# Annexe A

# Appendice A

## A.1 Résultats élémentaires d'Algèbre Linéaire

Rappelons une série de résultats classiques d'Algèbre Linéaire pertinents à la Mécanique Quantique.

**Définition A.1.1** (Produit Hermitien). Soit V un espace vectoriel sur  $\mathbb{C}$ . On y définit le produit hermitien, c'est à dire une application

$$\begin{array}{cccc} V \times V & \to & \mathbb{C} \\ (\boldsymbol{x}, \boldsymbol{y}) & \to & \boldsymbol{x} \cdot \boldsymbol{y} \end{array}$$

tel que  $\forall x,y,x',y' \in V$ , et tout  $\lambda \in \mathbb{C}$ ,

- 1.  $y \cdot x = \bar{x} \cdot \bar{y}$
- 2.  $(x+x')\cdot y = x\cdot y + x'\cdot y$ , et  $x\cdot (y+y') = x\cdot y + x\cdot y'$
- 3.  $(\lambda x) \cdot y = \lambda (x \cdot y)$  et  $x \cdot (\lambda y) = \bar{\lambda}(x \cdot y)$
- 4.  $x \cdot x \in \mathbb{R}_{\geq 0} \forall x, etx \cdot x = 0$  si et seulement si x = 0.

Un espace hermitien est un espace vectoriel V sur  $\mathbb{C}$  muni d'un produit hermitien.

**Proposition A.1.2.** Soit V un espace Hermitien de dimension n. Si  $E \doteq (e_1, ..., e_n)$  est un ensemble de vecteurs deux à deux orthogonales, alors E est une base de V.

**Proposition A.1.3.** Soit V un espace Hermitien. Alors il existe une base orthonormale V.

Nous pouvons utiliser l'algorithme de Gram-Schmidt pour ortogonaliser une base de V d'un espace vectoriel sur  $\mathbb C$  ou  $\mathbb R$ .

**Définition A.1.4.** Une matrice  $a \in GL(V_{\mathbb{C}})$  est unitaire si  $a^{-1} = \bar{a}^T$ . L'ensemble des matrices unitaires de taille  $n \times n$  est dénotée par  $U_n$ .

**Définition A.1.5.** Une matrice  $a \in Mat(\mathbb{C})$  est Hermitienne si  $\bar{a}^T = a$ .

**Remarque A.1.6.** Dans le formalisme de Dirac, un opérateur  $\hat{A}$  est dit hermitien si et seulement si  $\hat{A}^{\dagger} = \hat{A}$ .

**Proposition A.1.7.** A est une isométrie si et seulement si a est unitaire (si  $V_{\mathbb{C}}$ ).

Voici une série de propriétés classiques des isométries :

- 1. Les isométries conservent les distances (normes) et les angles.
- 2. Supposons que E est orthonormale. Alors A est une isométrie si et suelement si les vecteur qui forment les colonnes de a sont :
  - (a) deux à deux orthogonaux
  - (b) de norme 1.
- 3. Si  $\lambda$  est une valeur propre de A, alors  $\|\lambda\| = 1$ .
- 4. Si A est une isométrie, alors ||det(a)|| = 1.
- 5. Si E et F sont des bases orthonormales de V, alors il existe une unique isométrie A tel que  $A(e_i) = f_i$ .
- 6. Tous les éléments de  $O_3$  sont d'un des trois types suivants :

- (a) Rotations autour d'une droite passant par l'origine.
- (b) Symétries par rapport à un plan passant par l'origine.
- (c) Une composition d'isométries de type (I) et (II).

Lemme A.1.8. Toutes les valeurs propres d'une matrice Hermitienne sont réelles.

**Théorème A.1.9.** Soit  $a \in Mat_{n \times n}(\mathbb{C})$  Hermitienne. Il existe une base orthonormale de V contenant que des vecteurs propres de a. En d'autres mots, il existe une matrice O, unitaire, tel que

$$O^{-1}aO = \bar{O}^T aO \tag{0.1}$$

**Définition A.1.10.** Soit  $\mathbb{H}$  un espace de Hilbert.  $\mathbb{H}$  est séparable si il possède une base dénombrable.

Remarque A.1.11. Soit  $u_i$  une base  $\forall i \in \mathbb{N}$ . Par Gram-Schmidt, nous pouvons prendre la base orthonormée  $(u_i, u_j) = \delta_{ij}$ .

Définition A.1.12 (Base de Hilbert). On dit que F est une base de Hilbert de H si et seulement si

- F est une famille orthonormale de H;
- la famille est complète, c'est à dire que

$$\forall x \in \mathcal{H}, \exists (\lambda_i)_{i \in I} \ tel \ que \ \sum_{i \in I} \lambda_i e_i = x. \tag{0.2}$$

# A.2 Approximation BKW

En cours de réaction.

## A.3 Opérateur parité

En cours de rédaction.

## A.4 Changement de base dans le formalisme de Dirac

Nous allons ici tenter de changer de représentation d'un ket (ou d'un bra, ou encore d'un opérateur) en une autre. Concrètement, nous voulons trouver la relation de changement de base.

Supposons donc que nous souhaitons passer d'une base orthonormée  $\{|u_i\rangle\}$  à une autre base orthonormée  $\{|e_l\rangle\}$ . On définit le changement de base comme la donnée de chaque composante du ket étudié dans l'ancienne et la nouvelle base. On définit alors

$$\hat{U}_{il} = \langle u_i | e_l \rangle \qquad \qquad \hat{U}^{\dagger} = \langle e_l | u_i \rangle \qquad (0.3)$$

où U est la matrice de changement de base. Dans la suite, nous utiliserons les deux relations relations de fermetures

$$\sum_{l} |e_l\rangle\langle e_l| = \hat{\mathcal{I}} \tag{0.4a}$$

$$\sum_{i} |u_{i}\rangle\langle u_{i}| = \hat{\mathcal{I}} \tag{0.4b}$$

#### A.4.1 Changement de base d'un ket et d'un bra

Le calcul est extrêmement simple. Nous insérons la relation de fermeture (0.4) idoine le braket  $\langle e_l | \psi \rangle$ :

$$\langle e_l | \psi \rangle = \langle e_l | \mathcal{I} | \psi \rangle = \sum_i \langle e_l | u_i \rangle \langle u_l | \psi \rangle = \sum_i \hat{S}^{\dagger} \langle u_l | \psi \rangle$$
 (0.5)

Similairement, nous pouvons démontrer la relation de transformation inverse et la loi de transformation d'un bra.

**Proposition A.4.1.** Soit  $|\psi\rangle$  un ket défini au sein d'un espace de Hilbert. En particulier, les relations de changement de base entre  $\{|u_i\rangle\}$  et  $\{|e_l\rangle\}$  pour  $|\psi\rangle$  et  $\langle\psi|$  seront

$$\langle e_l | \psi \rangle = \sum_i \hat{U}_{li}^{\dagger} \langle u_l | \psi \rangle \qquad \langle u_i | \psi \rangle = \sum_l \hat{U}_{il} \langle u_l | \psi \rangle \qquad (0.6)$$

A.5. PROJECTEURS 3

# A.4.2 Changement de base d'un opérateur

# A.5 Projecteurs

En cours de rédaction.

# Annexe B

# Notions mathématiques

### B.1 Série de Fourier

Une série de Fourier est une série de la forme

$$c_n = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} dx f(x) e^{-2\pi i (\frac{n}{T})x}$$
(0.1a)

$$f(x) = \sum_{n = -\infty}^{+\infty} c_n e^{2\pi i (\frac{n}{T})x}$$

$$\tag{0.1b}$$

### B.2 Transformées de Fourier

$$\hat{f}(k) = F(k) = \int_{-\infty}^{+\infty} dx f(x) \frac{e^{-i\mathbf{k}}}{\sqrt{2\pi}}$$
(0.2a)

$$f(x) = F^{-1}(\hat{h}) = \int d\mathbf{k} \hat{f}(\mathbf{k} \frac{e^{i\mathbf{k}x}}{\sqrt{2\pi}})$$

$$\tag{0.2b}$$

**Remarque B.2.1.** Si f est à support borné et  $\{-\frac{T}{2}, \frac{T}{2}\}$  contraint le support, alors  $C_n = \frac{\sqrt{2\pi}}{T} \hat{f}(\frac{2\pi n}{T})$ .

$$\to f(x) = \sum_{n = -\infty}^{+\infty} \frac{\sqrt{2\pi}}{T} \hat{f}(\frac{2\pi n}{T}) e^{i\frac{2\pi n}{T}x}$$

$$\tag{0.3}$$

$$= \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \hat{f}(k_n) \frac{e^{ik_n x}}{\sqrt{2\pi}} \Delta k \qquad k_n = \frac{2\pi n}{T} \text{ et } \Delta k = \frac{2\pi}{T}$$
 (0.4)

$$\approx \int_{-\infty}^{+\infty} dk \hat{f}(k) \frac{e^{ikx}}{\sqrt{2\pi}} \tag{0.5}$$

Remarque B.2.2. Ces fonctions suivent certaines propriétés intéressantes. Soit h(x) et  $\hat{h}(x)$  deux fonctions reliées par une transformations de Fourier. Dès lors,

- $Si\ h(x)$  est linéaire, alors  $\hat{h}(x)$  l'est également : h(x) = af(x) + bg(x), alors  $\hat{h}(k) = a\hat{f}(k) + b\hat{g}(k)$ .
- Si  $h(x) = f(x x_0)$ , alors  $\hat{h}(k) = e^{-ikx_0} \hat{f}(k)$ . Il s'agit d'une translation. Inversement, la propriété de modulation s'écrit  $h(x) = f(x)e^{ik_0x}$ , alors  $\hat{h}(k) = \hat{f}(k k_0)$ .
- Si h(x) = f(ax), le changement d'échelle implique que  $\hat{h}(k) = \frac{1}{a}\hat{f}(\frac{k}{a})$ .
- La relation de conjuguaison sous une transformation de Fourier est que  $h(x) = \bar{f}(x)$  implique  $\hat{h}(k) = f(-k)$ . Notons que si f(x) est réel, alors  $\hat{f}(k) = -\hat{f}(k)$ .
- $\hat{f}(0) = \int_{-\infty}^{\infty} dx f(x).$
- La dérivée de  $\hat{f}(k)$  est  $ik\hat{f}(k)$ . Cela se généralise à  $\hat{f}(n) = (ik)^n \hat{f}(k)$ . En particulier, si  $f(x)x^n$  est intégrable, alors  $\hat{f}(k)$  est n-fois dérivable. Inversement, si f(x) est n-fois intégrable, alors  $\hat{f}(k)k^n$  est intégrable.

— La propriété de convolution établit que si  $h(x) = (f \circ h)(x) = \int dy f(y) g(x-y)$ , alors  $\hat{h}(k) = \hat{f}(k) \times \hat{g}(k)$ .

**Théorème B.2.3** (Plancherel). Soit f(x) une fonction, et  $\hat{f}(k)$  sa transformée de Fourier. Nous avons alors l'équivalence des intégrales :

$$\int dx f(x)\bar{g}(x) = \int dk \hat{f}(k)\bar{\hat{g}}(k) \tag{0.6}$$

**Théorème B.2.4** (Égalité de Parceval). Soit f(x) une fonction, et  $\hat{f}(k)$  sa transformée de Fourier. Alors,

$$\int dx \|f(x)\|^2 = \int dk \|\hat{f}(k)\|^2$$
(0.7)

### B.3 Distribution

### B.3.1 Espace de fonctions test

Soient D, l'ensemble des fonctions  $C^{\infty}$  à support compact (distrubution D'), et S - l'ensemble des fonctions  $C^{\infty}$  à décroissance rapide (distrubtion tempérée S'). Imposons une notion de continuité/topologie sur les fonctions test :

$$\varphi_k = \varphi \text{ si et seulement si } (\partial_x^{(\alpha)} \varphi_x) = (\partial_x^{(\alpha)} \varphi)$$
 (0.8)

uniformément pour tout  $\alpha$ .

Soit T des formes linéaires continues sur l'espace des fonctions tests.

**Proposition B.3.1.** Soit  $T: D \to \mathbb{R}: \varphi \to T \cdot \varphi$ . Si  $\varphi_k = \varphi$ , alors  $T \cdot \varphi_k \to T \cdot \varphi$  généralise la notion de fonction.

### B.3.2 Opérations sur les distributions

**Proposition B.3.2** (Dérivée d'une distrubution).  $T' \cdot \varphi = T \cdot (-\varphi')$ 

**Proposition B.3.3** (Multiplication d'une distribution par une fonction test).  $\Phi T \cdot \varphi = T \cdot \varphi \Phi$  **Nous ne pouvons pas multiplier des distributions entre-elles.** 

**Théorème B.3.4** (Théorème de structure). Localement, une distrubution est égale à la dérivée  $\alpha^{eme}$  d'une fonction continue. Elle est dite tempérée lorsqu'elle est égale à la dérivée  $\alpha^{eme}$  d'une fonction continue à croissance lente  $\alpha^{eme}$ .

#### B.3.3 Distributions tempérées

A partir de maintenant, nous noterons F une transformée de Fourier, et S une invariance sous F.

**Définition B.3.5.** Soit  $T \in \mathbb{S}$ . Alors, FT existe et est défini par  $FT \cdot \Phi = T \cdot F\Phi$ .

Si f est une fonction, alors:

$$FT_f \cdot \Phi = T_f \cdot F\Phi \qquad \qquad \text{Où } \int dx \left( \int dx \frac{e^{-ikx}}{\sqrt{2\pi}} f(x) \right) \Phi(k) \text{ et } \int dx f(x) \left( \int dk \frac{e^{-ikx}}{\sqrt{2\pi}} \Phi(k) \right)$$
(0.9)

### B.3.4 Delta de Dirac

$$\delta(x) = \begin{cases} +\infty \text{ en } x = 0\\ 0 \text{ en } x \neq 0 \end{cases} \qquad \int_{-\infty}^{+\infty} dx \delta(x) = 1 \qquad (0.10)$$

$$\delta(x) = \lim_{x \to 0} f_{\alpha}(x) \qquad \qquad \int_{-\infty}^{+\infty} dx f_{\alpha}(x) = 1 \qquad (0.11)$$

<sup>1.</sup> ne croissant pas plus vite qu'un polynome.

B.3. DISTRIBUTION 7

Où  $f_{\alpha}(x)$  est strictement positif.

$$\int_{-\infty}^{+\infty} dx f(x)\delta(x) = f(0) \tag{0.12}$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} dx \delta(\Gamma - x) \delta(x - \zeta) = \delta(\Gamma - \zeta) \tag{0.13}$$

$$\delta'(x): \int_{-\infty}^{+\infty} \delta'(x)f(x) = \left[\delta(x)f(x)\right]_{-\infty}^{+\infty} - \int_{-\infty}^{+\infty} dx \delta(x)f'(x) \tag{0.14}$$

$$= -f'(0) \tag{0.15}$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} dx' \delta(x') = \theta(x) \qquad \qquad \int dx f(x) \delta(x-a) = f(a) \qquad (0.16)$$

$$\delta(\alpha x) = \frac{1}{\|\alpha\|} \delta(x) \qquad \qquad \delta(g(x)) = \frac{1}{\|g'(x_0)\|} \delta(x-x_0) \delta(-x) = \delta(x) \qquad (0.17)$$

$$(0.18)$$

### B.3.5 Transformée de Fourier d'une fonction périodique

Si x(t) est une fonction de période T tel que x(t+T)=x(t). Alors x(t) peut-être représenté comme une série de Fourier.

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} c_k e^{2\pi i k \frac{i}{T}}$$
 (0.19)

Prenons la transformée de Fourier de (0.19).

$$\hat{x}(\omega) = \int dt \frac{e^{-i\omega t}}{\sqrt{2\pi}} x(t) = \int_{k=-\infty}^{+\infty} c_k \int dt \frac{e^{-i\omega t}}{\sqrt{2\pi}} e^{2\pi i k \frac{t}{T}}$$

$$\tag{0.20}$$

$$=\sum_{k=-\infty}^{+\infty} \frac{c_k}{2\pi} \delta(\omega - \frac{2\pi k}{T}) \tag{0.21}$$

Nous appelons  $\hat{x}(\omega)$  est la somme des deltas espacés de  $\frac{2\pi}{T}$ .