

4101553 Métodos Numéricos aplicados a la Ingeniería Civil

Departamento de Ingeniería Civil
Universidad Nacional de Colombia
Sede Manizales

Docente: Juan Nicolás Ramírez Giraldo (jnramirezg@unal.edu.co)
(<mailto:jnramirezg@unal.edu.co>)

"Cum cogitaveris quot te antecedant, respice quot sequantur"

Séneca

[Repositorio de la asignatura \(https://github.com/jnramirezg/metodos_numericos_ingenieria_civil/\)](https://github.com/jnramirezg/metodos_numericos_ingenieria_civil/)

Unidad 1: Sistemas de ecuaciones lineales

Matrices, modificación de matrices y operaciones

Un sistema de ecuaciones algebraicas lineales tiene la forma general:

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1$$

$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2$$

.

.

.

$$a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n$$

siendo a coeficientes constantes, b las constantes, n el número de ecuaciones y x las incógnitas.

Sistemáticamente se usa la notación matricial para facilitar su resolución, de la siguiente manera:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

donde cada elemento a_{ij} representa un elemento de la matriz (los coeficientes constantes).

Nota: De aquí en adelante se usará la siguiente nomenclatura.

M : matrices

—
—

V : vectores filas y vectores columnas

—

E : constantes y escalares

Las incógnitas x_j se representan en el vector columna:

$$X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

Y las constantes b_i con el vector columna:

$$B = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$$

Que en síntesis es: $A X = B$

— — —
—

Por lo tanto, el objetivo es despejar el vector X

—

Formas de definir matrices

1. Lista de listas
2. Arreglos en numpy
3. Matrices en sympy

1. Lista de listas

```
In [1]: # Mediante una lista de listas
A = [
    [5, 1, 2],
    [7, 3, 7],
    [4, 7, 8],
]
```

```
In [2]: print(A)

[[5, 1, 2], [7, 3, 7], [4, 7, 8]]
```

```
In [3]: # También se puede usar simplemente
```

```
Out[3]: [[5, 1, 2], [7, 3, 7], [4, 7, 8]]
```

```
In [4]: # Tipo de dato
type(A)
```

```
Out[4]: list
```

```
In [5]: # Tamaño de la matriz
m = len(A)      # Número de filas de la matriz, o tamaño de la lista A.
n = len(A[0])   # Número de columnas de la matriz, o tamaño de la primera l
```

```
In [6]: print('El número de filas de A es:')
print(m)
```

```
El número de filas de A es:
3
```

```
In [7]: print('El número de columnas de A es:')
print(n)
```

```
El número de columnas de A es:
3
```

```
In [8]: A
```

```
Out[8]: [[5, 1, 2], [7, 3, 7], [4, 7, 8]]
```

```
In [9]: # Llamado de un elemento
a00 = A[0][0]
```

```
In [10]: # Impresión de resultados.
print('\nEl elemento de la fila 1 y la columna 1 es:')
print(a00)
```

```
El elemento de la fila 1 y la columna 1 es:
5
```

```
In [11]: # Llamado de un elemento
a22 = A[2][2]
a12 = A[1][2]

# Impresión de resultados.
print('\nEl elemento de la fila 3 y la columna 3 es:')
print(a22)
print('\nEl elemento de la fila 2 y la columna 3 es:')
print(a12)
```

El elemento de la fila 3 y la columna 3 es:

8

El elemento de la fila 2 y la columna 3 es::

7

In [12]: A

Out[12]: [[5, 1, 2], [7, 3, 7], [4, 7, 8]]

```
In [13]: # Llamado de filas
f0 = A[0] # Se llama la primera fila. En Matlab es con 1, acá es con 0.
f2 = A[2] # Se llama la tercera fila.
```

```
In [14]: # Impresión de resultados.
print('\nLa primera fila es:') # El comando \n es usado dejar un espacio
print(f0)
print('\nLa tercera fila es:')
print(f2)
```

La primera fila es:

[5, 1, 2]

La tercera fila es:

[4, 7, 8]

```
In [15]: # Llamado de columnas
c0 = []
for i in range(len(A)):
    c0 += [A[i][0]]

print('\nLa primera columna es:')
print(c0)
```

La primera columna es:

[5, 7, 4]

2. Arreglo en numpy

```
In [16]: # Mediante el módulo numpy con arrays (arreglos).
# Importar la librería
import numpy as np
```

```
In [17]: # Definición explícita.
B = np.array([
    [3, 1, 9],
    [2, 4, 1],
    ])
```

```
In [18]: # Impresión de resultados
print('\n La matriz B es:')
print(B)
```

```
La matriz B es:
[[3 1 9]
 [2 4 1]]
```

```
In [19]: # Definición directa con una variable previamente guardada.
C = [
    [3, 1, 9],
    [2, 4, 1],
    ]

D = np.array(C)
```

```
In [20]: D
```

```
Out[20]: array([[3, 1, 9],
               [2, 4, 1]])
```

```
In [21]: # Tipo de dato
type(B)
```

```
Out[21]: numpy.ndarray
```

```
In [22]: # Tamaño de la matriz
dim_B = B.shape
print(dim_B) # Imprime el tamaño del arreglo B.

(2, 3)
```

```
In [23]: # Tipo de dato
type(dim_B)
```

```
Out[23]: tuple
```

```
In [24]: # Definiendo número de filas y columnas.
m = dim_B[0]
n = dim_B[1]
```

```
In [25]: # Impresión de resultados
print('El número de filas es:')
print(m)
print('El número de columnas es:')
print(n)
```

```
El número de filas es:
2
El número de columnas es:
3
```

```
In [26]: print(A.shape) # Genera error.
```

```
-----  
-----  
AttributeError                                Traceback (most recent call  
last)  
<ipython-input-26-1ce236246647> in <module>  
----> 1 print(A.shape) # Genera error.  
  
AttributeError: 'list' object has no attribute 'shape'
```

Otras formas de definir arreglos:

```
In [27]: # Arreglo de unos  
E = np.ones((4, 5))
```

```
In [28]: print(E)  
print("\nCon elementos de tipo:")  
print(type(E[0][0]))  
  
[[1. 1. 1. 1. 1.]  
 [1. 1. 1. 1. 1.]  
 [1. 1. 1. 1. 1.]  
 [1. 1. 1. 1. 1.]
```

Con elementos de tipo:
<class 'numpy.float64'>

```
In [29]: # Arreglo de ceros  
F = np.zeros((3, 2))
```

```
In [30]: print(F)  
print("\nCon elementos de tipo:")  
print(type(F[0][0]))  
  
[[0. 0.]  
 [0. 0.]  
 [0. 0.]
```

Con elementos de tipo:
<class 'numpy.float64'>

```
In [31]: # Matriz vacía rellena con los valores residuales de la memoria.  
G = np.empty((2, 3))
```

```
In [32]: print(G)  
print("\nCon elementos de tipo:")  
print(type(G[0][0]))
```

```
[[0. 0. 0.]
 [0. 0. 0.]]
```

```
In [33]: # De forma opcional se puede definir el tipo de dato que tendrá el arreglo
H = np.zeros((3, 3), dtype=int) # dtype tiene muchísimas posibilidades.
```

```
In [34]: print(H)
print("\nCon elementos de tipo:")
print(type(H[0][0]))
```

```
[[0 0 0]
 [0 0 0]
 [0 0 0]]
```

```
Con elementos de tipo:
<class 'numpy.int32'>
```

```
In [35]: # Matriz identidad para matrices cuadradas
np.identity(5)
```

```
Out[35]: array([[1., 0., 0., 0., 0.],
                [0., 1., 0., 0., 0.],
                [0., 0., 1., 0., 0.],
                [0., 0., 0., 1., 0.],
                [0., 0., 0., 0., 1.]])
```

```
In [36]: # Matriz identidad en un caso más general mxn
np.eye(4, 3)
```

```
Out[36]: array([[1., 0., 0.],
                [0., 1., 0.],
                [0., 0., 1.],
                [0., 0., 0.]])
```

Llamado de elementos, filas y columnas.

```
In [37]: B # Previamente fue definida la matriz B.
```

```
Out[37]: array([[3, 1, 9],
                [2, 4, 1]])
```

```
In [38]: # Llamado de un elemento
b12 = B[1][2] # En la numeración natural sería el elemento de la fila 2 y
print(f'El elemento b12 es: {b12}') # Nótese el uso de la f y de {}.
```

```
El elemento b12 es: 1
```

```
In [39]: # Alternativamente, se usa así:
b12 = B[1, 2]

print(f'El elemento b12 es: {b12}')
```

```
El elemento b12 es: 1
```

In [40]:

Out[40]: 1

```
In [41]: # Llamado de una fila
f1 = B[0] # Se llama la segunda fila.

print(f'La segunda fila es: {f1}')
```

La segunda fila es: [3 1 9]

```
In [42]: f2 = B[2] # Se llama la tercera fila. Como no existe: genera error.
```

```
-----
-----
IndexError                                Traceback (most recent call
last)
<ipython-input-42-6afd15b6aa00> in <module>
----> 1 f2 = B[2] # Se llama la tercera fila. Como no existe: genera e
rror.

IndexError: index 2 is out of bounds for axis 0 with size 2
```

```
In [43]: # Llamado de columnas
c1 = B[:, 1]

print(f'La segunda columna es: {c1}')
```

La segunda columna es: [1 4]

```
In [44]: # Se define una matriz C, nuevamente con
C = np.array([
    [ 0,  1,  2,  3],
    [ 4,  5,  6,  7],
    [ 8,  9, 10, 11],
    [12, 13, 14, 15], # Nótese que esta ',' del final no genera
                      ])

print(f'La matriz C es: \n{C}')
```

La matriz C es:
[[0 1 2 3]
[4 5 6 7]
[8 9 10 11]
[12 13 14 15]]

Llamado de más de una fila o de una columna:


```
In [45]: C[1:]
```

```
Out[45]: array([[ 4,  5,  6,  7],
                [ 8,  9, 10, 11],
                [12, 13, 14, 15]])
```

```
In [46]: C[:2]
```

```
Out[46]: array([[0, 1, 2, 3],
                [4, 5, 6, 7]])
```

```
In [47]: C[:, :2]
```

```
Out[47]: array([[ 0,  1],
                [ 4,  5],
                [ 8,  9],
                [12, 13]])
```

```
In [48]: C[1:, :2]
```

```
Out[48]: array([[ 4,  5],
                [ 8,  9],
                [12, 13]])
```

```
In [49]: C[1:3, 1:3]
```

```
Out[49]: array([[ 5,  6],
                [ 9, 10]])
```

3. Matrices en sympy

```
In [50]: # Mediante el módulo sympy con "Array" y con "Matrix".  
# Importar la librería  
import sympy as sp
```

```
In [51]: # Definición con 'Array', no se recomienda usar pues es immutable.  
J = sp.Array([  
    [ 8,  1,  9],  
    [-1,  4, -2],  
    [ 2, -4,  1],  
    ])
```

```
In [52]: # Impresión de resultados
print('La matriz J es:')
J # Aquí no se pone el comando 'print' para que genere un 'Out', y en sym
```

La matriz J es:

Out[52]:

$$\begin{bmatrix} 8 & 1 & 9 \\ -1 & 4 & -2 \\ 2 & -4 & 1 \end{bmatrix}$$

```
In [53]: # Tipo de dato
type(J)
```

Out[53]: sympy.tensor.array.dense_ndim_array.ImmutableDenseNDimArray

```
In [54]: # Definición con "Matrix"
K = sp.Matrix([
                [-1, 1, 9],
                [ 4, 4, -2],
                [ 2, 0, 8],
                ])
```

```
In [55]: # Impresión de resultados
print('La matriz K es:')
K
```

La matriz K es:

Out[55]:

$$\begin{bmatrix} -1 & 1 & 9 \\ 4 & 4 & -2 \\ 2 & 0 & 8 \end{bmatrix}$$

```
In [56]: # Tipo de dato
type(K)
```

Out[56]: sympy.matrices.dense.MutableDenseMatrix

```
In [57]: # Tamaño de la matriz
dim_K = K.shape # Nótese que es el mismo comando en numpy y en sympy
print(dim_K)    # Imprime el tamaño del arreglo K

(3, 3)
```

```
In [58]: # Tipo de dato
type(dim_K)
```

Out[58]: tuple

Formas específicas de arreglos:

Se recomienda revisar en detalle la documentación de sympy en: <https://docs.sympy.org/latest>

</tutorial/matrices.html> (<https://docs.sympy.org/latest/tutorial/matrices.html>)

Las siguientes matrices tienen la forma de 'Matrix', es decir, son mutables:

```
In [59]: # Matriz de ceros.  
sp.zeros(2)
```

```
Out[59]: 
$$\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

```

```
In [60]: sp.zeros(3, 2)
```

```
Out[60]: 
$$\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

```

```
In [61]: # Matriz de unos.  
sp.ones(3)
```

```
Out[61]: 
$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

```

```
In [62]: # Matriz identidad  
sp.eye(3)
```

```
Out[62]: 
$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

```

```
In [63]: # Matriz diagonal  
sp.diag(1, 2, 3)
```

```
Out[63]: 
$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$

```

Llamado de elementos, filas y columnas.

```
In [64]: K # Previamente fue definida la matriz K.
```

```
Out[64]: 
$$\begin{bmatrix} -1 & 1 & 9 \\ 4 & 4 & -2 \\ 2 & 0 & 8 \end{bmatrix}$$

```

```
In [65]: # Teniendo en cuenta la longitud de matriz, es decir, la cantidad de elementos
len(K) # Nótese que aquí sí se puede usar el comando "len()" a diferencia de
```

Out[65]: 9

```
In [66]: # Se puede llamar a cualquiera de los elementos de la matriz en un ordenado
K[0]
```

Out[66]: -1

```
In [67]: K[-1] # Llamado del último elemento, que es lo mismo que llamar K[8]
```

Out[67]: 8

```
In [68]: # Pero el llamado básico se hace de la misma manera que numpy
K[1, 1] # No funciona poner K[1][1], genera error.
```

Out[68]: 4

```
In [69]: # Llamado de filas
K.row(1) # Llamado de la segunda fila
```

Out[69]: $\begin{bmatrix} 4 & 4 & -2 \end{bmatrix}$

```
In [70]: # Llamado de columnas
K.col(2)
```

Out[70]: $\begin{bmatrix} 9 \\ -2 \\ 8 \end{bmatrix}$

Modificación de elementos

Cambiar algún elemento de la matriz

1. En una lista de listas

```
In [71]: A # Previamente fue definida la matriz A.
```

Out[71]: $\begin{bmatrix} 5 & 1 & 2 \\ 7 & 3 & 7 \\ 4 & 7 & 8 \end{bmatrix}$

```
In [72]: # Por ejemplo, el elemento de la fila 3 y la columna 1
A[2][0]
```

Out[72]: 4

```
In [73]: # Se puede modificar directamente
A[2][0] = -8
```

```
In [74]: A # Matriz A modificada
```

```
Out[74]: [[5, 1, 2], [7, 3, 7], [-8, 7, 8]]
```

2. En un array de numpy

```
In [75]: C # Previamente fue definida la matriz C.
```

```
Out[75]: array([[ 0,  1,  2,  3],
                [ 4,  5,  6,  7],
                [ 8,  9, 10, 11],
                [12, 13, 14, 15]])
```

```
In [76]: # Modificando el elemento C[2, 1]
C[2, 1] = -15
```

```
In [77]: C # Matriz C modificada
```

```
Out[77]: array([[ 0,  1,  2,  3],
                [ 4,  5,  6,  7],
                [ 8, -15, 10, 11],
                [12, 13, 14, 15]])
```

```
In [78]: # Así modifico toda la fila 2 simultáneamente
```

```
In [79]: C
```

```
Out[79]: array([[ 0,  1,  2,  3],
                [ 4,  5,  6,  7],
                [ 0,  0,  0,  0],
                [12, 13, 14, 15]])
```

```
In [80]: # Por ejemplo, así se modifican todos los elementos.
C[:, :] = 0
```

```
In [81]: C
```

```
Out[81]: array([[0, 0, 0, 0],
                [0, 0, 0, 0],
                [0, 0, 0, 0],
                [0, 0, 0, 0]])
```

3. En una matriz de sympy

```
In [82]: K # Previamente fue definida la matriz K.
```

```
Out[82]: 
$$\begin{bmatrix} -1 & 1 & 9 \\ 4 & 4 & -2 \\ 2 & 0 & 8 \end{bmatrix}$$

```

```
In [83]: # Modificando el elemento K[1, 1]
K[1, 1] = 0
```

```
In [84]: K # Matriz K modificada
```

```
Out[84]: 
$$\begin{bmatrix} -1 & 1 & 9 \\ 4 & 0 & -2 \\ 2 & 0 & 8 \end{bmatrix}$$

```

```
In [85]: # Pilas que así se modifica el elemento 2 del recorrido fila a fila.
K[2] = 1
```

```
In [86]: K
```

```
Out[86]: 
$$\begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 4 & 0 & -2 \\ 2 & 0 & 8 \end{bmatrix}$$

```

```
In [87]: # Si se quiere modificar la columna 1.
K.col(1)
```

```
Out[87]: 
$$\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

```

```
In [88]: # Se genera error.
K.col(1) = -100
```

```
File "<ipython-input-88-56f824f47dfd>", line 2
    K.col(1) = -100
      ^
SyntaxError: cannot assign to function call
```

```
In [89]: # La forma alternativa de llamar la columna 1.
K[:,1]
```

```
Out[89]: 
$$\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

```

```
In [90]: # Si se trata de modificar
K[:,1] = -100
```

```
-----
-----
ValueError                                Traceback (most recent call
last)
<ipython-input-90-dedd104c22b5> in <module>
      1 # Si se trata de modificar
----> 2 K[:,1] = -100

C:\ProgramData\Anaconda3\lib\site-packages\sympy\matrices\dense.py in
__setitem__(self, key, value)
    356         [2, 2, 4, 2]])
    357         """
--> 358         rv = self._setitem(key, value)
    359         if rv is not None:
    360             i, j, value = rv

C:\ProgramData\Anaconda3\lib\site-packages\sympy\matrices\matrices.py
in _setitem(self, key, value)
    1177         self.copyin_list(key, value)
    1178         return
-> 1179         raise ValueError('unexpected value: %s' % value)
    1180     else:
    1181         if (not is_mat and

ValueError: unexpected value: -100
```

```
In [ ]: # Una forma correcta es:
K[:,1] = (-100, -100, -100)
```

```
In [91]: K
```

```
Out[91]: 
$$\begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 4 & 0 & -2 \\ 2 & 0 & 8 \end{bmatrix}$$

```

Operaciones con matrices y vectores

1. Suma

2. Multiplicación
3. Inversión
4. Matriz transpuesta
5. Producto punto y producto cruz

Las operaciones básicas presentan algunas dificultades en una lista de lista, por lo que, claramente es mejor realizar las operaciones con los módulos `numpy` y `sympy`.

1. Suma

La suma de matrices solo es posible en matrices del mismo tamaño $m \times n$.

La suma de las matrices A y B es denotada por: $A + B$

$$\begin{bmatrix} - & - \\ - & - \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} - & - \\ - & - \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} - & - \\ - & - \end{bmatrix}$$

Usando numpy

```
In [92]: # Usando el módulo numpy se crean las matrices M y N.
M = np.array([
    [ 2, 7],
    [-1, 3],
    []])

N = np.array([
    [-3, 0],
    [ 9, 1],
    []])
```

```
In [93]: M+N # La suma de las matrices M y N.
```

```
Out[93]: array([[ -1,  7],
               [  8,  4]])
```

¿Qué pasa si las matrices a sumar son diferente tamaño?

```
In [94]: B # Llamando la matriz B, previamente definida
```

```
Out[94]: array([[3, 1, 9],
               [2, 4, 1]])
```



```
In [95]: B+N # Lo que ocurre si se suman matrices de diferente tamaño.
```

```
-----  
-----  
ValueError                                Traceback (most recent call  
last)  
<ipython-input-95-fd3fd26b354f> in <module>  
----> 1 B+N # Lo que ocurre si se suman matrices de diferente tamaño.  
  
ValueError: operands could not be broadcast together with shapes (2,3)  
(2,2)
```

Usando sympy

```
In [96]: # Se crean algunas variables simbólicas con sympy.  
a, b, c, d = sp.symbols("a b c d")
```

```
In [97]: # Usando el módulo sympy se crean las matrices O y P.  
O = sp.Matrix([  
                [ a, c],  
                [ b, d],  
                ])  
  
P = sp.Matrix([  
                [-a, b],  
                [ c, d],  
                ])
```

```
In [98]: O-P # La resta de las matrices O y P.
```

```
Out[98]: 
$$\begin{bmatrix} 2a & -b+c \\ b-c & 0 \end{bmatrix}$$

```

2. Multiplicación

El producto de una matriz A de tamaño axb con una matriz B de tamaño $cx d$ solo es posible si $b = c$ y, en donde la matriz resultante tendrá un tamaño $ax d$.

La multiplicación de las matrices A y B es denotada por: $A * B$

— — — —
— — — —

Usando numpy

```
In [99]: # Usando el módulo numpy se crean las matrices Q y R.  
Q = np.array([  
              [3, -2],  
              ])
```

```
R = np.array([
    [ 3],
    [-1],
    []])
```

```
In [100]: np.matmul(Q, R) # La operación Q*R hace otra cosa completamente diferente
```

```
Out[100]: array([[11]])
```

```
In [101]: Q@R # Otra forma más sencilla de hacer la misma operación.
```

```
Out[101]: array([[11]])
```

Los arreglos en numpy permiten realizar sobre ellos las operaciones básicas **elemento a elemento**, lo cual no responde a las reglas de las operaciones con matrices.

```
In [102]: N + 100 # Es equivalente a la suma de una matriz de unos multiplicada por
```

```
Out[102]: array([[ 97, 100],
                [109, 101]])
```

```
In [103]: N * 3 # Es equivalente a N+N+N
```

```
Out[103]: array([[-9,  0],
                [27,  3]])
```

```
In [104]: N**2 # Matricialmente no es lo mismo que NxN. Porque lo que hace es elev
```

```
Out[104]: array([[ 9,  0],
                [81,  1]], dtype=int32)
```

```
In [105]: (N+2)**2/8
```

```
Out[105]: array([[ 0.125,  0.5  ],
                [15.125,  1.125]])
```

```
In [106]: 1/N # Cuidado, que esta operación no es la matriz inversa.
```

```
<ipython-input-106-a51a79dbb120>:1: RuntimeWarning: divide by zero encountered in true_divide
```

```
1/N # Cuidado, que esta operación no es la matriz inversa.
```

```
Out[106]: array([[-0.33333333,          inf],
                [ 0.11111111,  1.          ]])
```

```
In [107]: # ¿Qué ocurre si se eleva a potencias negativas.
```

```
N**-1
```


ValueError

Traceback (most recent call

last)

In [108]: `Q*R` # De acuerdo con las reglas de las operaciones entre matrices, debería.

Out[108]: `array([[9, -6],
[-3, 2]])`

Usando sympy

In [109]: `# Usando el módulo sympy se crea la matriz A y el vector X.`

`# Se crean algunas variables simbólicas adicionales.`

`x, y = sp.symbols("x y")`

`A = sp.Matrix([
[a, b],
[c, d],
])`

`X = sp.Matrix([
[x],
[y],
])`

In [110]: `-`

Out[110]:
$$\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$$

In [111]: `..`

Out[111]:
$$\begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$$

In [112]: `A*X` # En sympy sí se puede hacer esta operación así.

Out[112]:
$$\begin{bmatrix} ax + by \\ cx + dy \end{bmatrix}$$

Algunas consideraciones sobre las operaciones:

In [113]: `O` # Llamando la matriz previamente definida.

Out[113]:
$$\begin{bmatrix} a & c \\ b & d \end{bmatrix}$$

```
In [114]: # Nótese que aquí sí se respetan las reglas de las operaciones entre matr
A+10
```

```
-----
-----
TypeError                                Traceback (most recent call
last)
<ipython-input-114-5324d02d0726> in <module>
      1 # Nótese que aquí sí se respetan las reglas de las operaciones
entre matrices.
----> 2 A+10

C:\ProgramData\Anaconda3\lib\site-packages\sympy\core\decorators.py in
binary_op_wrapper(self, other)
    134         if f is not None:
    135             return f(self)
--> 136         return func(self, other)
    137         return binary_op_wrapper
    138         return priority_decorator

C:\ProgramData\Anaconda3\lib\site-packages\sympy\matrices\common.py in
__add__(self, other)
    2694         return MatrixArithmetic._eval_add(self, other)
    2695
-> 2696         raise TypeError('cannot add %s and %s' % (type(self),
type(other)))
    2697
    2698         @call_highest_priority('__rtruediv__')

TypeError: cannot add <class 'sympy.matrices.dense.MutableDenseMatrix'
> and <class 'int'>
```

```
In [115]: # Las matrices se pueden multiplicar por escalares.
O*15
```

```
Out[115]: 
$$\begin{bmatrix} 15a & 15c \\ 15b & 15d \end{bmatrix}$$

```

```
In [116]: # Esta operación sí representa la multiplicación de O con O.
O**2
```

```
Out[116]: 
$$\begin{bmatrix} a^2 + bc & ac + cd \\ ab + bd & bc + d^2 \end{bmatrix}$$

```

3. Inversión de matrices

Solo es posible invertir matrices cuadradas no singulares, es decir, que su determinante sea diferente de 0.

La inversa de la matriz A es denotada por A^{-1} .

$$\begin{array}{cc} - & - \\ - & - \end{array}$$

El determinante de la matriz A se puede denotar como $\det(A)$ o como $|A|$.

Usando numpy

```
In [117]: # Usando el módulo numpy se crea la matriz S.
S = np.array([[ 1, -2],
              [-3, 5]])
```

```
In [118]: S # Se imprime S
```

```
Out[118]: array([[ 1, -2],
                [-3, 5]])
```

```
In [119]: np.linalg.det(S) # Se determina el determinante de la matriz S.
```

```
Out[119]: -1.0000000000000004
```

```
In [120]: # Como el determinante es diferente de 0, la matriz es inversible.
np.linalg.inv(S) # Inversa de la matriz S.
```

```
Out[120]: array([[ -5., -2.],
                [-3., -1.]])
```

¿Qué ocurre si se trata de sacar la inversa de una matriz singular?

```
In [121]: W = np.array([[ 1, -2],
                        [-2, 4]])
```

```
In [122]: np.linalg.det(W)
```

```
Out[122]: 0.0
```

```
In [123]: np.linalg.inv(T)
```

```
-----
-----
NameError                                Traceback (most recent call
last)
<ipython-input-123-479ac258ede6> in <module>
----> 1 np.linalg.inv(T)

NameError: name 'T' is not defined
```

Usando sympy

```
In [124]: # Usando la matriz A previamente creada con variables simbólicas.
```

A

Out[124]:
$$\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}$$

In [125]: `# Cálculo del determinante.`
`A.det()`

Out[125]: $ad - bc$

In [126]: `A.inv()` *# Inversa de la matriz A. Aquí la utilidad del módulo sympy para*

Out[126]:
$$\begin{bmatrix} \frac{d}{ad-bc} & -\frac{b}{ad-bc} \\ -\frac{c}{ad-bc} & \frac{a}{ad-bc} \end{bmatrix}$$

In [127]: `A**-1` *# Esta operación sí es la inversa de la matriz, al contrario de lo*

Out[127]:
$$\begin{bmatrix} \frac{d}{ad-bc} & -\frac{b}{ad-bc} \\ -\frac{c}{ad-bc} & \frac{a}{ad-bc} \end{bmatrix}$$

4. Matriz transpuesta

Se denota a la transpuesta de la matriz A como A^T .

— —
— —

¿Cómo se transpone la matriz A ? (ejercicio de clase con lista de listas)

—
—

In [128]: `A = [[0, 1, 2, 3, 4],`
`[5, 6, 7, 8, 9],`
`[10,11,12,13,14]]`

In [129]: `# Solución`

Usando numpy

In [130]: `B` *# Previamente fue definida la matriz B.*

Out[130]: `array([[3, 1, 9],`
`[2, 4, 1]])`

```
In [131]: B.T # Matriz transpuesta.
```

```
Out[131]: array([[3, 2],  
                [1, 4],  
                [9, 1]])
```

Usando sympy

```
In [132]: K # Previamente fue definida la matriz K.
```

```
Out[132]: 
$$\begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 4 & 0 & -2 \\ 2 & 0 & 8 \end{bmatrix}$$

```

```
In [133]: K.T # Matriz transpuesta.
```

```
Out[133]: 
$$\begin{bmatrix} -1 & 4 & 2 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 8 \end{bmatrix}$$

```

5. Producto punto y producto cruz

El producto punto o producto escalar de dos vectores está definido como:

$$A \cdot B = (a_1, a_2, \dots, a_n) \cdot (b_1, b_2, \dots, b_n) = a_1 b_1 + a_2 b_2 + \dots + a_n b_n = \sum a_i b_i$$

— —

Alternativamente, se puede definir como:

$$A \cdot B = ||A|| \cdot ||B|| \cos(\theta), \text{ donde } \theta \text{ es el ángulo formado entre los vectores.}$$

— — — —

Nota: De aquí en adelante un vector entre dos líneas a lado y lado representará la magnitud o norma: $||A||$.

Una matriz entre dos líneas representa un determinante: $|A|$.

—
—

Pregunta de clase

¿Qué significa que el $A \cdot B = 0$?

— —

Pregunta de clase

¿Qué significa que el $A \cdot B = ||A|| \cdot ||B||$?

— — — —

El producto cruz o producto vectorial de dos vectores está definido en \mathbb{R}^3 como $A \times B$, en donde:

$$A = (a_x, a_y, a_z)$$

$$B = (b_x, b_y, b_z)$$

es decir,

$$A \times B = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \end{vmatrix}$$

```
In [134]: # Usando sympy se obtiene

ax, ay, az, bx, by, bz = sp.symbols("a_x a_y a_z b_x b_y b_z")
ig, jg, kg = sp.symbols("\hat{i} \hat{j} \hat{k}")

AxB = sp.Matrix([
    [ig, jg, kg],
    [ax, ay, az],
    [bx, by, bz]
]).det()

sp.collect(AxB, [ig, jg, kg])
```

```
Out[134]: \hat{i}(a_y b_z - a_z b_y) + \hat{j}(-a_x b_z + a_z b_x) + \hat{k}(a_x b_y - a_y b_x)
```

De esta manera, $A \times B = C$, donde:

$$C = (c_x, c_y, c_z),$$

$$c_x = a_y b_z - a_z b_y$$

$$c_y = -a_x b_z + a_z b_x$$

$$c_z = a_x b_y - a_y b_x$$

Además, es útil la definición:

$$||A \times B|| = ||A|| ||B|| |\sin(\theta)|$$

Pregunta de clase

¿Qué significa que $A \times B = 0$

Usando numpy

```
In [135]: # Se crean los vectores u1 y u2.
u1 = np.array([7, -4, -1])
u2 = np.array([3, -5, 2])
```

```
In [136]: u1 # Se visualiza el vector u1.
```

```
Out[136]: array([ 7, -4, -1])
```

```
In [137]: u2 # Se visualiza el vector u2.
```

```
Out[137]: array([ 3, -5,  2])
```

```
In [138]: # El producto punto de u1 y u2.
np.dot(u1, u2)
```

```
Out[138]: 39
```

Usando sympy

```
In [139]: # Se crean algunas variables simbólicas
a1, a2, a3, b1, b2, b3 = sp.symbols("a_1 a_2 a_3 b_1 b_2 b_3")

# Se crean los vectores v1 y v2 con las variables simbólicas disponibles.
v1 = sp.Matrix([a1, a2, a3])
v2 = sp.Matrix([b1, b2, b3])
```

```
In [140]: v1 # Se visualiza el vector v1.
```

```
Out[140]:
```

$$\begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{bmatrix}$$

```
In [141]: v2 # Se visualiza el vector v2.
```

```
Out[141]:
```

$$\begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{bmatrix}$$

```
In [142]: # El producto punto de v1 y v2.
v1.dot(v2) # Es lo mismo que v2.dot(v1)
```

```
Out[142]: a_1b_1 + a_2b_2 + a_3b_3
```

```
In [143]: # El producto cruz de v1 y v2.
```

```
v3 = v1.cross(v2)
```

```
v3 # Se imprime v3.
```

Out[143]:

$$\begin{bmatrix} a_2b_3 - a_3b_2 \\ -a_1b_3 + a_3b_1 \\ a_1b_2 - a_2b_1 \end{bmatrix}$$

```
In [144]: # El producto punto de v1 y v3.  
v1.dot(v3) # Debería dar 0.
```

Out[144]: $a_1(a_2b_3 - a_3b_2) + a_2(-a_1b_3 + a_3b_1) + a_3(a_1b_2 - a_2b_1)$

```
In [145]: sp.simplify(v1.dot(v3)) # Se usa el comando "simplify".
```

Out[145]: 0

```
In [146]: # El producto punto de v2 y v2.  
sp.simplify(v2.dot(v3))
```

Out[146]: 0

Resumen de conocimientos

- Formas de definir matrices
- Modificación de elementos
- Operaciones con matrices y vectores

Resumen de comandos usados

- print()
- type()
- len()
- for __ in __:
- np.array()
- __.shape
- np.ones()
- np.zeros()
- np.empty()
- dtype
- np.identity()
- np.eye()
- sp.Array()
- sp.Matrix()
- sp.zeros()
- sp.ones()
- sp.eye()

- `sp.diag()`
- `__, __ = sp.symbols('__ __')`
- `np.linalg.det()`
- `np.linalg.inv()`
- `__.det()`
- `__.inv()`
- `__.T`
- `sp.collect()`
- `np.dot(__, __)`
- `__.dot(__)`
- `__.cross(__)`