

### Universidade Federal da Bahia



# **Sistemas Operacionais**

MATA58

Prof. Maycon Leone M. Peixoto

mayconleone@dcc.ufba.br

#### Modos de Acesso:

- Modo usuário;
- Modo kernel ou Supervisor ou Núcleo;
- São determinados por um conjunto de bits localizados no registrador de status do processador: PSW (program status word);
  - Por meio desse registrador, o hardware verifica se a instrução pode ou não ser executada pela aplicação;
- Protege o próprio kernel do Sistema Operacional na RAM contra acessos indevidos;

### Modo usuário:

- Aplicações não têm acesso direto aos recursos da máquina, ou seja, ao hardware;
- Quando o processador trabalha no modo usuário, a aplicação só pode executar instruções sem privilégios, com um acesso reduzido de instruções;
- Por que? Para garantir a segurança e a integridade do sistema;

### Modo Kernel:

- Aplicações têm acesso direto aos recursos da máquina, ou seja, ao hardware;
- Operações com privilégios;
- Quando o processador trabalha no modo kernel, a aplicação tem acesso ao conjunto total de instruções;
- Apenas o SO tem acesso às instruções privilegiadas;

- Se uma aplicação precisa realizar alguma instrução privilegiada, ela realiza uma chamada de sistema (system call), que altera do modo usuário para o modo kernel;
- Chamadas de sistemas são a **porta de entrada** para o modo *Kernel*;
  - São a interface entre os programas do usuário no modo usuário e o Sistema Operacional no modo kernel;
  - As chamadas diferem de SO para SO, no entanto, os conceitos relacionados às chamadas são similares independentemente do SO;

- Exemplos de chamadas de sistema:
  - Chamadas para gerenciamento de processos:
    - Fork (CreateProcess WIN32) cria um processo;
  - Chamadas para gerenciamento de diretórios:
    - Mount monta um diretório;
  - Chamadas para gerenciamento de arquivos:
    - Close (CloseHandle WIN32) fechar um arquivo;
  - Outros tipos de chamadas:
    - Chmod: modifica permissões;

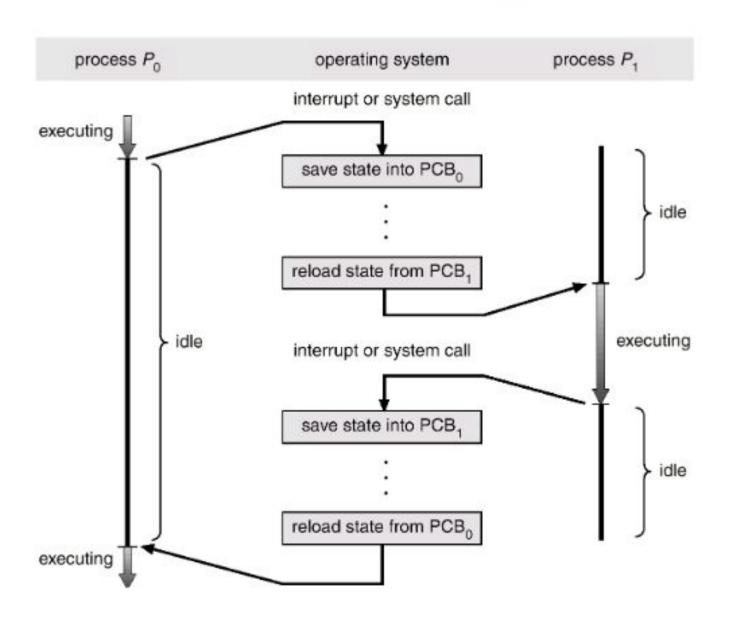
### Processos

- Introdução
- Escalonamento de Processos
- Comunicação entre Processos
- Threads
- Deadlock

- Escalonador de Processos escolhe o processo que será executado pela CPU;
- Escalonamento é realizado com o auxílio do hardware;
- Escalonador deve se preocupar com a eficiência da CPU, pois o chaveamento de processos é complexo e custoso:
  - Afeta desempenho do sistema e satisfação do usuário;
- Escalonador de processo é um processo que deve ser executado quando da mudança de contexto (troca de processo);

- Mudança de Contexto:
  - Overhead de tempo;
  - Tarefa cara:
    - Salvar as informações do processo que está deixando a
       CPU em seu BCP □ conteúdo dos registradores;
    - Carregar as informações do processo que será colocado na CPU □ copiar do BCP o conteúdo dos registradores;

### Troca de Contexto entre processos



- Situações nas quais escalonamento é necessário:
  - Um novo processo é criado;
  - Um processo terminou sua execução e um processo pronto deve ser executado;
  - Quando um processo é bloqueado (semáforo, dependência de E/S), outro deve ser executado;
  - Quando uma interrupção de E/S ocorre o escalonador deve decidir por: executar o processo que estava esperando esse evento; continuar executando o processo que já estava sendo executado ou executar um terceiro processo que esteja pronto para ser executado;

- Hardware de relógio fornece interrupções de relógio e a decisão do escalonamento pode ser tomada a cada interrupção ou a cada k interrupções;
- Algoritmos de escalonamento podem ser divididos em duas categorias dependendo de como essas interrupções são tratadas:
  - Preemptivo: escolhe um processo e o deixa executando por um tempo máximo;
  - Não-preemptivo: estratégia de permitir que o processo que está sendo executado continue sendo executado até ser bloqueado por alguma razão (semáforos, operações de E/S-interrupção) ou que libere a CPU voluntariamente;

- Categorias de Ambientes:
  - Sistemas em Batch: usuários não esperam por respostas rápidas;
     algoritmos não-preemptivos ou preemptivos com longo intervalo de tempo;
  - Sistemas Interativos: interação constante do usuário; algoritmos preemptivos; Processo interativo □ espera comando e executa comando;
  - Sistemas em Tempo Real: processos são executados mais rapidamente; tempo é crucial □ sistemas críticos;

- Características de algoritmos de escalonamento:
  - Qualquer sistema:
    - <u>Justiça</u> (Fairness): cada processo deve receber uma parcela justa de tempo da CPU;
    - Balanceamento: diminuir a ociosidade do sistema;
    - Políticas do sistema prioridade de processos;

- Características de algoritmos de escalonamento:
  - Sistemas em Batch:
    - <u>Vazão</u> (throughput): maximizar o número de jobs executados por hora;
    - <u>Tempo de retorno</u> (turnaround time): tempo no qual o processo espera para ser finalizado;
    - <u>Eficiência</u>: CPU deve estar 100% do tempo ocupada;
  - Sistemas Interativos:
    - <u>Tempo de resposta</u>: tempo esperando para iniciar execução;
    - <u>Proporcionalidade</u>: satisfação do usuários;

- Características de algoritmos de escalonamento:
  - Sistemas em Tempo Real:
    - **Cumprimento dos prazos**: prevenir perda de dados;
    - <u>Previsibilidade</u>: prevenir perda da qualidade dos serviços oferecidos;

### Processos

- Introdução
- Escalonamento de Processos
- Comunicação entre Processos
- Threads
- Deadlock

Algoritmos para Escalonamento de Processos

### Exercícios

- 1. Na sua concepção, qual a importância dos Sistemas Operacionais?
- 2. Como seria utilizar um computador sem um sistema operacional? Quais são suas duas principais funções?
- 3. Explique o conceito de máquina virtual. Qual a grande vantagem em utilizar este conceito?
- 4. O que é um processo? O que é um programa?
- 5. Quais são os estados que um processo pode assumir?
- 6. Faça o diagrama dos estados de um processo e explique os eventos que ocorrem entre eles (transições). Na teoria, com três estados poderia haver seis transições, duas para cada estado. Contudo, somente quatro transições são mostradas. Há alguma circunstância na qual uma delas ou ambas as transições não ilustradas possam ocorrer?
- 7. Quais os tipos (modelos estruturais) de sistemas operacionais que existem?
- 8. O que significa um processo sofrer preempção?

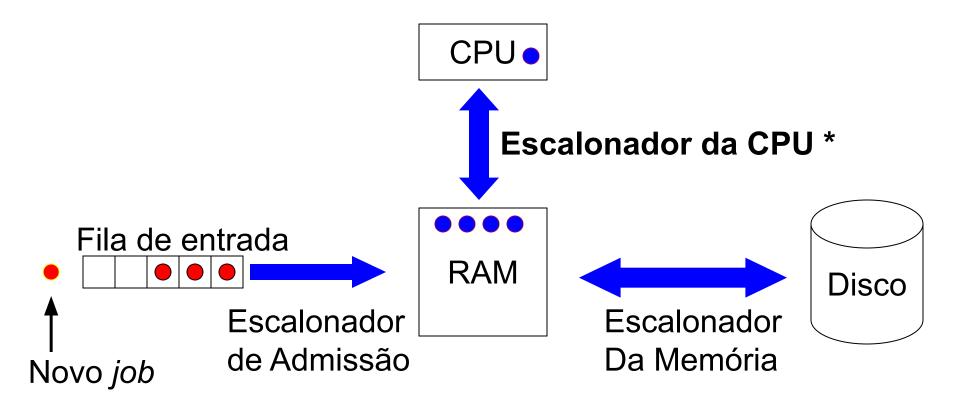
Algoritmos para Escalonamento de Processos

### Processos

- Escalonamento de Processos
  - Algoritmos de Escalonamento
    - Batch
    - Interativo
    - Tempo Real

- Algoritmos para Sistemas em Batch:
  - Três níveis
  - First-Come First-Served (ou FIFO);
  - Shortest Job First (SJF);
  - Shortest Remaining Time Next (SRTN);

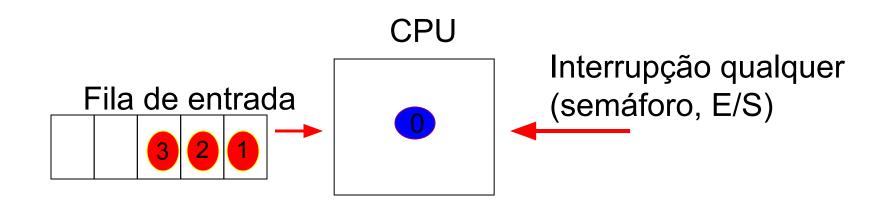
Escalonamento Três Níveis



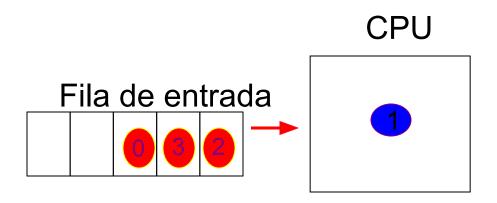
- Escalonamento Three-Level
  - Escalonador de admissão: decide qual job será admitido no sistema.
     Por exemplo, uma mescla de jobs orientados a CPU e orientados à E/S; processos com menor tempo de acesso à CPU e maior tempo de interação com dispositivos de E/S;
  - Escalonador da Memória: decisões sobre quais processos vão para a MP:
    - A quanto tempo o processo está esperando?
    - Quanto tempo da CPU o processo já utilizou?
    - Qual o tamanho do processo?
    - Qual a importância do processo?
  - <u>Escalonador da CPU</u>: seleciona qual o próximo processo a ser executado;

- Algoritmo First-Come First-Served
  - Não-preemptivo;
  - Processos são executados na CPU seguindo a ordem de requisição;
  - Fácil de entender e programar;
  - <u>Desvantagem</u>:
    - Ineficiente quando se tem processos que demoram na sua execução;

Algoritmo First-Come First-Served



Algoritmo First-Come First-Served



CPU não controla o tempo dos processos! (não-preemptivo)

- Algoritmo Shortest Job First
  - Não-preemptivo;
  - Possível prever o tempo de execução do processo;
  - Menor processo é executado primeiro;
  - Menor turnaround;
  - Desvantagem:
    - Baixo aproveitamento quando se tem poucos processos prontos para serem executados;

Algoritmo Shortest Job First

$A \square$	а	
В	b+a	
$C \square$	c+b+a	
$D \; \square$	d+c+b+a	

Tempo médio-turnaround (4a+3b+2c+d)/4

Contribuição □ se a<b<c<d tem-se o mínimo tempo médio;

Algoritmo Shortest Job First

8	4	4	4
Α	В	С	D

4	4	4	8	
В	С	D	Α	

Em ordem:

Turnaround A = 8

Turnaround B = 12

Turnaround C = 16

Turnaround D = 20

Média □ 56/4 = 14

Menor job primeiro:

Turnaround B = 4

Turnaround C = 8

Turnaround D = 12

Turnaround A = 20

Média □ 44/4 = 11

(4a+3b+2c+d)/4 Número de Processos

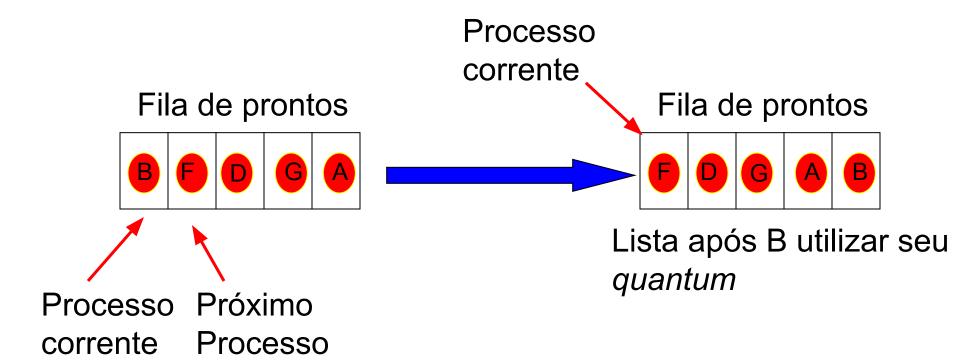
### Algoritmo Shortest Remaining Time Next

- Preemptivo;
- Processos com menor tempo de execução são executados primeiro;
- Se um processo novo chega e seu tempo de execução é menor do que do processo corrente na CPU, a CPU suspende o processo corrente e executa o processo que acabou de chegar;
- <u>Desvantagem</u>: processos que consomem mais tempo podem demorar muito para serem finalizados se muitos processos pequenos chegarem!

- Algoritmos para Sistemas Interativos:
  - Round-Robin;
  - Prioridade;
  - Múltiplas Filas;
  - Shortest Process Next;
  - Garantido;
  - Lottery;
  - Fair-Share
- Utilizam escalonamento em dois níveis (escalonador da CPU e memória);

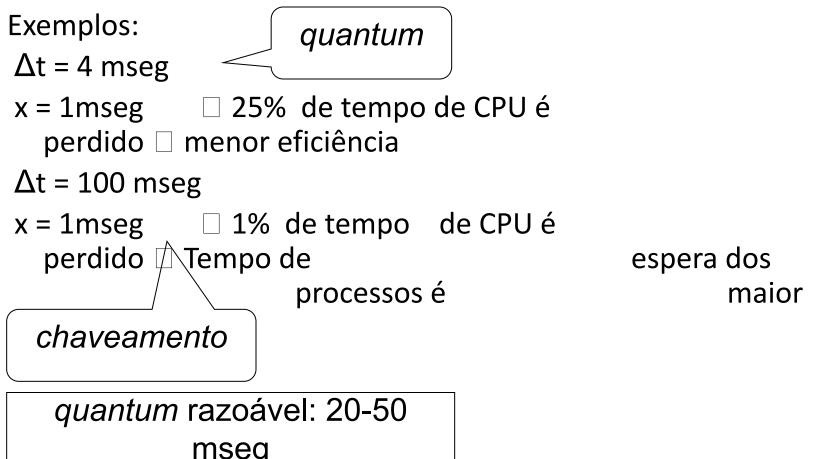
- Algoritmo Round-Robin
  - Antigo, mais simples e mais utilizado;
  - Preemptivo;
  - Cada processo recebe um tempo de execução chamado quantum; ao final desse tempo, o processo é suspenso e outro processo é colocado em execução;
  - Escalonador mantém uma lista de processos prontos;

Algoritmo Round-Robin



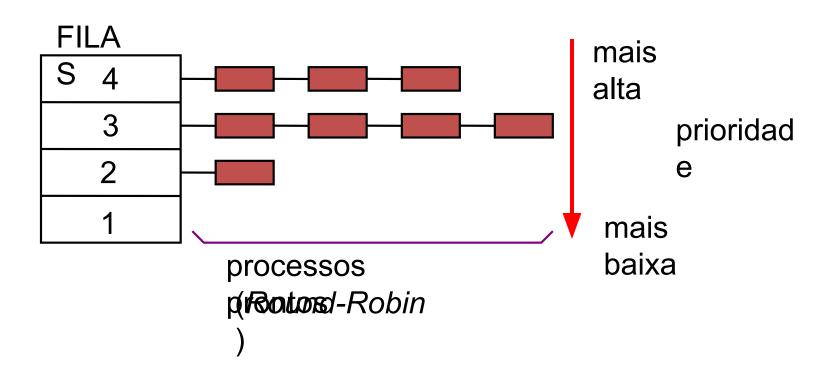
- Algoritmo Round-Robin
  - Tempo de chaveamento de processos;
  - quantum: se for muito pequeno, ocorrem muitas trocas diminuindo, assim, a eficiência da CPU; se for muito longo o tempo de resposta é comprometido;

• Algoritmo Round-Robin:



- Algoritmo com Prioridades
  - Cada processo possui uma prioridade 
     os
     processos prontos com maior prioridade são
     executados primeiro;
  - Prioridades são atribuídas dinâmica ou estaticamente;
  - Classes de processos com mesma prioridade;
  - Preemptivo;

Algoritmo com Prioridades

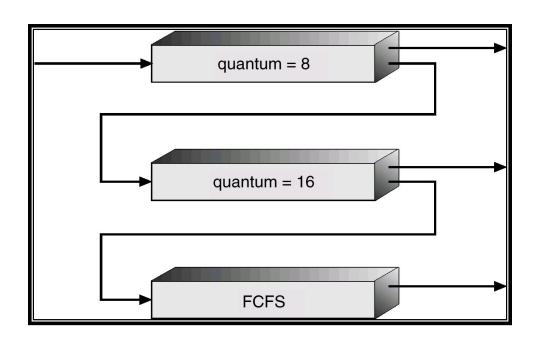


- Algoritmo com Prioridades
  - Como evitar que os processos com maior prioridade sejam executado indefinidamente?
    - Diminuir a prioridade do processo corrente a cada interrupção do relógio e trocá-lo pelo próximo processo assim que sua prioridade caia abaixo da prioridade do próximo processo com prioridade mais alta (chaveamento);
    - Atribuir um quantum máximo no qual o processo pode executar;

- Múltiplas Filas:
  - CTSS (Compatible Time Sharing System);
  - Classes de prioridades;
  - Preemptivo;
  - Cada classe de prioridades possui quanta diferentes;

#### Múltiplas Filas:

 Assim, a cada vez que um processo é executado e suspenso ele recebe mais tempo para execução mas passa para uma fila com menor prioridade de execução



#### Múltiplas Filas:

- Ex.: um processo precisa de 100 quanta para ser executado;
  - Inicialmente, ele recebe um quantum para execução;
  - Das próximas vezes ele recebe, respectivamente, 2, 4,
    8, 16, 32 e 64 quanta (7 chaveamentos) para execução;

#### Algoritmo Shortest Process Next

- Mesma idéia do Shortest Job First;
- Processos Interativos: não se conhece o tempo necessário para execução;
- Solução: realizar uma estimativa com base no comportamento passado e executar o processo cujo tempo de execução estimado seja o menor;

#### Algoritmo Garantido:

- Garantias são dadas aos processos dos usuários
- Exemplo: n processos 

  1/n do tempo de CPU para cada processo;
  - Deve ser mantida taxa de utilização de cada processo
  - Tem prioridade o que estiver mais distante do prometido
- Difícil de implementar

#### Algoritmo por Loteria:

- Cada processo recebe "tickets" que lhe dão direito de execução;
- A cada troca de processo um "tickets" é sorteado
- O dono do "tickets" sorteado recebe o direito de ocupar a CPU
- Possível definir prioridade entre os processos por meio do número de "tickets" atribuído a cada processo
- Fácil de implementar e de adaptar

### Algoritmo por Fração Justa (Fair-Share):

- O escalonamento é feito considerando o dono dos processos
- Cada usuário recebe uma fração da CPU e processos são escalonados visando garantir essa fração
- Se um usuário A possui mais processos que um usuário B e os dois têm a mesma prioridade, os processos de A demorarão mais que os do B

# Escalonamento de Processos Sistemas em Tempo Real

- Tempo é um fator crítico;
- Sistemas críticos:
  - Aviões;
  - Hospitais;
  - Usinas Nucleares;
  - Bancos;
  - Multimídia;
- Ponto importante: obter respostas em atraso é tão ruim quanto não obter respostas;

# Escalonamento de Processos Sistemas em Tempo Real

- Tipos de STR:
  - Hard Real Time: atrasos não são tolerados;
    - Aviões, usinas nucleares, hospitais;
  - <u>Soft Real Time</u>: atrasos são tolerados;
    - Bancos; Multimídia;
- Programas são divididos em vários processos;
- Eventos causam a execução de processos:
  - Periódicos: ocorrem em intervalos regulares de tempo;
  - Aperiódicos: ocorrem em intervalos irregulares de tempo;

### Earliest Deadline First - EDF

- Corresponde a uma atribuição dinâmica de prioridades que define a ordenação das tarefas segundo os seus deadlines absolutos.
  - A tarefa com maior prioridade é a que tem o deadline mais próximo do tempo atual.
- A cada chegada de tarefa a fila de prontos é reordenada, considerando a nova distribuição de prioridades.

# Minimum-laxity-first (MLF)

 Associa um *laxity* à cada processo do sistema, e então seleciona o processo com o menor *laxity* para ser executado. *Laxity* é definido como:

Laxity = deadline – tempo atual – tempo de CPU preciso

- Laxity é a medida da flexibilidade disponível para escalonar um processo. Um laxity de zero significa que o processo precisa iniciar a execução ou correrá o risco de alhar no cumprimento o deadline.
  - A principal diferença entre MLP e EDF é que o MLF leva em consideração o tempo de execução de um processo, e que o EDF não considera.

### Escalonamento de Processos

- Algoritmos podem ser estáticos ou dinâmicos;
  - <u>Estáticos</u>: decisões de escalonamento antes do sistema começar;
    - Informação disponível previamente;
  - <u>Dinâmicos</u>: decisões de escalonamento em tempo de execução;