



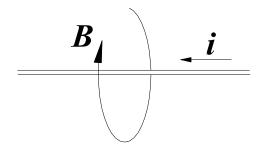


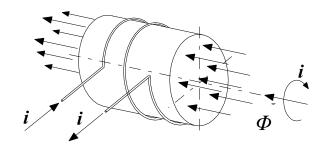




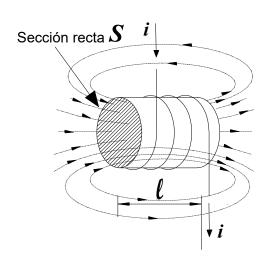


### Efectos magnéticos de la corriente



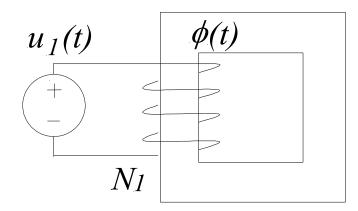






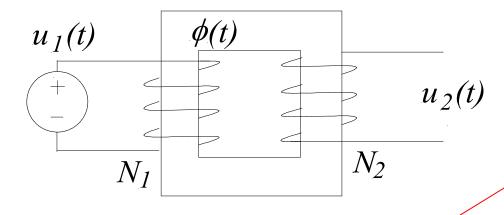






$$\phi(t) = \frac{1}{N_1} \int u_1 dt$$

De acuerdo a la ley de Faraday  $u(t) = N \frac{d\phi}{dt}$ 





$$u_2(t) = N_2 \frac{d\phi(t)}{dt}$$

Elsigno de  $u_2(t)$  debe ser tal que el efecto se oponga a la causa que le da origen, por lo tanto:

$$u_2(t) = -N_2 \frac{d\phi(t)}{dt}$$

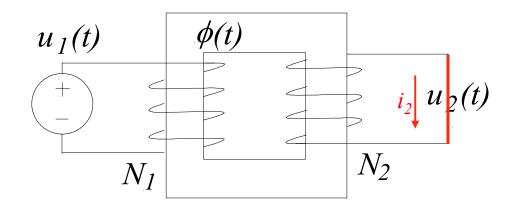


Por otra parte, en una bobina (relación constitutiva)

$$u(t) = L\frac{di}{dt}$$

$$junto a \qquad u(t) = N \frac{d\phi}{dt}$$

resulta 
$$L = N \frac{\phi}{i}$$
 Autoinductancia



Además, si la bobina de la derecha se cortocircuitara

$$N_2 \frac{d\phi(t)}{dt} = L_2 \frac{di_2(t)}{dt}$$



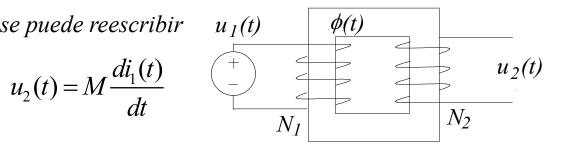


Recordando la expresión:

$$u_2(t) = N_2 \frac{d\phi(t)}{dt}$$

que se puede reescribir

$$u_2(t) = M \frac{di_1(t)}{dt}$$



e indica que  $\mathbf{u}_2$  depende de  $\mathbf{i}_1$  a través de una constante  $\mathbf{M}$ , llamada inductancia mutua

Y combinando 
$$u_2(t) = N_2 \frac{d\phi(t)}{dt}$$
 y  $u_2(t) = M \frac{di_1(t)}{dt}$  resulta  $M = N_2 \frac{\phi}{i_1}$ 

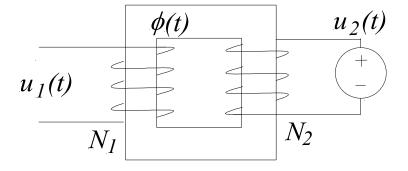
Además, la relación de 
$$u_1(t) = N_1 \frac{d\phi(t)}{dt}$$
  $y$   $u_2(t) = N_2 \frac{d\phi(t)}{dt}$  a través del flujo, origina

$$a = \frac{N_1}{N_2} = \frac{u_1}{u_2}$$
 relación de transfomación





Expresiones matemáticas similares se obtendrían si se intercambian la fuente y la bobina pasiva



$$u_1(t) = M \frac{di_2(t)}{dt}$$

$$u_2(t) = L_2 \frac{di_2(t)}{dt}$$

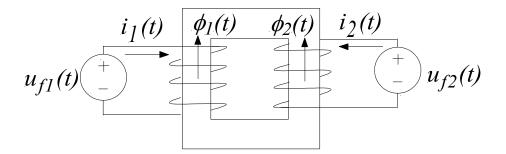
### **CONCLUSIÓN**

Se ha podido representar un efecto magnético mediante una relación entre <u>tensiones y corrientes</u>, en vez de considerar flujos u otras variables magnéticas





Si ambas bobinas fueran activas (alimentadas con fuentes)



aparece un flujo neto, que es compartido por ambas bobinas, y se suele denominar flujo mutuo o concatenado

Se puede plantear un par de expresiones que relacionan el efecto de cada fuente y el efecto mutuo sobre cada arrollamiento, teniendo en cuenta cómo interactúan los flujos generados por ambas bobinas

$$u_{f1}(t) = L_1 \frac{di_1(t)}{dt} \pm M \frac{di_2(t)}{dt}$$

$$u_{f2}(t) = L_2 \frac{di_2(t)}{dt} \pm M \frac{di_1(t)}{dt}$$

¿cómo se determina el signo de los términos de **M**?





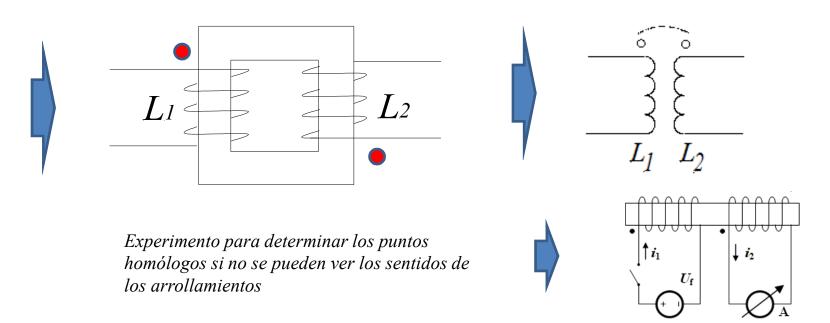
### **PUNTOS HOMÓLOGOS**

Los **puntos homólogos** existen independientemente de la corriente y/o la tensión, pues representan una característica geométrica de un circuito acoplado magnéticamente.

#### Indican:

- la forma en la que están enrolladas las bobinas sobre el núcleo ¡Ojo!
- que la polaridad instantánea de la tensión inducida en un punto homólogo respecto la "caída" de tensión en el otro punto es la misma.

¡Y no hace falta dibujar el núcleo de hierro!



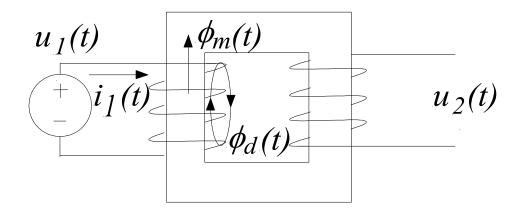








### **DISPERSIÓN**



$$\phi_1 = \phi_m + \phi_d$$





Al existir flujo de dispersión, se puede escribir:

$$\phi_{m1} = k_1 \phi_1$$
  $y$   $\phi_{m2} = k_2 \phi_2$ 

$$\phi_{d1} = \sigma_1 \phi_1 \qquad \phi_{d2} = \sigma_2 \phi_2$$

 $k_1 y k_2 \rightarrow coeficiente \circ factor de acoplamiento$  $\sigma_1 y \sigma_2 \rightarrow coeficiente \circ factor de dispersión$ 

y los flujos totales resultan

$$\phi_{m1} + \phi_{d1} = \phi_1(k_1 + \sigma_1) = \phi_1$$

$$\phi_{m2} + \phi_{d2} = \phi_2(k_2 + \sigma_2) = \phi_2$$

con 
$$k + \sigma = 1$$

 $\boldsymbol{k}$  y  $\boldsymbol{\sigma}$  son función de la **geometría del sistema**, y pueden tomar valores entre  $\boldsymbol{0}$  y  $\boldsymbol{1}$ , en forma contrapuesta

Analizando las autoinductancias

$$L_{1} = \frac{N_{1}\phi_{1}}{i_{1}} = \frac{N_{1}\phi_{d1}}{i_{1}} + \frac{N_{1}\phi_{m1}}{i_{1}} = L_{d1} + L_{m1} \qquad \qquad \mathcal{Y} \qquad \qquad L_{2} = \frac{N_{2}\phi_{2}}{i_{2}} = \frac{N_{2}\phi_{d2}}{i_{2}} + \frac{N_{2}\phi_{m2}}{i_{2}} = L_{d2} + L_{m2}$$



Recordando las expresiones

$$M = \frac{N_2 \phi_{m1}}{i_1} \qquad \qquad y \qquad \qquad a = \frac{N_1}{N_2}$$

$$a = \frac{N_1}{N_2}$$

Resultan 
$$M = \frac{N_1 \phi_{m2}}{i_2} = \frac{N_2}{N_2} \frac{N_1 \phi_{m2}}{i_2} = aL_{m2}$$
  $y$   $M = \frac{N_2 \phi_{m1}}{i_1} = \frac{N_1}{N_1} \frac{N_2 \phi_{m1}}{i_1} = \frac{L_{m1}}{a}$ 

de las cuales  $L_{m1} = a^2 L_{m2}$ 

Por otra parte 
$$M^2 = \frac{N_2 \phi_{m1}}{i_1} \cdot \frac{N_1 \phi_{m2}}{i_2} = \frac{N_2 k \phi_1}{i_1} \cdot \frac{N_1 k \phi_2}{i_2} = \frac{N_2 k \frac{L_1 i_1}{N_1}}{i_1} \cdot \frac{N_1 k \frac{L_2 i_2}{N_2}}{i_2} = kL_1 \cdot kL_2 = k^2 L_1 L_2$$



$$M = k\sqrt{L_1 \cdot L_2}$$
 ; Ojo!

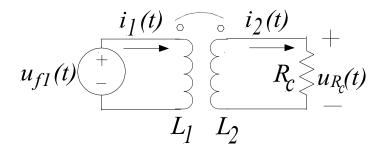
Luego 
$$M = k\sqrt{L_1 \cdot L_2} = \sqrt{k_1 \cdot k_2} \sqrt{L_1 \cdot L_2} = \sqrt{k_1 \cdot k_2 \cdot L_1 \cdot L_2} = \sqrt{L_{m1} \cdot L_{m2}}$$

Y si la dispersión fuera nula 
$$L_{m1} = L_1$$
 y  $L_{m2} = L_2$ 



#### **TRANSFORMADOR**

### Circuito acoplado básico



$$u_{f1}(t) = L_1 \frac{di_1(t)}{dt} - M \frac{di_2(t)}{dt}$$

$$u_{f1}(t) = L_1 \frac{di_1(t)}{dt} - M \frac{di_2(t)}{dt}$$
$$0 = L_2 \frac{di_2(t)}{dt} + i_2(t) \cdot R_C - M \frac{di_1(t)}{dt}$$

$$\underline{U}_{f1} = j\omega L_1 \underline{I}_1 - j\omega M \underline{I}_2 = jX_{L1} \underline{I}_1 - jX_M \underline{I}_2$$

$$0 = j\omega L_2 \underline{I}_2 + R_C \cdot \underline{I}_2 - j\omega M \underline{I}_1 = jX_{L2}\underline{I}_2 + R_C \cdot \underline{I}_2 - jX_M \underline{I}_1$$

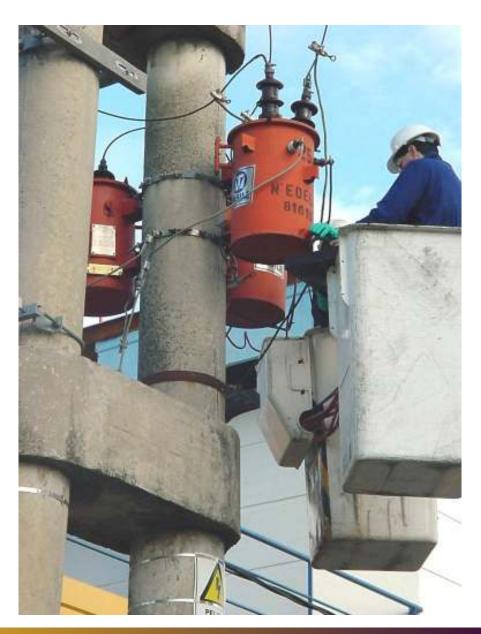
¿Cómo se determinó el signo de los términos de M?













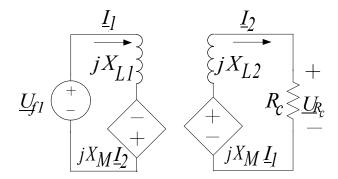
#### **TRANSFORMADOR**

### **Circuito equivalente con fuentes controladas**

Reescribiendo adecuadamente el sistema anterior

$$\underline{U}_{f1} + jX_M \underline{I}_2 = jX_{L1}\underline{I}_1$$

$$jX_{M}\underline{I}_{1} = jX_{L2}\underline{I}_{2} + R_{C} \cdot \underline{I}_{2}$$



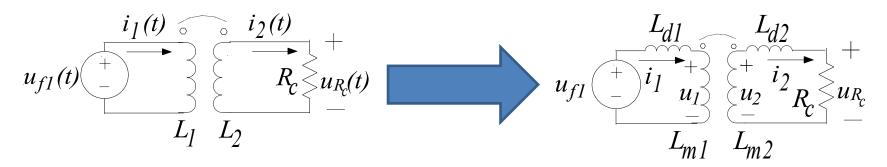




#### **TRANSFORMADOR**

#### **Modelo conductivo**

Se pueden separar las inductancias de dispersión y de magnetización



A partir de dicha separación se pueden reescribir las ecuaciones del sistema

$$\underline{U}_{f1} = j\omega L_{1}\underline{I}_{1} - j\omega M\underline{I}_{2}$$

$$\underline{U}_{f1} = j\omega L_{d1}\underline{I}_{1} + j\omega L_{m1}\underline{I}_{1} - j\omega M\underline{I}_{2}$$

$$0 = j\omega L_{2}\underline{I}_{2} + R_{C} \cdot \underline{I}_{2} - j\omega M\underline{I}_{1}$$

$$0 = j\omega L_{d2}\underline{I}_{2} + j\omega L_{m2}\underline{I}_{2} + \underline{I}_{2} \cdot R_{C} - j\omega M\underline{I}_{1}$$

Debe tenerse en cuenta que, en esta condición, el acoplamiento entre  $L_{m1}$  y  $L_{m2}$  es perfecto o ideal, es decir k=1

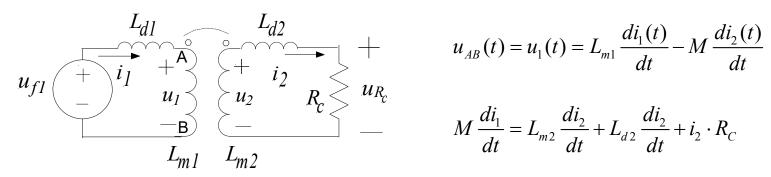




#### TRANSFORMADOR

#### Modelo conductivo

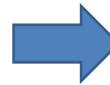
Se busca obtener la **admitancia equivalente** vista desde AB hacia la derecha



$$u_{AB}(t) = u_1(t) = L_{m1} \frac{di_1(t)}{dt} - M \frac{di_2(t)}{dt}$$

$$M \frac{di_{1}}{dt} = L_{m2} \frac{di_{2}}{dt} + L_{d2} \frac{di_{2}}{dt} + i_{2} \cdot R_{C}$$

$$\underline{U}_{AB} = \underline{U}_{1} = j\omega L_{m1}\underline{I}_{1} - j\omega M\underline{I}_{2}$$



$$\underline{U}_1 = jX_{m1}\underline{I}_1 - jX_M\underline{I}_2$$

$$jX_{M}\underline{I}_{1} = jX_{m2}\underline{I}_{2} + jX_{d2}\underline{I}_{2} + R_{C}\underline{I}_{2}$$

$$j\omega M \underline{I}_{1} = j\omega L_{m2}\underline{I}_{2} + j\omega L_{d2}\underline{I}_{2} + R_{C}\underline{I}_{2}$$

Recordando la expresión de M en función de  $L_{m1}$  y  $L_{m2}$  (para acoplamiento perfecto)

$$M = \sqrt{L_{m1} \cdot L_{m2}}$$



$$M^2 = L_{m1} \cdot L_{m2}$$



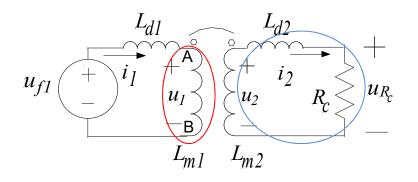
$$X_{M}^{2} = X_{L_{m1}} \cdot X_{L_{m2}}$$

multiplicando por  $\omega^2$  a ambos lados del igual



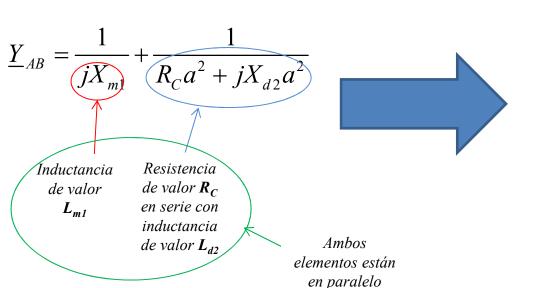


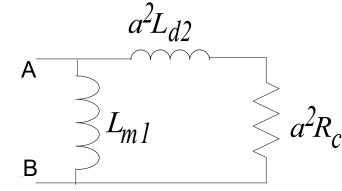
Operando matemáticamente para obtener la admitancia vista desde AB y ordenando



$$\underline{Y}_{AB} = \frac{\underline{I}_{1}}{\underline{U}_{1}} = \frac{1}{jX_{m1}} + \frac{1}{a^{2}(jX_{d2} + R_{C})}$$

$$con a^2 = \frac{X_1}{X_2} = \frac{k \cdot X_1}{k \cdot X_2} = \frac{X_{m1}}{X_{m2}}$$





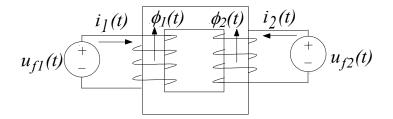
Circuito equivalente conductivo visto desde **AB** 



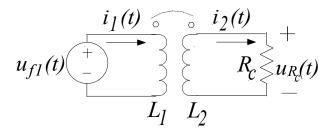


### **RECAPITULACIÓN**

Dos inductores energizados, muy próximos uno del otro, ejercen influencia mutua a través de sus respectivos campos magnéticos



Dicha influencia puede ser cuantificada en función de la geometría del conjunto y expresada matemáticamente mediante relaciones de **tensiones y corrientes**, lo cual permite el análisis utilizando las leyes básicas de circuitos



Se pone de manifiesto la utilidad de los **puntos homólogos** para establecer las polaridades de las **caídas de tensión** y de las correspondientes **tensiones inducidas** en los inductores involucrados, cuya ubicación surge del modo en que se encuentran arrolladas las bobinas

Surge como principal aplicación el **transformador**, para el cual se presentó un modelo conductivo, lo que permite suprimir el acoplamiento magnético del análisis circuital

