Cache 设计指导

王轩

Cache 回顾

Cache 结构在课本《计算机体系结构:量化研究方法》(中文第五版)的附录 B:存储器层次结构回顾 中有所描述。本实验全部采用"写回+写入分派"的 cache 策略,这种策略在读或写命中时,直接从 cache 中读写数据,只需要一个时钟周期,不需要对 CPU 流水线进行 stall;在发生缺失时,读缺失和写缺失的处理方法是相同的,都是从主存中换入缺失的 line (line 即块)到 cache 中(当然,如果要换入的 line 已经被使用了,并且脏,则需要在换入之前进行换出),再从 cache 中读写数据。总结下来,cache 应该维护如下的状态机:

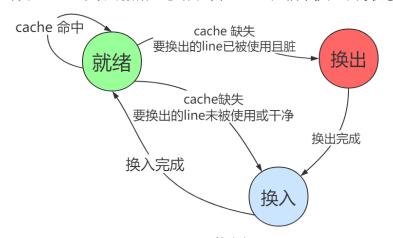


图 1: cache 状态机

我们提供的简单直接映射的 cache 中就有这样的状态机。当没有读/写请求时, cache 保持就绪状态, 当 CPU 发出读/写请求时, cache 检查是否命中, 如果命中则立刻响应读/写请求, 并仍保持就绪状态。如果缺失, 则进行换入(换入之前可能需要先换出), 在 cache 进行换出换入时, cache 无法响应 CPU 当前的读写请求, 因此需要向 CPU 发出 miss=1 的信号, CPU 需要使用该信号控制所有流水段进行 stall。直到 cache 完成换出换入后重回就绪状态, 此时 cache 就能响应这个读写请求。

在今后我们发布的 CPU+cache 的完整代码中,加入 cache miss 时对 cpu 流水线的 stall 控制,以及对 cache miss 率的统计。

Cache 对外接口与时序

现在,让我们暂时把 cache 当作黑箱,看看它对外的接口和时序是怎样的。我们提供的简单 cache 的对外接口如下。当你对 cache 进行修改时,也要遵循这个接口和时序,否则会在连接 CPU 的时候遇到困难。

```
module cache #(
 parameter LINE ADDR LEN = 3, //line 内地址的长度, 决定了每个 line 具有 2^3=8 个 word
 parameter SET ADDR LEN = 2, //组地址的长度, 决定了一共有 2^2=4 个组
 parameter TAG_ADDR_LEN = 7, //tag的长度
                    = 4 //组相连度,决定了每组中有多少路 line,对于直接映射 cache,
 //parameter WAY_CNT
                          //该参数用不到,但组相连 cache 中需要大家用到这个参数
)(
 input clk, rst,
 output miss,
                         // 对 CPU 发出的 miss 信号
 input [31:0] addr,
                         // 读/写请求的地址
 input rd req,
                         // 读请求信号
 output reg [31:0] rd_data,
                        // 读出的数据,一次读一个 word
 input wr_req,
                         // 写请求信号
 input [31:0] wr_data
                         // 要写入的数据, 一次写一个 word
);
```

当读/写命中时,时序与以往我们提供的 dataRam 完全一样,如图:

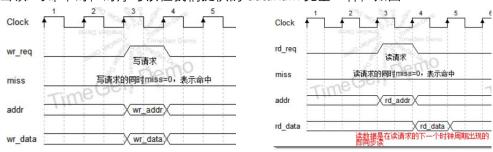


图 2: 写命中时序(左), 读命中时序(右)

当读/写缺失时,随着请求信号的出现, miss 信号同样变为 1,请求信号要一直保持 1,直到一个周期, miss 变为 0,请求信号仍为 1,就完成了一次读/写。另外,在请求信号保持 1 的过程中, addr 和 wr_data 也要保持。

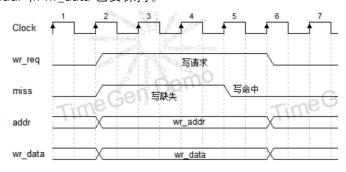


图 3: 写缺失时序

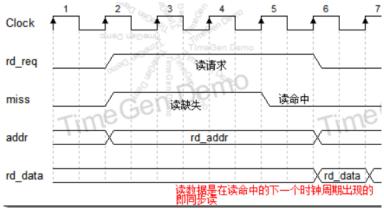


图 4: 读缺失时序

rd_req 与 miss, wr_req 与 miss, 实际上构成了两对握手信号, 这种握手信号时序广泛的应用于总线技术中。

注意: 在以上的时序图中, 缺失只持续了 3 个时钟周期, 这只是为了方便演示。在本实验中, 由于主存需要 50 个周期进行一次读/写, 所以 cache 缺失会持续 50 多个时钟周期或 100 多个时钟周期。当只进行换入时, 缺失持续 50 多个时钟周期。当先换出后换入时, 缺失持续 100 多个时钟周期。

主存对外接口与时序

主存代码由我们提供,它被我们提供的简单 cache 所调用,是使用 BRAM 模仿的 DDR。包括 main_mem.sv 与 mem.sv 两个文件,顶层文件是 main_mem.sv,它以 line 为读写单元,(而不是以 word 为读写单元),且读写周期很长,本实验设置为 50 个时钟周期。由于不需要学生对 main_mem 做任何修改,因此也不需要读懂它的内部实现,只需要把它当作黑箱,了解其时序。

main_mem 的输入输出接口定义如下:

```
// 主存,每次读写以 line 为单位,并会延时固定的 50 个周期
module main mem #(
 parameter LINE_ADDR_LEN = 3, // line 内地址的长度, 决定了每个 line 具有 2^3=8 个 word
 parameter ADDR_LEN = 8 // 主存一共有 2^8=256 个 line
)(
 input clk, rst,
                                          // 读写响应信号
 output gnt.
                                          // 读写地址
 input [ADDR_LEN-1:0] addr,
                                          // 读请求信号
 input rd_req,
 output reg [31:0] rd_line [1<<LINE_ADDR_LEN], // 读出的 line 数据, 这是一个二维数组, 即 8 个 word = 8*32bit
 input wr req,
                                          // 写请求信号
 input [31:0] wr_line [1<<LINE_ADDR_LEN]</pre>
                                          // 要写入的 line 数据, 这是一个二维数组, 是 8 个 word = 8*32bit
```

main_mem 的读写时序与之前介绍的 cache 的读写缺失时序非常相似,也就是说,主存可以看作一个永远都会缺失,并且一缺失就缺失 50 个周期的 cache。不同的是 cache 的 miss 信号和 main_mem 的 gnt 信号的逻辑相反: cache 的 miss=0 时代表命中; 而 main_mem 的 gnt=1 时代表命中。如图:

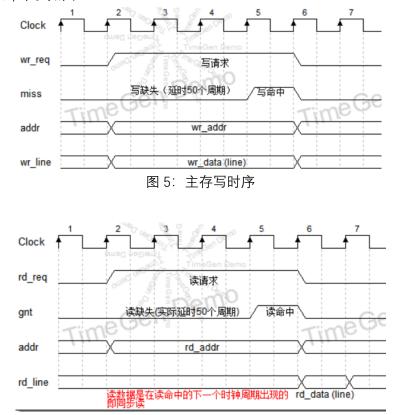


图 6: 主存读时序

直接映射 cache 的实现

本节的内容务必结合我们提供的 cache 代码去阅读。要理解 cache 首先要看 32bit addr 是如何分割的,如下图:



图 7: 32bit 地址的分割

word_addr[1:0]: 字节地址,即指定字节是 word(字)中的第几个。固定为 2bit。在做 cache 实验是,为了代码简便,方便大家抓住重点,不要求处理独热码,因此 word_addr 不需要处理。同时我们提供的 cache 相关的汇编代码中不出现半子和字节的读写指令,只使用 lw 和 sw 指令做内存读写。

line_addr: line 内地址,其长度由参数 LINE_ADDR_LEN 决定。例如,如果希望每个 line 中有 16 个 word,则 LINE_ADDR_LEN 应设为 4, 因为 2^4=16。在 cache 读写过程中, line_addr

用于指示要读写的 word 是 line 中的哪一个 word。

set_addr: line 地址,其长度由参数 SET_ADDR_LEN 决定。例如,如果希望 cache 中有 4个 cache 组,则 SET_ADDR_LEN 应该设置为 2,因为 2^2=4。在 cache 读写过程中, set_addr负责将读写请求路由到正确的组。

tag_addr: 是该 32 位地址的 TAG。当发生读写请求时, cache 应该把 32 位地址中的 tag_addr 取出,与 cache 中的 TAG 比较,如果相等则命中。如果不等则缺失。

unused_addr: 32 位地址中的高位,直接丢弃。

在我们提供的代码中,使用一句 assign 完成 32bit 地址的分割:

```
assign {unused_addr, tag_addr, set_addr, line_addr, word_addr} = addr;
```

在我们提供的简单 cache 中,line size 可以通过调节 LINE_ADDR_LEN 去改变,组数可以通过调节 SET_ADDR_LEN 去改变。这里,以 LINE_ADDR_LEN=3,SET_ADDR_LEN=2,TAG_ADDR=12 为例,给出直接相连 cache 的结构图:

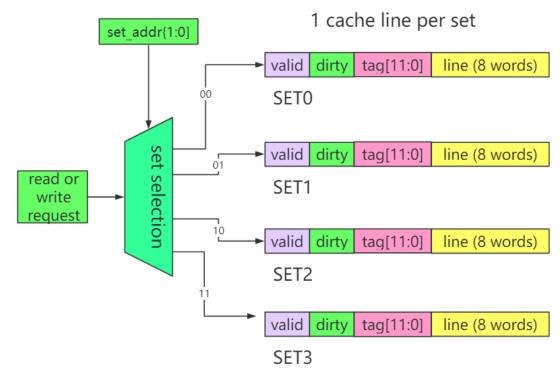


图 8: 直接相连 cache 的结构

实际上,直接相连是组相连的特殊情况,相当于1路组相连,因此每个 set 中只有1个 line。每个 line 是8个 word,除此之外,每个 line 还需要1个 TAG,一个 dirty (脏位),一个 valid (有效位)。这些在 systemverilog 代码里如下:

图 9: 直接相连 cache 中的一些变量

当有读写请求时,根据地址中的 set_addr 字段,决定要到哪个 line 中读写数据。然后,查看该 line 是否 valid, 如果 valid=0 则一定是缺失,如果 valid=1, 说明这个 line 是有效的,需要比较这个 line 的 tag 和地址中的 tag 是否相同,相同则命中,不同则缺失。如果命中,则立即响应读写请求。当然,如果是写请求,要把 dirty 置 1。

如果 cache 缺失,要从主存中换入该块到这个 cache line 中。在换入前,也需要考虑是

否需要先换出。如果 valid=1 且 dirty=1, 说明该 cache 块是有效的并且已经被修改过, 则需 要先进行换出。此时需要控制 cache 状态机的状态转移。cache 状态机的状态如下,请结合 图 1 理解这个状态机:

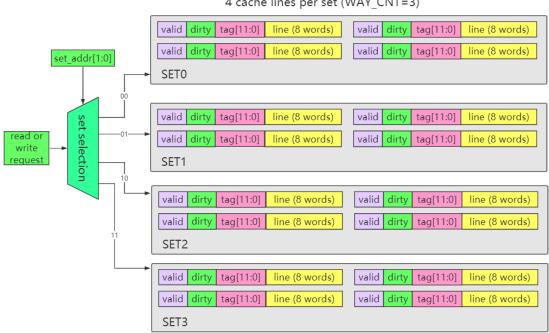
```
enum {IDLE, SWAP_OUT, SWAP_IN, SWAP_IN_OK} cache_stat = IDLE;
```

相比图 1, 这里多出一个状态 SWAP_IN_OK, 该状态一定出现在 SWAP_IN 状态之后. 只占用一个时钟周期,负责把主存中读出的数据写入 cache line。

组相连 cache 的实现

Cache 实验的主要任务是理解我们提供的直接相连 cache 的代码,并修改成 WAY_CNT 路组相连的 cache 代码(强烈建议 WAY CNT 作为参数可调,这是为了方便在写 cache 实验 报告时快速的修改组相连度进行实验)。

下图是组相连 cache 的结构图。取 LINE_ADDR_LEN=3, SET_ADDR_LEN=2, TAG ADDR=12, WAY CNT=4 为例。



4 cache lines per set (WAY CNT=3)

图 10: 4 路组相连 cache (WAY_CNT=4)

相比直接相连 cache. 组相连 cache 需要加入的有:

- 1) 将图 9 中所示的数组添加一个维度, 该维度的大小为 WAY_CNT
- 2) 实现并行命中判断:为了判断是否命中,直接相连 cache 每次只需要判断一个 valid,一 个 dirty,一个 TAG 是否命中,但组相连 cache 则需要在组内并行的判断每路 line 是否 命中
- 3) 实现替换策略: 当 cache 需要换出时,直接相连 cache 没有选择,因为每个组中只有1 个 line,只能换出换入这唯一的 line。但组相连 cache 需要决策换出哪个 line。本实验要 求实现 FIFO 换出策略与 LRU 换出策略(请见《计算机体系结构:量化研究方法》(中文 第五版)附录 B)。为了实现 FIFO 策略和 LRU 策略,还需要加入一些辅助的 wire 和 req 变量。

Cache testbench 的生成和使用

我们提供的 python 脚本(generate_cache_tb.py)用于生成针对 cache 进行正确性测试的 testbench。并且提供一个已经生成好的 testbench (cache_tb.sv)

请建立 Vivado 工程,将 cache.sv、main_mem.sv、mem.sv 添加进 Vivado 工程的 Design Sources,将 cache_tb.sv 添加进 Vivado 工程的 Simulation Sources。添加后 vivado 工程应该呈现如下的层次结构。



图 11: 使用 Vivado 添加 cache 相关文件后呈现的层次结构

添加后,点击 Run Simulation->Run Behavioral Simulation 进行行为仿真,然后可以看到如下的波形:

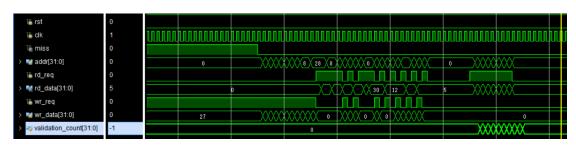


图 12: cache 读写测试波形

该 testbench 对 cache 进行 N 次顺序写入,再进行 3N 次随机读写,最后进行 N 次顺序读出,并验证读出的数据是否符合预期,每当读取的数据符合预期,validation_count 这个变量就+1,直到完成所有读出数据的验证后,validation_count 变成-1,即 0xffffffff。说明 cache 读写验证通过。

Generate_cache_tb.py 能够生成不同 N 值的 testbench,N 值代表读写测试的规模。运行方法是在命令行中运行命令,附带参数 N (需要安装 python2 或 python3)。图 13 展示了如何生成读写规模 N=16 的 testbench 代码:

图: 使用工具

你可以使用管道命令,将打印结果写入.sv 文件中:

python .\generate_cache_tb.py 16 > cache_tb.sv

关于 SystemVerilog

注意到我们提供的 cache 代码实际上是 SystemVerilog, 以.sv 为文件后缀。SystemVerilog 与 Verilog 兼容性极强,模块之间可以互相调用(类似于 C 和 C++的关系)。这里我们使用 SystemVerilog 是因为它更能方便的操作多维数组,cache 实验中很多地方使用多维数组非常方便。不需要学生去系统的学习 SystemVerilog 语法,只需要了解它的少量 feature 即可。

关于 Vivado 的综合(Synthesis)

因为 cache 实验最终要求学生对不同参数的 cache 进行资源消耗评估, 所以必须学会使用使用 Vivado 将 systemverilog 代码综合成电路, 并查看综合报告。

首先,为了提升综合速度,我们仅仅将 cache 模块作为顶层进行综合。我们要修改 cache.sv 中的各个 cache 参数为你想要综合的参数。然后在 Vivado 中,设置 cache.sv 为顶层文件,然后点击 Run Synthesis 进行综合,如图 14。

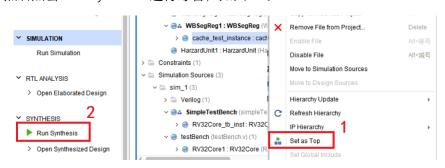


图 14:设置 cache.sv 为顶层,并开始综合

综合大概需要几十秒到几分钟,完成后,点击 Open Synthesized Design,在 Project Summary 中下拉,可以看到一个 Utilization 框,即资源占用报告。点击 Table 可以看到这些资源占用的绝对数值。如图 15.

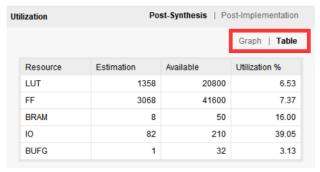


图 15: 资源占用报告

解读:

LUT、FF: 是我们最在意的资源,因为 cache 的逻辑均使用 LUT 和 FF 实现。这两个参数的使用量就代表了你的 cache 所占用电路的资源量。

BRAM: 主存 main_mem 被综合成了 BRAM。由于我们不对主存进行修改,所以这一项不需要在意。

IO、BUFG 等: 这些与 FPGA 管脚相关, 完全不需要在意。