Algorítmica: práctica 2 Mezclando k vectores ordenados

Sofía Almeida Bruno Antonio Coín Castro María Victoria Granados Pozo Miguel Lentisco Ballesteros José María Martín Luque

Grupo 2

27 de abril de 2017

Objetivo

- Diseño de un algoritmo divide y vencerás que se encargue de combinar k vectores ordenados, cada uno con n elementos.
- Análisis de su eficiencia teórica, empírica e híbrida.
- · Comparación con un algoritmo clásico.

Fuerza Bruta

Hemos realizado dos algoritmos mediante fuerza bruta:

- Método clásico
- Método alternativo

Método Clásico - Mezcla de 2 vectores

```
void merge(int T1[], int T2[], int S[], int n1, int n2) {
 2
        int p1 = 0, p2 = 0, p3 = 0;
 3
4
5
6
7
       while (p1 < n1 δδ p2 < n2) {
          if (T1[p1] <= T2[p2]) {
            S[p_3] = T_1[p_1];
           p1++;
 8
9
         else {
10
          S[p3] = T2[p2];
11
           D2++:
12
13
14
          p3++;
15
16
17
       while (p1 < n1) {
18
          S[p_{3++}] = T_1[p_{1++}];
19
20
21
       while (p2 < n2) {
22
          S[p_3++] = T_2[p_2++];
23
24
```

Método Clásico

```
int* mezcla_vectores(int** T, int k, int n) {
       int* S = new int[k*n]; // Vector mezcla
 3
       assert(S):
4
5
6
7
       if (k > 1) {
         int* aux = new int [k*n];
         assert(aux):
8
9
         // Primera mezcla
10
         merge(T[o], T[1], S, n, n);
11
12
         // Resto de mezclas
13
         for (int i = 2; i < k; i++) {
14
           merge(S, T[i], aux, i*n, n);
15
           swap(S, aux); // Intercambiamos punteros
16
17
18
         delete [] aux;
19
20
21
       else {
22
         for (int i = 0; i < n; i++) {
23
           S[i] = T[o][i];
24
25
26
27
       return S;
28
```

Eficiencia teórica

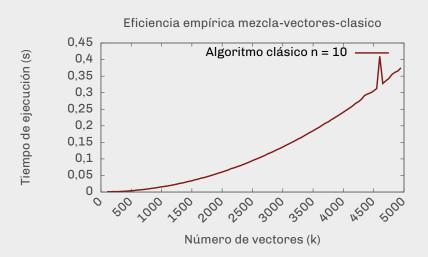
Consideramos que n es una constante fija.

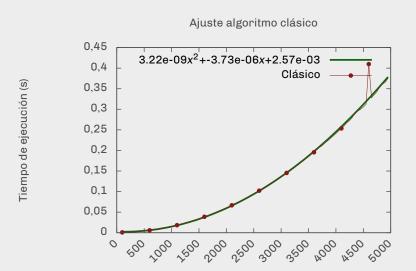
Ecuación general:

$$T(k) = \sum_{i=2}^{k-1} ni \sim \frac{n}{2}k^2$$

Orden de eficiencia:

$$O\left(\frac{n}{2}k^2\right) \sim O(k^2)$$

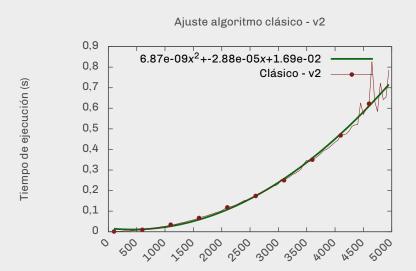




Método Alternativo

```
void mezclarK(int** T. int* res. int n. int k)
 2
 3
       // Tamaño total del vector
 4
       int N = n * k:
 5
       // Vector donde vamos a guardar el índice del valor que falta por meter de cada vector
 6
       int* v indices = new int[k];
       // Inicializamos al último índice de cada vector (los máximos)
8
       for (int i = 0; i < k; ++i)
9
        v indices[i] = n - 1;
10
       // El bucle dura hasta N = nk colocados: empezamos en N v acabamos en -1
11
       int indice colocar = N - 1:
12
       while (indice colocar >= 0)
13
14
         // Este indice indica que vector es el que contiene el valor max.
15
         int indice max = 0;
16
         // Recorremos buscando el índice que contenga el valor mayor
17
         for (int i = 0: i < k: ++i)
18
           if (T[indice max][v indices[indice max]] < T[i][v indices[i]])</pre>
19
             indice max = i;
20
         // Guardamos en res con el valor correspondiente
21
         res[indice colocar] = T[indice max][v indices[indice max]];
22
         // Decrementamos el índice corresponiente al vector que acabamos de usar
23
         --v indices[indice max]:
24
         // Hemos colocado uno
25
         --indice colocar;
26
27
       delete [] v indices:
28
```





Divide y Vencerás

Hemos realizado dos algoritmos usando la técnica Divide y Vencerás:

- Vectores dinámicos
- Vectores de la STL

Vectores Dinámicos

```
int* mezclaDV(int** T, int n, int start, int end) {
       int k = end - start + 1: // Número de vectores
 3
       // Caso base
 5
       if (k == 1) {
6
7
8
9
         return T[start];
       // Caso general
10
       else {
11
         int middle = (start + end) / 2;
12
         int n1 = middle - start + 1:
13
         int n2 = end - (middle + 1) + 1;
14
15
         // Divide
16
         int* izqda = mezclaDV(T, n, start, middle);
17
         int* dcha = mezclaDV(T, n, middle + 1, end);
18
19
         // Vencerás
20
         return merge(izqda, dcha, n * n1, n * n2);
21
22
```

Eficiencia teórica

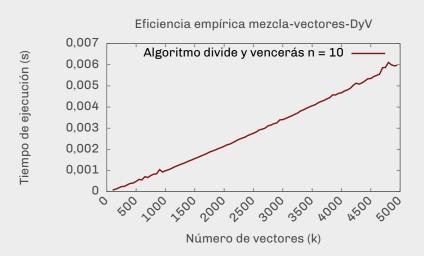
Consideramos que n es una constante fija.

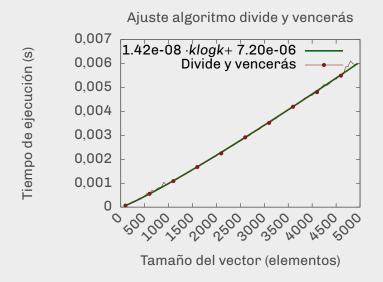
Ecuación general:

$$\begin{cases} T(1) = 1 \\ T(k) = 2T\left(\frac{k}{2}\right) + n\frac{k}{2} \end{cases}$$

Orden de eficiencia:

$$O\left(\frac{n}{2}k\log k\right) \sim O(k\log k)$$

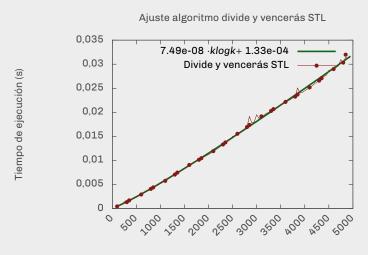




Vectores de la STL

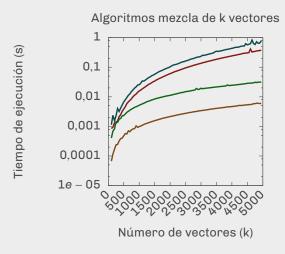
```
vector<int> mezclaDV(vector<vector<int>> vectores) {
         // Casos base
         if (vectores.size() < 1) {
             vector<int> sol:
             return sol:
         } else if (vectores.size() == 1) {
             return vectores[0];
 9
         } else if (vectores.size() == 2) {
10
             return merge(vectores[0], vectores[1]);
11
12
13
         vector<vector<int>>::iterator half = vectores.begin() + vectores.size() / 2;
14
         vector<vector<int>> firstHalf(vectores.begin(), half), secondHalf(half + 1, vectores.end());
15
16
         // Divide
17
         vector<int> s1 = mezclaDV(firstHalf);
18
         vector<int> s2 = mezclaDV(secondHalf);
19
20
         // Vencerás
21
         return merge(s1, s2);
22
```





Tamaño del vector (elementos)

Comparación eficiencias



Clásico ——
DyV ——
DyV STL ——
Clásico v2 ——