

Machine Learning - Homework 9

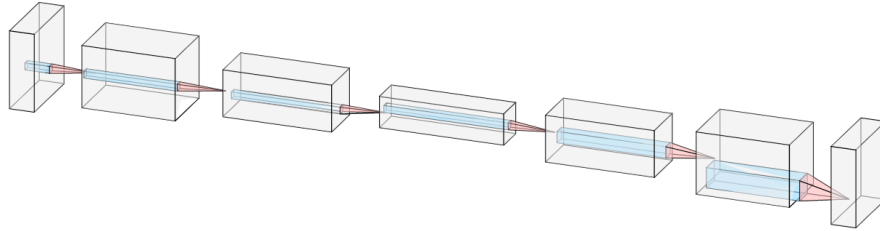
資工四 B05902023 李澤諺

May 21, 2020

1. (3%) 請至少使用兩種方法 (autoencoder 架構、optimizer、data pre-processing、後續降維方法、clustering 算法等等) 來改進 baseline code 的 accuracy。

- (1) 記錄改進前、後的 accuracy 分別為多少。
- (2) 使用改進前、後的方法，分別將 val data 的降維結果 (embedding) 與他們對應的 label 畫出來。
- (3) 盡量詳細說明你做了哪些改進。

以下為 baseline 的作法，首先，其會將所有圖片中的 pixel 數值皆 normalize 到 -1 和 1 之間，以此進行 data preprocessing，接著，以下為 baseline 所使用的 Autoencoder 架構：



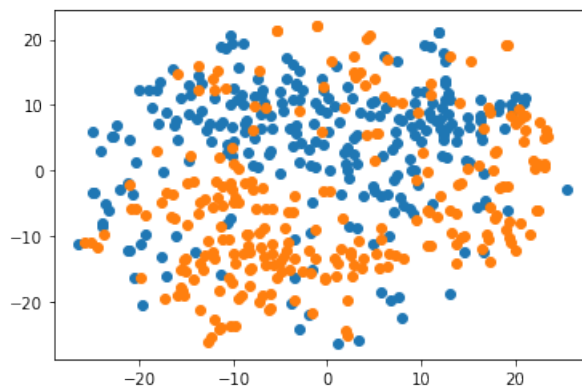
| | |
|---------|--|
| encoder | Conv2d(3 , 64 , kernel_size = 3 , stride = 1 , padding = 1) |
| | ReLU() |
| | MaxPool2d(2) |
| | Conv2d(64 , 128 , kernel_size = 3 , stride = 1 , padding = 1) |
| | ReLU() |
| | MaxPool2d(2) |
| | Conv2d(128 , 256 , kernel_size = 3 , stride = 1 , padding = 1) |
| | ReLU() |
| | MaxPool2d(2) |

| | |
|---------|---|
| decoder | ConvTranspose2d(256 , 128 , kernel_size = 5 , stride = 1) |
| | ReLU() |
| | ConvTranspose2d(128 , 64 , kernel_size = 9 , stride = 1) |
| | ReLU() |
| | ConvTranspose2d(64 , 3 , kernel_size = 17 , stride = 1) |
| | Tanh() |

接著，baseline 使用了 Adam 作為 optimizer，並使用 mean square error 作為 loss function，以此訓練 Autoencoder，其中 batch size 為 64，learning rate 為 0.00001，weight decay 為 0.00001，訓練了 100 個 epoch，以此得到最後的 model，最後，baseline 會使用訓練好的 Autoencoder 對圖片進行第一次的 dimension reduction，以此將其降到 4096 維，再使用 kernel PCA 進行第二次的 dimension reduction，其中 kernel 為 RBF，以此將其降到 200 維，再使用 t-SNE 進行第三次的 dimension reduction，以此將其降到 2 維，最後使用 mini-batch K-means 進行 clustering，此外，在以上的過程中，所有的 random seed 皆設為 0，以下為 baseline 所得到的 accuracy：

| Validation | Test | |
|------------|---------|---------|
| | Public | Private |
| 0.64200 | 0.67836 | 0.67859 |

下圖為 baseline 所得到的 dimension reduction 結果：



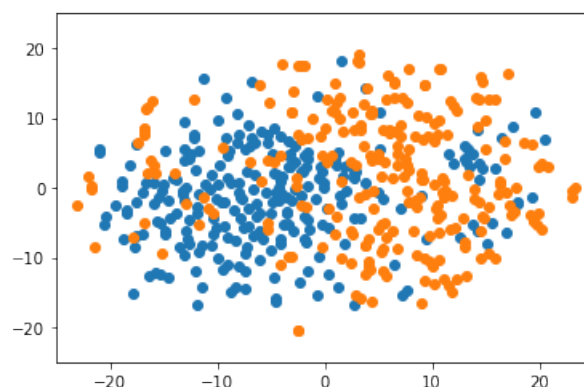
接著，我對 baseline 的方法進行了兩個修改，第一個修改為我對圖片進行了 data augmentation，我所使用的 data augmentation 如下表所示：

| |
|---|
| RandomAffine(15 , translate = (0.1 , 0.1) , scale = (0.9 , 1.1)) |
| RandomHorizontalFlip() |
| ColorJitter(brightness = 0.1 , contrast = 0.1 , saturation = 0.1 , hue = 0.1) |

第二個修改為我調整了一些 hyper-parameter，我將 batch size 改為 16，並將 learning rate 改為 0.0001，以下為在做完這兩個修改之後所得到的 accuracy：

| Validation | Test | |
|------------|---------|---------|
| | Public | Private |
| 0.76600 | 0.84141 | 0.84188 |

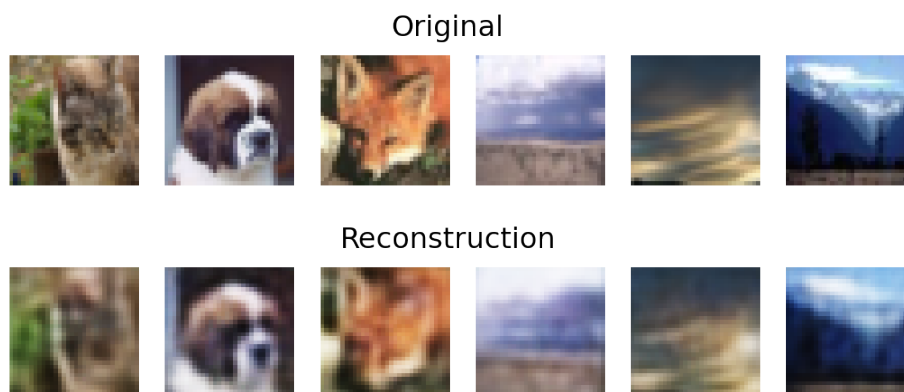
下圖為改進後的方法所得到的 dimension reduction 結果：



(事實上，我有試過在不改變 baseline 的作法下，隨機給定 random seed，結果發現 baseline 所得到的 accuracy 變化非常大，甚至可以非常接近 strong baseline 的 accuracy，並且由第 3 題可知，Autoencoder 的 loss 越低，並不會使得最後的 accuracy 隨之變高，由此可知在本次作業中要達到很高的 accuracy 也需要一定的運氣成分。)

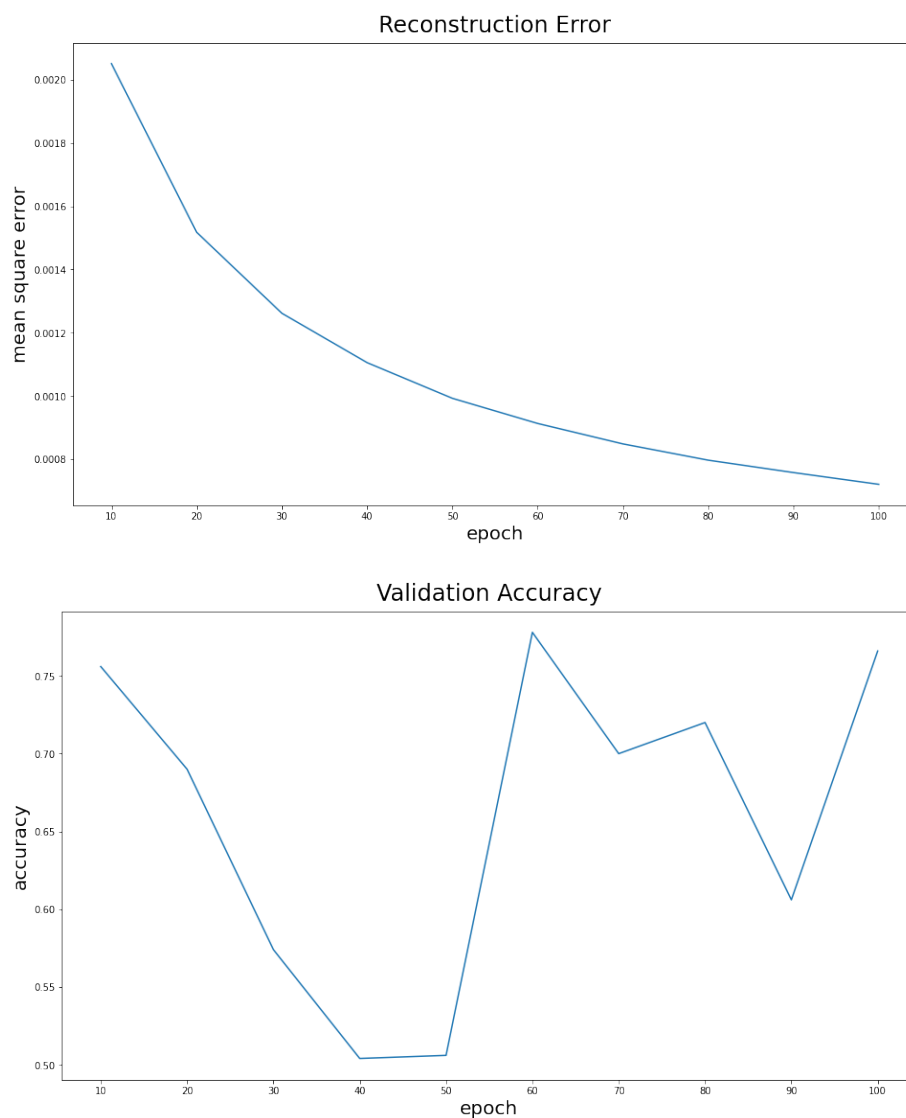
2. (1%) 使用你 accuracy 最高的 autoencoder，從 trainX 中，取出 index 1、2、3、6、7、9 這 6 張圖片。

(1) 畫出他們的原圖以及 reconstruct 之後的圖片。



3. (2%) 在 autoencoder 的訓練過程中，至少挑選 10 個 checkpoints。
- (1) 請用 model 的 reconstruction error (用所有的 trainX 計算 MSE) 和 val accuracy 對那些 checkpoints 作圖。
 - (2) 簡單說明你觀察到的現象。

我在改進的方法之中，在訓練 Autoencoder 時每 10 個 epoch 就計算目前的 reconstruction error 和 validation accuracy，結果如下圖所示：



由此可以看出，Autoencoder 的 reconstruction error 越低，並不會使得 validation accuracy 隨之變高，其可能是因為 Autoencoder 為了降低 reconstruction

error，有時可能會找出極端而不具代表性的 feature，進而使得難以 clustering 所致。