

# Aproximando a Equação do Calor em uma Dimensão Espacial com Dependência Temporal pelo Método dos Elementos Finitos

João Victor Lopez Pereira

18 de setembro de 2024

Rio de Janeiro - RJ

## Resumo

Este documento apresenta a resolução de um sistema genérico de equações diferenciais ordinárias utilizando o Método de Galerkin, conforme abordado nas aulas da disciplina *Introdução ao Método dos Elementos Finitos*, ministradas pelo prof. Dr. Marcello Goulart Teixeira na Universidade Federal do Rio de Janeiro, durante o segundo semestre de 2024. Neste documento, apresentamos a resolução de uma equação do calor em uma dimensão espacial, com dependência temporal.

This document presents the solution of a generic system of ordinary differential equations using the Galerkin Method, as covered in the course *Introduction to the Finite Element Method*, taught by professor Dr. Marcello Goulart Teixeira at the Federal University of Rio de Janeiro, during the second half of 2024. In this document, we present the solution of a heat equation in one spatial dimension, with temporal dependence.

# Sumário

<b>1</b>	<b>Aproximando a equação do Calor</b>	<b>2</b>
1.1	Formulação Forte . . . . .	2
1.2	Formulação Fraca . . . . .	2
1.3	Problema Totalmente Discreto . . . . .	4
1.3.1	Problema Variacional no Ponto Médio . . . . .	4
1.3.2	Diferenças Finitas no Tempo . . . . .	4
1.3.3	Problema Aproximado . . . . .	5
1.3.4	Definição do Problema Totalmente Discreto . . . . .	5
1.4	Problema na Forma Matriz-vetor . . . . .	5
1.4.1	Definição do Problema na Forma Matriz-vetor . . . . .	6
	<b>Bibliografia</b>	<b>8</b>

# Capítulo 1

## Aproximando a equação do Calor

### 1.1 Formulação Forte

#### Definição da Formulação Forte

Dado constantes  $\alpha > 0$ ,  $\beta \geq 0$  e  $T > 0$  e  $f(x, t)$  tal que  $x \in [0, 1]$  e  $t \in [0, T]$ , queremos encontrar  $u(x, t)$  tal que:

$$\begin{cases} f(x, t) = u_t(x, t) - \alpha u_{xx}(x, t) + \beta u(x, t) \\ u(0, t) = u(1, t) = 0 \\ u(x, 0) = u_0(x) \end{cases}$$

### 1.2 Formulação Fraca

Visto que:

$$f(x, t) = u_t(x, t) - \alpha u_{xx}(x, t) + \beta u(x, t)$$

Podemos multiplicar ambos por lados por uma função  $v(x)$  tal que

$$v(1) = v(0) = 0$$

que nos ajude a eliminar a segunda derivada de  $u$  em  $x$ :

$$f(x, t) = u_t(x, t) - \alpha u_{xx}(x, t) + \beta u(x, t)$$

$$f(x, t)v(x) = [u_t(x, t) - \alpha u_{xx}(x, t) + \beta u(x, t)]v(x)$$

$$f(x, t)v(x) = u_t(x, t)v(x) - \alpha u_{xx}(x, t)v(x) + \beta u(x, t)v(x)$$

$$\int_0^1 f(x, t)v(x)dx = \int_0^1 u_t(x, t)v(x)dx - \int_0^1 \alpha u_{xx}(x, t)v(x)dx + \int_0^1 \beta u(x, t)v(x)dx$$

$$\int_0^1 f(x, t)v(x)dx = \int_0^1 u_t(x, t)v(x)dx - \alpha \int_0^1 u_{xx}(x, t)v(x)dx + \beta \int_0^1 u(x, t)v(x)dx$$

Sabemos que dado funções  $f$  e  $g$ :

$$\int f(x)g'(x)dx = f(x)g(x) - \int f'(x)g(x)dx$$

Logo, realizando a integração por partes para eliminar a segunda derivada em  $x$  na equação:

$$\int_0^1 f(x, t)v(x)dx = \int_0^1 u_t(x, t)v(x)dx - \alpha \int_0^1 u_{xx}(x, t)v(x)dx + \beta \int_0^1 u(x, t)v(x)dx$$

$$\int_0^1 f(x, t)v(x)dx = \int_0^1 u_t(x, t)v(x)dx - \alpha [u_x(x, t)v(x)]_0^1 - \int_0^1 u_x(x, t)v_x(x)dx + \beta \int_0^1 u(x, t)v(x)dx$$

$$\int_0^1 f(x, t)v(x)dx = \int_0^1 u_t(x, t)v(x)dx - \alpha [u_x(1, t)v(1) - u_x(0, t)v(0) - \int_0^1 u_x(x, t)v_x(x)dx] + \beta \int_0^1 u(x, t)v(x)dx$$

$$\int_0^1 f(x, t)v(x)dx = \int_0^1 u_t(x, t)v(x)dx - \alpha [\cancel{u_x(1, t)v(1)} - \cancel{u_x(0, t)v(0)} - \int_0^1 u_x(x, t)v_x(x)dx] + \beta \int_0^1 u(x, t)v(x)dx$$

$$\int_0^1 f(x, t)v(x)dx = \int_0^1 u_t(x, t)v(x)dx - \alpha [- \int_0^1 u_x(x, t)v_x(x)dx] + \beta \int_0^1 u(x, t)v(x)dx$$

$$\int_0^1 f(x, t)v(x)dx = \int_0^1 u_t(x, t)v(x)dx + \alpha \int_0^1 u_x(x, t)v_x(x)dx + \beta \int_0^1 u(x, t)v(x)dx$$

## Definição da Formulação Fraca

Dado constantes  $\alpha > 0$ ,  $\beta \geq 0$  e  $T > 0$  e  $f(x, t)$  tal que  $x \in [0, 1]$  e  $t \in [0, T]$ , queremos encontrar  $u(x, t)$  tal que:

$$\int_0^1 f(x, t)v(x)dx = \int_0^1 u_t(x, t)v(x)dx + \alpha \int_0^1 u_x(x, t)v_x(x)dx + \beta \int_0^1 u(x, t)v(x)dx$$

## Definição de Notação

**Definição:**  $(f, g) = \int_0^1 f(x)g(x)dx$

**Definição:**  $k(f, g) = \alpha \int_0^1 f_x(x)g_x(x)dx + \beta \int_0^1 f(x)g(x)dx$

Ou seja, nosso problema:

$$\int_0^1 f(x, t)v(x)dx = \int_0^1 u_t(x, t)v(x)dx + \alpha \int_0^1 u_x(x, t)v_x(x)dx + \beta \int_0^1 u(x, t)v(x)dx$$

Pode ser escrito como:

$$(f(t), v) = (u_t(t), v) + k(u(t), v)$$

## 1.3 Problema Totalmente Discreto

### 1.3.1 Problema Variacional no Ponto Médio

Discretizaremos o intervalo  $[0, T]$  em  $t_0, t_1, \dots, t_N$  tal que  $t_n - t_{n-1} = \tau, \forall n \in [0, N]$ .

$$(f(t_{n-\frac{1}{2}}), v) = (u_t(t_{n-\frac{1}{2}}), v) + k(u(t_{n-\frac{1}{2}}), v)$$

Sendo assim, seja:

$$t_{n-\frac{1}{2}} = \frac{t_n + t_{n-1}}{2}$$

o ponto médio do intervalo  $[t_{n-1}, t_n]$ .

### 1.3.2 Diferenças Finitas no Tempo

Seja:

$$u_t(t_{n-\frac{1}{2}}) = \frac{u(t_n) - u(t_{n-1})}{\tau} + O(\tau^2)$$

$$u(t_{n-\frac{1}{2}}) = \frac{u(t_n) + u(t_{n-1})}{2} + O(\tau^2)$$

Substituindo em nossa equação:

$$(f(t_{n-\frac{1}{2}}), v) \approx \left( \frac{u(t_n) - u(t_{n-1})}{\tau}, v \right) + k \left( \frac{u(t_n) + u(t_{n-1})}{2}, v \right)$$

$$(f(t_{n-\frac{1}{2}}), v) = \left( \frac{U^n - U^{n-1}}{\tau}, v \right) + k \left( \frac{U^n + U^{n-1}}{2}, v \right)$$

### 1.3.3 Problema Aproximado

Precisamos determinar  $U^h \in V_m$  tal que:

$$\forall v_h \in V_m$$

$$(f(t_{n-\frac{1}{2}}), v_h) = \left( \frac{U_h^n - U_h^{n-1}}{\tau}, v_h \right) + k \left( \frac{U_h^n + U_h^{n-1}}{2}, v_h \right)$$

### 1.3.4 Definição do Problema Totalmente Discreto

Dado constantes  $\alpha > 0$ ,  $\beta \geq 0$  e  $T > 0$ ,  $f(x, t)$  tal que  $x \in [0, 1]$  e  $t \in [0, T]$  e  $U_{0h} \in V_m$ , queremos encontrar  $U_h$  tal que:

$$\forall v_h \in V_m$$

$$(f(t_{n-\frac{1}{2}}), v_h) = \left( \frac{U_h^n - U_h^{n-1}}{\tau}, v_h \right) + k \left( \frac{U_h^n + U_h^{n-1}}{2}, v_h \right)$$

## 1.4 Problema na Forma Matriz-vetor

Seja

$$U_h^n(x) = \sum_{j=1}^m c_j^n \varphi_j(x)$$

Tomando  $v_h = \varphi_i$ ,  $i \in [1, m]$ :

$$\begin{aligned} (f(t_{n-\frac{1}{2}}), \varphi_i) &= \left( \frac{\sum_{j=1}^m c_j^n - \sum_{j=1}^m c_j^{n-1}}{\tau}, \varphi_i \right) + k \left( \frac{\sum_{j=1}^m c_j^n + \sum_{j=1}^m c_j^{n-1}}{2}, \varphi_i \right) \\ (f(t_{n-\frac{1}{2}}), \varphi_i) &= \sum_{j=1}^m \left[ \left( \frac{[c_j^n - c_j^{n-1}]}{\tau} \varphi_j, \varphi_i \right) + k \left( \frac{[c_j^n + c_j^{n-1}]}{2} \varphi_j, \varphi_i \right) \right] \\ (f(t_{n-\frac{1}{2}}), \varphi_i) &= \sum_{j=1}^m \left[ \frac{c_j^n - c_j^{n-1}}{\tau} (\varphi_j, \varphi_i) + \frac{c_j^n + c_j^{n-1}}{2} k (\varphi_j, \varphi_i) \right] \end{aligned}$$

Perceba que, ao variarmos  $i$  e  $j$  temos:

$$\begin{cases} (f(t_{n-\frac{1}{2}}), \varphi_1) &= (\varphi_1, \varphi_1) \frac{c_1^n - c_1^{n-1}}{\tau} + k(\varphi_1, \varphi_1) \frac{c_1^n + c_1^{n-1}}{2} + \dots + (\varphi_m, \varphi_1) \frac{c_m^n - c_m^{n-1}}{\tau} + k(\varphi_m, \varphi_1) \frac{c_m^n + c_m^{n-1}}{2} \\ \vdots & \\ (f(t_{n-\frac{1}{2}}), \varphi_k) &= (\varphi_1, \varphi_k) \frac{c_1^n - c_1^{n-1}}{\tau} + k(\varphi_1, \varphi_k) \frac{c_1^n + c_1^{n-1}}{2} + \dots + (\varphi_m, \varphi_k) \frac{c_m^n - c_m^{n-1}}{\tau} + k(\varphi_m, \varphi_k) \frac{c_m^n + c_m^{n-1}}{2} \\ \vdots & \\ (f(t_{n-\frac{1}{2}}), \varphi_m) &= (\varphi_1, \varphi_m) \frac{c_1^n - c_1^{n-1}}{\tau} + k(\varphi_1, \varphi_m) \frac{c_1^n + c_1^{n-1}}{2} + \dots + (\varphi_m, \varphi_m) \frac{c_m^n - c_m^{n-1}}{\tau} + k(\varphi_m, \varphi_m) \frac{c_m^n + c_m^{n-1}}{2} \end{cases}$$

Perceba que podemos organizar essas equações em produtos matrix-vetor tal que:

$$\begin{pmatrix} (f(t_{n-\frac{1}{2}}), \varphi_1) \\ \vdots \\ (f(t_{n-\frac{1}{2}}), \varphi_m) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (\varphi_1, \varphi_1) & \dots & (\varphi_m, \varphi_1) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ (\varphi_1, \varphi_m) & \dots & (\varphi_m, \varphi_m) \end{pmatrix} \frac{c^n - c^{n-1}}{\tau} + \begin{pmatrix} k(\varphi_1, \varphi_1) & \dots & k(\varphi_m, \varphi_1) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ k(\varphi_1, \varphi_m) & \dots & k(\varphi_m, \varphi_m) \end{pmatrix} \frac{c^n + c^{n-1}}{2}$$

### Definição de Notação

**Definição:**  $\mathcal{F} = \begin{pmatrix} (f(t_{n-\frac{1}{2}}), \varphi_1) \\ \vdots \\ (f(t_{n-\frac{1}{2}}), \varphi_m) \end{pmatrix}$

**Definição:**  $\mathcal{M} = \begin{pmatrix} (\varphi_1, \varphi_1) & \dots & (\varphi_m, \varphi_1) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ (\varphi_1, \varphi_m) & \dots & (\varphi_m, \varphi_m) \end{pmatrix}$

**Definição:**  $\mathcal{K} = \begin{pmatrix} k(\varphi_1, \varphi_1) & \dots & k(\varphi_m, \varphi_1) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ k(\varphi_1, \varphi_m) & \dots & k(\varphi_m, \varphi_m) \end{pmatrix}$

#### 1.4.1 Definição do Problema na Forma Matriz-vetor

Dado matrizes  $\mathcal{M}$ ,  $\mathcal{K}$  e um vetor  $\mathcal{F}$ , queremos encontrar  $C^n$  tal que:

$$\begin{cases} \mathcal{F}^{n-\frac{1}{2}} = \mathcal{M} \frac{C^n - C^{n-1}}{\tau} + \mathcal{K} \frac{C^n + C^{n-1}}{2} \\ C^0 = \begin{pmatrix} u_0 \left( \frac{1}{ne} \right) \\ \vdots \\ u_0 \left( 1 - \frac{1}{ne} \right) \end{pmatrix} \end{cases}$$



## Continuando as contas

$$\begin{aligned}
\mathcal{F}^{n-\frac{1}{2}} &= \mathcal{M} \frac{C^n - C^{n-1}}{\tau} + \mathcal{K} \frac{C^n + C^{n-1}}{2} \\
2\tau \mathcal{F}^{n-\frac{1}{2}} &= \mathcal{M} 2\tau \frac{C^n - C^{n-1}}{\tau} + \mathcal{K} 2\tau \frac{C^n + C^{n-1}}{2} \\
2\tau \mathcal{F}^{n-\frac{1}{2}} &= \mathcal{M} 2\tau \frac{C^n - C^{n-1}}{\tau} + \mathcal{K} 2\tau \frac{C^n + C^{n-1}}{2} \\
2\tau \mathcal{F}^{n-\frac{1}{2}} &= \mathcal{M} 2[C^n - C^{n-1}] + \mathcal{K} 2[C^n + C^{n-1}] \\
2\tau \mathcal{F}^{n-\frac{1}{2}} &= 2\mathcal{M}C^n - 2\mathcal{M}C^{n-1} + \tau\mathcal{K}C^n + \tau\mathcal{K}C^{n-1} \\
2\tau \mathcal{F}^{n-\frac{1}{2}} + 2\mathcal{M}C^{n-1} - \tau\mathcal{K}C^{n-1} &= 2\mathcal{M}C^n + \tau\mathcal{K}C^n \\
2\tau \mathcal{F}^{n-\frac{1}{2}} + [2\mathcal{M} - \tau\mathcal{K}] C^{n-1} &= [2\mathcal{M} + \tau\mathcal{K}] C^n \\
\left(\frac{2}{\tau}\right) \tau \mathcal{F}^{n-\frac{1}{2}} + \left[\mathcal{M} - \left(\frac{\tau}{2}\right) \mathcal{K}\right] C^{n-1} &= \left[\mathcal{M} + \left(\frac{\tau}{2}\right) \mathcal{K}\right] C^n \\
\tau \mathcal{F}^{n-\frac{1}{2}} + \left[\mathcal{M} - \left(\frac{\tau}{2}\right) \mathcal{K}\right] C^{n-1} &= \left[\mathcal{M} + \left(\frac{\tau}{2}\right) \mathcal{K}\right] C^n
\end{aligned}$$

## Definição de Notação

**Definição:**  $\mathcal{A} = \left[\mathcal{M} + \left(\frac{\tau}{2}\right) \mathcal{K}\right]$

**Definição:**  $\mathcal{B} = \left[\mathcal{M} - \left(\frac{\tau}{2}\right) \mathcal{K}\right]$

## Continuando as Contas

Sendo assim, temos:

$$\begin{aligned}
\mathcal{A}C^n &= \mathcal{B}C^{n-1} + \tau \mathcal{F}^{n-\frac{1}{2}} \\
C^n &= \mathcal{A} \setminus \mathcal{B}C^{n-1} + \tau \mathcal{F}^{n-\frac{1}{2}}
\end{aligned}$$

# Bibliografia

- [1] Bruno Alves do Carmo. *Problema Estacionario Unidimensional*. Acessado em 7 de Setembro de 2024. URL: <https://github.com/bacarmo/Problema-estacionario-unidimensional>.