

# Código de C++ aplicaciones

Joaquin Velarde

Abril 2022

## 1 Lectura de instancias

Esta sección tiene los objetos ciudad e información de las instancias que vamos a leer.

Listing 1: Instancia.h

```
1 #pragma once
2 #include <vector>
3 #include <string>
4 using namespace std;
5
6 class Ciudad
7 {
8     public:
9         int Identificador;
10        int X_i;
11        int Y_i;
12        Ciudad(int P_Identificador, int P_X_i, int P_Y_i)
13        {
14            Identificador = P_Identificador;
15            X_i = P_X_i;
16            Y_i = P_Y_i;
17        }
18 };
19 class Instancia_Info
20 {
21     public:
22         string Name;
23         string Comment;
24         string Type;
25         string Dimension;
26         string Edge_Type;
27         vector<Ciudad> Nodos;
28         Instancia_Info(string P_Name, string P_Comment, string P_Type, string P_Dimension,
29             string P_Edge_Type, vector<Ciudad> PNodos)
30         {
31             Name = P_Name;
32             Comment = P_Comment;
33             Type = P_Type;
34             Dimension = P_Dimension;
35             Edge_Type = P_Edge_Type;
36             Nodos = PNodos;
37         }
38 };
```

En Listing 1, podemos ver que creamos 2 objetos tanto como ciudad e Instancia Info, la clase ciudad es la que tendrá la información individual de cada nodo en la instancia, como el identificador, y las coordenadas X y Y.

Listing 2: Setup.cpp

```
1 #include "Instancia_Info.h"
2 #include <fstream>
3 #include <sstream>
4 #include <iostream>
5 using namespace std;
6
```

```

7  string LTrim(const string& data)
8  {
9      string aux(data);
10     for (int i = 0; (aux.length() > 0) && !iswgraph(aux.substr(i, 1).operator [] (0)); )
11         aux.erase(i, 1);
12     size_t doubleSpace = aux.find(" ");
13     while (doubleSpace != string::npos)
14     {
15         aux.erase(doubleSpace, 1);
16         doubleSpace = aux.find(" ");
17     }
18     return aux;
19 }
20
21 int main()
22 {
23     Instancia_Info Instancia = LecturaTSP("Instancias/a280.txt");
24 }

```

En listing 2 tenemos las librerías que necesitamos incluir, como la cabecera "Instancia.h", el método LTrim espasa eliminar espacios dobles o cualquier otro problema con la lectura de la instancia.

Listing 3: Main.cpp

```

1
2  // LecturaTSP = Mi objeto de datos "Instancia_Info" de la instancia dado que mi nombre
3  // de archivo es "Parchivo".
4  Instancia_Info LecturaTSP(string PArchivo)
5  {
6      string Name;
7      string Comment;
8      string Type;
9      string Dimension;
10     string Edge_Type;
11     vector<Ciudad> Nodos;
12
13     string line;
14     ifstream Archivo(PArchivo);
15     char split_double = ':';
16     char split_space = ' ';
17     bool Datos = false;
18
19     if (Archivo.is_open())
20     {
21         while (getline(Archivo, line) && line != "")
22         {
23             string token;
24             vector<string> VectorLinea;
25             stringstream ss(line);
26             if (line.find("NAME") != string::npos)
27             {
28                 while (getline(ss, token, split_double))
29                     VectorLinea.push_back(token);
30                 Name = VectorLinea[1];
31             }
32             else if (line.find("EDGE_WEIGHT_TYPE") != string::npos)
33             {
34                 while (getline(ss, token, split_double))
35                     VectorLinea.push_back(token);
36                 Edge_Type = VectorLinea[1];
37             }
38             else if (line.find("COMMENT") != string::npos)
39             {
40                 while (getline(ss, token, split_double))
41                     VectorLinea.push_back(token);
42                 Comment = VectorLinea[1];
43             }
44             else if (line.find("TYPE") != string::npos)
45             {
46                 while (getline(ss, token, split_double))
47                     VectorLinea.push_back(token);

```

```

47         Type = VectorLinea[1];
48     }
49     else if (line.find("DIMENSION") != string::npos)
50     {
51         while (getline(ss, token, split_double))
52             VectorLinea.push_back(token);
53         Dimension = VectorLinea[1];
54     }
55
56     else if (line.find("NODE_COORD_SECTION") != string::npos)
57         continue;
58     else if (line.find("EOF") != string::npos)
59         break;
60     else
61     {
62         vector<string> Coordenadas;
63         stringstream ss(LTrim(line));
64         while (getline(ss, token, split_space))
65             Coor.push_back(token);
66         Ciudad Nodo = Ciudad(stoi(Coor[0]), stoi(Coor[1]), stoi(Coor[2]));
67         Nodos.push_back(Nodo);
68     }
69 }
70
71 Instancia_Info Info = Instancia_Info(Name,
72                                     Comment,
73                                     Type,
74                                     Dimension,
75                                     Edge_Type,
76                                     Nodos);
77
78 return Info;
}

```

Listing 3 es el más pesado y complejo y consiste de la función `LecturaTSP`, la cual lee un archivo con su nombre en el parámetro `PArchivo` y los guarda en las clases creadas de Listing 1.

## 2 Matriz de distancias

En esta sección empezaremos con el calculo de nuestra matriz de distancia en nuestra instancia.

Listing 4: `MetodosAuxiliares.h`

```

1 #pragma once
2 #include "Instancia_Info.h"
3
4
5 float EuclideanDistance(Ciudad Node_1, Ciudad Node_2)
6 {
7     float x = Node_1.X_i - Node_2.X_i;
8     float y = Node_1.Y_i - Node_2.Y_i;
9     float dist;
10    dist = pow(x, 2) + pow(y, 2);
11    dist = sqrt(dist);
12    return dist;
13 }
14
15 vector<vector<float>> Matrix(Instancia_Info Instancia)
16 {
17     vector<vector<float>> M;
18     for (int i = 0; i < Instancia.Nodos.size(); i++)
19     {
20         vector<float> D;
21         for (int j = 0; j < Instancia.Nodos.size(); j++)
22         {
23             if (i == j)
24                 D.push_back(0);
25             else
26                 D.push_back(EuclideanDistance(Instancia.Nodos[i], Instancia.Nodos[j]));
27         }
28         M.push_back(D);

```

```

29 }
30 return M;
31 }

```

En listing 4 podemos ver dos métodos de interés el cual es la distancia euclidiana y nuestro método que calcula la distancia.

La distancia euclidiana es calculada de la siguiente manera

$$Distancia(P_1, P_2) = \sqrt{(x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2}$$

nuestro algoritmo 1, contiene además el pseudo-algoritmo para el calculo de la matriz de distancia.

---

**Algorithm 1:** Generador de matriz de distancias

---

```

1 M = []
2 for each arc nodo i ∈ G do
3   D = []
4   for each arc nodo i ∈ G do
5     if i == j then
6       D[i] = 0;
7     else
8       D[i] = EuclideanDistance(i,j);
9     end
10  end
11  M.add(D);
12 end
13 return M;

```

---

Por lo tanto nuestro main se ve de esta manera (Listing 5).

Listing 5: Main

```

1 int main()
2 {
3   Instancia_Info Instancia = LecturaTSP("Instancias/a280.txt");
4   vector<vector<float>> MatrizDistancias = Matrix(Instancia);
5 }

```

## 3 Fase de inicialización

En esta fase iniciamos algunos parámetros como por ejemplo la matriz de feromonas.

### 3.1 Matriz de feromonas

Estas son las feromonas puestas para cada arco al inicio del programa, utilizaremos varios valores, en nuestra variable  $\tau_0$ , la primera sera la más simple  $\tau_0 = 1$ .

En Listing 6 muestro la adición del algoritmo que inicializa la matriz de feromonas.

Listing 6: MetodosAuxiliares.h

```

1
2
3 vector<vector<float>> MFeromonas(Instancia_Info Instancia)
4 {
5   vector<vector<float>> M;
6   for (int i = 0; i < Instancia.Nodos.size(); i++)
7   {
8     vector<float> D;
9     for (int j = 0; j < Instancia.Nodos.size(); j++)
10    {
11      if (i == j)
12        D.push_back(0);
13      else
14        D.push_back(1);

```

```

15     }
16     M.push_back(D);
17 }
18 return M;
19 }

```

Por lo tanto nuestro main se ve de esta manera (Listing 7).

Listing 7: Main

```

1 int main()
2 {
3     Instancia_Info Instancia = LecturaTSP("Instancias/a280.txt");
4     vector<vector<float>> MatrizDistancias = Matrix(Instancia);
5
6     //Fase de inicializacin
7
8     vector<vector<float>> MatrizFeromonas = MFeromonas(Instancia);
9 }
10 }

```

### 3.2 Inicialización de hormigas

En nuestro algoritmo las hormigas son objetos con diversos atributos o variables que utilizaremos para nuestro algoritmo. En listing 8 se declara el objeto hormiga así como sus atributos y su constructor.

Listing 8: Instancia.h

```

1
2
3 class Hormiga
4 {
5 public:
6     int      Identificador;
7     Ciudad   Inicial;
8     Ciudad   Actual;
9     vector<Ciudad> Solucion;
10    vector<Ciudad> Visitar;
11    float     L;
12    float     Delta_L;
13
14    Hormiga(int P_Identificador, Ciudad PInicial, Ciudad PActual, vector<Ciudad> PSolucion,
15            vector<Ciudad> PVisitar)
16    {
17        Identificador = P_Identificador;
18        Inicial = PInicial;
19        Actual = PActual;
20        Solucion = PSolucion;
21        Visitar = PVisitar;
22        L = 0;
23        Delta_L = 0;
24    }
25 };

```

También se agrego un método que nos ayudara a obtener un número aleatorio de una un rango proporcionado en listing 9 se muestra este método.

Listing 9: MetodosAuxiliares.h

```

1
2
3 int NumeroAleatorio(int max)
4 {
5     srand(time(NULL));
6     return rand() % max;
7 }

```

Después inicializo a todas las hormigas haciendo un método auxiliar llamado IniciarHormigas, en listing 10 se inicializan.

Listing 10: MetodosAuxiliares.h

```

1
2 vector<Hormiga> IniciarHormigas(int M, Instancia_Info Instancia)
3 {
4     vector<Hormiga> Hormigas;
5     for (int k = 0; k < M; k++)
6     {
7         vector<Ciudad> Solucion;
8         Ciudad Inicial = Instancia.Nodos[NumeroAleatorio(Instancia.Nodos.size())];
9         Solucion.push_back(Inicial);
10        vector<Ciudad> Visitar;
11        for (int i = 0; i < Instancia.Nodos.size(); i++)
12        {
13            if (Instancia.Nodos[i].Identificador != Inicial.Identificador)
14                Visitar.push_back(Instancia.Nodos[i]);
15        }
16        Hormiga H = Hormiga(k, Inicial, Solucion, Visitar);
17        Hormigas.push_back(H);
18    }
19    return Hormigas;
20 }

```

Ahora ahora nuestro main se ve así (Listing 11). Por ultimo podemos agregar inicializar las dos variables que controlaran la información heurística y el grado de feromonas.

Listing 11: MetodosAuxiliares.h

```

1 int main()
2 {
3     Instancia_Info Instancia = LecturaTSP("Instancias/a280.txt");
4
5     vector<vector<float>> MatrizDistancias = Matrix(Instancia);
6
7     //Fase de inicializacin
8
9     vector<vector<float>> MatrizFeromonas = MFeromonas(Instancia);
10
11    int M = <Numero Hormigas>;
12    vector<Hormiga> Hormigas = IniciarHormigas(M, Instancia);
13
14    int Beta = <valor>;
15    int Alfa = <valor>;
16 }

```

## 4 Fase de construcción

En esta fase empezaremos a construir nuestra solución para cada hormiga

### 4.1 Métodos de apoyo

En listing 12, escribimos la estructura de nuestro código para poder construir la solución de cada hormiga.

Listing 12: Main.cpp

```

1 int main()
2 {
3     //Fase de construccion
4     int n = Instancia.Nodos.size();
5     for (int i = 0; i < n; i++)
6     {
7         if (i < (n - 1))
8         {
9             for (int k = 0; k < M; k++)
10            {
11                Hormigas[k] = EleccionPseudoAleatoria(Hormigas[k], Instancia, Alfa, Beta,
12                MatrizFeromonas, MatrizDistancias);
13            }
14        }
15    }
16 }

```

```

14     else
15     {
16         for (int k = 0; k < M; k++)
17         {
18             Hormigas[k].Actual = Hormigas[k].Inicial;
19             Hormigas[k].Solucion.push_back(Hormigas[k].Inicial);
20             Hormigas[k].L = Distancia(Hormigas[k].Solucion, MatrizDistancias);
21             Hormigas[k].Delta_L = 1 / Hormigas[k].L;
22         }
23     }
24 }
25 }

```

A continuación crearemos un clase que nos ayudara a seleccionar al siguiente destino de cada hormiga, este tendrá un identificador y la probabilidad de ser escogido. (listing 13)

Listing 13: Instancia.h

```

1 class ProCiudad
2 {
3 public:
4     int    Identificador;
5     float  P_i;
6     ProCiudad(int P_Identificador, float P)
7     {
8         Identificador = P_Identificador;
9         P_i = P;
10    }
11 };

```

Para poder seleccionar a nuestro siguiente vecino necesitamos 3 métodos de apoyo que nos ayudaran a lograrlo, estos son, NumeroAleatorio(), SumatoriaCumulativa(), SelectionSort() y RuletaRusa(). En listing 14 vemos a estos tres métodos.

Listing 14: MetodosAuxiliares.h

```

1 int NumeroAleatorio(int max)
2 {
3     srand(time(NULL));
4     return rand() % max;
5 }
6
7 vector<float> SCumulativa(vector<ProCiudad> OrderP_i)
8 {
9     vector<float> SumaCumulativa;
10    for (int i = 0; i < OrderP_i.size(); i++)
11    {
12
13        float CumulativoLocal = 0;
14        if (SumaCumulativa.size() == 0)
15            SumaCumulativa.push_back(OrderP_i[0].P_i);
16        else
17        {
18            for (int j = 0; j <= SumaCumulativa.size(); j++)
19            {
20                CumulativoLocal = CumulativoLocal + OrderP_i[j].P_i;
21            }
22            SumaCumulativa.push_back(CumulativoLocal);
23        }
24    }
25    return SumaCumulativa;
26 }
27
28 vector<ProCiudad> SelectionSort(int n, vector<ProCiudad> P_i)
29 {
30     vector<ProCiudad> OrderP_i;
31     for (int j = 0; j < n; j++)
32     {
33         float Smallest = P_i[0].P_i;
34         int Smallest_i = 0;
35         for (int i = 0; i < P_i.size(); i++)

```

```

36     {
37         if (P_i[i].P_i < Smallest)
38         {
39             Smallest = P_i[i].P_i;
40             Smallest_i = i;
41         }
42     }
43     OrderP_i.push_back(P_i[Smallest_i]);
44     P_i.erase(P_i.begin() + Smallest_i);
45 }
46 return OrderP_i;
47 }
48
49 int RuletaRusa(vector<float> SumaCumulativa)
50 {
51     int Index = 0;
52     float RandomNumber = (float)rand() / RAND_MAX;
53     for (int i = 0; i < SumaCumulativa.size(); i++)
54     {
55         if (i == 0)
56         {
57             if (0 <= RandomNumber && RandomNumber <= SumaCumulativa[i])
58                 return Index = i;
59         }
60         else if (i == SumaCumulativa.size() - 1)
61         {
62             if (SumaCumulativa[i - 1] <= RandomNumber && RandomNumber <= 1)
63                 return Index = i;
64         }
65         else
66         {
67             if (SumaCumulativa[i - 1] < RandomNumber && RandomNumber <= SumaCumulativa[i])
68                 return Index = i;
69         }
70     }
71 }

```

## 4.2 Elección PseudoAleatoria

A cada hormiga iremos agregándole un nodo, esto lo haremos de acuerdo a la regla de Elección Pseudo Aleatoria, en lstring 15 declaramos el método.

Listing 15: MetodosAuxiliares.h

```

1 Hormiga EleccionPseudoAleatoria(Hormiga H, Instancia_Info Instancia, float Alfa, float Beta,
2     vector<vector<float>> MF, vector<vector<float>> MD)
3 {
4     vector<ProCiudad> P_i;
5     float Sumatoria = 0;
6     for (int j = 0; j < H.Visitar.size(); j++)
7     {
8         float Tau_ij = MF[H.Actual.Identificador - 1][H.Visitar[j].Identificador - 1];
9         float Eta_ij = 1 / (MD[H.Actual.Identificador - 1][H.Visitar[j].Identificador - 1]);
10        float P = pow(Tau_ij, Alfa) * pow(Eta_ij, Beta);
11        Sumatoria = Sumatoria + P;
12    }
13    for (int j = 0; j < H.Visitar.size(); j++)
14    {
15        float Tau_ij = MF[H.Actual.Identificador - 1][H.Visitar[j].Identificador - 1];
16        float Eta_ij = 1 / (MD[H.Actual.Identificador - 1][H.Visitar[j].Identificador - 1]);
17        float P = (pow(Tau_ij, Alfa) * pow(Eta_ij, Beta)) / Sumatoria;
18        ProCiudad PCiudad = ProCiudad(H.Visitar[j].Identificador, P);
19        P_i.push_back(PCiudad);
20    }
21
22    int n = P_i.size();
23    vector<ProCiudad> OrderP_i = SelectionSort(n, P_i);
24
25    vector<float> SumaCumulativa = SCumulativa(OrderP_i);

```



```

26     int Index = RuletaRusa(SumaCumulativa);
27
28     H.Actual = Instancia.Nodos[OrderP_i[Index].Identificador - 1];
29     H.Solucion.push_back(H.Actual);
30     for (int i = 0; i < H.Visitar.size(); i++)
31     {
32         if (H.Actual.Identificador == H.Visitar[i].Identificador)
33             Index = i;
34     }
35     H.Visitar.erase(H.Visitar.begin() + Index);
36     H.L = Distancia(H.Solucion, MD);
37     H.Delta_L = 1 / H.L;
38
39     return H;
40 }

```

### 4.3 Evaporación local

---

#### Algorithm 2: RecibirAnt(*Ant*)

---

```

1  AjustarAtributos(Ant);
2  Enviar(Ant,MejorVecino(Ant));

```

---



---

#### Algorithm 3: AjustarAtributos(*Ant*)

---

```

1  if Nido(Ant) then
2      if Retornando(Ant) then
3          | Inicializar(Ant);
4      else
5          | AjustarBanderaRetorno(Ant);
6          | CalcularFeromona(Ant);
7      end
8  end
9  ActualizarMejorRuta();

```

---



---

#### Algorithm 4: MejorVecino(*Ant*)

---

```

1  if Retornando(Ant) then
2      | DepositarFeromona();
3      | return UltimoNodoVisitado(Ant);
4  end
5  J = EleccionAleatoria();
6  ActualizarRuta(J);
7  EvaporacionLocal();
8  AñadirVisitados(J,Ant);
9  return J;

```

---