



Programação com Processos em Unix

Sistemas Operativos – DE1 - IST

1



Processos em Unix

- Processos identificados por um PID – *Process Identifier*
- O PID é um inteiro
- Alguns identificadores estão atribuídos a processos criados pelo sistema operativo
 - Processo 0 é o *swapper* (gestão de memória)
 - Processo 1 *init* - inicialização do sistema

Sistemas Operativos – DE1 - IST

2



Modelo de Segurança

- Cada utilizador no sistema identificado por **User Identifier (UID)**
 - *superuser* (ou *root*) tem UID especial (zero)
- Para facilitar a partilha, o utilizador pertence a um ou mais grupos de utilizadores
 - Cada grupo identificado por um **Group Identifier (GID)**

Sistemas Operativos – DE1 - IST

3



Autenticação de processos

- Cada processo corre em nome de um utilizador (UID)/grupo (GID)
- Inicialmente atribuídos ao primeiro processo criado quando o utilizador se autentica (*log in*)
 - Obtidos do ficheiro `/etc/passwd` no momento do *login*
- Processos filho criados a partir deste processo inicial, herdam UID/GID

Sistemas Operativos – DE1 - IST

5



Autenticação de processos (II)

- Na verdade, há:
 - Real UID e real GID
 - » Normalmente nunca mudam
 - Effective UID e effective GID
 - » Podem mudar temporariamente
 - E também há o saved UID/GID (fora da matéria)
- Quando o processo faz chamada sistema, o núcleo consulta o seu EUID/EGID para determinar se tem permissão

Sistemas Operativos – DE1 - IST

6



Hierarquia de processos

- Processos relacionam-se de forma hierárquica
- Novo processo herda grande parte do contexto do processo pai
- Quando o processo pai termina os subprocessos continuam a executar-se
 - São adoptados pelo Processo de Inicialização (pid = 1)

Sistemas Operativos – DE1 - IST

10

Criação de um Processo

```
id = fork();
```

A função não tem parâmetros, em particular o ficheiro a executar.

Processo filho é uma cópia do pai:

- O espaço de endereçamento é copiado
- Contexto de execução é copiado

A função retorna o PID do processo.

Este parâmetro assume valores diferentes consoante o processo em que se efetua o retorno:

- ao processo pai é devolvido o “pid” do filho
- ao processo filho é devolvido 0
- -1 em caso de erro

Exemplo de fork

```
main() {
    int pid;
    pid = fork();
    if (pid == -1) /* tratar o erro */
    if (pid == 0) {
        /* código do processo filho */
    } else {
        /* código do processo pai */
    }
    /* instruções seguintes */
}
```

Criação de um Processo

```
id = fork();
```

A função não tem parâmetros, em particular o ficheiro a executar.

Processo filho é uma cópia do pai:

- O espaço de endereçamento é copiado
- Contexto de execução é copiado

Então que atributos diferem entre filho e pai?

Estas cópias são pesadas?

Na verdade, a chama a `fork()` é muito rápida. Veremos mais tarde qual o segredo.

A função retorna o PID do processo.

Este parâmetro assume valores diferentes consoante o processo em que se efectua o retorno:

- ♦ ao processo pai é devolvido o "pid" do filho
- ♦ ao processo filho é devolvido 0
- ♦ -1 em caso de erro

Retorno de uma função com valores diferentes!

Nunca visto em programação sequencial

Terminação do Processo

```
void exit (int status)
```

`status` é um parâmetro que permite passar ao processo pai o estado em que o subprocesso terminou.

Um valor negativo indica um erro

- Termina o processo, liberta todos os recursos detidos pelo processo, ex.: os ficheiros abertos, espaço de endereçamento
- Assinala ao processo pai a terminação (mecanismo de *signal*)

exit()

- Até agora, a terminação de programa tem sido programada com `return(int)` na função `main()` do programa
- Qual a diferença?
- Nenhuma, pois o compilador assegura que um `return()` do `main` resulta em chamada a `exit()`

```
main_aux(argc, argv) {
    int s = main(argc, argv);
    exit(s);
}
```

Função `main()`
incluída pelo C

Sincronização com a Terminação de um Subprocesso

- Em Unix existe uma função para o processo-pai se sincronizar com a terminação de um processo-filho
- Bloqueia o processo pai até que um dos filhos termine

```
int wait (int *status)
```

Retorna o PID do processo terminado. O processo pai pode ter vários filhos sendo desbloqueado quando um terminar

Devolve o estado de terminação do processo filho que foi identificado com o parâmetro da função `exit()`



Exemplo de Sincronização entre o Processo Pai e o Processo Filho

```
main () {
    int pid, estado;

    pid = fork ();
    if (pid == 0) {
        /* algoritmo do processo filho */
        exit(0);
    } else {
        /* o processo pai bloqueia-se à espera da
           terminação do processo filho */
        pid = wait (&estado);
    }
}
```

Sistemas Operativos – DEI - IST

18



`exit()` não elimina todo o estado do processo

- São mantidos os atributos necessários para quando o pai chamar `wait()`:
 - PID do processo terminado e do seu processo pai
 - Status da terminação
- Entre `exit()` e o `wait()` do processo pai, o processo diz-se estar no estado *zombie*
- Só depois de um `wait()` a informação sobre o processo é totalmente eliminada

Sistemas Operativos – DEI - IST

19

Conclusão

- O `fork()` permite criar um processo que é uma cópia do processo –pai
- No programa distingue-se o contexto em que se está a executar pelo retorno da função `fork()` : pid do filho no pai e 0 no filho
- Os processos tem associados um dono e um grupo definidos no *login* e herdados pelos processos filho
- A função `wait()` permite esperar pela terminação de um processo-filho