

## Práctica 4. Resolución de sistemas lineales: factorización LU y QR

### Contenidos

Métodos directos.....	1
Ejercicio 1. Eliminación gaussiana y factorización LU.....	1
Ejercicio 2. Cálculo del determinante.....	6
Ejercicio 3. Método de Cholesky.....	6
Ejercicio 4. Factorización QR de Hausholder.....	7

### Métodos directos

#### Ejercicio 1. Eliminación gaussiana y factorización LU

Generar (o adaptar, si se hizo en la sesión anterior) una función en MATLAB para encontrar la solución de un sistema lineal  $Ax = b$  utilizando el método de eliminación gaussiana.

- Crear una función en Matlab  $[L,U] = \text{gaussLU}(A)$  que, en caso de que exista, calcule la factorización  $A = LU$  de una matriz cuadrada  $A$  (**sin pivotamiento**).
- Comprobar si en el proceso el valor absoluto de un elemento pivote es menor o igual al épsilon de la máquina.
- Crear una función en Matlab  $x = \text{solveLU}(L, U, b)$  que, usando la función  $\text{gaussLU}()$  resuelva el sistema  $Ax = b$  **sin pivotamiento** por el método de Gauss a partir de la descomposición LU. Se puede usar la función de sustitución hacia atrás  $\text{backsubs}()$  que se proporciona abajo.
- Crear una función en Matlab  $[L, U, P] = \text{gaussparcialLUP}(A)$  que calcule la factorización  $PA = LU$  de una matriz cuadrada  $A$  usando **pivotamiento parcial**.
- Crear una función en Matlab  $x = \text{solveLUP}(L, U, P, b)$  que, usando la función  $\text{gaussparcialLUP}()$  resuelva el sistema  $Ax = b$  con **pivotamiento parcial** por el método de Gauss a partir de la descomposición LU. Se puede usar la función de sustitución hacia atrás  $\text{backsubs}()$  que se proporciona abajo.

Usar la función  $\text{solveLU}()$  con  $\text{gaussLU}()$  cuando sea posible y la función  $\text{solveLUP}()$  con  $\text{gaussparcialLUP}()$  para resolver los siguientes sistemas. Calcular el vector residuo y su norma 2.

- Comparar con la solución  $A \backslash b$  de MATLAB, su vector residuo y su norma 2.

$$\text{a) } A = \begin{pmatrix} 10 & -7 & 0 & 1 \\ -3 & 2 & 6 & 0 \\ 5 & -1 & 5 & 0 \\ -1 & 0 & 2 & -1 \end{pmatrix} \quad b = \begin{pmatrix} 7 \\ 4 \\ 6 \\ -3 \end{pmatrix}.$$

```

L = 4x4
    1.0000    0    0    0
   -0.3000    1.0000    0    0
    0.5000   -25.0000    1.0000    0
   -0.1000    7.0000   -0.2581    1.0000
U = 4x4
   10.0000   -7.0000    0    1.0000
    0   -0.1000    6.0000    0.3000
    0    0   155.0000    7.0000
    0    0    0   -1.1935

```

```

xsolLU = 4x1
    0.4324
    0.2162
    0.8108
    4.1892

```

```

vec_residuo = 4x1
10-14 x
    0
    0
    0.7994
    0.0444

```

```

norm2_residuo = 8.0059e-15

```

```

L = 4x4
    1.0000    0    0    0
    0.5000    1.0000    0    0
   -0.3000   -0.0400    1.0000    0
   -0.1000   -0.2800    0.5484    1.0000
U = 4x4
   10.0000   -7.0000    0    1.0000
    0    2.5000    5.0000   -0.5000
    0    0    6.2000    0.2800
    0    0    0   -1.1935

```

```

P = 4x4
    1    0    0    0
    0    0    1    0
    0    1    0    0
    0    0    0    1

```

```

xsolLUP = 4x1
    0.4324
    0.2162
    0.8108
    4.1892

```

```

vec_residuo = 4x1
10-15 x
    0
    0
    0
   -0.8882

```

```

norm2_residuo = 8.8818e-16

```

```

xMatlab = 4x1
    0.4324
    0.2162
    0.8108
    4.1892

```

```

vec_residuo = 4x1
10-14 x
    0
    0.1332

```

```

-0.0888
0
norm2_residuo = 1.6012e-15

```

$$b) A = \begin{pmatrix} 6 & -2 & 2 & 4 \\ 12 & -4 & 2 & 2 \\ 3 & -13 & 9 & 3 \\ -6 & 4 & 1 & -18 \end{pmatrix} \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 12 \\ 34 \\ 27 \\ -38 \end{pmatrix}.$$

```

L = 4x4
1.0000      0      0      0
0.2500      1.0000      0      0
-0.5000    -0.1667      1.0000      0
0.5000      0      0.2927      1.0000

```

```

U = 4x4
12.0000    -4.0000      2.0000      2.0000
0    -12.0000      8.5000      2.5000
0      0      3.4167    -16.5833
0      0      0      7.8537

```

```

P = 4x4
0      1      0      0
0      0      1      0
0      0      0      1
1      0      0      0

```

```

xsolLUP = 4x1
1.9627
-5.1429
-5.0932
0.0311

```

```

vec_residuo = 4x1
10^-14 x
-0.1776
0
0.3553
-0.7105
norm2_residuo = 8.1403e-15

```

```

xMatlab = 4x1
1.9627
-5.1429
-5.0932
0.0311

```

```

vec_residuo = 4x1
10^-14 x
0.1776
0
-0.3553
0.7105
norm2_residuo = 8.1403e-15

```

$$c) A = (a_{ij})_{51 \times 51} \text{ y } b = (b_i)_{51 \times 1} \text{ con } a_{ij} = \begin{cases} (-1)^i & i = j, \\ 2 & 1 \leq |i - j| \leq 2, \\ 0 & \text{en otro caso} \end{cases} \quad \text{y} \quad b_i = i.$$

```

L = 51x51
1.0000      0      0      0      0      0      0      0 ...
-2.0000      1.0000      0      0      0      0      0      0
-2.0000      1.2000      1.0000      0      0      0      0      0

```

```

0      0.4000      0.0952      1.0000      0      0      0      0
0      0      -0.4762      7.6000      1.0000      0      0      0
0      0      0      8.4000      0.9565      1.0000      0      0
0      0      0      0      -0.1449      -0.0274      1.0000      0
0      0      0      0      0      -0.6301      -2.9032      1.0000
0      0      0      0      0      0      -2.8258      0.9490
0      0      0      0      0      0      0      0.2431
:
:
U = 51x51
-1.0000      2.0000      2.0000      0      0      0      0      0 ...
0      5.0000      6.0000      2.0000      0      0      0      0
0      0      -4.2000      -0.4000      2.0000      0      0      0
0      0      0      0.2381      1.8095      2.0000      0      0
0      0      0      0      -13.8000      -13.2000      2.0000      0
0      0      0      0      0      -3.1739      0.0870      2.0000
0      0      0      0      0      0      -0.7078      2.0548
0      0      0      0      0      0      0      8.2258
0      0      0      0      0      0      0      0
0      0      0      0      0      0      0      0
:
:
xsolLU = 51x1
39.9999
22.4633
-1.9634
-48.2681
-13.6767
19.3109
26.5823
28.7071
-17.5501
-38.6966
:
:
vec_residuo = 51x1
10-13 x
0.0222
0
0.0355
0
-0.2842
-0.2132
0
0
0.2132
0
:
:
norm2_residuo = 1.5702e-13

L = 51x51
1.0000      0      0      0      0      0      0      0 ...
-0.5000      1.0000      0      0      0      0      0      0
1.0000      0.4000      1.0000      0      0      0      0      0
0      0      0      1.0000      0      0      0      0
0      0      0      0      1.0000      0      0      0
0      0      -0.4762      0.9048      -0.9286      1.0000      0      0
0      0      0      0      0      0.6774      1.0000      0
0      0.8000      0.0952      0.1190      0.7857      0.1048      0.2500      1.0000
0      0      0      0      0      0      0.8000      -0.5961
0      0      0      0      0      0      0      0

```

```

      :
      :
U = 51x51
      2.0000      1.0000      2.0000      2.0000      0      0      0      0 ...
      0      2.5000      3.0000      1.0000      0      0      0      0
      0      0      -4.2000      -0.4000      2.0000      0      0      0
      0      0      0      2.0000      2.0000      1.0000      2.0000      2.0000
      0      0      0      0      2.0000      2.0000      -1.0000      2.0000
      0      0      0      0      0      2.9524      -0.7381      0.0476
      0      0      0      0      0      0      2.5000      0.9677
      0      0      0      0      0      0      0      -2.0565
      0      0      0      0      0      0      0      0
      0      0      0      0      0      0      0      0

```

```

      :
      :
P = 51x51
      0      1      0      0      0      0      0      0      0      0      0      0      0 ...
      1      0      0      0      0      0      0      0      0      0      0      0      0
      0      0      1      0      0      0      0      0      0      0      0      0      0
      0      0      0      0      0      1      0      0      0      0      0      0      0
      0      0      0      0      0      0      1      0      0      0      0      0      0
      0      0      0      0      1      0      0      0      0      0      0      0      0
      0      0      0      0      0      0      0      1      0      0      0      0      0
      0      0      0      1      0      0      0      0      0      0      0      0      0
      0      0      0      0      0      0      0      0      1      0      0      0      0
      0      0      0      0      0      0      0      0      0      1      0      0      0
      :
      :

```

```

xsolLUP = 51x1
39.9999
22.4633
-1.9634
-48.2681
-13.6767
19.3109
26.5823
28.7071
-17.5501
-38.6966
      :
      :

```

```

vec_residuo = 51x1
10^-13 x
      0.0044
      0
      0.1421
      0.0711
      0
      -0.0711
      0
      0
      0
      -0.2132
      :
      :

```

```

norm2_residuo = 1.0485e-13

```

```

xMatlab = 51x1
39.9999
22.4633
-1.9634
-48.2681
-13.6767

```

```

19.3109
26.5823
28.7071
-17.5501
-38.6966
⋮
vec_residuo = 51×1
10-13 ×
0.0355
0
0
0.0711
0
-0.0711
0
-0.1421
0
-0.0711
⋮
norm2_residuo = 8.0153e-14

```

## Ejercicio 2. Cálculo del determinante

Crear una función `detLU(L,U)` que calcule de manera eficiente el determinante de una matriz  $A = LU$  a partir de su descomposición LU. Usarla en combinación con la función `gaussLU()` del apartado anterior o la función `lu()` de MATLAB para calcular el determinante de la matriz  $A$  del Ejercicio 1(a) y comparar con la función `det()` de MATLAB:

$$A = \begin{pmatrix} 10 & -7 & 0 & 1 \\ -3 & 2 & 6 & 0 \\ 5 & -1 & 5 & 0 \\ -1 & 0 & 2 & -1 \end{pmatrix}.$$

```

determinanteLU = 185.0000
detA = 185

```

## Ejercicio 3. Método de Cholesky

Usar la descomposición de Cholesky para resolver sistemas de ecuaciones lineales y aplicarlo para resolver el siguiente sistema  $Ax = b$ :

$$a) \begin{cases} 6x_1 + 2x_2 - x_3 - x_4 = 0 \\ 2x_1 + 4x_2 + x_3 = 7 \\ -x_1 + x_2 + 4x_3 - x_4 = -1 \\ -x_1 - x_3 + 3x_4 = -2 \end{cases}$$

- Escribir una función en MATLAB  $R = \text{mycholesky}(A)$  que calcule la factorización  $A = LL^*$  con  $L$  triangular inferior para matrices simétricas definidas positivas. Comprobar que  $A$  es simétrica definida positiva.
- Comparar con la función de MATLAB  $[L, \text{iflag}] = \text{chol}(A, \text{"lower"})$ .
- Usar esta descomposición para calcular la solución del sistema. Calcular el vector residuo y su norma 2. (Se pueden usar funciones ya programadas en ejercicios anteriores.)

```
L = 4x4
    2.449489742783178         0         0         0
    0.816496580927726    1.825741858350554         0         0
   -0.408248290463863    0.730296743340222    1.816590212458495         0
   -0.408248290463863    0.182574185835055   -0.715626447332135    1.512573564451920

norma_dif =
    8.881784197001252e-16

LMatlab = 4x4
    2.449489742783178         0         0         0
    0.816496580927726    1.825741858350554         0         0
   -0.408248290463863    0.730296743340222    1.816590212458495         0
   -0.408248290463863    0.182574185835055   -0.715626447332135    1.512573564451920

iflag =
    0

x = 4x1
   -1.629139072847683
    3.033112582781458
   -1.874172185430464
   -1.834437086092716

vec_residuo = 4x1
10^-14 x
    0.310862446895044
   -0.088817841970013
    0.133226762955019
    0

norm2_residuo =
    3.496761935123077e-15
```

#### Ejercicio 4. Factorización QR de Householder

Escribir una función  $[Q, R] = \text{QRHouseholder}(A)$  para calcular la descomposición QR de la matriz del sistema de ecuaciones lineales  $A = QR$  con  $R$  triangular superior por el método de Householder. (Si se quiere comparar, en MATLAB  $\text{qr}()$  proporciona una descomposición QR.) Usarla para resolver el sistema de ecuaciones lineales  $Ax = b$ . Calcular el vector residuo y su norma 2.

$$a) \begin{cases} 6x_1 + 2x_2 - x_3 - x_4 = 0 \\ 2x_1 + 4x_2 + x_3 = 7 \\ -x_1 + x_2 + 4x_3 - x_4 = -1 \\ -x_1 - x_3 + 3x_4 = -2 \end{cases}$$

```
Q = 4x4
   -0.925820099772551    0.202804574998328   -0.158718373828798    0.276651269698935
   -0.308606699924184   -0.878819824992753    0.286847388337863   -0.223955789756280
    0.154303349962092   -0.412369302496599   -0.829952805693858    0.342520619627252
```

```

0.154303349962092 -0.128442897498941 0.451337339396799 0.869475419053794
R = 4x4
-6.480740698407859 -2.931763649279747 1.080123449734643 1.234426799696735
-0.000000000000000 -3.522039452470955 -2.602658712478537 -0.175763964998551
0.000000000000000 0 -3.325582800005571 2.342683197713054
0.000000000000000 0.000000000000000 0.000000000000000 1.989254367835196

```

```

x = 4x1
-1.629139072847682
3.033112582781456
-1.874172185430463
-1.834437086092715

```

```

vec_residuo = 4x1
10^-14 x
-0.088817841970013
0.177635683940025
0.066613381477509
-0.044408920985006
norm2_residuo =
2.141320623259658e-15

```

$$b) \begin{cases} 0.05x_1 + 0.07x_2 + 0.06x_3 + 0.05x_4 = 0.23 \\ 0.07x_1 + 0.10x_2 + 0.08x_3 + 0.07x_4 = 0.32 \\ 0.06x_1 + 0.08x_2 + 0.10x_3 + 0.09x_4 = 0.33 \\ 0.05x_1 + 0.07x_2 + 0.09x_3 + 0.10x_4 = 0.31 \end{cases}$$

```

Q = 4x4
-0.430331482911935 -0.084394947256971 -0.369528575478261 -0.819231920519040
-0.602464076076709 -0.573885641347411 -0.257063356854442 0.491539152311424
-0.516397779494322 0.810191493666933 -0.128531678427220 0.245769576155713
-0.430331482911935 -0.084394947256973 0.883655289187144 -0.163846384103809
R = 4x4
-0.116189500386223 -0.161804637574888 -0.164386626472359 -0.153198007916649
0.000000000000000 -0.004388537257363 0.022449055970355 0.020085997447159
0.000000000000000 0 0.023939025107070 0.040326814106541
-0.000000000000000 -0.000000000000000 -0.000000000000000 -0.000819231920519

```

```

x = 4x1
1.0000000000000377
0.999999999999772
0.999999999999907
1.000000000000055

```

```

vec_residuo = 4x1
10^-16 x
-0.832667268468867
-0.555111512312578
0
-0.555111512312578
norm2_residuo =
1.144391699630559e-16

```

Documento preparado por Irene Parada, 6 de marzo de 2024