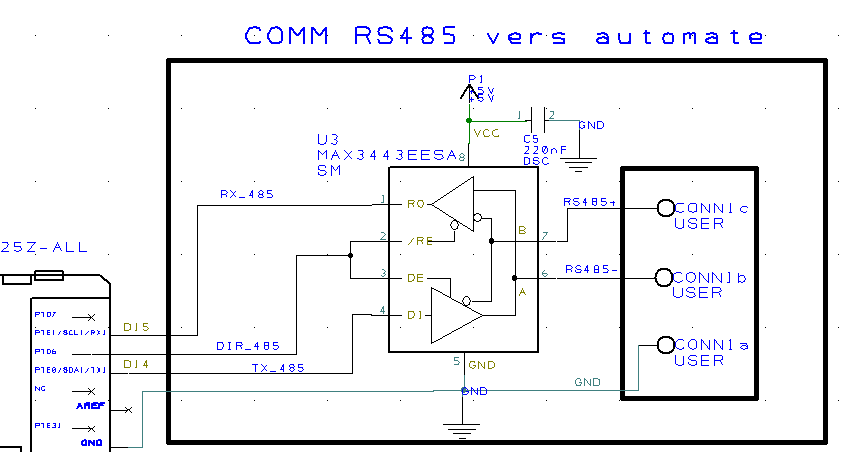


MuMaker-PFM-M453



vMBPortSerialEnable( BOOL xRxEnable, BOOL xTxEnable )

{

    /\* If xRXEnable enable serial receive interrupts. If xTxENable enable

     \* transmitter empty interrupts.

     \*/

    RxEnable = xRxEnable;

    TxEnable = xTxEnable;

    //printf("\r\nRx: %d, TX:%d\r\n", RxEnable, TxEnable);

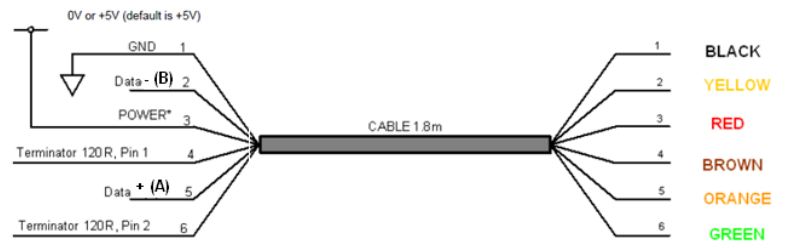
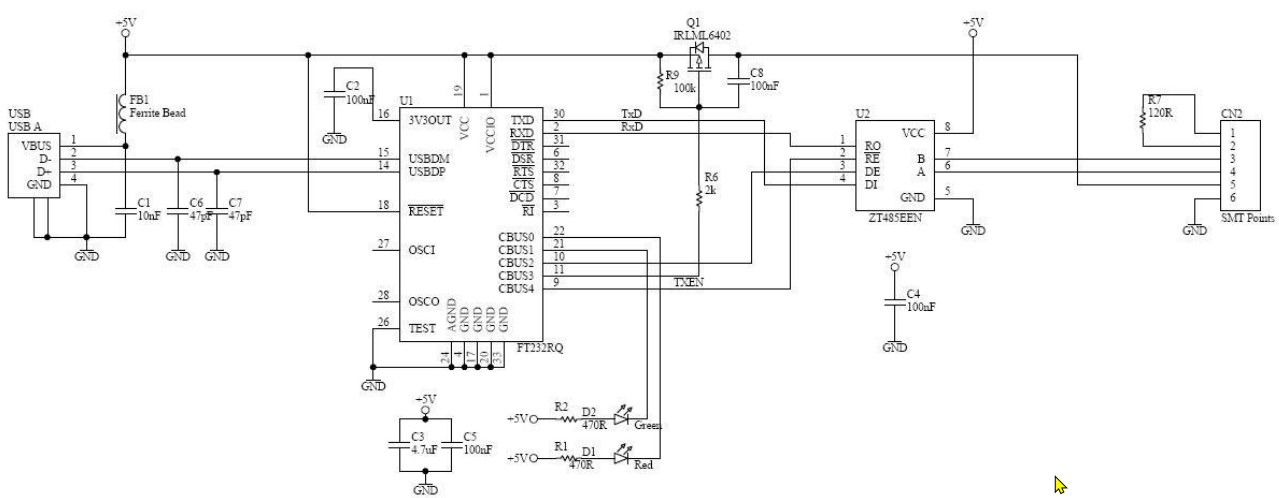
}

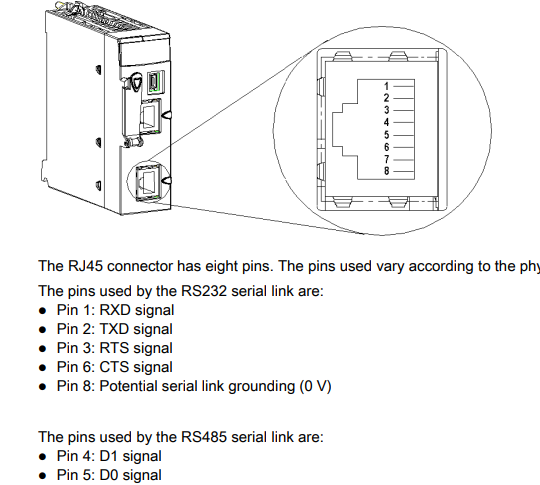
<https://github.com/armink/FreeModbus_Slave-Master-RTT-STM32/blob/master/FreeModbus/port/user_mb_app.c>

Autre solution : portage arduino

<https://github.com/arduino-libraries/ArduinoRS485/tree/master/src>

<https://github.com/arduino-libraries/ArduinoModbus/tree/master/src>

Suivant les équipements, le raccordement d'une liaison RS485 2 fils se réalise avec des repères D(A), D(B) ou D0, D1 :

* **Le repère D(A) correspond au D0.**
* **Le repère D(B) correspond au D1.**

Sur le connecteur RJ45 des équipements, comme par exemple les terminaux XBTGT/GK, HMISTO/STO, l'automate M340, le répartiteur LU9GC3, les signaux sont cablés comme suit :

* Broche 4 : signal D1
* Broche 5 : signal D0
* Broche 8 : Commun / 0V



Avec le cable usb/RS485

