## Informe mecànic Projecte I

Marc Asenjo i Ponce de León — Joan Marcè i Igual — Iñigo Moreno i Caireta

18 de març de 2015



# $\mathbf{\acute{I}ndex}$

1	Ensamblatge general Servos			3
2				
3		ç Estructura		
4	4.1 4.2 4.3 4.4	ntbraç         Vara          Alineador          Eix          Eix Pinça          Unió	 	6
5	Pine	ça		7

## 1 Ensamblatge general



El robot delta està format per

#### 2 Servos

- 3 Braç
- 3.1 Estructura
- 3.2 Estabilitzador

### 4 Avantbraç

- 4.1 Vara
- 4.2 Alineador
- 4.3 Eix
- 4.4 Eix Pinça
- 4.5 Unió

5 Pinça