

## Capítulo 3

# Existência de Mapas de Transporte ótimo

Nesse capítulo, retornamos à formulação de Monge e estudaremos a existência e propriedades de mapas de transporte ótimo, ou seja a existência de minimisantes para o problema de Monge. Recordamos que a motivação principal para introduzir a formulação de Kantorovitch é a dificuldade em aplicar o método direto do cálculo das variações para a formulação de Monge. Isso é uma estratégia frequente no cálculo das variações; quando o método direto falha, procuramos uma *relaxação semi-contínua inferiormente* do problema para a qual o método direto é eficaz, e em seguida usamos as condições de otimalidade para identificar situações onde as soluções dessa relaxação correspondem na verdade à soluções do problema original. No contexto do problema de Kantorovitch, as condições de otimalidade que nos premitirão voltar ao problema de Monge é justamente a teoria de  $c$ -monotonicidade cíclica desenvolvida no último capítulo. Nesse capítulo vamos discutir como explorar essa teoria quando os espaços  $\mathcal{X}$  e  $\mathcal{Y}$  são (subconjuntos de)  $\mathbb{R}^d$ .

### 3.1 Consequências da $c$ -monotonicidade cíclica

Recordemos o problema de Kantorovitch: dado um custo  $c : \mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d \mapsto \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$  e  $\mu, \nu \in \mathcal{P}(\mathbb{R}^d)$  consideramos

$$\min_{\gamma \in \Pi(\mu, \nu)} \int_{\mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d} cd\gamma = \sup_{\varphi \oplus \psi \leq c} \int_{\mathbb{R}^d} \varphi d\mu + \int_{\mathbb{R}^d} \psi d\nu, \quad (3.1)$$

onde a igualdade é a dualidade de Kantorovitch já provada. Nesse capítulo vamos supor sempre que o mínimo é atingido, para isso basta supor por exemplo que

$$\int_{\mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d} cd\mu \otimes \nu < +\infty,$$

logo existe um plano de transporte ótimo, assim como o supremo que define o problema dual, existem potenciais ótimos de Kantorovitch  $(\varphi, \psi)$ .

Sabemos do Teorema 2.3.1 que para  $\gamma$ -quase todo ponto  $(x, y) \in \text{supp } \gamma$ , vale que

$$\varphi(x) + \psi(y) = c(x, y). \quad (3.2)$$

Assumindo regularidade o suficiente dos potenciais de Kantorovitch, podemos diferenciar ambos os lados dessa equação com respeito à  $x$  enquanto mantemos  $y$  fixo. Dessa forma, temos que

$$\nabla \varphi(x) = \nabla_x c(x, y). \quad (3.3)$$

Assumindo que  $y \mapsto \nabla_x c(x, y)$  é invertível, o ponto  $y$  será necessariamente dado por

$$y = (\nabla_x c(x, \cdot))^{-1}(\nabla \varphi(x)). \quad (3.4)$$

A inversibilidade de  $\nabla_x c(x, \cdot)$  é uma consequência, por exemplo, da hipótese conhecida como *condição de torção*

$$\det D_{x,y}^2 c(x, y) \neq 0.$$

Um caso mais simples, e importante é quando  $c(x, y) = h(x - y)$ , onde  $h : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$  é uma função estritamente convexa. Vamos provar à frente que se  $h$  é estritamente convexa, então seu gradiente  $\nabla h$  está bem definido em  $\mathcal{L}^d$ -quase todo ponto de  $\mathbb{R}^{d,1}$ .

O mesmo cálculo de antes nesse caso nos dá

$$x - y = (\nabla h)^{-1}(\nabla \varphi(x)).$$

O caso mais simples, e talvez o mais importante, é o custo quadrático quando  $c(x, y) = \frac{1}{2}|x - y|^2$ . Neste caso, obtemos o teorema de Brenier, que afirma que a aplicação de transporte ótimo é dada por

$$T = \text{id} - \nabla \varphi = \nabla u, \quad (3.5)$$

e  $u$  é uma função convexa.

De modo geral, podemos definir uma aplicação

$$T \stackrel{\text{def.}}{=} \text{id} - (\nabla h)^{-1}(\nabla \varphi), \quad (3.6)$$

com a qual obtemos heuristicamente a seguinte propriedade: assumindo que o gradiente  $\nabla \varphi$  é bem definido, para quase todo ponto  $(x, y) \in \text{supp } \gamma$ , segue que  $y = T(x)$ .

Portanto, para provar a existência de um mapa de transporte ótimo precisamos ou provar que os potenciais de Kantorovitch são muito regulares, por exemplo  $\mathcal{C}^1$  para que os gradientes estejam sempre bem definidos, ou ao menos balancear alguma regularidade mais fraca dos potenciais de Kantorovitch com hipóteses sobre a medida de partida  $\mu$  para que a aplicação  $T$  definida em (3.6) seja bem definida em  $\mu$ -quase todo ponto.

No caso mais simples do custo quadrático, a primeira alternativa é diretamente ligada à questão de continuidade do transporte ótimo<sup>2</sup>, que além de ser consideravelmente mais difícil, é falsa em situações muito razoáveis, como aprendemos desde o contra-exemplo proposto por Caffarelli.

A segunda alternativa requer explorar a regularidade que obtemos diretamente da teoria de  $c$ -monotonicidade cíclica, onde os potenciais herdam frequentemente a regularidade Lipschitz do custo  $c$  ou são funções convexas. Nesses casos podemos provar com os teoremas de Rademacher e/ou de Alexandrov que garante a existência do gradiente em  $\mathcal{L}^d$ -quase todo ponto.

---

<sup>1</sup>Na verdade, o conjunto onde ele não está definido é uma união enumerável de superfícies  $\mathcal{C}^1$  de dimensão  $d - 1$ . Chamamos isso de um conjunto  $(d - 1)$ -rectificável.

<sup>2</sup>Note que  $\varphi$  de ordem  $\mathcal{C}^1$  implicaria um mapa de transporte contínuo.

## 3.2 Diferenciabilidade de funções convexas

No capítulo 2 nós vimos que funções convexas sempre admitem uma noção mais fraca de gradiente, os subgradientes, que se tornam o conjunto

$$\partial f(x) = \{p : f(y) \geq f(x) + \langle p, y - x \rangle \text{ para todo } y\},$$

sempre que  $f$  é uma função convexa. Esse conjunto é não vazio  $\partial f(x) \neq \emptyset$  sempre que  $x \in \text{dom } f$ .

**Exercício 3.1.** Prove que se  $\partial f(x)$  é um conjunto unitário, se e somente se, o gradiente  $\nabla f(x)$  existe e  $\partial f(x) = \{\nabla f(x)\}$ .

Agora vamos ver que  $\nabla f(x)$  está bem definido para  $\mathcal{L}^d$ -quase todo ponto  $x \in \mathbb{R}^d$ . Para isso vamos usar o teorema de Rademacher para funções Lipschitz. Lembramos que  $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ , onde  $U$  é um subconjunto aberto de  $\mathbb{R}^d$ , é Lipschitz quando existe uma constante  $L$  tal que

$$|f(x) - f(y)| \leq L|x - y|.$$

Por outro lado,  $\text{Lip}(f)$  denota a menor constante tal que essa desigualdade é verdadeira. Uma função  $f : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$  é localmente Lipschitz quando  $f$  é Lipschitz em todo conjunto aberto e limitado.

**Teorema 3.2.1.** Se  $f$  é localmente Lipschitz, então o gradiente  $\nabla f(x)$  existe para  $\mathcal{L}^d$ -quase todo ponto  $x \in \mathbb{R}^d$ .

Nosso objetivo é mostrar que toda função convexa é localmente Lipschitz no interior de seu domínio, e portanto é diferenciável em quase todo ponto. Isso é uma consequência direta da convexidade.

**Teorema 3.2.2.** Seja  $f : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R} \cup \{+\infty\}$ . Então as seguintes afirmações valem

1.  $f$  é localmente limitada em seu domínio;
2.  $f$  é localmente Lipschitz em seu domínio;
3.  $f$  é diferenciável em  $\mathcal{L}^d$ -quase todo ponto.

*Demonstração.* Seja um cubo  $Q \subset \text{dom } f$ . Se os vértices do cubo são dados por  $(v_i)_{i=1}^{2^d}$ , então todo ponto  $x \in Q$  pode ser escrito como uma combinação convexa dos vértices, ou seja

$$x = \sum_{i=1}^{2^d} \lambda_i v_i,$$

e da convexidade de  $f$  segue que

$$f(x) = f\left(\sum_{i=1}^{2^d} \lambda_i v_i\right) \leq \sum_{i=1}^{2^d} \lambda_i f(v_i).$$

Escolha  $M \stackrel{\text{def.}}{=} \max_{i=1, \dots, 2^d} f(v_i)$ . Segue que  $f$  é localmente limitada.

Agora, dado um cubo  $Q \subset \text{int dom } f$ , considere uma bola de raio  $2R$  tal que  $B_{2R} \subset Q$ . Dados  $x, y \in B_R$ , escolha  $z \stackrel{\text{def.}}{=} x + t(y - x)$ , e tome  $t$  suficientemente grande para que  $z \in \partial B_{2R}$ . Dessa forma

$$t = \frac{|z - x|}{|y - x|} > 1,$$

pois como  $x, y, z$  são colineares, e podemos escrever  $y = t^{-1}z + (1 - t^{-1})x$ , se  $t \leq 1$ , teríamos que  $z \in B_R$ . Nós obtemos então pela convexidade de  $f$  que

$$\begin{aligned} f(y) &\leq f(x) + \frac{1}{t}(f(z) - f(x)) \\ &\leq f(x) + \frac{M}{3R}|y - x|. \end{aligned}$$

Logo  $f$  é localmente Lipschitz e segue do teorema de Rademacher que  $\nabla f(x)$  está bem definido em  $\mathcal{L}^d$  quase todo ponto.  $\square$

### 3.3 O teorema de Brenier

Vamos agora estudar o teorema de Brenier sobre a existência de aplicações de transporte ótimo para o custo quadrático

$$c(x, y) = \frac{1}{2}|x - y|^2.$$

Note que dadas duas medidas de probabilidade  $\mu, \nu \in \mathcal{P}(\mathbb{R}^d)$  e um plano de transporte  $\gamma \in \Pi(\mu, \nu)$ , temos que

$$0 \leq \int_{\mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d} \frac{1}{2}|x - y|^2 d\gamma = \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^d} |x|^2 d\mu + \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^d} |y|^2 d\nu - \int_{\mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d} \langle x, y \rangle d\gamma.$$

Portanto para que o valor do problema de Kantorovitch associado tenha valor finito, é necessário e suficiente que os momentos de ordem 2 de  $\mu$  e  $\nu$  sejam finitos,  $M_2(\mu), M_2(\nu) < +\infty$ . Dessa forma, convém definir o subconjunto

$$\mathcal{T}_2(\mathbb{R}^d) \stackrel{\text{def.}}{=} \left\{ \mu \in \mathcal{P}(\mathbb{R}^d) : M_2(\mu) < +\infty \right\}, \text{ onde } M_2(\mu) \stackrel{\text{def.}}{=} \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^d} |x|^2 d\mu. \quad (3.7)$$

Como as quantidades  $\frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^d} |x|^2 d\gamma(x, y)$  são constantes e iguais à  $M_2(\mu)$  para todo  $\gamma \in \Pi(\mu, \nu)$ , e de forma análoga para a segunda marginal, o problema de Kantorovitch para o custo quadrático é equivalente à formulação de *máxima correlação*

$$\mathcal{T}(\mu, \nu) \stackrel{\text{def.}}{=} \max_{\gamma \in \Pi(\mu, \nu)} \int_{\mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d} \langle x, y \rangle d\gamma(x, y) = \min_{u \text{ convexa}} \int_{\mathbb{R}^d} u(x) d\mu + \int_{\mathbb{R}^d} u^*(y) d\nu. \quad (3.8)$$

**Exercício 3.2.** Prove que para todo par de medidas  $\mu, \nu \in \mathcal{P}_2(\mathbb{R}^d)$  a formulação em máxima correlação é equivalente à formulação em termos de distância de Wasserstein

$$W_2^2(\mu, \nu) \stackrel{\text{def.}}{=} \min_{\gamma \in \Pi(\mu, \nu)} \int_{\mathbb{R}^d \times \mathbb{R}^d} \frac{1}{2}|x - y|^2 d\gamma = \max_{\varphi} \int_{\mathbb{R}^d} \varphi d\mu + \int_{\mathbb{R}^d} \varphi^c d\nu, \quad (3.9)$$

com  $c = \frac{1}{2}|x - y|^2$ .

Apesar de as formulações (3.8),(3.9) serem equivalentes, vamos ver que a formulação em máxima correlação é ligeiramente mais conveniente para provar o teorema de Brenier devido à sua relação com funções convexas. O primeiro resultado para isso é o seguinte, que pode ser formulado mesmo em espaços poloneses, sobre planos de transporte concentrados em gráficos.

Dados dois espaços poloneses  $\mathcal{X}, \mathcal{Y}$ , dizemos que um conjunto  $\Gamma \subset \mathcal{X} \times \mathcal{Y}$  é um gráfico se para todo par  $x \in \mathcal{X}$ , existe no máximo um  $y \in \mathcal{Y}$  tal que  $(x, y) \in \Gamma$ . Note que é perfeitamente possível que para um dado  $x$ , não exista nenhum  $y$  com essa propriedade.

**Proposição 3.3.1.** *Dados dois espaços poloneses  $\mathcal{X}, \mathcal{Y}$ , suponha que  $\gamma \in \mathcal{P}(\mathcal{X} \times \mathcal{Y})$  seja tal que  $(\pi_{\mathcal{X}})_{\sharp}\gamma = \mu$ , e existe um gráfico  $\Gamma \subset \mathcal{X} \times \mathcal{Y}$  tal que  $\gamma$  é concentrado em  $\Gamma$ . Então existe uma aplicação  $T : \mathcal{X} \rightarrow \mathcal{Y}$  tal que  $\gamma = (\text{id}, T)_{\sharp}\mu$ .*

*Demonstração.* Como  $\gamma$  é concentrado em  $\Gamma$ , e é uma medida de Radon, existe um conjunto boreliano  $\Gamma_1 \subset \Gamma$  tal que  $\gamma(\mathcal{X} \times \mathcal{Y} \setminus \Gamma_1) = 0$ . Logo, como toda medida de Radon é regular interiormente, e  $\Gamma_1$  é boreliano, existe uma sequência de conjuntos compactos  $(K_k)_{k \in \mathbb{N}}$  encaixados e tais que  $\gamma(\mathcal{X} \times \mathcal{Y} \setminus \bigcup_{k \in \mathbb{N}} K_k) = 0$ .

Seja agora  $C_k \stackrel{\text{def.}}{=} (\pi_{\mathcal{X}})(K_k)$  e defina  $T_k : C_k \rightarrow \mathcal{Y}$ , onde para cada  $x \in C_k$ ,  $T_k(x)$  é o único ponto de  $\mathcal{Y}$  tal que  $(x, T_k(x)) \in K_k$ . Vamos observar algumas propriedades das aplicações  $T_k$ . Primeiro note que, como  $C_k$  são uma família crescente de conjuntos compactos, se  $i < k$ , então  $C_i \subseteq C_k$  e segue que  $T_k|_{C_i} = T_i$ .

Além disso, note que  $T_k$  é contínuo em  $C_k$  para todo  $k \in \mathbb{N}$ . De fato, como  $K_k$  é um conjunto compacto, seja uma sequência  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}} \subset C_k$  tal que  $x_n \rightarrow x$ . Desse modo  $(x_n, y_n = T_k(x_n))_{n \in \mathbb{N}} \subset K_k$ , e por compacidade toda subsequência de  $(x_n, y_n)$  admite uma subsequência tal que  $(x_{n_i}, y_{n_i}) \rightarrow (x, y) \in K_k$ . Como  $K_k$  é um subconjunto do gráfico  $\Gamma$ , existe um único  $y \in \mathcal{Y}$  tal que  $(x, y) \in K_k$ , e portanto  $y = T_k(x)$ . Como toda subsequência admite uma nova subsequência convergente, pela propriedade de Urysohn, concluímos que  $T_k(x_n) \rightarrow T_k(x)$ .

Podemos então definir uma aplicação global, observando que

$$\mu \left( \mathcal{X} \setminus \bigcup_{k \in \mathbb{N}} C_k \right) = \gamma \left( \mathcal{X} \times \mathcal{Y} \setminus \bigcup_{k \in \mathbb{N}} K_k \right) = 0.$$

Logo, fixemos um ponto  $y_0 \in \mathcal{Y}$  qualquer, e podemos definir a aplicação de Borel  $T : \mathcal{X} \rightarrow \mathcal{Y}$  como

$$T(x) \stackrel{\text{def.}}{=} \begin{cases} T_k(x), & \text{se } x \in C_k, \\ y_0, & \text{se } x \in \mathcal{X} \setminus \bigcup_{k \in \mathbb{N}} C_k. \end{cases}$$

Para concluir a prova, note que para toda função contínua e limitada  $\varphi \in \mathcal{C}_b(\mathcal{X} \times \mathcal{Y})$ , temos que  $\varphi(x, y) = \varphi(x, T(x))$  para  $(x, y) \in K_k$ . Dessa forma, pelo teorema da convergência monótona

$$\int_{\mathcal{X} \times \mathcal{Y}} \varphi d\gamma = \lim_{k \rightarrow \infty} \int_{K_k} \varphi d\gamma = \lim_{k \rightarrow \infty} \int_{C_k} \varphi(x, T(x)) d\mu = \int_{\mathcal{X}} \varphi(x, T(x)) d\mu.$$

Disso concluímos que  $\gamma = (\text{id}, T)_{\sharp}\mu$  e o resultado segue.  $\square$

Esse resultado pode ser usado de forma abstrata, ou seja, não é necessário conhecer uma aplicação que defina o gráfico  $\Gamma$ , basta ser capaz de definir o gráfico  $\Gamma$  de forma abstrata como uma relação de teoria de conjuntos. Vamos usar a  $c$ -monotonicidade cíclica em conjunto desse resultado para provar o teorema de Brenier.

**Teorema 3.3.1.** *Sejam duas medidas de probabilidade  $\mu, \nu \in \mathcal{P}_2(\mathbb{R}^d)$ , tais que  $\mu \ll \mathcal{L}^d$ .*

1. *O problema de Kantorovitch na forma de máxima correlação (3.8) admite um único plano de transporte ótimo  $\gamma \in \Pi(\mu, \nu)$ , enquanto que a formulação dual admite maximisadores dado por um par de funções convexas  $(\varphi, \varphi^*)$ , que é único módulo a soma de uma constante, como elemento de  $L^1(\mu)$ . Além disso, o plano de transporte ótimo assume a forma  $\gamma = (\text{id}, \nabla\varphi)_\sharp\mu$ .*
2. *Conversamente, se  $\varphi$  é uma função convexa, s.c.i., e diferenciável em  $\mu$  quase todo ponto tal que  $|\nabla\varphi| \in L^2(\mu)$ , então  $T \stackrel{\text{def.}}{=} \nabla\varphi$  é sempre ótimo para o transporte de  $\mu$  à  $(\nabla\varphi)_\sharp\mu$ .*
3. *Assuma também que  $\nu \ll \mathcal{L}^d$ , então o mapa de transporte ótimo de  $\mu$  para  $\nu$  é dado por  $T_{\mu \rightarrow \nu} = \nabla\varphi$ , enquanto o mapa de  $\nu$  para  $\mu$  é dado por  $T_{\nu \rightarrow \mu} = \nabla\varphi^*$  e nós temos que*

$$T_{\nu \rightarrow \mu} \circ T_{\mu \rightarrow \nu} = \text{id} \text{ } \mu\text{-q.t.p. em } \mathbb{R}^d, \quad T_{\mu \rightarrow \nu} \circ T_{\nu \rightarrow \mu} = \text{id} \text{ } \nu\text{-q.t.p. em } \mathbb{R}^d. \quad (3.10)$$

*Demonstração.* Começando pelo item (1), se  $\gamma$  é um plano de transporte ótimo entre  $\mu$  e  $\exists$ , note pelo teorema 2.3.1 que existem potenciais ótimos da forma  $(\varphi, \varphi^*)$  tais que  $\gamma$  é concentrada no conjunto

$$\Gamma \stackrel{\text{def.}}{=} \{(x, y) : \varphi(x) + \varphi^*(y) = \langle x, y \rangle\} = \{(x, y) : y \in \partial\varphi(x)\}.$$

Pelo teorema 3.2.2 temos que

$$\mathcal{L}^d(\{x \in \mathbb{R}^d : \nabla\varphi(x) \text{ não existe}\}) = 0.$$

Portando, definamos  $\Gamma = \Gamma_0 \cup \Gamma_1$  onde

$$\Gamma_0 = \{(x, y) : y \in \partial\varphi(x) \text{ e } \nabla\varphi(x) \text{ não existe}\}, \quad \Gamma_1 = \{(x, \nabla\varphi(x)) : \nabla\varphi(x) \text{ existe}\}.$$

Como  $\gamma$  é concentrada em  $\Gamma$ , temos que  $\gamma(\Gamma_0) = \mu(\{x : \nabla\varphi(x) \text{ não existe}\}) = 0$ , pois  $\mu \ll \mathcal{L}^d$ . Disso concluímos que  $\gamma$  é concentrada em  $\Gamma_1$ , que por definição é um gráfico, pois coincide com o gráfico de  $\partial\varphi$  nos pontos onde o sub-diferencial é um conjunto unitário. Pela proposição 3.3.1, existe uma aplicação Borel mensurável  $T$  tal que  $\gamma = (\text{id}, T)_\sharp\mu$ . Além disso, pela construção temos que  $T = \nabla\varphi$ .

Para obter a unicidade, note que se existirem dois planos de transporte ótimo  $\gamma_1$  e  $\gamma_2$ , pelos argumentos à cima, temos que  $\gamma_i = (\text{id}, \nabla\varphi_i)_\sharp\mu$ , onde  $\varphi_1, \varphi_2$  são funções convexas. Mas então podemos construir um novo plano de transporte ótimo

$$\bar{\gamma} \stackrel{\text{def.}}{=} \frac{\gamma_1 + \gamma_2}{2},$$

que por sua vez será da forma  $\bar{\gamma} = (\text{id}, \nabla\bar{\varphi})_\sharp\mu$ . Mas pela construção, este novo plano só pode ser induzido por uma aplicação de transporte se  $\nabla\varphi_1 = \nabla\varphi_2$  em  $\mu$  quase todo ponto. Segue que  $\gamma_1 = \gamma_2$ .

Suponha agora que existem dois potenciais de Kantorovitch  $\varphi_1, \varphi_2$ , tais que  $\|\varphi_1 - \varphi_2\|_{L^1(\mu)} > 0$ . Pelos argumentos anteriores, isso gera dois mapas de transporte ótimo  $T_i = \nabla\varphi_i$  para  $i = 1, 2$ . Mas pelo argumento anterior temos que  $\nabla(\varphi_1 - \varphi_2) = 0$  para  $\mu$ -quase todo ponto. Portanto  $\varphi_1$  e  $\varphi_2$  divergem no máximo de uma constante no suporte de  $\mu$ .

Consideremos agora a afirmação conversa no item 2. Assumindo que  $\mu \ll \mathcal{L}^d$  e que  $\nabla\varphi \in L^2(\mu)$ , defina  $\nu \stackrel{\text{def.}}{=} (\nabla\varphi)_\sharp\mu$ , de forma que

$$M_2(\nu) = \frac{1}{2} \int_{\mathbb{R}^d} |\nabla\varphi|^d d\mu < +\infty.$$

Dessa forma o problema de Kantorovitch admite um único plano de transporte ótimo. Além disso, como  $\mu \ll \mathcal{L}^d$ , definindo  $\gamma \stackrel{\text{def.}}{=} (\text{id}, \nabla \varphi)_{\sharp} \mu$ , segue da construção que para  $\gamma$ -quase todo par  $(x, y)$  temos que  $y = \nabla \varphi(x)$  e segue do caso de igualdade da identidade de Fenchel que

$$\varphi(x) + \varphi^*(y) = \langle x, y \rangle.$$

Pelo teorema 2.3.1, segue que  $\varphi$  é um potencial de Kantorovitch e que  $\gamma$  definido como à cima é ótimo para o transporte de  $\mu$  à  $\nu$ .

Para provar o item (3), como  $\mu \ll \mathcal{L}^d$  existe um único plano de transporte ótimo  $\gamma = \gamma_{\mu \rightarrow \nu} = (\text{id}, T_{\mu \rightarrow \nu})_{\sharp} \mu \in \Pi(\mu, \nu)$ . Por outro lado, inverter as marginais de um plano de transporte preserva o custo de transporte por conta de simetria. Isso pode ser atingido através da aplicação  $i : (x, y) \mapsto (y, x)$ . Desse modo, se  $\gamma \in \Pi(\mu, \nu)$ , definindo o plano invertido  $\gamma_{\text{inv}} \stackrel{\text{def.}}{=} i_{\sharp} \gamma \in \Pi(\nu, \mu)$ <sup>3</sup>, temos que

$$\int \langle x, y \rangle d\gamma(x, y) = \int \langle x', y' \rangle d\gamma_{\text{inv}}(x', y').$$

Dessa forma,  $\gamma_{\nu \rightarrow \mu} \stackrel{\text{def.}}{=} i_{\sharp} \gamma_{\mu \rightarrow \nu}$  é o único plano ótimo para o transporte de  $\nu$  à  $\mu$ . Além disso, como  $\nu \ll \mathcal{L}^d$ , devemos ter que  $\gamma_{\nu \rightarrow \mu} = (\text{id}, T_{\nu \rightarrow \mu})_{\sharp} \nu$ , e portanto,  $\gamma_{\mu \rightarrow \nu} = i_{\sharp} \gamma_{\nu \rightarrow \mu} = (T_{\nu \rightarrow \mu}, \text{id})_{\sharp} \nu$ . Isso significa que o único plano de transporte ótimo  $\gamma \in \Pi(\mu, \nu)$  é tal que

$$\gamma = (\text{id}, T_{\mu \rightarrow \nu})_{\sharp} \mu = (T_{\nu \rightarrow \mu}, \text{id})_{\sharp} \nu. \quad (3.11)$$

No que diz respeito aos potenciais de Kantorovitch, note também por simetria que se  $(\varphi, \varphi^*)$  são ótimos para o transporte de  $\mu$  à  $\nu$ , então  $(\varphi^*, \varphi)$  são ótimos para o transporte de  $\nu$  à  $\mu$ . Isso quer dizer que  $T_{\mu \rightarrow \nu} = \nabla \varphi$  e  $T_{\nu \rightarrow \mu} = \nabla \varphi^*$ .

Finalmente, para concluir com a propriedade de inversão entre os mapas de transporte (3.10) note que para toda função mensurável  $f = f(x, y)$  vale que

$$\int f(x, y) d\gamma = \int f(x, T_{\mu \rightarrow \nu}(x)) d\mu(x) = \int f(T_{\nu \rightarrow \mu}(y), y) d\nu(y).$$

Escolhendo  $f(x, y) = |y - T_{\mu \rightarrow \nu}(x)|$ , temos que

$$0 = \int f(x, T_{\mu \rightarrow \nu}(x)) d\mu(x) = \int |y - T_{\mu \rightarrow \nu} \circ T_{\nu \rightarrow \mu}(y)| d\nu(y),$$

o que significa que  $T_{\mu \rightarrow \nu} \circ T_{\nu \rightarrow \mu} = \text{id}$  em  $\nu$ -quase todo ponto de  $\mathbb{R}^d$ . De forma análoga, provamos a identidade recíproca para  $\mu$  e o resultado segue.  $\square$

---

<sup>3</sup>Verifique que  $\gamma_{\text{inv}} \in \Pi(\nu, \mu)$ .

