Lab5 Tomasulo 和 cache 一致性

模拟器使用

实验目的:

- 1. 熟悉 Tomasulo 模拟器和 cache 一致性模拟器(监听法和目录法)的使用
- 2. 加深对 Tomasulo 算法的理解,从而理解指令级并行的一种方式-动态指令调度
- 3. 掌握 Tomasulo 算法在指令流出、执行、写结果各阶段对浮点操作指令以及 load 和 store 指令进行什么处理;给定被执行代码片段,对于具体某个时钟周期,能够写出保留站、指令状态表以及浮点寄存器状态表内容的变化情况。
- 4. 理解监听法和目录法的基本思想,加深对多 cache 一致性的理解
- 做到给出指定的读写序列,可以模拟出读写过程中发生的替换、换出等操作,同时模拟 出 cache 块的无效、共享和独占态的相互切换

实验要求:

一、Tomasulo 算法模拟器

使用模拟器进行以下指令流的执行并对模拟器截图、回答问题

L.D F6, 21 (R2)

L.D F2, 0 (R3)

MUL.D F0, F2, F4

SUB.D F8, F6, F2

DIV.D F10, F0, F6

ADD.D F6, F8, F2

假设浮点功能部件的延迟时间:加减法 2 个周期,乘法 10 个周期, load/store2 个周期,除法 40 个周期。

- 1. 分别截图(当前周期 2 和当前周期 3),请简要说明 load 部件做了什么改动
- 2. 请截图 (MUL.D 刚开始执行时系统状态),并说明该周期相比上一周期整个系统发生了哪些改动(指令状态、保留站、寄存器和 Load 部件)
- 3. 简要说明是什么相关导致 MUL.D 流出后没有立即执行
- 4. 请分别截图 (15 周期和 16 周期的系统状态),并分析系统发生了哪些变化
- 5. <u>回答所有指令刚刚执行完毕时是第多少周期,同时请截图(最后一条指令写 CBD 时认为指令流执行结束)</u>
- 二、多 cache 一致性算法-监听法
- 1. 利用模拟器进行下述操作,并填写下表

所进行的访问	是否发生	是否发生	监听协议进行的操作与块状态改变
	了替换?	了写回?	

CPU A 读第5块		
CPU B 读第 5 块		
CPU C 读第 5 块		
CPU B 写第 5 块		
CPU D 读第 5 块		
CPU B 写第 21 块		
CPU A 写第 23 块		
CPU C 写第 23 块		
CPU B 读第 29 块		
CPU B 写第 5 块		

2. 请截图,展示执行完以上操作后整个 cache 系统的状态。

三、多 cache 一致性算法-目录法

1. 利用模拟器进行下述操作,并填写下表

所进行的访问	监听协议进行的操作与块状态改变
CPU A 读第 6 块	
CPU B 读第 6 块	
CPU D 读第 6 块	
CPU B 写第 6 块	
CPU C 读第 6 块	
CPU D 写第 20 块	
CPUA 写第 20 块	
CPU D 写第 6 块	
CPU A 读第 12 块	

2. 请截图,展示执行完以上操作后整个 cache 系统的状态。

四、综合问答

- 1. 目录法和监听法分别是集中式和基于总线,两者优劣是什么? (言之有理即可)
- 2. Tomasulo 算法相比 Score Board 算法有什么异同? (简要回答两点: 1.分别解决了什么相关, 2.分别是分布式还是集中式) (参考第五版教材)
- 3. Tomasulo 算法是如何解决结构、RAW、WAR 和 WAW 相关的? (参考第五版教材)

实验验收:

只需要提交实验报告 (pdf 格式), 提交邮箱、截止日期和文档命名请看 github 实验主页