

Exame 2018/19

Q2) Valores Próprios \Rightarrow Crank - Nicolson

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = -\frac{5}{2}x \\ \frac{dy}{dt} = ix + (-2-2i)y \end{cases} \Rightarrow \frac{d}{dt} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$
$$A = \begin{bmatrix} 0 & -\frac{5}{2} \\ i & -2-2i \end{bmatrix}$$

Para determinar os valores próprios λ da matriz A

é necessário resolver: $|A - \lambda I| = 0$

\rightarrow matriz identidade

$$\begin{vmatrix} 0 - \lambda & -\frac{5}{2} \\ i & -2-2i - \lambda \end{vmatrix} = 0 \quad (*)$$

$$\Leftrightarrow \begin{vmatrix} -\lambda & -\frac{5}{2} \\ i & -2-2i - \lambda \end{vmatrix} = 0 \quad (**)$$

$$\Leftrightarrow -\lambda(-2-2i - \lambda) - \left(-\frac{5}{2}i\right) = 0 \quad (***)$$

$$\Leftrightarrow \lambda^2 + 2\lambda(1+i) + \frac{5}{2}i = 0 \quad (***)$$

$$\Leftrightarrow \lambda = \frac{-2(1+i) \pm \sqrt{(2(1+i))^2 - 4 \times 1 \times \frac{5}{2}i}}{2 \times 1} \quad (***)$$

$$\Leftrightarrow \lambda = \frac{-2(1+i) \pm \sqrt{4(1+2i-1) - 10i}}{2} \quad (***)$$

$$\Leftrightarrow \lambda = -1-i \pm \frac{\sqrt{-2i}}{2} \quad (***)$$

$$\Leftrightarrow \lambda = -1-i \pm \frac{\sqrt{(1-i)^2}}{2} \quad (***)$$

$$\Rightarrow \lambda = -1 - i \pm \frac{1 - i}{2} \quad \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \lambda_1 = -\frac{1}{2} - \frac{3}{2}i; \quad \vee \quad \lambda_2 = -\frac{3}{2} - \frac{1}{2}i$$

b) Para que os métodos sejam estáveis, os pontos $P_1 = h(-\frac{1}{2}, -\frac{3}{2})$ e $P_2 = h(-\frac{3}{2}, -\frac{1}{2})$ têm de estar dentro da sua zona de estabilidade. Marcando um ponto de exemplo, $h=2$, podemos ver que este já não se encontra dentro da região de estabilidade de nenhum dos métodos. Desenhando uma linha desde o centro do gráfico até este ponto exemplo, podemos observar que para h muito pequeno, todos os métodos são estáveis.

Com isto, podemos dizer que, os métodos são condicionalmente estáveis.

c) Para x :

$$P_{1x} = -\frac{h}{2} > -2,79 \vee -\frac{h}{2} < 0 \Rightarrow h_{1x} \in [0; 5,58]$$

$$P_{2x} = -\frac{3h}{2} > -2,79 \vee -\frac{3h}{2} < 0 \Rightarrow h_{2x} \in [0; 1,86]$$

Para y :

$$P_{1y} = -\frac{3h}{2} > -2,83 \vee -\frac{3h}{2} < 2,83 \Rightarrow h_{1y} \in [-1,88; 1,88]$$

$$P_{2y} = -\frac{h}{2} > -2,83 \vee -\frac{h}{2} < 2,83 \Rightarrow h_{2y} \in [-5,66; 5,66]$$

$$\text{Desto modo: } h = 1,86$$

d) Aplicando o método de Crank-Nicolson:

$$(x_{n+1} = x_n + \frac{h}{2} (-\frac{5}{2} v_n - \frac{5}{2} v_{n+1}))$$

termos de x_{k+1} do lado esquerdo e x_k do lado direito

$$\begin{aligned} & \left\{ \begin{aligned} y_{k+1} &= y_k + \frac{h}{2} (ix_k + y_k(-2-2i) + ix_{k+1} + y_{k+1}(-2-2i)) \end{aligned} \right. \quad (*) \\ & \Leftrightarrow \left\{ \begin{aligned} x_{k+1} + \frac{5h}{4} y_{k+1} &= x_k - \frac{5h}{4} y_k \\ -\frac{h}{2} ix_{k+1} + \frac{h(2+2i)}{2} y_{k+1} + y_{k+1} &= \frac{h}{2} ix_k + \frac{h(-2-2i)}{2} y_k + y_k \end{aligned} \right. \quad (**) \\ & \Leftrightarrow \left\{ \begin{aligned} x_{k+1} + \frac{5h}{4} y_{k+1} &= x_k - \frac{5h}{4} y_k \\ -\frac{h}{2} ix_{k+1} + y_{k+1}(1+h+hi) &= \frac{h}{2} ix_k + y_k(1-h-hi) \end{aligned} \right. \end{aligned}$$

\Downarrow Matriz $A \rightarrow$ coeficientes termos x_{k+1}
 $B \rightarrow$ termos x_k

$$A \begin{bmatrix} x_{k+1} \\ y_{k+1} \end{bmatrix} = b$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & \frac{5h}{4} \\ -\frac{h}{2}i & 1+h+hi \end{bmatrix} ; \quad b = \begin{bmatrix} x_k - \frac{5h}{4} y_k \\ \frac{h}{2}ix_k + y_k(1-h-hi) \end{bmatrix}$$

Código:

```
>> A = [1, 5*h/4; -h*2i, 1+h+h*i];
>> for k = 1:N-1
>> b = [x(k), -5*h/4*y(k); -h*2i*x(k), y(k)*(1-h-h*i)];
>> zux = linsolve(A, b);
>> x(k+1) = zux(1)
>> y(k+1) = zux(2)
>> end
```

2)

Primeira Derivada:

→ Trabalho Deduzir Isto

$$y'(x) = \frac{y(x+h) - y(x-h)}{2h} + O(h^2)$$

Segunda Derivada:

$$y''(x) = \frac{y(x+h) - 2y(x) + y(x-h)}{h^2} + O(h^2)$$

b)

Diferenças
finitas
centradas

$$\frac{d^2 y(x)}{dx^2} + c x \frac{dy(x)}{dx} = b x \quad (*)$$

$$(*) \frac{y_{k+1} - 2y_k + y_{k-1}}{h^2} + c x_k \frac{y_{k+1} - y_{k-1}}{2h} = b x_k \quad (**)$$

$$(*) \left(1 - \frac{c x_k}{2}\right) y_{k-1} - 2y_k + \left(1 + \frac{c x_k}{2}\right) y_{k+1} = h^2 b x_k$$

Primeira linha A e primeiro elemento de b:

$$y_1 = \alpha \Rightarrow b_1 = \alpha$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Última linha A e último elemento de b:

diferenças
finitas

$$\frac{dy}{dx} \Big|_{x=L} = 0 \Rightarrow b_N = 0$$

$$(*) \frac{y(L) - y(L-h)}{h} = 0 \quad (**)$$

$$(*) -1 \times y_{N-1} + 1 \times y_N = 0$$

$$A = \begin{bmatrix} 0 & \dots & 0 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

Linha de A e b genérico

$$b_k = b h^k x_k$$

$$A = \begin{bmatrix} 0 & \dots & 0 & 1 - \frac{2hx_k}{2} & -2 & 1 + \frac{2hx_k}{2} & 0 & \dots & 0 \end{bmatrix}$$

c)

Problemas de valor fronteiras \Rightarrow Método de shooting

Explicação fica para outro dia XD

③

Exercício Muito aprofundado

! Não dado em aulas práticas !

④

Monte Carlo não sei

