

Universidade Federal de Minas Gerais  
Instituto de Ciências Exatas  
Departamento de Ciência da Computação

DCC819 - Arquitetura de Computadores

*Relatório I - Unidade Lógica Aritmética*

Guilherme Batista Santos  
Iuri Silva Castro  
João Mateus de Freitas Veneroso  
Ricardo Pagoto Marinho

BELO HORIZONTE - MG  
16 DE OUTUBRO DE 2017

## 1 Introdução

A Unidade Lógica Aritmética, ou *ULA*, é um circuito digital responsável por realizar operações lógicas e aritméticas no microprocessador, como por exemplo, operações de adição, subtração, deslocamentos lógicos, operações lógicas *and* e *or*. A Figura 1 abaixo mostra a forma geral de uma ULA.

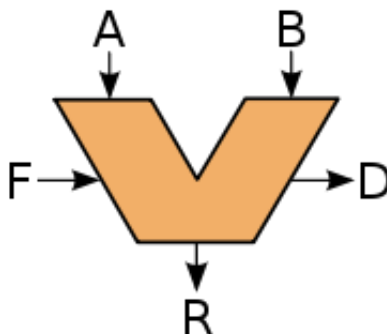


Figura 1: Unidade Lógica Aritmética.

A unidade possui duas entradas e uma saída de dados, *A*, *B* e *R* respectivamente, além de entradas e saídas de sinais de controle, *F* e *D*. As entradas *A* e *B* são conhecidas como *operandos*, valores em que a unidade executará a operação designada. O resultado da operação será dado em *R*. Os sinais entrada de controle *F* indicam a unidade, por exemplo, qual operação deverá ser feita, e os sinais de saída *D* são utilizados, por exemplo, para indicar o estado do resultado da operação como indicação de valor zero, negativo ou se houve *overflow* na operação.

Propõe-se, para esse trabalho, implementar uma Unidade Lógica Aritmética capaz de realizar operações específicas. Será utilizada a linguagem de descrição de hardware *Verilog HDL* e a plataforma *Quartus II* para a implementação. O simulador *ModelSim* será utilizado para auxiliar na verificação e testes da implementação. Testes físicos serão feitos no módulo de prototipação Altera DE2.

Futuramente, a ULA descrita neste trabalho será integrada como parte de um microprocessador.

## 2 Descrição

Deseja-se que o microprocessador seja capaz de executar as instruções conforme a Tabela 1. As instruções são de 16-bits e trabalham com registradores de 16-bits e imediatos absolutos de 4-bits. Cada instrução possui um código de operação de 4-bits, código do registrador de destino *\$s4* de 4-bits, código do registrador *\$s3* ou o imediato absoluto de 4-bits e o código do registrador operando *\$s2* de 4-bits.

Observa-se que há instruções que trabalham com operandos registro-registro e operandos registro-imediato. Tais operações não são distinguidas pela ULA, indicando apenas se um dos operandos virá do banco de registradores ou da própria instrução. A unidade precisa apenas executar as operações de adição, subtração, comparação, E, OU e OU-EXCLUSIVO, deixando a parte de decisão de operandos para a unidade de decodificação.

Observa-se também que para a instrução de subtração, em que a posição dos operandos altera o resultado, a subtração entre registros e a subtração entre registro-imediato tem a forma  $\$s4 = \$s3 - \$s2$  e  $\$s4 = \$s2 - \text{imm}$ . Para tornar a ULA genérica e diminuir a complexidade, optou-se pela modificação da instrução de subtração entre registros, ficando da forma  $\$s4 = \$s2 - \$s3$ .

Código	Instrução	Operação	Descrição
0	ADD \$s4,\$s3,\$s2	$\$s4 = \$s2 + \$s3$	Adição entre registros
1	SUB \$s4,\$s3,\$s2	$\$s4 = \$s3 - \$s2$	Subtração entre registros
2	SLTI \$s4,imm,\$s2	$\$s2 > \text{imm} ? \$s4 = 1 : \$s4 = 0$	Comparação entre registro e imediato
3	AND \$s4,\$s3,\$s2	$\$s4 = \$s2 \text{ and } \$s3$	AND lógico com dois registros
4	OR \$s4,\$s3,\$s2	$\$s4 = \$s2 \text{ or } \$s3$	OR lógico com dois registros
5	XOR \$s4,\$s3,\$s2	$\$s4 = \$s2 \text{ xor } \$s3$	XOR lógico com dois registros
6	ANDI \$s4,imm,\$s2	$\$s4 = \$s2 \text{ and } \text{imm}$	AND lógico com um registro e um imediato
7	ORI \$s4,imm,\$s2	$\$s4 = \$s2 \text{ or } \text{imm}$	OR lógico com um registro e um imediato
8	XORI \$s4,imm,\$s2	$\$s4 = \$s2 \text{ xor } \text{imm}$	XOR lógico com um registro e um imediato
9	ADDI \$s4,imm,\$s2	$\$s4 = \$s2 + \text{imm}$	Adição entre registro e um imediato
10	SUBI \$s4,imm,\$s2	$\$s4 = \$s2 - \text{imm}$	Subtração entre registro e um imediato

Tabela 1: Descrição das instruções requisitadas.

Sinais de indicação de características do resultado da operação são desejáveis, assim opta-se por um registro de indicadores de *zero*, *negativo* e *overflow*, conforme a Tabela 2 abaixo, sendo esse registro atualizado a cada operação da unidade.

Índice	Sinal
0	<i>Overflow</i>
1	Negativo
2	Zero

Tabela 2. Sinais de saída da ULA.

Definido as instruções, parte-se para a implementação.

### 3 Implementação

Necessita-se, além da ULA, de implementar unidades auxiliares, como o banco de registradores e a unidade de decodificação, que dão suporte ao funcionamento da ULA. Implementa-se também uma unidade de controle para comandar a execução das instruções propostas. As seções seguintes descrevem o funcionamento e a implementação das unidades.

### 3.1 Banco de registradores

O banco de registradores é utilizado para fazer o armazenamento temporário de valores que serão utilizados e escritos pela ULA. Implementou-se um banco de registradores com em 16 registradores de 16-bits cada. A Figura 2 mostra os sinais de entrada e saída do módulo.

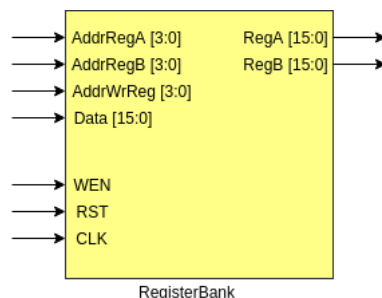


Figura 2. Bloco do Banco de Registradores.

O módulo possui três entradas de 4-bits para endereços de registros, sendo dois endereços para leitura dos registros A e B (*AddrRegA* e *AddrRegB*), com os dados de leitura apresentados em *RegA* e *RegB*, e um endereço (*AddrWriteReg*) para escrita do valor de entrada (*Data*). Há três sinais de controle, sendo:

- WEN (*Write Enable*): Indica a operação do banco (leitura ou escrita). Ele será escrito, caso WEN=1 e lido caso WEN=0;
- RST (*Reset*): Faz o *reset* do banco, zerando os valores de todos os registros;
- CLK (*Clock*): Utilizado para sincronização e execução.

Para a utilização correta do módulo primeiro deve-se definir qual será a operação a ser realizada (leitura ou escrita) e o devido sinal deve ser colocado em WEN. Os endereços dos registros devem ser definidos e, em seguida, deve-se fazer uma transição do sinal de relógio (CLK) para que a operação seja executada.

O sinal de *reset* (RST) deve ser mantido em nível lógico baixo durante toda a execução. Ele é utilizado apenas para a inicialização do banco de registros.

### 3.2 ULA

O módulo desenvolvido possui 5 entradas e duas saídas: *OpA*, *OpB*, *Op*, *RST*, *CLK*, *Res* e *FlagReg* respectivamente. A Figura 3 mostra os sinais de entrada e saída do módulo.

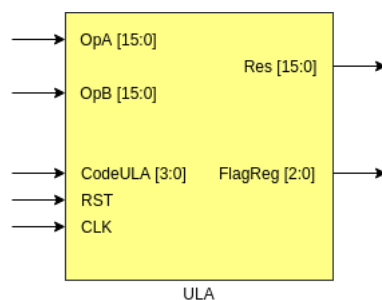


Figura 3. Bloco da ULA.

As entradas  $OpA$  e  $OpB$  representam os operandos de 16-bits  $A$  e  $B$  a serem utilizados na operação. A entrada  $CodeULA$  de 4-bits indica qual operação a ser executada, como adição, subtração, etc., conforme a Tabela 3 abaixo. As saídas  $Res$  de 16-bits e  $FlagReg$  de 3-bits indicam, respectivamente, o resultado da operação e o estado do resultado.

Conforme descrito anteriormente, não há distinção, por parte da ULA, se o operando é um imediato ou um registro. Assim, cria-se a partir das instruções desejadas na Tabela 1, uma ULA com as seguintes instruções genéricas:

Código	Operação
0000	Adição
0001	Subtração
0010	Comparação
0011	$AND$ lógico
0100	$OR$ lógico
0101	$XOR$ lógico

Tabela 3. Descrição das operações implementadas.

Optou-se por implementar uma ALU síncrona, utilizando o passo do relógio (CLK) para orientar sua execução. Assim, depois de selecionados os operandos e a operação a ser executada, deve-se fazer uma transição no sinal de clock para que a operação seja realizada. O sinal de reset (RST) é utilizado apenas para limpar o registro de estados  $FlagReg$  e deve ser mantido em nível lógico baixo durante a execução.

Todas as operações da ALU modificam todos os campos do registro de estados  $FlagReg$ .

### 3.3 Decodificador

O decodificador é responsável por receber a instrução e fazer a seleção correta dos operandos e da operação na ULA. Ele recebe a instrução de 16-bits na forma  $INSTR\ DST, IMM|REGB, REGA$ , onde

- $INSTR$  (4-bit): Código da instrução, conforme a Tabela 1;
- $DST$  (4-bit): Endereço do registrador de destino;
- $IMM|REGB$  (4-bit): Endereço do registrador operando (RegB) ou imediato absoluto;
- $REGA$  (4-bit): Endereço do segundo registrador operando (RegA).

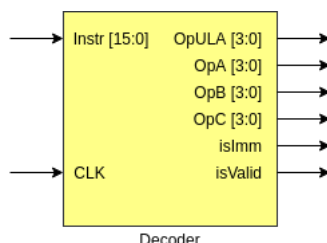


Figura 4. Bloco do Decodificador.

O módulo retorna, em suas saídas, os endereços dos operandos ( $OpC$ ,  $OpA$  e  $OpB$ ), a operação a ser executada pela ALU ( $OpALU$ ), a indicação se o operando B é um registro ou um imediato ( $isImm$ ) e indica se a instrução é válida ou não ( $isValid$ ).

A sincronia é feita através do sinal de *clock*. Assim, a cada transição do sinal verifica-se o código da instrução, altera-se os sinais de *isImm* e *isValid*, ajusta os endereços dos operandos e a operação da ALU. Os códigos da *OpALU* seguem a Tabela 3.

### 3.4 Multiplexador

O multiplexador implementado tem como entrada dois valores *A* e *B* além de um seletor *SEL*. A saída é o resultado da seleção do multiplexador: *S*.

Caso o valor em *SEL* seja 0, a saída é o valor de um registrador, indicado pela entrada *A*. Caso o valor seja 1, então o valor é um imediato estendido em 12 bits, vindo da entrada *B*. Com isso, a ALU fica genérica o suficiente para sua lógica não se preocupar com operações que recebam imediato ou valor de registrador. É importante frisar que o multiplexador é responsável apenas pela entrada *B* da Figura 1. Como explicado anteriormente, essa entrada que, caso a instrução requisite, recebe um imediato ao invés de um registrador.

### 3.5 Estágio do caminho de dados

Por último, descreveremos como implementamos o estágio do caminho de dados para saber o que fazer em cada *clock*.

Os estágios foram implementados como uma máquina de estados, ou seja, a cada subida de *clock*, mudamos de estado e fazemos um estágio do caminho de dados. Inicialmente, a máquina começa no estado de *Halt* esperando alguma ação. O estado muda assim que o módulo recebe um sinal de *START*. Quando o sinal chega, a máquina decodifica a instrução no decodificador. O próximo passo é ir no bando de registradores e buscar os valores requisitados pela instrução. Após a busca, a instrução é executada na ALU e então, o resultado é escrito no banco de registradores. Depois de escrever o resultado, a máquina volta ao estado inicial de *HALT* esperando a próxima instrução.

## 4 Integração

Foi especificado que a ULA deve possuir entradas para dois operandos de 16 bits e uma entrada para o código da operação a ser executada, que possui 4 bits. Para este trabalho, utilizamos apenas 16 registradores, ou seja, apenas 4 bits são necessários para fazer o endereçamento no banco de registradores.

Como dito anteriormente, a ULA implementada deve ser capaz de realizar 11 operações diferentes. Observe que é possível, além de fazer operações com registradores, realizar operações com imediatos, *i.e.*, números absolutos. Esses números devem possuir 4 bits de largura.

As duas *flags* indicam se a operação será realizada com um imediato e se ela é válida, ou seja, foi implementada pela ALU. A *flag isImm* que indica para o multiplexador qual entrada a ALU deverá receber, se do banco de registradores ou se é um imediato, logo, essa *flag* serve como entrada de seleção do multiplexador, descrito na próxima subseção.

A saída *RegA* do banco de registradores se conecta à entrada *OpA* do módulo da ULA, enquanto a saída *RegB*, se conecta à entrada *OpB* do módulo da ULA. Lembrando que essa entrada da ULA pode ser um imediato, a decisão de pegar a saída do banco de registradores ou o imediato segue como descrito na Seção 3.4.

### 4.1 Prototipação

A FPGA utilizada para a prototipação possui 4 botões para que possamos inserir dados e realizar as operações, 16 *switches* para informar o valor dos dados inseridos e 8 *displays* que mostram o valor dos dados. Cada *switch* possui dois estados: *cima* e *baixo*. Quando um *switch* está no estado *cima*,



Instrução	Operando A	Operando B	Resultado	O	N	Z
ADD	0011 1111 1111 1111	0100 0000 0000 0000	0111 1111 1111 1111	0	0	0
ADD	0100 0000 0000 0000	0100 0000 0000 0000	1000 0000 0000 0000	1	1	0
ADD	0000 0000 0000 0000	0000 0000 0000 0000	0000 0000 0000 0000	0	0	1
ADD	0010 0000 0000 0000	1100 0000 0000 0000	1110 0000 0000 0000	0	1	0
SUB	0100 0000 0000 0000	0011 1111 1111 1111	0000 0000 0000 0001	0	0	0
SUB	0011 1111 1111 1111	0100 0000 0000 0000	1111 1111 1111 1111	0	1	0
SLT	0100 0000 0000 0000	0000 0000 0000 0000	0000 0000 0000 0001	0	0	0
SLT	0000 0000 0000 0000	0100 0000 0000 0000	0000 0000 0000 0000	0	0	1
AND	0111 1111 1111 1111	0011 1111 1111 1111	0011 1111 1111 1111	0	0	0
OR	0000 0000 1111 1111	1111 1111 0000 0000	1111 1111 1111 1111	0	1	0
XOR	0101 0101 0101 0101	0010 1010 1010 1010	0111 1111 1111 1111	0	0	0

Tabela 4. Experimentos.

Os experimentos também estão descritos no formato de um *Test Bench* implementado no arquivo "ULA.v".

Para realizar os experimentos na placa, um dos *switches* foi utilizado como chave para que a instrução fosse executada. Como o *clock* da placa é de 50 MHz, sempre que o botão *Key3* era apertado, a instrução era executada 50 milhões de vezes, o que inviabilizava a visualização correta do resultado. Para superar este problema, o *switch* 17 foi utilizado para que a instrução executasse apenas uma vez quando ele estivesse com o valor 1. Após a execução da instrução e a consequente visualização do resultado, temos que reiniciar o *switch*, ou seja, colocar ele no valor 0 e novamente no valor 1. Com isso, garantimos que a instrução é executada apenas uma vez, com o custo de ter que reiniciar o *switch* toda vez que fomos executar uma instrução novamente, mesmo se for a mesma operação com os mesmos valores de entrada e saída.

## Referências

- [1] John L. Hennessy I. and David A. Patterson. *Computer Architecture: a Quantitative Approach (Fifth Edition)*. 2012.