Actions (f), T(alp)=0,25 4p, Y=1, n=-1

V20		0
-----	--	---

0,0	010	0,03	0,0
0,0°	00°	[‡] Q' ()	0,0
0.0	0,0,	010"	0,0
000	Olg	ال ال	0,0

0,0	-1 2	~ \[\]	-1 4
- / b	-[6	7 +	-1
- T	-7	1-	-1
-1	7 ==		0,0

K=2

0,0	-1,7	-23	2
-1,1 _s	2.	-2,	-2 8
-2 _a	-2.	-2"	-1,7
-20	72 =	1,1	0,0

0,0	-2,4	-2,9	-3
-2H _e	2,96	-3,	-2,9,
-2,9	-3,	-2,9	-24
-3	-2,q	-24	0,0

K=10

$O^{\dagger}O^{\dagger}$	-6,1	-8,4 3	-9 4
-611 s	٠٦,٦	-8,U +	- 8 ⁻ 2 ⁻ 8
-8,4 _a	-314.	-7,7	-611,2
-9	-84	6,1	0,0,,

K = 00

0,0	- 14	-20	72 ⁴
ء آگ	-18	-20	-20
-20 a	-20	-18"	J 2
22 =	20 =	· 14	0,0

