

# Aula 11 – Morfologia matemática I

Prof. João Fernando Mari

joaofmari.github.io

joaof.mari@ufv.br

#### Roteiro



- Morfologia matemática
- Operações básicas com conjuntos
- Erosão
- Dilatação
- Dualidade
- Morfologia matemática em níveis de cinza



# **MORFOLOGIA MATEMÁTICA**

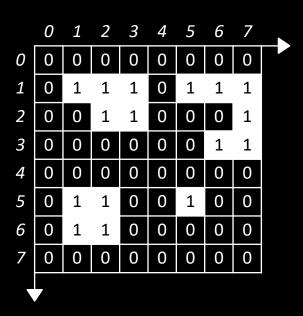
#### Morfologia matemática



- A linguagem da morfologia matemática é a teoria dos conjuntos
  - Os objetos em uma imagem são representados como conjuntos
  - O conjunto de todos os pixels brancos (ou pretos, dependendo da convenção) em uma imagem binária é uma representação completa da imagem
- Em imagens binárias esses conjuntos estão em Z<sup>2</sup>
  - Cada elemento do conjunto é um vetor bidimensional
  - Cada dimensão corresponde às coordenadas (x, y) de um pixel branco da imagem
- As imagens em níveis de cinza podem ser representadas como conjuntos em Z<sup>3</sup>
  - Dois componentes de cada elemento referem-se às coordenadas do pixel
  - O terceiro corresponde ao seu valor discreto de intensidade

#### Representação de imagem binária como conjuntos





$$C_{0} = \{ (1, 1), (1, 2), (1, 3), (2, 2), (2, 3) \}$$

$$C_{1} = \{ (1, 5), (1, 6), (1, 7), (2, 7), (3, 6), (3, 7) \}$$

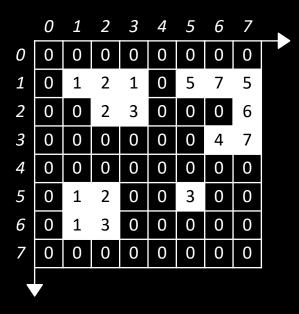
$$C_{2} = \{ (5, 5) \}$$

$$C_{3} = \{ (5, 1), (5, 2), (6, 1), (6, 2) \}$$

$$C_{I} = \bigcup_{i=0}^{N-1} C_{i}, \quad para \ N \ objetos$$

#### Imagem de intensidade como conjuntos





$$C_0 = \{ (1, 1, 1), (1, 2, 2), (1, 3, 1), (2, 2, 2), (2, 3, 3) \}$$
 $C_1 = \{ (1, 5, 5), (1, 6, 7), (1, 7, 5), (2, 7, 6), (3, 6, 4), (3, 7, 7) \}$ 
 $C_2 = \{ (5, 5, 3) \}$ 
 $C_3 = \{ (5, 1, 1), (5, 2, 2), (6, 1, 1), (6, 2, 3) \}$ 

$$C_I = \bigcup_{i=0}^{N-1} C_i$$
, para N objetos



# **OPERAÇÕES BÁSICAS COM CONJUNTOS**

#### Operações básicas com conjuntos



- Seja A um conjunto de pares ordenados de números reais
  - Se  $a=(a_1, a_2)$  for um elemento de A, temos:
    - $a \in A$  (a é elemento de A)
  - Se a não for um elemento de A:
    - $a \notin A$  (a não é elemento de A)
  - Se um conjunto não contém elementos:
    - Conjunto vazio Ø
- Um conjunto é especificado pelo conteúdo de duas chaves
  - Ex.:  $C = \{w | w = -d, d \in D\}$
  - C é o conjunto dos elementos, w, tal que w é formado multiplicando cada um dos elementos do conjunto D por -1
- Uma forma de utilizar conjuntos em processamento de imagens é:
  - Considerar os elementos do conjunto como as coordenadas dos pixels (pares ordenados de números inteiros)
  - Cada conjunto representa regiões (objetos) na imagem

#### Operações básicas com conjuntos



- Se cada elemento de um conjunto A também é elemento de um conjunto B, então...
  - A é subconjunto de B
  - $-A\subseteq B$



- A união dos conjuntos A e B é:
  - O conjunto dos elementos que pertencem ou ao conjunto
     A, ou ao B ou a ambos
  - $-C = A \cup B$





- A intersecção de dois conjuntos A e B é:
  - O conjunto de elementos que pertencem a ambos os conjuntos
  - $-D = A \cap B$



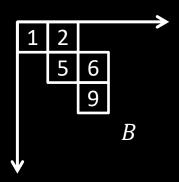


#### Operações básicas com conjuntos

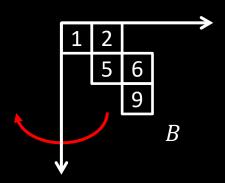


- A reflexão de um conjunto  $B, \hat{B}, \acute{e}$ :
  - $\hat{B} = \{w | w = -b, para \ b \in B\}$
  - Se B é o conjunto de pixels que representa um objeto,
    - $\widehat{B}$  é conjunto de pixels em B cujas coordenadas (x, y) foram substituídas pro (-x, -y).
- A translação de um conjunto B no ponto (z<sub>1</sub>, z<sub>2</sub>), (B)<sub>z</sub>, é:
  - $(B)_z = \{c | c = b + z, para \ b \in B\}$
  - Se B é o conjunto de pixels que representa um objeto,
    - $(B)_z$  é o conjunto de pixels em B cujas coordenadas (x, y) foram substituídas por  $(x+z_1, y+z_2)$

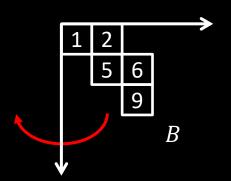


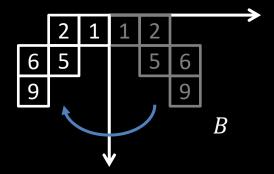




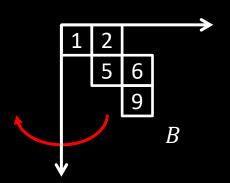


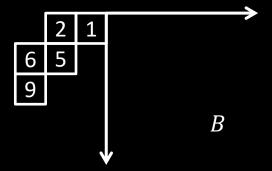




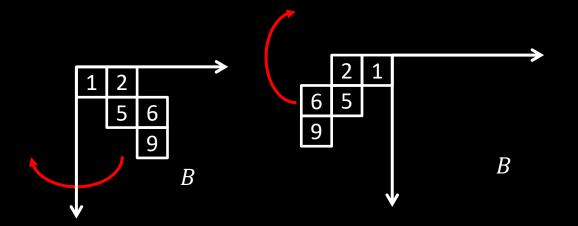




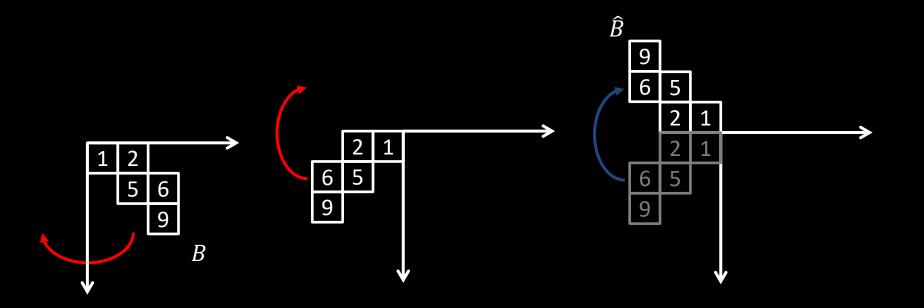




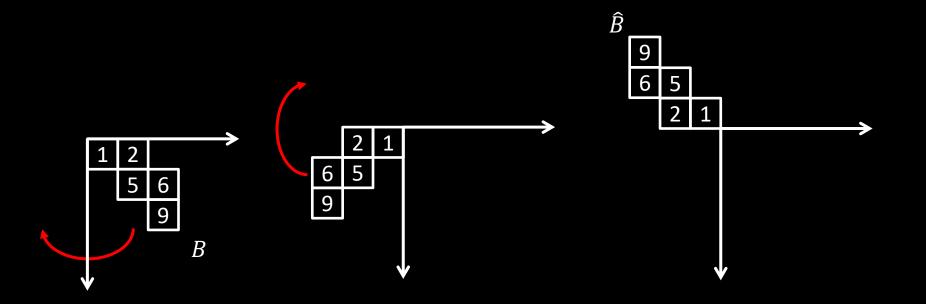




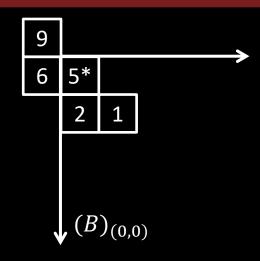




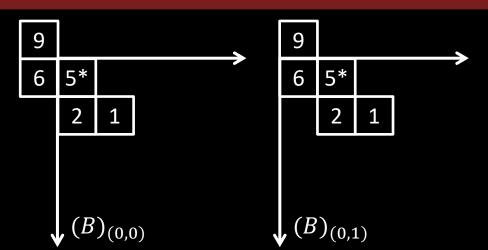




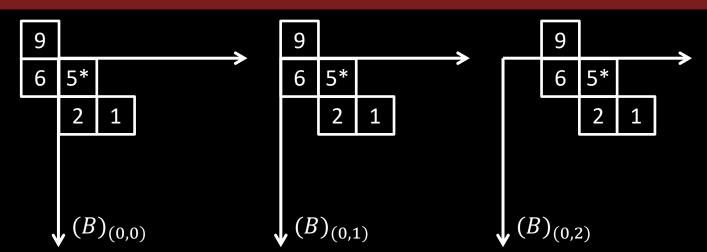




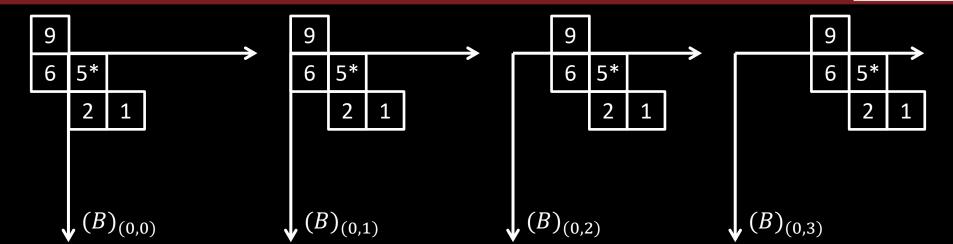




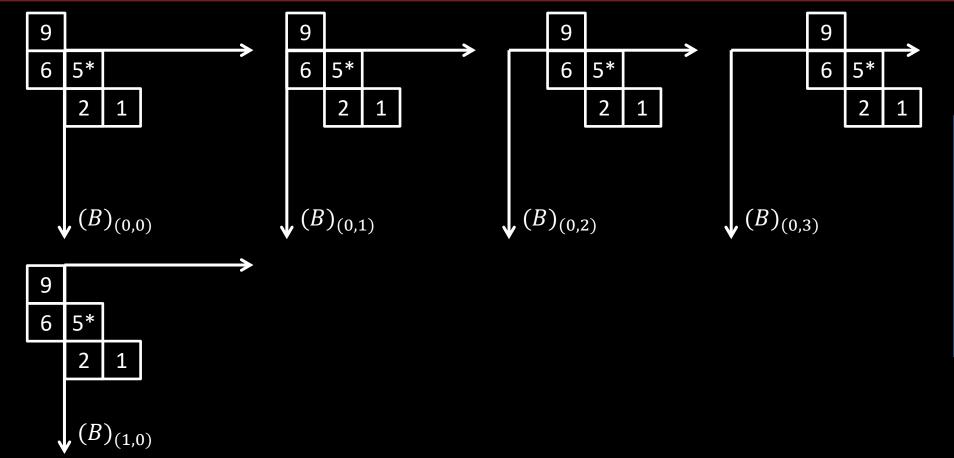




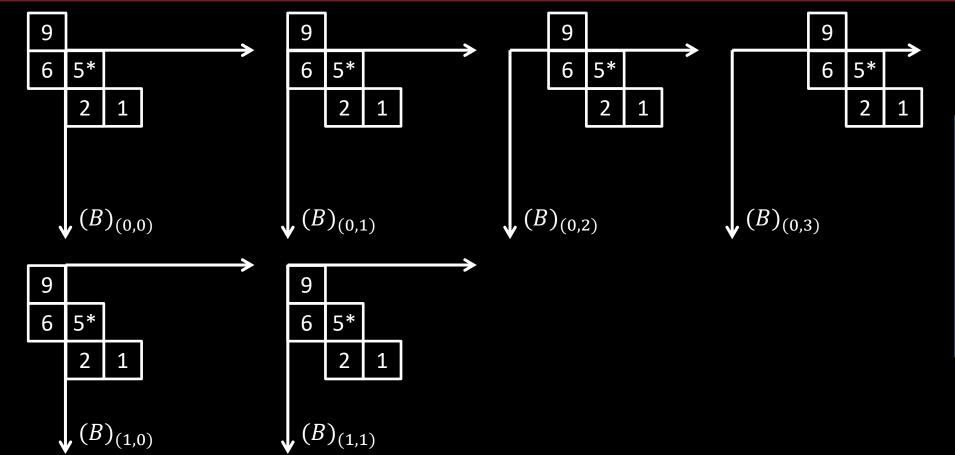




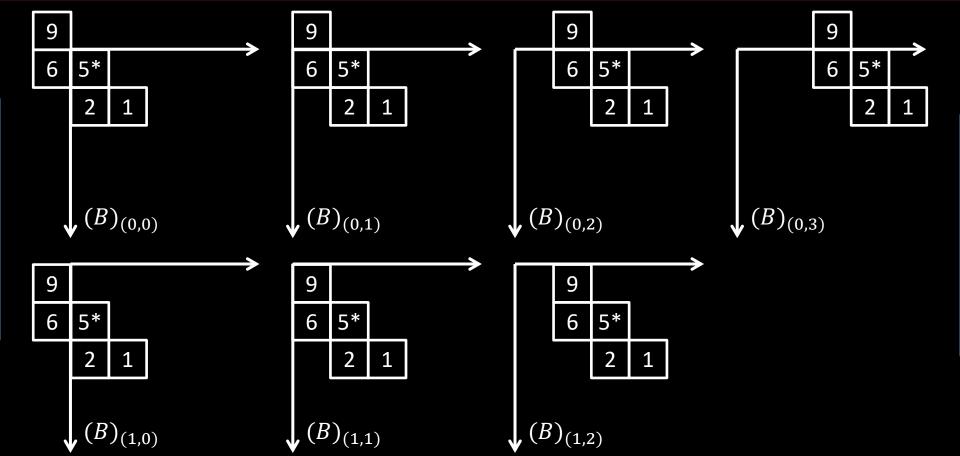




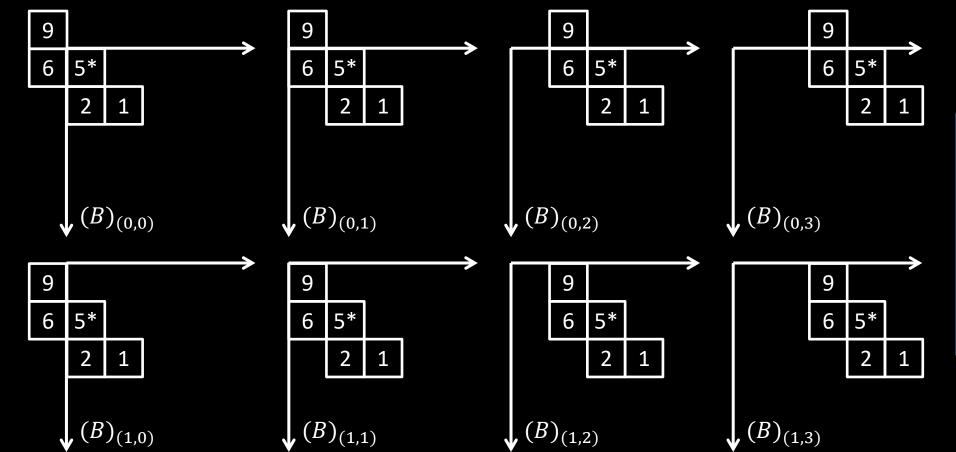












#### Elementos estruturantes



- Elemento estruturante (EE)
  - Conjuntos pequenos ou sub-imagens usados para examinar uma imagem buscando propriedades de interesse.

0	1	0
1	1	1
0	1	0

1	1	-
1	1	-
1	1	-
		-

1	
1	
1	
1	
1	

			1			
		1	1	1		
	1	1	1	1	1	
1	1	1	1	1	1	1
	1	1	1	1	1	
		1	1	1		
			1			

1	1	1
0	0	1
0	1	0

0	1	0
1	1	1
0	1	0*

- O \* indica o centro do elemento estruturante.
- Quando omitido, o centro do EE corresponde ao centro da matriz



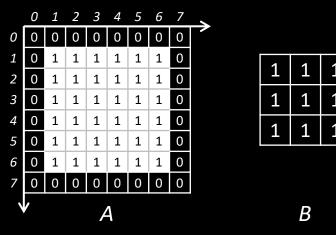
# **EROSÃO**



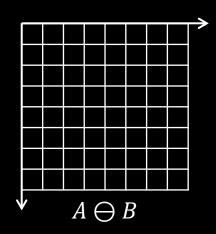
- **Erosão** e **dilatação** são operações fundamentais da morfologia matemática.
  - Muitos dos algoritmos morfológicos são derivados dessas duas operações.
- A erosão de um conjunto A por um EE B é:
  - $A \ominus B = \{z | (B)_z \subseteq A\}$
  - A erosão de A por B é o conjunto de todos z de forma que B transladado por z está contido em A.

- Uma definição alternativa para o mesmo caso:
  - Dizer que B esta contido em A equivale a dizer que B não tem elementos comuns com o fundo.
  - $A \ominus B = \{z | (B)_z \cap A^c = \emptyset\}$



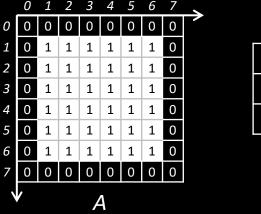


	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
1	0	0	1	1	1	1	1	1	0	0
1	0	0	1	1	1	1	1	1	0	0
	0	0	1	1	1	1	1	1	0	0
1	0	0	1	1	1	1	1	1	0	0
	0	0	1	1	1	1	1	1	0	0
	0	0	1	1	1	1	1	1	0	0
	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0





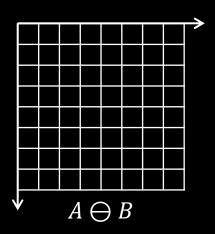
•  $A \ominus B = \{z | (B)_z \subseteq A\}$ 



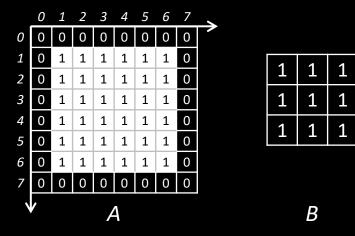
1     1     1       1     1     1       1     1     1
1 1 1
4 4 4
_

В

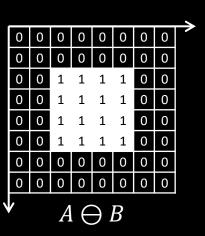
0	0	0	1	1	1	1	0	
0	0	0	1	1	1	1	0	
0	0	0	1	1	1	1	0	
0	0	0	1	1	1	1	0	
0	0	0	0	0	0	0	0	
0	0	0	0	0	0	0	0	
0	0	0	0	0	0	0	0	







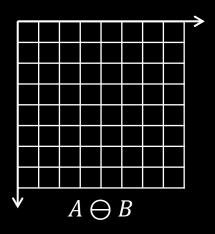
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	1	1	1	1	0	0	0
0	0	0	1	1	1	1	0	0	0
0	0	0	1	1	1	1	0	0	0
0	0	0	1	1	1	1	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0





	0	1	2	3	4	5	6	7				
0	0	0	0	0	0	0	0	0			1	
1	0	1	1	1	1	1	1	0			1	
2	0	1	1	1	1	1	1	0				
3	0	1	1	1	1	1	1	0			1	
4	0	1	1	1	1	1	1	0			1	
5	0	1	1	1	1	1	1	0				
6	0	1	1	1	1	1	1	0			1	
7	0	0	0	0	0	0	0	0				
\	/			A	4						В	

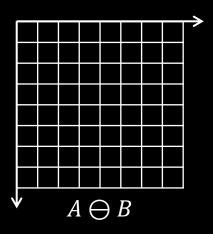
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	1	1	1	1	1	1	0
0	1	1	1	1	1	1	0
0	1	1	1	1	1	1	0
0	1	1	1	1	1	1	0
0	1	1	1	1	1	1	0
0	1	1	1	1	1	1	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0



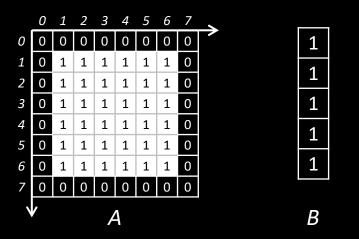


	0	1	2	3	4	5	6	7					
0	0	0	0	0	0	0	0	0				1	
1	0	1	1	1	1	1	1	0				1	
2	0	1	1	1	1	1	1	0					
3	0	1	1	1	1	1	1	0				1	
4	0	1	1	1	1	1	1	0				1	
5	0	1	1	1	1	1	1	0					
6	0	1	1	1	1	1	1	0				1	
7	0	0	0	0	0	0	0	0					
\	A										В		

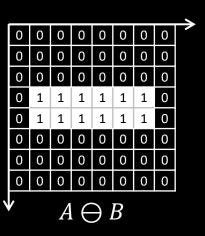
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	1	1	1	1	1	1	0
0	1	1	1	1	1	1	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0







0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	1	1	1	1	1	1	0
0	1	1	1	1	1	1	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0





# **DILATAÇÃO**

#### Dilatação



• A dilatação de um conjunto A por um EE B é:

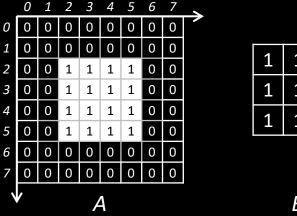
$$- A \oplus B = \{ z | (\hat{B})_z \cap A \neq \emptyset \}$$

- Primeiramente, realiza-se a reflexão de B em torno de sua origem.
  - A dilatação de A por B é o conjunto de todos os deslocamentos z, de forma que B̂
     (reflexão de B) e A se sobreponham em pelo menos um elemento.
- Uma definição alternativa para o mesmo caso:

$$- A \oplus B = \{z | [(\hat{B})_z \cap A] \subseteq A\}$$



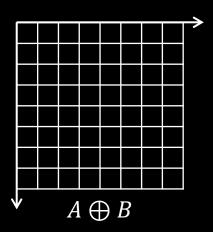
 $\bullet \quad A \oplus B = \{z | (\widehat{B})_z \cap A \neq \emptyset\}$ 



1 1 1
1 1 1

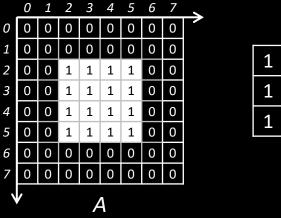
В

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	1	1	1	1	0	0	0
0	0	0	1	1	1	1	0	0	0
0	0	0	1	1	1	1	0	0	0
0	0	0	1	1	1	1	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0





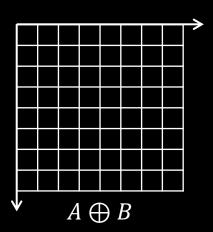
•  $A \oplus B = \{z | (\widehat{B})_z \cap A \neq \emptyset\}$ 



1	1	1
1	1	1
1	1	1

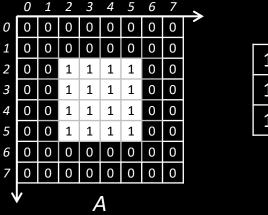
В

0	0	0	0		0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	1	1	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	1	1	0	0
0	0		1	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	1	1	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0





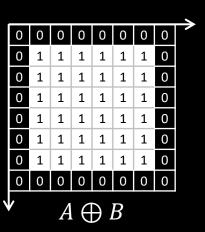
 $\bullet \quad A \oplus B = \{z | (\widehat{B})_z \cap A \neq \emptyset\}$ 



1	1	1
1	1	1
1	1	1

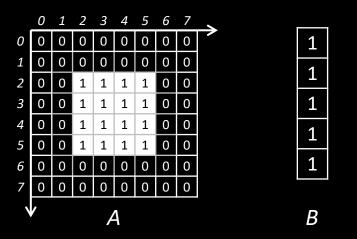
В

0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	1	1	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	1		0	
0	0	1	1	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	1	1	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0

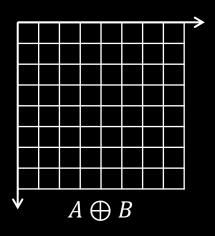




•  $A \oplus B = \{z | (\widehat{B})_z \cap A \neq \emptyset\}$ 



0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0

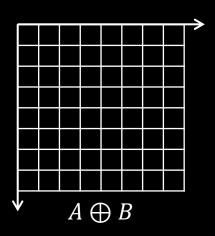




•  $A \oplus B = \{z | (\widehat{B})_z \cap A \neq \emptyset\}$ 

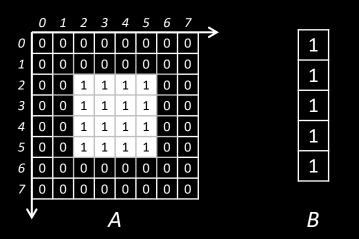
	0	1	2	3	4	5	6	7		
0	0	0	0	0	0	0	0	0	1	
1	0	0	0	0	0	0	0	0	1	
2	0	0	1	1	1	1	0	0		
3	0	0	1	1	1	1	0	0	1	
4	0	0	1	1	1	1	0	0	1	
5	0	0	1	1	1	1	0	0		
6	0	0	0	0	0	0	0	0	1	
7	0	0	0	0	0	0	0	0		
\	/			A	4		В			

0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0

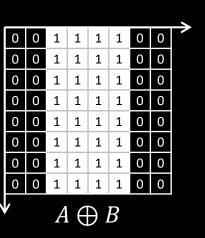




•  $A \oplus B = \{z | (\widehat{B})_z \cap A \neq \emptyset\}$ 



0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	0	0
0	0	1	1	1	1	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0





# **DUALIDADE**

#### Dualidade



- A dilatação e a erosão são operações duais:
  - $(A \ominus B) = A^c \oplus \widehat{B}$
  - $(A \oplus B) = A^c \ominus \widehat{B}$
  - A **erosão** de A por B é o complemento da dilatação de Ac por  $\widehat{B}$
  - $-\;$  A **dilatação** de A por B é o complemento da erosão de Ac por  $\widehat{B}$
  - Quando o EE é simétrico pode-se obter a dilatação por meio da erosão do fundo da imagem.
    - Assim como, obter a erosão por meio da dilatação do fundo da imagem



# MORFOLOGIA MATEMÁTICA EM NÍVEIS DE CINZA

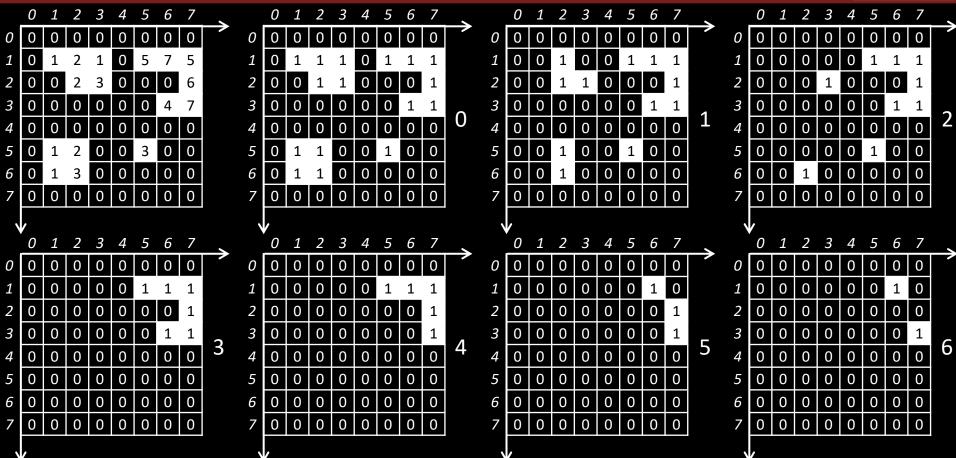
### Morfologia matemática em níveis de cinza



- Morfologia matemática em níveis de cinza usando decomposição por limiarização:
  - 1. Decompor a imagem de intensidade f(x, y) por limiarização em todos os possíveis níveis de cinza.
    - Cada limiarização irá gerar uma imagem binária
  - 2. Aplicar a operação morfológica sobre cada imagem binária
  - 3. Reconstruir a imagem de saída g(x, y) "empilhando" as imagens binárias processadas.

### Morfologia matemática em níveis de cinza





## Bibliografia



- MARQUES FILHO, O.; VIEIRA NETO, H. Processamento digital de imagens. Brasport, 1999.
  - Disponível para download no site do autor (Exclusivo para uso pessoal)
  - http://dainf.ct.utfpr.edu.br/~hvieir/pub.html
- GONZALEZ, R.C.; WOODS, R.E.; **Processamento Digital de Imagens.** 3ª edição. Editora Pearson, 2009.
- J. E. R. Queiroz, H. M. Gomes. Introdução ao Processamento Digital de Imagens. RITA. v. 13, 2006.
  - http://www.dsc.ufcg.edu.br/~hmg/disciplinas/graduacao/vc-2016.2/Rita-Tutorial-PDI.pdf

## Bibliografia



- Aldo von Wangenheim. Morfologia Matemática
  - http://www.inf.ufsc.br/~visao/morfologia.pdf
- James Facon. A Morfologia Matemática e suas Aplicações em Processamento de Imagens.
   Minicurso WVC 2011
  - http://www.ppgia.pucpr.br/~facon/Books/2011WVCMinicurso2Morfo.pdf



# FIM