

# José Luis Vilchis Medina

## ***Doctorant en Informatique***

Parc Scientifique et Technologique de Luminy  
163, Avenue de Luminy, Case 901  
F-13288 Marseille Cedex 9, FRANCE

Email : joselui.vilchismedina@lis-lab.fr

Portable : +33 07 54 25 44 66

*Mise à jour* : Juillet 2019

## **Position Actuelle**

Sep/2018–Août/19	<b>Aix-MARseille Université</b>	Marseille, France
	Laboratoire d'Informatique et Systèmes (LIS)	
	<i>Licence Informatique</i>	
	<b>Attaché Temporaire d'Enseignement et de Recherche (ATER)</b>	

## **Thématiques de Recherche**

- Représentation des Connaissances
- Raisonement Non-monotone
- Systèmes Autonomes
- Raisonement Incertain
- Logique des Défauts
- Systèmes Embarqués

## **Formation**

Septembre/2015– Décembre/2018	<b>Doctorant en Informatique</b> Laboratoire d'Informatique et Systèmes (LIS) Equipe Calcul Naturel	Marseille, France
	<b>Sujet de recherche :</b> <i>Modeling of Resilient System in Default Logic. Application to Solar Power UAV.</i>	
	<b>Directeur :</b> Pierre SIEGEL, Andrei DONCESCU	
Septembre 2015	<b><u>M.sC. Ingénieur Génie Électrique et Automatique</u></b> INP-ENSEEIH	Toulouse, France
	<b>Option :</b> Commande, Décision et Informatique des Systèmes Critiques	
	<b>Projet de Fin d'études :</b> <i>Conception d'un démonstrateur électronique versatile pour la mesure de déplacements par réinjection optique dans une diode laser, avec contrôle du faisceau émis</i>	
	<b>Tutor :</b> Julien PERCHOUX, Antonio LUNA ARRIAGA	
Août 2012	<b><u>B.S., Ingénieur en Électronique</u></b> Universidad Autónoma de Baja California	Ensenada, Mexique
	<b>Option :</b> Contrôle de Systèmes - <i>Mention Honorifique</i>	
	<b>Projet de Fin d'études :</b> Développement des systèmes embarqués et ses applications.	

## Autres Projets

<b>Stage – Projet Long</b> LAAS-RAP		
<b>Février 2014 - Mars 2014</b>	<b>Projet :</b> Localisation binaural des sons de sources multiples en Robotique. Le projet a été développé en langage C. (Audition en robotique)	<b>Toulouse, France</b>
<b>Stage – Projet Long Industriel</b> INP-ENSEEIH		
<b>Janvier 2014 - Février 2014</b>	<b>Projet :</b> Projet en collaboration avec Continental AUTOMOTIVE FRANCE, pour l'étude des stratégies d'hybridation pour un véhicule routier. Modélisation et contrôle des deux chaînes.	<b>Toulouse, France</b>

## Présentations

<b>Janvier 2017</b>	<b>L'École Jeunes Chercheurs et Chercheuses en Informatique Mathématique</b> ENS de Lyon	<b>Lyon, France</b>
<b>Juin 2017</b>	<b>Semainière CANA, LIS</b> <b>Titre :</b> Modeling a Resilient System using Non-monotonic Logic. <i>Campus Luminy</i>	<b>Marseille, France</b>
<b>Juillet 2017</b>	<b>Journées Francophones sur la Planification, la Décision et l'Apprentissage pour la Conduite de Systèmes</b> PFIA 2017	<b>Caen, France</b>
<b>Novembre 2017</b>	<b>Semainière LIRICA, LIS</b> <b>Titre :</b> Non-monotonic Reasoning and Uncertain Decision-Making : Application to an Autonomous Glider. <i>FRUMAM, Campus St. Charles</i>	<b>Marseille, France</b>

## Langues

<b>Espagnol</b> Langue Maternelle	<b>Anglais</b> Niveau Avancé	<b>Français</b> Niveau Avancé	<b>Portugais</b> Niveau Basique
--------------------------------------	---------------------------------	----------------------------------	------------------------------------

## Références

<b>Pierre SIEGEL</b> pierre.siegel@lis-lab.fr	<b>Laboratoire d'Informatique et Systèmes</b> Marseille, France
<b>Andrei DONCESCU</b> andrei.doncescu@laas.fr	<b>LAAS-CNRS</b> Toulouse, France