# 4101553 Métodos Numéricos aplicados a la Ingenieria Civil

Departamento de Ingeniería Civil Universidad Nacional de Colombia Sede Manizales

**Docente:** Juan Nicolás Ramírez Giraldo (<u>jnramirezg@unal.edu.co</u> (<u>mailto:jnramirezg@unal.edu.co</u>)

"Cum cogitaveris quot te antecedant, respice quot sequantur" (Séneca)

Repositorio de la asignatura (https://github.com/jnramirezg/metodos\_numericos\_ingenieria\_civil/)

# **Unidad 1: Sistemas de ecuaciones lineales**

# Lo más básico de Python

```
In [1]: # Los comentarios se ponen con el símbolo numeral.
''' También se pueden poner entre tres comillas sin afectar el código'''

Out[1]: ' También se pueden poner entre tres comillas sin afectar el código'

In [2]: 4+3 # Suma

Out[2]: 7

In [3]: 94-100 # Resta

Out[3]: -6

In [4]: 6*4 # Multiplicación

Out[4]: 24

In [5]: 7/8 # División

Out[5]: 0.875

In [6]: 9//4 # División entera

Out[6]: 2

In [7]: 9%4 # Residuo de la división
```

```
Out[7]: 1
 In [8]: 2**10 # Potencia, que en Matlab sería 2^10
Out[8]: 1024
In [9]: a = -10 # Asignación de variables
In [10]: print(a) # Impresión dentro del código.
         -10
In [11]: a # Impresión en consola.
Out[11]: -10
In [12]: a == -10 # Condición de igualdad.
Out[12]: True
In [13]: a != -10 # Condición de desigualdad.
Out[13]: False
In [14]: a == -10 or a != -10 # Operador lógico 'o'.
Out[14]: True
In [15]: a == -10 and a != -10 # Operador lógico 'y'
Out[15]: False
In [16]: # Condicional básico
         if a == 100:
            print('Correcto')
           print('Incorrecto')
         Incorrecto
In [17]: | # Ciclo for
         for i in range(5):
            print(i)
         0
         1
         2
         3
         4
```

# Matrices, modificación de matrices y operaciones

Un sistema de ecuaciones algebraicas lineales tiene la forma general:

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1$$

$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2$$

$$\vdots$$

$$\vdots$$

$$a_nx_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n$$

siendo a coeficientes constantes, b las constantes, n el número de ecuaciones y x las incógnitas.

Sistemáticamente se usa la notación matricial para facilitar su resolución, de la siguiente manera:

$$\underline{\underline{A}} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

donde cada elemento  $a_{ij}$  representa un elemento de la matriz (los coeficientes constantes).

Nota: De aquí en adelante se usará la siguiente nomenclatura.

 $\underline{M}$  : matrices

 $\underline{V}$  : vectores filas y vectores columnas

 $E: {\sf constantes} \ {\sf y} \ {\sf escalares}$ 

Las incognitas  $x_i$  se representan en el vector columna:

$$\underline{X} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

Y las constantes  $b_i$  con el vector columna:

$$\underline{B} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$$

Que en sintésis es: A X = R

## Formas de definir matrices

- 1. Lista de listas
- 2. Arreglos en numpy
- 3. Matrices en sympy

#### 1. Lista de listas

Conceptos previos de listas

```
In [19]: h = 0 # Se define una variable cualquiera.
In [20]: mi_lista = [1, 'flor', 1.5, h] # lista con cualquier tipo de elemento.
In [21]: mi_lista
Out[21]: [1, 'flor', 1.5, 0]
In [22]: mi_lista_2 = [mi_lista, 100, 'flor'] # Una lista con una lista dentro.
In [23]: mi_lista_2
Out[23]: [[1, 'flor', 1.5, 0], 100, 'flor']
```

Ahora, definiendo matrices como lista de listas.

```
In [24]: matriz = [[5, 1, 2],[7, 3, 7],[4, 7,8]] # Matriz como lista de listas.
In [25]: matriz
```

```
Out[25]: [[5, 1, 2], [7, 3, 7], [4, 7, 8]]
In [26]: # Una forma gráfica más cómoda.
         A = [
              [5, 1, 2],
              [7, 3, 7],
              [4, 7, 8],
In [27]: print(A)
         [[5, 1, 2], [7, 3, 7], [4, 7, 8]]
In [28]: # También se puede usar simplemenhte
Out[28]: [[5, 1, 2], [7, 3, 7], [4, 7, 8]]
In [29]: # Tipo de dato
         type (A)
Out[29]: list
In [30]: # Tamaño de la matriz
         m = len(A)  # Número de filas de la matriz, o tamaño de la lista A.
In [31]: m
Out[31]: 3
In [32]: A[0]
Out[32]: [5, 1, 2]
In [33]: # Número de columnas de la matriz, o tamaño de la primera lista interna d
         n = len(A[0])
In [34]: m
Out[34]: 3
In [35]: print('El número de filas de A es:')
         print(m)
         El número de filas de A es:
In [36]: print('El número de columnas de A es:')
         print(n)
```

```
El número de columnas de A es:
In [37]: A
Out[37]: [[5, 1, 2], [7, 3, 7], [4, 7, 8]]
In [38]: # Llamado de un elemento
         a00 = A[0][0]
In [39]: # Impresión de resultados.
         print('El elemento de la fila 1 y la columna 1 es:')
         print(a00)
         El elemento de la fila 1 y la columna 1 es:
In [40]: # Llamado de un elemento
         a22 = A[2][2]
         a12 = A[1][2]
         # Impresión de resultados.
         print('\nEl elemento de la fila 3 y la columna 3 es:')
         print(a22)
         print('\nEl elemento de la fila 2 y la columna 3 es::')
         print(a12)
         El elemento de la fila 3 y la columna 3 es:
         El elemento de la fila 2 y la columna 3 es::
In [41]: A
Out[41]: [[5, 1, 2], [7, 3, 7], [4, 7, 8]]
In [42]: # Llamado de filas
         f0 = A[0] # Se llama la primera fila. En Matlab es con 1, acá es con 0.
         f2 = A[2] # Se Ilama la tercera fila.
In [43]: f2
Out[43]: [4, 7, 8]
In [44]: # Impresión de resultados.
         print('\nLa primera fila es:') # El comando \n es usado dejar un espacio
         print(f0)
         print('\nLa tercera fila es:')
```

```
La primera fila es:
         [5, 1, 2]
         La tercera fila es:
         [4, 7, 8]
In [45]: # Llamado de columnas
         c0 = []
         for i in range(len(A)):
             c0 += [A[i][0]]
In [46]: print('\nLa primera columna es:')
         print(c0)
         La primera columna es:
         [5, 7, 4]
         2. Arreglo en numpy
In [47]: # Mediante el módulo numpy con arrays (arreglos).
         # Importar la librería
         import numpy as np
In [48]: # Definición explícita.
         B = np.array([
                        [3, 1, 9],
                        [2, 4, 1],
                                 1)
In [49]: # Impresión de resultados
         print('\n La matriz B es:')
         print(B)
          La matriz B es:
         [[3 1 9]
          [2 4 1]]
In [50]: # Definición directa con una variable previamente guardada.
         C = [
              [3, 1, 9],
              [2, 4, 1],
                       ]
         D = np.array(C)
```

print(f2)

```
In [51]: D
Out[51]: array([[3, 1, 9],
                [2, 4, 1]])
In [52]: # Tipo de dato
         type (B)
Out[52]: numpy.ndarray
In [53]: # Tamaño de la matriz
         \dim B = B.shape
         print(dim B) # Imprime el tamaño del arreglo B.
         (2, 3)
In [54]: # Tipo de dato
         type(dim_B)
Out[54]: tuple
In [55]: # Definiendo número de filas y columnas.
         m = dim_B[0] # Filas
         n = dim_B[1] # Columnas
In [56]: # Impresión de resultados
         print('El número de filas es:')
         print(m)
         print('El número de columnas es:')
         print(n)
         El número de filas es:
         El número de columnas es:
In [57]: A
Out[57]: [[5, 1, 2], [7, 3, 7], [4, 7, 8]]
In [58]: type (A)
Out[58]: list
In [59]: A.shape # Genera error.
```

```
AttributeError
                                                     Traceback (most recent call
         last)
         <ipvthon-input-59-a9c3e3880230> in <module>
         Otras formas de definir arreglos:
In [60]: | # Arreglo de unos
         E = np.ones((4, 5))
In [61]: print(E)
          [[1. 1. 1. 1. 1.]
          [1. 1. 1. 1. 1.]
          [1. 1. 1. 1. 1.]
          [1. 1. 1. 1. 1.]]
In [62]: type(E)
Out[62]: numpy.ndarray
In [63]: E[0, 0]
Out[63]: 1.0
In [64]: print("\nCon elementos de tipo:")
         print(type(E[0][0]))
         Con elementos de tipo:
         <class 'numpy.float64'>
In [65]: # Arreglo de ceros
         F = np.zeros((3, 2))
In [66]: F
Out[66]: array([[0., 0.],
                 [0., 0.],
                 [0., 0.]])
In [67]: print("\nCon elementos de tipo:")
         print(type(F[0][0]))
         Con elementos de tipo:
         <class 'numpy.float64'>
```

In [68]: # Matriz vacía rellena con los valores residuales de la memoria.

```
G = np.empty((2, 3))
In [69]: print(G)
         print("\nCon elementos de tipo:")
         print(type(G[0][0]))
         [[0.0.0.]
          [0. 0. 0.]]
         Con elementos de tipo:
         <class 'numpy.float64'>
In [70]: # De forma opcional se puede definir el tipo de dato que tendrá el arregl
         H = np.zeros((3, 3), dtype=int) # dytpe tiene muchisimas posibilidades.
In [71]: H
Out[71]: array([[0, 0, 0],
                [0, 0, 0],
                [0, 0, 0]])
In [72]: print("\nCon elementos de tipo:")
         print(type(H[0][0]))
         Con elementos de tipo:
         <class 'numpy.int32'>
In [73]: # Matriz identidad para matrices cuadradas
         np.identity(5)
Out[73]: array([[1., 0., 0., 0., 0.],
                [0., 1., 0., 0., 0.],
                [0., 0., 1., 0., 0.],
                [0., 0., 0., 1., 0.],
                [0., 0., 0., 0., 1.]]
In [74]: # Matriz identidad en un caso más general mxn
         np.eye(3, 4)
Out[74]: array([[1., 0., 0., 0.],
                [0., 1., 0., 0.],
                [0., 0., 1., 0.]]
In [75]: sp.zeros(3,2)
```

----

NameError

Traceback (most recent call

Llamado de elementos, filas y columnas.

```
In [76]: B # Previamente fue definida la matriz B.
Out[76]: array([[3, 1, 9],
                [2, 4, 1]])
In [77]: # Llamado de un elemento
         b12 = B[1][2] # En la numeración natural sería el elemento de la fila 2 y
         print(f'El elemento b12 es: {b12}') # Nótese el uso de la f y de {}.
         El elemento b12 es: 1
In [78]: B[0][0]
Out[78]: 3
In [79]: B[0, 0]
Out[79]: 3
In [80]: # Alternativamente, se usa así:
         b12 = B[1, 2]
         print(f'El elemento b12 es: {b12}')
         El elemento b12 es: 1
In [81]: B
Out[81]: array([[3, 1, 9],
                [2, 4, 1]])
In [82]: B[0]
Out[82]: array([3, 1, 9])
In [83]: # Llamado de una fila
         f1 = B[0] # Se llama la PRIMERA fila.
         print(f'La segunda fila es: {f1}')
         La segunda fila es: [3 1 9]
In [84]: f2 = B[2] # Se llama la tercera fila. Como no existe: genera error.
```

```
Traceback (most recent call
         IndexError
         last)
         <ipython-input-84-6afd15b6aa00> in <module>
         ----> 1 f2 = B[2] # Se llama la tercera fila. Como no existe: genera e
         rror.
         IndexError: index 2 is out of bounds for axis 0 with size 2
In [85]: B[0]
Out[85]: array([3, 1, 9])
In [86]: B[:, 1]
Out[86]: array([1, 4])
In [87]: B
Out[87]: array([[3, 1, 9],
                [2, 4, 1]])
In [88]: # Llamado de columnas
         c1 = B[:, 1]
         print(f'La segunda columna es: {c1}')
         La segunda columna es: [1 4]
In [89]: # Se define una matriz C, nuevamente con
         C = np.array([
                       [ 0, 1, 2, 3],
                       [4, 5, 6, 7],
                       [8, 9, 10, 11],
                       [12, 13, 14, 15], # Nótese que esta ',' del final no gener
         print(f'La matriz C es: \n{C}')
         La matriz C es:
         [[ 0 1 2 3]
          [ 4 5 6 7]
          [ 8 9 10 11]
          [12 13 14 15]]
```

Llamado de más de una fila o de una columna:

```
In [90]: C[1:]
Out[90]: array([[ 4, 5, 6, 7],
               [8, 9, 10, 11],
               [12, 13, 14, 15]])
In [91]: C[:2]
Out[91]: array([[0, 1, 2, 3],
               [4, 5, 6, 7]])
In [92]: C
Out[92]: array([[ 0, 1, 2, 3],
               [4, 5, 6, 7],
               [8, 9, 10, 11],
               [12, 13, 14, 15]])
In [93]: C[:, :2]
Out[93]: array([[ 0, 1],
               [4,5],
               [8, 9],
               [12, 13]])
In [94]: C[1:, :2]
Out[94]: array([[ 4, 5],
               [8, 9],
               [12, 13]])
In [95]: C
Out[95]: array([[ 0, 1, 2, 3],
               [4, 5, 6, 7],
               [8, 9, 10, 11],
               [12, 13, 14, 15]])
In [96]: C[1:3, 1:3]
Out[96]: array([[ 5, 6],
               [ 9, 10]])
         3. Matrices en sympy
```

```
In [97]: # Mediante el módulo sympy con "Array" y con "Matrix".
# Importar la librería
import sympy as sp
```

```
In [98]: J = \text{sp.Array}([[8, 1, 9], [-1, 4, -2], [2, -4, 1], ])
 In [99]: J
 Out[99]: \begin{bmatrix} 8 & 1 & 9 \\ -1 & 4 & -2 \\ 2 & -4 & 1 \end{bmatrix}
In [100]: # Definición con 'Array', no se recomienda usar pues es inmutable.
            J = sp.Array([
                            [8, 1, 9],
                            [-1, 4, -2],
                            [ 2, -4, 1],
                                         1)
In [101]: # Impresión de resultados
            print('La matriz J es:')
            J # Acá no se pone el comando 'print' para que genere un 'Out', y en sym
            La matriz J es:
Out[101]:  \begin{bmatrix} 8 & 1 & 9 \\ -1 & 4 & -2 \\ 2 & -4 & 1 \end{bmatrix} 
In [102]: print(J)
            [[8, 1, 9], [-1, 4, -2], [2, -4, 1]]
In [103]: print(sp.pretty(J))
In [104]: # Tipo de dato
            type(J)
Out[104]: sympy.tensor.array.dense_ndim_array.ImmutableDenseNDimArray
In [105]: # Definición con "Matrix"
            K = sp.Matrix([
                             [-1, 1, 9],
                             [ 4, 4, -2],
                             [ 2, 0, 8],
                                          ])
```

```
In [106]: # Impresión de resultados
           print('La matriz K es:')
            La matriz K es:
Out[106]: \[ -1 \] 1
In [107]:  # Tipo de dato
           type(K)
Out[107]: sympy.matrices.dense.MutableDenseMatrix
In [108]: K.shape
Out[108]: (3, 3)
In [109]: # Tamaño de la matriz
           dim K = K.shape # Nótese que es el mismo comando en numpy y en sympy
           print(dim K) # Imprime el tamaño del arreglo K
            (3, 3)
In [110]:  # Tipo de dato
            type(dim_K)
Out[110]: tuple
            Formas específicas de arreglos:
            Se recomienda revisar en detalle la documentación de sympy en: https://docs.sympy.org/latest
            /tutorial/matrices.html (https://docs.sympy.org/latest/tutorial/matrices.html)
            Las siguientes matrices tienen la forma de 'Matrix', es decir, son mutables:
In [111]: # Matriz de ceros.
           sp.zeros(2)
Out[111]:
In [112]: |sp.zeros(3, 2)
Out[112]: \begin{bmatrix} 0 & 0 \end{bmatrix}
```

```
In [113]: # Matriz de unos.
          sp.ones(3)
In [114]: # Matriz identidad
          sp.eye(3)
Out[114]: [1 \ 0 \ 0]
In [115]: # Matriz diagonal
          sp.diag(1, 2, 3, 4)
Out[115]: [1 \ 0 \ 0 \ 0]
           Llamado de elementos, filas y columnas.
In [116]: K # Previamente fue definida la matriz K.
Out[116]: \begin{bmatrix} -1 & 1 & 9 \\ 4 & 4 & -2 \end{bmatrix}
In [117]: # Teniendo en cuenta la longitud de matriz, es decir, la cantidad de elem
          len(K) # Nótese que aquí sí se puede usar el comando "len()" a diferenci
Out[117]: 9
In [118]: # Se puede llamar a cualquiera de los elementos de la matriz en un ordena
          K[5]
Out[118]: -2
In [119]: K[1, 1] # Llamado del último elemento, que es lo mismo que llamar K[8]
Out[119]: 4
In [120]: # Pero el llamado básico se hace de la misma manera que numpy
```

```
K[1, 1] # No funciona poner K[1][1], genera error.
Out[120]: 4
In [121]: K[0, 0]
Out[121]: -1
In [122]: K
Out[122]: \[ -1 \ 1 \ 9 \]
In [123]: # Llamado de filas
           K.row(1) # LLamado de la segunda fila
Out [123]: [4 \ 4 \ -2]
In [124]: # Alternativamente
           K[1, :] # También se puede llamar así, simpre y cuando se use coma interm
Out [124]: [4 \ 4 \ -2]
In [125]: # Llamado de columnas
          K.col(2)
Out[125]: 9
In [126]: # Alternativamente
          K[:, 2]
Out[126]:
In [127]: # Se pueden hacer estos llamados de manera similar a numpy
           K[1:, 1:]
Out[127]: \begin{bmatrix} 4 & -2 \\ 0 & 8 \end{bmatrix}
```

# Modificación de elementos

Cambiar algún elemento de la matriz

#### 1. En una lista de listas

```
In [128]: A # Previamente fue definida la matriz A.
Out[128]: [[5, 1, 2], [7, 3, 7], [4, 7, 8]]
In [129]: # Por ejemplo, el elemento de la fila 3 y la columna 1
         A[2][0]
Out[129]: 4
In [130]: # Se puede modificar directamente
         A[2][0] = 0
In [131]: A # Matriz A modificada
Out[131]: [[5, 1, 2], [7, 3, 7], [0, 7, 8]]
          2. En un array de numpy
In [132]: C # Previamente fue definida la matriz C.
Out[132]: array([[ 0,  1,  2,  3],
                 [4, 5, 6, 7],
                 [8, 9, 10, 11],
                 [12, 13, 14, 15]])
In [133]: C[2, 1]
Out[133]: 9
In [134]: # Modificando el elemento C[2, 1]
          C[2, 1] = -15
In [135]: C # Matriz C modificada
Out[135]: array([[ 0,
                        1,
                             2,
                                  3],
                       5,
                 [ 4,
                            6,
                                 7],
                 [8, -15, 10, 11],
                 [ 12, 13, 14, 15]])
In [136]: # Así modifico toda la fila 2 simultáneamente
          C[2]
Out[136]: array([ 8, -15, 10, 11])
```

```
In [137]: C[2] = 0
In [138]: C
Out[138]: array([[ 0, 1, 2, 3],
                 [4, 5, 6, 7],
                 [ 0, 0, 0, 0],
                 [12, 13, 14, 15]])
In [139]: # Por ejemplo, así se modifican todos los elementos.
         C[:, :] = 0
In [140]: C
Out[140]: array([[0, 0, 0, 0],
                 [0, 0, 0, 0],
                 [0, 0, 0, 0],
                 [0, 0, 0, 0]])
          3. En una matriz de sympy
In [141]: K # Previamente fue definida la matriz K.
Out [141]: [-1 \ 1 \ 9]
In [142]: type(K)
Out[142]: sympy.matrices.dense.MutableDenseMatrix
In [143]: K[2,2]
Out[143]: 8
In [144]: K[2, 2] = -10
In [145]: K
Out [145]: [-1]
In [146]: # Modificando el elemento K[1, 1]
         |K[1, 1] = 0
```

```
In [147]: K # Matriz K modificada
Out[147]: \[ -1 \] 1
In [148]: K[8]
Out[148]: -10
In [149]: # Pilas que así se modifica el elemento 2 del recorrido fila a fila.
           K[2] = 1
In [150]: K
Out[150]:  \begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 4 & 0 & -2 \\ 2 & 0 & -10 \end{bmatrix} 
In [151]: | # Si se quiere modificar la columna 1.
           K.col(1)
Out[151]: | 1
In [152]: # Se genera error.
           K.col(1) = -100
             File "<ipython-input-152-56f824f47dfd>", line 2
                K.col(1) = -100
           SyntaxError: cannot assign to function call
In [153]: # La forma alternativa de llamar la columna 1.
           K[:, 1]
Out[153]:
In [154]: # Si se trata de modificar
           K[:,1] = -100
```

```
ValueError
                                                         Traceback (most recent call
           last)
           <ipython-input-154-dedd104c22b5> in <module>
                 1 # Si se trata de modificar
           ---> 2 K[:,1] = -100
           ~\anaconda3\lib\site-packages\sympy\matrices\dense.py in setitem (s
           elf, key, value)
               356
                           [2, 2, 4, 2]])
               357
           --> 358
                           rv = self. setitem(key, value)
                           if rv is not None:
               359
               360
                                i, j, value = rv
           ~\anaconda3\lib\site-packages\sympy\matrices\matrices.py in setitem(s
           elf, key, value)
              1177
                                     self.copyin list(key, value)
              1178
                               raise ValueError('unexpected value: %s' % value)
           -> 1179
              1180
                           else:
              1181
                               if (not is mat and
In [155]: # Una forma correcta es:
           K[:,1] = (-100, -100, -100)
In [156]: K
Out [156]:  \begin{bmatrix} -1 & -100 & 1 \\ 4 & -100 & -2 \\ 2 & -100 & -10 \end{bmatrix}
```

# Operaciones con matrices y vectores

- 1. Suma
- Multiplicación
- 3. Inversión
- 4. Matriz transpuesta
- 5. Producto punto y producto cruz

Las operaciones básicas presentan algunas dificultades en una lista de lista, por lo que, claramente es mejor realizar las operaciones con los módulos numpy y sympy.

#### 1. Suma

La suma de matrices solo es posible en matrices del mismo tamaño mxn.

La suma de las matrices  $\underline{A}$  y  $\underline{B}$  es denotada por:  $\underline{A} + \underline{B}$ 

#### **Usando numpy**

```
In [157]: # Usando el módulo numpy se crean las matrices M y N.
          M = np.array([
                         [ 2, 7],
                         [-1, 3],
                               ])
          N = np.array([
                         [-3, 4],
                         [ 9, -2],
                               ])
In [158]: M
Out[158]: array([[ 2, 7],
                 [-1, 3]]
In [159]: N
Out[159]: array([[-3, 4],
                 [ 9, -2]])
In [160]: M+N # La suma de las matrices M y N.
Out[160]: array([[-1, 11],
                 [ 8, 1]])
          ¿Qué pasa si las matrices a sumar son diferente tamaño?
In [161]: B # Llamando la matriz B, previmante definida
Out[161]: array([[3, 1, 9],
                  [2, 4, 1]])
In [162]: B+N # Lo que ocurre si se suman matrices de diferente tamaño.
                                                     Traceback (most recent call
          ValueError
          last)
          <ipython-input-162-fd3fd26b354f> in <module>
          ---> 1 B+N # Lo que ocurre si se suman matrices de diferente tamaño.
          ValueError: operands could not be broadcast together with shapes (2,3)
          (2, 2)
```

#### **Usando sympy**

```
In [163]: # Se crean algunas variables simbólicas con sympy.
             a, b, c, d = sp.symbols("a b c d")
In [164]: # Usando el módulo sympy se crean las matrices O y P.
             0 = sp.Matrix([
                                  [ a, c],
                                  [ b, d],
             P = sp.Matrix([
                                  [-a, b],
                                  [ c, d],
                                          ])
In [165]: 0
Out[165]: \begin{bmatrix} a & c \\ b & d \end{bmatrix}
In [166]: P
Out[166]: \begin{bmatrix} -a & b \\ c & d \end{bmatrix}
In [167]: O-P # La resta de las matrices O y P.
Out [167]: \begin{bmatrix} 2a & -b+c \\ b-c & 0 \end{bmatrix}
```

# 2. Multiplicación

El producto de una matriz A de tamaño axb con una matriz B de tamaño cxd solo es posible si b=c y, en donde la matriz resultante tendrá un tamaño axd.

La multiplicación de las matrices  $\underline{\underline{A}}$  y  $\underline{\underline{B}}$  es denotada por:  $\underline{\underline{A}}$  \*  $\underline{\underline{B}}$ 

## **Usando numpy**

```
[-1],
                            ])
In [169]: Q
Out[169]: array([[ 3, -2]])
In [170]: R
Out[170]: array([[ 3],
                  [-1]]
In [171]: np.matmul(Q, R) # La operación Q*R hace otra cosa completamente diferent
Out[171]: array([[11]])
In [172]: Q@R # Otra forma más sencilla de hacer la misma operación.
Out[172]: array([[11]])
In [173]: Q*R # No sique las reglas matriciales, pues debería dar de 1x1
Out[173]: array([[ 9, -6],
                  [-3, 2]]
          Los arreglos en numpy permiten realizar sobre ellos las operaciones básicas elemento a
          elemento, lo cual no responde a las reglas de las operaciones con matrices.
In [174]: N
Out[174]: array([[-3, 4],
                  [ 9, -2]])
In [175]: # No sigue reglas matriciales, pero funciona.
          N + 100 # Es equivalente a la suma de una matriz de unos multiplicada po
Out[175]: array([[ 97, 104],
                  [109, 98]])
In [176]: N * 3 # Es equivalente a N+N+N, es la multiplicación de una matriz por u
Out[176]: array([[-9, 12],
                  [27, -6]])
```

In [177]: N@N # Para multiplicar una matriz por sí misma.

[-45, 40]]

Out[177]: array([[ 45, -20],

```
In [178]: # No sique las reglas de las operaciones con matrices.
          N**2 # Matricialmente no es lo mimso que NxN. Porque lo que hace es elev
Out[178]: array([[ 9, 16],
                 [81, 4]], dtype=int32)
In [179]: (N+2)**2/8 # No sigue las reglas de matrices.
Out[179]: array([[ 0.125, 4.5 ],
                 [15.125, 0. ]])
In [180]: N
Out[180]: array([[-3, 4],
                 [ 9, -2]])
In [181]: 1/N # Cuidado, que esta operacción no es la matriz inversa.
Out[181]: array([[-0.33333333, 0.25
                                         ],
                 [ 0.111111111, -0.5
                                         ]])
In [182]: # ¿Qué ocurre si se eleva a potencias negativas.
          N**-1 # Se parece a la inversa, pero NO ES LA INVERSA
          ValueError
                                                    Traceback (most recent call
          last)
          <ipython-input-182-6917764aacf7> in <module>
                1 # ¿Qué ocurre si se eleva a potencias negativas.
          ---> 2 N**-1 # Se parece a la inversa, pero NO ES LA INVERSA
          ValueError: Integers to negative integer powers are not allowed.
          Usando sympy
In [183]: # Usando el módulo sumpy se crea la matriz A y el vector X.
          # Se crean algunas variables simbólicas adicionales.
          x, y = sp.symbols("x y")
          A = sp.Matrix([
                         [a, b],
                         [c, d],
                               1)
```

X = sp.Matrix([

[x],
[y],
])

```
In [184]: A

Out[184]: \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}

In [185]: X

Out[185]: \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}

In [186]: A*X # En sympy si se puede hacer esta operación así. operacion matricial

Out[186]: \begin{bmatrix} ax + by \\ cx + dy \end{bmatrix}

Algunas consideraciones sobre las operaciones:

In [187]: A # Llamando la matriz previamente definida.

Out[187]: \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}
```

In [188]: # Nótese que aquí sí se respetan las reglas de las operaciones entre matr

A**+**10

-----

```
----
```

```
TypeError
```

Traceback (most recent call

last)

<ipvthon-input-188-5324d02d0726> in <module>

```
In [189]: # Las matrices se pueden multiplicar por escalares.
O*15
```

```
Out [189]: \begin{bmatrix} 15a & 15c \\ 15b & 15d \end{bmatrix}
```

```
In [190]: # Esta operación sí representa la multiplicación de O con O. O**2
```

```
Out[190]:  \begin{bmatrix} a^2 + bc & ac + cd \\ ab + bd & bc + d^2 \end{bmatrix}
```

#### 3. Inversión de matrices

Solo es posible invertir matrices cuadradas no singulares, es decir, que su determinante sea diferente de 0.

La inversa de la matriz  $\underline{\underline{\underline{A}}}$  es denotada por  $\underline{\underline{\underline{\underline{A}}}}^{-1}$ .

El determinante de la matriz a se puede denotar como  $det(\underline{A})$  o como  $|\underline{A}|$ .

#### **Usando numpy**

¿Qué ocurre si se trata de sacar la inversa de una matriz singular?

In [195]: W = np.array([[1, -2],

```
[-2, 4]])
In [196]: np.linalg.det(W)
Out[196]: 0.0
In [197]: np.linalg.inv(W)
          LinAlgError
                                                    Traceback (most recent call
          last)
          <ipython-input-197-003d22724806> in <module>
          ---> 1 np.linalg.inv(W)
          < array function internals> in inv(*args, **kwargs)
          ~\anaconda3\lib\site-packages\numpy\linalg\linalg.py in inv(a)
                      signature = 'D->D' if isComplexType(t) else 'd->d'
              544
                      extobj = get linalg error extobj( raise linalgerror singul
          ar)
          --> 545
                    ainv = umath linalg.inv(a, signature=signature, extobj=ex
          tobj)
              546
                      return wrap (ainv.astype (result t, copy=False))
              547
          ~\anaconda3\lib\site-packages\numpy\linalg\linalg.py in raise linalge
          rror singular(err, flag)
               86
               87 def raise linalgerror singular(err, flag):
          ---> 88
                      raise LinAlgError("Singular matrix")
               89
               90 def raise linalgerror nonposdef (err, flag):
          LinAlgError: Singular matrix
          Usando sympy
In [198]: # Usando la matriz A previamente creada con varibles simbólicas.
Out[198]:
```

```
In [199]: # Cálculo del determinante.
A.det()

Out[199]: ad - bc

In [200]: A.inv() # Inversa de la matriz A. Aquí la utilidad del módulo sympy para

Out[200]: \begin{bmatrix} \frac{d}{ad-bc} & -\frac{b}{ad-bc} \\ -\frac{c}{ad-bc} & \frac{a}{ad-bc} \end{bmatrix}

In [201]: A**-1 # Esta operación sí es la inversa de la matriz, al contrario de lo

Out[201]: \begin{bmatrix} \frac{d}{ad-bc} & -\frac{b}{ad-bc} \\ -\frac{b}{ad-bc} & -\frac{b}{ad-bc} \end{bmatrix}
```

### 4. Matriz transpuesta

Se denota a la transpuesta de la matriz  $\underline{\underline{A}}$  como  $\underline{\underline{A}}^T$ .

¿Cómo se transpone la matriz  $\underline{A}$ ? (ejercicio de clase con lista de listas)

#### **Usando numpy**

#### **Usando sympy**

In [206]: K # Previamente fue definida la matriz K.

Out [206]: 
$$\begin{bmatrix} -1 & -100 & 1 \\ 4 & -100 & -2 \\ 2 & -100 & -10 \end{bmatrix}$$

In [207]: K.T # Matriz transpuesta.

Out[207]: 
$$\begin{bmatrix} -1 & 4 & 2 \\ -100 & -100 & -100 \\ 1 & -2 & -10 \end{bmatrix}$$

## 5. Producto punto y producto cruz

El producto punto o producto escalar de dos vectores está definido como:

$$\underline{A}. \underline{B} = (a_1, a_2, \dots, a_n). (b_1, b_2, \dots, b_n) = a_1b_1 + a_2b_2 + \dots + a_nb_n = \sum a_ib_i$$

Alternativamente, se puede definir como:

 $\underline{A}$ .  $\underline{B} = ||\underline{A}||$ .  $||\underline{B}||cos(\theta)$ , donde  $\theta$  es el ángulo formado entre los vectores.

Nota: De aquí en adelante un vector entre dos líneas a lado y lado representará la magnitud o norma: ||A||.

Una matriz entre dos líneas representa un determinante:  $|\underline{A}|$ .

#### Pregunta de clase

¿Qué significa que el  $\underline{A}$ .  $\underline{B} = 0$ ?

#### Pregunta de clase

¿Qué significa que el  $\underline{A}$ .  $\underline{B} = ||\underline{A}||$ .  $||\underline{B}||$ ?

El producto cruz o producto vectorial de dos vectores está definido en  $\mathbb{R}^3$  como  $A \times B$ , en donde:

$$\underline{\underline{A}} = (a_x, a_y, a_z)$$
$$\underline{\underline{B}} = (b_x, b_y, b_z)$$

es decir.

$$\underline{A} \times \underline{B} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \end{vmatrix}$$

Out [208]:  $\hat{i}(a_yb_z - a_zb_y) + \hat{j}(-a_xb_z + a_zb_x) + \hat{k}(a_xb_y - a_yb_x)$ 

De esta manera,  $\underline{A} \times \underline{B} = \underline{C}$ , donde:

$$\underline{C} = (c_x, c_y, c_z),$$

$$c_x = a_y. b_z - a_z. b_y$$

$$c_y = -a_x. b_z + a_z. b_x$$

$$c_z = a_x. b_y - a_y. b_x$$

Además, es últil la definición:

$$||\underline{A} \times \underline{B}|| = ||\underline{A}|| ||\underline{B}|| |sin(\theta)|$$

#### Pregunta de clase

¿Qué significa que  $\underline{A} \times \underline{B} = \underline{0}$ 

#### **Usando numpy**

Out[212]: 39

#### **Usando sympy**

```
In [213]: # Se crean algunas variables simbólicas
            a1, a2, a3, b1, b2, b3 = sp.symbols("a_1 a_2 a_3 b_1 b_2 b_3")
            # Se crean los vectores v1 y v2 con las variables simbólicas disponibles.
            v1 = sp.Matrix([a1, a2, a3])
           v2 = sp.Matrix([b1, b2, b3])
In [214]: v1 # Se visualiza el vector v1.
Out [214]: [a_1]
In [215]: v2 # Se visualiza el vector v2.
Out[215]:
In [216]: # El producto punto de v1 y v2.
            v1.dot(v2) # Es lo mismo que v2.dot(v1)
Out [216]: a_1b_1 + a_2b_2 + a_3b_3
In [217]: | # El producto cruz de v1 y v2.
           v3 = v1.cross(v2)
           v3 # Se imprime v3.
Out [217]:  \begin{bmatrix} a_2b_3 - a_3b_2 \\ -a_1b_3 + a_3b_1 \\ a_1b_2 - a_2b_1 \end{bmatrix} 
In [218]: # El producto punto de v1 y v3.
           v1.dot(v3) # Debería dar 0.
Out [218]: a_1(a_2b_3 - a_3b_2) + a_2(-a_1b_3 + a_3b_1) + a_3(a_1b_2 - a_2b_1)
In [219]: sp.simplify(v1.dot(v3)) # Se usa el comando "simplify".
Out[219]: ()
```

```
In [220]: # El producto punto de v2 y v2.
sp.simplify(v2.dot(v3))
```

Out[220]: 0

#### Resumen de conocimientos

- Lo más básico de Python
- Formas de definir matrices
- Modificación de elementos
- Operaciones con matrices y vectores

#### Resumen de comandos usados

- +
- -
- \*
- /
- //
- %
- \*\*
- . .
- . \_\_\_
- !=
- print()
- type()
- len()
- for \_\_ in \_\_ :
- np.array()
- \_\_.shape
- np.ones()
- np.zeros()
- np.empty()
- dtype
- np.identitity()
- np.eye()
- sp.Array()
- sp.Matrix()
- sp.zeros()
- sp.ones()
- sp.eye()
- sp.diag()
- \_\_\_, \_\_\_ = sp.symbols('\_\_\_ \_\_')
- np.linalg.det()
- np.linalg.inv()
- \_\_.det()

- \_\_.inv() \_\_.T
- sp.collect()
- np.dot(\_\_, \_\_)
- \_\_.dot(\_\_)
- \_\_.cross(\_\_)