



DEPARTAMENTO DE FÍSICA  
UNIVERSIDADE DE AVEIRO

## Modelação de Sistemas Físicos

Ano Académico 2021/2022 - 2º Semestre

# 2º TESTE - Resolução Parte Cálculo Analítico

**Data:** 3 junho 2022

**Hora:** 16H30

**Duração:** 1/2 hora

**Disciplina:** 41769

**Salas:** 12.1.1 e 12.2.1.

**Cotação:** 1)  $2.5 + 1.5 = 4$  valores

2)  $2 + 1 = 3$  valores

3)  $2 + 1 = 3$  valores

*Só é permitido o uso de máquina de calcular científica*

*As respostas não podem ser escritas a lápis*

## *Justifique todas as respostas*

1. Considere um espaço a 3 dimensões. Um corpo tem 2 forças aplicadas. Uma força é  $\vec{F}_1 = 2 \hat{i}$  N

e a outra força é  $\vec{F}_2$  está no plano OXY, tem comprimento 3 N e faz um ângulo  $30^\circ$  com o eixo dos XX.

a) Calcule a soma das duas forças, a suas componentes segundo os três eixos cartesianos e o seu módulo.

b) Encontre um vetor que seja perpendicular aos vetores  $\vec{F}_1$  e  $\vec{F}_2$ .

**Resolução resumida,**

a)  $\vec{F} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2$

$$\vec{F}_1 = 2 \hat{i} \text{ N} \quad \text{ou} \quad \begin{cases} F_{1x} = 1 \text{ N} \\ F_{1y} = 0 \end{cases}$$

e,

$$\begin{cases} F_{2x} = 3 \cos(30^\circ) \text{ N} = 3 \frac{\sqrt{3}}{2} \text{ N} \\ F_{2y} = 3 \sin(30^\circ) \text{ N} = \frac{3}{2} \text{ N} \end{cases}$$

e

$$\begin{cases} F_x = F_{1x} + F_{2x} = 1 + 3 \frac{\sqrt{3}}{2} \text{ N} \\ F_y = F_{1y} + F_{2y} = \frac{3}{2} \text{ N} \end{cases}$$

$$|\vec{F}| = \sqrt{\left(1 + 3 \frac{\sqrt{3}}{2}\right)^2 + \left(\frac{3}{2}\right)^2} = 3.898 \text{ N}$$

b) Como as duas forças estão no plano OXY, qualquer vetor só segundo OZ é perpendicular às duas forças.

Ou, pelo produto vetorial que se sabe que o resultado é um vetor perpendicular.

$$\vec{V}_\perp = \vec{F}_1 \times \vec{F}_2 = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ 1 & 0 & 0 \\ 3 \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{3}{2} & 0 \end{vmatrix} = \frac{3}{2} \hat{k} \text{ N}^2$$

2. O integral definido de uma função definida desde a até b

$$I = \int_a^b f(x) dx$$

Pode ser calculado aproximadamente pela aproximação retangular, onde se faz:

$$\int_{x_i}^{x_{i+1}} f(x) dx = f(x_i) \delta x$$

onde  $\delta x = (b - a)/n$  e  $n$  um número inteiro.

a) Determine como varia o erro local do integral  $I$  em função do passo  $\delta x$ ?

b) Determine como varia o erro global do integral  $I$  em função do passo  $\delta x$ ?

**Resolução resumida,**

$$a) \quad erro = \left| \left( \int_{x_i}^{x_{i+1}} f(x) dx \right)_{exato} - (f(x_i) \delta x)_{ap. \text{ retang}} \right|$$

A função  $f(x)$  pela série de Taylor à volta de  $x_i$

$$f(x) = f(x_i) + \frac{df}{dx} \Big|_{x=x_i} (x - x_i) + \frac{1}{2} \frac{d^2 f}{dx^2} \Big|_{x=x_i} (x - x_i)^2 + o((x - x_i)^3)$$

Subst. em

$$\begin{aligned} \int_{x_i}^{x_{i+1}} f(x) dx &= \int_{x_i}^{x_{i+1}} \left[ f(x_i) + \frac{df}{dx} \Big|_{x=x_i} (x - x_i) + \frac{1}{2} \frac{d^2 f}{dx^2} \Big|_{x=x_i} (x - x_i)^2 + o((x - x_i)^3) \right] dx \\ &= \int_{x_i}^{x_{i+1}} \left[ f(x_i) + \frac{df}{dx} \Big|_{x=x_i} (x - x_i) + \frac{1}{2} \frac{d^2 f}{dx^2} \Big|_{x=x_i} (x - x_i)^2 + o((x - x_i)^3) \right] dx \\ &= f(x_i) (x_{i+1} - x_i) + \frac{df}{dx} \Big|_{x=x_i} \frac{(x_{i+1} - x_i)^2}{2} + o((x_{i+1} - x_i)^3) \\ &= f(x_i) \delta x + \frac{df}{dx} \Big|_{x=x_i} \frac{\delta x^2}{2} + o(\delta x^3) \end{aligned}$$

Subst. no erro que se pretende calcular

$$\begin{aligned} erro &= \left| \left( \int_{x_i}^{x_{i+1}} f(x) dx \right)_{exato} - (f(x_i) \delta x)_{ap. \text{ retang}} \right| \\ &= \left| \left( f(x_i) \delta x + \frac{df}{dx} \Big|_{x=x_i} \frac{\delta x^2}{2} + o(\delta x^3) \right) - (f(x_i) \delta x) \right| = \left| \frac{df}{dx} \Big|_{x=x_i} \frac{\delta x^2}{2} + o(\delta x^3) \right| = o(\delta x^2) \end{aligned}$$

O erro local de truncatura de um integral de uma fatia é da  $o(\delta x^2)$ .

b) O erro global do integral completo, que é um somatório de  $n$  fatias, é o acumular dos erros locais

$$n o(\delta x^2) = \frac{b-a}{\delta x} o(\delta x^2) = o(\delta x^1).$$

**3.** Considere um corpo de massa  $m$  e de carga elétrica  $q$  sujeito a uma força elástica e num campo elétrico  $\vec{E}$  uniforme (constante). Nesta situação física o corpo tem a energia potencial

$$E_p(x) = \frac{1}{2} k (x - x_{eq})^2 - q E_x x ,$$

em que  $k$  uma constante e  $x_{eq}$  a posição de equilíbrio da mola que exerce no corpo a força elástica. Determine, em função de  $x$ ,  $k$  e  $x_{eq}$ ,

a) A força aplicada ao corpo

b) e a nova posição de equilíbrio.

**Resolução resumida,**

a) 
$$F_x = -\frac{dE_p(x)}{dx} = -k(x - x_{eq}) + q E_x ,$$

b) Posição de equilíbrio  $x_{eq}^{(nova)}$  quando  $F_x = 0$

$$0 = -k(x_{eq}^{(nova)} - x_{eq}) + q E_x$$

$$x_{eq}^{(nova)} = +x_{eq} + \frac{q}{k} E_x$$

## Formulário

$$v_x(t) = \frac{dx}{dt} \quad a_x(t) = \frac{dv_x}{dt} = \frac{d^2x}{dt^2}$$

$$v_x(t + \delta t) = v_x(t) + \left. \frac{dv_x}{dt} \right|_t \delta t + \frac{1}{2} \left. \frac{d^2v_x}{dt^2} \right|_t \delta t^2 + \frac{1}{3!} \left. \frac{d^3v_x}{dt^3} \right|_t \delta t^3 + o(\delta t^4)$$

$$\vec{F} = m \vec{a}$$

$$W = \int_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{t_0}^{t_1} \vec{F} \cdot \vec{v} dt = \frac{1}{2} m |\vec{v}_1|^2 - \frac{1}{2} m |\vec{v}_0|^2 \quad \int_C \vec{F}^{(conservativa)} \cdot d\vec{r} = E_{p0} - E_{p1}$$

$$\vec{F}_{res} = -m D |\vec{v}| \vec{v} \quad \vec{F}_{res} = -\frac{c_{res}}{2} A \rho_{ar} |\vec{v}| \vec{v} \quad |\vec{F}_{rol}| = \mu |\vec{N}| \quad |\vec{F}_{impulsão}| = m_{fluido} g$$

$$\vec{F}_{Magnus} = \frac{1}{2} A \rho_{ar} r \vec{\omega} \times \vec{v} \quad \vec{F}_{grav} = -G \frac{m M}{|\vec{r}|^2} \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|} \quad \vec{F}_{elástica} = -k \vec{r}$$

$$\vec{F}_{elet} = -k_e \frac{q Q}{|\vec{r}|^2} \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|} \quad \vec{F}_{elet} = q \vec{E}_{elet}$$

$$F_x = -\frac{dE_p}{dx} \quad E_p = m g y \quad E_p = \frac{1}{2} k x^2 \quad E_p = -G \frac{m M}{|\vec{r}|}$$

$$P_o = \vec{F} \cdot \vec{v}$$

$$\int_{t_0}^{t_1} \vec{F}(t) dt = \vec{p}_1 - \vec{p}_0$$

$$\sum \vec{F}^{ext} = \frac{d\vec{P}}{dt}$$

## Grandezas físicas e conversões:

$$1 \text{ polegada} = 1 \text{ in} = 0,39370 \text{ m} \quad 1 \text{ pé} = 1 \text{ ft} = 2,54 \text{ cm} \quad 1 \text{ milha} = 1,609344 \text{ km}$$

$$1 \text{ rad} = 57,29578 \text{ graus}$$

$$1 \text{ cv (cavalo – vapor métrico)} = 735,4975 \text{ W} \quad 1 \text{ hp (cavalo – vapor inglês)} = 745,715 \text{ W}$$

$$M_{Sol} = M = 1,989 \times 10^{30} \text{ kg} \quad 1 \text{ AU} = 1,489 \times 10^{11} \text{ m} \quad 1 \text{ ano} = 365,24 \text{ dias}$$

$$g = 9,80 \text{ m/s}^2 \quad G = 6,67408 \times 10^{-11} \text{ m}^3/(\text{kg} \cdot \text{s}^2) = 4\pi^2 \text{ AU}^3/(\text{M} \cdot \text{ano}^2) \quad R_{Terra} = 6371 \text{ km}$$

## Sistema Internacional de Unidades (SI):

### Quantidades básicas

Quantidade	unidade	Símbolo
Comprimento	metro	m
Massa	quilograma	kg
Tempo	segundo	s
Temperatura	kelvin	K
Corrente elétrica	ampere	A

### Outras quantidades importantes

Quantidade	unidade	Símbolo
Velocidade	metro/segundo	m/s
Aceleração	metro/segundo <sup>2</sup>	m/s <sup>2</sup>
Força	kilograma × metro/segundo <sup>2</sup> = newton	N
Energia	kilograma × metro <sup>2</sup> /segundo <sup>2</sup> = joule	J
Potência	kilograma × metro <sup>2</sup> /segundo <sup>3</sup> = watt	W