DCC207 – Algoritmos 2

Aula 11 – Soluções exatas para problemas difíceis

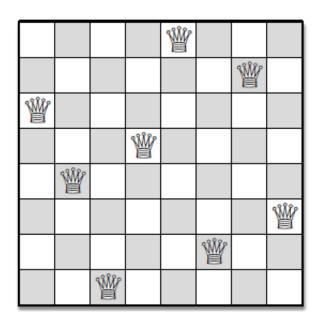
Professor Renato Vimieiro

DCC/ICEx/UFMG

Introdução

- As últimas aulas mostraram que diversos problemas, ainda que computáveis, são bastante complexos para serem resolvidos em tempo razoável
- Embora os problemas NP-difíceis e/ou PSPACE-difíceis gerem um certo 'desânimo' por, supostamente, não apresentarem soluções eficientes, esses ainda podem ser atacados de maneira inteligente, reduzindo a complexidade das soluções e permitindo resolver instâncias maiores
- Nessa aula, veremos uma técnica que permite desenhar soluções exatas para problemas difíceis que são mais eficientes que soluções ingênuas (força-bruta) para eles
- Essa técnica é conhecida como *backtracking* e, como veremos, ela serve de base para vários algoritmos

- O problema das 8 rainhas foi apresentado por um alemão entusiasta de xadrez, Max Bezzel, em 1848
- O problema consiste em posicionar 8 rainhas em um tabuleiro de xadrez de forma que nenhuma rainha possa atacar outra
 - As rainhas em xadrez podem se movimentar horizontal, vertical, e diagonalmente para qualquer casa do tabuleiro
- O problema parecia tão desafiador que chamou a atenção de matemáticos importantes como Gauss
 - A solução na figura ao lado foi proposta por ele em 1850



- Qual seria uma solução trivial para o problema?
 - Podemos, de forma exaustiva, avaliar cada um dos posicionamentos das 8 rainhas nas 64 casas do tabuleiro
 - Essa solução, claramente ineficiente, requer a avaliação de $\binom{64}{8}$ ~ 4G posicionamentos
- Gauss sugeriu uma representação do problema através de vetores
 - Cada posição do vetor corresponde a uma linha do tabuleiro, e seu valor a coluna em que uma rainha foi posicionada
 - A solução da figura anterior é: [5, 7, 1, 4, 2, 8, 6, 3]
 - Essa representação permite uma implementação ingênua com loops aninhados com um custo $8^8 \sim 16 M$
- Esse ganho é fruto de restringirmos posicionamentos somente a linhas distintas
- Podemos fazer o mesmo com as colunas! Isto é, restringimos as soluções a não conterem colunas iguais.
 - O vetor, nesse caso, só poderá conter números distintos de 1 a 8
 - Ou seja, a solução do problema pode ser obtida computando as 8! ~ 40K soluções candidatas

end

Procedure permutation(T,n,r)if r == n then valid = true;for i = 0 to n - 2 do for j = i + 1 to n - 1 do if |T[j] - T[i]| = |j - i| then valid = false;end end if valid then imprimin T; end for i = 0 to n - 1 do if $i \notin T$ then T[r] = i;permutation(T,n,r+1);end

- O algoritmo anterior ainda pode ser melhorado
- Os candidatos só são avaliados ao posicionar todas as rainhas
- Contudo, se a tentativa de colocar a k-ésima rainha gera conflito com alguma das k-1 anteriores, então sabemos que essa permutação não gerará uma solução válida
- Podemos então abortar a exploração de uma permutação tão logo detectarmos a geração de uma solução inválida
 - Exemplo: a solução parcial [1, 4, 2, 5, 8] pode ser abortada, pois a colocação da 6ª rainha em qualquer posição resulta em conflito
 - Isso implica que o teste pertinência à mesma diagonal deve ser realizado à cada escolha de uma posição para uma nova rainha

```
Procedure permutation(T,n,r)
 if r == n then imprimin T;
 else
    for i = 0 to n - 1 do
        valid = true;
        for j = 0 to r - 1 do
           if T[j] == i \ or \ |T[j] - i| == |j - r| \ then
              valid = false;
              break
           end
        end
        if valid then
           T[r] = i;
           permutation(T, n, r+1);
        \mathbf{end}
     end
 end
```

- Embora seja difícil encontrar uma fórmula fechada para o número de avaliações do algoritmo anterior, é perceptível que há um ganho em relação à versão inicial
- Podemos perceber que a ideia do algoritmo é explorar um grafo implícito formado pelas soluções parciais, cujas arestas representam as transições de uma solução parcial para outra
 - Esse grafo, na verdade, é uma árvore em que as folhas são soluções válidas, ou soluções inválidas que não podem ser refinadas
 - Sempre que o algoritmo encontra uma solução inválida, ele retrocede (backtrack) a um nó anterior e continua a busca dali.
 - Nesse sentido, o algoritmo consiste em uma busca em profundidade no grafo implícito dos espaço de busca do problema

Algoritmo geral para backtracking

- A ideia geral do algoritmo é explorar sistematicamente os vértices da árvore de busca
- A solução é construída de forma incremental
- A cada iteração (passo recursivo), um novo elemento de um conjunto de candidatos é escolhido para compor a seleção
- O processo segue até que uma folha da árvore seja encontrada
 - Nesse momento, verifica-se se ela é uma solução ou não

```
Backtrack-DFS(A, k)

if A = (a_1, a_2, ..., a_k) is a solution, report it.

else

k = k + 1

compute S_k

while S_k \neq \emptyset do

a_k = an element in S_k

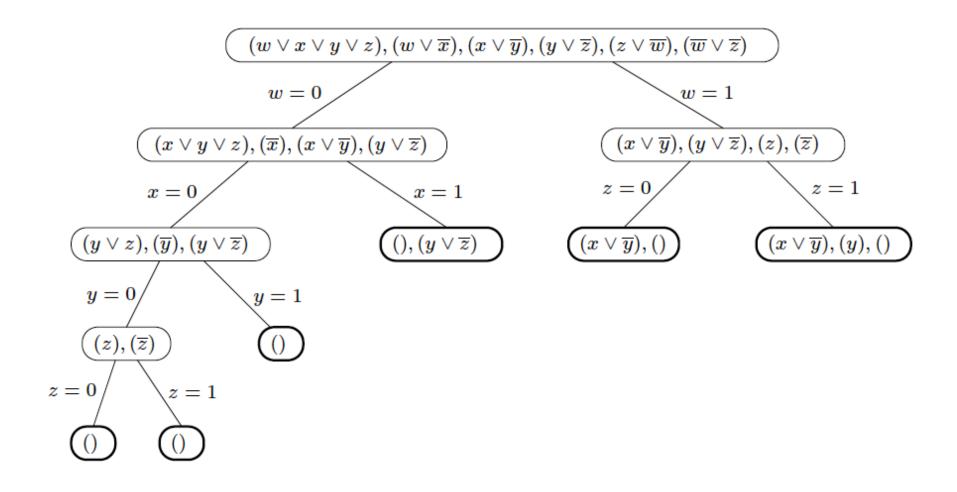
S_k = S_k - a_k

Backtrack-DFS(A, k)
```

Backtracking para SAT

- Podemos desenhar uma solução para o SAT baseada na estratégia de backtracking
- Considere uma função φ(w,x,y,z) = (w V x V y V z) Λ (w V ¬x) Λ (x V ¬y) Λ (y V ¬z) Λ (z V ¬w) Λ (¬w V ¬z)
- Da mesma forma que com o problema das 8 rainhas, podemos construir soluções parciais, dessa vez, atribuindo valores às variáveis
- Uma atribuição de valor a uma variável simplifica a função
 - Exemplo: w=falso -> $(x \lor y \lor z) \land (\neg x) \land (x \lor \neg y) \land (y \lor \neg z)$
 - W é excluído das cláusulas, pois elas não dependem mais dele
 - Cláusulas em que ¬w podem ser excluídas, pois já foram satisfeitas
- Note que funções sem cláusulas são sempre satisfeitas, mas cláusulas sem variáveis nunca são
 - Atribuição de x=verdadeiro torna a função falsa, já que teríamos como resultado () ∧ (y ∨ ¬z), e a primeira cláusula não pode ser satisfeita

Backtracking para SAT



- Tendo mostrado uma solução para SAT, sabemos que temos soluções baseadas em backtracking para qualquer problema NP
- Contudo, muitas vezes é mais fácil desenhar soluções específicas para um problema que implementar as reduções vistas anteriormente
- Assim, veremos como desenhar um algoritmo específico para o problema Subset Sum
- A solução trivial seria gerar todos os 2ⁿ subconjuntos e testar aqueles que são soluções válidas
- Alternativamente, podemos empregar o princípio usado nas soluções dos problemas anteriores e interromper a expansão de uma solução parcial tão logo ela se mostre infrutífera

- As soluções parciais nesse caso são subconjuntos de X
- Considerando que X tenha somente inteiros positivos, existem dois casos triviais:
 - Se a soma requerida T=0, então podemos retornar imediatamente a resposta 'sim'
 - Em contrapartida, se T < 0 ou X=Ø e T≠0, então podemos retornar imediatamente a resposta 'não'
- Cada elemento x ∈ X pode ou não fazer parte da solução. Assim, devemos considerar dois refinamentos para uma solução parcial Y
 - x ∈ Y: nesse caso, existe solução para o problema somente se o subproblema S-{x} admite solução T-x
 - x ∉ Y: nesse caso, o problema admite solução sse existe um subconjunto de S-{x} que soma a T

- O algoritmo continua tendo complexidade exponencial no pior caso (T > sum(X))
 - Nesse caso, a árvore de busca é uma árvore binária completa
- Porém, em alguns casos não-triviais, ele certamente é mais eficiente que a implementação ingênua
 - Exemplo, T < x, para $x \in X$
 - Nesse caso, ele retorna a resposta correta em tempo O(n)

```
SUBSETSUM(X, T):
  if T = 0
        return True
  else if T < 0 or X = \emptyset
        return False
  else
        x \leftarrow any element of X
        with \leftarrow SubsetSum(X \setminus \{x\}, T - x)
        wout \leftarrow SubsetSum(X \setminus \{x\}, T)
        return (with \lor wout)
```

• Exemplo: $X = \{8, 6, 7, 5, 3, 10, 9\}, T = 15$

Backtracking para k-coloração de grafos

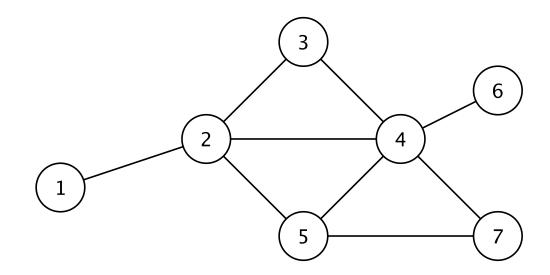
- Vamos considerar agora o problema de coloração de grafos
- Relembrando: o problema de k-coloração de grafos consiste em atribuir cores aos vértices de tal forma que nenhum par de vértices adjacentes possua a mesma cor
- A solução trivial é gerar as kⁿ colorações possíveis e verificar sua validade
- Novamente, essa solução pode ser melhorada abandonando ramos não promissores tão logo eles sejam detectados
- As soluções parciais são construídas, atribuindo-se uma cor ao i-ésimo vértice
 - Verifica-se se essa atribuição não viola nenhuma restrição (compara-se com a cor dos i-1 anteriores que são adjacentes a i), e, caso não ocorra violação, segue-se expandindo o espaço de busca
 - Caso não seja possível atribuir nenhuma das k cores ao vértice i, retrocede-se ao anterior e testa-se uma nova coloração

Backtracking para k-coloração de grafos

```
Procedure coloring(A,colors,v,n,m)
 if v \ge n then imprimir colors;
 else
    for c = 0 to m - 1 do
        valid = true;
        for u = 0 to v - 1 do
           if colors[u] == c and A[v][u] == 1 then
              valid = false;
              break
           end
        \mathbf{end}
        if valid then
           colors[v] = c;
           coloring(A, colors, v+1, n, m);
        end
     end
 end
```

Backtracking para k-coloração de grafos

• Exemplo (k=4):



Backtracking para Circuito Hamiltoniano

- A solução ingênua do circuito hamiltoniano consiste em avaliar todas as permutações dos n-1 vértices não iniciais
- De forma análoga ao problema das 8 rainhas, novamente devemos avaliar permutações e decidir se continuamos ou não expandindo soluções parciais
- Dessa forma, nossa solução para o problema das 8 rainhas pode ser reaproveitada aqui
- Devemos alterar a verificação de viabilidade de soluções
 - Deve haver aresta entre os vértices i e i-1
 - Deve haver aresta entre n-1 e 0

Backtracking para Circuito Hamiltoniano

```
Procedure hamiltonian-circuit(A,P,n,i)
 if i == n then imprimir P;
 else
     for v = 1 to n - 1 do
        valid = true;
        if A[v][P[i-1]] == 0 or (i == n-1 \text{ and } A[v][P[0]] == 0)
         then valid = false;
        else
            for i = 0 to i - 1 do
               if P[j] == v then
                   valid = false;
                  break
                end
            \mathbf{end}
            if valid then
                P[i] = v;
               hamiltonian-circuit(A, P, n, i+1);
            \mathbf{end}
        end
     \mathbf{end}
 end
```

Leitura

- Seção 7.1 Skiena (The Algorithm Design Manual)
- Seções 2.1 a 2.4 Jeff Erickson (Algorithms http://jeffe.cs.illinois.edu/teaching/algorithms/)
- Capítulo 5 Neapolitan (Foundations of Algorithms)