \dots$$

• o sea que

$$3G = 4G_2\left(\frac{h}{2}\right) - G_2(h) + c_3\frac{3h^3}{8} + c_4\frac{21h^4}{32} + \cdots$$

• luego

$$G = \left[ G_2 \left( \frac{h}{2} \right) + \frac{G_2 \left( \frac{h}{2} \right) - G_2(h)}{3} \right] + c_3 \frac{h^3}{8} + c_4 \frac{7h^4}{32} + \cdots$$

• luego

$$G = \left[ G_2 \left( \frac{h}{2} \right) + \frac{G_2 \left( \frac{h}{2} \right) - G_2(h)}{3} \right] + c_3 \frac{h^3}{8} + c_4 \frac{7h^4}{32} + \cdots$$

Denotando

$$G_3(h) = G_2\left(\frac{h}{2}\right) + \frac{G_2\left(\frac{h}{2}\right) - G_2(h)}{3}$$

se tiene la expresión para  $O(h^3)$  dada por

$$G = G_3(h) + c_3 \frac{h^3}{8} + c_4 \frac{7h^4}{32} + \cdots$$



• reemplazando h por  $\frac{h}{2}$ , se tiene que

$$G = G_3\left(\frac{h}{2}\right) + \frac{h^3}{64}c_3 + \frac{7h^4}{512}c_4 + \cdots$$

• reemplazando h por  $\frac{h}{2}$ , se tiene que

$$G = G_3\left(\frac{h}{2}\right) + \frac{h^3}{64}c_3 + \frac{7h^4}{512}c_4 + \cdots$$

• Restando ocho veces esta ecuación a la ecuación original se tiene que

$$7G = 8G_3\left(\frac{h}{2}\right) - G_3(h) - c_4\frac{7h^4}{64} - \cdots$$

• reemplazando h por  $\frac{h}{2}$ , se tiene que

$$G = G_3\left(\frac{h}{2}\right) + \frac{h^3}{64}c_3 + \frac{7h^4}{512}c_4 + \cdots$$

• Restando ocho veces esta ecuación a la ecuación original se tiene que

$$7G = 8G_3\left(\frac{h}{2}\right) - G_3(h) - c_4\frac{7h^4}{64} - \cdots$$

• o sea que

$$7G = 7G_3\left(\frac{h}{2}\right) + G_3\left(\frac{h}{2}\right) - G_3(h) - c_4\frac{7h^4}{64} - \cdots$$



• Por lo tanto

$$G = \left[ G_3 \left( \frac{h}{2} \right) + \frac{G_3 \left( \frac{h}{2} \right) - G_3(h)}{7} \right] - c_4 \frac{7h^4}{64} - \dots$$

• Por lo tanto

$$G = \left[ G_3 \left( \frac{h}{2} \right) + \frac{G_3 \left( \frac{h}{2} \right) - G_3(h)}{7} \right] - c_4 \frac{7h^4}{64} - \dots$$

• Así que

$$G_4(h) = G_3\left(\frac{h}{2}\right) + \frac{G_3\left(\frac{h}{2}\right) - G_3(h)}{7}$$

genera una aproximación  $O(h^4)$  dada por

$$G = G_4(h) - c_4 \frac{7h^4}{64} - \dots$$

### Extrapolación de Richardson

• Continuando con este proceso, la aproximación  $O(h^n)$  es

$$G = \left[ G_{n-1} \left( \frac{h}{2} \right) + \frac{G_{n-1} \left( \frac{h}{2} \right) - G_{n-1}(h)}{2^{n-1} - 1} \right] + \sum_{j=1}^{n-1} c_j h^j + O(h^n)$$

### Extrapolación de Richardson

• Continuando con este proceso, la aproximación  $O(h^n)$  es

$$G = \left[ G_{n-1} \left( \frac{h}{2} \right) + \frac{G_{n-1} \left( \frac{h}{2} \right) - G_{n-1}(h)}{2^{n-1} - 1} \right] + \sum_{j=1}^{n-1} c_j h^j + O(h^n)$$

donde

$$G = G_n(h) + \sum_{j=1}^{n-1} c_j h^j + O(h^n)$$

siendo

$$G_n(h) = \left[ G_{n-1}\left(\frac{h}{2}\right) + \frac{G_{n-1}\left(\frac{h}{2}\right) - G_{n-1}(h)}{2^{n-1} - 1} \right]$$

# Extrapolación de Richardson

• La siguiente tabla muestra el uso de la Extrapolación de Richardson obtener una aproximación de orden 5, empleando 5 aproximaciones de orden 1

O(h)	$O(h^2)$	$O(h^3)$	$O(h^4)$	$O(h^5)$
$G_1(h)$				
$G_1(h/2)$	$G_2(h)$			
$G_1(h/4)$	$G_2(h/2)$	$G_3(h)$		
$G_1(h/8)$	$G_2(h/4)$	$G_3(h/2)$	$G_4(h)$	
$G_1(h/16)$	$G_2(h/8)$	$G_3(h/4)$	$G_4(h/2)$	$G_5(h)$
↑ Medidas	<b>†</b>	Extrapolaciones		$\uparrow$

• Con este procedimiento se busca mejorar las ecuaciones obtenidas anteriormente para conseguir más precisión en la estimación de la derivada de f en un punto x.

- Con este procedimiento se busca mejorar las ecuaciones obtenidas anteriormente para conseguir más precisión en la estimación de la derivada de f en un punto x.
- Supongase que f(x) es de clase  $C^n$  en [x, x + h]. En tal caso, su desarrollo en serie de Taylor alrededor de x para los puntos x + h y x h será de la forma

$$f(x+h) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{h^k}{k!} f^{(k)}(x)$$
$$f(x-h) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k h^k}{k!} f^{(k)}(x)$$

• Restando ambas ecuaciones, todos los términos de orden par se cancelan, resultando

$$f(x+h) - f(x-h) = 2hf'(x) + \frac{2}{3!}h^3f'''(x) + \frac{2}{5!}h^5f^{(5)}(x) + \cdots$$
  
de donde, despejando  $f'(x)$ ,

$$f'(x) = \frac{f(x+h) - f(x-h)}{2h} - \left[\frac{1}{3!}h^2f^{(3)}(x) + \frac{1}{5!}h^4f^{(5)}(x) + \cdots\right]$$

• Lo que se puede escribir como:

$$G = G_1(h) + a_2h^2 + a_4h^4 + a_6h^6 + \cdots$$

en la que G = f'(x), la función  $G_1(h)$  se define como  $\frac{f(x+h)-f(x-h)}{2h} \text{ y } a_k = \frac{-1}{(k+1)!} f^{(k+1)}(x).$ 

• Lo que se puede escribir como:

$$G = G_1(h) + a_2h^2 + a_4h^4 + a_6h^6 + \cdots$$

en la que G = f'(x), la función  $G_1(h)$  se define como  $\frac{f(x+h)-f(x-h)}{2h}$  y  $a_k = \frac{-1}{(k+1)!}f^{(k+1)}(x)$ .

• Dado que  $G_1(h)$  es el valor para la derivada, el error depende de términos en potencias de h, siendo el término dominante el correspondiente a  $h^2$ .

• Usando el método de Richardson para conseguir que el término dominante del error sea aún más pequeño. Escribiendo la ecuación evaluándola en h/2, lo que da:

$$G = G_1\left(\frac{h}{2}\right) + a_2\frac{h^2}{4} + a_4\frac{h^4}{16} + a_6\frac{h^6}{64} + \cdots$$

• Usando el método de Richardson para conseguir que el término dominante del error sea aún más pequeño. Escribiendo la ecuación evaluándola en h/2, lo que da:

$$G = G_1\left(\frac{h}{2}\right) + a_2\frac{h^2}{4} + a_4\frac{h^4}{16} + a_6\frac{h^6}{64} + \cdots$$

• Restando esta ecuación multiplicada por 4 a la ecuación original, queda:

$$3G = 4G_1\left(\frac{h}{2}\right) - G_1(h) - 3a_4\frac{h^4}{4} - 15a_6\frac{h^6}{16} - \cdots$$

• Usando el método de Richardson para conseguir que el término dominante del error sea aún más pequeño. Escribiendo la ecuación evaluándola en h/2, lo que da:

$$G = G_1\left(\frac{h}{2}\right) + a_2\frac{h^2}{4} + a_4\frac{h^4}{16} + a_6\frac{h^6}{64} + \cdots$$

• Restando esta ecuación multiplicada por 4 a la ecuación original, queda:

$$3G = 4G_1\left(\frac{h}{2}\right) - G_1(h) - 3a_4\frac{h^4}{4} - 15a_6\frac{h^6}{16} - \dots$$

 $\bullet$  despejando la derivada G queda como:

$$G = \frac{4G_1\left(\frac{h}{2}\right) - G_1(h)}{3} - a_4 \frac{h^4}{4} - 5a_6 \frac{h^6}{16} - \dots$$

• Usando una simple combinación de  $G_1(h)$  y  $G_1(h/2)$ , se obtiene una precisión del orden de  $h^4$ , frente al orden  $h^2$  que presenta  $G_1(h)$ .

- Usando una simple combinación de  $G_1(h)$  y  $G_1(h/2)$ , se obtiene una precisión del orden de  $h^4$ , frente al orden  $h^2$  que presenta  $G_1(h)$ .
- Análogamente se puede repetir el proceso tantas veces como se quiera; el siguente paso definir  $G_2(h) = \frac{4G_1\left(\frac{h}{2}\right) G_1(h)}{3}$  con lo que la ecuación evaluada en h y en h/2 queda

$$G = G_2(h) + b_4 h^4 + b_6 h^6 + \cdots$$

$$G = G_2\left(\frac{h}{2}\right) + b_4 \frac{h^4}{16} + b_6 \frac{h^6}{64} + \cdots$$

 Se puede despejar G, multiplicando la segunda ecuación por 16 y restándole la primera:

$$L = \frac{16G_2(\frac{h}{2}) - G(h)}{15} - b_6 \frac{h^6}{20} - \cdots$$

que es una estimación de f'(x) con precisión de orden  $h^6$ .

• Si denotamos  $G_k(h)$  una aproximación de orden  $O(h^{2k})$  a f'(x) entonces se tendría:

$$f'(x) = G_k(h) + c_1 h^{2k} + c_2 h^{2k+2} + \cdots$$
, para  $k = 1, 2, 3, \dots$ 

• Si denotamos  $G_k(h)$  una aproximación de orden  $O(h^{2k})$  a f'(x) entonces se tendría:

$$f'(x) = G_k(h) + c_1 h^{2k} + c_2 h^{2k+2} + \cdots$$
, para  $k = 1, 2, 3, \dots$ 

• Considerando ahora h/2 en lugar de h se tiene:

$$f'(x) = G_k\left(\frac{h}{2}\right) + \frac{c_1}{4^k}h^{2k} + \frac{c_2}{4^{k+1}}h^{2k+2} + \cdots$$

• Si denotamos  $G_k(h)$  una aproximación de orden  $O(h^{2k})$  a f'(x) entonces se tendría:

$$f'(x) = G_k(h) + c_1 h^{2k} + c_2 h^{2k+2} + \cdots$$
, para  $k = 1, 2, 3, \dots$ 

• Considerando ahora h/2 en lugar de h se tiene:

$$f'(x) = G_k\left(\frac{h}{2}\right) + \frac{c_1}{4^k}h^{2k} + \frac{c_2}{4^{k+1}}h^{2k+2} + \cdots$$

• Multiplicando esta última ecuación por  $4^k$  y restando la ecuación inicial resulta:

$$f'(x) = \frac{4^k G_k(h/2) - G_k(h)}{4^k - 1} + O(h^{2k+2})$$

• Por tanto, si denotamos

$$G_{k+1} = \frac{4^k G_k(h/2) - G_k(h)}{4^k - 1}$$

• Por tanto, si denotamos

$$G_{k+1} = \frac{4^k G_k(h/2) - G_k(h)}{4^k - 1}$$

• entonces se tiene que se cumple:

$$f'(x) = D_{k+1}(h) + O(h^{2k+2})$$

### Ejemplo

• La fórmula en diferencias centrada para aproximar  $f'(x_0)$  viene dada por:

$$f'(x_0) = \underbrace{\frac{f(x+h) - f(x-h)}{2h}}_{G_1(h)} - \underbrace{\frac{h^2}{6}f'''(\xi) + O(h^4)}_{\text{termino del error}}$$

### Ejemplo

• La fórmula en diferencias centrada para aproximar  $f'(x_0)$  viene dada por:

$$f'(x_0) = \underbrace{\frac{f(x+h) - f(x-h)}{2h}}_{G_1(h)} - \underbrace{\frac{h^2}{6} f'''(\xi) + O(h^4)}_{\text{termino del error}}$$

• Con el objetivo de generar una fórmula que elimine el término cuadrático

$$G_2(h) = G_1\left(\frac{h}{2}\right) + \frac{G_1\left(\frac{h}{2}\right) - G_1(h)}{3}$$

$$G_2(2h) = \frac{f(x+h) - f(x-h)}{2h} + \frac{\frac{f(x+h) - f(x-h)}{2h} - \frac{f(x+2h) - f(x-2h)}{4h}}{3}$$

$$= \frac{8f(x+h) - 8f(x-h)}{12h} + \frac{f(x+2h) - f(x-2h)}{12h}$$

$$= \frac{1}{12h} \left[ f(x-2h) - 8f(x-h) + 8f(x+h) - f(x+2h) \right]$$

# Integración Numérica

 $\bullet$  Dada una función f definida sobre un intervalo [a,b], se desea calcular

$$I(f) = \int_{a}^{b} f(x)dx$$

# Integración Numérica

• Dada una función f definida sobre un intervalo [a,b], se desea calcular

$$I(f) = \int_{a}^{b} f(x)dx$$

• La cuadratura o integración numérica consiste en obtener fórmulas aproximadas para calcular la integral I(f) de f.

# Integración Numérica

• Dada una función f definida sobre un intervalo [a,b], se desea calcular

$$I(f) = \int_{a}^{b} f(x)dx$$

- La cuadratura o integración numérica consiste en obtener fórmulas aproximadas para calcular la integral I(f) de f.
- Estos métodos son de gran utilidad cuando la integral no se puede calcular por métodos analíticos.

• Una estrategia útil para calcular el valor numérico de la integral dada consiste en reemplazar f por otra función g, fácil de integrar, que aproxima a f de forma adecuada.

- Una estrategia útil para calcular el valor numérico de la integral dada consiste en reemplazar f por otra función g, fácil de integrar, que aproxima a f de forma adecuada.
- Si  $f \approx g$ , se deduce que:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx \approx \int_{a}^{b} g(x)dx$$

- Una estrategia útil para calcular el valor numérico de la integral dada consiste en reemplazar f por otra función g, fácil de integrar, que aproxima a f de forma adecuada.
- Si  $f \approx g$ , se deduce que:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx \approx \int_{a}^{b} g(x)dx$$

• Los polinomios son buenos candidatos para el papel de g. De hecho, g puede ser un polinomio que interpola a f en cierto conjunto de nodos.

• Supóngase que se desea calcular la integral I(f). Dado una serie de nodos,  $x_0, x_1, \ldots, x_n$  en el intervalo [a, b] se inicia un proceso de interpolación de Lagrange.

- Supóngase que se desea calcular la integral I(f). Dado una serie de nodos,  $x_0, x_1, \ldots, x_n$  en el intervalo [a, b] se inicia un proceso de interpolación de Lagrange.
- El polinomio de grado menor o igual a n que interpola a f en los nodos es:

$$p(x) = \sum_{i=0}^{n} f(x_i) L_i(x)$$

- Supóngase que se desea calcular la integral I(f). Dado una serie de nodos,  $x_0, x_1, \ldots, x_n$  en el intervalo [a, b] se inicia un proceso de interpolación de Lagrange.
- El polinomio de grado menor o igual a n que interpola a f en los nodos es:

$$p(x) = \sum_{i=0}^{n} f(x_i) L_i(x)$$

• La integral se puede escribir entonces como:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx \approx \int_{a}^{b} p(x)dx = \sum_{i=0}^{n} \int_{a}^{b} f(x_{i})L_{i}(x)dx$$

• Es decir, tenemos una fórmula general que se puede emplear para cualquier f y que tiene la forma:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx \approx \sum_{i=0}^{n} A_{i}f(x_{i})$$

en donde

$$A_i = \int_a^b L_i(x) dx$$

• Empleando un polinomio de grado n = 1 y tomamos como nodos  $x_0 = a$  y  $x_1 = b$ , se tiene el caso más sencillo posible, en donde los polinomios de interpolación son:

$$L_0(x) = \frac{b-x}{b-a}$$

$$L_1(x) = \frac{x-a}{b-a}$$

• Empleando un polinomio de grado n = 1 y tomamos como nodos  $x_0 = a$  y  $x_1 = b$ , se tiene el caso más sencillo posible, en donde los polinomios de interpolación son:

$$L_0(x) = \frac{b-x}{b-a}$$

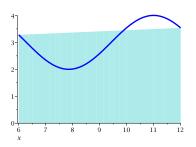
$$L_1(x) = \frac{x-a}{b-a}$$

• por lo que:

$$A_0 = \int_a^b L_0(x)dx = \frac{b-a}{2} = \int_a^b L_1(x)dx = A_1$$

• La fórmula de cuadratura correspondiente, tomando h = b - a, es:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx \approx \frac{b-a}{2} [f(a) + f(b)] = \frac{h}{2} (f(a) + f(b))$$



• Se tiene entonces que:

$$I = \int_{a}^{b} f(x)dx = \frac{h}{2}(f(a) + f(b)) + E$$

donde el error de la integración numérica E será:

$$E = \int_{a}^{b} \epsilon(x)dx = \int_{a}^{b} \frac{f''(\xi)}{2}(x-a)(x-b)$$
$$= \frac{1}{2} \int_{a}^{b} f''(\xi_{x})(x-a)(x-b)dx$$

### Teorema del Valor Medio Ponderado para Integrales

Sea  $f \in C[a, b]$ , g integrable en [a, b] y g no cambia de signo en [a, b], entonces  $\exists c \in (a, b)$  tal que

$$\int_a^b f(x)g(x)dx = f(c)\int_a^b g(x)dx$$

•  $f''(\xi_x)$  es continua en el intervalo [a,b] y g(x) = (x-a)(x-b) es integrable en [a,b] y no cambia de signo en [a,b].

- $f''(\xi_x)$  es continua en el intervalo [a, b] y g(x) = (x a)(x b) es integrable en [a, b] y no cambia de signo en [a, b].
- Por tanto se puede aplicar TVMP, quedando:

$$E = \int_{a}^{b} \epsilon(x)dx = \int_{a}^{b} \frac{f''(\xi_{x})}{2}(x-a)(x-b) = \frac{f''(\xi)}{2} \int_{a}^{b} (x-a)(x-b)dx$$

- $f''(\xi_x)$  es continua en el intervalo [a, b] y g(x) = (x a)(x b) es integrable en [a, b] y no cambia de signo en [a, b].
- Por tanto se puede aplicar TVMP, quedando:

$$E = \int_{a}^{b} \epsilon(x)dx = \int_{a}^{b} \frac{f''(\xi_{x})}{2}(x-a)(x-b) = \frac{f''(\xi)}{2} \int_{a}^{b} (x-a)(x-b)dx$$

• Integrando la expresión anterior, se concluye que:

$$E = -\frac{h^3}{12}f''(\xi) \Rightarrow |E| \le \left| \frac{h^3}{12} M_2 \right|$$

siendo  $M_2$  el valor máximo que alcance la derivada segunda de la función en el intervalo dado [a, b].

- $f''(\xi_x)$  es continua en el intervalo [a, b] y g(x) = (x a)(x b) es integrable en [a, b] y no cambia de signo en [a, b].
- Por tanto se puede aplicar TVMP, quedando:

$$E = \int_{a}^{b} \epsilon(x)dx = \int_{a}^{b} \frac{f''(\xi_{x})}{2}(x-a)(x-b) = \frac{f''(\xi)}{2} \int_{a}^{b} (x-a)(x-b)dx$$

• Integrando la expresión anterior, se concluye que:

$$E = -\frac{h^3}{12}f''(\xi) \Rightarrow |E| \le \left| \frac{h^3}{12} M_2 \right|$$

siendo  $M_2$  el valor máximo que alcance la derivada segunda de la función en el intervalo dado [a, b].

• Por tanto, se trata de una fórmula exacta para polinomios de orden uno.

• Otra forma de obtener una estimación más exacta de un integral es con el uso de polinomios de orden superior.

- Otra forma de obtener una estimación más exacta de un integral es con el uso de polinomios de orden superior.
- Aplicando Taylor en los punto  $x_0 = a$ ,  $x_1 = (a + b)/2$ ,  $x_2 = b$ , y denotando h al espaciado entre los extremos y el punto medio.

$$f(x) = f(x_1) + f'(x_1)(x - x_1) + \frac{f''(x_1)}{2}(x - x_1)^2 + \frac{f'''(x_1)}{6}(x - x_1)^3 + \frac{f^{(4)}(\xi_x)}{24}(x - x_1)^4$$

- Otra forma de obtener una estimación más exacta de un integral es con el uso de polinomios de orden superior.
- Aplicando Taylor en los punto  $x_0 = a$ ,  $x_1 = (a + b)/2$ ,  $x_2 = b$ , y denotando h al espaciado entre los extremos y el punto medio.

$$f(x) = f(x_1) + f'(x_1)(x - x_1) + \frac{f''(x_1)}{2}(x - x_1)^2 + \frac{f'''(x_1)}{6}(x - x_1)^3 + \frac{f^{(4)}(\xi_x)}{24}(x - x_1)^4$$

• Integrando f(x) en el intervalo [a, b] queda:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = 2hf(x_1) + f''(x_1)\frac{h^3}{3} + \underbrace{\frac{1}{24} \int_{a}^{b} f^{(4)}(\xi_x)(x - x_1)^4 dx}_{E}$$

• Por el teorema del valor medio ponderado existe  $\xi \in [a, b]$ , tal que

$$\frac{1}{24} \int_{a}^{b} f^{(4)}(\xi_x)(x - x_1)^4 dx = \frac{f^{(4)}(\xi)}{24} \int_{a}^{b} (x - x_1)^4 dx$$

• Por el teorema del valor medio ponderado existe  $\xi \in [a, b]$ , tal que

$$\frac{1}{24} \int_{a}^{b} f^{(4)}(\xi_x)(x - x_1)^4 dx = \frac{f^{(4)}(\xi)}{24} \int_{a}^{b} (x - x_1)^4 dx$$

así

$$\int_{a}^{b} (x - x_{1})^{4} dx = \frac{(x - x_{1})^{5}}{5} \Big|_{a}^{b}$$

• Por el teorema del valor medio ponderado existe  $\xi \in [a, b]$ , tal que

$$\frac{1}{24} \int_{a}^{b} f^{(4)}(\xi_x)(x - x_1)^4 dx = \frac{f^{(4)}(\xi)}{24} \int_{a}^{b} (x - x_1)^4 dx$$

así

$$\int_{a}^{b} (x - x_{1})^{4} dx = \frac{(x - x_{1})^{5}}{5} \Big|_{a}^{b}$$

• ahora si  $x_1 - a = h$ ,  $b - x_1 = h$ , entonces

$$\int_{a}^{b} (x - x_1)^4 dx = \frac{h^5 f^{(4)}(\xi)}{60}$$



• Entonces la integral queda:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = 2hf(x_1) + h^{3} \frac{f''(x_1)}{3} + \frac{h^{5} f^{(4)}(\xi)}{60}$$

• Entonces la integral queda:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = 2hf(x_1) + h^{3} \frac{f''(x_1)}{3} + \frac{h^{5} f^{(4)}(\xi)}{60}$$

• conocida la aproximación de  $f''(x_1)$  mediante el método de Taylor expandida alrededor de  $x_1$ 

$$f''(x_1) = \frac{f(x_1 + h) - 2f(x_1) + f(x_1 - h)}{h^2} - \frac{h^2}{12}f^{(4)}(\xi_1)$$

sustituyendo dicha fórmula en  $\int_a^b f(x)dx$ 



• se obtiene

$$\int_{a}^{b}f(x)dx=2f(x_{1})h+\frac{(f(a)-2f(x_{1})+f(b))h}{3}-\frac{f^{(4)}(\xi_{1})h^{5}}{36}+\frac{f^{(4)}(\xi)h^{5}}{60}$$

• se obtiene

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = 2f(x_1)h + \frac{(f(a) - 2f(x_1) + f(b))h}{3} - \frac{f^{(4)}(\xi_1)h^5}{36} + \frac{f^{(4)}(\xi)h^5}{60}$$

• de modo que

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = 2hf(x_1) + \frac{h}{3} \left[ f(a) - 2f(x_1) + f(b) \right] - \frac{h^5}{12} \left[ \frac{f^{(4)}(\xi_1)}{3} - \frac{f^{(4)}(\xi)}{5} \right]$$

• se obtiene

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = 2f(x_1)h + \frac{(f(a) - 2f(x_1) + f(b))h}{3} - \frac{f^{(4)}(\xi_1)h^5}{36} + \frac{f^{(4)}(\xi)h^5}{60}$$

• de modo que

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = 2hf(x_1) + \frac{h}{3} \left[ f(a) - 2f(x_1) + f(b) \right] - \frac{h^5}{12} \left[ \frac{f^{(4)}(\xi_1)}{3} - \frac{f^{(4)}(\xi)}{5} \right]$$

• Se puede tomar  $\xi_1 = \xi$  porque ambas fórmulas provienen del mismo desarrollo de Taylor alrededor de  $x_1$ . Por lo tanto:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \frac{h}{3} \left[ f(a) + 4f\left(\frac{a+b}{2}\right) + f(b) \right] - \frac{h^{5}f^{(4)}(\xi)}{90}$$

• Otra regla para aproximar numéricamente la integral es, la regla  $\frac{3}{8}$  de Simpson.

- Otra regla para aproximar numéricamente la integral es, la regla  $\frac{3}{8}$  de Simpson.
- sea

$$f(x) \approx f(x_0) \frac{(x - x_1)(x - x_2)(x - x_3)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)(x_0 - x_3)} + f(x_1) \frac{(x - x_0)(x - x_2)(x - x_3)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)(x_1 - x_3)}$$

$$+ f(x_2) \frac{(x - x_0)(x - x_1)(x - x_3)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)(x_2 - x_3)} + f(x_3) \frac{(x - x_0)(x - x_1)(x - x_2)}{(x_3 - x_0)(x_3 - x_1)(x_3 - x_2)}$$

• Integrando en el intervalo  $[x_0, x_3]$ 

$$\begin{split} \int_{x_0}^{x_3} f(x) dx &\approx \frac{f(x_0)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)(x_0 - x_3)} \int_{x_0}^{x_3} (x - x_1)(x - x_2)(x - x_3) dx \\ &+ \frac{f(x_1)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)(x_1 - x_3)} \int_{x_0}^{x_3} (x - x_0)(x - x_2)(x - x_3) dx \\ &+ \frac{f(x_2)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)(x_2 - x_3)} \int_{x_0}^{x_3} (x - x_0)(x - x_1)(x - x_3) dx \\ &+ \frac{f(x_3)}{(x_3 - x_0)(x_3 - x_1)(x_3 - x_2)} \int_{x_0}^{x_3} (x - x_0)(x - x_1)(x - x_2) dx \end{split}$$

• Tomando la sustitución  $x = x_0 + uh$  y como  $x_i = x_0 + ih$ , i = 1; 2; 3, entonces  $x_3 = x_0 + 3h$ , luego si  $x = x_0$ , se tiene que u = 0 y si  $x = x_3$ , entonces  $x_3 = x_0 + uh$ , o sea que  $x_0 + 3h = x_0 + uh$ , de modo que u = 3, además dx = hdu,

$$x - x_1 = x - x_0 - h = uh - h, h = h(u - 1),$$
  

$$x - x_2 = x - x_0 - 2h = uh - 2h = h(u - 2),$$
  

$$x - x_3 = x - x_0 - 3h = uh - 3h = h(u - 3) \text{ y}$$
  

$$x_k - x_j = (k - j)h$$

• De este modo

$$\int_{x_0}^{x_3} f(x)dx \approx \frac{f(x_0)}{(-h)(-2h)(-3h)} \int_0^3 h(u-1)h(u-2)h(u-3)hdu$$

$$+ \frac{f(x_1)}{(h)(-h)(-2h)} \int_0^3 uhh(u-2)h(u-3)hdu$$

$$+ \frac{f(x_2)}{(2h)(h)(-h)} \int_0^3 uhh(u-1)(u-3)hdu$$

$$+ \frac{f(x_3)}{(3h)(2h)(h)} \int_0^3 uhh(u-1)h(u-2)hdu$$

• De este modo

$$\begin{split} \int_{x_0}^{x_3} f(x) dx \approx & \frac{f(x_0)}{(-h)(-2h)(-3h)} \int_0^3 h(u-1)h(u-2)h(u-3)h du \\ & + \frac{f(x_1)}{(h)(-h)(-2h)} \int_0^3 uhh(u-2)h(u-3)h du \\ & + \frac{f(x_2)}{(2h)(h)(-h)} \int_0^3 uhh(u-1)(u-3)h du \\ & + \frac{f(x_3)}{(3h)(2h)(h)} \int_0^3 uhh(u-1)h(u-2)h du \end{split}$$

luego

$$\int_{x_0}^{x_3} f(x) \approx \frac{-h^4 f(x_0)}{6h^3} \int_0^3 (u^3 - 6u^2 + 11u - 6) du + \frac{h^4 f(x_1)}{2h^3} \int_0^3 (u^3 - 5u^2 + 6u) du + \frac{-h^4 f(x_2)}{2h^3} \int_0^3 (u^3 - 4u^2 + 3u) du + \frac{h^4 f(x_3)}{6h^3} \int_0^3 (u^3 - 3u^2 + 2u) du$$

• De este modo

$$\int_{x_0}^{x_3} f(x)dx \approx -\frac{hf(x_0)}{6} \frac{-9}{4} + \frac{hf(x_1)}{2} \frac{9}{4} - \frac{hf(x_2)}{2} \frac{-9}{4} + \frac{hf(x_3)}{6} \frac{9}{4}$$

• De este modo

$$\int_{x_0}^{x_3} f(x)dx \approx -\frac{hf(x_0)}{6} \frac{-9}{4} + \frac{hf(x_1)}{2} \frac{9}{4} - \frac{hf(x_2)}{2} \frac{-9}{4} + \frac{hf(x_3)}{6} \frac{9}{4}$$

luego

$$\int_{x_0}^{x_3} \approx \frac{3hf(x_0)}{8} + \frac{9hf(x_1)}{8} + \frac{9hf(x_2)}{8} + \frac{3hf(x_3)}{8}$$

• De este modo

$$\int_{x_0}^{x_3} f(x) dx \approx -\frac{hf(x_0)}{6} \frac{-9}{4} + \frac{hf(x_1)}{2} \frac{9}{4} - \frac{hf(x_2)}{2} \frac{-9}{4} + \frac{hf(x_3)}{6} \frac{9}{4}$$

luego

$$\int_{x_0}^{x_3} \approx \frac{3hf(x_0)}{8} + \frac{9hf(x_1)}{8} + \frac{9hf(x_2)}{8} + \frac{3hf(x_3)}{8}$$

• así que

$$\int_{x_0}^{x_3} f(x)dx \approx \frac{3}{8} \left[ f(x_0) + 3f(x_1) + 3f(x_2) + f(x_3) \right]$$

es la llamada regla de los  $\frac{3}{8}$  de Simpson.



• El análisis del error viene dado en este caso:

$$E \le \left| \frac{-3}{80} h^5 M_4 \right| = \left| \frac{b - a}{80} h^4 M_4 \right|$$

• El análisis del error viene dado en este caso:

$$E \le \left| \frac{-3}{80} h^5 M_4 \right| = \left| \frac{b-a}{80} h^4 M_4 \right|$$

• por lo que, salvo constantes, el orden de precisión  $(h^4)$  es el mismo que en el Método de Simpson  $\frac{1}{3}$ .

• El análisis del error viene dado en este caso:

$$E \le \left| \frac{-3}{80} h^5 M_4 \right| = \left| \frac{b-a}{80} h^4 M_4 \right|$$

- por lo que, salvo constantes, el orden de precisión  $(h^4)$  es el mismo que en el Método de Simpson  $\frac{1}{3}$ .
- La principal novedad que aporta este método es que se puede aplicar en caso de tener un número de subintervalos igual a 3 (o en general a cualquier múltiplo de tres).

• Las fórmulas de cuadratura de Newton-Côtes son fórmulas de cuadratura de tipo interpolatorio obtenidas para nodos igualmente espaciados.

- Las fórmulas de cuadratura de Newton-Côtes son fórmulas de cuadratura de tipo interpolatorio obtenidas para nodos igualmente espaciados.
- Tal como se ha explicado de forma general cada una de estas fórmulas se calcula integrando el polinomio interpolador correspondiente.

- Las fórmulas de cuadratura de Newton-Côtes son fórmulas de cuadratura de tipo interpolatorio obtenidas para nodos igualmente espaciados.
- Tal como se ha explicado de forma general cada una de estas fórmulas se calcula integrando el polinomio interpolador correspondiente.
- Existen dos tipos de fórmulas, las cerradas y las abiertas.

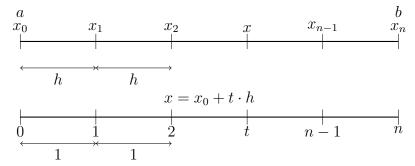
- Las fórmulas de cuadratura de Newton-Côtes son fórmulas de cuadratura de tipo interpolatorio obtenidas para nodos igualmente espaciados.
- Tal como se ha explicado de forma general cada una de estas fórmulas se calcula integrando el polinomio interpolador correspondiente.
- Existen dos tipos de fórmulas, las cerradas y las abiertas.
- Las fórmulas cerradas son aquellas en las que los extremos del intervalo de integración son dos de los nodos utilizados para la obtención de la fórmula, es decir, a y b son dos de los nodos utilizados para calcular el polinomio interpolador que posteriormente será integrado.

- Las fórmulas de cuadratura de Newton-Côtes son fórmulas de cuadratura de tipo interpolatorio obtenidas para nodos igualmente espaciados.
- Tal como se ha explicado de forma general cada una de estas fórmulas se calcula integrando el polinomio interpolador correspondiente.
- Existen dos tipos de fórmulas, las cerradas y las abiertas.
- Las fórmulas cerradas son aquellas en las que los extremos del intervalo de integración son dos de los nodos utilizados para la obtención de la fórmula, es decir, a y b son dos de los nodos utilizados para calcular el polinomio interpolador que posteriormente será integrado.
- Las fórmulas abiertas son aquellas en las que los extremos del intervalo de integración no forman parte de la fórmula.

• Tal como se ha explicado, la integral definida entre a y b se puede expresar como:  $\int_a^b f(x)dx = \int_a^b p(x)dx + R(f)$ , de manera que se aproxima la integral definida mediante la integral del polinomio interpolador que pasa por n+1 puntos igualmente espaciados en el intervalo [a,b].

- Tal como se ha explicado, la integral definida entre a y b se puede expresar como:  $\int_a^b f(x)dx = \int_a^b p(x)dx + R(f)$ , de manera que se aproxima la integral definida mediante la integral del polinomio interpolador que pasa por n+1 puntos igualmente espaciados en el intervalo [a,b].
- El error cometido se calcula integrando el error del polinomio interpolador en el mismo intervalo.

• Para simplificar el cálculo y poder generalizarlo a cualquier intervalo [a, b], se realiza un cambio de variable, tal como se hizo en el tema de interpolación para realizar el cálculo del polinomio interpolador por el método de Newton mediante diferencias finitas.



• En el gráfico se puede ver que la distancia entre nodos viene determinada por el valor  $h = \frac{b-a}{n}$  y la relación entre la variable x y la variable t permite calcular  $dx = h \cdot dt$ .

- En el gráfico se puede ver que la distancia entre nodos viene determinada por el valor  $h = \frac{b-a}{n}$  y la relación entre la variable x y la variable t permite calcular  $dx = h \cdot dt$ .
- Realizando este cambio de variable se tiene lo siguiente:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \int_{0}^{n} q(t)hdt + R(f) \Rightarrow \int_{0}^{n} q(t)hdt$$

- En el gráfico se puede ver que la distancia entre nodos viene determinada por el valor  $h = \frac{b-a}{n}$  y la relación entre la variable x y la variable t permite calcular  $dx = h \cdot dt$ .
- Realizando este cambio de variable se tiene lo siguiente:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \int_{0}^{n} q(t)hdt + R(f) \Rightarrow \int_{0}^{n} q(t)hdt$$

• Se debe calcular por tanto la integral

$$\int_0^n q(t)hdt = h \int_0^n q(t)dt$$

Siendo

$$q(t) = \sum_{i=0}^{n} \Delta^{i} f(x_{0}) {t \choose i} \Rightarrow h \int_{0}^{n} q(t) dt = h \sum_{i=0}^{n} \Delta^{i} f(x_{0}) \int_{0}^{n} {t \choose i} dt$$

Siendo

$$q(t) = \sum_{i=0}^{n} \Delta^{i} f(x_0) {t \choose i} \Rightarrow h \int_{0}^{n} q(t) dt = h \sum_{i=0}^{n} \Delta^{i} f(x_0) \int_{0}^{n} {t \choose i} dt$$

 Así las fórmulas de integración de Newton Côtes cerradas se obtienen integrando los polinomios interpoladores de Newton mediante diferencias finitas.

Siendo

$$q(t) = \sum_{i=0}^{n} \Delta^{i} f(x_0) {t \choose i} \Rightarrow h \int_{0}^{n} q(t) dt = h \sum_{i=0}^{n} \Delta^{i} f(x_0) \int_{0}^{n} {t \choose i} dt$$

- Así las fórmulas de integración de Newton Côtes cerradas se obtienen integrando los polinomios interpoladores de Newton mediante diferencias finitas.
- En cuanto al error en la integral, éste se calcula a partir del error cometido al sustituir la función f(x) por el polinomio p(x). En el tema de interpolación se estudio el error cometido mediante la expresión

$$e(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!}\Pi(x)$$

• El error en el cálculo de la integral será por tanto

$$R(f) = \int_{a}^{b} \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \Pi(x) dx$$

• El error en el cálculo de la integral será por tanto

$$R(f) = \int_{a}^{b} \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \Pi(x) dx$$

• Al realizar este estudio. Aparecen dos situaciones distintas, en función del valor que toma n.

ullet Para valores de n impar, se realiza el cálculo mediante el cambio de variable anteriormente explicado

$$R(f) = \int_{a}^{b} \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \Pi(x) dx = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \int_{a}^{b} \Pi(x) dx$$

ullet Para valores de n impar, se realiza el cálculo mediante el cambio de variable anteriormente explicado

$$R(f) = \int_a^b \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \Pi(x) dx = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \int_a^b \Pi(x) dx$$

• Basta saber que  $\Pi(x) = (x - x_0)(x - x_1)(x - x_2) \cdots (x - x_n)$ y que realizando el cambio de variable  $x = x_0 + th$ , resulta:

$$(x-x_0)(x-x_1)(x-x_2)\cdots(x-x_n) = (ht)h(t-1)h(t-2)\cdots h(t-n)$$

ullet Para valores de n impar, se realiza el cálculo mediante el cambio de variable anteriormente explicado

$$R(f) = \int_a^b \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \Pi(x) dx = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \int_a^b \Pi(x) dx$$

• Basta saber que  $\Pi(x) = (x - x_0)(x - x_1)(x - x_2) \cdots (x - x_n)$ y que realizando el cambio de variable  $x = x_0 + th$ , resulta:

$$(x-x_0)(x-x_1)(x-x_2)\cdots(x-x_n) = (ht)h(t-1)h(t-2)\cdots h(t-n)$$

• Por lo tanto:

$$R(f) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \int_a^b h^{n+1}t(t-1)(t-2)\cdots(t-n)hdt = K\frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!}h^{n+2}$$

ullet En el caso de fórmulas en las que n es par, si se realiza de la misma forma el cálculo,

$$R(f) = \int_a^b \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \Pi(x) dx = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \int_a^b \Pi(x) dx$$

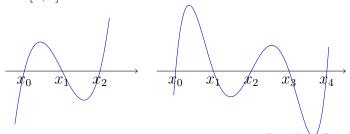
El resultado de la integral es cero.

ullet En el caso de fórmulas en las que n es par, si se realiza de la misma forma el cálculo,

$$R(f) = \int_a^b \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \Pi(x) dx = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \int_a^b \Pi(x) dx$$

El resultado de la integral es cero.

• La integral se anula ya que se trata de integrar un polinomio que tiene n+1 raíces distintas, igualmente espaciadas en el intervalo [a,b]



• Esto quiere decir que las fórmulas de integración de Newton Cotes en las que n es par, son de orden n+1, puesto que el error no es función de  $f^{(n+1)}(\xi)$ , sino que será función de  $f^{(n+2)}(\xi)$ .

- Esto quiere decir que las fórmulas de integración de Newton Cotes en las que n es par, son de orden n+1, puesto que el error no es función de  $f^{(n+1)}(\xi)$ , sino que será función de  $f^{(n+2)}(\xi)$ .
- El error no está en un polinomio de grado n+1 ( $\Pi(x)$ ) sino en un polinomio de grado n+2.

- Esto quiere decir que las fórmulas de integración de Newton Cotes en las que n es par, son de orden n+1, puesto que el error no es función de  $f^{(n+1)}(\xi)$ , sino que será función de  $f^{(n+2)}(\xi)$ .
- El error no está en un polinomio de grado n+1 ( $\Pi(x)$ ) sino en un polinomio de grado n+2.
- Este polinomio es  $x \cdot \Pi(x)$ .

- Esto quiere decir que las fórmulas de integración de Newton Cotes en las que n es par, son de orden n+1, puesto que el error no es función de  $f^{(n+1)}(\xi)$ , sino que será función de  $f^{(n+2)}(\xi)$ .
- El error no está en un polinomio de grado n+1 ( $\Pi(x)$ ) sino en un polinomio de grado n+2.
- Este polinomio es  $x \cdot \Pi(x)$ .
- El error se calcula mediante la expresión :

$$R(f) = \int_{a}^{b} \frac{f^{(n+2)}(\xi)}{(n+2)!} x \cdot \Pi(x) dx$$

• Para realizar este cálculo se procede mediante el cambio de variable ya utilizado  $x = x_0 + ht$ , con lo que la expresión resultante es:

$$R(f) = \int_0^n \frac{f^{(n+2)}(\xi)}{(n+2)!} (x_0 + ht) [(ht)h(t-1)h(t-2)\cdots h(t-n)] hdt$$

$$= \frac{f^{(n+2)}(\xi)}{(n+2)!} \int_0^n (x_0) [(ht)h(t-1)h(t-2)\cdots h(t-n)] hdt +$$

$$\frac{f^{(n+2)}(\xi)}{(n+2)!} \int_0^n (ht)h(t-1)h(t-2)\cdots h(t-n)hdt$$

$$= 0 + \frac{f^{(n+2)}(\xi)}{(n+2)!} h^{n+3} \int_0^n t^2(t-1)\cdots(t-n)dt$$

En la siguiente tabla se detallan las constantes y la expresión del error correspondientes a varios órdenes diferentes:

n	α	$w_j,  j=0,1,\ldots,n$	E
1	$\frac{1}{2}$	1 1	$-\frac{h^3}{12}f''(\xi)$
2	$\frac{1}{3}$	1 4 1	$-\frac{h^5}{90}f^{(4)}(\xi)$
3	$\frac{3}{8}$	1 3 3 1	$-\frac{3h^5}{80}f^{(4)}(\xi)$
4	$\frac{2}{45}$	7 32 12 32 7	$-\frac{8h^7}{945}f^{(6)}(\xi)$
5	$\frac{5}{288}$	19 75 50 50 75 19	$-\frac{275h^7}{12096}f^{(6)}(\xi)$
6	$\frac{1}{140}$	41 216 27 272 27 216 41	$-\frac{9h^9}{1400}f^{(8)}(\xi)$

• Las fórmulas abiertas son aquellas en que los extremos del intervalo de integración no forman parte de la fórmula.

- Las fórmulas abiertas son aquellas en que los extremos del intervalo de integración no forman parte de la fórmula.
- El proceso de cálculo de las fórmulas abiertas es idéntico al de las fórmulas cerradas, salvo en dos cuestiones.

- Las fórmulas abiertas son aquellas en que los extremos del intervalo de integración no forman parte de la fórmula.
- El proceso de cálculo de las fórmulas abiertas es idéntico al de las fórmulas cerradas, salvo en dos cuestiones.
- En primer lugar, dado que no interviene los extremos del intervalo en la fórmula, se puede comenzar trabajando con una fórmula en que solo intervenga un nodo (n = 0).

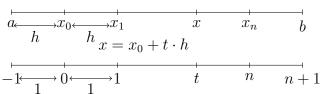
- Las fórmulas abiertas son aquellas en que los extremos del intervalo de integración no forman parte de la fórmula.
- El proceso de cálculo de las fórmulas abiertas es idéntico al de las fórmulas cerradas, salvo en dos cuestiones.
- En primer lugar, dado que no interviene los extremos del intervalo en la fórmula, se puede comenzar trabajando con una fórmula en que solo intervenga un nodo (n = 0).
- Por otro lado, dado que los extremos del intervalo no forman parte de la fórmula, al realizar el cambio de variable para integrar el polinomio interpolador, los extremos del intervalo no serán 0 y n como veremos más adelante.

• Para realizar el cálculo de las fórmulas, se cambia a la variable t. Los nodos está igualmente espaciados y separados una distancia h.

- Para realizar el cálculo de las fórmulas, se cambia a la variable t. Los nodos está igualmente espaciados y separados una distancia h.
- De forma general, el valor de h se calcula como  $h = \frac{b-a}{n+2}$  debido a que los extremos del intervalo no forman parte de la fórmula.

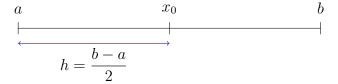
- Para realizar el cálculo de las fórmulas, se cambia a la variable t. Los nodos está igualmente espaciados y separados una distancia h.
- De forma general, el valor de h se calcula como  $h = \frac{b-a}{n+2}$  debido a que los extremos del intervalo no forman parte de la fórmula.
- Como el extremo inferior del intervalo no forma parte de la fórmula de integración,  $x_0$  es por tanto a + h.

- Para realizar el cálculo de las fórmulas, se cambia a la variable t. Los nodos está igualmente espaciados y separados una distancia h.
- De forma general, el valor de h se calcula como  $h = \frac{b-a}{n+2}$  debido a que los extremos del intervalo no forman parte de la fórmula.
- Como el extremo inferior del intervalo no forma parte de la fórmula de integración,  $x_0$  es por tanto a + h.
- Por tanto en la variable t el intervalo de integración va desde -1 hasta n+1.



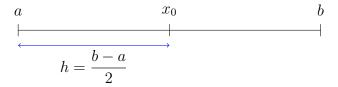
- En cuanto a la expresión del error cometido al realizar el cálculo de la integral, sucede lo mismo que en las formulas cerradas.
- Al tratarse de nodos igualmente espaciados, las fórmulas de integración con n par, son de orden n+1 mientras que las formulas de integración con n impar son de orden n.
- El cálculo se realiza de la misma manera que se realizó para las fórmulas cerradas, salvo que los extremos del intervalo de integración son -1 y n + 1.

Para n = 0 (Fórmula del Punto Medio)



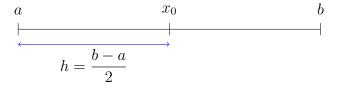
• Solamente hay un nodo, por tanto el polinomio interpolador que se obtiene es una constante  $q(t) = f(x_0)$ .

Para n = 0 (Fórmula del Punto Medio)



- Solamente hay un nodo, por tanto el polinomio interpolador que se obtiene es una constante  $q(t) = f(x_0)$ .
- Tal como se aprecia en el gráfico, el valor de h es  $\frac{b-a}{2}$ . En general, para cualquier fórmula abierta,  $h=\frac{b-a}{n+2}$ .

Para n = 0 (Fórmula del Punto Medio)



- Solamente hay un nodo, por tanto el polinomio interpolador que se obtiene es una constante  $q(t) = f(x_0)$ .
- Tal como se aprecia en el gráfico, el valor de h es  $\frac{b-a}{2}$ . En general, para cualquier fórmula abierta,  $h = \frac{b-a}{n+2}$ .
- La fórmula de integración se obtiene como:

$$I = \int_{-1}^{1} q(t)hdt = h \int_{-1}^{1} f(x_0)dt = h f(x_0)t|_{-1}^{1} = 2h f(x_0)$$

• El error en la fórmula se calcula como en las fórmulas en las que n es par:

$$R(f) = \int_{a}^{b} \frac{f''(\xi)}{2!} x \Pi(x) dx = \frac{f''(\xi)}{2!} \int_{a}^{b} x (x - x_{0}) dx$$

$$= \frac{f''(\xi)}{2} \int_{-1}^{1} (x_{0} + th)(th) h dt$$

$$= \frac{f''(\xi)}{2} h^{2} \int_{-1}^{1} (x_{0}) t dt + \frac{f''(\xi)}{2} h^{3} \int_{-1}^{1} t^{2} dt$$

$$= \frac{f''(\xi)}{2} h^{3} \int_{-1}^{1} t^{2} dt$$

• El error en la fórmula se calcula como en las fórmulas en las que n es par:

$$R(f) = \int_{a}^{b} \frac{f''(\xi)}{2!} x \Pi(x) dx = \frac{f''(\xi)}{2!} \int_{a}^{b} x (x - x_{0}) dx$$

$$= \frac{f''(\xi)}{2} \int_{-1}^{1} (x_{0} + th)(th) h dt$$

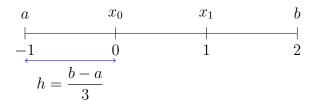
$$= \frac{f''(\xi)}{2} h^{2} \int_{-1}^{1} (x_{0}) t dt + \frac{f''(\xi)}{2} h^{3} \int_{-1}^{1} t^{2} dt$$

$$= \frac{f''(\xi)}{2} h^{3} \int_{-1}^{1} t^{2} dt$$

• Por lo tanto:

$$R(f) = \left. \frac{f''(\xi)}{2} h^3 \frac{t^3}{3} \right|_{-1}^1 = \frac{h^3 f''(\xi)}{3}$$

Para n=1



ullet El polinomio interpolador en este caso, en variable t es:

$$q(t) = f(x_0) {t \choose 0} + \Delta f(x_0) {t \choose 1} = f(x_0) + (f(x_1) - f(x_0)) t$$

• La fórmula de integración resulta por tanto:

$$I = \int_{-1}^{2} (f(x_0) + (f(x_1) - f(x_0)) t) h dt$$
$$= h f(x_0)t + (f(x_1) - f(x_0)) \frac{t^2}{2} \Big|_{-1}^{2} = \frac{3h}{2} (f(x_1) + f(x_0))$$

• La fórmula de integración resulta por tanto:

$$I = \int_{-1}^{2} (f(x_0) + (f(x_1) - f(x_0)) t) h dt$$
$$= h f(x_0)t + (f(x_1) - f(x_0)) \frac{t^2}{2} \Big|_{-1}^{2} = \frac{3h}{2} (f(x_1) + f(x_0))$$

• El error de la fórmula se obtiene como:

$$R(f) = \int_{a}^{b} \frac{f''(\xi)}{2!} \Pi(x) dx = \frac{f''(\xi)}{2} \int_{a}^{b} (x - x_0)(x - x_1) dx$$

• Haciendo el cambio de variable resulta:

$$R(f) = \frac{f''(\xi)}{2} \int_{-1}^{2} hth(t-1)hdt = \frac{f''(\xi)}{2} h^{3} \int_{-1}^{2} t(t-1)dt = \frac{3h^{3}f''(\xi)}{4}$$

• La fórmula completa es:

$$I = \frac{3h}{2} \left( f(x_1) + f(x_0) \right) + \frac{3h^3 f''(\xi)}{4}$$

#### Fórmulas Abiertas de Newton-Côtes

Se puede escribir entonces, de manera general:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \alpha(w_{1}y_{1} + \dots + w_{n+1}y_{n+1}) + E$$

siendo  $h = \frac{b-a}{n+2}$ , y denotando E el error de integración.

n	$\alpha$	$w_j, j = 0, 1, \ldots, n$	$\mid$ $E$
0	2	1	$\frac{h^3f''(\xi)}{3}$
1	$\frac{3}{2}$	1, 1	$\frac{3h^3}{4}f^{\prime\prime}(\xi)$
2	$\frac{4}{3}$	2, -1, 2	$\frac{28h^5}{90}f^{(4)}(\xi)$
3	$\frac{5}{24}$	11, 1, 1, 11	$\frac{95h^5}{144}f^{(4)}(\xi)$
4	$\frac{6}{20}$	11, -14, 26, -14, 11	$\frac{41h^7}{140}f^{(6)}(\xi)$
5	$\frac{7}{1440}$	611, -453, 562, 562, -453, 611	$\frac{5257h^7}{8640}f^{(6)}(\xi)$
6	$\frac{3956}{14175}$	460, -954, 2196, -2459, 2196, -954, 460	$\frac{9h^9}{1400}f^{(8)}(\xi)$

• Tal como se ha podido ver en el estudio de las fórmulas de cuadratura de Newton-Cotes, cuando la fórmula de integración es de orden p, el error cometido es:

$$R(f) = \frac{Kh^{p+2}f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!}$$

• Tal como se ha podido ver en el estudio de las fórmulas de cuadratura de Newton-Cotes, cuando la fórmula de integración es de orden p, el error cometido es:

$$R(f) = \frac{Kh^{p+2}f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!}$$

• El único valor sobre el que se puede actuar para disminuir el error es h. Para disminuir el error, por tanto se deberá disminuir el valor de h, lo que implica aumentar el número de nodos de la fórmula.

• Tal como se ha podido ver en el estudio de las fórmulas de cuadratura de Newton-Cotes, cuando la fórmula de integración es de orden p, el error cometido es:

$$R(f) = \frac{Kh^{p+2}f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!}$$

- El único valor sobre el que se puede actuar para disminuir el error es h. Para disminuir el error, por tanto se deberá disminuir el valor de h, lo que implica aumentar el número de nodos de la fórmula.
- Sin embargo, aumentar el número de nodos de la fórmula no implica disminuir el error, para un número elevado de nodos, el proceso de integración es inestable.

• Tal como se ha podido ver en el estudio de las fórmulas de cuadratura de Newton-Cotes, cuando la fórmula de integración es de orden p, el error cometido es:

$$R(f) = \frac{Kh^{p+2}f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!}$$

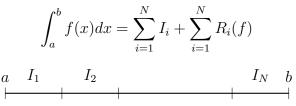
- El único valor sobre el que se puede actuar para disminuir el error es h. Para disminuir el error, por tanto se deberá disminuir el valor de h, lo que implica aumentar el número de nodos de la fórmula.
- Sin embargo, aumentar el número de nodos de la fórmula no implica disminuir el error, para un número elevado de nodos, el proceso de integración es inestable.
- La manera de disminuir el valor de h, es creando subintervalos dentro del intervalo [a, b], y aplicando fórmulas de integración sencillas en cada subintervalo.

• Por tanto las fórmulas de Newton-Côtes compuestas se calculan de la siguiente manera:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \sum_{i=1}^{N} I_{i} + \sum_{i=1}^{N} R_{i}(f)$$

$$a \quad I_{1} \quad I_{2} \quad I_{N} \quad b$$

• Por tanto las fórmulas de Newton-Côtes compuestas se calculan de la siguiente manera:



• Cada una de las fórmulas  $I_i$ , pueden ser diferentes, pero el orden de las fórmulas será distinto, con lo que en unas zonas del intervalo, el error cometido será mayor que en otras.

• Por tanto las fórmulas de Newton-Côtes compuestas se calculan de la siguiente manera:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \sum_{i=1}^{N} I_{i} + \sum_{i=1}^{N} R_{i}(f)$$

$$a \quad I_{1} \quad I_{2} \quad I_{N} \quad b$$

- Cada una de las fórmulas  $I_i$ , pueden ser diferentes, pero el orden de las fórmulas será distinto, con lo que en unas zonas del intervalo, el error cometido será mayor que en otras.
- Para evitar esto, se utiliza la misma fórmula repetida N veces, utilizando de este modo el mismo valor de h en el intervalo, lo que simplifica los cálculos.

• Por tanto las fórmulas de Newton-Côtes compuestas se calculan de la siguiente manera:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \sum_{i=1}^{N} I_{i} + \sum_{i=1}^{N} R_{i}(f)$$

$$I_{1} \qquad I_{2} \qquad I_{N} \quad b$$

- Cada una de las fórmulas  $I_i$ , pueden ser diferentes, pero el orden de las fórmulas será distinto, con lo que en unas zonas del intervalo, el error cometido será mayor que en otras.
- Para evitar esto, se utiliza la misma fórmula repetida N veces, utilizando de este modo el mismo valor de h en el intervalo, lo que simplifica los cálculos.
- Este proceso también homogeniza el error cometido a lo largo de todo el intervalo [a,b].

• Cuando se aplican estas fórmulas, el error cometido es:

$$R(f) = \sum_{i=1}^{N} R_i(f) = \sum_{i=1}^{N} \frac{Kh^{p+2}f^{(p+1)}(\xi_i)}{(p+1)!} = \frac{Kh^{p+2}}{(p+1)!} \sum_{i=1}^{N} f^{(p+1)}(\xi_i)$$

• Cuando se aplican estas fórmulas, el error cometido es:

$$R(f) = \sum_{i=1}^{N} R_i(f) = \sum_{i=1}^{N} \frac{Kh^{p+2} f^{(p+1)}(\xi_i)}{(p+1)!} = \frac{Kh^{p+2}}{(p+1)!} \sum_{i=1}^{N} f^{(p+1)}(\xi_i)$$

• En cada subintervalo existe un valor  $\xi_i$  para el que se calcula la derivada p+1.

• Cuando se aplican estas fórmulas, el error cometido es:

$$R(f) = \sum_{i=1}^{N} R_i(f) = \sum_{i=1}^{N} \frac{Kh^{p+2}f^{(p+1)}(\xi_i)}{(p+1)!} = \frac{Kh^{p+2}}{(p+1)!} \sum_{i=1}^{N} f^{(p+1)}(\xi_i)$$

- En cada subintervalo existe un valor  $\xi_i$  para el que se calcula la derivada p+1.
- $\bullet$  En el intervalo total [a,b] existe algun punto  $\xi$  para el cual

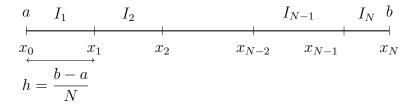
$$\sum_{i=1}^{N} f^{(p+1)}(\xi_i) = N f^{(p+1)}(\xi)$$

con lo que la expresión de error queda de la forma:

$$R(f) = N \frac{Kh^{p+2}}{(p+1)!} f^{p+1}(\xi)$$

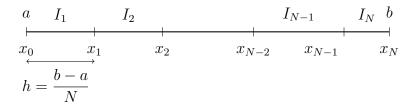
#### Fórmulas Cerradas

n=1. Fórmula del trapecio



#### Fórmulas Cerradas

n=1. Fórmula del trapecio



• La fórmula del trapecio viene dada por

$$\int_{x_0}^{x_1} f(x)dx = \frac{h}{2} \left( f(x_0) + f(x_1) \right) - \frac{h^3 f''(\xi)}{12}$$

• Subdiviendo N veces el intervalo [a, b], resulta:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \int_{x_{0}}^{x_{1}} f(x)dx + \int_{x_{1}}^{x_{2}} f(x)dx + \dots + \int_{x_{N-1}}^{x_{N}} f(x)dx$$

$$= \frac{h}{2} (f(x_{0}) + f(x_{1})) + \frac{h}{2} (f(x_{1}) + f(x_{2})) + \dots + \frac{h}{2} (f(x_{N-1}) + f(x_{N})) + R(f)$$

$$= \frac{h}{2} [f(x_{0}) + 2f(x_{1}) + 2f(x_{2}) + \dots + 2f(x_{N-1}) + f(x_{N})] + R(f)$$

• El error cometido será:

$$R(f) = \sum_{i=1}^{N} R_i(f) = \sum_{i=1}^{N} -\frac{h^3 f''(\xi_i)}{12} = -\frac{h^3}{12} \sum_{i=1}^{N} f''(\xi_i)$$



• El valor de h en las fórmulas cerradas es  $h = \frac{b-a}{N \cdot n}$  y en particular para la regla del trapecio compuesta será  $h = \frac{b-a}{N}$ , por lo que el error resulta:

$$R(f) = -N\frac{h^3}{12}f''(\xi) = -\frac{(b-a)h^2}{12}f''(\xi)$$

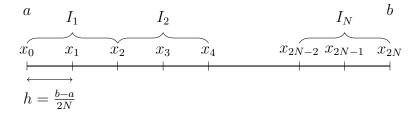
• El valor de h en las fórmulas cerradas es  $h = \frac{b-a}{N \cdot n}$  y en particular para la regla del trapecio compuesta será  $h = \frac{b-a}{N}$ , por lo que el error resulta:

$$R(f) = -N\frac{h^3}{12}f''(\xi) = -\frac{(b-a)h^2}{12}f''(\xi)$$

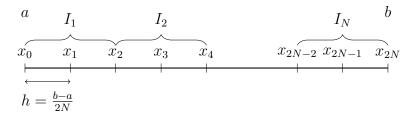
• La formula compuesta del trapecio es por lo tanto:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \frac{h}{2} \left[ f(x_0) + f(x_N) + 2 \sum_{i=1}^{N-1} f(x_i) \right] - \frac{(b-a)h^2}{12} f''(\xi)$$

n=2. Fórmula de Simpson 1/3



n=2. Fórmula de Simpson 1/3



• La fórmula de Simpson viene dada por

$$\int_{x_0}^{x_2} f(x)dx = \frac{h}{3} \left( f(x_0) + 4f(x_1) + f(x_2) \right) - \frac{h^5 f^{(4)}(\xi)}{90}$$

• Creando una partición del intervalo [a, b] en N subintervalos, se tiene que:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \int_{x_{0}}^{x_{2}} f(x)dx + \int_{x_{2}}^{x_{4}} f(x)dx + \dots + \int_{x_{2N-2}}^{x_{2N}} f(x)dx$$

$$= \frac{h}{3} (f(x_{0}) + 4f(x_{1}) + f(x_{2})) + \frac{h}{3} (f(x_{2}) + 4f(x_{3}) + f(x_{4})) + \dots + \frac{h}{3} (f(x_{2N-2}) + 4f(x_{2N-1}) + f(x_{2N}))$$

$$= \frac{h}{3} [f(x_{0}) + 4f(x_{1}) + 2f(x_{2}) + 4f(x_{3}) + \dots + 2f(x_{2N-2}) + 4f(x_{2N-1}) + f(x_{2N})] + R(f)$$

$$= \frac{h}{3} \left[ f(x_{0}) + f(x_{2N}) + 4 \sum_{i=1}^{N} f(x_{2i-1}) + 2 \sum_{i=1}^{N-1} f(x_{2i}) \right] + R(f)$$

• En cuanto al error cometido, se tiene que:

$$R(f) = \sum_{i=1}^{N} R_i(f) = \sum_{i=1}^{N} -\frac{h^5 f^{(4)}(\xi)}{90} = -\frac{h^5}{90} \sum_{i=1}^{N} f^{(4)}(\xi_i)$$

• En cuanto al error cometido, se tiene que:

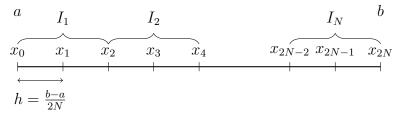
$$R(f) = \sum_{i=1}^{N} R_i(f) = \sum_{i=1}^{N} -\frac{h^5 f^{(4)}(\xi)}{90} = -\frac{h^5}{90} \sum_{i=1}^{N} f^{(4)}(\xi_i)$$

• ¿El valor de h para la fórmula compuesta viene dada por  $h = \frac{b-a}{2N}$ , por lo tanto

$$R(f) = -N\frac{h^5}{90}f^{(4)}(\xi) = -\frac{(b-a)h^4}{180}f^{(4)}(\xi)$$

Fórmulas abiertas n=0; Fórmula del punto medio.

 $\bullet$  En las fórmulas abiertas, el valor de  $h=\frac{b-a}{N(n+2)}$  y el gráfico para esta fórmula es



• La regla del punto medio es:

$$\int_{x_0}^{x_2} f(x)dx = 2hf(x_1) + \frac{h^3 f''(\xi)}{3}$$

◆□▶ ◆□▶ ◆壹▶ ◆壹▶ · 壹 · か९○

 $\bullet$  Particionando el intervalo [a,b] en N subintervalos, resulta

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \int_{x_{0}}^{x_{2}} f(x)dx + \int_{x_{2}}^{x_{4}} f(x)dx + \dots + \int_{x_{2N-2}}^{x_{2N}} f(x)dx$$
$$= 2hf(x_{1}) + 2hf(x_{3}) + \dots + 2hf(x_{2N-1}) + R(f)$$
$$= 2h\sum_{i=1}^{N} f(x_{2i-1}) + R(f)$$

• El error cometido es:

$$R(f) = \sum_{i=1}^{N} R_i(f) = \sum_{i=1}^{N} \frac{h^3 f''(\xi)}{3} = \frac{h^3}{3} \sum_{i=1}^{N} f''(\xi_i)$$

• El error cometido es:

$$R(f) = \sum_{i=1}^{N} R_i(f) = \sum_{i=1}^{N} \frac{h^3 f''(\xi)}{3} = \frac{h^3}{3} \sum_{i=1}^{N} f''(\xi_i)$$

• El valor de h en la fórmula compuesta es  $h = \frac{b-a}{2N}$ , por lo tanto:

$$R(f) = N\frac{h^3}{3}f''(\xi) = \frac{(b-a)h^2}{6}f''(\xi)$$

• El error cometido es:

$$R(f) = \sum_{i=1}^{N} R_i(f) = \sum_{i=1}^{N} \frac{h^3 f''(\xi)}{3} = \frac{h^3}{3} \sum_{i=1}^{N} f''(\xi_i)$$

• El valor de h en la fórmula compuesta es  $h = \frac{b-a}{2N}$ , por lo tanto:

$$R(f) = N\frac{h^3}{3}f''(\xi) = \frac{(b-a)h^2}{6}f''(\xi)$$

• La fórmula compuesta del punto medio es por lo tanto:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = 2h \sum_{i=1}^{N} f(x_{2i-1}) + \frac{(b-a)h^{2}}{6} f''(\xi)$$

• Como sde ha visto la regla del trapecio proporciona la aproximación de una integral con un error considerablemente grande

- Como sde ha visto la regla del trapecio proporciona la aproximación de una integral con un error considerablemente grande
- El método de Romberg busca mejorar el procedimiento y hacerlo más eficiente.

- Como sde ha visto la regla del trapecio proporciona la aproximación de una integral con un error considerablemente grande
- El método de Romberg busca mejorar el procedimiento y hacerlo más eficiente.
- Consideremos la regla compuesta con nodos  $n_1 = 1$ ;  $n_2 = 2$ ;  $n_3 = 4$ ;  $\cdots$ ;  $n_i = 2^{i-1}$ , la cual viene dada por

$$\int_{a}^{b} f(x) = \frac{h_{i}}{2} \left[ f(a) + f(b) + 2 \sum_{i=1}^{2^{i-1}-1} f(x_{i}) \right] - \frac{(b-a)h_{i}^{2}}{12} f''(\xi)$$

$$con h_i = \frac{b-a}{2^{i-1}} y x_k = a + kh_i$$



Sea

$$R(i,1) = \frac{h_i}{2} \left[ f(a) + f(b) + 2 \sum_{k=1}^{2^{i-1}-1} f(a+kh_i) \right]$$

• Sea

$$R(i,1) = \frac{h_i}{2} \left[ f(a) + f(b) + 2 \sum_{k=1}^{2^{i-1}-1} f(a+kh_i) \right]$$

entonces

$$R(1,1) = \frac{h_1}{2} [f(a) + f(b)]$$

pero  $h_1 = b - a$ , entonces

$$R(1,1) = \frac{b-a}{2} [f(a) + f(b)]$$

• Ahora, tomando  $h_2 = \frac{b-a}{2}$ 

$$R(2,1) = \frac{h_2}{2} [f(a) + f(b) + 2f(a + h_2)]$$

$$= \frac{b-a}{4} [f(a) + f(b)] + 2\frac{b-a}{4} f(a + h_2)$$

$$= \frac{b-a}{4} [f(a) + f(b)] + \frac{b-a}{2} f(a + h_2)$$

$$= \frac{1}{2} \left[ \frac{b-a}{2} (f(a) + f(b)) + (b-a) f(a + h_2) \right]$$

$$R(2,1) = \frac{1}{2} [R(1,1) + h_1 f(a + h_2)]$$

• Ahora, tomando  $h_3 = \frac{b-a}{4}$ 

$$\begin{split} R(3,1) &= \frac{h_3}{2} \left[ f(a) + f(b) + 2 \sum_{k=1}^{4-1} f(a+kh_3) \right] \\ &= \frac{h_3}{2} \left[ f(a) + f(b) + 2 (f(a+h_3) + f(a+2h_3) + f(a+3h_3)) \right] \\ &= \frac{h_3}{2} \left[ f(a) + f(b) + 2 f\left(a + 2 \frac{b-a}{4}\right) + 2 (f(a+h_3) + f(a+3h_3)) \right] \\ &= \frac{h_3}{2} \left[ f(a) + f(b) + 2 f\left(a + \frac{b-a}{2}\right) + 2 (f(a+h_3) + f(a+3h_3)) \right] \\ &= \frac{b-a}{8} \left[ f(a) + f(b) + 2 f(a+h_2) + 2 (f(a+h_3) + f(a+3h_3)) \right] \end{split}$$

$$= \frac{1}{2} \left[ \frac{b-a}{4} \left( f(a) + f(b) \right) + \frac{b-a}{2} f(a+h_2) + \frac{b-a}{2} \left( f(a+h_3) + f(a+3h_3) \right) \right]$$

• Por lo tanto se tiene que

$$R(3,1) = \frac{1}{2} \left[ R(2,1) + h_2 (f(a+h_3) + f(a+3h_3)) \right]$$

• Por lo tanto se tiene que

$$R(3,1) = \frac{1}{2} \left[ R(2,1) + h_2 (f(a+h_3) + f(a+3h_3)) \right]$$

• Continuando con este proceso se tiene que

$$R(k,1) = \frac{1}{2} \left[ R(k-1,1) + h_{k-1} \sum_{i=1}^{2^{k-2}} f(a + (2i-1)h_k) \right]$$

• Con el fin de acelerar el método de Romberg, es común usar el proceso de extrapolación de Richardson.

- Con el fin de acelerar el método de Romberg, es común usar el proceso de extrapolación de Richardson.
- Sea  $f \in C^{\infty}[a, b]$ , se puede probar que la regla compuesta del trapecio se puede escribir como

$$\int_{a}^{b} f(x)dx - R(k,1) = a_1h^2 + a_2h^4 + a_3h^6 + \cdots$$

• Reemplazando k por k+1 y h por h/2, se tiene que

$$\int_{a}^{b} f(x)dx - R(k+1,1) = a_1 \frac{h^2}{4} + a_2 \frac{h^4}{16} + a_3 \frac{h^6}{64} + \cdots$$

- Con el fin de acelerar el método de Romberg, es común usar el proceso de extrapolación de Richardson.
- Sea  $f \in C^{\infty}[a, b]$ , se puede probar que la regla compuesta del trapecio se puede escribir como

$$\int_{a}^{b} f(x)dx - R(k,1) = a_1h^2 + a_2h^4 + a_3h^6 + \cdots$$

• Reemplazando k por k+1 y h por h/2, se tiene que

$$\int_{a}^{b} f(x)dx - R(k+1,1) = a_1 \frac{h^2}{4} + a_2 \frac{h^4}{16} + a_3 \frac{h^6}{64} + \cdots$$

• Multoplicando esta última ecuacion por 4 restando la anterior queda que:

$$3\int_{a}^{b} f(x)dx - 4R(k+1,1) + R(k,1) = a_2 \left(\frac{h^4}{4} - h^4\right) + a_3 \left(\frac{h^6}{16} - h^6\right) + \cdots$$

• Por lo tanto

$$\int_{a}^{b} f(x)dx - \left[R(k+1,1) + \frac{R(k+1,1) - R(k,1)}{3}\right] = -\frac{a_2h^4}{4} - \frac{5a_3h^6}{16} + \frac{a_3h^6}{16} +$$

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = R(k,2) - \frac{a_2h^4}{4} - \frac{5a_3h^6}{16} + \cdots$$

donde

$$R(k,2) = \frac{4R(k+1,1) - R(k,1)}{4-1}$$

• que al reescribirlo queda como

$$R(k,2) = \frac{4R(k,1) - R(k-1,1)}{4-1}$$

• Se puede repetir el procedimiento para eliminar el termino  $h^4$ , reemplazando k por k+1 y h por h/2

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = R(k+1,2) - a_2 \frac{h^4}{64} - a_3 \frac{5h^6}{1024} + \cdots$$

• restando 16 veces esta ecuación a la anterior se tiene que

$$15 \int_{a}^{b} f(x)dx = 16R(k+1,2) - R(k,2) + \cdots$$

• y por tanto

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = \frac{16R(k+1,2) - R(k,2)}{15} + \cdots$$

• Por lo tanto

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = R(k,3) + \cdots$$

• Continuando con el proceso se tiene que

$$R(k,i) = \frac{4^{i-1}R(k,i-1) - R(k-1,i-1)}{4^{i-1} - 1}$$

• El cálculo de los valores R(k,i) se suele representar en forma de tabla.

k	$O(h^2)$	$O(h^4)$	$O(h^6)$	$O(h^8)$		$O(h^{2n})$
1	R(1,1)					
2	R(2,1)	R(2,2)				
3	R(3,1)	R(3,2)	R(3,3)			
4	R(4,1)	R(4,2)	R(4,3)	R(4,4)		
:	•••	:	:	:	• • •	
n	R(n,1)	R(n,2)	R(n,3)	R(n,4)		R(n,n)