

1 Formalisme de Dirac

Une des idées principales de la Mécanique Quantique est que les états sont quantifiés : un système physique a plusieurs états possibles. Nous n'avons pas encore défini ce qu'était un *état*. Nous définirons alors dans cette section l'**espace des états** en tant que structure mathématique (un espace vectoriel avec certaines propriétés).

Le **dual** de cet espace a aussi une importance particulière.

1.1 Corps

Le corps sur lequel seront définis les espaces mentionnés est le corps des complexes \mathbb{C} .

1.2 Espace des états \mathcal{H} – Espace de Hilbert

Les états d'un système quantique appartiennent à un espace vectoriel complexe nommé "Espace de Hilbert" et noté \mathcal{H} . Plus précisément, il s'agit d'un espace préhilbertien complet, c'est-à-dire muni d'un produit scalaire hermitien et tel que toute suite de Cauchy converge. Il est dit **séparable** s'il possède une base **dénombrable** : une base $\{\mathbf{u}_i\}$ telle que, en développant tout vecteur \mathbf{x} dessus, comme (0.1),

$$\forall \mathbf{x} \in \mathcal{H} : \mathbf{x} = \sum_i x_i \mathbf{u}_i, \quad (0.1)$$

la norme du vecteur \mathbf{x} converge ((0.2)).

$$(\mathbf{x}, \mathbf{x}) \doteq \sum_i |x_i|^2 < \infty \quad (0.2)$$

En mécanique quantique, \mathcal{H} est séparable.

Résumé pour \mathcal{H} :

- Espace vectoriel complexe
- Produit scalaire hermitien
- Suites de Cauchy convergent
- Peut être séparable si il respecte (0.2)

1.3 Espace dual \mathcal{H}^*

A tout espace vectoriel, en particulier \mathcal{H} , on peut associer un espace de formes linéaires, appelé espace dual \mathcal{H}^* . \mathcal{H}^* est donc l'espace des formes linéaires sur \mathcal{H} , c'est-à-dire des formes de \mathcal{H} dans \mathbb{C} .

Un élément du dual de \mathcal{H} est donc une forme qui transforme tout vecteur \mathbf{x} de \mathcal{H} en un vecteur \mathbf{x}' de \mathcal{H} . Les éléments de \mathcal{H}^* agissent sur ceux de \mathcal{H} .

Par le théorème de Riesz (rappelé ci-dessous), l'action d'une forme linéaire sur un vecteur peut être équivalente à celle d'un produit scalaire entre \mathbf{x} et un unique vecteur de \mathcal{H} .

Théorème 1.1. *Théorème de Riesz.*

$$\forall \varphi \in \mathcal{H}^*, \forall \mathbf{x} \in \mathcal{H}, \exists ! \mathbf{y} \in \mathcal{H} : \varphi(\mathbf{x}) = (\mathbf{y}, \mathbf{x}) \quad (0.3)$$

Ce théorème est intéressant car il permet de voir l'action d'une forme linéaire comme un produit scalaire avec un certain vecteur de \mathcal{H} , qui est unique à chaque fois.

La définition suivante n'a pas d'utilité pour le moment mais sera mentionnée par la suite.

Définition 1.2. *Le crochet de dualité est la forme bilinéaire non-dégénérée*

$$\langle \cdot, \cdot \rangle : \mathcal{H}^* \times \mathcal{H} \longrightarrow \mathbb{C} \quad \varphi, \mathbf{x} \longmapsto \langle \varphi, \mathbf{x} \rangle \doteq \varphi(\mathbf{x}) \quad (0.4)$$