DESENVOLVIMENTO DE UM SENSOR DE ELETROMIOGRAFIA

João Paiva (Universidade Estadual de Maringá) E-mail: joaovmarcotti@hotmail.com

Resumo: A eletromiografia é uma ferramenta altamente útil para aplicações clínicas que envolvem a interface homem-máquina. Este projeto propõe o desenvolvimento de um sistema de captura de biopotenciais, aplicável a atividades e projetos relacionados ao microcontrolador Arduino e à cultura DIY (*Do It Yourself*). O projeto do circuito envolveu o uso de amplificadores operacionais, amplificadores instrumentais, filtros passa-faixa ativos, resistores e capacitores. O resultado foi um circuito capaz de receber sinais dos músculos do usuário, limpando, amplificando e entregando-os ao microcontrolador. Através do seu conversor analógico-digital (ADC) integrado, ele exibe os valores do sinal, possibilitando a aplicação deste sensor em projetos DIY. Além disso, foi desenvolvida uma Placa de Circuito Impresso (*PCB – Printed Circuit Board*) com dimensões de 5 x 3,5 cm e 2 camadas, e se considerou a utilização de componentes de soldagem por furo. O sensor desenvolvido teve um custo final de produção de U\$ 16,75, incluindo a fabricação e entrega da PCB, todos os componentes eletrônicos e o cabo dos eletrodos.

Palavras-chave: Arduino. Bioengenharia. Biopotenciais. Eletromiografia. Eletrônica.

DEVELOPMENT OF AN ELECTROMYOGRAPHY SENSOR

Abstract: Electromyography is a highly useful tool for clinical applications involving the human-machine interface. This project proposes the development of a system for capturing bio-potentials applicable to activities and projects related to the Arduino microcontroller and the DIY (Do It Yourself) culture. The circuit design involved the use of operational amplifiers, instrumental amplifiers, active band-pass filters, resistors, and capacitors. The result was a circuit capable of receiving signals from the user's muscles, cleaning, amplifying and delivering them to the microcontroller. Through its integrated analog-to-digital converter (ADC), it displays the signal values, enabling this sensor's application in DIY projects. Also, a Printed Circuit Board (PCB) was developed with dimensions of 5 x 3.5 cm and 2 layers, and considered the use of through-hole soldering components. The developed sensor had a final production cost of U\$ 16.75, including the PCB manufacturing and de-livery, all the electronic components and the electrodes wire.

Keywords: Arduino. Bioengineering. Biopotentials. Electromyography. Electronics.

1. Introdução

A movimentação do corpo humano é possível através da coordenação entre músculos e cérebro. O desenvolvimento de um movimento, pode envolver um ou vários músculos, no qual o cérebro envia sinais excitatórios ou inibitórios através do sistema nervoso central, e conduzidos pela medula espinal. Para chegar até o musculo, este sinal é transmitido via sinapse pelos neurônios até a unidade motora (ponto de junção entre as fibras musculares e o último neurônio) (IRAZOQUI, 2015).

O potencial de ação enviado pelos neurônios, é um biosinal gerado através de reações químicas decorridas da semi-permeabilidade ao potássio-sódio entre a membrana neural e o meio externo a ela. O potencial de ação é um sinal que percorre os neurônios a fim de estimular ou relaxar um músculo, e é ele que forma o sinal eletromiografo. (IRAZOQUI, 2015).

A ativação do sistema nervoso central é repetida continuamente pelo tempo necessário para a realização do movimento, ou manutenção da posição atual do músculo ou membro. O grupo e o número de músculos envolvidos em um movimento, dependem da ação e da força a serem

realizadas. Assim, quanto maior a força muscular necessária para a realização de um movimento, maior será a excitação do sistema nervoso central, e mais fibras musculares serão recrutadas (JAMAL, 2012).

O sinal eletromiografo é um sinal analógico de tensão alternada, com amplitude da ordem dos milivolts e que varia, aproximadamente, entre -68mV e +24mV graças à abertura e ao fechamento dos canais iônicos de sódio e potássio presentes nos axônios dos neurônios, resultando em uma tensão de pico-a-pico próxima de 92mV. Sua frequência é diretamente proporcional ao esforço realizado pelo seu músculo gerador durante uma contração, chegando a valores próximos de 500 Hz (IRAZOQUI, 2015).

O sensor eletromiografo mede o potencial elétrico gerado por um determinado grupo muscular. Este sistema é dividido basicamente em: eletrodos, amplificador diferencial, filtro passa-banda ativo e conversor analógico-digital (IRAZOQUI, 2015).

Este trabalho tem como objetivo desenvolver um sensor eletromiografo de superfície para aplicações relacionadas à cultura DIY - que segundo Marini (2019), é a cultura baseada na ideia de que as pessoas devem ser capazes de fabricar, construir, reparar e alterar objetos dos mais variados tipos e funções com as próprias mãos, baseando-se num ambiente de colaboração e transmissão de informações entre grupos e pessoas - e aos microcontroladores da empresa Arduino, a partir do projeto e simulação do circuito de captação e processamento dos sinais elétricos provenientes de músculos superficiais do usuário.

2. Materiais e métodos

O software TINA TI (Toolkit for Interactive Network Analysis), da empresa Húngara DesignSoft, foi utilizado para o projeto e simulação de todos os circuitos envolvidos neste projeto. Já para o design da placa de circuito impresso (Na sigla em inglês PCB: *Printed Circuit Board*) que une todos os circuitos desenvolvidos, optou-se pelo uso do software EasyEDA, sendo projetada visando a sua encomenda por meio da fabricante JLC PCBs.

Utilizou-se componentes como amplificadores instrumentais, amplificadores operacionais, capacitores e resistores, de fácil acesso e compra em lojas online, e baseando-se em seus datasheets e materiais acadêmicos, projetou-se os circuitos eletrônicos que compõem o sensor de eletromiografia proposto por este trabalho.

3. Resultados e discussão

O funcionamento do sensor de eletromiografia proposto pode ser dividido em 3 partes: entrada, processamento (esta com 4 subdivisões de seus circuitos) e saída do sinal proveniente dos músculos do paciente, ilustradas a seguir:

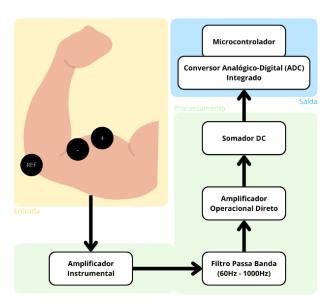


Figura 1 - Divisões do funcionamento do sensor proposto.

Na parte 1, temos a entrada do sinal eletromiografo nos circuitos de processamento. Nesta parte é realizada a captação do sinal proveniente do usuário por meio de eletrodos de superfície, úmidos e passivos. Optou-se pelo uso de eletrodos com estas características pois se trata de uma forma indolor (sem perfuração do usuário), de fácil fixação (úmidos) e de baixo custo (componente passivo) de receber tais sinais.

Na Figura, 2 tem-se o sinal eletromiográfico utilizado no TINA TI para simular o funcionamento real do sensor desenvolvido. É definido como uma tensão alternada entre -68 mV e +24 mV com frequência de 500 Hz [1].

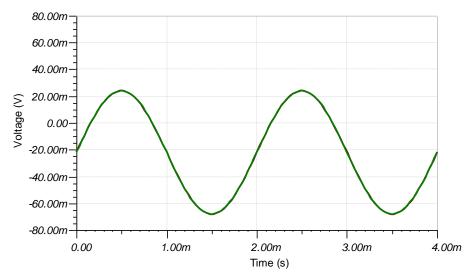


Figura 2 – Sinal eletromiográfico utilizado para simular o real.

Quanto à parte 2, a etapa de processamento dos sinais de entrada, temos essa dividida em 4 circuitos de processamento. No primeiro circuito (Parte 3), responsável pela amplificação e diferenciação do sinal, utilizou-se o amplificador instrumental INA126P configurado para um ganho igual à 10 vezes. Este circuito também é responsável pela rejeição de modo comum (CMRR - Common-Mode Rejection Ratio), que atenua os sinais comuns às duas entradas do componentes, reduzindo os ruídos provenientes do ambiente e dos músculos vizinhos ao qual os eletrodos estão conectados.

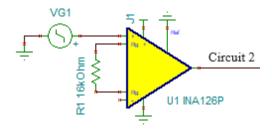


Figura 3 - Circuito 1.

Após o circuito 1, o sinal é agora definido por uma tensão alternada que varia entre -680 mV e 240 mV (Figura 4).

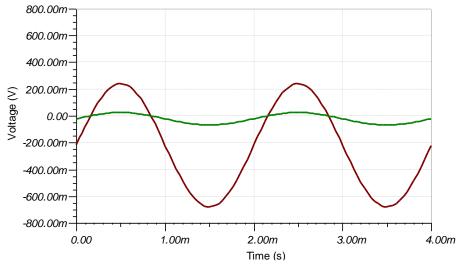


Figura 4 – Sinal após o circuito 1.

Para o segundo circuito (Figura 5), tem-se a filtragem de uma banda específica do espectro de frequências. Para isso, projetou-se um filtro passa-banda ativo butterworth de segunda ordem, de topologia Sallen-Key e de ganho unitário, composto por dois filtros passa-banda, utilizando para isso 2 amplificadores operacionais TL072, resistores e capacitores. Temos a rejeição de frequências fora da faixa de 10Hz a 1000Hz (Figura 6).

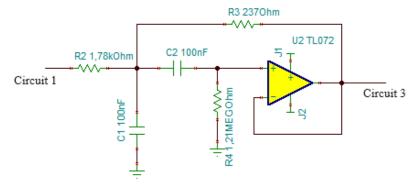


Figura 5 - Circuito 2.

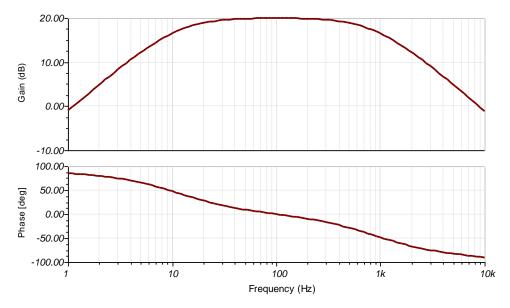


Figura 6 - Ganhi (dB) e fase em relação á faixa de frequencia do filtro projetado.

Um amplificador operacional em configuração não inversora forma o terceiro circuito (Figura 7), realizando a segunda amplificação do sinal de entrada com um ganho de 6 vezes.

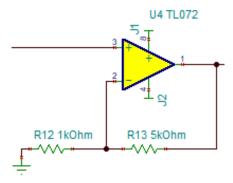


Figura 7 - Circuito 3.

Na figura 8 tem-se o sinal antes (vermelho) e após (verde) o circuito 3, amplificado de uma tensão de pico de 400 mV para 2.4 V.

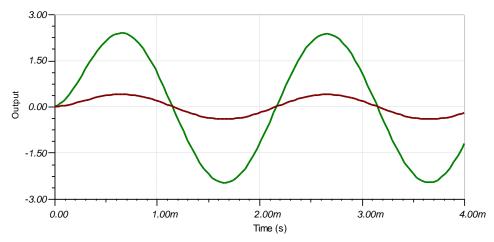


Figura 8 – Sinal após o circuito 3.

Por fim, temos a última subdivisão da parte 2 (de processamento) e também o último circuito do sensor projetado (Figura 9): um divisor de tensão e um somador DC compostos por 2

amplificadores operacionais e resistores, deslocando o sinal para cima em 2,5V e o igualando à faixa de tensão ideal para a entrega do sinal analógico processado aos principais microcontroladores da empresa Arduino (0 a 5V) como exibido na Figura 10.

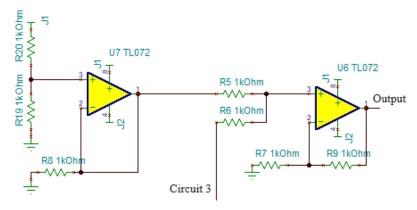


Figura 9 - Circuito 4.

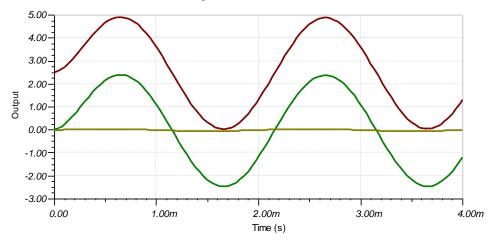


Figura 10 - Sinal após o processamento.

Na parte 3, temos a saída do sinal eletromiografo, amplificado e com ruídos atenuados. Projetou-se este equipamento para que nesta etapa de saída, o sinal processado seja entregue à entrada de conversão analógica-digital de um microcontrolador da família Arduino, possibilitando e facilitando o seu uso pela comunidade DIY.

Para finalizar o projeto deste sensor de eletromiografia, todos os circuitos eletrônicos e periféricos contidos nas 3 partes apresentadas foram projetados na forma de uma única placa de circuito impresso com dimensões iguais a 5 X 3,5 cm (Figura 11), 2 camadas e uso de componentes de soldagem por furo (menor custo em relação a componentes de soldagem em superfície), possibilitando a sua fabricação e uso ou comercialização

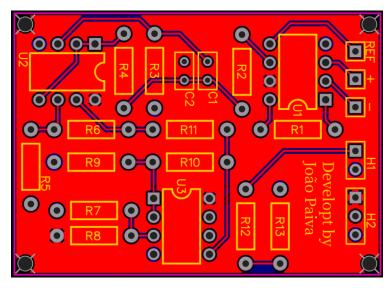


Figura 11 - Visualização da placa de circuito impresso.

O orçamento da placa de circuito impresso está representado pela Tabela 1, e mostra a identificação dos componentes, seus nomes, tipos, quantidades, preços unitários e preços totais.

Identificação	Nome	Quantidade	Preço unitário	Preço total
U1	INA126P	1	5,43	5,43
U2, U3	TL072CP	2	0,69	1,38
U1, U2, U3	DIP8 IC socket	3	0,20	0,60
R6 - R13	Resistor 1k Ω	8	0,015	0,12
R2	Resistor 2k Ω	1	0,04	0,04
R4	Resistor 250 Ω	1	0,10	0,10
R3	Resistor 1.2M Ω	1	0,10	0,10
R1	Resistor 16k Ω	1	0,04	0,04
R5	Resistor 5k Ω	1	0,10	0,10
C1, C2	Capacitor 100n F	2	0,40	0,80
J1, J2, J3	Cabo de eletrodos	1	5,00	5,00
H1, H2	Soquete	2	0,10	0,20
Total price				13,91

Tabela 1 - Orçamento da placa de circuito impresso.

Fonte: Autoria própria.

Somando-se os preços totais de cada componente, obtem-se o preço total da placa de circuito impresso de U\$13,91. Assim, considerando-se o custo de envio de U\$2,84, tem-se o custo final de U\$ 16,75.

4. Conclusão

Com a finalização do projeto e simulação de todos os circuitos de processamento, bem como sua PCB, temos a conclusão do trabalho proposto: o projeto de um sensor de eletromiografia, funcional e ideal para aplicações da comunidade DIY, capaz de receber um sinal proveniente de músculos superficiais, processá-lo e o entregar ao conversor analógico digital de um microcontrolador Arduino, com um custo de produção de U\$ 16,75.

Referências

MARINI, E. *A expansão da Cultura Maker nas escolas brasileiras*. 2019. Disponível em: < https://revistaeducacao.com.br/2019/02/18/cultura-maker-escolas/>. Acesso em 12 de agosto de 2022.

KAMEN, G. & GABRIEL, D. *Fundamentos da Eletromiografia*. São Paulo: Phorte, 2015. 282 p.

IRAZOQUI, P. *Introduction to Bioelectricity*. Purdue University. EdX. 2015. Notas de aula.

JAMAL, M. Z. Signal Acquisition Using Surface EMG and Circuit Design Considerations for Robotic Prosthesis. Computational Intelligence In Electromyography Analysis - A Perspective On Current Applications And Future Challenges. Vol. 1, n. 18, p. 427-448, 2012.