

Algoritmos y Estructuras de Datos I – 2^{do} Parcial

Práctica 4 – Precondición más débil

Skip — wp(skip, Q) \equiv True

Asignación — wp(x := E, Q) \equiv def(x) \wedge_L Q_E^x

Concatenación — wp(S1; S2, Q) \equiv wp(S1, wp(S2, Q))

Condicional — wp(if B then S1 else S2 endif, Q) \equiv def(B) \wedge_L (B \wedge wp(S1, Q) \vee \neg B \wedge wp(S2, Q))

Práctica 5 – Teorema del Invariante

1) P_c \Rightarrow I

2) {B \wedge I} S {I}

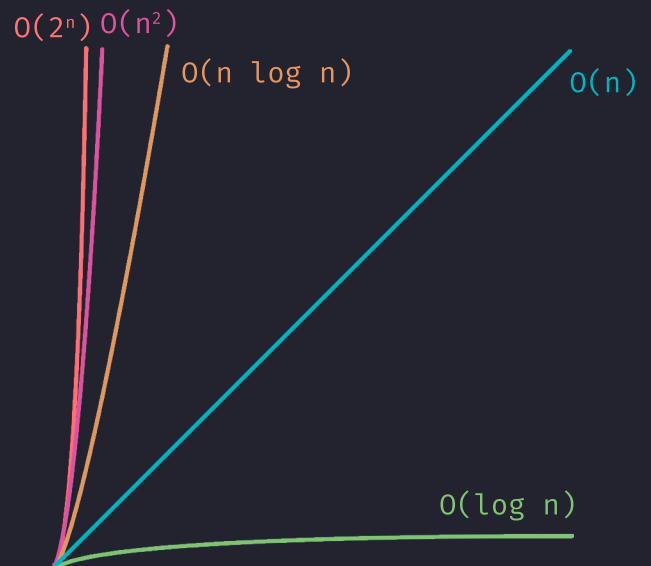
3) \neg B \wedge I \Rightarrow Q_c

4) {B \wedge I \wedge v₀ = f_v} S {f_v < v₀}

5) I \wedge (f_v \leq 0) \Rightarrow \neg B

Secuencias – Asignación & Indexación

s[i] := E \equiv setAt(s, i, E)

$$\text{setAt}(s, i, E)[j] = \begin{cases} s[j] & \text{si } j \neq i \\ E & \text{si } j = i \end{cases}$$


Práctica 6 – Testing

```
int f(int x) {  
    if (x == 2) ..  
        x++;  
    return x;  
}
```

Test 1 •	Test 2 •
Input — 2	Input — 3
Expected — 3	Expected — 3
Output — 3	Output — 3
L _c — 100%	L _c — 66%
B _c — 50%	B _c — 50%

B_c = 100%

Corrección de programas completos

Sea S un programa con un ciclo C; S1 el programa antes y S2 después de C. Demostremos que P \Rightarrow wp(S, Q)

1) P \Rightarrow wp(S1, P_c)

2) P_c \Rightarrow wp(C, Q_c) \leftarrow Acá probablemente usemos el Teorema del Invariante

3) Q_c \Rightarrow wp(S2, Q)

Prácticas 8 y 9 – Complejidad temporal, búsqueda y ordenamiento

Quicksort — O(n ²)	Binary Search — O(log n)
Bubblesort — O(n ²)	Jump Search — O(√n)
Insertion — O(n ²)	Linear Search — O(n)
Selection — O(n ²)	
Mergesort — O(n log n)	
Counting — O(n+k)	