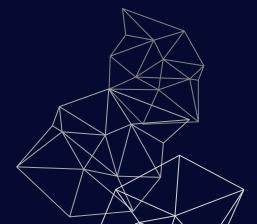


UNIRUY uyden

PROGRAMAÇÃO DE MICROCONTROLADORES

Equipe: João Estevam e Gabriel Lopes



Topicos Abordados

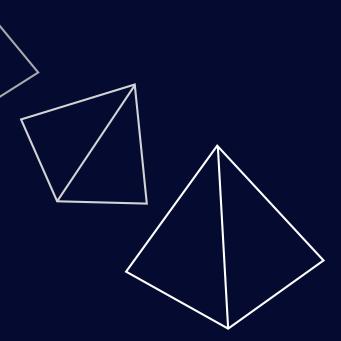
- Concepção/Idealização do projeto
- Componentes Utilizados
- Visão Esquemática do Circuito
- Vista do Circuito Simulação do projeto: Fisica

Concepção

Pensando em como criar algo inovador utilizando o conceito de internet das coisas, chegamos à conclusão de que seria interessante produzir algo que poderia tornar as coisas mais seguras de forma barata simples e prática.



O projeto é uma fechadura elétrica com senha, utilizando Arduino e C++. Um teclado matriarcal permite inserir a senha, dois LEDs indicam o status (verde para correto e vermelho para incorreto), e um relé aciona a fechadura. Ao digitar a senha correta, o LED verde acende, o relé ativa a fechadura e a porta abre. Com isso pode ser feita portas com senha tornando o local mais seguro.



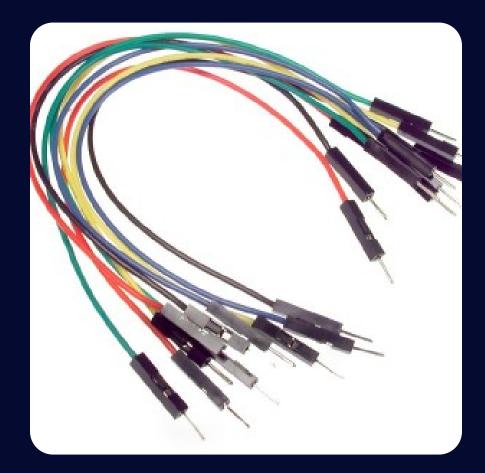
Componentes Utilizados



Arduino Uno



Fios Jumpers



Fonte 9V







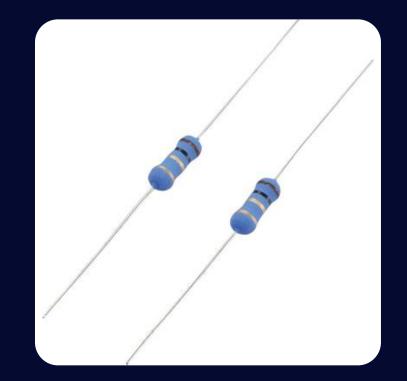
Modulo Relé



Fonte 12V

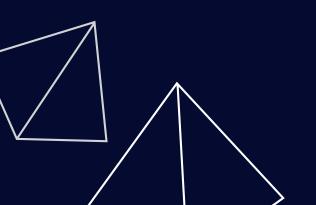


Resistores de 500Ω



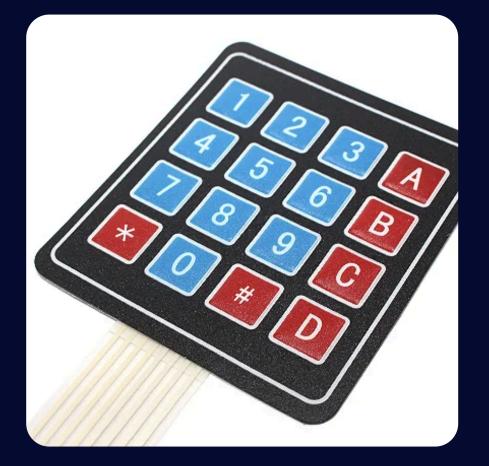
LEDs



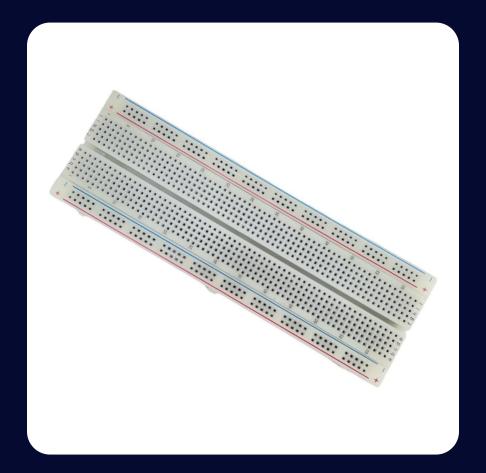


Componentes Utilizados





Protoboard

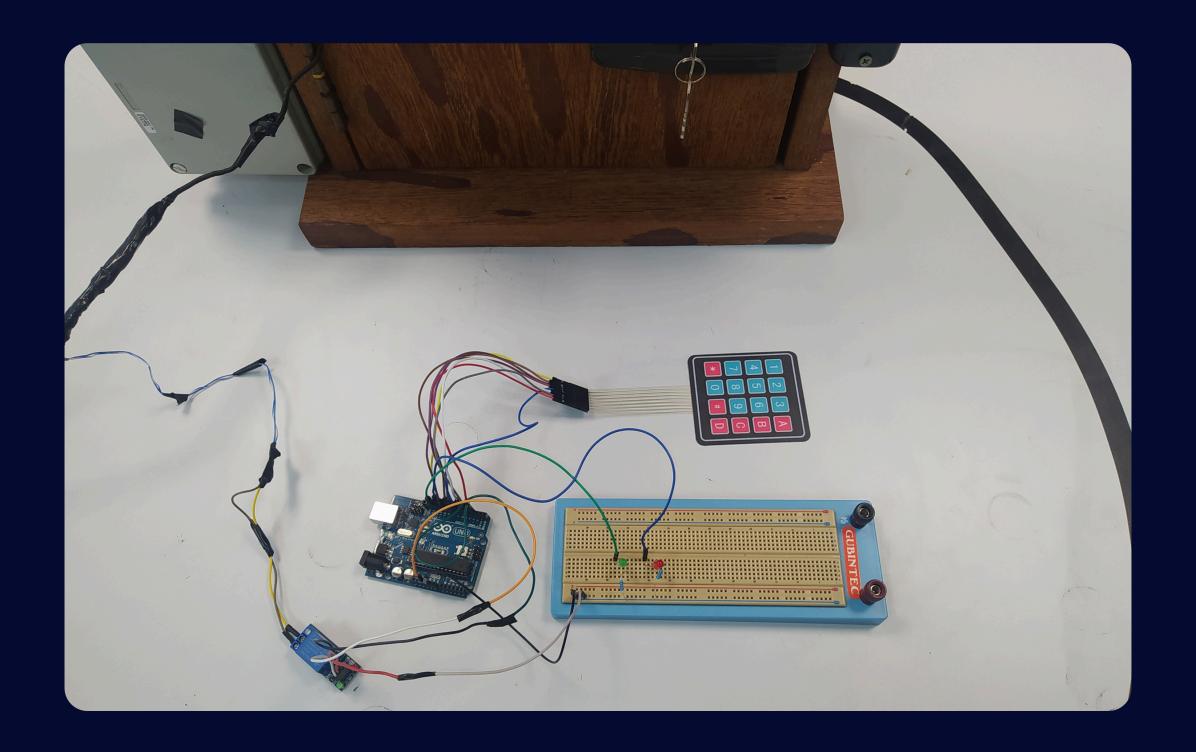


Fechadura Eletrica



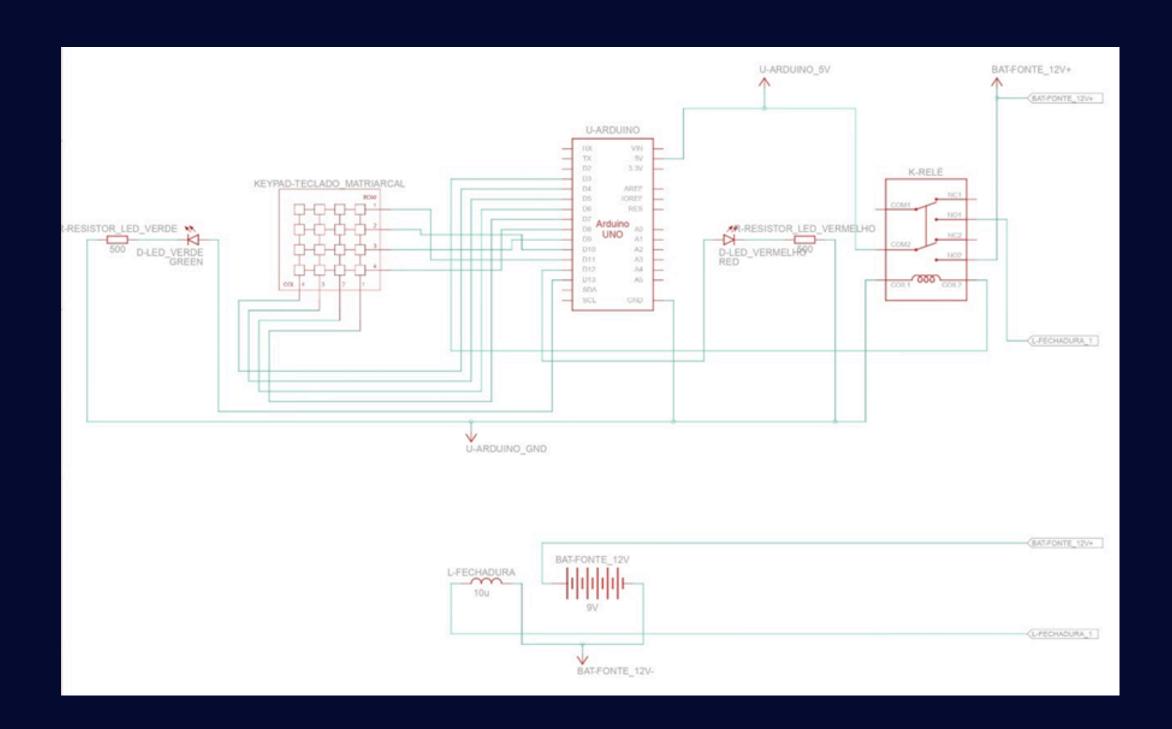


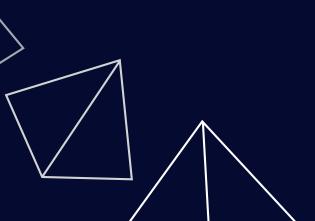
Vista Esquemática do Circuito





Circuito do Projeto





Código Utilizado 10

```
33 void loop(){
     #include <Keypad.h>
                                                                                                           char digito = keypad.getKey();
     char* senha = "ABC123";
                                                                                                           if (digito ≠0){
     const byte LINHAS = 4;
                                                                                                             if (digito = senha[position]){
     const byte COLUNAS = 4;
                                                                                                              position ++;
                                                                                                             } else {
     char digitos[LINHAS][COLUNAS] = {
                                                                                                              position = \theta;
      {'1','2','3','A'},
       {'4','5','6','B'},
       {'7','8','9','C'},
                                                                                                             if (position = 6){
       {'*','0','#','D'}
                                                                                                              estadoPorta(false);
                                                                                                             delay(100);
     byte pinosLinha[LINHAS] = { 11, 10, 9, 8 };
                                                                                                    49 };
     byte pinosColuna[COLUNAS] = { 7, 6, 5, 4 };
                                                                                                        void estadoPorta(int trancado){
     Keypad keypad = Keypad( makeKeymap(digitos), pinosLinha, pinosColuna, LINHAS, COLUNAS );
                                                                                                           if (trancado){
     int position = \theta;
                                                                                                             digitalWrite(ledVermelho, HIGH);
     int ledVermelho = 12;
                                                                                                             digitalWrite(ledVerde, LOW);
     int ledVerde = 13;
                                                                                                             digitalWrite(releFechadura, LOW);
                                                                                                           } else {
     int releFechadura = 3;
                                                                                                             digitalWrite(ledVermelho, LOW);
     int tempoAberto = 2000;
                                                                                                             digitalWrite(ledVerde, HIGH);
                                                                                                             digitalWrite(releFechadura, HIGH);
     void setup(){
                                                                                                             delay(tempoAberto);
       estadoPorta(true);
                                                                                                             position = \theta;
       pinMode(ledVermelho,OUTPUT);
                                                                                                             digitalWrite(releFechadura, LOW);
       pinMode(ledVerde,OUTPUT);
                                                                                                             estadoPorta(true);
       pinMode(releFechadura,OUTPUT);
31 };
                                                                                                    66 };
```



UNIRUY uyden

MUITO OBRIGADO!

