

平方阶排序算法

- >排序概念
- ▶回顾直接插入排序
- ▶回顾冒泡排序
- ▶回顾直接选择排序
- > 希尔排序

治之之美

JENRO!



钱易 北京大学22级本科生 2020年NOI全国中学生信息学奥赛决赛金牌 2021年IOI世界中学生信息学奥赛亚军

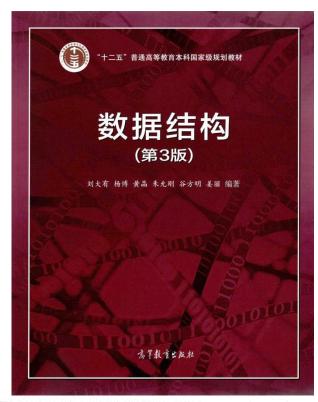
对于一个数据结构,我会思考:它能干什么事情?它能在什么时候使用?为什么对使用?为什么不能使用?为什么不能使用?这些思考对我实力提升非常大使用?这些思考对的题越多,就很容易从之前某一道题的做法中来联想到新的题目怎么做。当做题正确率低时不要灰心,可以通过练习慢慢提高。

慕课自学内容(必看, 计入期末成绩)

自学内容	视频时长	主讲人
直接插入排序	39分19秒	刘大有教授
冒泡排序	25分46秒	刘大有教授
直接选择排序	7分28秒	刘大有教授







平方阶排序算法

- >排序概念
- ▶回顾直接插入排序
- →回顾冒泡排序
- ▶回顾直接选择排序
- > 希尔排序

第 物 地 之 美 道

TURN

淘宝网制

搜 索



排序问题的基本概念



- 文件: 给定待排序的 n 个数据对象, R_1 , R_2 , ..., R_n , 这些数据对象为记录, 并称这 n 个记录的集合为一个文件;
- 》关键词: 通常数据对象包括多个属性域, 可将其中的一个属性域作为排序的依据, 称其为关键词域。上述 n个记录的关键词分别是 K_1 , K_2 , ..., K_n ;
- ▶排序:按规定的顺序,以关键词为依据,对一个文件中的诸记录进行排列的过程。

```
struct student {
   char Name[10];
   int Gender;
   int ID;
}
```

排序算法的度量指标



- ●时间复杂度: 衡量排序算法好坏的最重要标准。关键运算为 算法执行中关键词的比较次数与数据的移动次数来衡量。
- ●空间复杂度:主要考察排序过程占用存储空间的大小。
- •排序算法的稳定性:如果两个对象 R_i 和 R_j ,其关键词相同,且在排序前 R_i 在 R_j 的前面,若排序后 R_i 仍在 R_j 的前面,则称该排序算法是稳定的,否则称这个排序算法是不稳定的。

班级	学号	姓名	
7班	21230705	张无忌	
7班	17230102	周芷若	
5班	23230106	赵敏	
6班	17230101	杨逍	
5班	55230107	范瑶	
5班	21230503	张三丰	



班级	学号	姓名	
6班	17230101	杨逍	
7班	17230102	周芷若	
5班	21230503	张三丰	
7班	21230705	张无忌	
5班	23230106	赵敏	
5班	55230107	范瑶	



班级	学号	姓名	
5班	21230503	张三丰	
5班	23230106	赵敏	
5班	55230107	范瑶	
6班	17230101	杨逍	
7班	17230102	周芷若	
7班	21230705	张无忌	

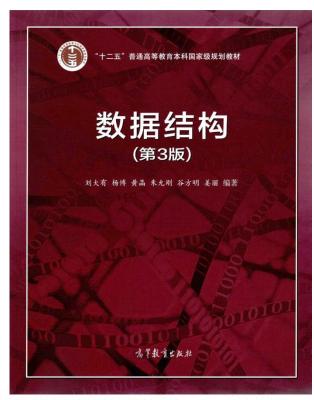
排序算法的分类



- > 从存储设备角度:
 - ✓ 内排序: 在排序过程中所有数据元素都在内存中;
 - ✓ 外排序: 当待排序元素所占空间大到内存存不下时, 排序 必需借助外存来完成。
- > 按对关键词的操作:
 - ✓ 基于关键词比较的排序: 基于关键词比较;
 - ✓ 分布排序: 基于元素的分布规律。
- > 按时间复杂度:
 - \checkmark 平方阶算法: 算法简单易于实现,平均时间复杂度 $O(n^2)$;
 - ✓ 线性对数阶算法:相对复杂,平均时间复杂度 O(nlogn);
 - ✓ 线性算法: 不依赖关键词比较, 需要已知元素的分布规律。







平方阶排序算法

- >排序概念
- ▶回顾直接插入排序
- ▶回顾冒泡排序
- ▶回顾直接选择排序
- > 希尔排序

第 物 之 美 维 之 头

TARRIT

直接插入排序

不断将一个元素插入到其左侧已排好序的

有序表中, 从而得到一个新的有序表。

例:

✓原有序表: (9 15 23 28 37) 20

✓ 找插入位置:(9 15 ↑ 23 28 37) 20

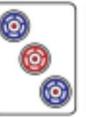
✓新有序表: (9 15 20 23 28 37)











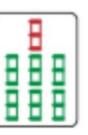


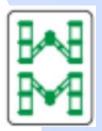




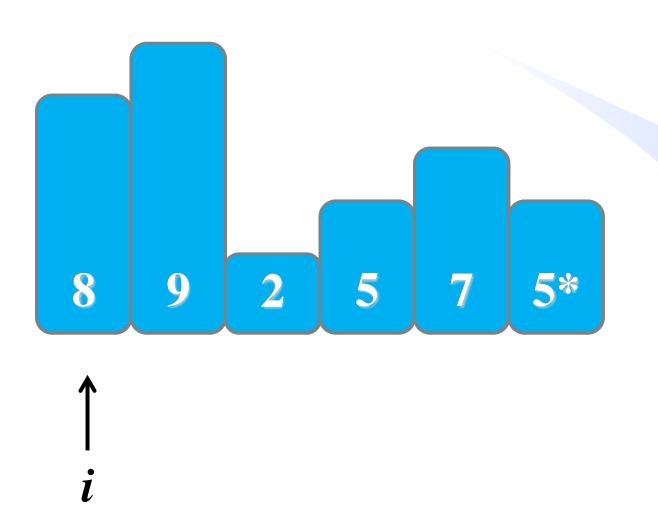




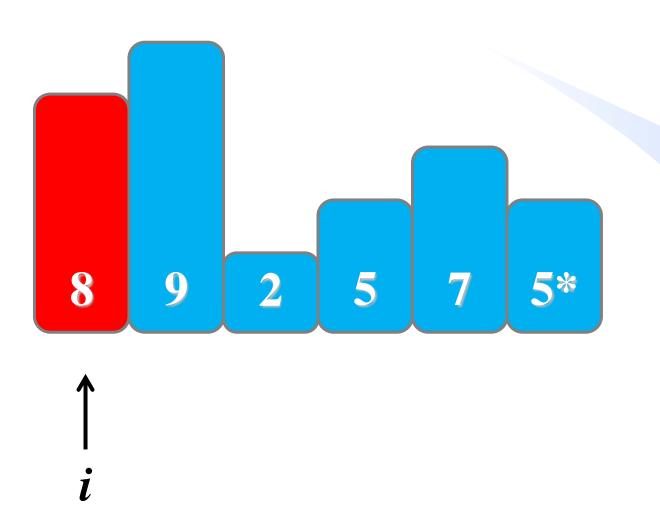




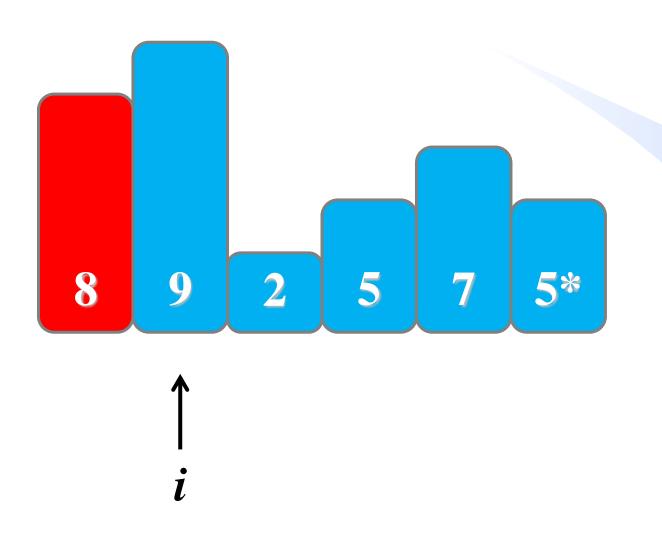




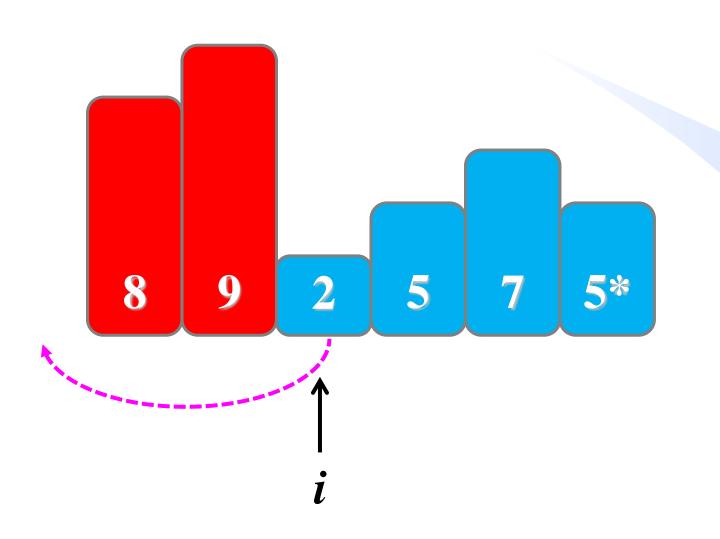




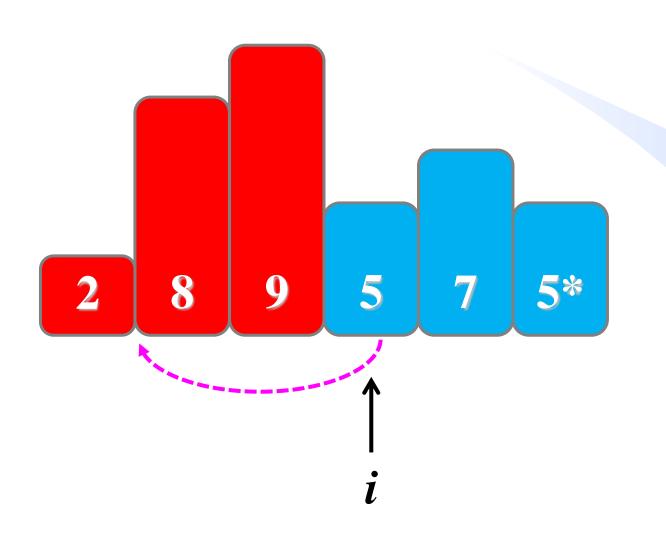




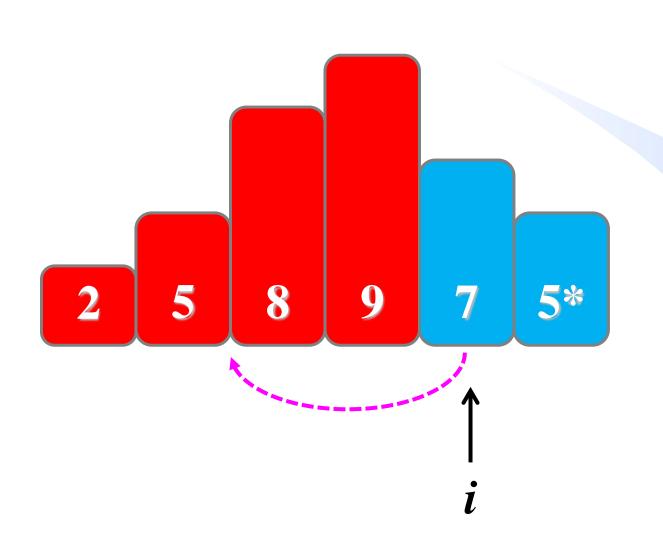






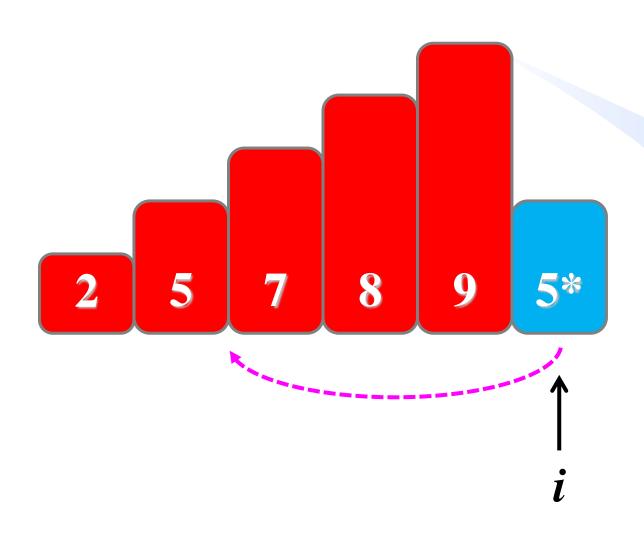




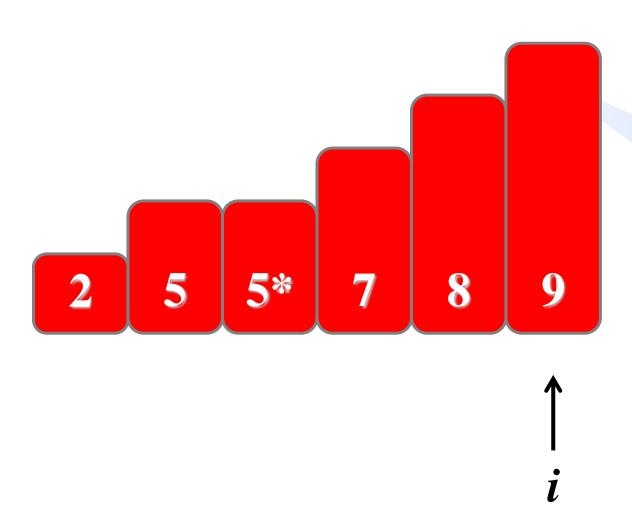


扫描 R[i-1]...
R[1],从右往左 找第1个≤R[i] 的元素,在其 后插入R[i]









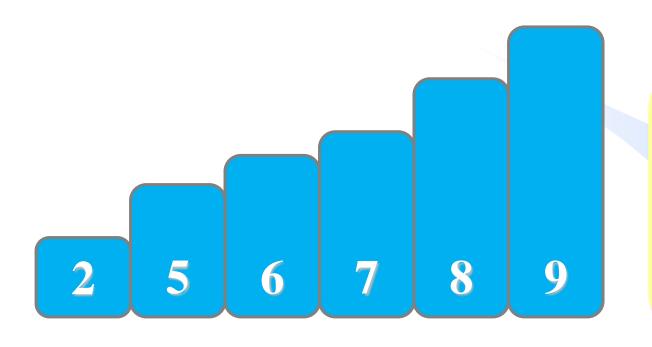
直接插入排序



```
void InsertionSort(int R[],int n){ //对R[1]...R[n]排序
   for(int i=2; i<=n; i++){ //R[1]....R[i-1] \leftarrow R[i]
     int K=R[i], j=i-1;
     while(j \ge 1 \&\& R[j] > K){
                                       通过指针j扫描R[i-
         R[j+1]=R[j];
                                       1]....R[1],从右往左找
                                       第1个≤R[i]的元素
         j--;
     R[j+1]=K;
                        < K
                                    > K
```

直接插入排序——最好时间复杂度

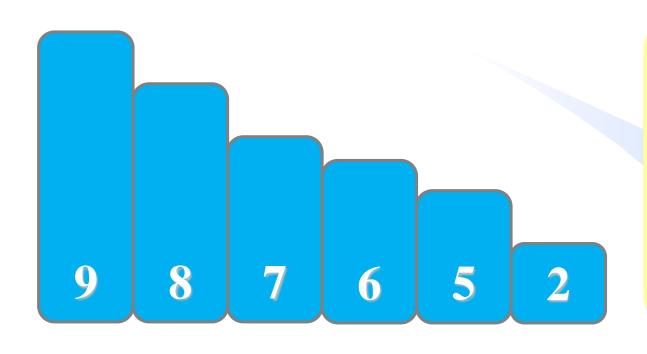




最好情况: 已经排好序 时间复杂度: O(n)

直接插入排序——最坏时间复杂度



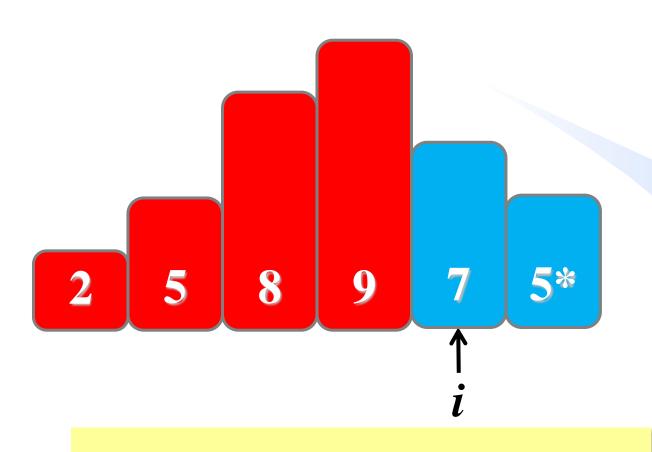


最坏情况:初始为逆序

时间复杂度: $O(n^2)$

直接插入排序——平均时间复杂度





平均情况: 假定元素随机分布 时间复杂度: O(n²)

直接插入排序总结

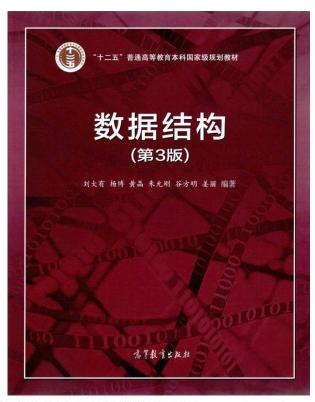


排序算法	时间复杂度			应问台九	络白灿
	最好	平均	最坏	一空间复杂度	稳定性
直接插入排序	$\overline{\mathbf{O}(n)}$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	O(1)	稳定

- 》在"短文件"、"基本有序"时速度快。
- > 适合增量数据环境。







平方阶排序算法

- >排序概念
- →回顾直接插入排序
- ▶回顾冒泡排序
- ▶回顾直接选择排序
- > 希尔排序

第 物 地 之 美 道

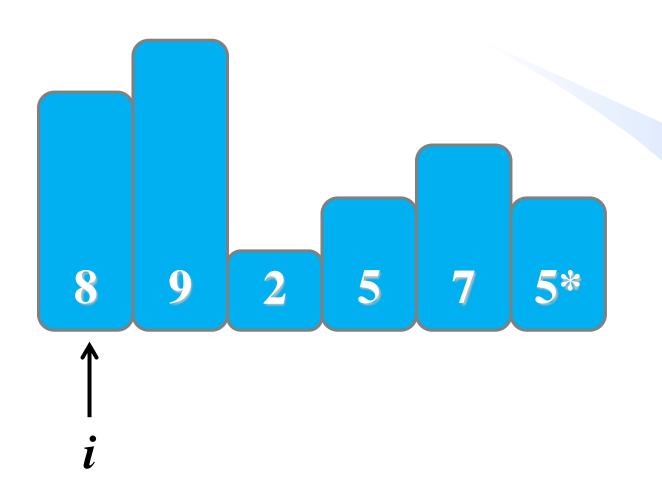
Fron .

冒泡排序

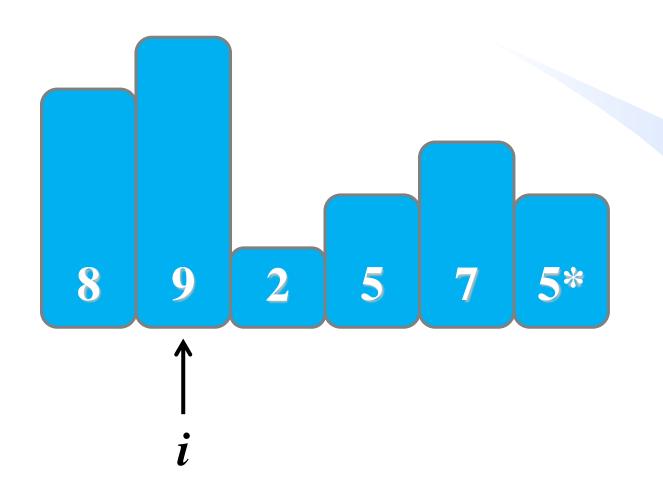


- 从左往右扫描数组,如果遇到反序对(两个相邻的元素,且前面的元素比后面大),则交换这两个元素。
- ▶扫描一趟之后,则最大元素被交换到最右边。如果把数组立起来,最大元素就像气泡一样,浮到上面。此过程称为一趟冒泡。

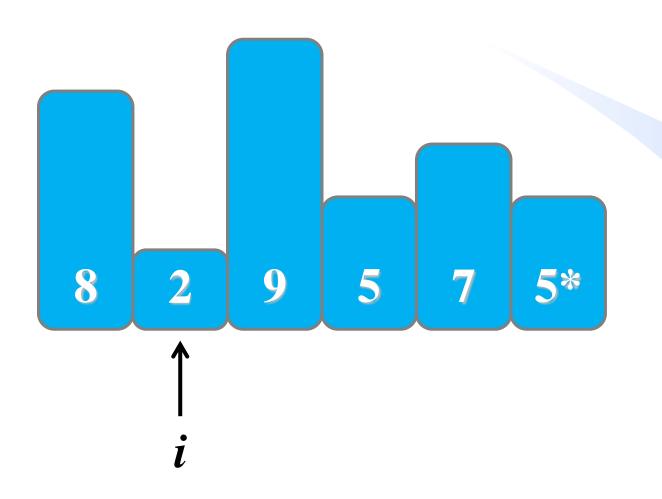




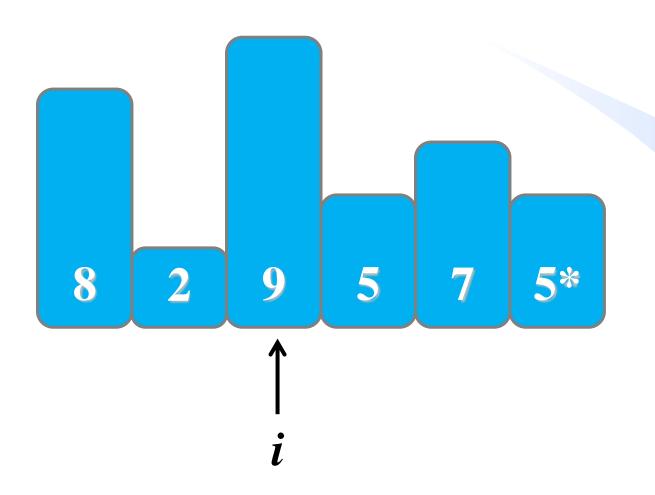




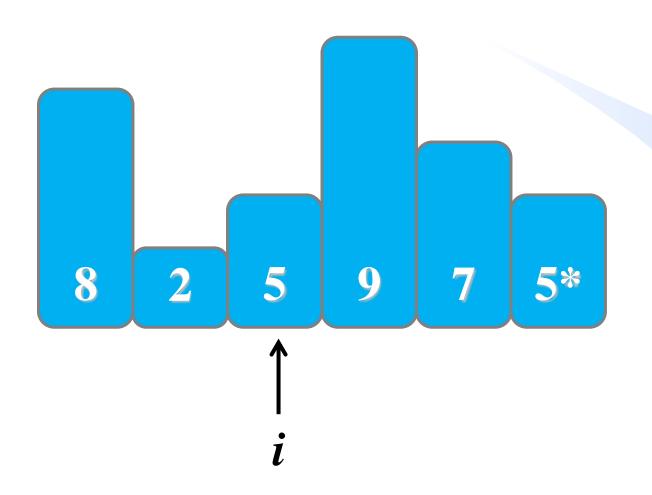




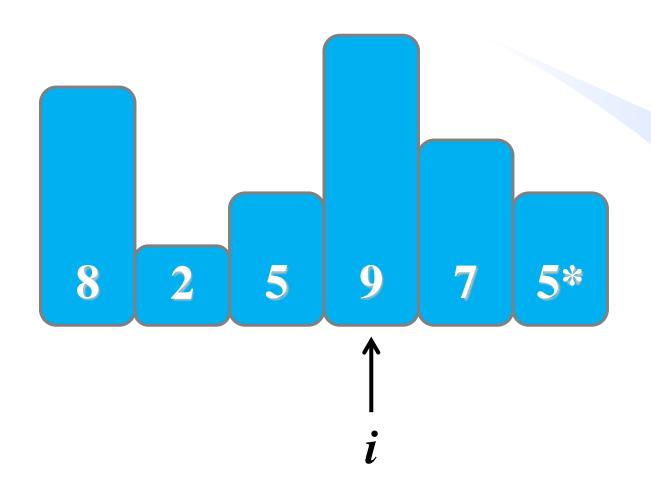




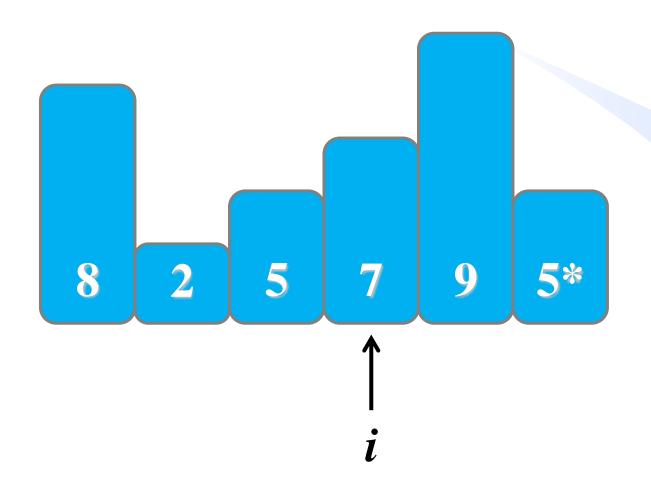




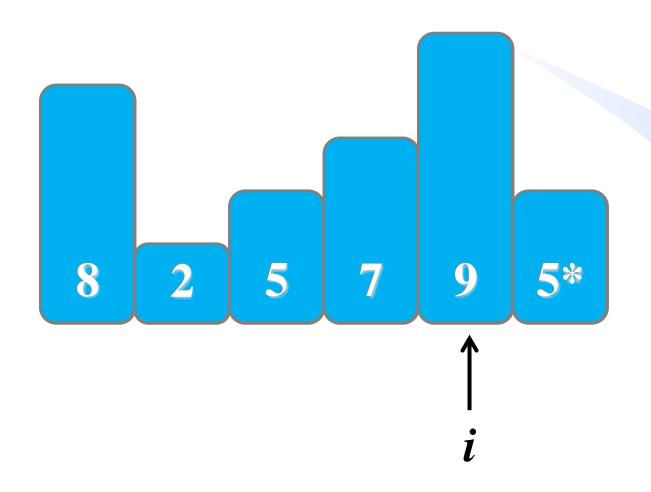




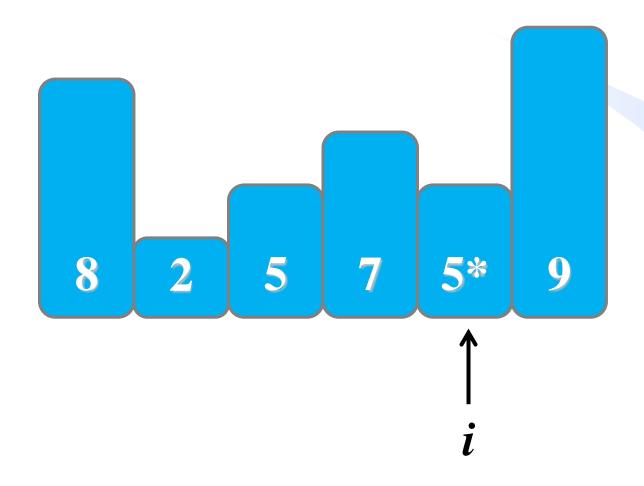




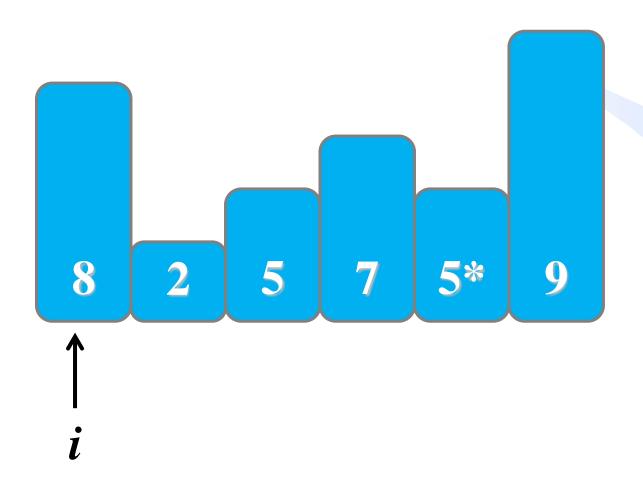




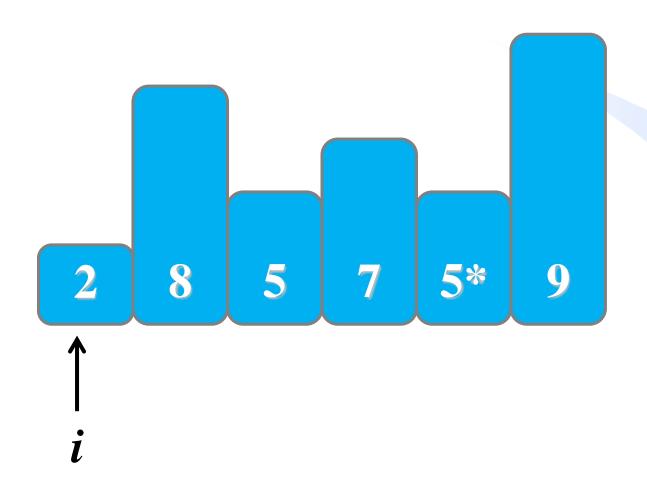




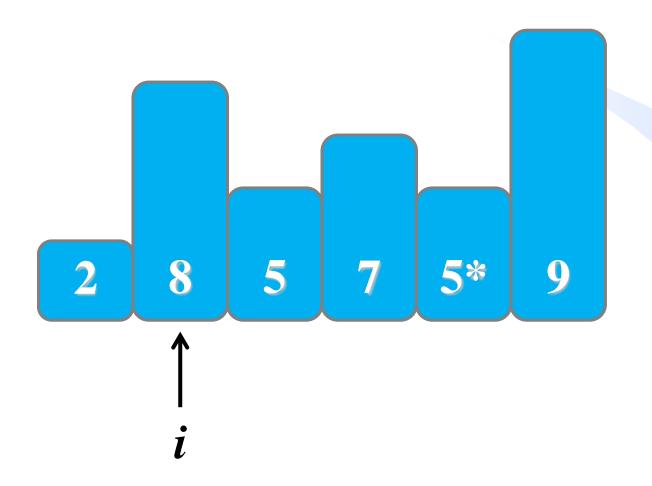




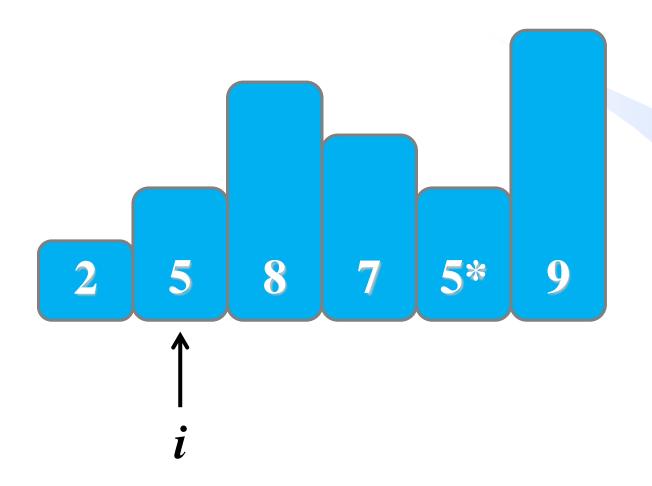




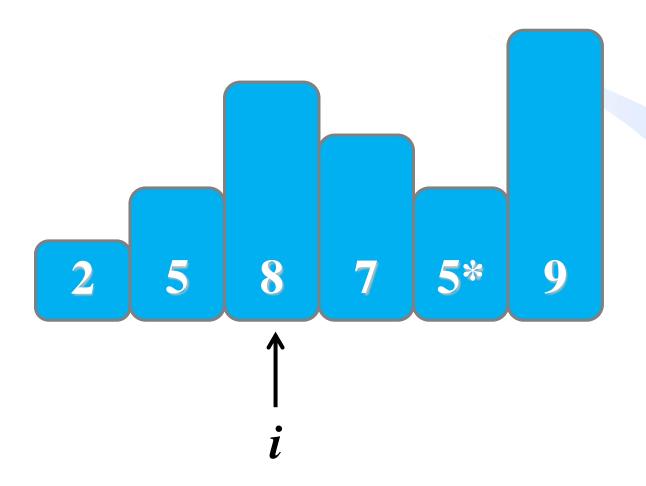




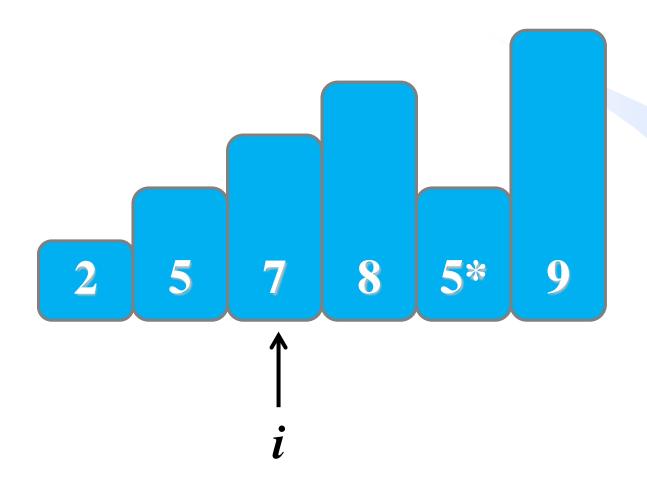




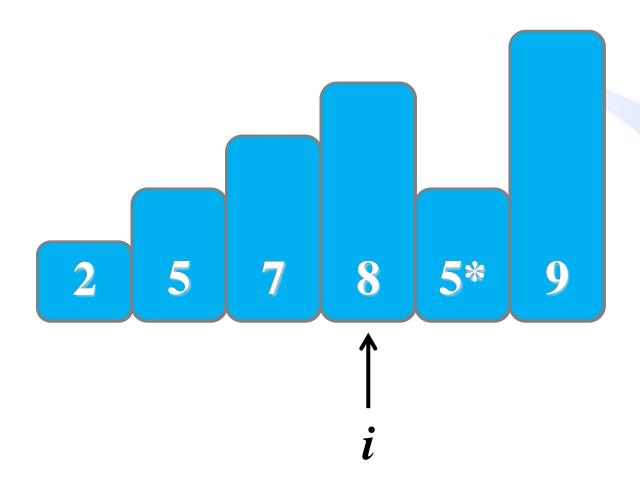




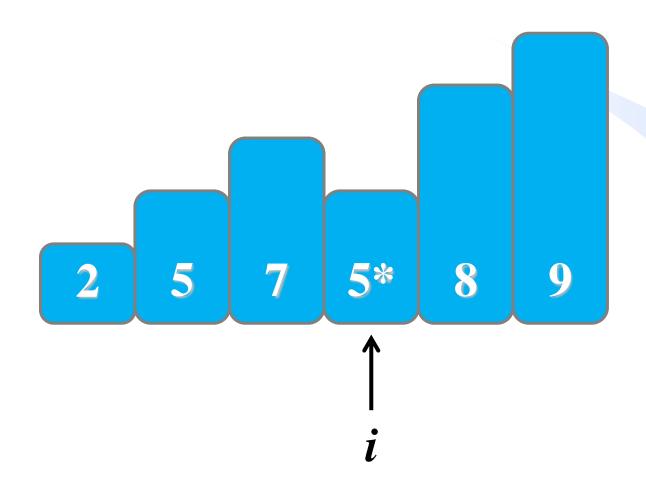




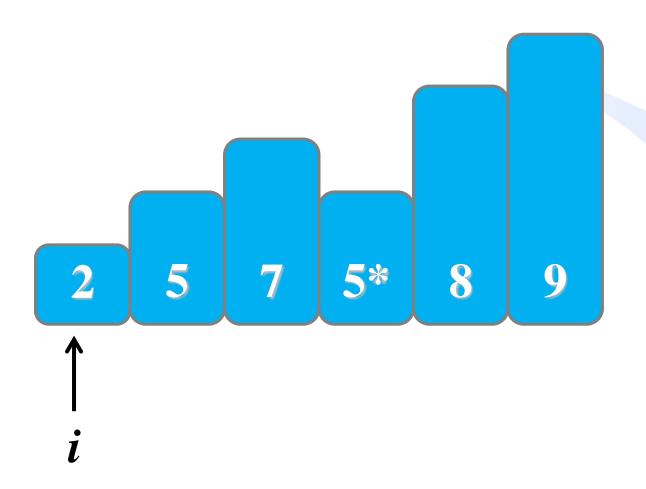




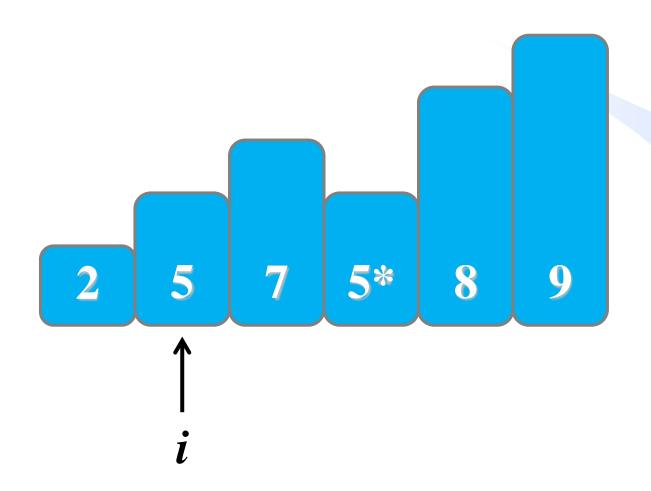




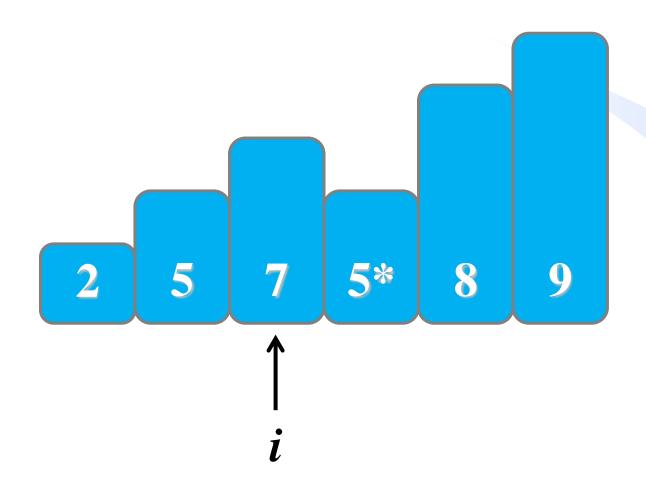




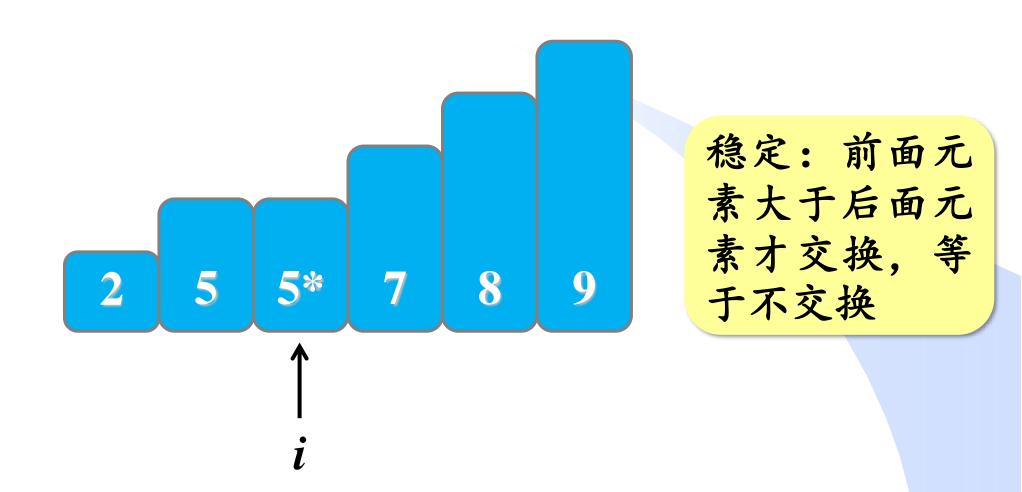












初级冒泡排序算法——课下阅读

```
[A]
```

```
void SimpleBubbleSort(int R[], int n){
   for(int bound=n; bound>=2; bound--)
      for(int i=1; i<bound; i++)</pre>
                                        为什么是引
         if(R[i] > R[i+1])
                                        用参数?
            swap(R[i],R[i+1]);
                       void swap(int &a, int &b){
                          int temp = a;
    时间复杂度
                          a = b;
       O(n^2)
                          b = temp;
```

冒泡排序——特点

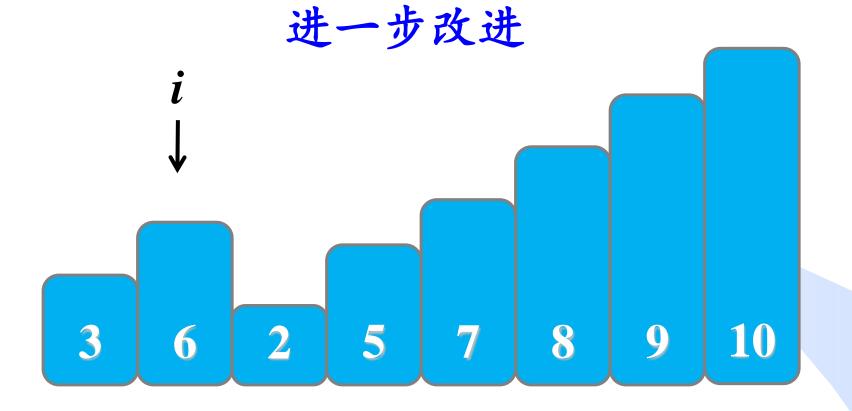


- ▶经过第1趟冒泡,最大元素移至最终位置(第n个位置);
- >经过第2趟冒泡, 第2大元素移至最终位置(第 n-1 个位置);
- >经过第3趟冒泡,第3大元素移至最终位置(第 n-2 个位置);
- **>.....**



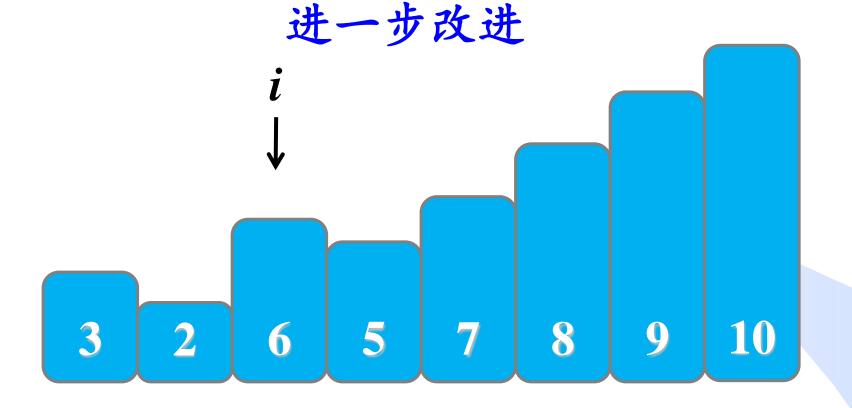
- 》在每趟冒泡过程中,当比较结束后,如果发现位置t是最后一次元素交换的位置,即说明从 $R_{t+1} \sim R_n$ 已经排序。
- ▶从而下一趟比较只要进行到位置t即可。这样可以减少算法的关键词比较次数。



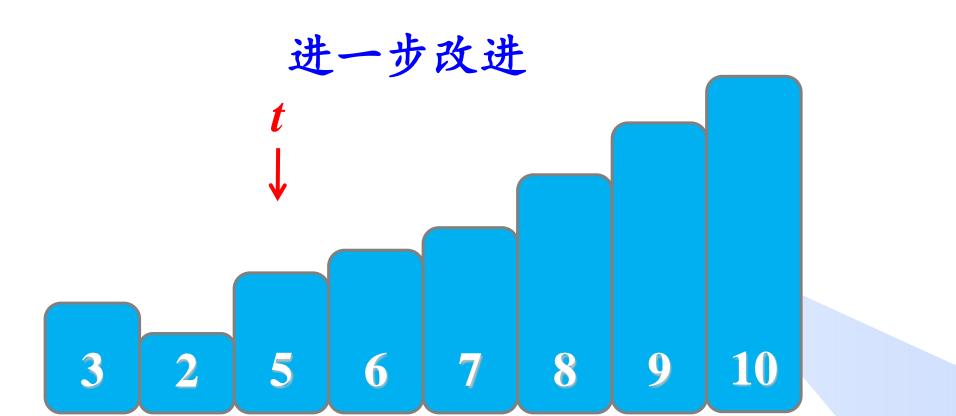


- 上在每趟冒泡过程中,当比较结束后,如果发现位置t是最后一次元素交换的位置,即说明从 $R_{t+1} \sim R_n$ 已经排序。
- ▶从而下一趟比较只要进行到位置t即可。这样可以减少算法的关键词比较次数。





- 〉在每趟冒泡过程中,当比较结束后,如果发现位置t是最后一次元素交换的位置,即说明从 $R_{t+1} \sim R_n$ 已经排序。
- ▶从而下一趟比较只要进行到位置t即可。这样可以减少算法的关键词比较次数。



- 〉在每趟冒泡后,如果发现位置t是最后一次元素交换的位置,即说明从 $R_{t+1} \sim R_n$ 已经排序。
- ▶从而下一趟比较只要进行到位置t即可,这样可以减少算法的关键词比较次数。

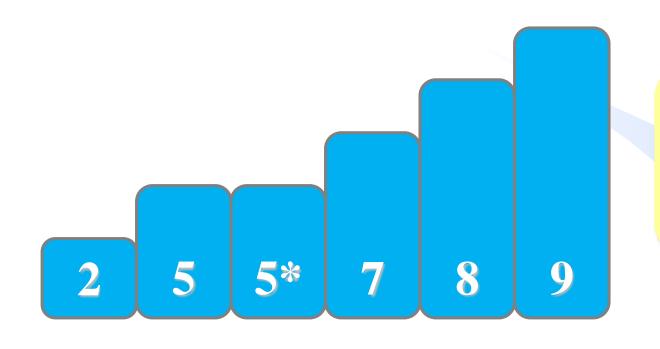
冒泡排序算法——课下阅读



```
void BubbleSort(int R[], int n){
  int bound=n; //每趟冒泡关键词比较的终止位置
  while(bound>0){
    int t=0; //本趟冒泡元素交换的最后位置
    for(int i=1; i<bound; i++)</pre>
       if(R[i]>R[i+1]){ swap(R[i],R[i+1]); t=i; }
    bound=t;
```

冒泡排序——时间复杂度





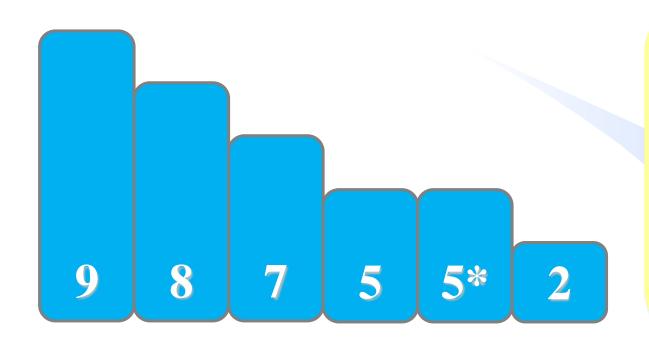
待排序文件已 有序, 只需一 趟冒泡

最好情况: 已经排好序

时间复杂度: O(n)

直接插入排序——时间复杂度





需要O(n)趟冒 泡海超间的 泡海型O(n) 次关键词比较和元素移动

最坏情况:初始为逆序

时间复杂度: O(n²)

冒泡排序总结

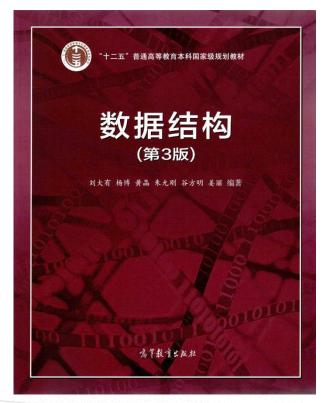


排序算法	时间复杂度				43分从
	最好	平均	最坏	-空间复杂度	您 足性
冒泡排序	O(n)	$O(n^2)$	$O(n^2)$	O (1)	稳定

可以采用气泡上浮和下沉交替的方法加速(见慕课),但时间复杂度的阶不变。







平方阶排序算法

- >排序概念
- ▶回顾直接插入排序
- ▶回顾冒泡排序
- ▶回顾直接选择排序
- > 希尔排序

第 物 之 美 道

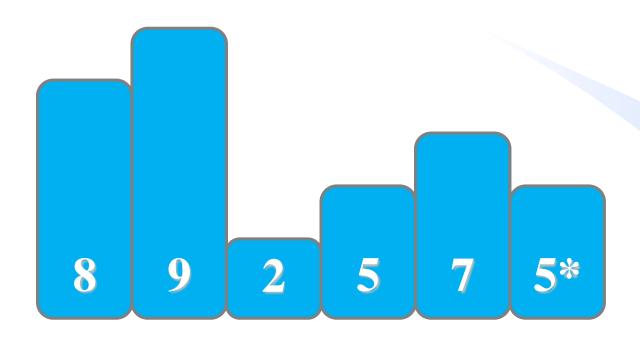
THE THE

直接选择排序

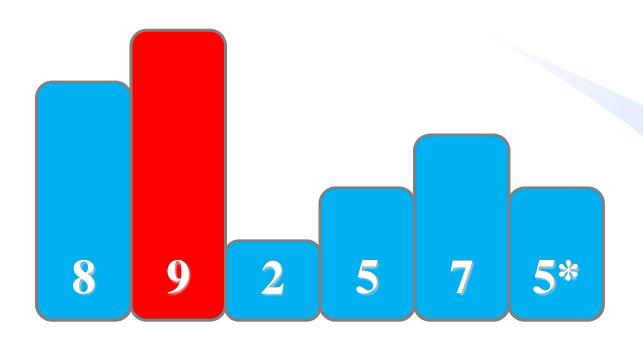


- ① 在前n个元素里找最大元素,与R[n]交换,使R[n]就位
- ②在前n-1个元素里找最大元素,与R[n-1]交换,使R[n-1]就位
- ③在前n-2个元素里找最大元素,与R[n-2]交换,使R[n-2]就位
- ④ 在前n-3个元素里找最大元素,与R[n-3]交换,使R[n-3]就位
- **⑤**
- ⑥ 以此类推, 最后形成递增的有序序列。

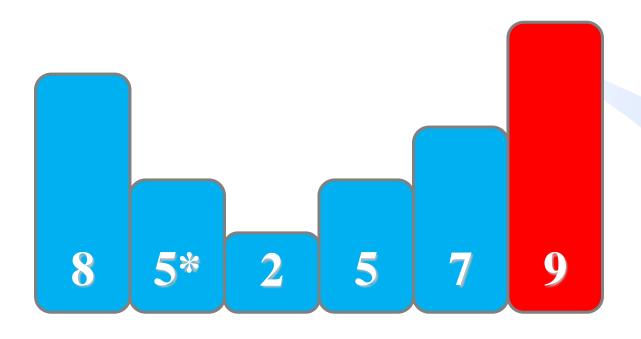




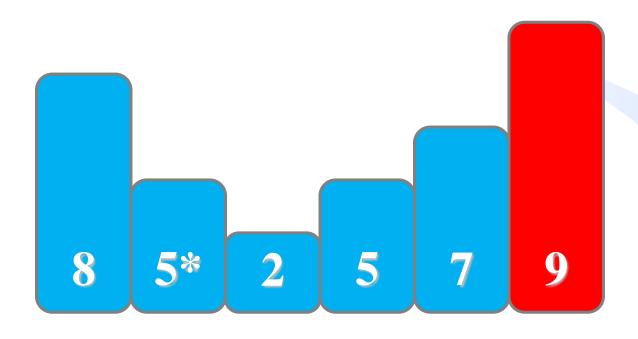




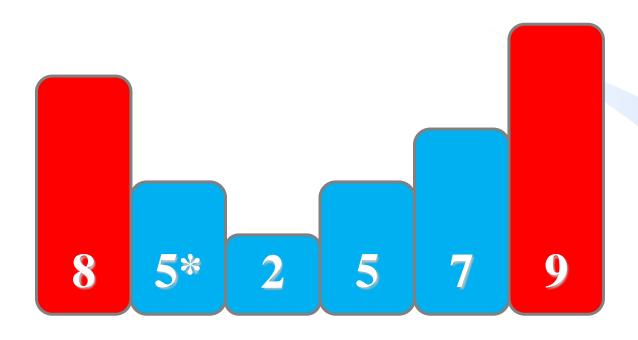




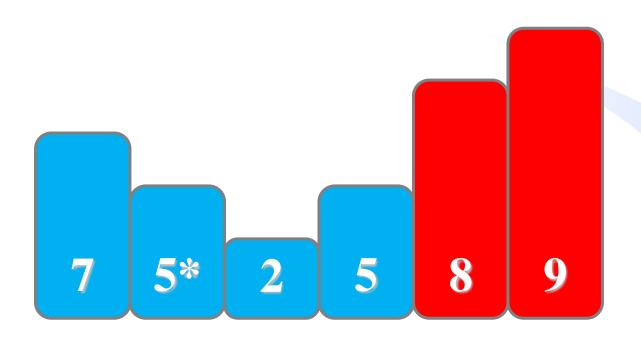




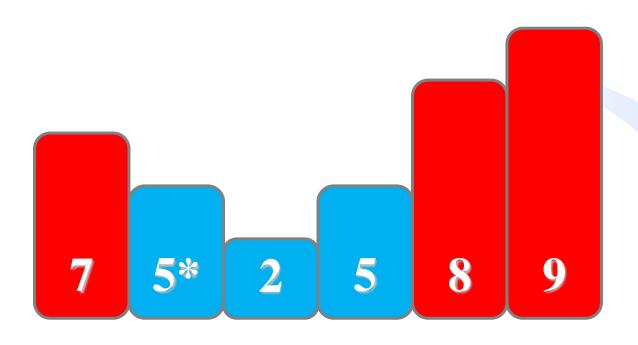




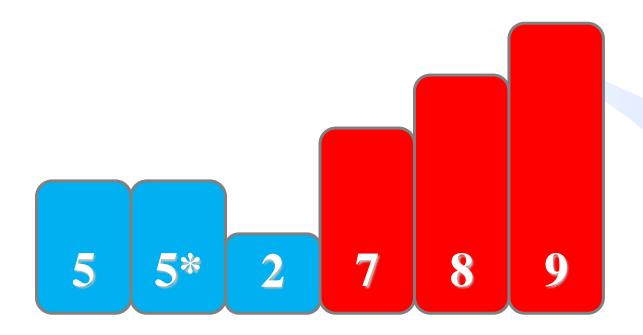






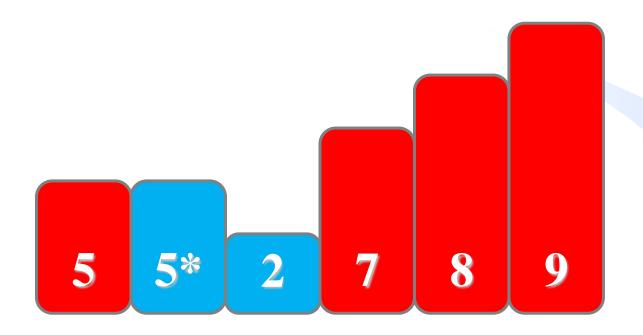






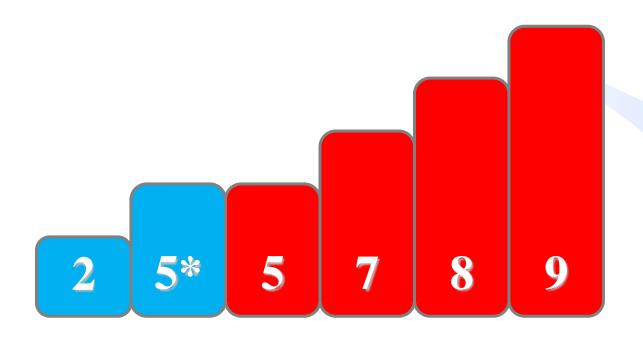
多个最大元素时,选择第1个最大的元素



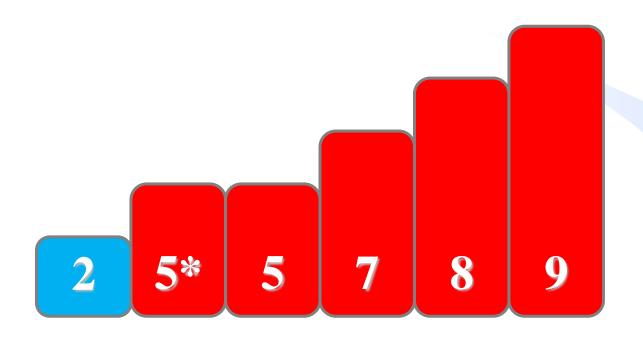


多个最大元素时,选择第1个最大的元素

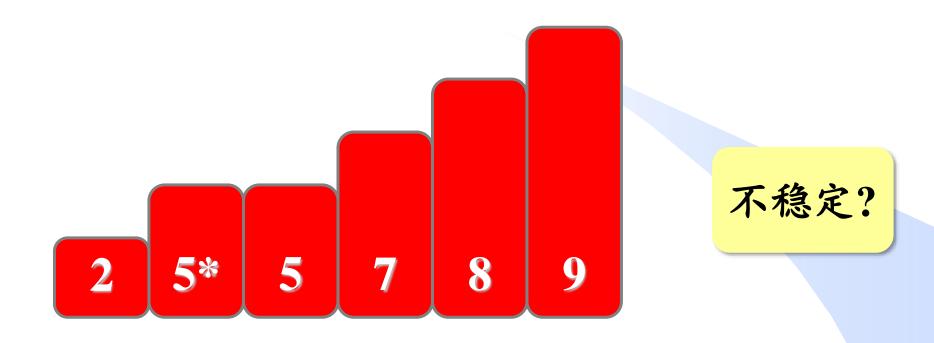






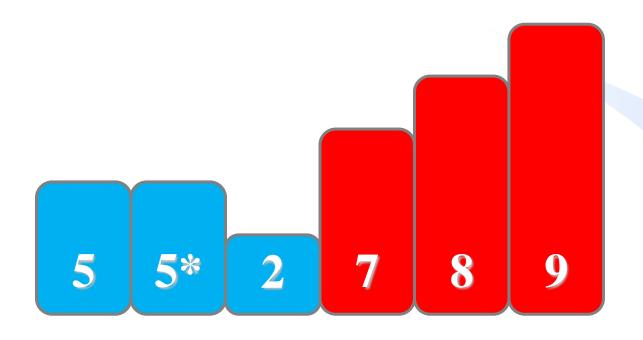






直接选择排序——稳定性





有多个最大元素时,若选最后1个最大元素,能否保证稳定?

直接选择排序——稳定性

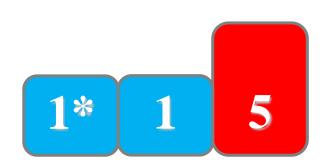




有多个最大元素时,若选最后1个最大元素,能否保证稳定?

直接选择排序——稳定性

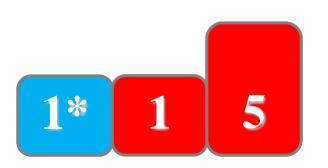




有多个最大元素时,若选最后1个最大元素,能否保证稳定?

直接选择排序——稳定性





有多个最大元素时,若选最后1个最大元素,能否保证稳定?

直接选择排序——稳定性

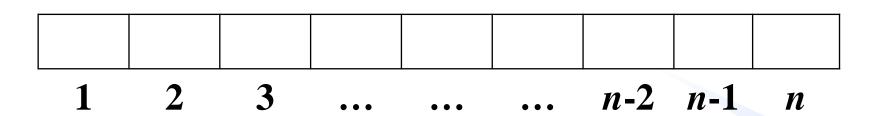




有多个最大元素时,若选最后1个最大元素,能否保证稳定?

直接选择排序算法——课下阅读





在前n个元素里找最大元素,与R[n]交换,使R[n]就位 在前n-1个元素里找最大元素,与R[n-1]交换,使R[n-1]就位 在前n-2个元素里找最大元素,与R[n-2]交换,使R[n-2]就位 在前n-3个元素里找最大元素,与R[n-3]交换,使R[n-3]就位

•••••

```
for(int i=n; i>=1; i--){ //i标识当前处理的子数组的右边界 在R[1]...R[i]里找最大元素,与R[i]交换; }
```

直接选择排序算法——课下阅读



```
void SelectionSort(int R[], int n){
   for(int i=n; i>=1; i--){
     //i标识当前处理的子数组的右边界
     //在子数组R[1]...R[i]里找最大元素,和R[i]交换
      int max=1;
                                   关键词比较次数与元
      for(int j=2; j<=i; j++)</pre>
                                   素的初始排列无关
         if(R[j]>R[max]) max=j;
                                      时间复杂度
      swap(R[max],R[i]);
                                        O(n^2)
                            n-2 n-1
```

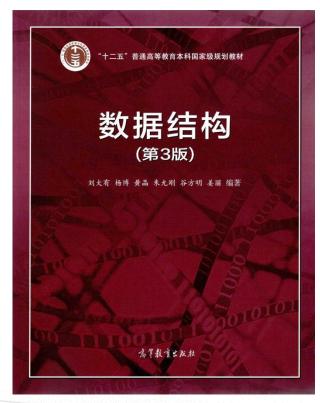
直接选择排序算法总结



	时间复杂度			~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~	450~~
排序算法	最好	平均	最坏	-空间复杂度	心 足性
直接选择排序	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	O (1)	不稳定







平方阶排序算法

- >排序概念
- ▶回顾直接插入排序
- ▶回顾冒泡排序
- ▶回顾直接选择排序
- ▶希尔排序

第 物 之 头 道

TARRIT

希尔排序提出者



Donald Shell (1924-2015) 美国辛辛那提大学博士 通用电气公司

希尔排序基本思想



- ▶亦称渐减增量排序,是对直接插入算法的改进(可看做直接插入算法的升级版)。
- > 把记录按下标进行分组。
- ▶直接插入排序算法在"短文件"、"待排序文件基本有序" 时速度快,希尔排序充分利用了这两个特性。

分组方法

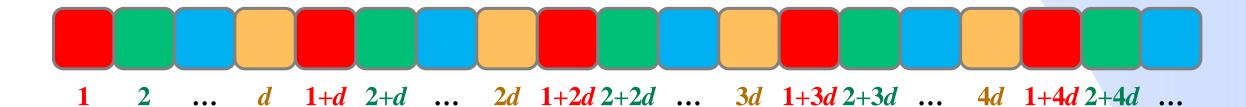


```
设增量为d,将待排序记录分成如下 d 组:
```

```
{ R[1], R[1+d], R[1+2d], R[1+3d], R[1+4d], ...}
{ R[2], R[2+d], R[2+2d], R[2+3d], R[2+4d], ...}
```

• • •

```
\{R[d], R[d+d], R[d+2d], R[d+3d], R[d+4d], ...\}
```



✓组内相邻元素的下标间隔d

✓一共d组

希尔排序基本过程



- ① 将元素分为d组;
- ②对每组使用直接插入法排序;
- ③把d值减小,重复执行①②,直至d减小至1.

随着增量值d逐渐减小,组数越来越少,每组包含的元素越来越多,当d值减少到1时,整个文件恰被分成1组,算法终止。

增量d的一种简单选取方法(以n=10为例)

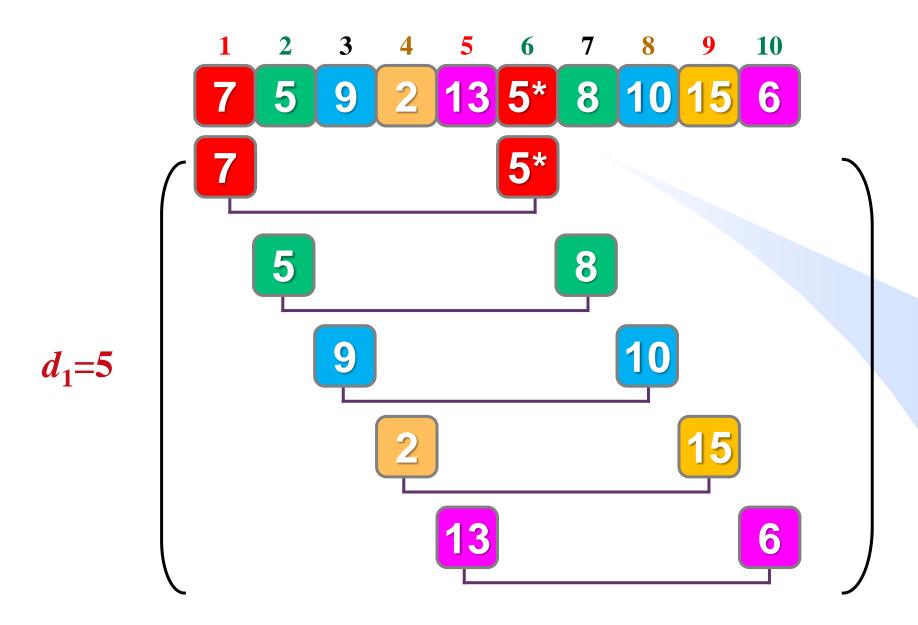


$$d_1 = \lfloor n/2 \rfloor = \lfloor 10/2 \rfloor = 5$$

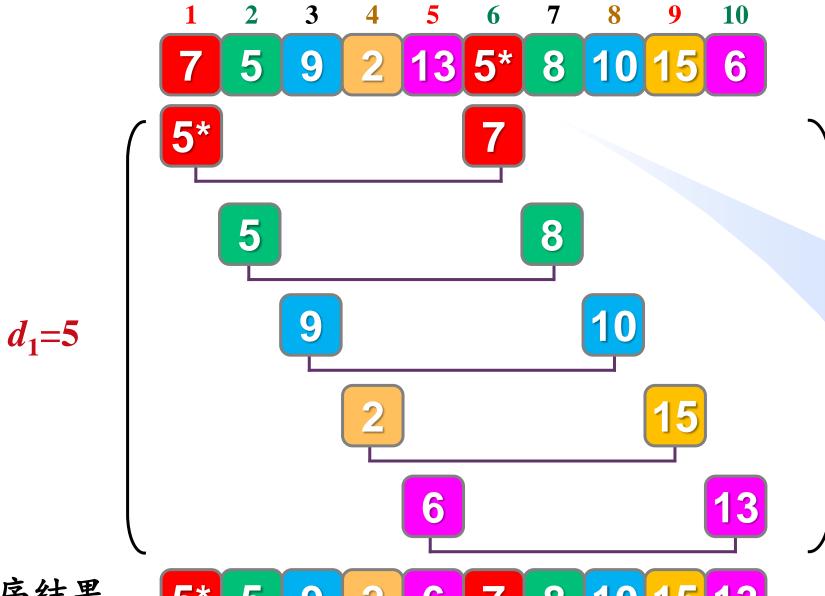
$$d_2 = \lfloor d_1/2 \rfloor = \lfloor 5/2 \rfloor = 2$$

$$d_3 = \lfloor d_2/2 \rfloor = \lfloor 2/2 \rfloor = 1$$





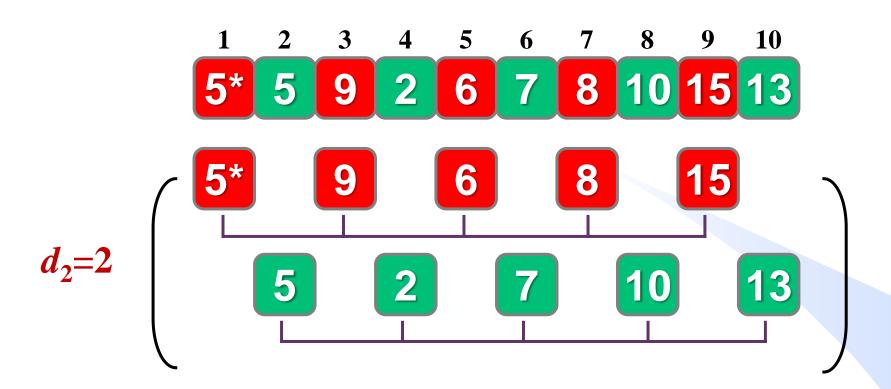




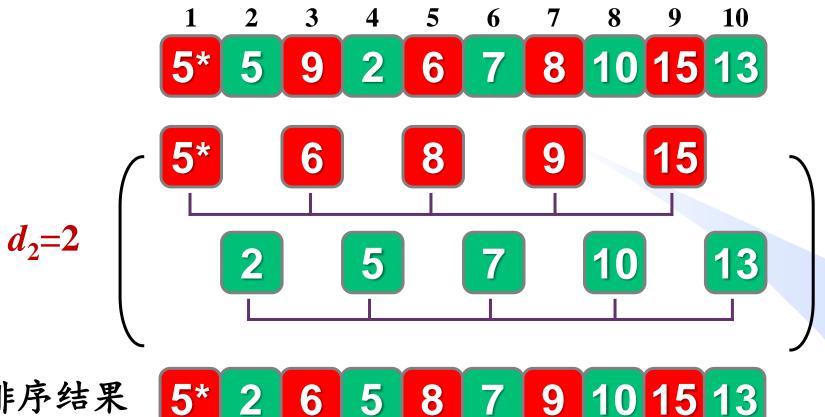
第1趟排序结果

5* 5 9 2 6 7 8 10 15 13









$$d_3=1$$
 (5* 2 6 5 8 7 9 10 15 13

不稳定

希尔排序的原理

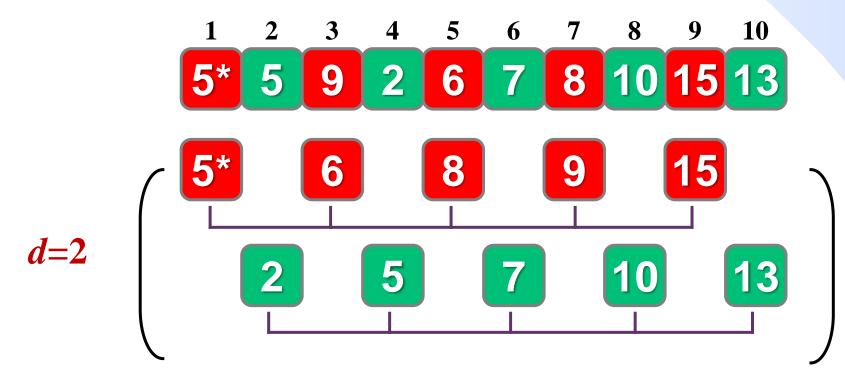


- >开始时增量值较大,每组中的元素较少,插入排序速度较快;
- 算法执行过程中,随着增量值逐渐变小,每组中元素个数逐渐变多,由于前面工作的基础,大多数元素已基本有序,而插入排序在元素接近有序时速度快。

希尔排序的实现



- 分组及对每组插入排序:
- √无需新开数组,可在原来的大数组上操作
- ✓组内相邻元素的下标间隔d

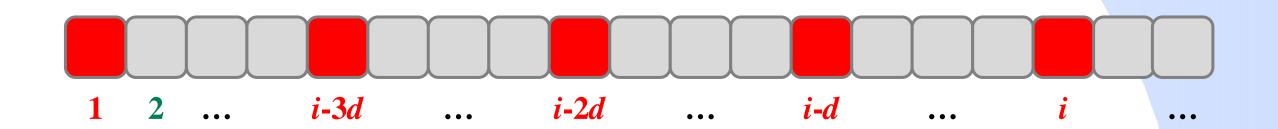


希尔排序的实现



分组及对每组插入排序:

- √无需新开数组,可在原来的大数组上操作
- ✓组内相邻元素的下标间隔d



希尔排序的实现



```
void ShellSort(int R[], int n){ //对R[1]...R[n]递增排序
   for(int d=n/2; d>0; d/=2) //d为增量值
     for(int i=d+1; i<=n; i++){ //....R[i-3d], R[i-2d], R[i-d] \leftarrow R[i]
        int K=R[i], j=i-d; //指针i从右往左扫描本组元素
        while(j>0 && R[j]>K){//在本组从右往左找第1个≤K的元素
            R[j+d]=R[j];
                          \{R[1], R[1+d], R[1+2d], R[1+3d], R[1+4d], ...\}
            j-=d;
                           \{R[2], R[2+d], R[2+2d], R[2+3d], R[2+4d], ...\}
        R[j+d]=K;
                          \{R[d], R[d+d], R[d+2d], R[d+3d], R[d+4d], ...\}
```

i-2d

i-3*d*

i-d

增量的取法



- \triangleright Shell 提出取 $d_1 = \lfloor n/2 \rfloor$, $d_2 = \lfloor d_1/2 \rfloor$, 直到 $d_t = 1$.
- >增量可选满足如下条件的任意正整数序列:

$$n > d_1 > d_2 > \dots > d_t = 1$$

练习



用希尔排序对一个数据序列进行排序时,若第一趟排序结果为9,1,4,13,7,8,20,23,15,则该趟排序采用的增量可能是____。【考研题全国卷】

A. 2



C. 4

D. 5

希尔排序的时间复杂度



增量序列	最坏时间复杂度	提出者	时间
$\lfloor n/2 \rfloor, \lfloor n/4 \rfloor, \ldots, 2, 1$	$O(n^2)$	Shell	1959
$2^{k}-1,,15,7,3,1$	$O(n^{1.5})$	Papernov	1965
$2^p 3^q, \dots, 12, 6, 3, 2, 1$	$O(n(\log n)^2)$	Pratt	1971
$4^{j+1}+3\cdot 2^{j}+1,,77, 23, 8, 1$	$O(n^{4/3})$	Sedgewick	1982
$h_k, \dots, 109, 41, 19, 5, 1.$ $h_k = \begin{cases} 9 \cdot 2^k - 9 \cdot 2^{\frac{k}{2}} + 1, & k \neq m \\ 8 \cdot 2^k - 6 \cdot 2^{\frac{k+1}{2}} + 1, & k \neq m \end{cases}$	$O(n^{4/3})$	Sedgewick	1986
$h_k = h'_k, h'_k = 2.25h'_{k-1} + 1, h'_1 = 1$ 103, 46, 20, 9, 4, 1	实验	Tokuda	1992
$\left[\frac{\gamma^{k}-1}{\gamma-1}\right]57, 23, 10, 4, 1. \gamma=2.24$	实验	Lee	2021
$\left[4.0816 \times 8.5714^{\left[\frac{k}{2.2449}\right]}\right] \dots 187, 72, 27, 10, 4, 1$	实验	Skean	2023

希尔排序总结



- > 算法的时间复杂度与所选取的增量序列有很大关系;
- 一般认为平均时间复杂度介于O(n²)和O(nlogn)之间;
- → OPEN PROBLEM: 是否存在一个增量序列使希尔排序的平均/ 最坏时间复杂度达到 O(nlogn).
- >稳定性: 不稳定