

Aula 03 – Fundamentos da imagem digital II

Prof. João Fernando Mari

joaofmari.github.io

joaof.mari@ufv.br

Roteiro



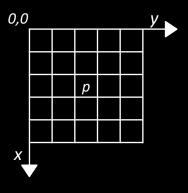
- Relacionamento básico entre pixels
 - Vizinhança entre pixels
 - Adjacência
 - Caminho (ou curva) digital
 - Regiões conectadas e componentes conectados
 - Fundo e objetos de uma imagem
 - Borda contorno, ou fronteira
- Operações lógicas e aritméticas entre imagens
 - Operações aritméticas
 - Operações lógicas
- Medidas de distância



RELACIONAMENTO BÁSICO ENTRE PIXELS

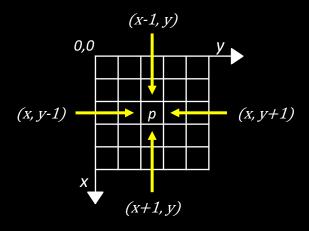


Vizinhança-4 de p, $N_4(p)$:





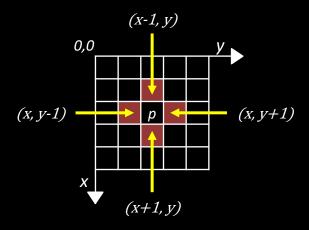
Vizinhança-4 de p, $N_4(p)$:





Vizinhança-4 de p, $N_4(p)$:

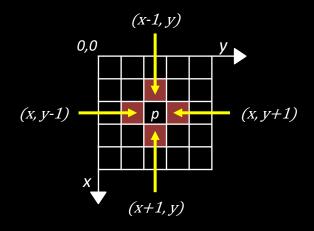
$$(x+1, y), (x-1, y), (x, y+1), (x, y-1)$$

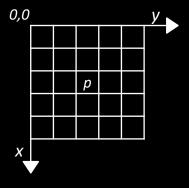




Vizinhança-4 de p, $N_4(p)$:

$$(x+1, y), (x-1, y), (x, y+1), (x, y-1)$$

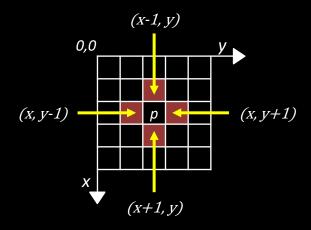


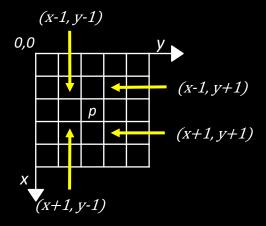




Vizinhança-4 de p, $N_4(p)$:

$$(x+1, y), (x-1, y), (x, y+1), (x, y-1)$$

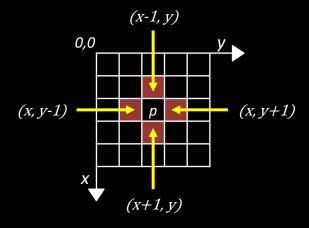


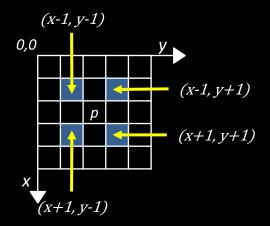




Vizinhança-4 de p, $N_4(p)$:

$$(x+1, y), (x-1, y), (x, y+1), (x, y-1)$$





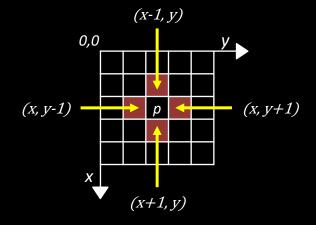


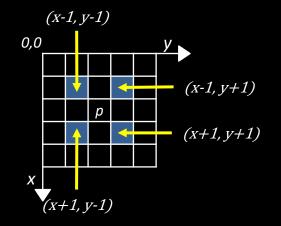
Vizinhança-4 de p, $N_4(p)$:

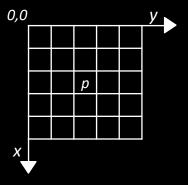
$$(x+1, y), (x-1, y), (x, y+1), (x, y-1)$$

Vizinhança-diagonal de p, $N_D(p)$:

Vizinhança-8 de p, $N_8(p)$:





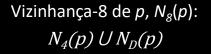


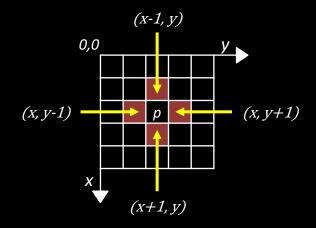


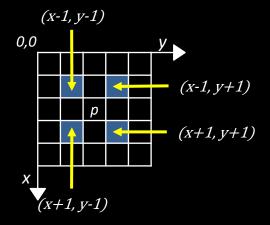
Vizinhança-4 de p, $N_4(p)$:

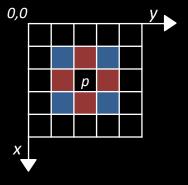
$$(x+1, y), (x-1, y), (x, y+1), (x, y-1)$$

$$(x-1, y-1), (x-1, y+1), (x+1, y-1), (x+1, y+1)$$





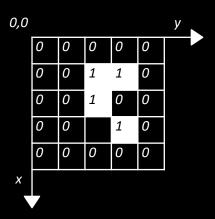






Adjacencia-4:

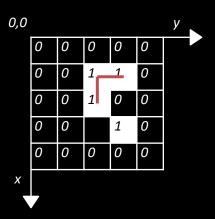
- Dois pixels *p* e *q* são adjacentes-4 se:
 - Os valores de *p* e *q* pertencem ao conjunto *V* e
 - O pixel q está no conjunto $N_4(p)$





Adjacencia-4:

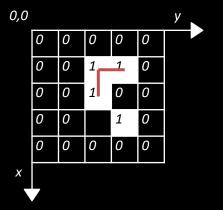
- Dois pixels *p* e *q* são adjacentes-4 se:
 - Os valores de p e q pertencem ao conjunto V e
 - O pixel q está no conjunto $N_4(p)$





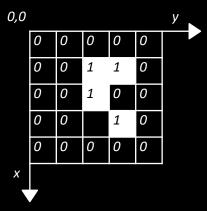
Adjacencia-4:

- Dois pixels *p* e *q* são adjacentes-4 se:
 - Os valores de p e q pertencem ao conjunto V e
 - O pixel q está no conjunto $N_4(p)$



Adjacencia-8:

- Dois pixels p e q são adjacentes-8 se:
 - Os valores de p e q pertencem ao conjunto V e
 - O pixel q está no conjunto $N_g(p)$.





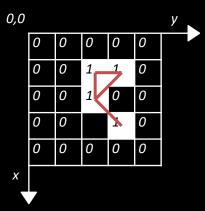
Adjacencia-4:

- Dois pixels $p \in q$ são adjacentes-4 se:
 - Os valores de p e q pertencem ao conjunto V e
 - O pixel q está no conjunto $N_4(p)$

0,0						У
	0	0	0	0	0	
	0	0	1_	1	0	
	0	0	1	0	0	
	0	0		1	0	
	0	0	0	0	0	
X						

Adjacencia-8:

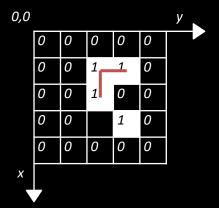
- Dois pixels p e q são adjacentes-8 se:
 - Os valores de p e q pertencem ao conjunto V e
 - O pixel q está no conjunto $N_8(p)$.





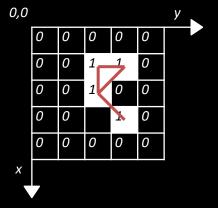
Adjacencia-4:

- Dois pixels *p* e *q* são adjacentes-4 se:
 - Os valores de p e q pertencem ao conjunto V e
 - O pixel q está no conjunto $N_4(p)$



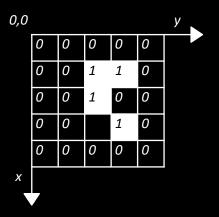
Adjacencia-8:

- Dois pixels *p* e *q* são adjacentes-8 se:
 - Os valores de p e q pertencem ao conjunto V e
 - O pixel q está no conjunto $N_g(p)$.



Adjacência-m (adjacência mista):

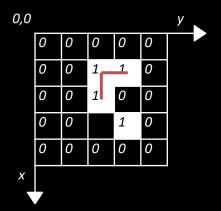
- Dois pixels *p* e *q* são adjacentes-m se:
 - q está em $N_4(p)$ **OU**
 - q estiver em $N_D(p)$ e a intersecção entre $N_4(p)$ e $N_4(q)$ não contém nenhum pixel cujos valores pertencem a V.





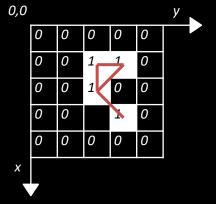
Adjacencia-4:

- Dois pixels *p* e *q* são adjacentes-4 se:
 - Os valores de p e q pertencem ao conjunto V e
 - O pixel q está no conjunto $N_4(p)$



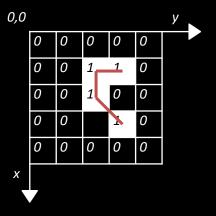
Adjacencia-8:

- Dois pixels *p* e *q* são adjacentes-8 se:
 - Os valores de p e q pertencem ao conjunto V e
 - O pixel q está no conjunto $N_g(p)$.



Adjacência-m (adjacência mista):

- Dois pixels *p* e *q* são adjacentes-m se:
 - q está em $N_4(p)$ **OU**
 - q estiver em $N_D(p)$ e a intersecção entre $N_4(p)$ e $N_4(q)$ não contém nenhum pixel cujos valores pertencem a V.





- Um caminho do pixel p com coordenadas (x, y) ao pixel q com coordenadas (s, t) é
 - uma sequencia de pixels distintos com coordenadas:
 - $(x_0, y_0), (x_1, y_1), ..., (x_n, y_n)$
 - em que:
 - $(x_0, y_0) = (x, y),$
 - $(x_n, y_n) = (s, t) e$
 - os pixels (x_i, y_i) e (x_{i-1}, y_{i-1}) são adjacentes para $1 \le i \le n$
- Se $(x_0, y_0) = (x_n, y_n)$, o caminho é fechado
- Dependendo do tipo de adjacência escolhida, os caminhos podem ser:
 - caminho-4
 - caminho-8
 - caminho-m



Considerando vizinhança-4:

• Um dos caminhos entre p em (2,5) e q em (2,2):

	0	1	2	3	4	5	6	7	у
0	0	0	0	0	0	0	0	0	
1	0	0	1	1	1	1	0	0	
2	0	0	1	1	0	1	0	0	
3	0	0	1	0	0	0	0	0	
4	0	0	0	1	0	0	0	0	
5	0	0	1	1	0	1	1	0	
6	0	0	1	1	0	1	1	0	
7	0	0	0	0	0	0	0	0	
x_									

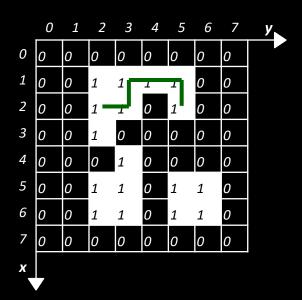


- Um dos caminhos entre p em (2,5) e q em (2,2):
 - *-* (2,5), (1,5), (1,4), (1,3), (1,2), (2,2).

	0	1	2	3	4	5	6	7	У
0	0	0	0	0	0	0	0	0	
1	0	0	1	1	1	I	0	0	
2	0	0	1	1	0	1	0	0	
3	0	0	1	0	0	0	0	0	
4	0	0	0	1	0	0	0	0	
5	0	0	1	1	0	1	1	0	
6	0	0	1	1	0	1	1	0	
7	0	0	0	0	0	0	0	0	
X									

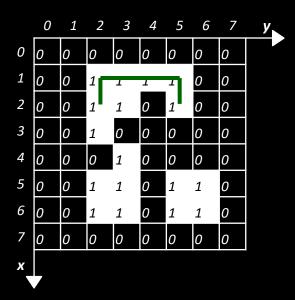


- Outro caminhos entre p em (2,5) e q em (2,2):
 - (2,5), (1,5), (1,4), (1,3), (2,3), (2,2).



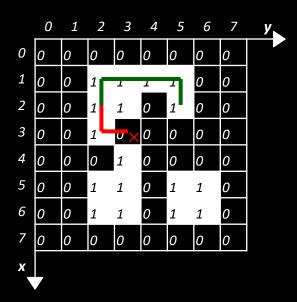


- Um dos caminhos entre p em (2,5) e q em (2,2):
 - *-* (2,5), (1,5), (1,4), (1,3), (1,2), (2,2).
- Um caminho entre p em (2,3) e q em (6,2):



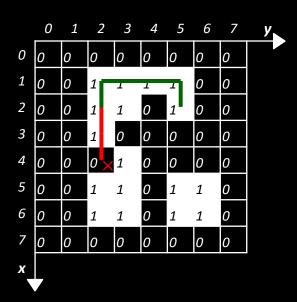


- Um dos caminhos entre p em (2,5) e q em (2,2):
 - *-* (2,5), (1,5), (1,4), (1,3), (1,2), (2,2).
- Um caminho entre p em (2,3) e q em (6,2):





- Um dos caminhos entre p em (2,5) e q em (2,2):
 - *-* (2,5), (1,5), (1,4), (1,3), (1,2), (2,2).
- Um caminho entre p em (2,3) e q em (6,2):





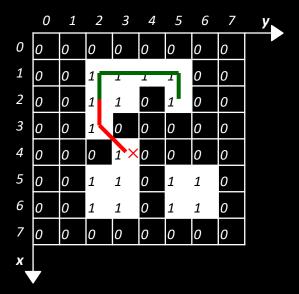
- Um dos caminhos entre p em (2,5) e q em (2,2):
 - *-* (2,5), (1,5), (1,4), (1,3), (1,2), (2,2).
- Um caminho entre p em (2,3) e q em (6,2):
 - Não existe um caminho!

	0	1	2	3	4	5	6	7	У
0	0	0	0	0	0	0	0	0	
1	0	0	1	1	1	I	0	0	
2	0	0	1	1	0	1	0	0	
3	0	0	1	0	0	0	0	0	
4	0	0	0	1×	0	0	0	0	
5	0	0	1	1	0	1	1	0	
6	0	0	1	1	0	1	1	0	
7	0	0	0	0	0	0	0	0	
X									



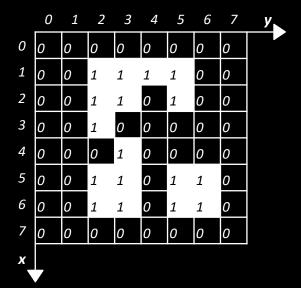
Considerando vizinhança-4:

- Um dos caminhos entre p em (2,5) e q em (2,2):
 - *-* (2,5), (1,5), (1,4), (1,3), (1,2), (2,2).
- Um caminho entre p em (2,3) e q em (6,2):
 - Não existe um caminho!



Considerando vizinhança-8:

Um dos caminhos entre p em (2,5) e q em (2,2):



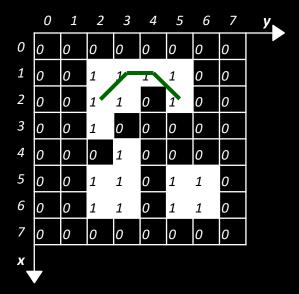


Considerando vizinhança-4:

- Um dos caminhos entre p em (2,5) e q em (2,2):
 - *-* (2,5), (1,5), (1,4), (1,3), (1,2), (2,2).
- Um caminho entre p em (2,3) e q em (6,2):
 - Não existe um caminho.

	0	1	2	3	4	5	6	7	У
0	0	0	0	0	0	0	0	0	
1	0	0	1	1	1	I	0	0	
2	0	0	1	1	0	1	0	0	
3	0	0	1	0	0	0	0	0	
4	0	0	0	1 ×	0	0	0	0	
5	0	0	1	1	0	1	1	0	
6	0	0	1	1	0	1	1	0	
7	0	0	0	0	0	0	0	0	
X _									

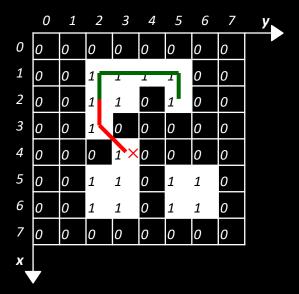
- Um dos caminhos entre p em (2,5) e q em (2,2):
 - *(2,5), (1,4), (1,3), (2,2).*



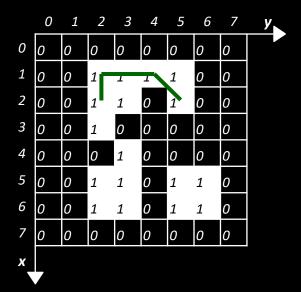


Considerando vizinhança-4:

- Um dos caminhos entre p em (2,5) e q em (2,2):
 - *-* (2,5), (1,5), (1,4), (1,3), (1,2), (2,2).
- Um caminho entre p em (2,3) e q em (6,2):
 - Não existe um caminho.



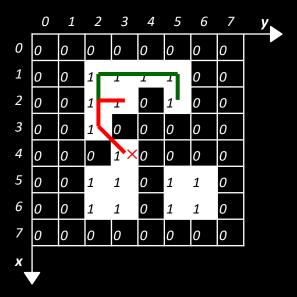
- Outro caminho entre p em (2,5) e q em (2,2):
 - (2,5), (1,4), (1,3), <mark>(1,2)</mark>, (2,2).



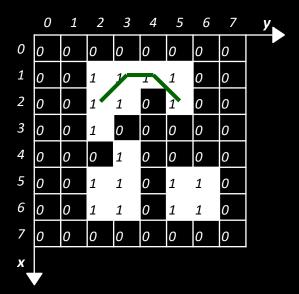


Considerando vizinhança-4:

- Um dos caminhos entre p em (2,5) e q em (2,2):
 - *-* (2,5), (1,5), (1,4), (1,3), (1,2), (2,2).
- Um caminho entre *p* em (2,3) e *q* em (6,2):
 - Não existe um caminho!



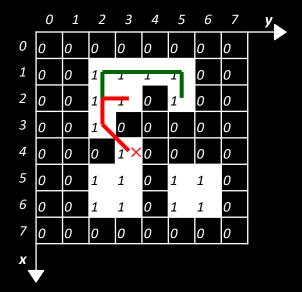
- Um dos caminhos entre p em (2,5) e q em (2,2):
 - *–* (2,5), (1,4), (1,3), (2,2).
- Um dos caminhos entre p em (2,3) e q em (6,2):



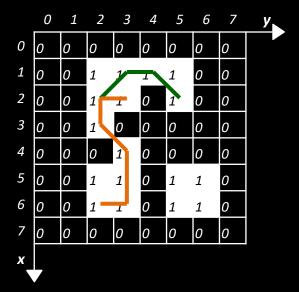


Considerando vizinhança-4:

- Um dos caminhos entre p em (2,5) e q em (2,2):
 - *-* (2,5), (1,5), (1,4), (1,3), (1,2), (2,2).
- Um caminho entre p em (2,3) e q em (6,2):
 - Não existe um caminho!



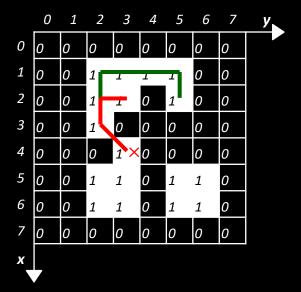
- Um dos caminhos entre p em (2,5) e q em (2,2):
 - *-* (2,5), (1,4), (1,3), (2,2).
- Um dos caminhos entre p em (2,3) e q em (6,2):
 - *–* (2,3), (2,2), (3,2), (4,3), (5,3), (6,3), (6,2).



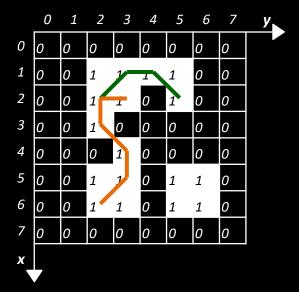


Considerando vizinhança-4:

- Um dos caminhos entre p em (2,5) e q em (2,2):
 - *-* (2,5), (1,5), (1,4), (1,3), (1,2), (2,2).
- Um caminho entre *p* em (2,3) e *q* em (6,2):
 - Não existe um caminho!



- Um dos caminhos entre p em (2,5) e q em (2,2):
 - *–* (2,5), (1,4), (1,3), (2,2).
- Outro caminho entre p em (2,3) e q em (6,2):
 - *–* (2,3), (2,2), (3,2), (4,3), (5,3), (6,2).



Regiões conectadas e componentes conectados

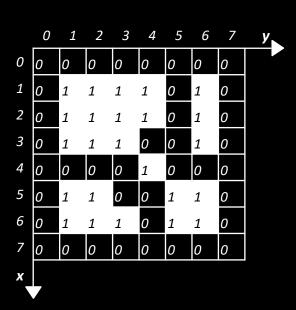


Região conectada:

 Qualquer região R que existe pelo menos um caminho entre quaisquer pares de pixels (p, q)

Componente conectado:

- Região conectada máxima
- Não é um subconjunto próprio de nenhuma região conectada maior



Regiões conectadas e componentes conectados



Região conectada:

 Qualquer região R que existe pelo menos um caminho entre quaisquer pares de pixels (p, q)

Componente conectado:

- Região conectada máxima
- Não é um subconjunto próprio de nenhuma região conectada maior

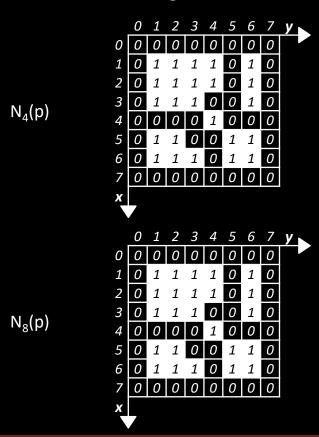
Região não-conectada Região conectada não máxima

Região conectada máxima (Componente conectado)

Componentes conectados

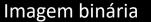


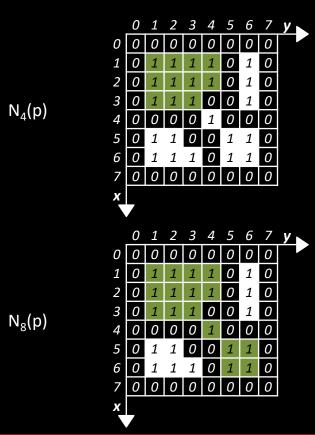
Imagem binária



Componentes conectados

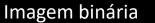






Componentes conectados





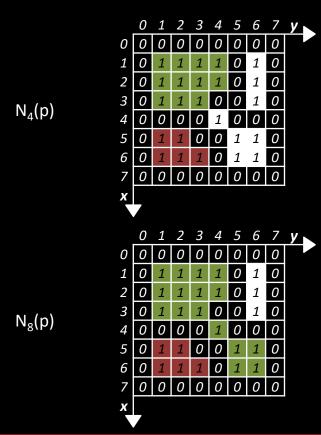
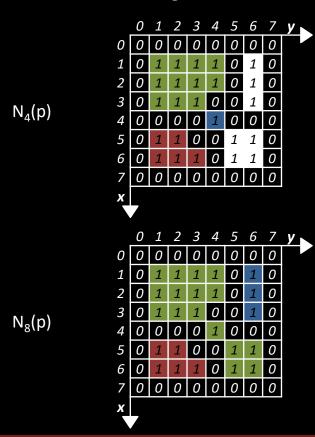




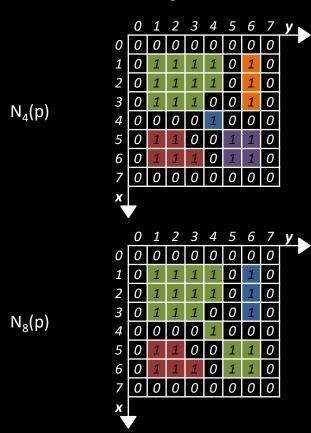
Imagem binária



Prof. João F. Mari – joaofmari.github.io – SIN392 (2022-1)



Imagem binária



Prof. João F. Mari – joaofmari.github.io – SIN392 (2022-1)



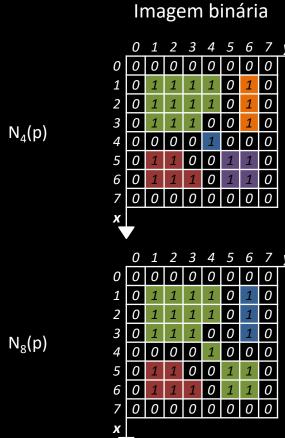
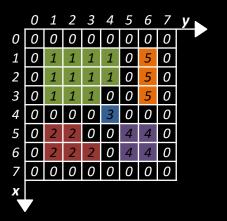
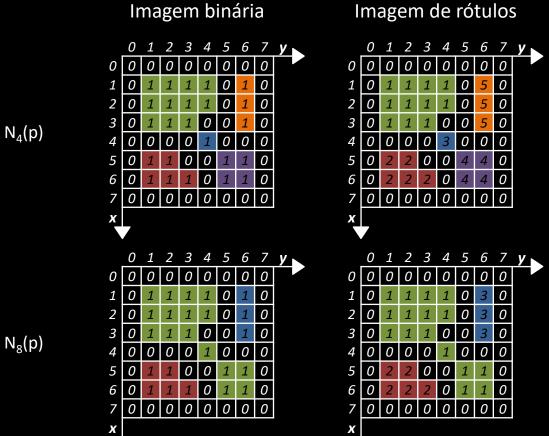


Imagem de rótulos





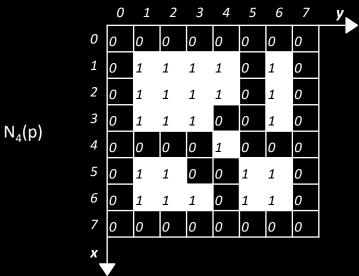


 $N_4(p)$

Fundo e objetos de uma imagem



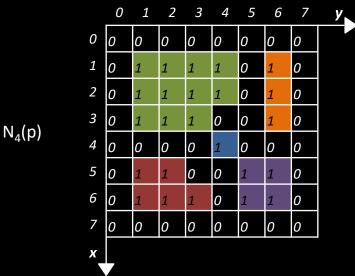
- Frente (foreground) da imagem (objetos)
 - Conjunto de todos os componentes conectados na imagem
- Fundo (background) da imagem
 - O complemento do conjunto dos componentes conectados



Fundo e objetos de uma imagem

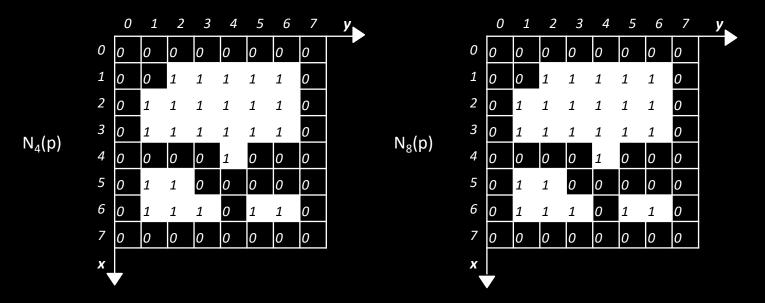


- Frente (foreground) da imagem (objetos)
 - Conjunto de todos os componentes conectados na imagem
- Fundo (background) da imagem
 - O complemento do conjunto dos componentes conectados



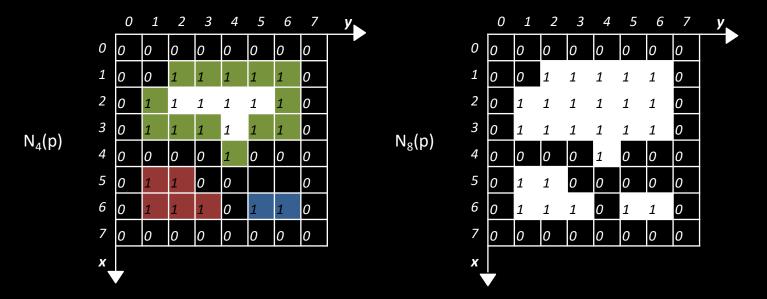


- Borda de um componente conectado C:
 - Conjunto de pontos em C que são adjacentes aos pontos do complemento de C.
 - Dependente da conectividade.
 - Borda interna.



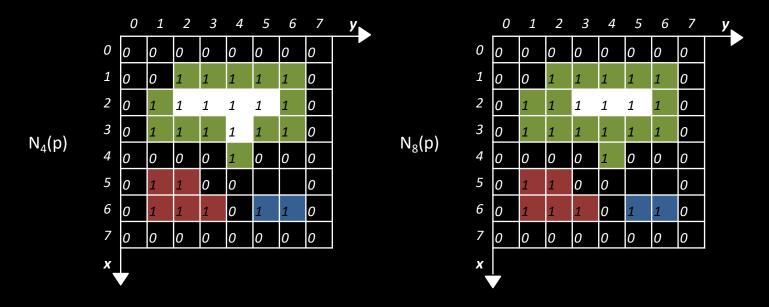


- Borda de um componente conectado C:
 - Conjunto de pontos em C que são adjacentes aos pontos do complemento de C.
 - Dependente da conectividade.
 - Borda interna.



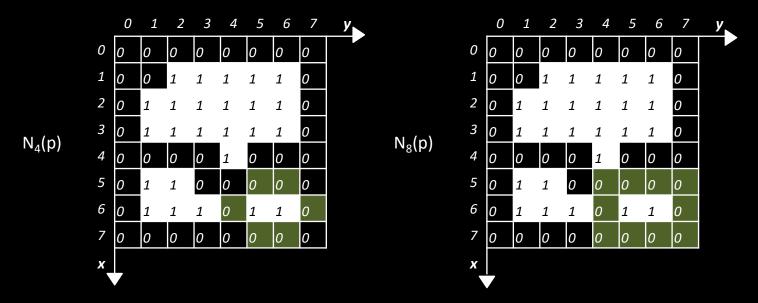


- Borda de um componente conectado C:
 - Conjunto de pontos em C que são adjacentes aos pontos do complemento de C.
 - Dependente da conectividade.
 - Borda interna.





- Borda **externas** de um componente conectado C:
 - Conjunto de pontos no complemento de C, C^c, que são adjacentes aos pontos em C.
 - Bordas sempre formam um conjunto fechado.
 - Algoritmos seguidores de contorno.





OPERAÇÕES LÓGICAS E ARITMÉTICAS



- Operações aritméticas são realizadas entre pixels correspondentes
 - SOMA

•
$$g(x, y) = f_1(x,y) + f_2(x,y)$$

- SUBTRAÇÃO
 - $g(x, y) = f_1(x,y) f_2(x,y)$
- MULTIPLICAÇÃO

•
$$g(x, y) = f_1(x,y) \times f_2(x,y)$$

- DIVISÃO
 - $g(x, y) = f_1(x,y) / f_2(x,y)$

Tipos de dados no Python (scikit-image)



dtype	de	até	Descrição		
uint8	0	255	Inteiro de 8 bits sem sinal		
uint16	0	65,535	Inteiro de 16 bits sem sinal		
uint32	0	4,294,967,295	Inteiro de 32 bits sem sinal		
float	-1.0	+1.0	Ponto flutuante de 64 bits		
int8	-128	127	Inteiro de 8 bits com sinal		
int16	-32,768	+32,767	Inteiro de 16 bits com sinal		
int32	-2 ³¹	2 ³¹ - 1	Inteiro de 32 bits com sinal		

Função	Descrição		
img_as_float	Converte para float		
img_as_ubyte	Converte para uint8		
img_as_uint	Converte para uint16		
img_as_int	Converte para int16		

https://scikit-image.org/docs/dev/user_guide/data_types.html

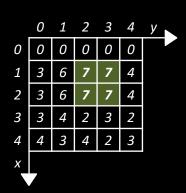


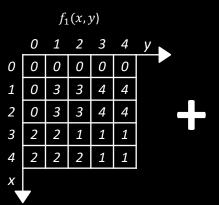
SOMA

k = 3 (número de bits) $L = 2^k = 2^3 = 8$ Intervalo: [0, L-1] ou [0, 7]



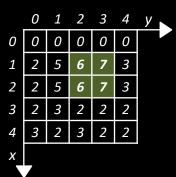
$$g'(x,y) = \min(g(x,y), L-1)$$



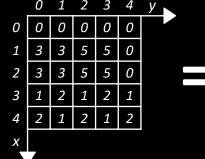


Normalização:

$$g' = \frac{L-1}{g_{max} - g_{min}} \times (g - g_{min})$$



$f_2(x,y)$



p/9*7

0.00 0.77 1.55

2.33

3.11

3.88 4.66

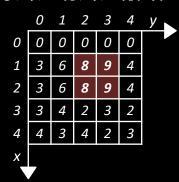
5.44

7.00

2

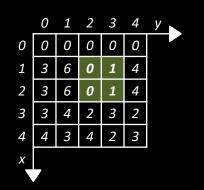
3

$g(x,y) = f_1(x,y) + f_2(x,y)$



Wrap-around:

$$g(x,y) > L - 1 ? g(x,y) - L : g(x,y)$$



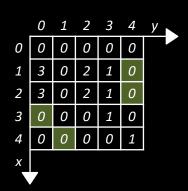


SUBTRAÇÃO

k = 3 (número de bits) $L = 2^k = 2^3 = 8$ Intervalo: [0, L-1] ou [0, 7]



$$g'(x,y) = \max(g(x,y),0)$$

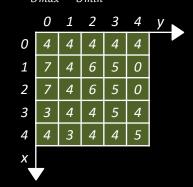


3 1 2 1 2 4 2 1 2 1 x

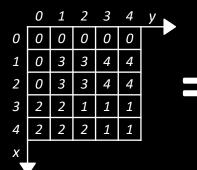
Normalização:

$$g' = \frac{L-1}{g_{max} - g_{min}} \times (g - g_{min})$$

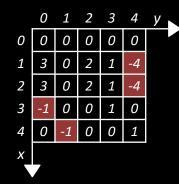
 $f_1(x,y)$



$f_2(x,y)$

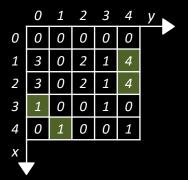


$g(x,y) = f_1(x,y) - f_2(x,y)$



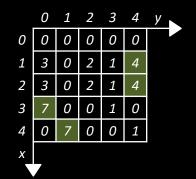
Valor absoluto:

$$g'(x,y) = |g(x,y)|$$



Wrap-around:

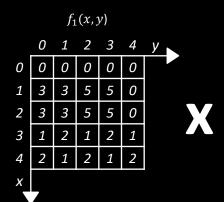
$$g(x,y)<0\,?\,L+g(x,y):\;g(x,y)$$

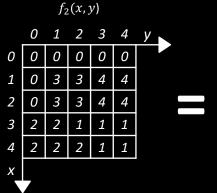


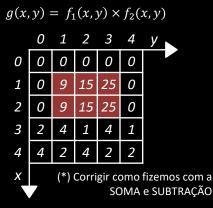


MULTIPLICAÇÃO

k = 3 (número de bits) $L = 2^k = 2^3 = 8$ Intervalo: [0, L-1] ou [0, 7]

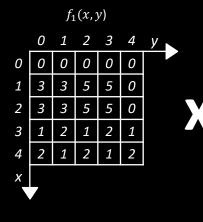


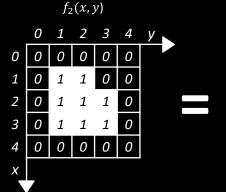


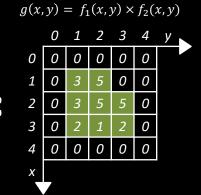


MULTIPLICAÇÃO

Mascaramento



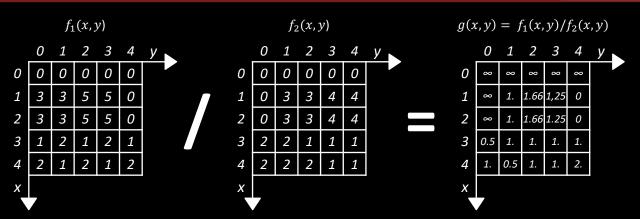






DIVISÃO

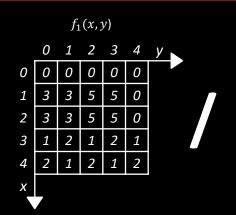
k = 3 (número de bits) $L = 2^k = 2^3 = 8$ Intervalo: [0, L-1] ou [0, 7]

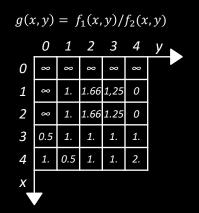




DIVISÃO

k = 3 (número de bits) $L = 2^k = 2^3 = 8$ Intervalo: [0, L-1] ou [0, 7]





Divisão por zero

Converter para float Substituir o 0 (zero) pelo menor valor positivo. $\varepsilon = \text{np.spacing}(1)$

	0	1	2	3	4	у	
0	ε	ε	3	ε	3		1
1	ε	3.	3.	4.	4.		
2	ε	3.	3.	4.	4.		
3	2.	2.	1.	1.	1.		
4	2.	2.	2.	1.	1.		
х							

 $f_2(x,y)'$

Chityala, R; Pudipeddi, P. Image Processing and Acquisition using Python. CRC Press, 2014.



DIVISÃO

k = 3 (número de bits) $L = 2^k = 2^3 = 8$ Intervalo: [0, L-1] ou [0, 7]

Divisão por zero

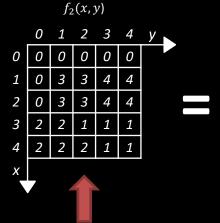
Substituir o 0 (zero) por um

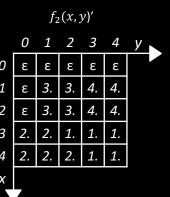
valor positivo muito pequeno.

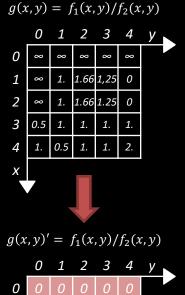
Converter para float

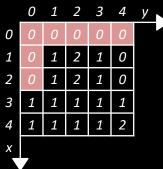
 $\varepsilon = np.spacing(1)$

Converter o resultado para inteiro (arredondar ou truncar). Tratar valores.









Chityala, R; Pudipeddi, P. Image Processing and Acquisition using Python. CRC Press, 2014.

Operações lógicas

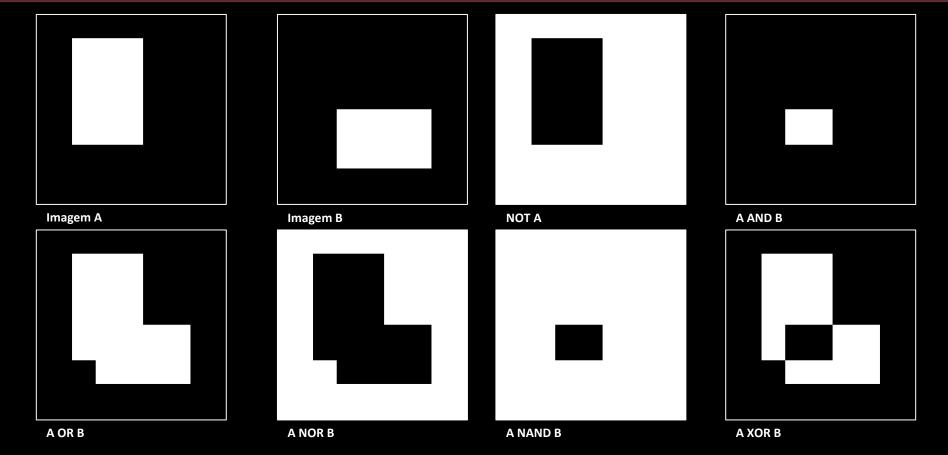


- Operações logicas ocorrem entre imagens binárias
 - Pixels == 0 → False
 - Pixel == $1 \rightarrow$ True

Α	В	NOT A	A AND B	A OR B	A NAND B	A NOR B	A XOR B
0	0	1	0	0	1	0	0
0	1	1	0	1	1	0	1
1	0	0	0	1	1	0	1
1	1	0	1	1	0	1	0

Operações lógicas



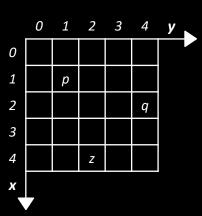




MEDIDAS DE DISTÂNCIA



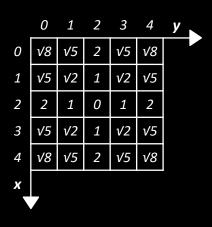
- Considere três pixels e suas respectivas coordenadas
 - -p em (x, y), q em (s, t) e z em (v, w)
- D é uma função ou medida de distância
 - D(p, q) ≥ 0
 - D(p, q) = 0 se p = q
 - D(p, q) = D(q, p)
 - $D(p, z) \le D(p, q) + D(q, z)$
- Algumas medidas de distância:
 - Distância Euclidiana
 - Distância city block
 - Distância chessboard





• A distância Euclidiana entre os pixels p em (x, y) e q em (s, t)

-
$$D_e(p,q) = \sqrt{(x-s)^2 + (y-t)^2}$$





• A distância Euclidiana entre os pixels p em (x, y) e q em (s, t)

-
$$D_e(p,q) = \sqrt{(x-s)^2 + (y-t)^2}$$

- Para *p* com coordenadas *(2,2)* e:
 - $-q_1$ com coordenadas (1,2):

•
$$D_e(p,q) = \sqrt{(2-1)^2 + (2-2)^2}$$

•
$$D_e(p,q) = \sqrt{1^2 + 0^2}$$

•
$$D_e(p,q) = \sqrt{1} = 1$$

 $-q_2$ com coordenadas (1,1):

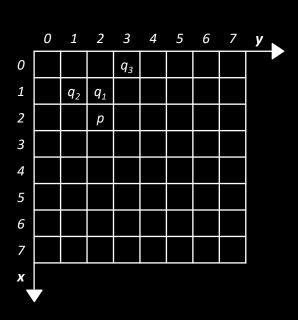
•
$$D_e(p,q) = \sqrt{(2-1)^2 + (2-1)^2}$$

•
$$D_e(p,q) = \sqrt{1^2 + 1^2} = \sqrt{2}$$

 $-q_3$ com coordenadas (0,3):

•
$$D_e(p,q) = \sqrt{(2-0)^2 + (2-3)^2}$$

•
$$D_e(p,q) = \sqrt{2^2 + (-1)^2} = \sqrt{5}$$





• A distância Euclidiana entre os pixels p em (x, y) e q em (s, t)

$$- D_e(p,q) = \sqrt{(x-s)^2 + (y-t)^2}$$

- Para p com coordenadas (2,2) e:
 - $-q_1$ com coordenadas (1,2):

•
$$D_e(p,q) = \sqrt{(2-1)^2 + (2-2)^2}$$

•
$$D_e(p,q) = \sqrt{1^2 + 0^2}$$

•
$$D_e(p,q) = \sqrt{1} = 1$$

 $-q_2$ com coordenadas (1,1):

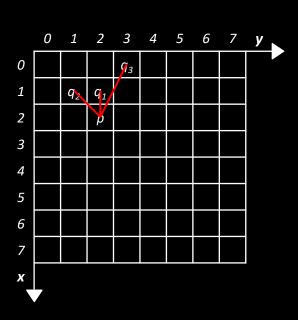
•
$$D_e(p,q) = \sqrt{(2-1)^2 + (2-1)^2}$$

•
$$D_e(p,q) = \sqrt{1^2 + 1^2} = \sqrt{2}$$

 $-q_3$ com coordenadas (0,3):

•
$$D_e(p,q) = \sqrt{(2-0)^2 + (2-3)^2}$$

•
$$D_e(p,q) = \sqrt{2^2 + (-1)^2} = \sqrt{5}$$





• A distância Euclidiana entre os pixels p em (x, y) e q em (s, t)

-
$$D_e(p,q) = \sqrt{(x-s)^2 + (y-t)^2}$$

- Para *p* com coordenadas (4, 3) e:
 - $-q_1$ com coordenadas (2, 2):

•
$$D_e(p,q) = \sqrt{(4-2)^2 + (3-2)^2}$$

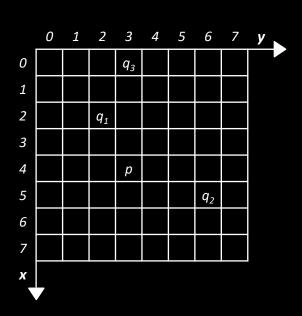
•
$$D_e(p,q) = \sqrt{2^2 + 1^2} = \sqrt{5}$$

 $-q_2$ com coordenadas (5, 6):

•
$$D_e(p,q) = \sqrt{(4-5)^2 + (3-6)^2}$$

•
$$D_e(p,q) = \sqrt{(-1)^2 + (-3)^2} = \sqrt{1+9} = \sqrt{10}$$

- $-q_3$ com coordenadas (0, 3):
 - $D_e(p,q) = \sqrt{(4-0)^2 + (3-3)^2}$
 - $D_e(p,q) = \sqrt{4^2 + 0^2} = \sqrt{16} = 4$





• A distância Euclidiana entre os pixels p em (x, y) e q em (s, t)

-
$$D_e(p,q) = \sqrt{(x-s)^2 + (y-t)^2}$$

- Para *p* com coordenadas (4, 3) e:
 - $-q_1$ com coordenadas (2, 2):

•
$$D_e(p,q) = \sqrt{(4-2)^2 + (3-2)^2}$$

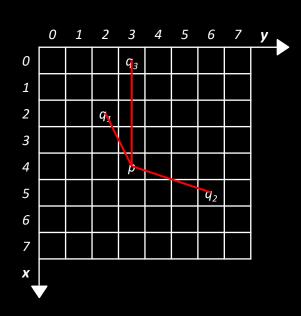
•
$$D_e(p,q) = \sqrt{2^2 + 1^2} = \sqrt{5}$$

 $-q_2$ com coordenadas (5, 6):

•
$$D_e(p,q) = \sqrt{(4-5)^2 + (3-6)^2}$$

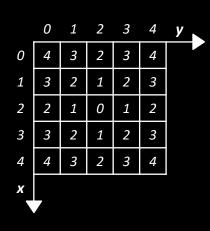
•
$$D_e(p,q) = \sqrt{(-1)^2 + (-3)^2} = \sqrt{1+9} = \sqrt{10}$$

- $-q_3$ com coordenadas (0, 3):
 - $D_e(p,q) = \sqrt{(4-0)^2 + (3-3)^2}$
 - $D_e(p,q) = \sqrt{4^2 + 0^2} = \sqrt{16} = 4$





- Distância *city block* entre *p* em (*x, y*) e *q* em (*s, t*)
 - $D_4(p, q) = |x s| + |y t|$





- Distância city block entre p em (x, y) e q em (s, t)
 - $D_4(p, q) = |x s| + |y t|$
- Para *p* com coordenadas (4, 3) e:
 - $-q_1$ com coordenadas (2, 2):

•
$$D_4(p,q) = |4-2| + |3-2|$$

•
$$D_4(p,q) = 2 + 1 = 3$$

 $-q_2$ com coordenadas (5, 6):

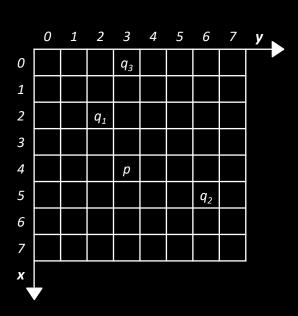
•
$$D_4(p,q) = |4-5| + |3-6|$$

•
$$D_4(p,q) = 1 + 3 = 4$$

 $-q_3$ com coordenadas (0, 3):

•
$$D_4(p,q) = |4-0| + |3-3|$$

•
$$D_4(p,q) = 4 + 0 = 4$$





- Distância city block entre p em (x, y) e q em (s, t)
 - $D_4(p, q) = |x s| + |y t|$
- Para p com coordenadas (4, 3) e:
 - $-q_1$ com coordenadas (2, 2):

•
$$D_4(p,q) = |4-2| + |3-2|$$

•
$$D_4(p,q) = 2 + 1 = 3$$

 $-q_2$ com coordenadas (5, 6):

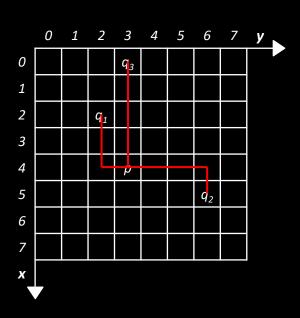
•
$$D_4(p,q) = |4-5| + |3-6|$$

•
$$D_4(p,q) = 1 + 3 = 4$$

 $-q_3$ com coordenadas (0, 3):

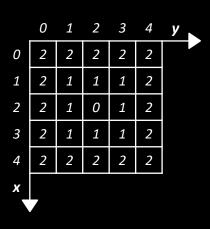
•
$$D_4(p,q) = |4-0| + |3-3|$$

•
$$D_4(p,q) = 4 + 0 = 4$$





- Distância chessboard entre p em (x, y) e q em (s, t)
 - $D_8(p, q) = max(|x-s|, |y-t|)$





- Distância chessboard entre p em (x, y) e q em (s, t)
 - $D_8(p, q) = max(|x-s|, |y-t|)$
- Para *p* com coordenadas (4, 3) e:
 - $-q_1$ com coordenadas (2, 1):

•
$$D_8(p,q) = \max(|4-2|,|3-1|)$$

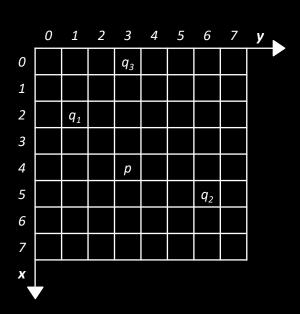
- $D_8(p,q) = \max(2,2) = 2$
- $-q_2$ com coordenadas (5, 6):

•
$$D_8(p,q) = \max(|4-5|,|3-6|)$$

- $D_8(p,q) = \max(1,3) = 3$
- $-q_3$ com coordenadas (0, 3):

•
$$D_8(p,q) = \max(|4-0|,|3-3|)$$

•
$$D_8(p,q) = \max(4,0) = 4$$





- Distância *chessboard* entre *p* em (*x*, *y*) e *q* em (*s*, *t*)
 - $D_8(p, q) = max(|x-s|, |y-t|)$
- Para *p* com coordenadas (4, 3) e:
 - $-q_1$ com coordenadas (2, 1):

•
$$D_8(p,q) = \max(|4-2|,|3-1|)$$

•
$$D_8(p,q) = \max(2,2) = 2$$

 $-q_2$ com coordenadas (5, 6):

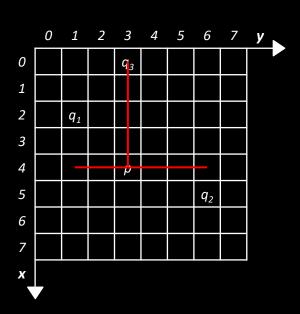
•
$$D_8(p,q) = \max(|4-5|,|3-6|)$$

•
$$D_8(p,q) = \max(1,3) = 3$$

 $-q_3$ com coordenadas (0, 3):

•
$$D_8(p,q) = \max(|4-0|,|3-3|)$$

•
$$D_8(p,q) = \max(4,0) = 4$$



Bibliografia



- MARQUES FILHO, O.; VIEIRA NETO, H. Processamento digital de imagens. Brasport, 1999.
 - Disponível para download no site do autor (Exclusivo para uso pessoal)
 - http://dainf.ct.utfpr.edu.br/~hvieir/pub.html
 - Seção 2.2 pág. 25
 - Seção 2.3 pág 28 (exceto Seção 2.3.3)
- GONZALEZ, R.C.; WOODS, R.E.; Processamento Digital de Imagens. 3º edição. Editora Pearson, 2009.
 - Disponível na Biblioteca Virtual da Pearson.
 - Seção 2.5 pág. 44
 - Seção 2.6 pág. 46 (até 2.6.4, parar antes de Conjuntos fuzzy (pág. 54)).
- J. E. R. Queiroz, H. M. Gomes. Introdução ao Processamento Digital de Imagens. RITA. v. 13, 2006.
 - http://www.dsc.ufcg.edu.br/~hmg/disciplinas/graduacao/vc-2016.2/Rita-Tutorial-PDI.pdf
 - Seção 3

Bibliografia complementares



- scikit-image. Image data types and what they mean.
 - https://scikit-image.org/docs/dev/user_guide/data_types.html
- Chityala, R; Pudipeddi, P. Image Processing and Acquisition using Python. CRC Press, 2014.



FIM