

Projeto e Análise de Algoritmos: Trabalho Prático 1

João Mateus de Freitas Veneroso

Departamento de Ciência da Computação da Universidade Federal
de Minas Gerais

June 14, 2017

1 Introdução

Este relatório descreve a implementação do trabalho prático 2 da disciplina Projeto e Análise de Algoritmos. O trabalho consistiu em resolver um problema de compartilhamento de viagens por meio de três paradigmas diferentes: força bruta, programação dinâmica e algoritmos gulosos.

2 Força Bruta

O algoritmo de força bruta descrito abaixo é o mesmo implementado no Trabalho Prático 1.

O algoritmo 1 implementa uma solução de força bruta para o problema de compartilhamento de viagens. Primeiro inicializa-se o benefício máximo b^* com um valor negativo, dessa forma qualquer configuração válida vai proporcionar um benefício maior. A partir daí, no loop das linhas 5-10, para cada configuração válida, calcula-se o benefício total e atualiza-se o valor de b^* se este benefício for maior do que qualquer um encontrado até então. Além disso, a variável G_p^* guarda a configuração que proporcionou o maior benefício. Ao final do algoritmo, b^* guarda o valor do benefício máximo para o grafo G e G_p^* guarda a configuração que proporcionou este benefício.

A complexidade deste algoritmo depende do número de configurações G_p diferentes e do custo da função *ConstraintsAreValid*. O número de configurações G_p diferentes é 2^m para m igual ao número de arestas no grafo G . Pois, cada aresta pode estar presente ou não em G_p e nós queremos as combinações possíveis para todas as arestas m . O custo da função *ConstraintsAreValid* depende do número de arestas, pois, para cada aresta (u, v) , temos de verificar se ela é a única aresta que sai do vértice u , se o vértice v é um motorista e se v

possui espaço para acomodar todos os passageiros de u . Como todas estas operações tem custo constante, a função *ConstraintsAreValid* tem custo $O(m)$. Por último, a linha 7 calcula a soma dos pesos de todas as arestas também com custo $O(m)$. Logo, a complexidade total do algoritmo é $2m2^m$ e o algoritmo é $O(m2^m)$.

Algorithm 1 MaximizeBenefit

```

1: procedure MAXIMIZEBENEFIT( $G = (V, A)$ )
2:    $b^* \leftarrow -1$ 
3:    $G_p^* \leftarrow \emptyset$ 
4:
5:   for all  $G_p = (V, A_p) : A_p \subseteq G.A$  do
6:     if ConstraintsAreValid( $G_p$ ) then
7:        $b \leftarrow \sum_{(v_i, v_j) \in A_p} B(v_i, v_j)$ 
8:       if  $b > b^*$  then
9:          $b^* \leftarrow b$ 
10:         $G_p^* \leftarrow G_p$ 

```

Uma melhora ainda pode ser alcançada se deixarmos de testar parte das configurações inválidas de G . Sabemos que um passageiro só pode pegar carona em uma rota, portanto, qualquer combinação G_p onde existirem arestas $(u, v_i), (u, v_j) : i \neq j$ é inválida. Dessa forma, basta manter uma única aresta ativa por vez na lista de adjacência de cada vértice. Por exemplo, na figura 1 apenas duas combinações precisam ser testadas: $G_0(V, A_0) : A_0 = \{(X, Y)\}$ e $G_1(V, A_1) : A_1 = \{(X, Z)\}$.

Além disso, é necessário lembrar que um vértice pode representar um motorista sem passageiros ou um passageiro que não vai pegar carona com ninguém, portanto, o número total de combinações se torna $\sum_{v \in V} G \rightarrow Adj(v) + 2$ e, no pior caso (um grafo completo), o número de combinações se torna $O(n^n)$ onde n é o número de vértices no grafo G . Feitas estas considerações, a complexidade assintótica do algoritmo é $O(mn^n)$. O algoritmo implementado em Python para este trabalho utiliza este método.

A complexidade de espaço do algoritmo original e da versão aprimorada é $O(n + m)$, pois o grafo é armazenado na forma de listas de adjacência.

3 Programação Dinâmica

No problema do compartilhamento de viagens modelado em grafos, os vértices do grafo representam viagens e as arestas do grafo representam compartilhamentos. Cada vértice pode representar viagens com passageiros exclusivos, motoristas exclusivos ou passageiros-motoristas. Em qualquer solução válida os passageiros-motoristas tem de decidir se vão atuar como passageiros ou motoristas devido às restrições do problema. Dessa forma, sendo k o número de passageiros-motoristas, ao variar quais deles atuam como passageiros e quais

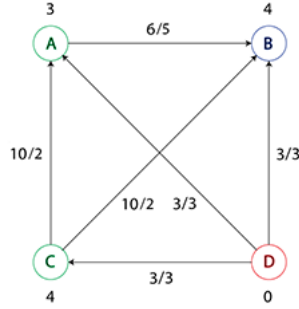


Figure 1: Exemplo do problema de compartilhamento de viagens modelado em forma de grafo

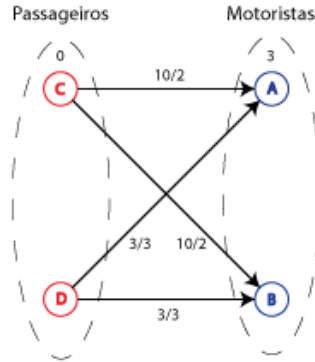


Figure 2: Grafo bipartido após definição dos passageiros e motoristas no grafo da figura 1

atuam como motoristas, existem 2^k combinações possíveis que dão origem a problemas distintos. Cada um destes problemas pode ser pensado como um grafo bipartido $G(V,A)$ onde os vértices de passageiros pertencem a um subconjunto de V e os vértices de motoristas pertencem a um outro subconjunto de V , sendo que todas as arestas conectam um vértice passageiro a um vértice motorista e os dois subconjuntos são disjuntos.

A figura 1 mostra um exemplo do problema de compartilhamento de viagens modelado na forma de um grafo, onde vértices vermelhos representam grupos de passageiros, vértices azuis representam motoristas e vértices verdes representam passageiros-motoristas. Os números próximos aos vértices representam a capacidade do veículo e os números próximos às arestas (v_i, v_j) representam o benefício do compartilhamento $B(v_i, v_j)$ e o número de passageiros na vi-

agem $Q(v_i, v_j)$ separados por uma barra. Perceba que os vértices A e C são passageiros-motoristas e os demais vértices são passageiros ou motoristas exclusivos. Ao selecionar o vértice A como motorista e o vértice C como passageiro, podemos modelar o problema com o grafo bipartido da figura 2. Para cada uma das combinações de passageiros e motoristas podemos construir um grafo bipartido similar. Nesta forma, o problema passa a se parecer bastante com o *0-1 Multiple Knapsack Problem*, com a diferença que alguns itens podem estar restritos à sacolas específicas. No caso, as sacolas representam os carros e os itens representam os grupos de passageiros. Além disso, é possível mapear o *0-1 Multiple Knapsack Problem* no problema de compartilhamento de viagens se considerarmos o caso em que todos os passageiros podem pegar carona em todos os veículos. Logo, o problema do compartilhamento de viagens é NP-difícil.

Dado um grafo $G(V, A)$, cada motorista v_j dá origem a um *0-1 Knapsack Problem*. Pois, cada aresta $(v_i, v_j) \in G.A$ representa uma possibilidade do grupo de passageiros v_i seguir viagem com v_j . E, para maximizar o benefício dos compartilhamentos do motorista $B_{max}(G, v_j)$ é preciso escolher o conjunto de arestas (v_i, v_j) que confira o maior benefício sem exceder a capacidade do carro, que é basicamente a definição do *0-1 Knapsack Problem*. No entanto, a forma como um motorista maximiza o benefício dos seus compartilhamentos influencia como os outros motoristas podem maximizar os seus compartilhamentos. Logo, assumindo que o motorista v_j está levando o grupo de passageiros X , o próximo motorista deverá maximizar seu benefício com base no grafo $G'(V - X - v_j, A')$, sendo que A' é o conjunto de arestas original A sem as arestas que contém v_j ou qualquer um dos passageiros levados. No caso de motoristas que podem ser passageiros, também existe a possibilidade do motorista v_j não levar passageiro nenhum. Nesse caso, as arestas incidentes em v_j serão apagadas do grafo G , mas as arestas que saem de v_j serão mantidas e, o vértice v_j também será mantido.

Se o motorista v_j decide levar um passageiro v_i , os demais motoristas vão maximizar seus benefícios sem considerar o passageiro v_i no grafo. Por conta disso, o benefício encontrado não será necessariamente máximo. Por exemplo, tome o caso em que v_j pode levar um dos grupos de passageiros $\{p_1 = 12/2, p_2 = 20/1, p_3 = 1/1\}$ onde o primeiro valor associado a cada grupo representa o seu benefício e o segundo valor o número de pessoas naquele grupo (note que a barra não representa divisão nesse caso). Assumindo que $v_j.capacidade = 2$, v_j maximiza o benefício dos seus compartilhamentos se escolher os passageiros $\{p_2, p_3\}$ auferindo um benefício total de 21. Agora assuma que existe um outro motorista v_{j+1} que pode compartilhar viagem apenas com p_2 . Nesse caso, o motorista v_{j+1} ficará impedido de compartilhar essa viagem. No entanto, o benefício máximo dos compartilhamentos seria claramente maior se v_j tivesse escolhido levar p_1 ao invés de $\{p_2, p_3\}$.

Por conta da incapacidade de prever localmente qual é o benefício total máximo do plano de compartilhamento, é necessário testar cada uma das combinações de k passageiros para o motorista v_j e escolher aquela que provê o benefício total máximo. Isto dá um total de 2^k combinações, onde, para cada combinação de passageiros, constrói-se um grafo G' sem aqueles passageiros e sem o motorista ou apenas sem as arestas dos passageiros se o motorista não for

levar ninguém, como explicado anteriormente. Então, calculamos o benefício máximo para o subgrafo G' e assim por diante. Sendo que cada combinação de passageiros em cada motorista pode ter seu benefício máximo calculado pela resolução do *0-1 Knapsack Problem*.

Finalmente, podemos construir a seguinte equação de recorrência:

$$B_{max}(G, D_j) = \begin{cases} 0, & \text{se } G = \emptyset. \\ \max_{P_k \subseteq D_j, P} B_{max}(G', D_{j+1}) + B(P_k), & \text{caso contrário.} \end{cases} \quad (1)$$

onde P_k são todas as combinações de passageiros do motorista D_j , onde $P_k \subseteq D_j, \text{passageiros} \subseteq G.A$. G' depende da escolha dos passageiros como explicado nos parágrafos anteriores e $B(P_k)$ é o somatório dos benefícios dos passageiros em P_k . A ordem de escolha dos motoristas D_j não é importante uma vez que todas as possíveis combinações de passageiros acabam sendo testadas de uma forma ou de outra. No entanto, esta ordem será importante quando tratarmos da solução gulosa para o problema.

Perceba que para calcularmos o benefício máximo de G é necessário resolver maximizar os benefícios nos subproblemas G' . Ou seja, o problema tem subestrutura ótima. A prova deste postulado é que, se obtemos o benefício máximo em G com base em um $B(G')$ cujo benefício não é máximo, então, podemos simplesmente substituir $B(G')$ por $B_{max}(G')$ e obter um benefício maior, contradizendo o fato de G ser máximo inicialmente. Portanto, $B(G')$ tem de ser máximo.

A implementação ingênua desta equação de recorrência acaba calculando várias vezes o mesmo problema, pois, um subgrafo G' pode ocorrer diversas vezes na árvore de recursão, mas o seu benefício máximo $B_{max}(G')$ é sempre o mesmo. Portanto, podemos ganhar eficiência ao salvar os resultados dos cálculos anteriores do *0-1 Knapsack Problem*. Além disso, podemos utilizar uma abordagem de programação dinâmica para resolver o próprio *0-1 Knapsack Problem*.