



DEPARTAMENTO DE FÍSICA
UNIVERSIDADE DE AVEIRO

Modelação de Sistemas Físicos

Ano Académico 2020/2021 - 2º Semestre

2º Teste

Parte Cálculo Analítico

Data: 30 JUNHO 2021

Hora: 10H00

Duração: 45 minutos

Disciplina: 41769

Salas: 12.2.8, 12.2.9, 12.2.10,
12.2.11, 12.2.12.

Cotação: 1) 2 valores

2) $2 + 1 + 2 + 2 = 7$ valores

3) 1 valor

Só é permitido o uso de máquina de calcular científica

As respostas não podem ser escritas a lápis

Justifique todas as respostas

1. Considere um corpo de massa 2 kg com a energia potencial $E_p = \frac{1}{2}k(x^2 - x_{eq}^2)^2$, em que x_{eq} é a posição de equilíbrio e k uma constante. Determine a força aplicada ao corpo em função de x , k e x_{eq} .

2. Uma mola exerce uma força $F_x = -k x(t)$, em que k é a constante elástica da mola, num corpo de massa m . Considere $k = 1$ N/m e $m = 1$ kg.

a) Mostre que a lei do movimento $x(t) = A \cos\left(\sqrt{\frac{k}{m}}t + \phi\right)$ é solução da equação dinâmica de Newton do sistema mola-corpo, em que A e ϕ são constantes.

b) Qual a lei de velocidade do corpo ligado à mola?

c) Calcule A e ϕ , no caso em que a velocidade inicial é +1 m/s e a posição inicial a posição de equilíbrio do sistema.

d) Calcule a energia mecânica do sistema mola-corpo. Mantêm-se constante ao longo do tempo?

3. O integral definido de uma função definida desde a até b

$$I = \int_a^b f(x) dx$$

Pode ser calculado aproximadamente pela aproximação retangular, onde se faz:

$$\int_{x_i}^{x_{i+1}} f(x) dx = f(x_i) \delta x$$

onde $\delta x = (b - a)/n$ e n um número inteiro.

Determine como varia o erro global do integral I em função do passo δx ?

Formulário:

$$v_x(t) = \frac{dx}{dt} \quad a_x(t) = \frac{dv_x}{dt} = \frac{d^2x}{dt^2}$$

$$v_x(t + \delta t) = v_x(t) + \left. \frac{dv_x}{dt} \right|_t \delta t + \frac{1}{2} \left. \frac{d^2v_x}{dt^2} \right|_t \delta t^2 + \frac{1}{3!} \left. \frac{d^3v_x}{dt^3} \right|_t \delta t^3 + \mathcal{O}(\delta t^4)$$

$$\vec{F} = m \vec{a}$$

$$W = \int_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{t_0}^{t_1} \vec{F} \cdot \vec{v} dt = \frac{1}{2} m |\vec{v}_1|^2 - \frac{1}{2} m |\vec{v}_0|^2 \quad \int_C \vec{F}^{(conservativa)} \cdot d\vec{r} = E_{p0} - E_{p1}$$

$$\vec{F}_{res} = -m D |\vec{v}| \vec{v} \quad \vec{F}_{res} = -\frac{C_{res}}{2} A \rho_{ar} |\vec{v}| \vec{v} \quad |\vec{F}_{rol}| = \mu |\vec{N}|$$

$$\vec{F}_{Magnus} = \frac{1}{2} A \rho_{ar} r \vec{\omega} \times \vec{v} \quad \vec{F}_{grav} = -G \frac{m M}{|\vec{r}|^2} \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|} \quad \vec{F}_{elástica} = -k \vec{r}$$

$$\vec{F}_{elet} = -k_e \frac{q Q}{|\vec{r}|^2} \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|} \quad \vec{F}_{elet} = q \vec{E}_{elet}$$

$$F_x = -\frac{dE_p}{dx} \quad E_p = m g y \quad E_p = \frac{1}{2} k x^2 \quad E_p = -G \frac{m M}{|\vec{r}|}$$

$$P_o = \vec{F} \cdot \vec{v}$$

$$\int_{t_0}^{t_1} \vec{F}(t) dt = \vec{p}_1 - \vec{p}_0$$

$$\sum \vec{F}^{ext} = \frac{d\vec{P}}{dt}$$

$$x(t) = A \cos(\omega t + \phi) \quad \omega = \sqrt{\frac{K}{M}} \quad E = \frac{1}{2} k A^2$$

$$E_p(x) = E_p(x_{min}) + \left. \frac{dE_p}{dx} \right|_{x_{min}} \delta x + \frac{1}{2} \left. \frac{d^2E_p}{dx^2} \right|_{x_{min}} \delta x^2 + \frac{1}{3!} \left. \frac{d^3E_p}{dx^3} \right|_{x_{min}} \delta x^3 + \mathcal{O}(\delta x^4)$$

$$x(t) = \frac{a_0}{2} + a_1 \cos(\omega t) + b_1 \sin(\omega t) + a_2 \cos(2\omega t) + b_2 \sin(2\omega t) + \dots$$

$$a_n = \frac{2}{T} \int_t^{t+T} f(t) \cos(n\omega t) dt, \quad n = 0, 1, 2, \dots \quad b_n = \frac{2}{T} \int_t^{t+T} f(t) \sin(n\omega t) dt, \quad n = 1, 2, \dots$$

$$x(t) = A e^{-\frac{b}{2m}t} \cos(\omega t + \phi) \quad \omega = \sqrt{\omega_0^2 - \left(\frac{b}{2m}\right)^2}$$

$$A(\omega_f) = \frac{F_0/m}{\sqrt{(\omega_f^2 - \omega_0^2)^2 + \left(\frac{b}{m} \omega_f\right)^2}}$$

$$y(x, t) = A \sin(kx - \omega t + \phi)$$

Grandezas físicas e conversões:

$$1 \text{ polegada} = 1 \text{ in} = 0,39370 \text{ m}$$

$$1 \text{ pé} = 1 \text{ ft} = 2,54 \text{ cm}$$

$$1 \text{ milha} = 1,609344 \text{ km}$$

$$1 \text{ rad} = 57.29578 \text{ graus}$$

$$1 \text{ cv (cavalo - vapor métrico)} = 735,4975 \text{ W}$$

$$1 \text{ hp (cavalo - vapor inglês)} = 745,715 \text{ W}$$

$$M_{Sol} = M = 1.989 \times 10^{30} \text{ kg}$$

$$1 \text{ AU} = 1.489 \times 10^{11} \text{ m}$$

$$1 \text{ ano} = 365,24 \text{ dias}$$

$$G = 6.67 \times 10^{11} \text{ m}^3/(\text{kg} \cdot \text{s}^2) = 4\pi^2 \text{ AU}^3/(\text{M} \cdot \text{ano}^2)$$

$$g = 9,80 \text{ m/s}^2$$

$$\rho_{ar} = 1.225 \text{ kg/m}^3$$

$$v_{som} = 340 \text{ m/s}$$

$$c = 299792,458 \text{ km/s} = 2,99792458 \times 10^8 \text{ m/s}$$

Grandezas matemáticas e Transformações Trigonométricas:

$$e = 2,71828183$$

$$\pi = 3,14159265$$

$$\operatorname{sen}(-x) = -\operatorname{sen}(x) \quad \operatorname{sen}(\pi - x) = \operatorname{sen}(x) \quad \operatorname{sen}\left(x \pm \frac{\pi}{2}\right) = \pm \cos(x)$$

$$\cos(-x) = +\cos(x) \quad \cos\left(x \pm \frac{\pi}{2}\right) = \mp \operatorname{sen}(x)$$

$$\operatorname{sen}(x \pm y) = \operatorname{sen} x \cos y \pm \cos x \operatorname{sen} y \quad \cos(x \pm y) = \cos x \cos y \mp \operatorname{sen} x \operatorname{sen} y$$

$$\operatorname{sen} x \cos y = \frac{1}{2} [\operatorname{sen}(x + y) + \operatorname{sen}(x - y)]$$

$$\cos x \operatorname{sen} y = \frac{1}{2} [\operatorname{sen}(x + y) - \operatorname{sen}(x - y)]$$

$$\operatorname{sen} x \operatorname{sen} y = \frac{1}{2} [\cos(x - y) - \cos(x + y)]$$

$$\cos x \cos y = \frac{1}{2} [\cos(x - y) + \cos(x + y)]$$

$$\operatorname{sen}^2 x = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos 2x$$

$$\cos^2 x = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos 2x$$

$$\operatorname{sen} x \pm \operatorname{sen} y = 2 \cos\left(\frac{x \mp y}{2}\right) \operatorname{sen}\left(\frac{x \pm y}{2}\right)$$

$$\cos x + \cos y = 2 \cos\left(\frac{x+y}{2}\right) \cos\left(\frac{x-y}{2}\right) \quad \cos x - \cos y = 2 \operatorname{sen}\left(\frac{x+y}{2}\right) \operatorname{sen}\left(\frac{x-y}{2}\right)$$