

algorithm01 代码思想

- 读取task集合tasks, worker集合workers
- 生成距离倒数 $1/r_{ij}$ 的列表Edges, 这里直接就拉成一维的了
- 从大到小,排序,而且只排这一次就够了,时间复杂度mn imes log(mn)
- 选取Edges里第一个,也就是 $1/r_{ij}$ 最大的,加入列表Pairs(表示匹配好的 $oxed{r}$)
- 更新列表Edges: 获取刚刚匹配上的 $worker\ id$ 和 $task\ id$,将Edges与这两个id相关的边删掉
- 重复第四步,直到Edges里没有元素

```
class E():
    def __init__(self,t_id,w_id,dis) -> None:
        self.dis=dis
        self.t_id=t_id
        self.w_id=w_id
class Algorithm01:
    def __init__(self) -> None:
        self.Edges:E=[]
        self.Pairs:E=[]
    def run(self,tasks:Task,workers:Worker):
        self.__getEdges(tasks,workers)
        self.Edges.sort(key=lambda x:x.dis,reverse=False) # 从大到小排列
        while(len(self.Edges!=0)):
            self.Pairs.append(self.Edges[0])
            self.__updateEdges()
    def __getEdges(self,tasks,workers):
        n=len(tasks)
        for i in range(n):
            for j in range(n):
                t=tasks[i]
                w=workers[j]
                e=E(t.id,w.id,dist(t,w))
                self.Edges.append(e)
    def __updateEdges(self):
        newEdges=[]
        e:E=self.Edges[0]
        t_id=e.t_id
        w_id=e.w_id
        for i in self.Edges:
            if i.t_id==t_id or i.w_id==w_id :
                continue
            newEdges.append(i)
        self.Edges=copy.deepcopy(newEdges)
```