# Árboles Binarios de Búsqueda

Profesores Estructuras de Datos, 2024.

Dpto. Lenguajes y Ciencias de la Computación.

University of Málaga

Licenciado bajo CC BY-NC 4.0



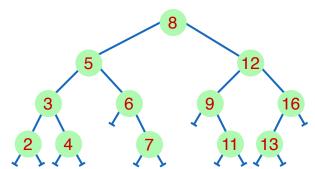
## Árboles Binarios de Búsqueda (Binart Search Tree, BST) y la Propiedad de Orden de BST (BSTOP)

Un Árbol Binario de Búsqueda (BST) es un árbol **binario** de elementos únicos (sin repeticiones) que satisface la Propiedad de Orden de Árbol Binario de Búsqueda (BSTOP):

- Para cada nodo en el árbol:
  - Todos los nodos en su subárbol izquierdo tienen valores menores que el valor del nodo y
  - Todos los nodos en su subárbol derecho tienen valores mayores que el valor del nodo.

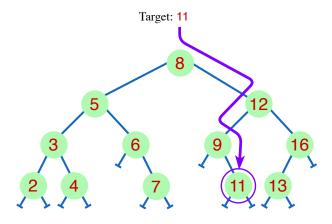
#### Consecuencias de BSTOP:

- Es posible buscar, insertar y eliminar un elemento en el árbol en tiempo O(h), donde h es la altura del árbol.
- Los elementos mínimo y máximo son los nodos más a la izquierda y más a la derecha.
- Un recorrido en orden del árbol visita los nodos en orden ordenado.
- Aplicaciones de los Árboles Binarios de Búsqueda:
  - Conjuntos, bolsas y diccionarios pueden ser implementados eficientemente usando BSTs.



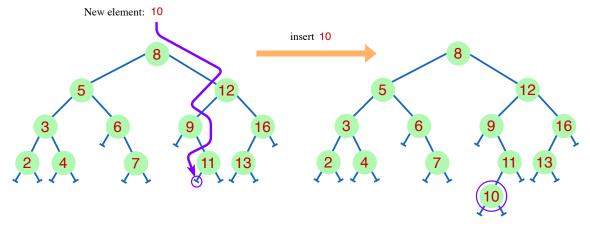
## Búsqueda de un Elemento en un BST

- Objetivo: Buscar un elemento dado (el objetivo) en un BST.
- Precondición: El árbol es un BST (cumple BSTOP).
- Postcondición: Devolver: encontrado si el objetivo está; si no, no encontrado.
- Algoritmo:
  - i. Comenzar en la raíz del árbol.
  - ii. Si el árbol está vacío, devolver no encontrado.
  - iii. Si la raíz es igual al objetivo, devolver encontrado.
  - iv. Si el objetivo es menor que raíz, buscar el objetivo en el subárbol izquierdo.
  - v. Si no, el objetivo es mayor que la raíz; buscar en el subárbol derecho.
- **Complejidad**: O(h), donde h es la altura del árbol. Sólo hacemos una única comparación en cada nivel del árbol.



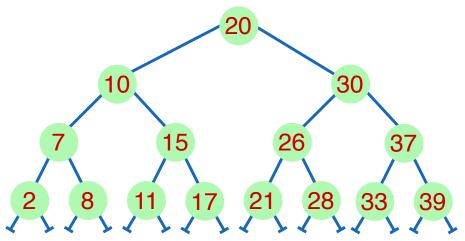
#### Inserción de un Elemento en un BST

- **Objetivo**: Insertar un nuevo elemento en un BST manteniendo su unicidad de elementos y propiedades de orden.
- Precondición: El árbol es un BST.
- Postcondición: El árbol sigue siendo un BST después de insertar el nuevo elemento.
- Algoritmo:
  - i. Comenzar en la raíz del árbol.
  - ii. Si el árbol está vacío, insertar el nuevo elemento como raíz e incr. el tamaño.
  - iii. Si el nuevo elemento es igual a la raíz, reemplazar la raíz con el nuevo elemento.
  - iv. Si el nuevo elemento es menor que la raíz, insertarlo en el subárbol izquierdo.
  - v. Si no, el nuevo elemento es mayor que la raíz; insertarlo en el subárbol **derecho**.
- Complejidad: O(h), donde h es la altura del árbol ya que hacemos una única comparación en cada nivel del árbol.



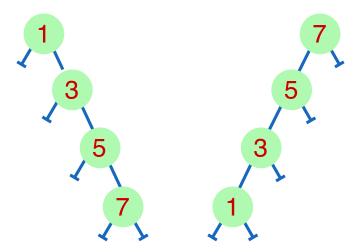
#### Altura de un BST

- La complejidad de las operaciones en un BST depende de la altura del árbol.
- La altura de un BST impacta significativamente la eficiencia de sus operaciones.
- En el mejor de los casos, el BST es un árbol binario perfecto y su altura es
   O(log n), donde n es el número de nodos en el árbol.



## Altura de un BST (II)

- En el peor de los casos, el BST es un árbol degenerado. Cada nodo tiene solo un hijo, y la altura es O(n), donde n es el número de nodos en el árbol.
- Esto puede suceder si los elementos se insertan en orden.



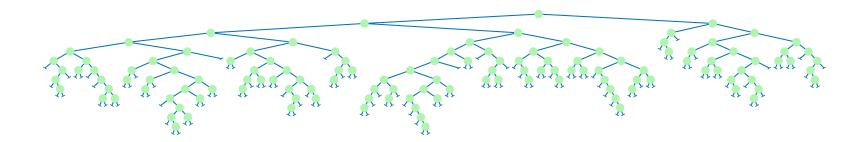
• En este caso, el rendimiento de las operaciones en el árbol se degrada y se comporta en términos de eficiencia similar a una lista enlazada.

## Altura de un BST (III)

Binario perfecto  $O(\log(n)) \le h \le O(n)$  Degradado

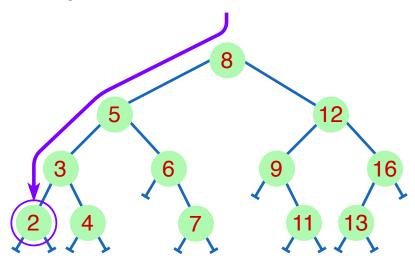
## Altura de un BST (IV)

- En la práctica, si insertamos los elementos en un orden aleatorio, la altura del árbol será cercana a O(log n) y el árbol funcionará de manera eficiente.
- ullet Esta imagen muestra un BST construido insertando 128 elementos aleatorios ¡Su altura es solo 13! ...  $7 \le h = 13 \le 128$



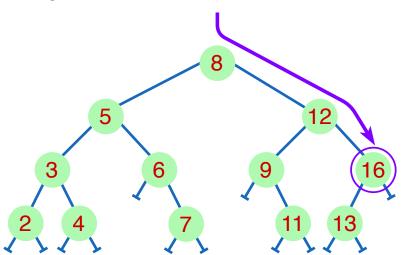
## Búsqueda del Elemento Mínimo en un BST

- Objetivo: Devolver el elemento mínimo en un BST.
- Precondición: El árbol es un BST.
- Postcondición: Devolver el elemento mínimo en el árbol.
- Algoritmo:
  - i. Si el árbol está vacío, devolver no hay elemento mínimo.
  - ii. Comenzar en la raíz del árbol.
  - iii. Si el subárbol izquierdo está vacío, devolver el valor del nodo.
  - iv. De lo contrario, repetir este mismo proceso pero buscando el elemento mínimo en el subárbol izquierdo.
- Complejidad: O(h), donde h es la altura del árbol ya que descendemos por la espina izquierda del árbol y su longitud está limitada por la altura del árbol.



## Búsqueda del Elemento Máximo en un BST

- Objetivo: Devolver el elemento máximo en un BST.
- Precondición: El árbol es un BST.
- Postcondición: Devolver el elemento máximo en el árbol.
- Algoritmo:
  - i. Si el árbol está vacío, devolver no hay elemento máximo.
  - ii. Comenzar en la raíz del árbol.
  - iii. Si el subárbol derecho está vacío, devolver el valor del nodo.
  - iv. De lo contrario, repetir este mismo proceso pero buscando el elemento máximo en el subárbol derecho.
- Complejidad: O(h), donde h es la altura del árbol ya que descendemos por la espina derecha del árbol y su longitud está limitada por la altura del árbol.



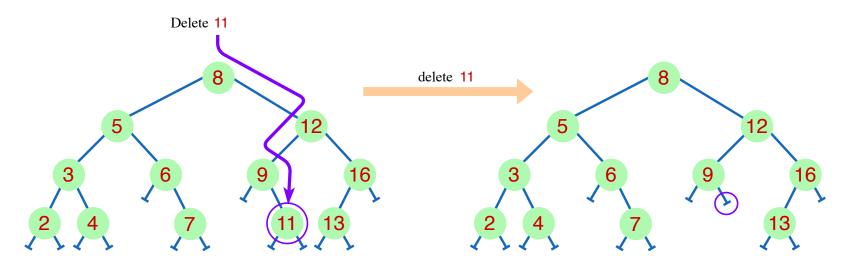
#### Eliminar un Elemento de un BST

- Objetivo: Eliminar un elemento de un BST manteniendo sus propiedades de orden.
- Precondición: El árbol es un BST.
- Postcondición: El árbol sigue siendo un BST y el elemento es eliminado.
- Algoritmo:
  - i. Comenzar en la raíz del árbol.
  - ii. Si el árbol está vacío, devolver el árbol.
  - iii. Si el objetivo es menor que el valor de la raíz, eliminar el objetivo del subárbol izquierdo.
  - iv. Si el objetivo es mayor que el valor de la raíz, eliminar el objetivo del subárbol derecho.
  - v. Si el objetivo es igual al valor de la raíz:
    - Si la raíz no tiene hijos, eliminar la raíz.
    - Si la raíz tiene un hijo, reemplazar la raíz con su hijo.
    - Si la raíz tiene dos hijos, reemplazar la raíz con el elemento mínimo en el subárbol derecho y eliminar el elemento mínimo del subárbol derecho.

• Complejidad: O(h), donde h es la altura del árbol.

## Eliminar. Elemento Eliminado sin Hijos

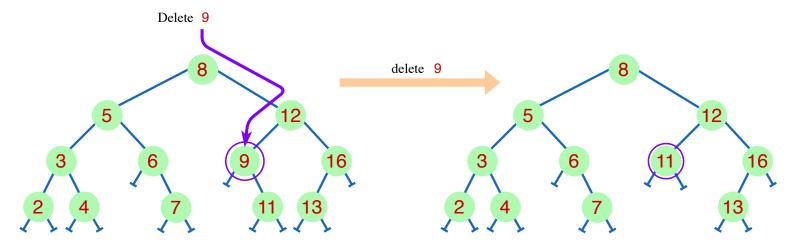
• Si el elemento a eliminar no tiene hijos, simplemente elimine el elemento.



• De manera trivial, mantiene la propiedad de orden del BST.

## Eliminar. Elemento Eliminado con un Hijo

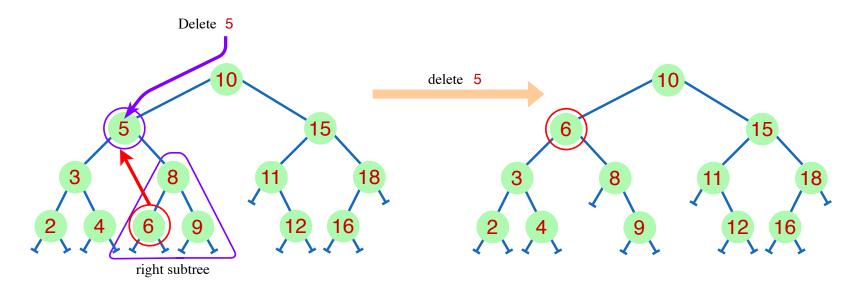
- Si el elemento a eliminar tiene un solo hijo, reemplácelo con su hijo.
- En este ejemplo, vamos a eliminar el elemento 9 del árbol:



• Este algoritmo mantiene la propiedad de orden del BST ya que el hijo está en la posición correcta con respecto al padre del nodo eliminado.

## Eliminar. Elemento Eliminado con Dos Hijos

- Si el elemento a eliminar tiene dos hijos, reemplace el elemento con el elemento mínimo en el subárbol derecho y elimine el elemento mínimo del subárbol derecho.
- En este ejemplo, vamos a eliminar el elemento 5 del árbol:



• Este algoritmo mantiene la propiedad de orden del BST ya que el elemento mínimo en el subárbol derecho es mayor que los elementos en el subárbol izquierdo y menor que el resto de los elementos en el subárbol derecho.

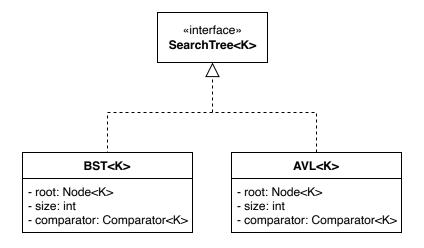
## El TAD Árbol de Búsqueda en Java

- La interfaz SearchTree<K> define un árbol de búsqueda que almacena elementos únicos de tipo K.
- El método comparator devuelve el comparador utilizado para comparar elementos, determinando el orden de los elementos en el árbol de búsqueda.

```
package org.uma.ed.datastructures.searchtree;
public interface SearchTree<K> {
    Comparator<K> comparator(); // devuelve el comparador utilizado para comparar elementos
    boolean isEmpty();
                                     // devuelve true si el árbol está vacío
    int size():
                                     // devuelve el número de elementos en el árbol
    int height();
                                     // devuelve la altura del árbol
    void clear():
                                     // elimina todos los elementos del árbol
    void insert(K kev):
                                     // inserta un nuevo elemento o reemplaza un elemento existente con la clave dada
    K search(K key);
                                     // devuelve el elemento con la clave dada o null si no se encuentra
    boolean contains(K key);
                                     // devuelve true si el elemento con la clave dada está en el árbol
    void delete(K key);
                                     // elimina el elemento con la clave dada
    K minimum();
                                     // devuelve el elemento mínimo en el árbol
    K maximum():
                                     // devuelve el elemento máximo en el árbol
    void deleteMinimum():
                                     // elimina el elemento mínimo del árbol
    void deleteMaximum():
                                     // elimina el elemento máximo del árbol
    Iterable<K> inOrder():
                                     // para iterar sobre los elementos en orden (in-order)
    Iterable<K> pre0rder();
                                     // para iterar sobre los elementos en preorden
    Iterable<K> postOrder();
                                     // para iterar sobre los elementos en postorden
```

## Implementaciones del TAD Árbol de Búsqueda

- Un árbol de búsqueda puede ser implementado usando diferentes estructuras de datos.
- Diferentes clases pueden implementar la interfaz SearchTree<K> :
  - BST<K> : Usa un árbol binario de búsqueda para almacenar elementos. La mayoría de las operaciones son O(h), donde h es la altura del árbol.
  - AVL<K>: Usa un árbol balanceado de Adelson-Velsky y Landis (AVL) para almacenar elementos. La mayoría de las operaciones son O(log n), donde n es el número de elementos en el árbol.



#### La clase BST

- BST<K> implementa la interfaz SearchTree<K> usando un árbol binario de búsqueda como representación.
- La clase anidada Node representa un nodo en el BST. Cada nodo almacena:
  - El elemento único ( key ) en el nodo.
  - Referencias a los hijos left y right.

## La clase BST (II)

- La clase BST mantiene:
  - Una referencia a root del BST. Esta referencia es null si el árbol está vacío.
  - Un comparator para comparar elementos.
  - El número de elementos ( size ) en el árbol.

```
. . .
private final Comparator<K> comparator;
private Node<K> root;
private int size;
private BST(Comparator<K> comparator, Node<K> root, int size) {
    this.comparator = comparator;
    this.root = root;
    this.size = size;
public BST(Comparator<K> comparator) {
    this(comparator, null, 0);
}
```

## Complejidad Computacional en BST

Operación	Coste
BST.empty	O(1)
isEmpty, size	O(1)
clear	O(1)
insert, search, contains, delete	O(h) †
minimum, maximum	O(h) †
deleteMinimum, deleteMaximum	O(h) †
inOrder, preOrder, postOrder iteraciones completas	O(n)

<sup>&</sup>lt;sup>†</sup> La altura del árbol (h) está entre O(log n) y O(n).

## BSTSet vs. SortedLinkedSet vs. SortedArraySet. Comparación Experimental

- Con BST se puede implementar un conjunto. Se ha comparado esta implementación con SortedLinkedSet y SortedArraySet.
- Medimos el tiempo para realizar 50000 operaciones (insert, delete y contains) usando elementos aleatorios en un conjunto inicialmente vacío.
- Usando una CPU Intel i7 860 y JDK 22:
  - SortedArraySet fue 8.15 veces más rápido que SortedLinkedSet .
  - BSTSet fue 304 veces más rápido que SortedLinkedSet.
- Luego hicimos la misma comparación pero realizando todas las inserciones en orden ascendente (BST degenerado).
  - SortedArraySet fue 28 veces más rápido que SortedLinkedSet.
  - BSTSet fue 1.8 veces más lento que SortedLinkedSet .