

Introdução à Econofísica

Aula 4

O modelo de Bachelier (1900) para o movimento Browniano: a primeira proposta da dinâmica do preço de um ativo financeiro

Para entendermos o modelo que Bachelier propôs em 1900 para a dinâmica do preço de um ativo financeiro, inicialmente estudamos o movimento aleatório em uma dimensão e depois tomamos seu limite contínuo, definindo o movimento Browniano unidimensional.

Movimento aleatório em uma dimensão

As considerações a seguir são baseadas no livro "Mathematical Models of Financial Derivatives", de Yue-Kuen Kwok. Consideremos uma partícula pontual que pode mover-se apenas ao longo do eixo x , com passos de tamanho δ fixo, em ambos os sentidos do eixo x . Suponhamos ainda que a partícula começa na origem e, a cada passo, tem probabilidade p de dar um passo no sentido positivo, mudando sua posição de $+\delta$, e tem probabilidade q , com $p + q = 1$, de dar um passo no sentido negativo, mudando sua posição de $-\delta$. Assim, cada passo da partícula independe de seus passos anteriores, já que as probabilidades p e q são sempre as mesmas. O valor esperado do deslocamento x_i do i -ésimo passo é, portanto,

$$\begin{aligned} E(x_i) &= p\delta + q(-\delta) \\ &= (p - q)\delta, \end{aligned}$$

independentemente de i . Após n passos, a partícula tem a posição X_n dada pela soma de todos os n deslocamentos:

$$X_n = x_1 + x_2 + \cdots + x_n.$$

Logo, como os passos são todos independentes, o valor esperado da posição da partícula após n passos é:

$$\begin{aligned} E(X_n) &= E\left(\sum_{i=1}^n x_i\right) \\ &= \sum_{i=1}^n E(x_i) \\ &= \sum_{i=1}^n (p - q)\delta \\ &= n(p - q)\delta. \end{aligned} \tag{1}$$

A variância de X_n é, por definição, dada por:

$$\begin{aligned}
 \text{var}(X_n) &= E \left\{ [X_n - E(X_n)]^2 \right\} \\
 &= E \left\{ X_n^2 - 2X_n E(X_n) + [E(X_n)]^2 \right\} \\
 &= E(X_n^2) + E[-2X_n E(X_n)] + E \left\{ [E(X_n)]^2 \right\} \\
 &= E(X_n^2) - 2E(X_n) E(X_n) + [E(X_n)]^2 \\
 &= E(X_n^2) - [E(X_n)]^2.
 \end{aligned}$$

Já calculamos $E(X_n)$. Calculemos agora:

$$\begin{aligned}
 E(X_n^2) &= E \left[\left(\sum_{i=1}^n x_i \right)^2 \right] \\
 &= E \left[\left(\sum_{i=1}^n x_i \right) \left(\sum_{j=1}^n x_j \right) \right] \\
 &= E \left(\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i x_j \right) \\
 &= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n E(x_i x_j) \\
 &= \sum_{i=1}^n E(x_i^2) + 2 \sum_{i=1}^{n-1} \sum_{j=i+1}^n E(x_i x_j).
 \end{aligned}$$

Como os passos são todos independentes,

$$\begin{aligned}
 E(x_i x_j) &= E(x_i) E(x_j) \\
 &= [(p - q) \delta]^2.
 \end{aligned}$$

Logo,

$$\begin{aligned}
 \sum_{i=1}^{n-1} \sum_{j=i+1}^n E(x_i x_j) &= \sum_{i=1}^{n-1} \sum_{j=i+1}^n [(p - q) \delta]^2 \\
 &= [(p - q) \delta]^2 \sum_{i=1}^{n-1} (n - i) \\
 &= [(p - q) \delta]^2 \left[n(n - 1) - \sum_{i=1}^{n-1} i \right]
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= [(p - q) \delta]^2 \left[n(n - 1) - \frac{(n - 1)n}{2} \right] \\
&= [(p - q) \delta]^2 (n - 1) \left[n - \frac{n}{2} \right] \\
&= [(p - q) \delta]^2 \frac{(n - 1)n}{2},
\end{aligned}$$

onde utilizamos:

$$\sum_{i=1}^{n-1} i = \frac{(n - 1)n}{2}.$$

Resta-nos calcular:

$$\begin{aligned}
E(x_i^2) &= p\delta^2 + q\delta^2 \\
&= \delta^2,
\end{aligned}$$

pois

$$p + q = 1.$$

Assim,

$$\begin{aligned}
\text{var}(X_n) &= \sum_{i=1}^n E(x_i^2) + 2 \sum_{i=1}^{n-1} \sum_{j=i+1}^n E(x_i x_j) - [E(X_n)]^2 \\
&= \sum_{i=1}^n \delta^2 + 2 [(p - q) \delta]^2 \frac{(n - 1)n}{2} - [n(p - q) \delta]^2 \\
&= n\delta^2 + (n - 1)n [(p - q) \delta]^2 - n^2 [(p - q) \delta]^2 \\
&= n\delta^2 - n [(p - q) \delta]^2 \\
&= n\delta^2 - n(p^2 - 2pq + q^2) \delta^2 \\
&= n\delta^2 (1 - p^2 - q^2 + 2pq).
\end{aligned}$$

Como $p + q = 1$, segue que

$$\begin{aligned}
p^2 + 2pq + q^2 &= (p + q)^2 \\
&= 1
\end{aligned}$$

e, portanto,

$$1 - p^2 - q^2 = 2pq.$$

Logo,

$$\text{var}(X_n) = 4pq n \delta^2. \quad (2)$$

Limite contínuo do movimento aleatório

Aqui calculamos o que acontece quando $\delta \rightarrow 0$, ou seja, a partícula pode mover-se continuamente e, em cada passo infinitesimal, ainda tem probabilidade p de deslocar-se $+\delta$ e probabilidade q de deslocar-se $-\delta$. Seja $u(x, t)$ a probabilidade de que a partícula esteja na posição x no instante t . Suponhamos que a partícula dá r passos por unidade de tempo. Assim, o intervalo de tempo entre dois passos é dado por

$$\lambda = \frac{1}{r}$$

e, portanto, no limite contínuo, isto é, quando $\delta \rightarrow 0$, temos $r \rightarrow \infty$ e $\lambda \rightarrow 0$. Antes de tomarmos o limite, podemos dizer que o número de passos no instante t é dado por

$$n = rt,$$

ou ainda, podemos dizer que o instante de tempo t é dado por

$$t = n\lambda.$$

Com isso, podemos dizer também que, depois de n passos, a partícula tem probabilidade $u(x, t)$ de encontrar-se em $x = X_n$, no instante t . No próximo passo, que ocorre no instante $t + \lambda$, a probabilidade de a partícula encontrar-se em x é dada por

$$u(x, t + \lambda) = pu(x - \delta, t) + qu(x + \delta, t).$$

Para entendermos essa equação, basta pensarmos que, para a partícula estar em x no instante t , pode ter vindo da posição $x - \delta$, dando um passo no sentido positivo do eixo x , deslocando-se de $+\delta$, ou pode ter vindo de $x + \delta$, deslocando-se de $-\delta$. No primeiro caso, a probabilidade de a partícula estar em $x - \delta$ no instante t , anterior a $t + \lambda$, é $u(x - \delta, t)$ e a probabilidade de deslocar-se $+\delta$ é p . Logo, a probabilidade de que a partícula tenha vindo da posição $x - \delta$ é o produto $pu(x - \delta, t)$, já que para dar um passo no sentido positivo e parar em x , a partícula precisa, antes, estar em $x - \delta$. Analogamente, $qu(x + \delta, t)$ é a probabilidade de a partícula vir da posição $x + \delta$. Como, em $t + \lambda$, a partícula pode ter vindo de $x - \delta$ **ou** de $x + \delta$, segue que a probabilidade de estar em x é a soma de $pu(x - \delta, t)$ com $qu(x + \delta, t)$. Como temos em mente tomar o limite contínuo fazendo $\delta \rightarrow 0$ e $\lambda \rightarrow 0$, podemos expandir a equação acima em série de Taylor para as variáveis δ e λ :

$$u(x, t + \lambda) = u(x, t) + \lambda \frac{\partial u(x, t)}{\partial t} + O(\lambda^2),$$

$$u(x - \delta, t) = u(x, t) - \delta \frac{\partial u(x, t)}{\partial x} + \frac{\delta^2}{2} \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} - O(\delta^3)$$

e

$$u(x + \delta, t) = u(x, t) + \delta \frac{\partial u(x, t)}{\partial x} + \frac{\delta^2}{2} \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} + O(\delta^3),$$

dando:

$$\begin{aligned} u(x, t) + \lambda \frac{\partial u(x, t)}{\partial t} + O(\lambda^2) &= pu(x, t) - p\delta \frac{\partial u(x, t)}{\partial x} + p \frac{\delta^2}{2} \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} - O(p\delta^3) \\ &+ qu(x, t) + q\delta \frac{\partial u(x, t)}{\partial x} + q \frac{\delta^2}{2} \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} + O(q\delta^3), \end{aligned}$$

isto é,

$$\lambda \frac{\partial u(x, t)}{\partial t} + O(\lambda^2) = (q - p) \delta \frac{\partial u(x, t)}{\partial x} + \frac{\delta^2}{2} \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} + O[(q - p) \delta^3].$$

Dividindo tudo por λ , obtemos:

$$\frac{\partial u(x, t)}{\partial t} + O(\lambda) = \left[(q - p) \frac{\delta}{\lambda} \right] \frac{\partial u(x, t)}{\partial x} + \frac{1}{2} \left(\frac{\delta^2}{\lambda} \right) \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} + O \left[(q - p) \frac{\delta^3}{\lambda} \right] \quad (3)$$

Vemos acima que temos alguns quocientes indeterminados.

Seja μ o valor esperado do deslocamento da partícula por unidade de tempo. Assim, segue da Eq. (1):

$$\begin{aligned} \mu &= r(p - q)\delta \\ &= (p - q) \frac{\delta}{\lambda}. \end{aligned} \quad (4)$$

Seja σ^2 a variância do deslocamento da partícula por unidade de tempo. Portanto, segue da Eq. (2):

$$\begin{aligned} \sigma^2 &= 4pqr\delta^2 \\ &= 4pq \frac{\delta^2}{\lambda}. \end{aligned} \quad (5)$$

Nossa intenção é caracterizar o movimento aleatório contínuo pelos parâmetros μ e σ^2 apenas. Isso é possível? Devemos, portanto, responder se é possível escolher p e q tais que:

$$\lim_{\delta, \lambda \rightarrow 0} (p - q) \frac{\delta}{\lambda} = \mu$$

e

$$\lim_{\delta, \lambda \rightarrow 0} 4pq \frac{\delta^2}{\lambda} = \sigma^2,$$

com μ e σ^2 quantidades finitas fixas. Elevando a Eq. (4) ao quadrado, temos:

$$\begin{aligned}\mu^2 &= (p - q)^2 \frac{\delta^2}{\lambda^2} \\ &= (p^2 + q^2) \frac{\delta^2}{\lambda^2} - 2pq \frac{\delta^2}{\lambda^2}.\end{aligned}$$

Usando a Eq. (5), vem:

$$\mu^2 = (p^2 + q^2) \frac{\delta^2}{\lambda^2} - \frac{\sigma^2}{2\lambda}.$$

Como $q = 1 - p$, obtemos:

$$\mu^2 = (2p^2 + 1 - 2p) \frac{\delta^2}{\lambda^2} - \frac{\sigma^2}{2\lambda},$$

ou seja,

$$\frac{\mu^2}{2} \lambda^2 = \left(p^2 + \frac{1}{2} - p \right) \delta^2 - \frac{\sigma^2}{4} \lambda,$$

ou ainda,

$$p^2 - p + \frac{1}{2} - \frac{\sigma^2}{4} \frac{\lambda}{\delta^2} - \frac{\mu^2}{2} \frac{\lambda^2}{\delta^2} = 0.$$

Resolvendo:

$$p = \frac{1}{2} \pm \frac{1}{2} \sqrt{-1 + \sigma^2 \frac{\lambda}{\delta^2} + 2\mu^2 \frac{\lambda^2}{\delta^2}}.$$

Sem perda de generalidade, podemos escolher o sinal positivo para p e temos, para as probabilidades:

$$p = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \sqrt{-1 + \sigma^2 \frac{\lambda}{\delta^2} + 2\mu^2 \frac{\lambda^2}{\delta^2}} \quad (6)$$

e

$$q = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \sqrt{-1 + \sigma^2 \frac{\lambda}{\delta^2} + 2\mu^2 \frac{\lambda^2}{\delta^2}}. \quad (7)$$

Testemos a consistência dessas duas equações com a Eq. (4):

$$\begin{aligned}(p - q) \frac{\delta}{\lambda} &= \frac{\delta}{\lambda} \sqrt{-1 + \sigma^2 \frac{\lambda}{\delta^2} + 2\mu^2 \frac{\lambda^2}{\delta^2}} \\ &= \mu,\end{aligned} \quad (8)$$

ou seja,

$$\frac{\delta^2}{\lambda^2} \left(-1 + \sigma^2 \frac{\lambda}{\delta^2} + 2\mu^2 \frac{\lambda^2}{\delta^2} \right) - \mu^2 = 0.$$

Simplificando, ficamos com:

$$-\frac{\delta^2}{\lambda^2} + \frac{\sigma^2}{\lambda} + \mu^2 = 0,$$

ou ainda,

$$\lambda^2 + \frac{\sigma^2}{\mu^2}\lambda - \frac{\delta^2}{\mu^2} = 0,$$

resultando em:

$$\lambda = -\frac{\sigma^2}{2\mu^2} + \frac{1}{2}\sqrt{\frac{\sigma^4}{\mu^4} + 4\frac{\delta^2}{\mu^2}}, \quad (9)$$

já que

$$\lambda \geq 0$$

por hipótese. Fica evidente que quando tomamos o limite em que δ vai a zero, necessariamente, devemos ter λ indo a zero também:

$$\lim_{\delta \rightarrow 0} \lambda = 0. \quad (10)$$

Das Eqs. (6), (7) e (8) seguem:

$$p = \frac{1}{2} + \frac{\mu}{2} \frac{\lambda}{\delta}$$

e

$$q = \frac{1}{2} - \frac{\mu}{2} \frac{\lambda}{\delta},$$

dando:

$$p - q = \mu \frac{\lambda}{\delta}$$

e, portanto,

$$\lim_{\delta \rightarrow 0} \left[(p - q) \frac{\delta}{\lambda} \right] = \mu. \quad (11)$$

Agora, calculemos

$$\lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{\delta^2}{\lambda}.$$

Fazendo uma expansão para δ^2 infinitesimal, obtemos:

$$\begin{aligned} \sqrt{\frac{\sigma^4}{\mu^4} + 4\frac{\delta^2}{\mu^2}} &= \frac{\sigma^2}{\mu^2} \sqrt{1 + 4\frac{\mu^2\delta^2}{\sigma^4}} \\ &\approx \frac{\sigma^2}{\mu^2} + 2\frac{\delta^2}{\sigma^2} \end{aligned}$$

e, portanto, a Eq. (9) dá:

$$\begin{aligned}\lambda &\approx -\frac{\sigma^2}{2\mu^2} + \frac{1}{2} \left(\frac{\sigma^2}{\mu^2} + 2\frac{\delta^2}{\sigma^2} \right) \\ &= \frac{\delta^2}{\sigma^2}.\end{aligned}$$

Logo,

$$\begin{aligned}\lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{\delta^2}{\lambda} &= \lim_{\delta \rightarrow 0} \frac{\delta^2}{\frac{\delta^2}{\sigma^2}} \\ &= \sigma^2.\end{aligned}\tag{12}$$

Também temos:

$$\begin{aligned}\lim_{\delta \rightarrow 0} \left[(p - q) \frac{\delta^3}{\lambda} \right] &= \lim_{\delta \rightarrow 0} \left[\mu \frac{\lambda}{\delta} \frac{\delta^3}{\lambda} \right] \\ &= \lim_{\delta \rightarrow 0} [\mu \delta^2] \\ &= 0.\end{aligned}\tag{13}$$

Tomemos o limite em que δ vai a zero de ambos os membros da Eq. (3):

$$\begin{aligned}\frac{\partial u(x, t)}{\partial t} + \lim_{\delta \rightarrow 0} O(\lambda) &= \left\{ \lim_{\delta \rightarrow 0} \left[(q - p) \frac{\delta}{\lambda} \right] \right\} \frac{\partial u(x, t)}{\partial x} \\ &+ \frac{1}{2} \left[\lim_{\delta \rightarrow 0} \left(\frac{\delta^2}{\lambda} \right) \right] \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} + \lim_{\delta \rightarrow 0} O \left[(q - p) \frac{\delta^3}{\lambda} \right].\end{aligned}$$

Utilizando os limites expressos pelas Eqs. (10), (11), (12) e (13), a equação para a probabilidade $u(x, t)$ fica, finalmente,

$$\frac{\partial u(x, t)}{\partial t} + \mu \frac{\partial u(x, t)}{\partial x} - \frac{\sigma^2}{2} \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} = 0.$$

Essa é a equação de Kolmogorov avançada ou equação de Fokker-Planck.

É fácil verificar que a solução para essa equação é dada pela distribuição gaussiana:

$$u(x, t) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2 t}} \exp \left[-\frac{(x - \mu t)^2}{2\sigma^2 t} \right].$$

O modelo de Bachelier

Bachelier, em 1900, propôs que o preço de um ativo financeiro fosse descrito por um movimento Browniano contínuo, mas com $\mu = 0$.

Assim, o modelo de Bachelier tem algumas características não desejáveis:

- o modelo dá probabilidade não nula para o preço do ativo, x , assumir valores negativos, contrariando a condição de responsabilidades limitadas (limited liabilities);
- Bachelier supôs $\mu = 0$, sugerindo uma taxa de juros nula, o que não é sempre verdade.