Trabalho final da disciplina

Universidade Federal de Minas Gerais
Instituto de Ciências Exatas

Departamento de Ciência da computação

Projeto e analise de algoritmos

Aluno: João Marcos Martins da Costa Cota

Modelagem, algoritmo exato e plano de experimentos.

Encontrar cliques em redes de colaboração, estudo de caso dos 30 anos do SBBD

1 Descrição do problema

O Simpósio Brasileiro de Bancos de Dados (SBBD) é o evento oficial de bancos de dados da Sociedade Brasileira de Computação (SBC). Segundo informações do site da SBC é o maior evento da América Latina para apresentação e discussão de resultados de pesquisas e aplicações na área de bancos de dados reunindo mais de 400 pessoas nos últimos anos dentre pesquisadores, alunos e profissionais da área.

Dada a relevância do evento, em 2016, ele completou 30 anos. Devido ao tempo de existência e participação desses pesquisadores, alunos e profissionais da área foi possível obter uma base de dados notável das participações e dos trabalhos ali apresentados. Então é possível analisar a colaboração entre esses autores criando uma representação na forma de um grafo.

1.1 Modelagem do problema em Grafos

Seja um grafo G = (V, E) não direcionado, V representa o conjunto de vértices e E o conjunto de arestas. Os vértices são os autores de vários trabalhos e as arestas conectam vários autores de um mesmo trabalho, formando assim a rede de colaboração. Autores que participaram de apenas um único trabalho em todo evento do SBBD, portanto não estarão relacionados a outros autores. A tabela abaixo mostra um exemplo:

Tabela 1 - Relacionamento entre autores e trabalhos

Trabalho	Autores participantes		
1	2		
1	3		
2	4		
2	5		
2	6		
3	1		
4	5		
4	11		
5	11		
7	8		

Isso é representado pelo seguinte grafo:

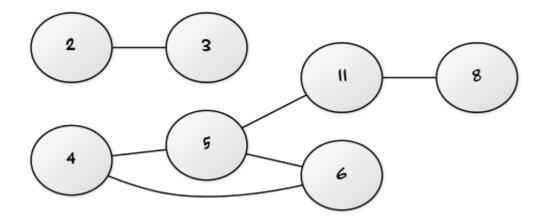


Figura 1 - Conjunto modelado em forma de Grafo

Dessa forma, pode-se observar pelo grafo, que o conjunto de vértices e arestas possuem um clique máximo, que é representado pelos vértices $S = \{4, 5, 6\}$. Esse clique máximo representa que esses autores trabalharam juntos várias vezes. Enquanto o conjunto dado por $S' = \{2, 3\}$; indica que os autores apenas participaram juntos e possivelmente uma única vez no evento.

2 Implementação do algoritmo exato (baseline)

Foram selecionados dois algoritmos exatos (PROSSER, 2012) para o problema do clique máximo. O primeiro algoritmo, MC (FAHLE, 2002), possui uma forma simplista, que computa todos cliques no grafo e ao final define qual o maior deles. O segundo algoritmo, MCQ (TOMITA; SEKI, 2003), apresenta uma forma melhorada do algoritmo anterior ao utilizar um princípio chamado de colaboração de vértices para então descobrir o limite superior do clique máximo (SUYUDI et al., 2014).

O pseudocódigo do Algoritmo MC é apresentado logo a seguir. A solução do algoritmo é armazenada em *cliqueVertice* e o tamanho do clique máximo em *cliqueTam*. O conjunto *C* contém um clique em crescimento e o conjunto *P* contém os candidatos para a solução. Quando um vértice *v* é selecionado em P, sendo adicionado em C, cria então um novo conjunto de vértices candidatos, *novoP*, para qual os vértices serão adjacentes ao vertice *v*. Ao ser notado que o tamanho do conjunto *C* ficou maior do que a solução atual, *cliqueVertice* e *cliqueTam* são atualizados e ao final da execução tem o tamanho e os vértices do clique máximo.

O pseudocódigo do Algoritmo MCQ é apresentado logo a seguir. Como já mencionado, ele é baseado no primeiro algoritmo onde trata a busca pelo clique máximo de forma semelhante, com o diferencial de buscar por um limite superior. A função *EXPAND* é semelhante ao algoritmo MC e ele possui uma função extra, *NUMBERSORT* que determina a coloração dos vértices e armazena esses vértices num conjunto *colour*. A função *NUMBERSORT* é chamado no início da função *EXPAND* que recebe o conjunto *P* atualizado e entrega a saída o mesmo conjunto *P*, já com os vértices ordenados em ordem crescente de acordo com sua colocação.

Os algoritmos baselines foram testados utilizando de grafos da coleção DIMACS, muito comuns para análise de benchmark para clique máximo. Na Tabela 2 fica evidente a relação dos algoritmos MC e MCQ com os grafos utilizados, é importante salientar que os algoritmos

encontraram o clique máximo do mesmo tamanho do que informado pela base coleção DIMACS, isso prova que os *baselines* são capazes de detectar o clique máximo.

Algoritmo MC

```
1: int cliqueTam
2: List cliqueVertice
4: função expand(Graph g, List C, List P)
       para i ← |P|-1 até 0 faça
5:
               se |C| + |P| ≤ cliqueTam então return
6:
               fim se
7:
               int v \leftarrow P(i)
8:
               C \leftarrow v
9:
10:
               List novoP
               para u ← 0 até |P| faça
11:
12:
                       se u ∈ adj(v) então
                               novoP ← u
13:
                       fim se
14:
               fim para
15:
               se novoP = Ø e |C| > cliqueTam então
16:
                       cliqueVertice ← C
17:
                       cliqueTam ← |C|
18:
               fim se
19:
20:
               se novoP != Ø então
                       EXPAND(g, C, novoP)
21:
               fim se
22:
               C \leftarrow \text{remove(v)}
23:
24:
               P \leftarrow \text{remove(v)}
       fim para
25:
26: fim função
```

Tabela 2 - Testes Preliminares

Grafo	Vértices	Arestas	Clique Máximo	Tempo MC	Tempo MCQ
Hamming8-4	256	20864	16	15601	28658
Mann-A9	45	918	16	1469	2719
Johnson8-4-4	70	1825	14	313	469

```
Algoritmo MCQ
1: int cliqueSize
2: List cliqueVertex
3:
4: função expand(Graph g, List C, List P)
        NUMBERSORT(g, P)
5:
        para i \leftarrow |P|-1 até 0 faça
6:
                se |C| + |P| ≤ cliqueSize então return
7:
                fim se
8:
                int v \leftarrow P(i)
9:
                C \leftarrow v
10:
                List newP
11:
                para j ← 0 até i faça
12:
                        u \leftarrow P(j)
13:
                        se u ∈ adj(v) então
14:
                                newP \leftarrow u
15:
                        fim se
16:
                fim para
17:
                se newP = \emptyset e |C| > cliqueSize então
18:
                        cliqueVertex ← C
19:
                        cliqueSize ← |C|
20:
                fim se
21:
                se newP != Ø então
22:
23:
                        EXPAND(g, C, newP)
                fim se
24:
25:
                C \leftarrow remove(|C|)
                P \leftarrow remove(i)
26:
27:
        fim para
28: fim função
29:
30: função numberSort(Graph g, List P)
        int colours
31:
        para i ← 0 até |P| faça
32:
33:
                v \leftarrow P(i)
                k \leftarrow 0
                enquanto adj(v ∈ colour(k)) faça
35:
36:
                        k++
                fim enquanto
37:
                colour(k) \leftarrow v
38:
                colours \leftarrow max(colours, k+1)
39:
40:
        fim para
        P.clear()
41:
42:
        para k ← 0 até colours faça
                para j ← 0 até |colour(k)| faça
43:
44:
                        v \leftarrow colour(k)(j)
                        P \leftarrow v
45:
                fim para
46:
        fim para
47:
48: fim função
```

3 Heurísticas

Pelo emprego de técnicas de *Branch and Bound*, pretende-se determinar os limites superiores e inferiores para tamanho de um clique máximo (JOHNSON, 1973). Desse modo a determinação do limite superior será dado pela coloração dos vértices e o limite inferior pela busca gulosa do clique máximo.

Determinado os valores inferiores e superiores não será necessário buscar por cliques maiores e verificar vértices com grau menor, visto que se o clique máximo será maior ou igual ao limite inferior e não haverá clique maior que o limite superior.

A coloração é fazer com que vértices adjacentes sejam coloridos de formas diferentes, tal que o número cromático é o menor número de cores necessário para colorir todos vértices de um grafo (CORMEN et al., 2001). Assim o número cromático pode ser usado como limite superior.

A busca gulosa parte pelo princípio que o clique máximo pode ser encontrado pelo vértice que possui maior grau. Então a busca se inicia por esse vértice, inserindo-o no conjunto solução e fazendo isso para os próximos vértices que possuem maior grau e não estão no conjunto solução. A cada passo os vértices não adjacentes ao conjunto solução são removidos da busca (SUYUDI et al., 2014).

4 Algoritmo proposto

Para esse trabalho foram desenvolvidos três algoritmos. Eles permitiram efetuar a busca pelo clique máximo, utilizar as heurísticas apresentadas. Permitindo então a comparação dos resultados das heurísticas e da *baseline*.

Os algoritmos propostos foram: Lower bound Maximum Clique (LMC), Upper bound Maximum Clique (UMC) e Lower and upper bound Maximum Clique (LUMC), são algoritmos de funcionamento semelhante, o que os diferenciam é a forma como é calculado o clique. LMC o cálculo leva em consideração o limite inferior. UMC o cálculo leva em consideração apenas o limite superior. LUMC o cálculo leva em consideração ambos limites, superior e inferior.

Os limites são importantes para que não façam comparações desnecessárias, dessa forma, não procurar cliques em vértices com grau menor que o limite inferior ou procurar por cliques que sejam maiores do que o grau superior.

Ambos algoritmos fazem uso da função EXPAND apresentada nos algoritmos MC e MCQ. A análise assintótica para os algoritmos revela complexidade de tempo $O(2^n)$ e complexidade de memória O(n). Com o uso dos limites o melhor caso pode ser O(n).

No algoritmo LMC, o limite superior é encontrado através de uma busca gulosa, de forma que o vértice de maior grau pode ser considerado como parte da solução. Após achado o vértice de maior grau, é construído sua lista de adjacências. Então é realizado a expansão sobre esse vértice, e assim é retornado o tamanho do clique. Possui complexidade $\mathcal{O}(n)$ uma vez que só um vértice é expandido.

No algoritmo UMC, o limite superior é determinado por uma busca gulosa do número cromático do grafo. Os vértices são ordenados pelo seu grau, de forma que os que possuem maior grau são coloridos primeiro. Nesse algoritmo é usado *Merge-Sort* que foi omitido no pseudocódigo e as cores são armazenadas na lista *colour*. Desconsiderando a complexidade da ordenação, o algoritmo apresenta complexidade O(n).

Em seguida é apresentado os pseudocódigos dos algoritmos propostos.

```
Algoritmo LUMC
1: int upperBound
2: função search(Graph G)
       List C
3:
       List P
4:
       P ← G.vertex
5:
6:
       int upperBound ← UPPERBOUND(G, C, P)
       int upperBound \leftarrow LOWERBOUND(G, C, P)
7:
       para i ← 0 até |P| faça
8:
               v \leftarrow P_i
9:
10:
               se G.vertex v−1.degree < lowerBound-1 então
                       P \leftarrow remove(v)
11:
                       i ← i+1
12:
               fim se
13:
       fim para
14:
       EXPAND(G, C, P)
15:
16: fim função
17: função EXPAND(Graph G, List C, List P)
       para i \leftarrow |P|-1 até 0 faça
18:
19:
               se |C| + |P| ≤ cliqueSize então return
               fim se
20:
               int v \leftarrow P(i)
21:
               C \leftarrow v
22:
23:
               List newP
               para i ← 0 até |P| faça
24:
25:
                       u \leftarrow P_i
               se u \in adj(v) então
26:
                       newP ← u
27:
               fim se
28:
       fim para
29:
       se newP = Ø AND |C| > cliqueSize então
30:
               cliqueVertex ← C
31:
               cliqueSize ← |C|
32:
33:
       fim se
       se newP /= Ø AND |C| < upperBound então
34:
               EXPAND(G, C, newP)
35:
       fim se
36:
       C \leftarrow remove(v)
37:
       P \leftarrow remove(v)
38:
       fim para
40: fim função

    Algoritmo UMC

1: int upperBound
2: função calcUpperBound(Graph G, List C, List P)
3:
       List[] colour
       para i ← 0 até |G| faça
4:
               colour_i \leftarrow 0
5:
       fim para
6:
       SORT(G, P, 0, |P|)
7:
8:
       para i ← |P|-1 até 0 faça
               int v \leftarrow P_i
9:
```

```
int k \leftarrow 0
10:
               enquanto colour ¿[] ∈ v faça
11:
                       k \leftarrow k+1
12:
               fim enquanto
13:
14:
               colour_k \leftarrow v
               upperBound ← MAX(upperBound, k+1)
15:
       fim para
16:
17: fim função
       Algoritmo LMC
1: int lowerBound
2: função calcLowerBound(Graph G, List C, List P)
       int maxDegree, vertexMax
3:
       para i ← 0 até |G| faça
4:
               se Gi.degree > maxDegree então
5:
                       vertexMax ← Gi
6:
7:
                       maxDegree ← Gi.degree
8:
               fim se
       fim para
9:
       List newP
10:
11:
       para i ← 0 até |P| faça
               int u \leftarrow P_i
12:
               se u \in adj(v) então
13:
                       newP \leftarrow u
14:
15:
               fim se
       fim para
16:
17:
       newP ← vertexMax
18:
       EXPAND-L(G, C, newP, vertexMax)
19: fim função
20: função Expand(Graph G, List C, List P, int v)
       se |C| + |P| ≤ lowerBound então return
21:
       fim se
22:
       C \leftarrow v
23:
       List newP
24:
       para i ← 0 até |P| faça
25:
               u \leftarrow P_i
26:
27:
               se u \in adj(v) então
                       newP ← u
28:
               fim se
29:
       fim para
30:
       se newP = \varnothing AND |C| > lowerBound então
31:
               lowerBound ← |C|
32:
       fim se
33:
       se newP /= Ø então
34:
35:
               EXPAND(G, C, newP, newPsize-1)
       fim se
36:
       C \leftarrow remove(v)
37:
       P \leftarrow remove(v)
38:
39: fim função
```

5 Experimentos

Os algoritmos implementados foram testados em conjuntos de *benchmark* da coleção de grafos DIMACS e então aplicados sobre a base de dados coletados do SBBD. A tabela 3 mostra informações a respeito do conjunto de grafos DIMACS que são utilizados para validação dos algoritmos implementados.

Limite Limite Clique Grafo Vértices Inferior Superior Máximo **Arestas** C-FAT200-1 C-FAT200-2 C-FAT200-5 C-FAT500-1 C-FAT500-2 C-FAT500-5 HAMMING6-2 HAMMING6-4 JOHNSON8-2-4 JOHNSON8-4-4

Tabela 3 - Conjuntos DIMACS analisados

Em relação a base do SBBD, essa possui 1039 vértices, 1480 arestas, limite superior de 14 e inferior de 8 e clique máximo de 8.

Em seguida a tabela 4 com os tempos para o clique das bases. Em negrito a base do SBBD.

Grafo	MC	MCQ	LMC	UMC	LUMC
C-FAT200-1	175	272	327	286	227
C-FAT200-2	156	309	277	169	207
C-FAT200-5	1365	191807	2072	55385	52261
C-FAT500-1	319	423	456	557	365
C-FAT500-2	474	524	524	568	592
C-FAT500-5	3480	27144	4149	267223	277486
HAMMING6-2	2336	4589	1732	1731	1659
HAMMING6-4	221	92	101	162	103
JOHNSON8-2-4	66	65	71	76	103
JOHNSON8-4-4	1054	1347	1138	992	1178
SBBD	279	455	414	54	500

Tabela 4 – Tempo para clique

A tabela 5 mostra a quantidade de acessos aos vértices das bases. Em negrito a base do SBBD.

Tabela 5 - Quantidade de acessos

Grafo	МС	MCQ	LMC	UMC	LUMC
C-FAT200-1	809	2568	405	427	427
C-FAT200-2	1915	1867	958	1590	1590
C-FAT200-5	140787	10763211	70394	5703022	5703022
C-FAT500-1	2149	2027	1075	1119	1119
C-FAT500-2	8363	8231	4182	6011	6011
C-FAT500-5	571777	571635	285889	24266630	24266630
HAMMING6-2	508979	433471	254490	254490	254490
HAMMING6-4	1629	1413	1045	1045	1045
JOHNSON8-2-4	628	397	358	358	358
JOHNSON8-4-4	271999	160879	136000	136000	136000
SBBD	921	793	1844	91	68576

Em seguida os gráficos com as variações do tempo de acesso, figura 2, e da quantidade de cliques, figura 3, esse em escala logarítmica para facilitar a visualização da variação.

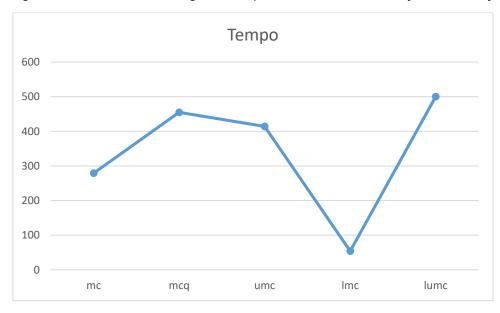


Figura 2 - Tempo para clique

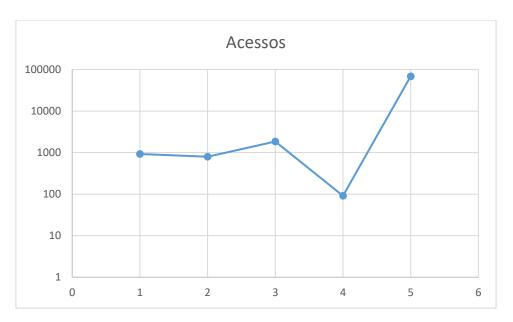


Figura 3 - Quantidade de acessos

A partir da execução dos algoritmos, nota-se que a quantidade média de cliques da rede de colaboração do SBBD é de 3.7, de forma que podemos analisar esse valor como a média de autores que participam juntos de um trabalho.

6 Conclusão

As heurísticas apresentadas apresentam melhoria de modo geral. A aplicação do limite inferior apresenta bons resultados nos casos analisados, resultando em um bom custo benefício dado a complexidade do cálculo guloso do clique máximo. Já a heurística de limite superior em alguns casos apresentou resultados piores que os demais, que pode ser justificado devido a ordenação dos vértices. Os grafos analisados são grafos de tamanho relativamente pequenos, dessa forma, se faz necessário observações em grafos maiores e em vértices ordenados para verificar a possível existência de variação dos resultados.

Outra analise interessante seria buscar pelos outros cliques, não ficando somente no clique máximo. De forma a tentar abranger mais áreas do grafo e realizar mais analises do conteúdo dessa e outras bases que poderão ser analisadas.

De modo geral, os algoritmos implementados para esse trabalho apresentaram melhores resultados que os *baselines* utilizados. Como proposta de trabalho futuro, é a utilização desses algoritmos em outras bases de redes de colaboração e analise em grafos maiores.

Referências

CORMEN, T. H. et al. *Introduction to algorithms*. [S.I.]: MIT press Cambridge, 2001. v. 2. page.66

DIMACS, DIMACS Challenge, Disponível em: < http://dimacs.rutgers.edu/Challenges/ >

FAHLE, T. Simple and fast: Improving a branch-and-bound algorithm for maximum clique. In: *In 10th Annual European Symposium on Algorithms (ESA 2002), volume 2461 of LNCS*. [S.I.]: Springer Verlag, 2002. p. 485–498. page.33

JOHNSON, D. S. Approximation algorithms for combinatorial problems. In: ACM. *Proceedings of the fifth annual ACM symposium on Theory of computing.* [S.I.], 1973. p. 38–49. page.33

PROSSER, P. Exact algorithms for maximum clique a computational study tr-2012-33. page.33

SUYUDI, M. et al. Solution of maximum clique problem by using branch and bound method. *Applied Mathematical Sciences*, v. 8, n. 2, p. 81–90, 2014. page.33, page.66

TOMITA, E.; SEKI, T. An efficient branch-and-bound algorithm for finding a maximum clique. In: *Proceedings of the 4th International Conference on Discrete Mathematics and Theoretical Computer Science*. Berlin, Heidelberg: Springer-Verlag, 2003. (DMTCS'03), p. 278–289. ISBN 3-540-40505-4. Disponível em: http://dl.acm.org/citation.cfm?id=1783712.1783736>. page.33