

Réseaux de neurones

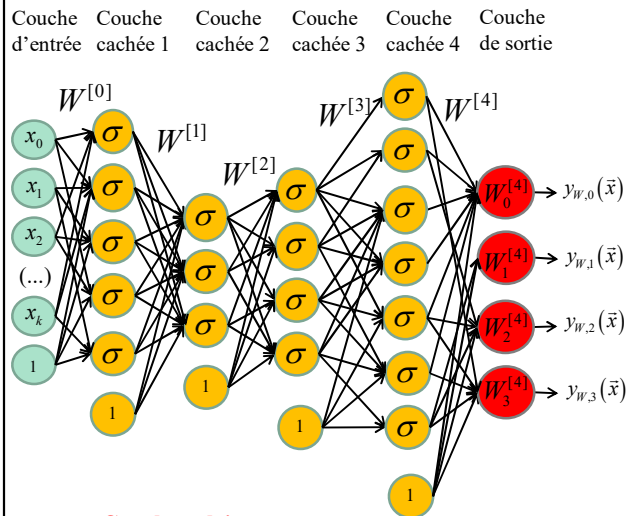
IFT 780

Réseaux à convolution

Par
Pierre-Marc Jodoin

1

kD, 4 Classes, Réseau à 4 couches cachées

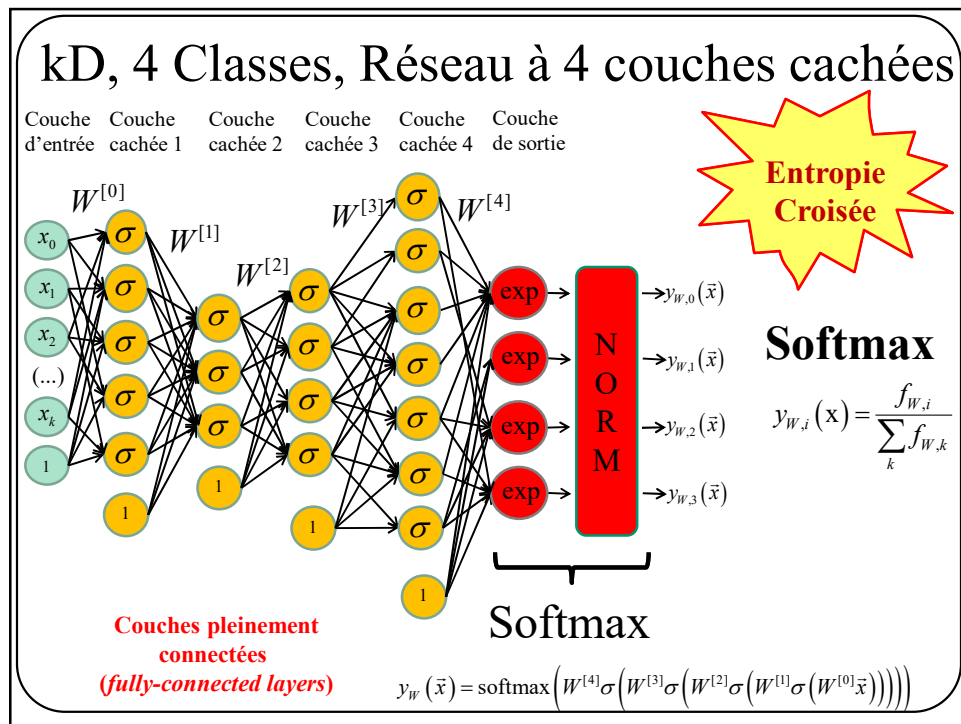


Hinge loss

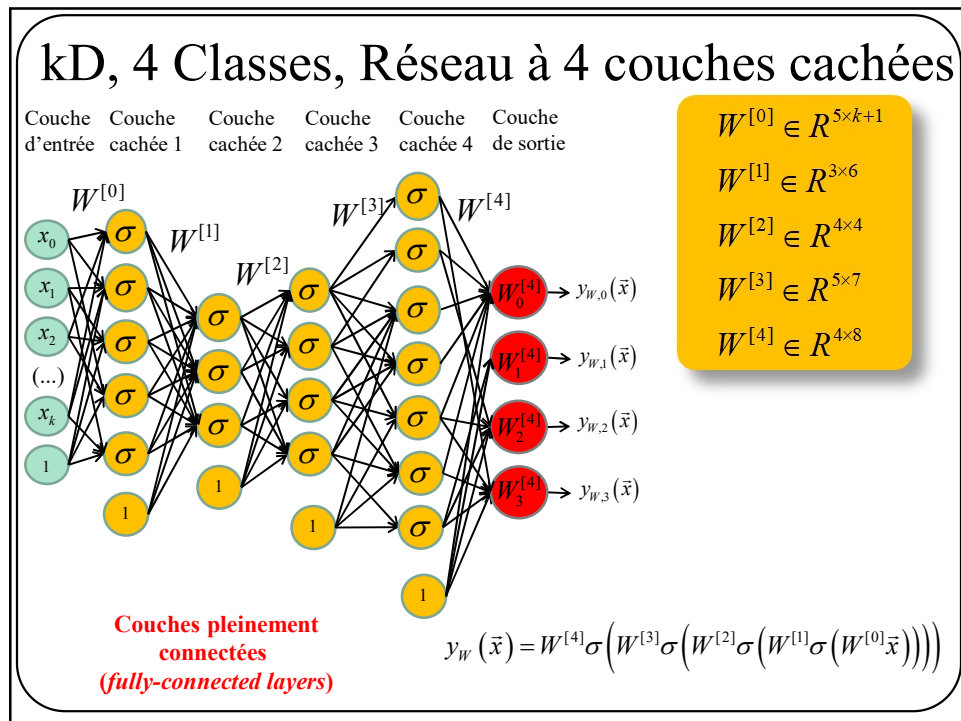
**Couches pleinement
connectées
(fully-connected layers)**

$$y_w(\vec{x}) = W^{[4]} \sigma \left(W^{[3]} \sigma \left(W^{[2]} \sigma \left(W^{[1]} \sigma \left(W^{[0]} \vec{x} \right) \right) \right) \right)$$

2

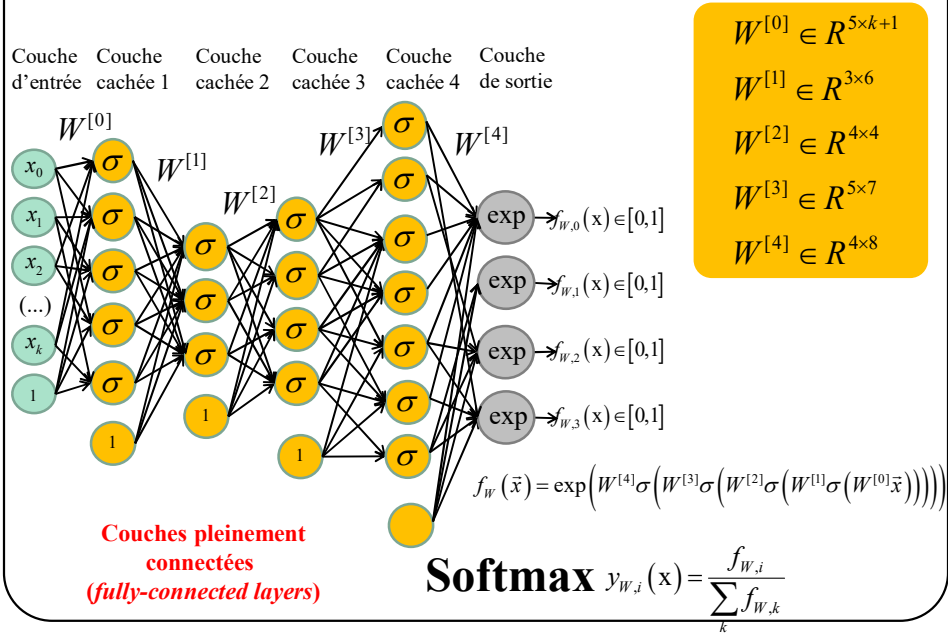


3



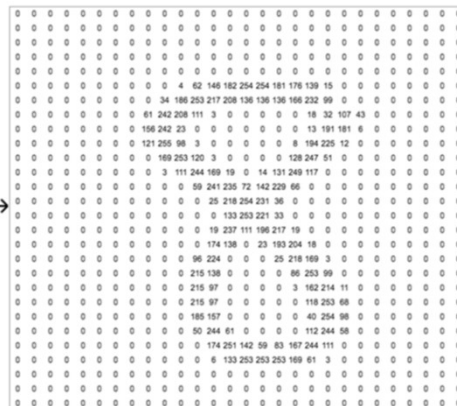
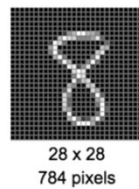
4

kD, 4 Classes, Réseau à 4 couches cachées



5

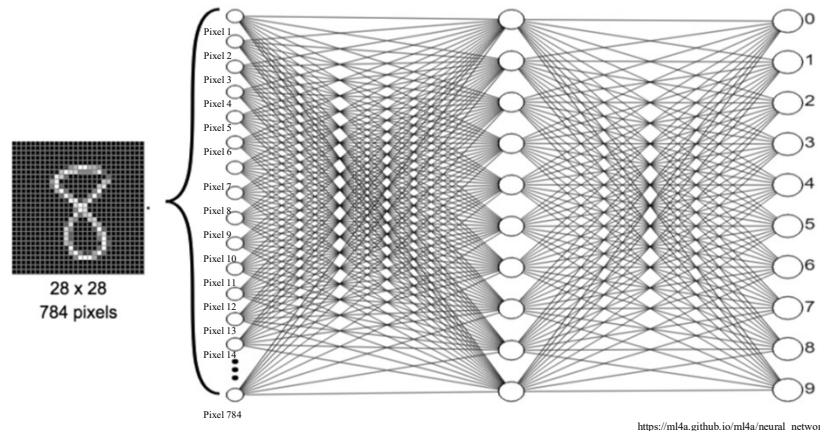
Comment classifier des images?



https://ml4a.github.io/ml4a/neural_networks/

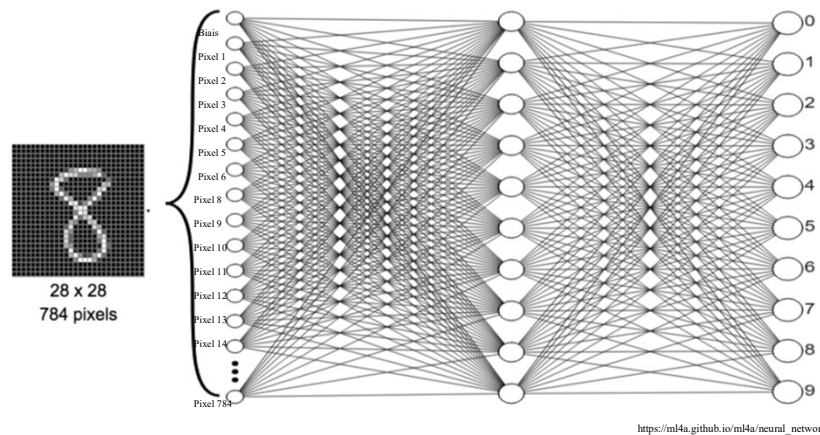
6

Comment classifier des images?



7

Beaucoup de paramètres (7850 dans la couche 1)



8

Beaucoup trop de paramètres
(655,370 dans la couche 1)

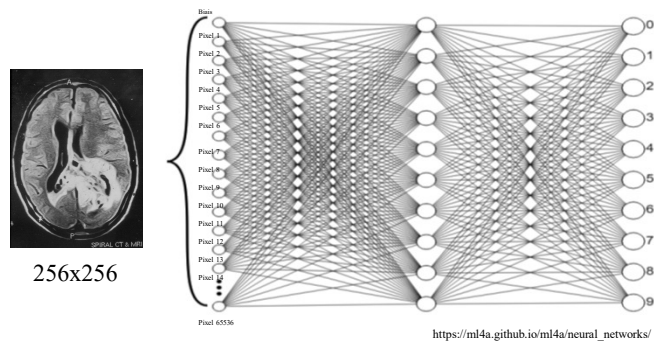


Image médicale (IRM de cerveau)

9

Beaucoup **TROP** de paramètres
(160M dans la couche 1)

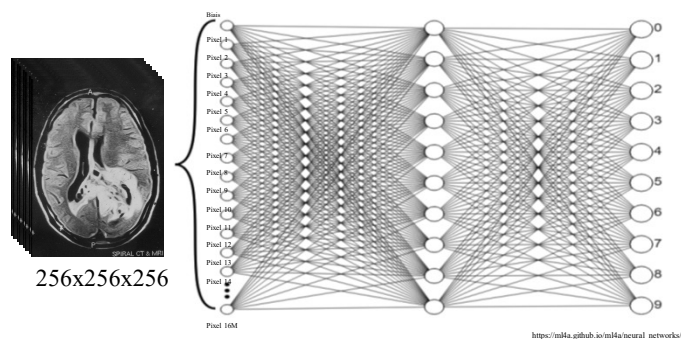


Image médicale 3D (IRM de cerveau)

10

Comment réduire le nombre de connections?

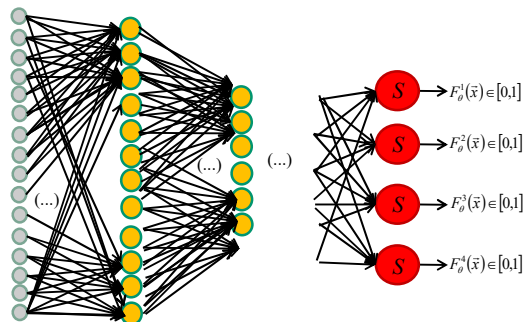


11

11

Comment réduire le nombre de connections?

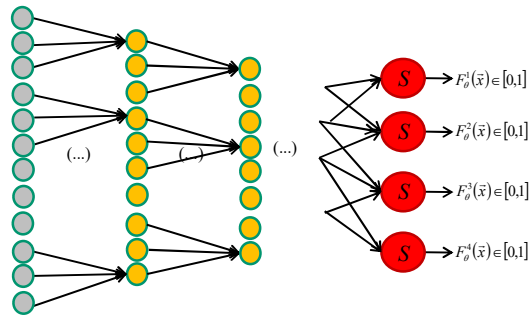
Les **couches pleinement connectées (fully-connected layers)** sont problématiques lorsque le **nombre de neurones est élevé**.



150-D en entrée avec **150 neurones** dans la 1ère couche => **22,200 paramètres** dans la couche d'entrée!!

12

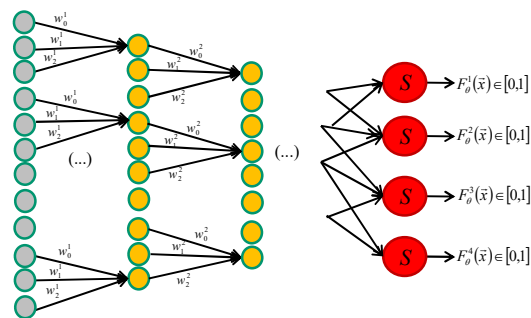
Solution : connexions partielles



150-D en entrée avec 148 neurones dans la 1ère couche => 444 paramètres dans la première couche!!

13

Paramètres partagés : les neurones de la couche 1 partagent les mêmes poids



Convolution

150-D en entrée avec 148 neurones dans la 1ère couche => **3 paramètres dans la couche d'entrée!!**

Faible nombre de paramètres = on peut augmenter la profondeur!

14

Convolution et couche convolutionnelle **1D**

15

Exemple 1D de la convolution

$$(f * W)(v) = \sum_{u=-\infty}^{\infty} f(u)W(v-u)$$

(signal d'entrée)
 $f(u)$

10	20	30	40	50
----	----	----	----	----

(filtre)
 $W(u)$

.1	.2	.3
----	----	----

(filtre)
 $W(-u)$

.3	.2	.1
----	----	----

$(f*W)(1)$

10	20	30	40	50
x	x	x		
.3	.2	.1		

3+4+-3

↓

4				
---	--	--	--	--

$(f*W)(2)$

10	20	30	40	50
	x	x	x	
	.3	.2	.1	

6-6+4

↓

4	4			
---	---	--	--	--

$(f*W)(3)$

10	20	30	40	50
		x	x	x
		.3	.2	.1

-9+8+-5

↓

4	4	-6		
---	---	----	--	--

16

16

En gros

convolution = **produit scalaire** + **translation**

17

La convolution des réseaux de neurones = **corrélation**

$$(f * W)(v) = \sum_{u=-\infty}^{\infty} f(u)W(v+u)$$



(signal d'entrée)

$f(u)$

10 20 -30 40 -50

(filtre)

$W(u)$

.1 .2 .3

(filtre)

$W(+u)$

.1 .2 .3

$(f * W)(1)$

10 20 -30 40 -50

x x x

.1 .2 .3

1+4-9

-4

$(f * W)(2)$

10 20 -30 40 -50

x x x

.1 .2 .3

2-6+12

-4

8

$(f * W)(3)$

10 20 -30 40 -50

x x x

.1 .2 .3

-3+8-15

-4

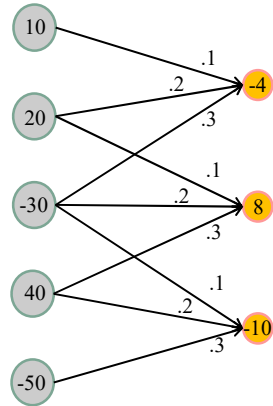
8

-10

18

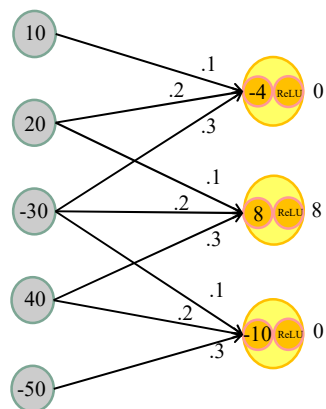
18

L'opération de la page précédente est équivalente à



19

L'opération de la page précédente est équivalente à

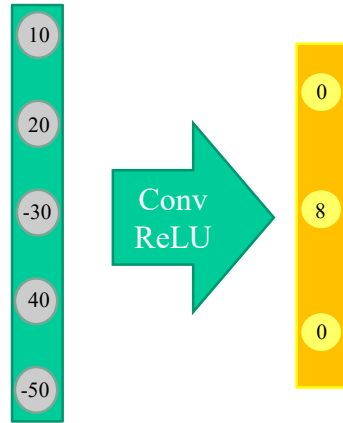


Fonction
d'activation
(ex. ReLU)

20

20

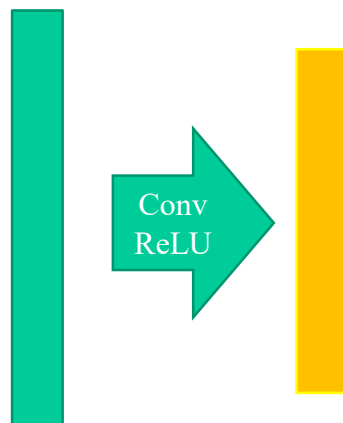
Représentation graphique courante (simple)



21

21

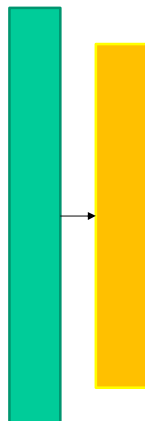
Représentation graphique courante (encore plus simple)



22

22

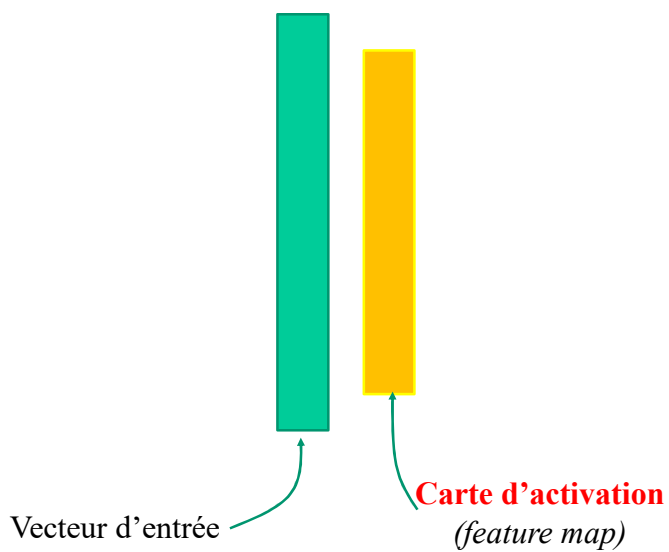
Représentation graphique courante (vraiment ultra simple)



23

23

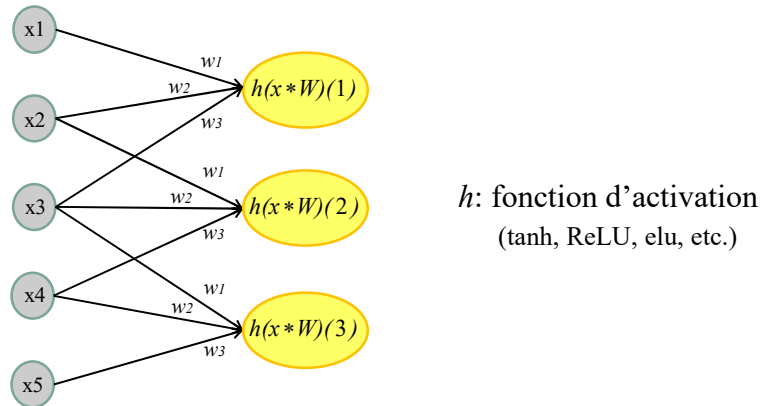
Représentation graphique courante (eehhh...)



24

24

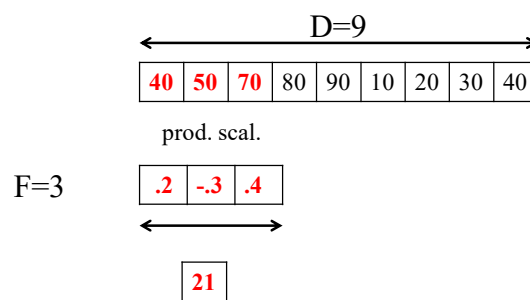
Apprentissage = apprendre les **poids** w_i **des filtres convolutifs**



25

25

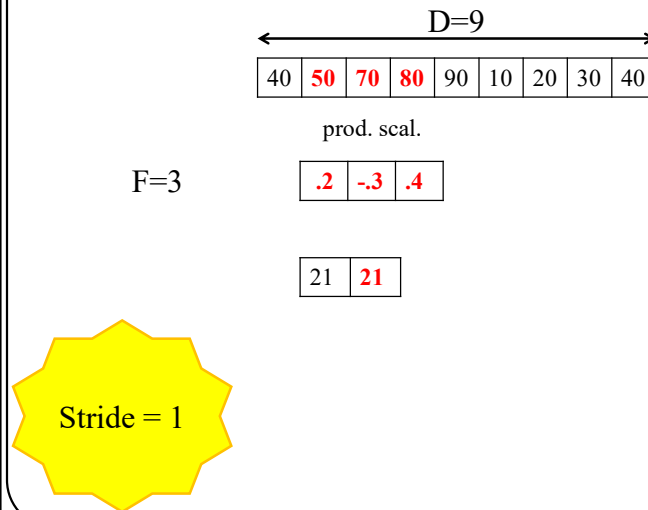
Stride et calcul de la taille de la carte d'activation



26

26

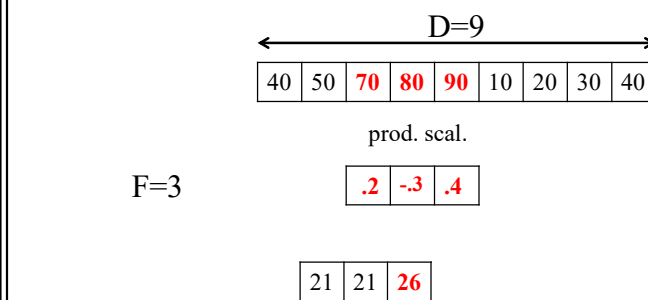
Stride et calcul de la taille de la carte d'activation



27

27

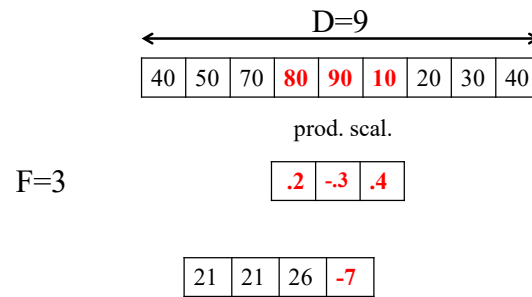
Stride et calcul de la taille de la carte d'activation



28

28

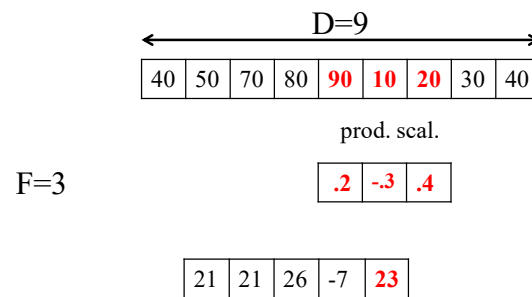
Stride et calcul de la taille de la carte d'activation



29

29

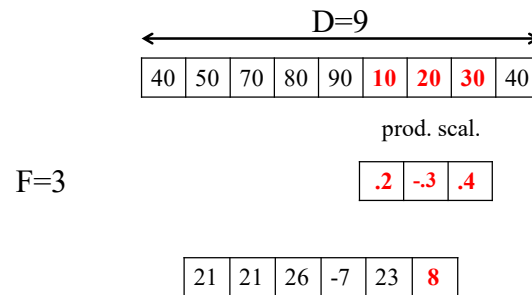
Stride et calcul de la taille de la carte d'activation



30

30

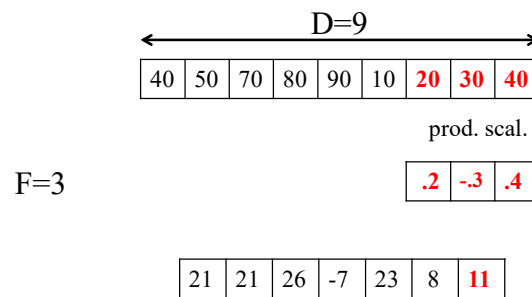
Stride et calcul de la taille de la carte d'activation



31

31

Stride et calcul de la taille de la carte d'activation

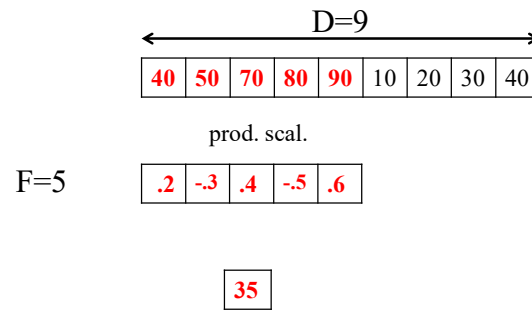


Taille de la carte d'activation = **7**

32

32

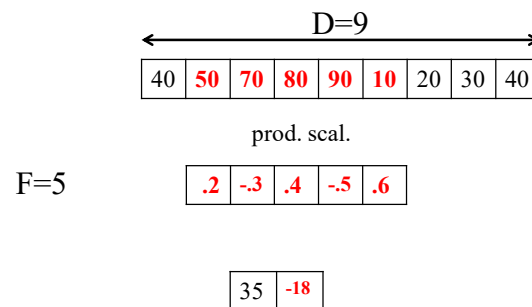
Stride et calcul de la taille de la carte d'activation



33

33

Stride et calcul de la taille de la carte d'activation

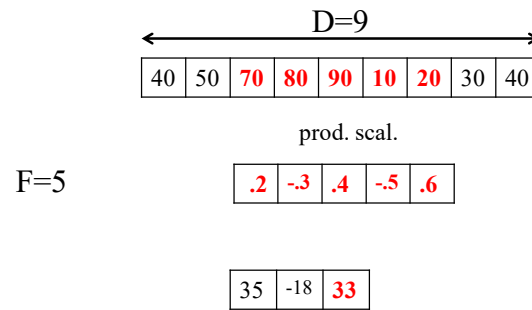


Stride = 1

34

34

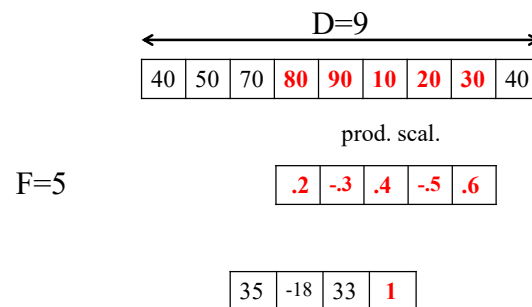
Stride et calcul de la taille de la carte d'activation



35

35

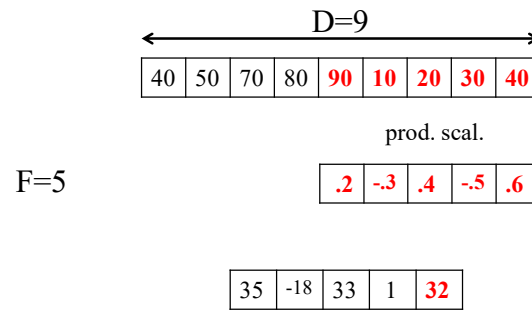
Stride et calcul de la taille de la carte d'activation



36

36

Stride et calcul de la taille de la carte d'activation

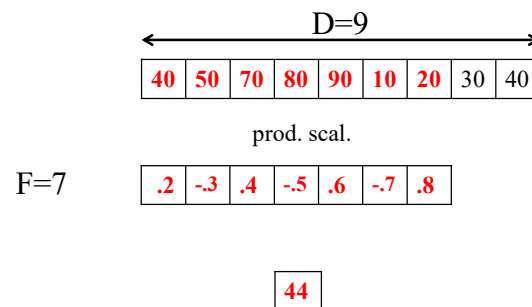


Taille de la carte d'activation = **5**

37

37

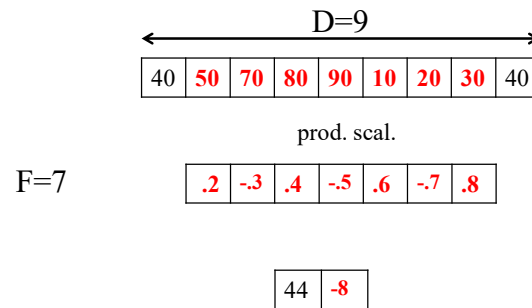
Stride et calcul de la taille de la carte d'activation



38

38

Stride et calcul de la taille de la carte d'activation

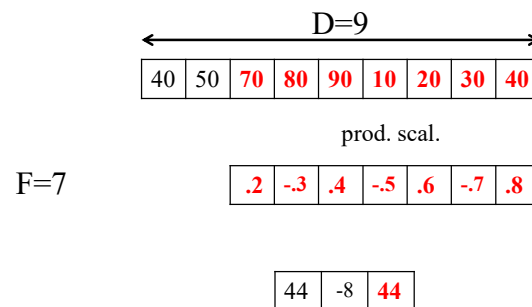


Stride = 1

39

39

Stride et calcul de la taille de la carte d'activation

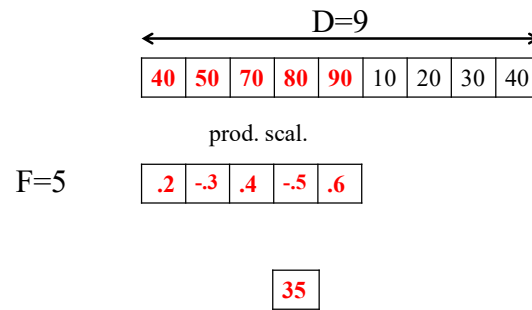


Taille de la carte d'activation = **3**

40

40

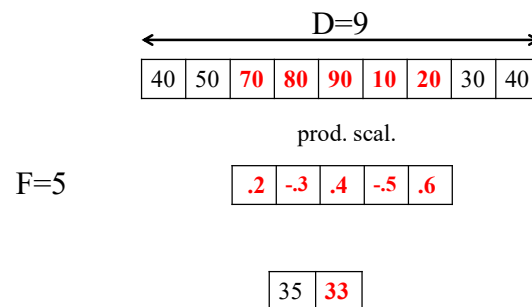
Stride et calcul de la taille de la carte d'activation



41

41

Stride et calcul de la taille de la carte d'activation

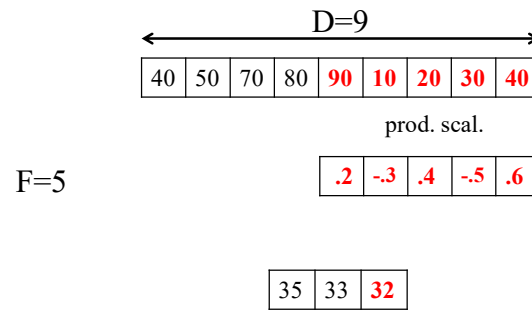


Stride = 2

42

42

Stride et calcul de la taille de la carte d'activation

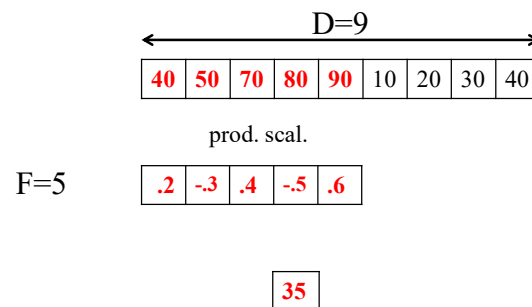


Taille de la carte d'activation = **3**

43

43

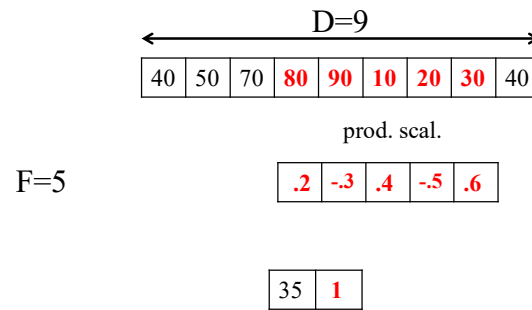
Stride et calcul de la taille de la carte d'activation



44

44

Stride et calcul de la taille de la carte d'activation

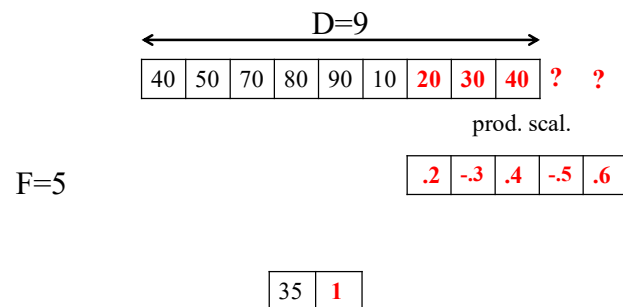


Stride = 3

45

45

Stride et calcul de la taille de la carte d'activation



ERREUR! Combinaison D-F-S invalide

46

46

Stride et calcul de la taille de la carte d'activation

$$\text{Taille de la carte d'activation} = (\mathbf{D-F})/\mathbf{S+1}$$

Doit être un entier

47

47

Parfois on souhaite que le **nombre de neurones** dans la carte d'activation soit **le même** que la couche précédente

$$\begin{array}{cccccc} ? & 10 & 20 & 30 & 40 & 50 \\ \times & \times & \times & & & \\ \hline .1 & .2 & .3 & & & \end{array}$$

Comment gérer les bords?

Option 1 : Ajout de zéros (« *zero padding* » remplacer ? par 0)

$$\begin{array}{cccccc} f(u) & & (f*W)(u) \\ 0 & 10 & 20 & 30 & 40 & 50 & 0 \\ & & & & 8 & -4 & 8 & 10 & -6 \end{array}$$

Option 2 : Réflexion (« *reflexion padding* »)

$$\begin{array}{cccccc} f(u) & & (f*W)(u) \\ 20 & 10 & 20 & 30 & 40 & 50 & 40 \\ & & & & 10 & -4 & 8 & 10 & 2 \end{array}$$

Option 3 : Étirement (« *stretching padding* »)

$$\begin{array}{cccccc} f(u) & & (f*W)(u) \\ 10 & 10 & 20 & 30 & 40 & 50 & 50 \\ & & & & 9 & -4 & 8 & 10 & 21 \end{array}$$

48

48

Parfois on souhaite que le **nombre de neurones** dans la carte d'activation soit **le même** que la couche précédente

Comment gérer les bords?

Option 1 : Ajout de zéros (« *zero padding* » remplacer ? par 0)

$f(u)$

0	10	20	30	40	50	0
---	----	----	----	----	----	---

Option 2 : Réflexion (« *reflexion padding* »)

$f(u)$

10	10	20	30	40	50	50
----	----	----	----	----	----	----

$(f^*W)(u)$

8	-4	8	10	-6
---	----	---	----	----

De loin l'option la plus utilisée

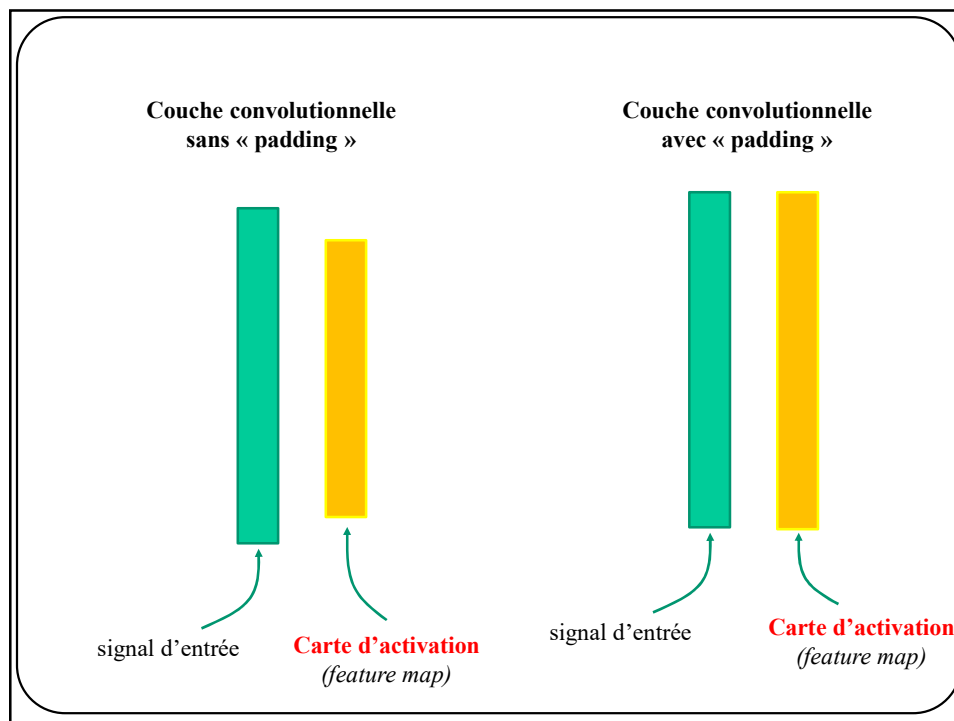
$f(u)$

10	10	20	30	40	50	50
----	----	----	----	----	----	----

$(f^*W)(u)$

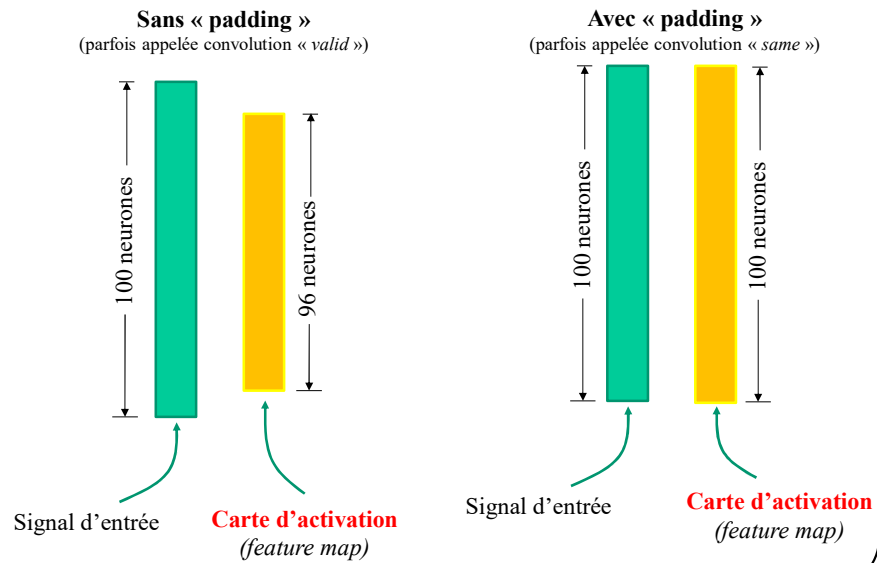
9	-4	8	10	-21
---	----	---	----	-----

49



50

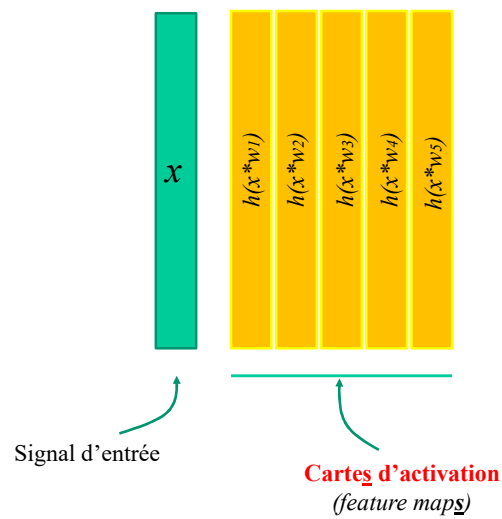
Exemple : taille de filtre = 5, stride=1



51

Il est possible d'apprendre **plusieurs filtres par couche**

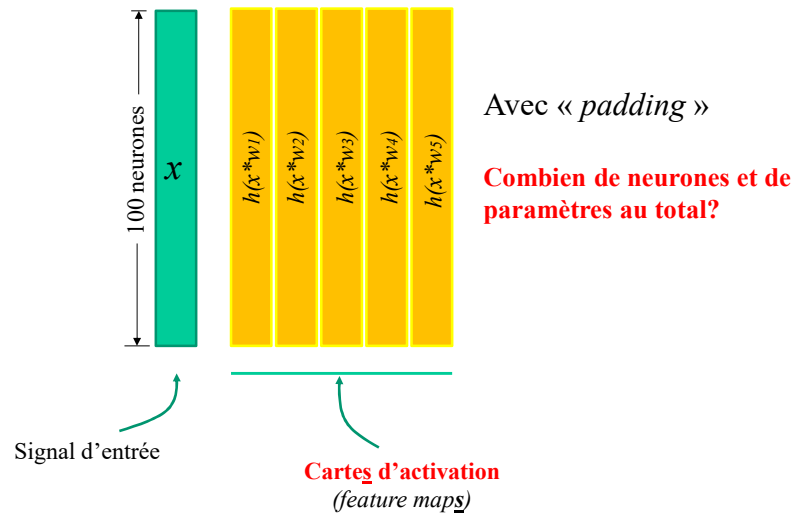
(ex. 5 filtres donnant 5 cartes d'activation)



52

Taille de filtre = 5

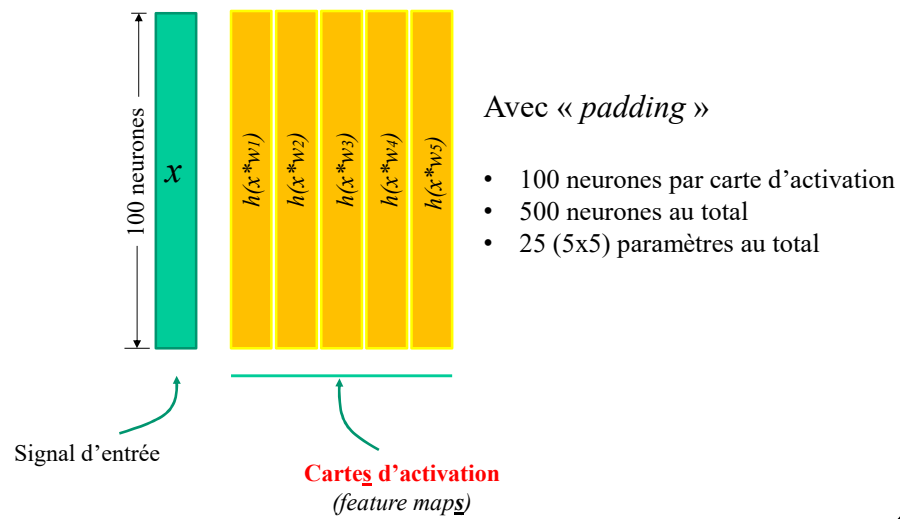
(ex. 5 filtres donnant 5 cartes d'activation)



53

Taille de filtre = 5

(ex. 5 filtres donnant 5 cartes d'activation)



54

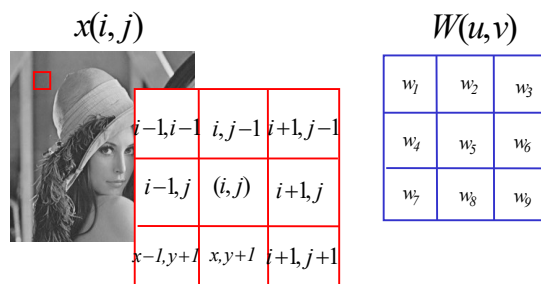
Convolution et couche convolutionnelle **2D**

55

Filtage 2D

(sans flip de filtre)

$$(x * W)(i, j) = \sum_u \sum_v f(i + u, j + v) W(u, v)$$

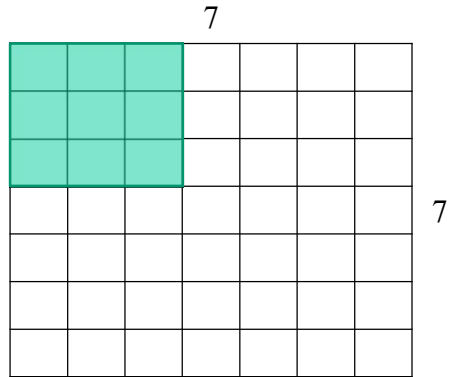


$$\begin{aligned} (x * W)(i, j) = & w_1 x(i-1, j-1) + w_2 x(i, j-1) + w_3 x(i+1, j-1) \\ & + w_4 x(i-1, j) + w_5 x(i, j) + w_6 x(i+1, j) \\ & + w_7 x(i-1, j+1) + w_8 x(i, j+1) + w_9 x(i+1, j+1) \end{aligned}$$

56

Convolution 2D

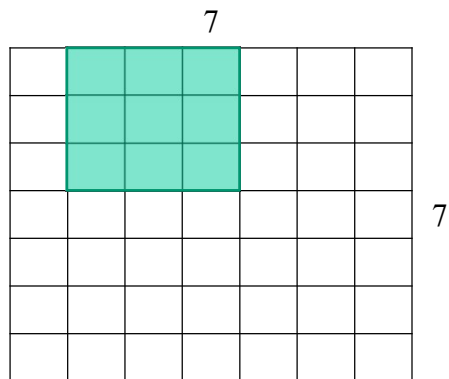
Filtre = 3x3
Stride = 1



57

Convolution 2D

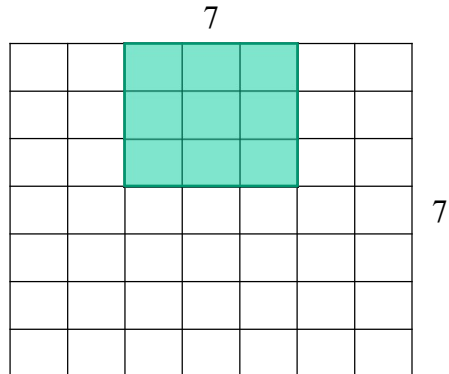
Filtre = 3x3
Stride = 1



58

Convolution 2D

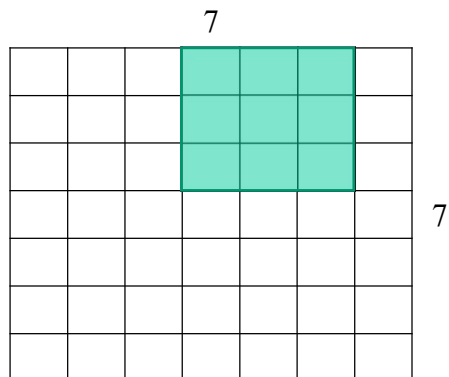
Filtre = 3x3
Stride = 1



59

Convolution 2D

Filtre = 3x3
Stride = 1

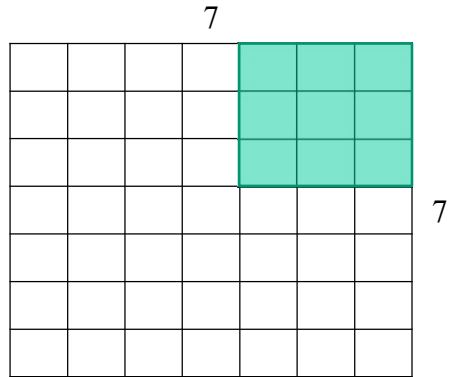


60

Convolution 2D

Filtre = 3x3

Stride = 1



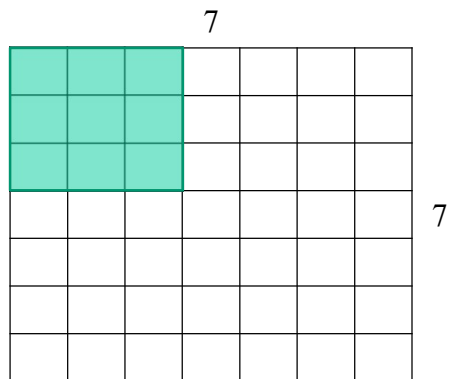
Taille de la carte d'activation (pour stride 1) = **5x5**

61

Convolution 2D

Filtre = 3x3

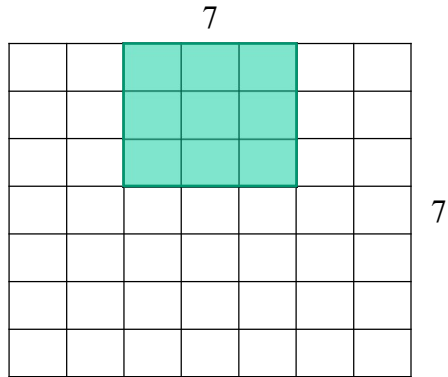
Stride = 2



62

Convolution 2D

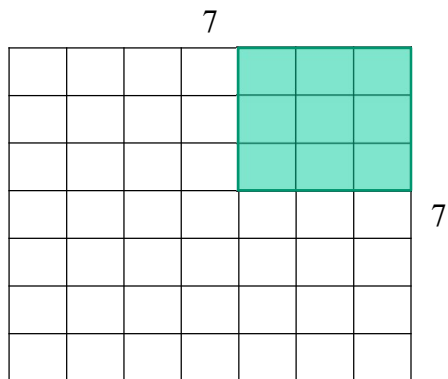
Filtre = 3x3
Stride = 2



63

Convolution 2D

Filtre = 3x3
Stride = 2

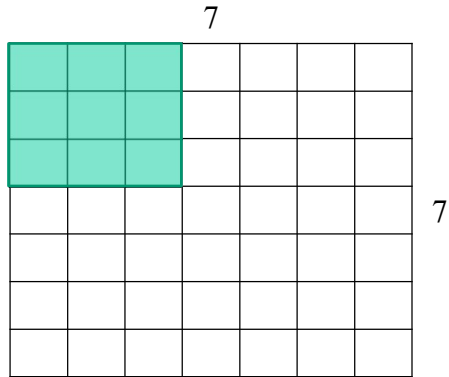


Taille de la carte d'activation (pour stride 2) = **3x3**

64

Convolution 2D

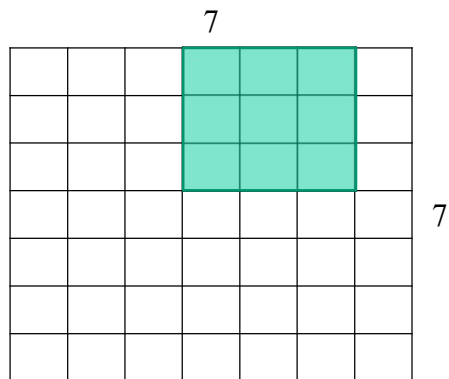
Filtre = 3x3
Stride = 3



65

Convolution 2D

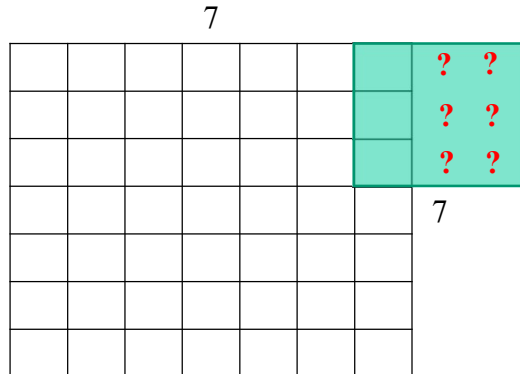
Filtre = 3x3
Stride = 3



66

Convolution 2D

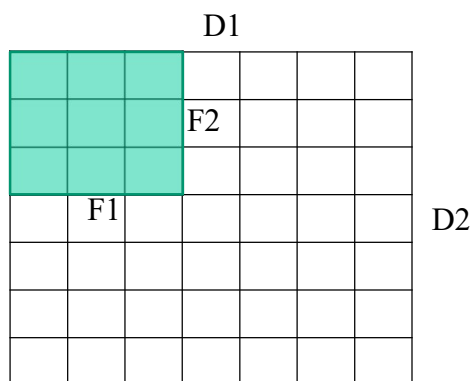
Filtre = 3x3
Stride = 2



Combinaison D-F-S invalide!

67

Convolution 2D

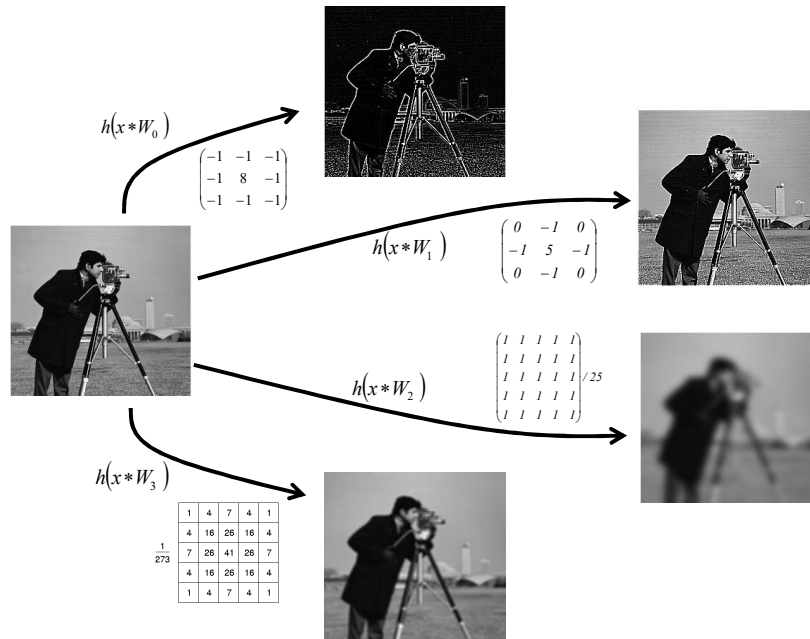


Taille de la carte d'activation :

$(D1-F1)/S+1 \times (D2-F2)/S+1$

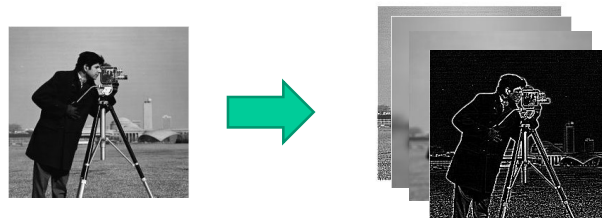
68

Différents filtres = différentes cartes d'activation



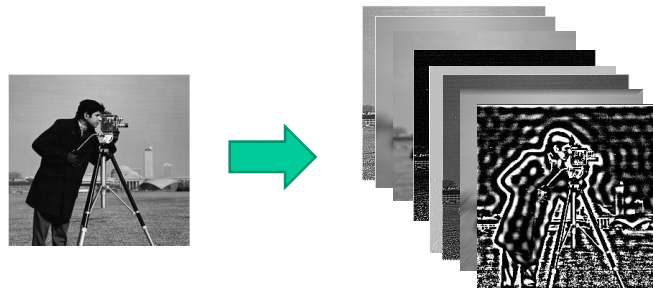
69

4 filtres = Couche convolutive avec 4 cartes d'activation



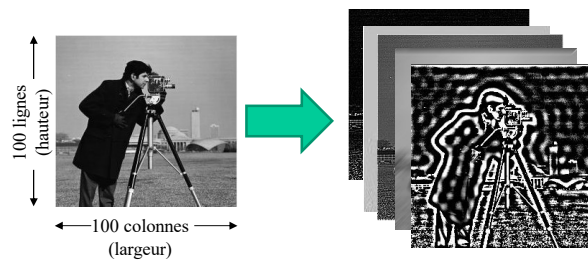
70

K filtres = Couche convolutive avec K cartes d'activation



71

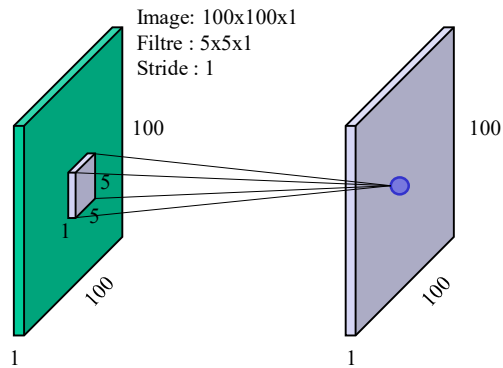
Ex.: taille de filtre : 5x5, 5 cartes d'activation, convolution « same »



- 10,000 neurones par carte d'activation
- 50,000 neurones au total
- $5 \times 5 \times 5 = 125$ paramètres au total

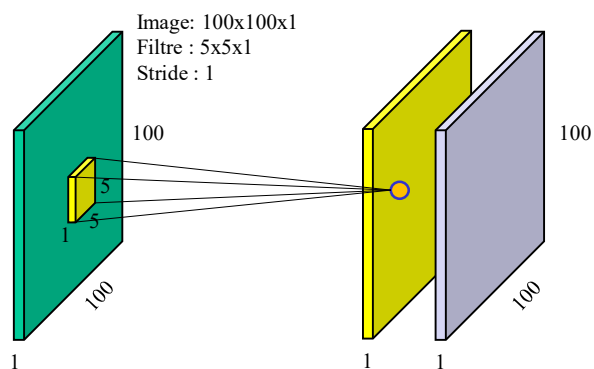
72

Représentation schématique
(1 filtre et 1 carte d'activation, convolution « same »)



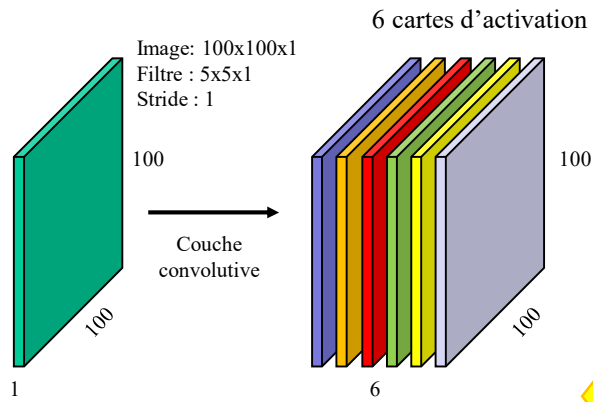
73

Représentation schématique
(2 filtres et 2 cartes d'activation, convolution « same »)



74

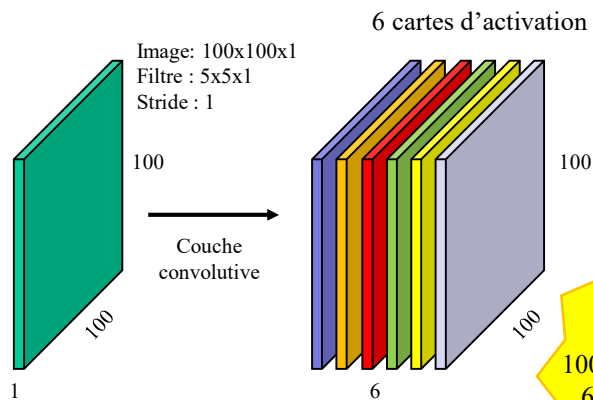
Représentation schématique
(6 filtres et 6 cartes d'activation, convolution « same »)



Combien de neurones
et de paramètres
au total?

75

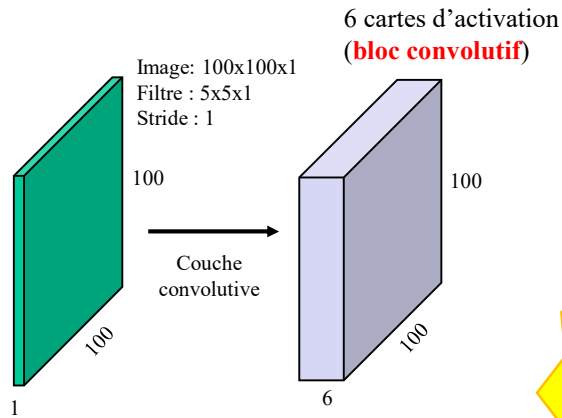
Représentation schématique
(6 filtres et 6 cartes d'activation, convolution « same »)



$100 \times 100 \times 6 = 60,000$ neurones
 $6 \times 5 \times 5 \times 1 = 150$ paramètres

76

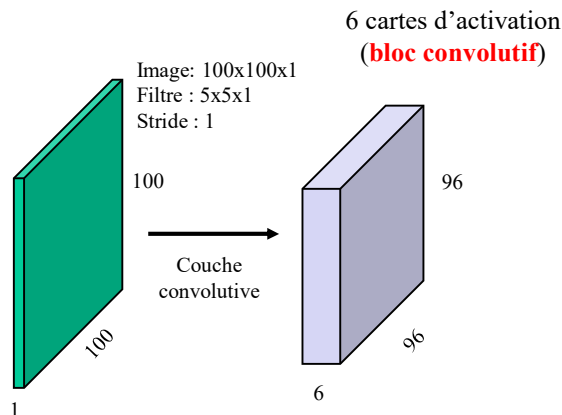
Représentation schématique simplifiée
(6 filtres et 6 cartes d'activation, convolution « *same* »)



$100 \times 100 \times 6 = 60,000$ neurones
 $6 \times 5 \times 5 \times 1 = 150$ paramètres

77

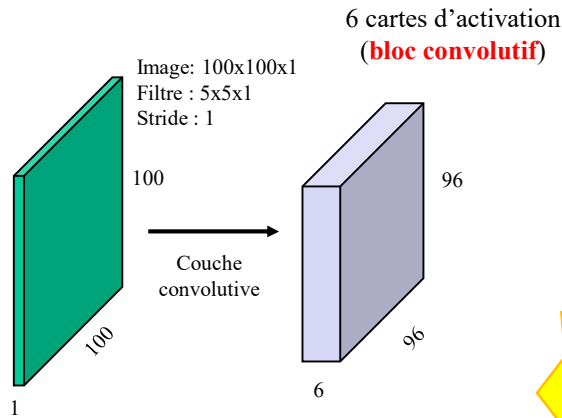
Représentation schématique simplifiée
(6 filtres et 6 cartes d'activation, convolution « *valid* »)



Combien de neurones
et de paramètres
au total?

78

Représentation schématique simplifiée
(6 filtres et 6 cartes d'activation, convolution « valid »)



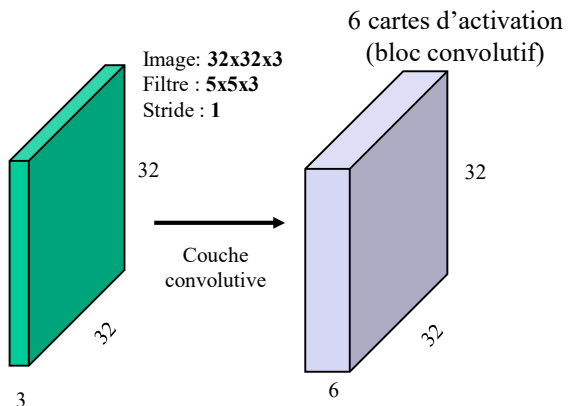
96x96x6=55,296 neurones
6x5x5x1=150 paramètres

79

Représentation schématique images couleur
(ex.: images RGB de CIFAR10
convolution « *same* »)



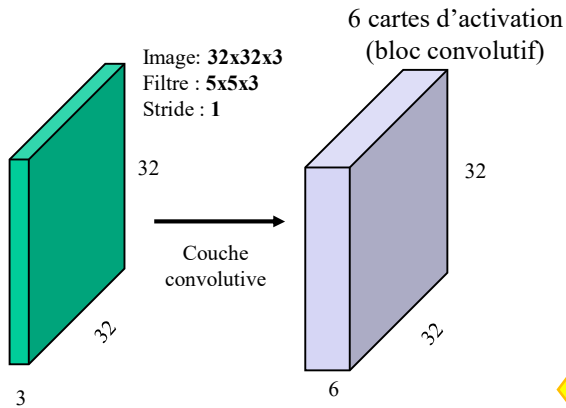
Exemples cifar10



Combien de neurones
et de paramètres
au total?

80

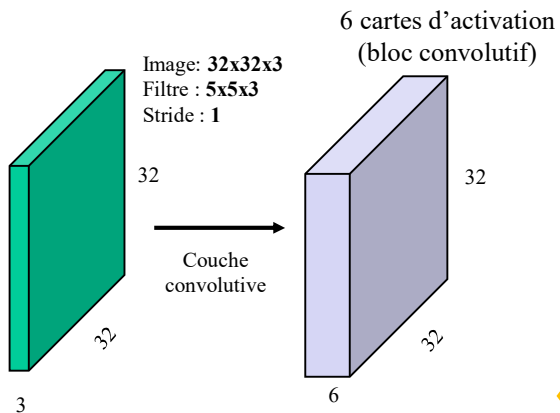
Représentation schématique images couleur
(ex.: images RGB de CIFAR10
convolution « *same* »)



$32 \times 32 \times 6 = 6,144$ neurones
 $6 \times 5 \times 5 \times 3 = \underline{450}$ paramètres

81

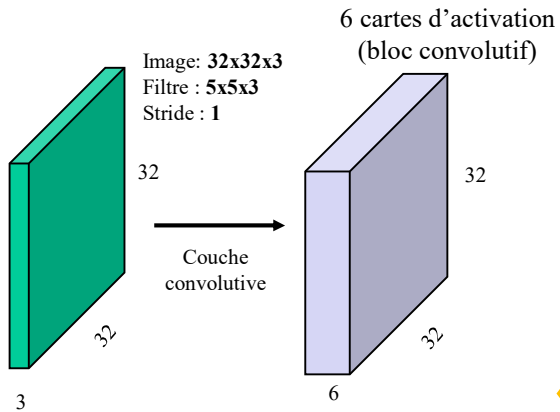
Représentation schématique images couleur
(ex.: images RGB de CIFAR10
convolution « *same* »)



Qu'arrivera-t-il si on
utilise une stride de 3?

82

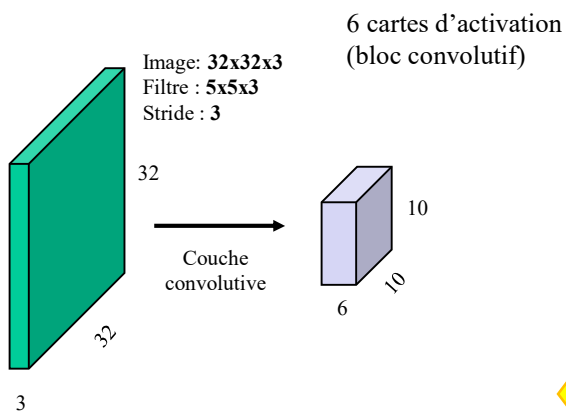
Représentation schématique images couleur
(ex.: images RGB de CIFAR10
convolution « same »)



$$(D-F)/S+1 = (32-5)/3+1=10$$

83

Représentation schématique images couleur
(ex.: images RGB de CIFAR10
convolution « valid »)



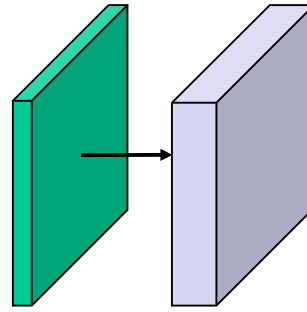
$$10 \times 10 \times 6 = 600 \text{ neurones}$$

$$6 \times 5 \times 5 \times 3 = 450 \text{ paramètres}$$

84

Exemple

Volume en entrée : $32 \times 32 \times 3$
10 filtres 5×5 avec **stride = 1**
et convolution « *same* »

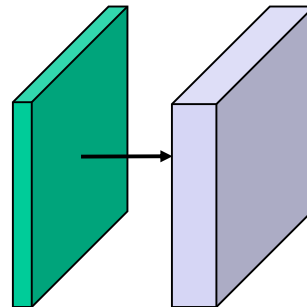


Combien y a-t-il de paramètres dans cette couche?

85

Exemple

Volume en entrée : $32 \times 32 \times 3$
10 filtres 5×5 avec **stride = 1**
et convolution « *same* »



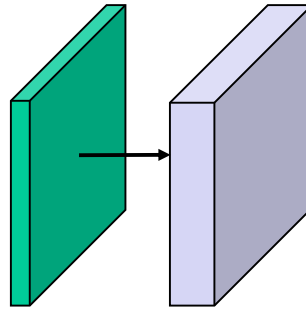
Combien y a-t-il de paramètres dans cette couche?

Chaque filtre a $5 \times 5 \times 3 = 75$ paramètres
Comme il y a **10 filtres** : **750** paramètres

86

Exemple

Volume en entrée : $32 \times 32 \times 3$
10 filtres 5×5 avec **stride = 1**
et convolution « **same** ».



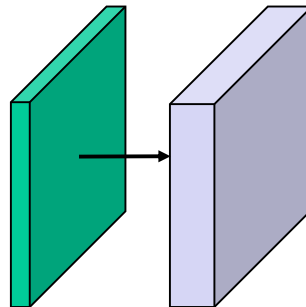
Combien y a-t-il de paramètres dans cette couche **si on ajoute un biais**?

Chaque filtre a $5 \times 5 \times 3 + 1 = 76$ paramètres (+1 pour le biais)
Comme il y a **10 filtres** : **760** paramètres

87

Exemple

Volume en entrée : $32 \times 32 \times 3$
10 filtres 5×5 avec **stride = 1**
et convolution « **valid** »

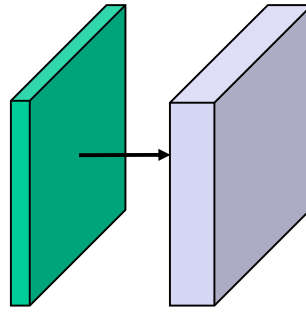


Combien de paramètres dans cette couche?

88

Exemple

Volume en entrée : **32 x 32 x 3**
10 filtres 5x5 avec **stride = 1**
et convolution « **valid** »



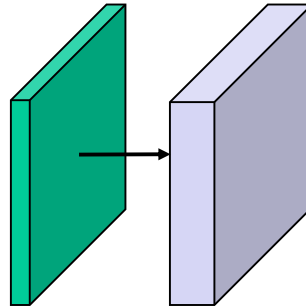
Combien de paramètres dans cette couche?

Même chose, cela ne change pas la conformité des filtres

89

Exemple

Volume en entrée : **32 x 32 x 3**
10 filtres 5x5 avec **stride = 1**
et convolution « **valid** »

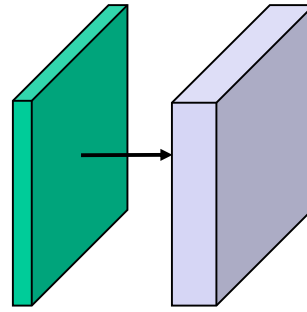


Combien de **neurones** dans les cartes d'activations?

90

Exemple

Volume en entrée : **32 x 32 x 3**
10 filtres 5x5 avec **stride = 1**
et convolution « **valid** »

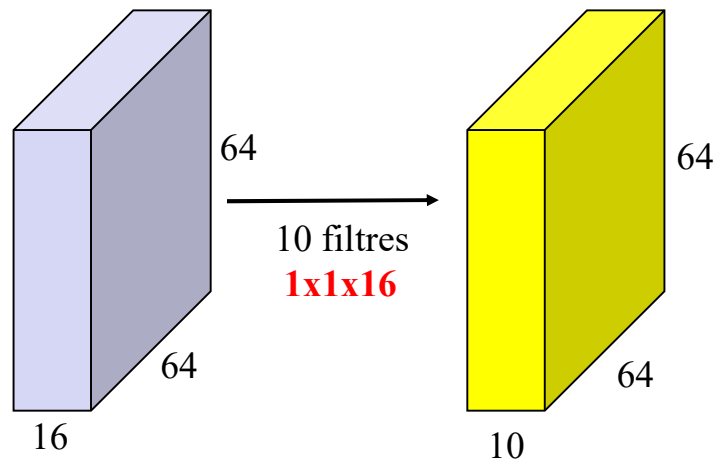


Combien de **neurones** dans les cartes d'activations?

$$(32-5+1) \times (32-5+1) \times 10 = 7,840$$

91

Des filtres 1x1? Oui ça marche



92

Exemple simple d'un filtre 1x1



$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \end{bmatrix}$$

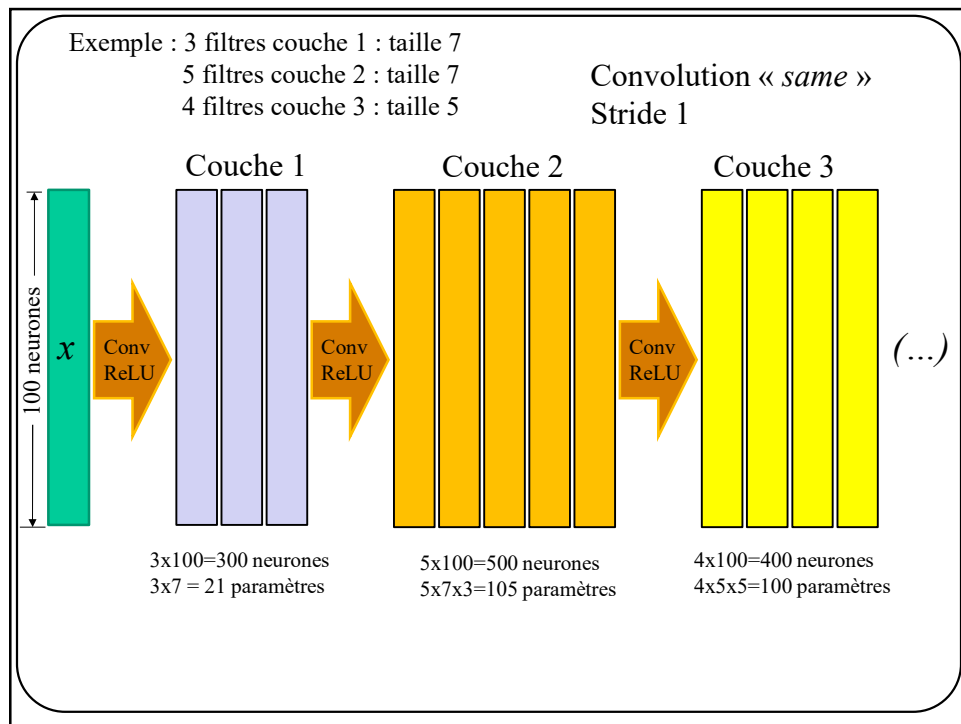


Filtre moyennant les canaux **rouge**, **vert**, **bleu** d'une image couleur.
Résultat, une image en **niveau de gris**.

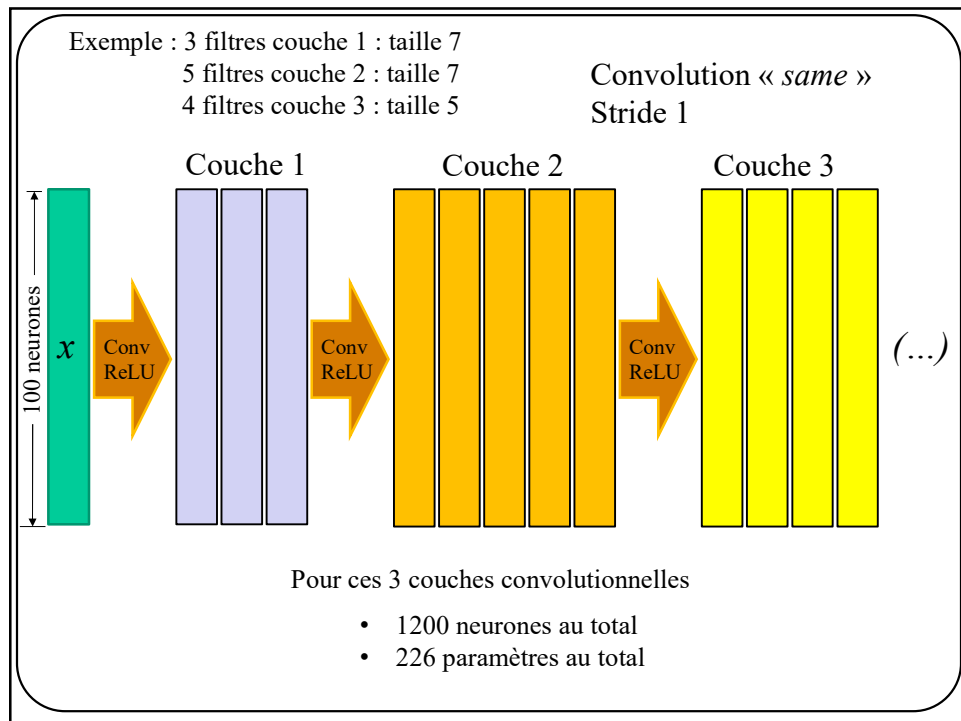
93

Tout comme un Perceptron
multi-couches, un réseau à
convolution contient **plusieurs
couches consécutives**

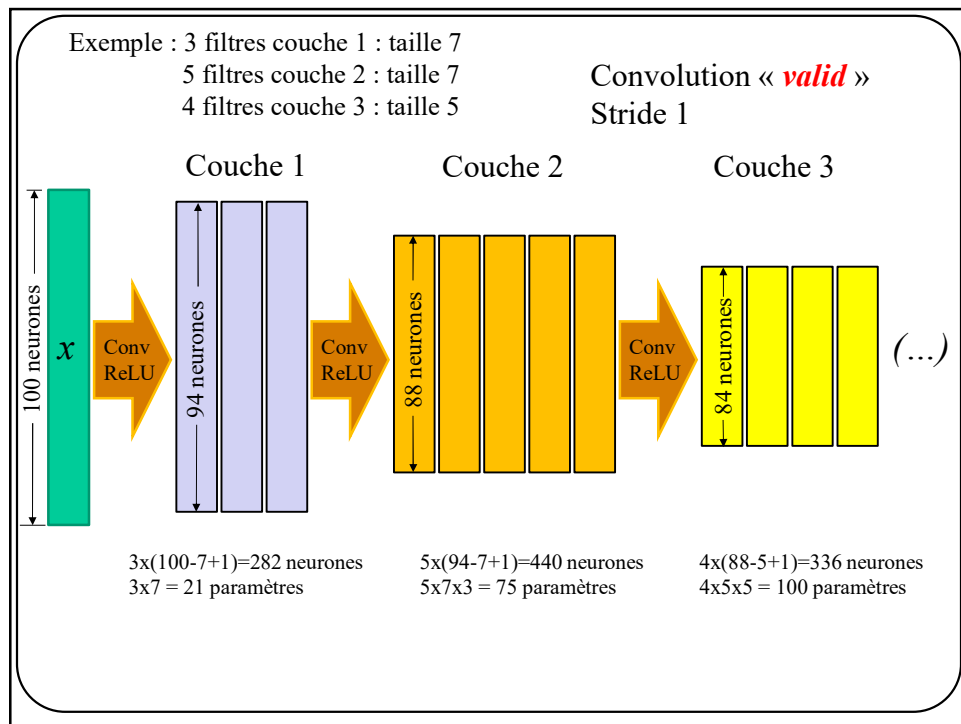
94



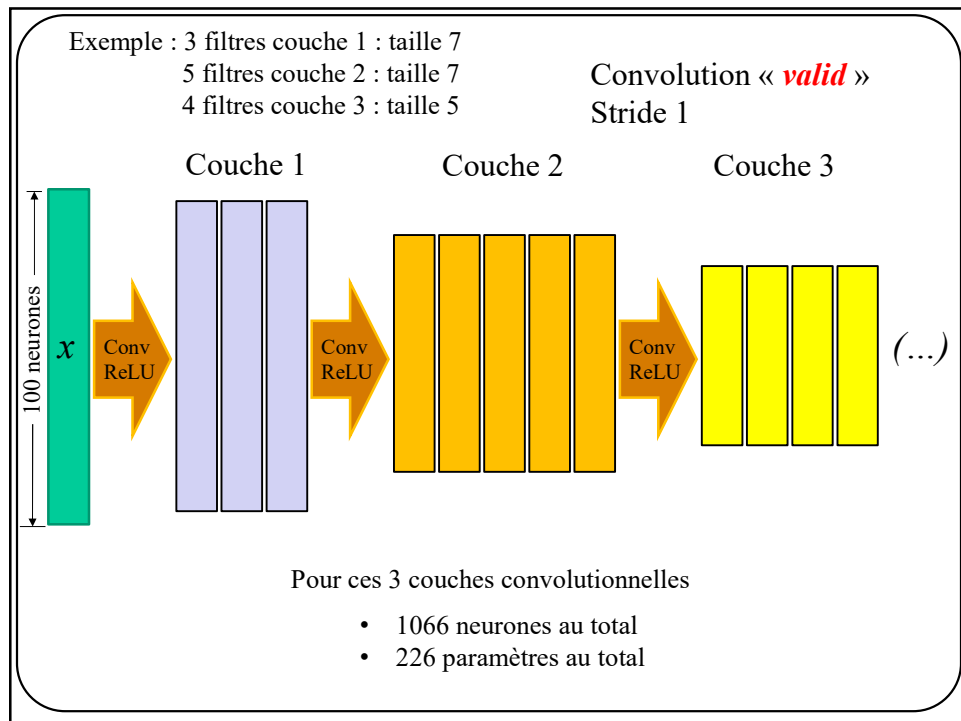
95



96



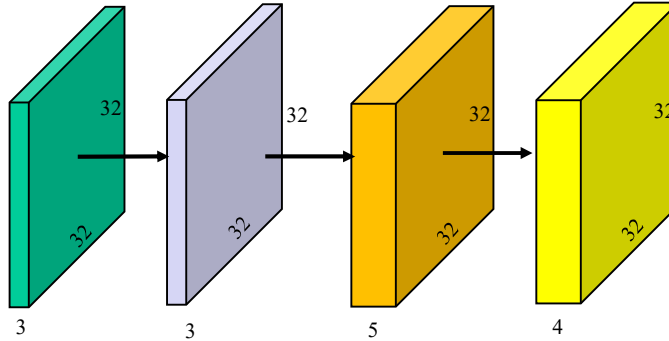
97



98

Image RGB : couche 1 : 3 filtres de taille 7x7
 couche 2 : 5 filtres de taille 9x9
 couche 3 : 4 filtres de taille 11x11
 convolution « *same* »

Image: 32x32x3
 Stride : 1

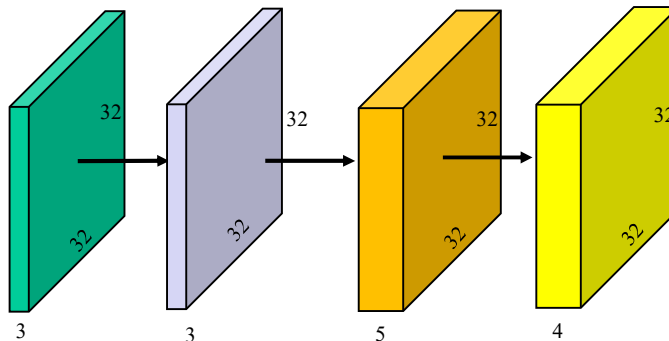


3x(32x32)=3,072 neurones 5x(32x32)=5,120 neurones 4x(32x32)=4,096 neurones
 3x7x7x3 = 441 paramètres 5x9x9x3 = 1,215 paramètres 4x11x11x5 = 2,420 paramètres

99

Image RGB : couche 1 : 3 filtres de taille 7x7
 couche 2 : 5 filtres de taille 9x9
 couche 3 : 4 filtres de taille 11x11
 convolution « *same* »

Image: 32x32x3
 Stride : 1

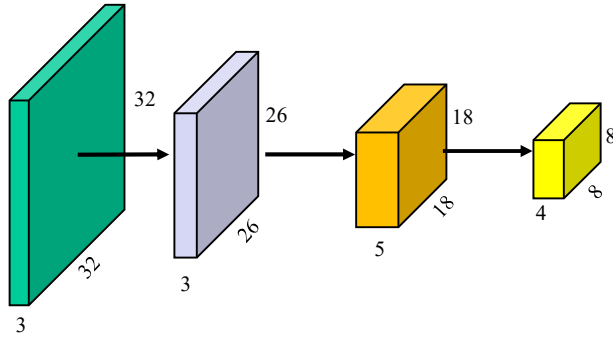


12,288 neurones au total
 4,076 paramètres au total

100

Image RGB : couche 1 : 3 filtres de taille 7x7
 couche 2 : 5 filtres de taille 9x9
 couche 3 : 4 filtres de taille 11x11
 convolution « valid »

Image: 32x32x3
 Stride : 1

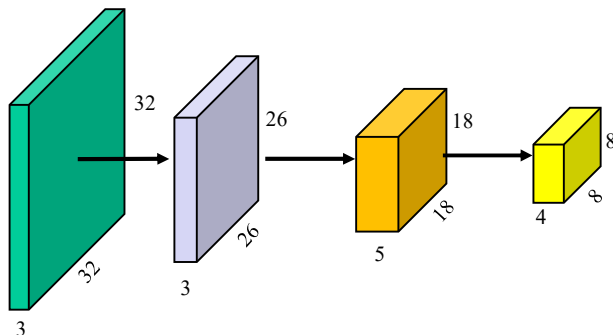


$3 \times (26 \times 26) = 2,028$ neurones $5 \times (18 \times 18) = 1,620$ neurones $4 \times (8 \times 8) = 256$ neurones
 $3 \times 7 \times 7 \times 3 = 441$ paramètres $5 \times 9 \times 9 \times 3 = 1,215$ paramètres $4 \times 11 \times 11 \times 5 = 2,420$ paramètres

101

Image RGB : couche 1 : 3 filtres de taille 7x7
 couche 2 : 5 filtres de taille 9x9
 couche 3 : 4 filtres de taille 11x11
 convolution « valid »

Image: 32x32x3
 Stride : 1

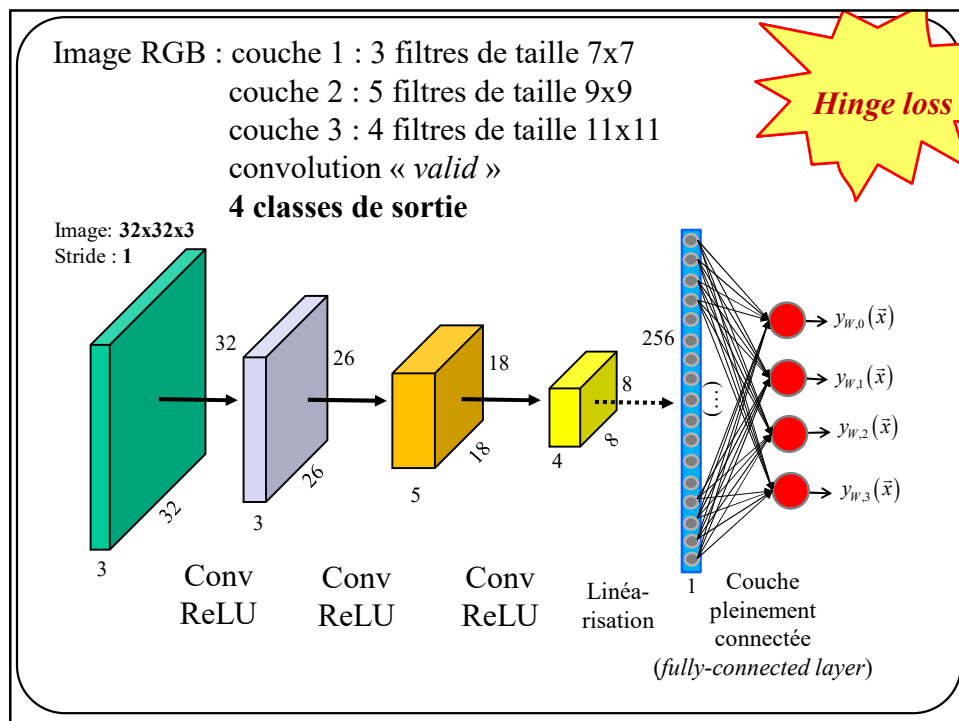


3,904 neurones au total
 4,076 paramètres au total

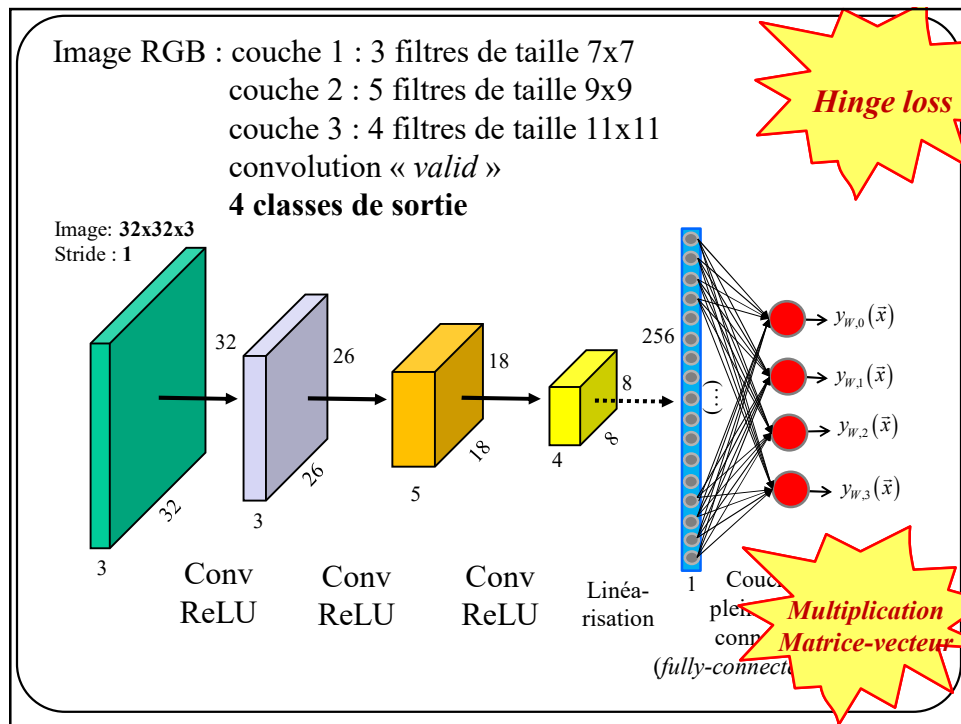
102

Tout comme un perceptron multi-couches, un réseau à convolution se termine par une **couche de sortie** avec **1 neurone par variable prédite**

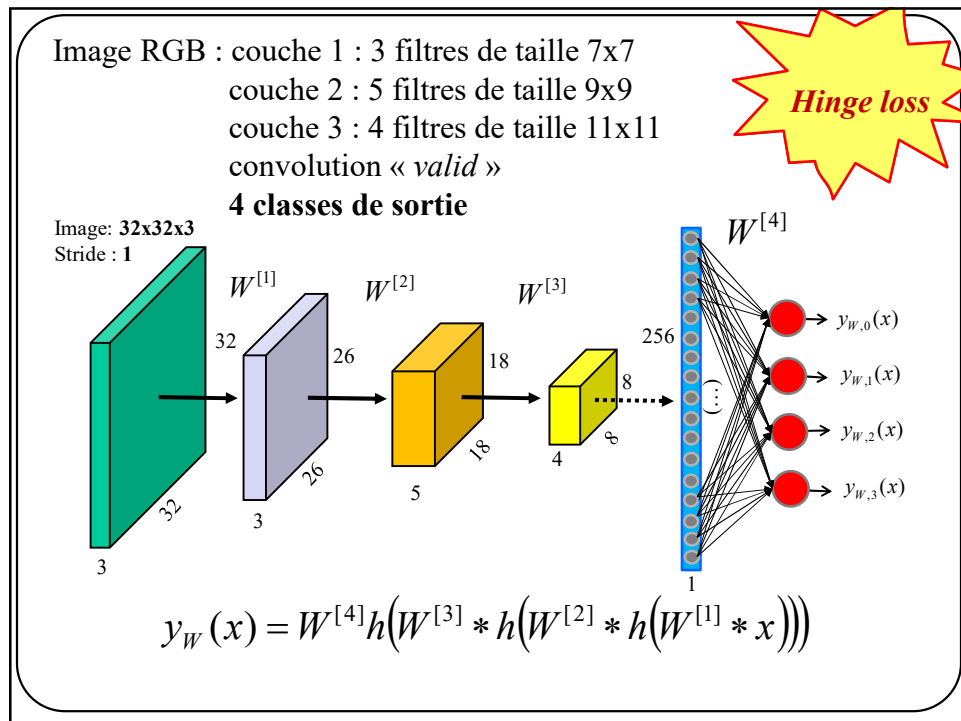
103



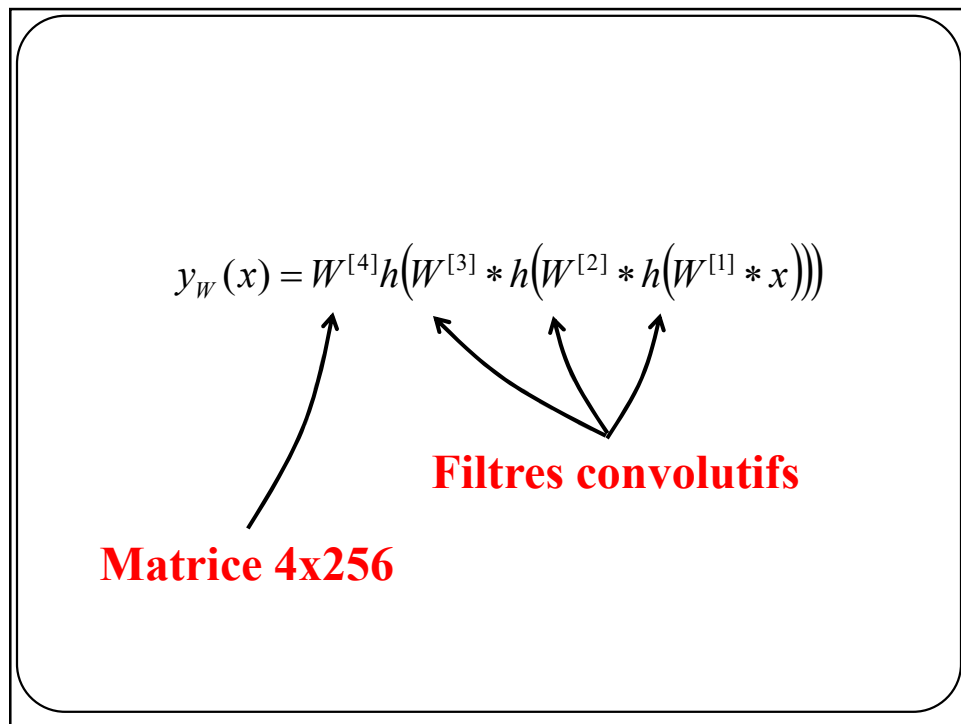
104



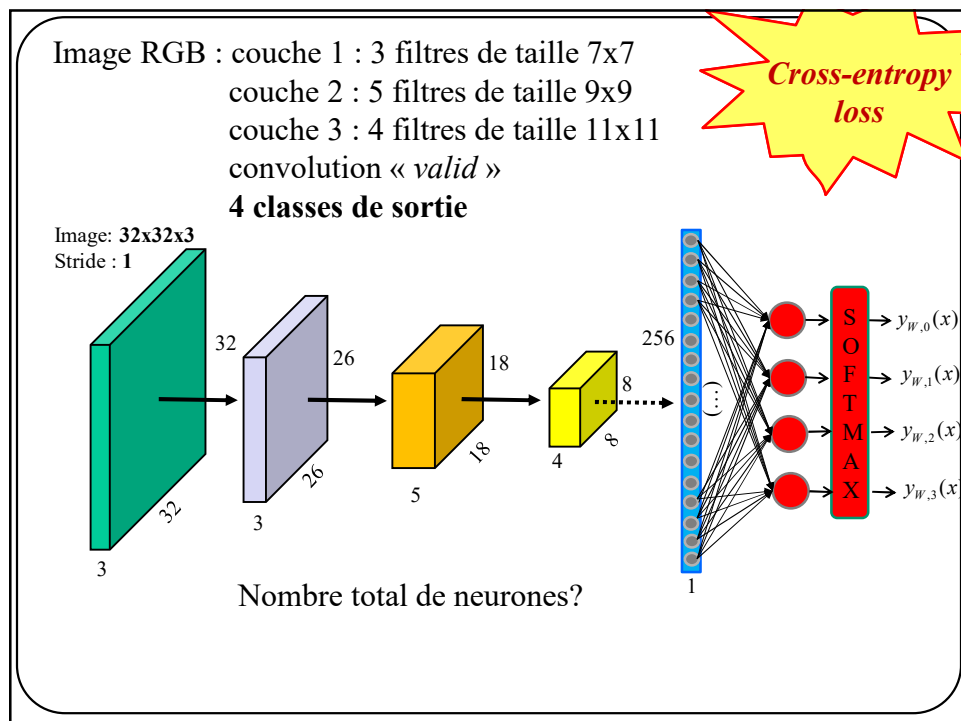
105



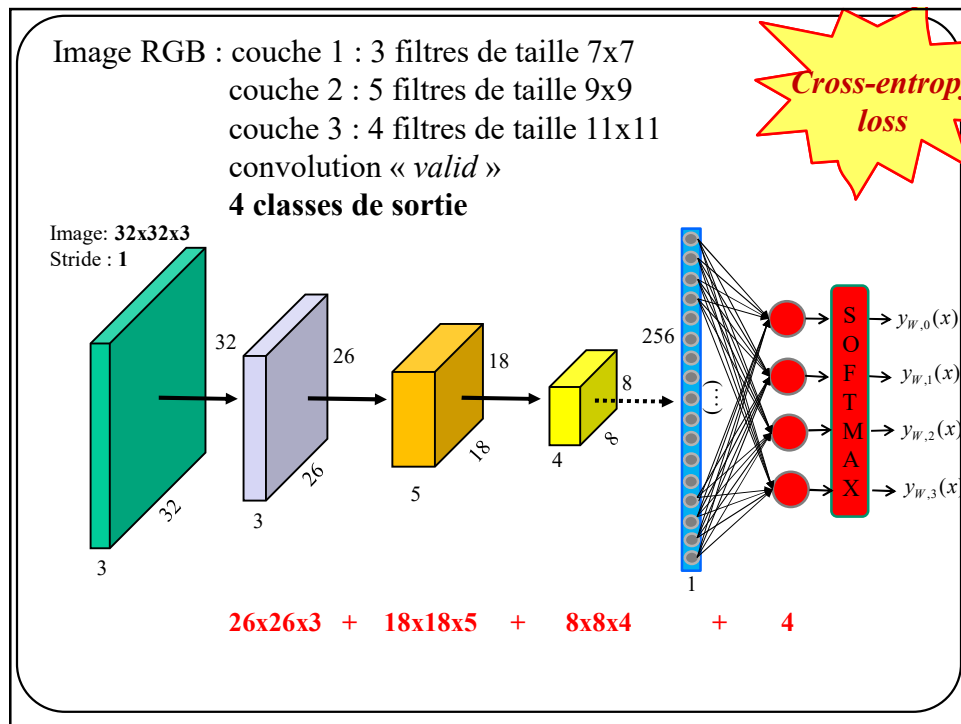
106



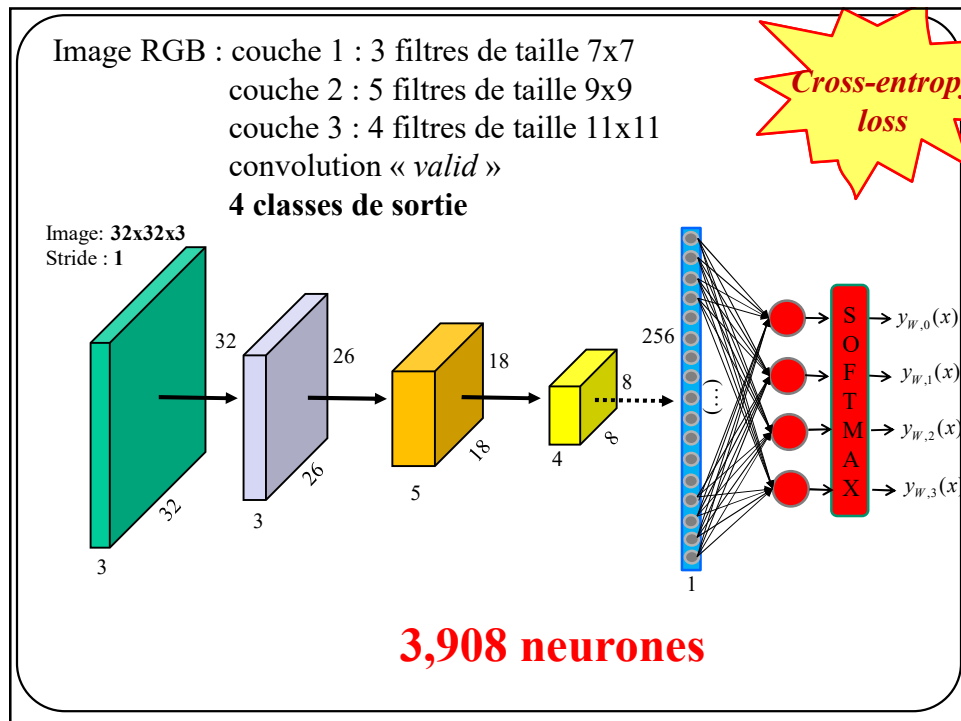
107



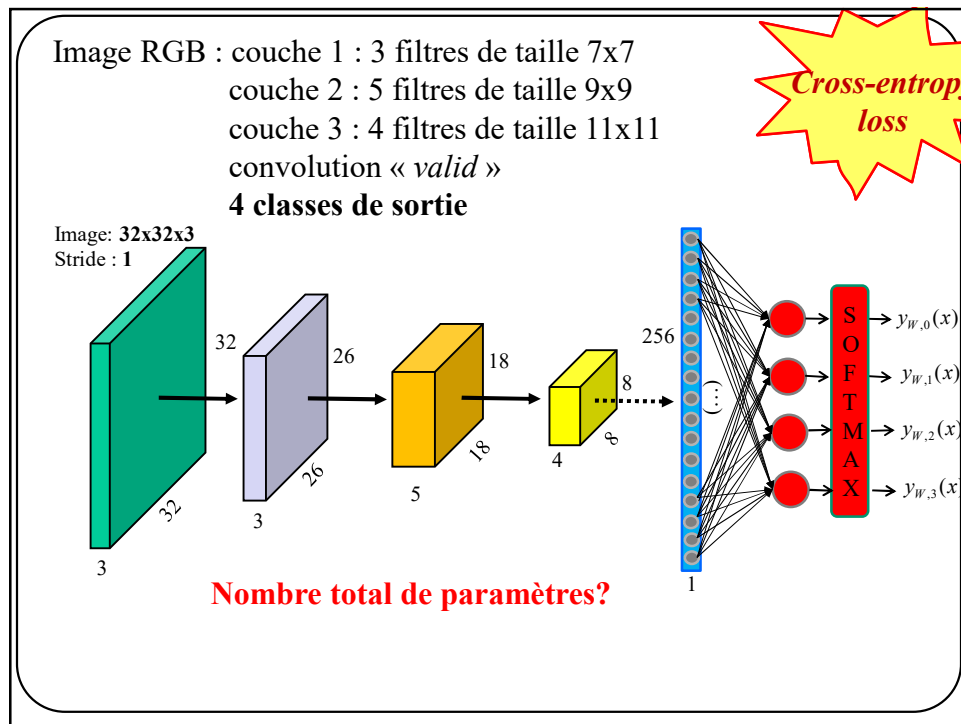
108



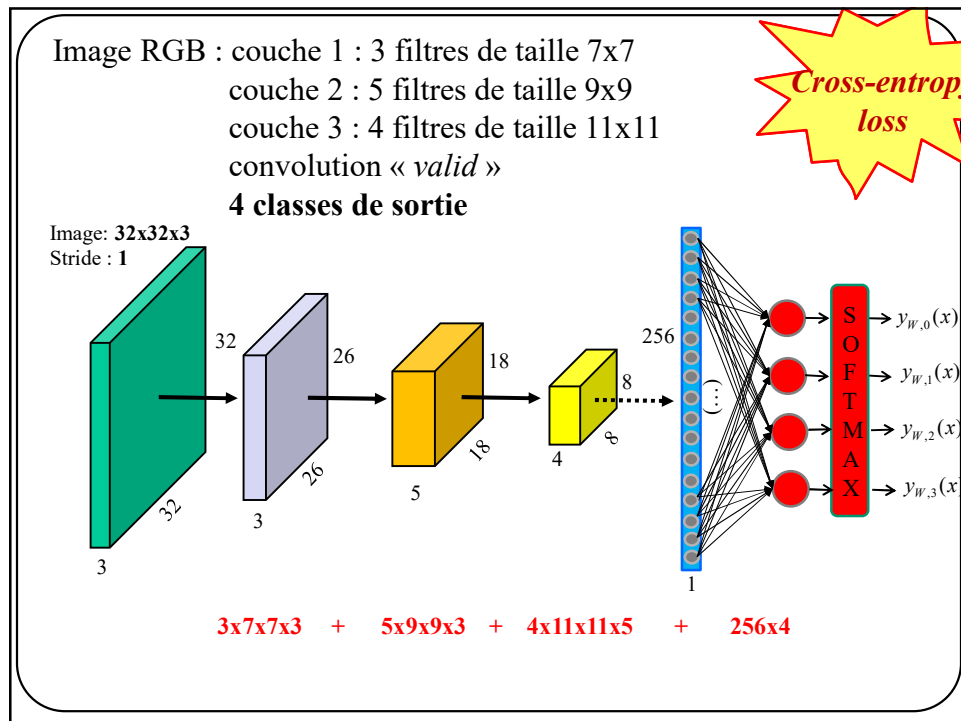
109



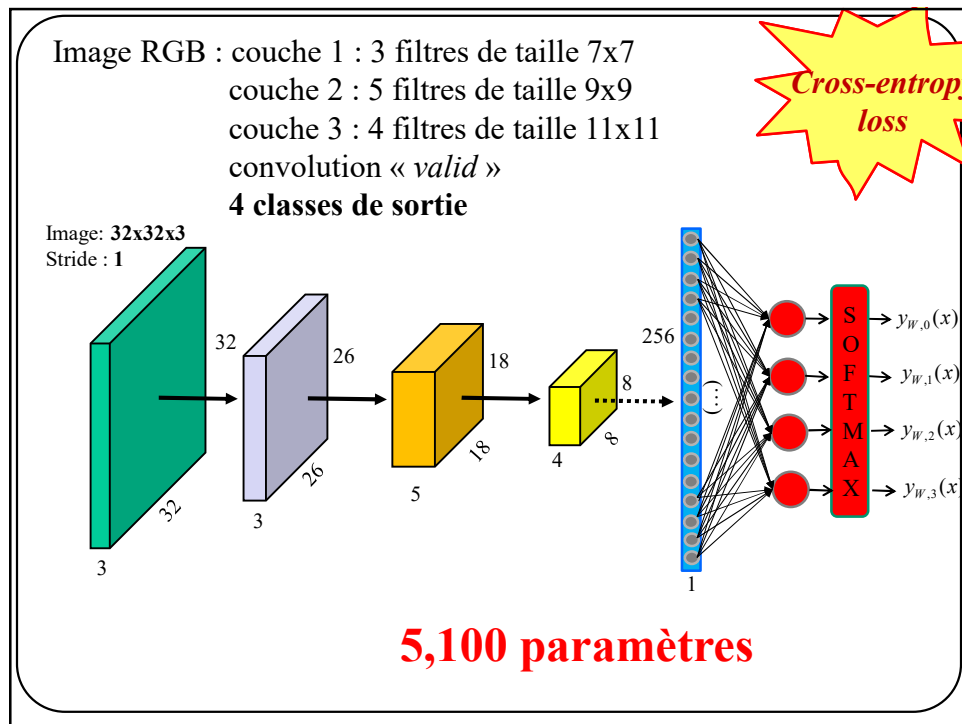
110



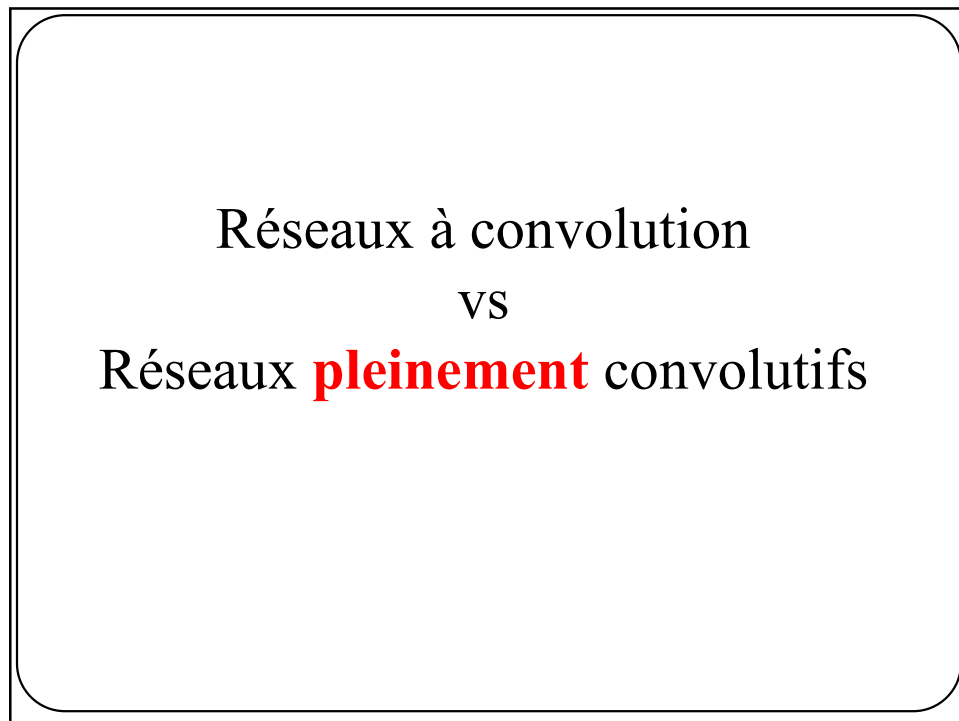
111



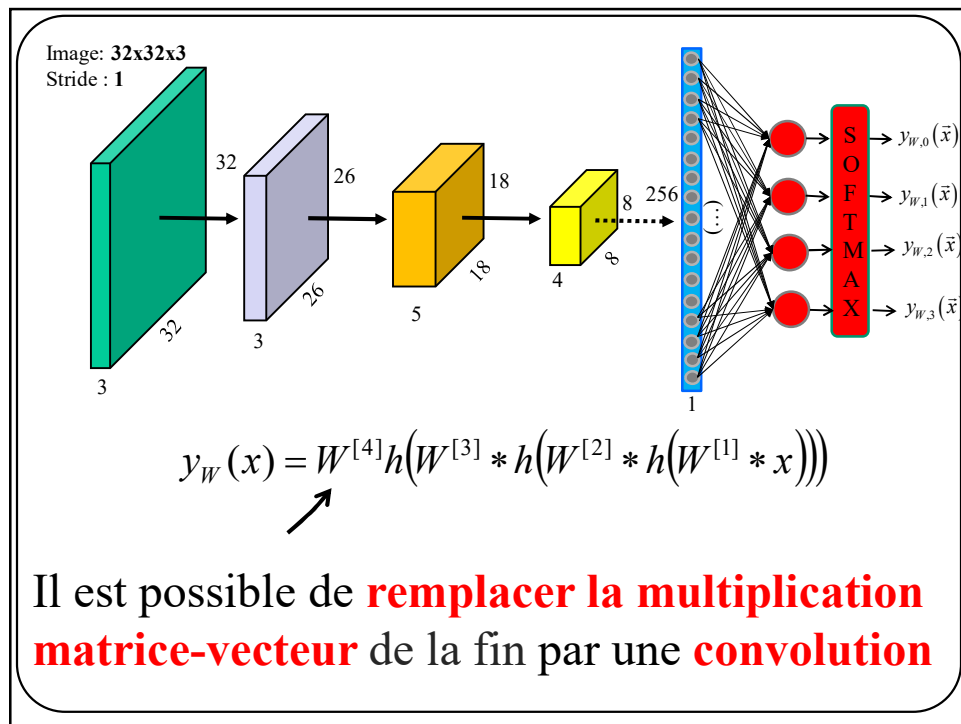
112



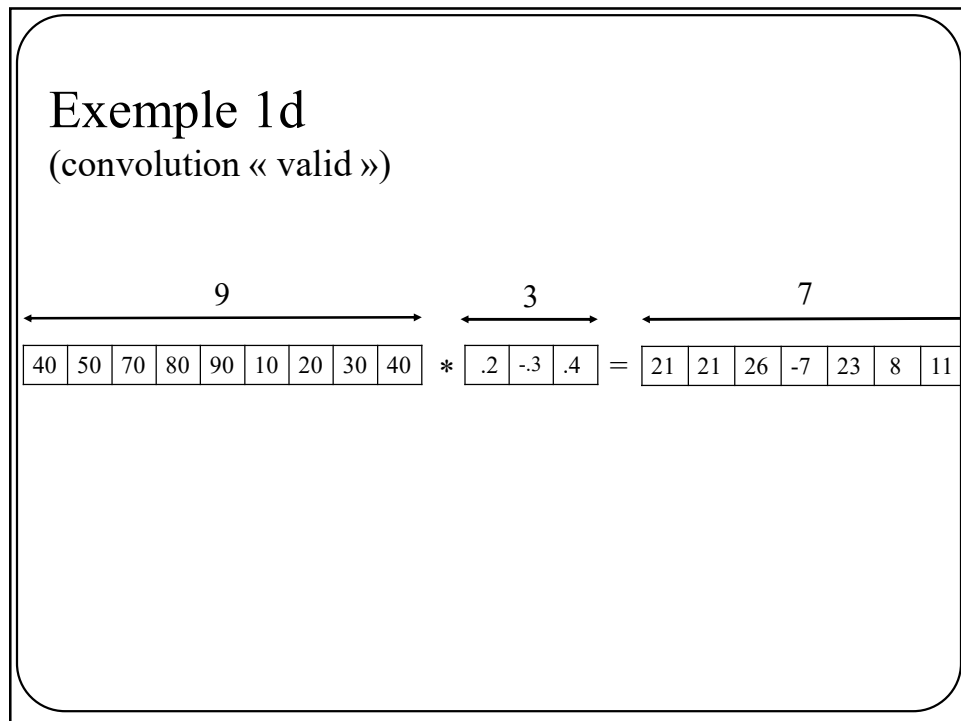
113



114



115



116

Exemple 1d

(convolution « valid »)

$$\begin{array}{c}
 \xleftarrow{9} \quad \quad \quad \xleftarrow{5} \quad \quad \quad \xleftarrow{5} \\
 \boxed{40} \boxed{50} \boxed{70} \boxed{80} \boxed{90} \boxed{10} \boxed{20} \boxed{30} \boxed{40} * \boxed{.2} \boxed{-.3} \boxed{.4} \boxed{-.5} \boxed{.6} = \boxed{35} \boxed{-18} \boxed{33} \boxed{1} \boxed{32}
 \end{array}$$

117

Exemple 1d

(convolution « valid »)

$$\begin{array}{c}
 \xleftarrow{9} \quad \quad \quad \xleftarrow{7} \quad \quad \quad \xleftarrow{3} \\
 \boxed{40} \boxed{50} \boxed{70} \boxed{80} \boxed{90} \boxed{10} \boxed{20} \boxed{30} \boxed{40} * \boxed{.2} \boxed{-.3} \boxed{.4} \boxed{-.5} \boxed{.6} \boxed{-.7} \boxed{.8} = \boxed{44} \boxed{-8} \boxed{44}
 \end{array}$$

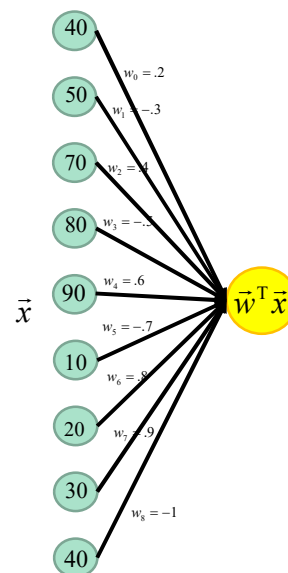
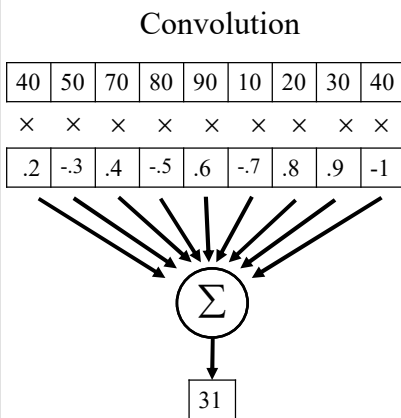
118

Taille filtre = nb de neurones couche précédente

$$\begin{array}{cccccccccc}
 \xleftarrow{9} & & & & & & & & & \xleftarrow{9} & & & \xleftarrow{1} \\
 \hline
 40 & 50 & 70 & 80 & 90 & 10 & 20 & 30 & 40 & * & .2 & -.3 & .4 & -.5 & .6 & -.7 & .8 & .9 & -1 & = & 31
 \end{array}$$

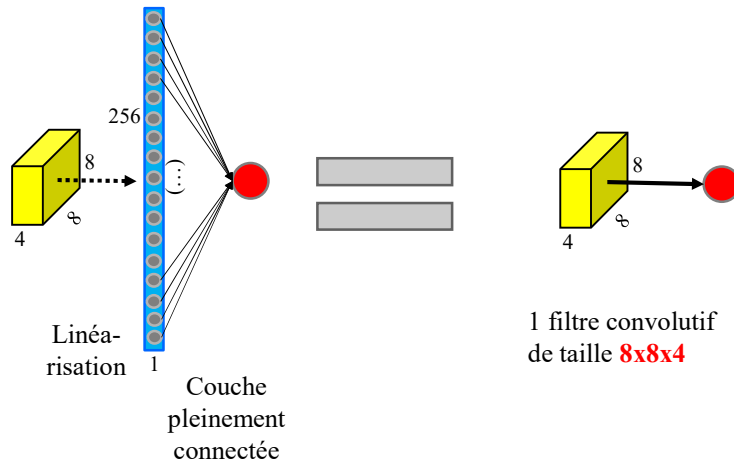
119

Signal d'entrée de **taille 9** convolué avec un filtre « same » de **taille 9** correspond à une **couche pleinement connectée**



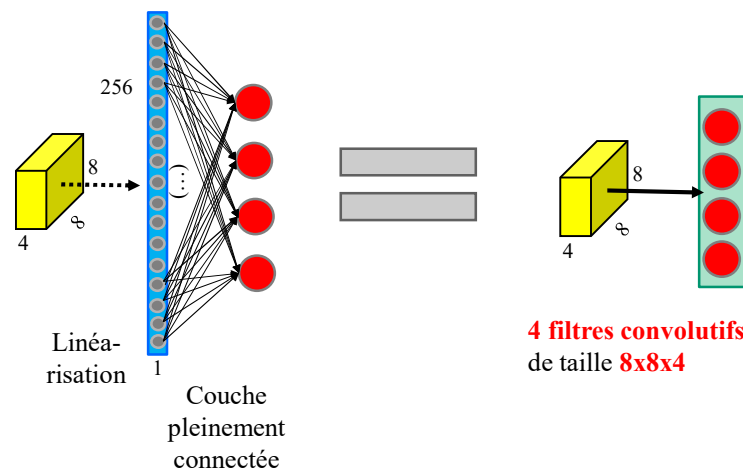
120

Même chose pour une **convolution 2D**

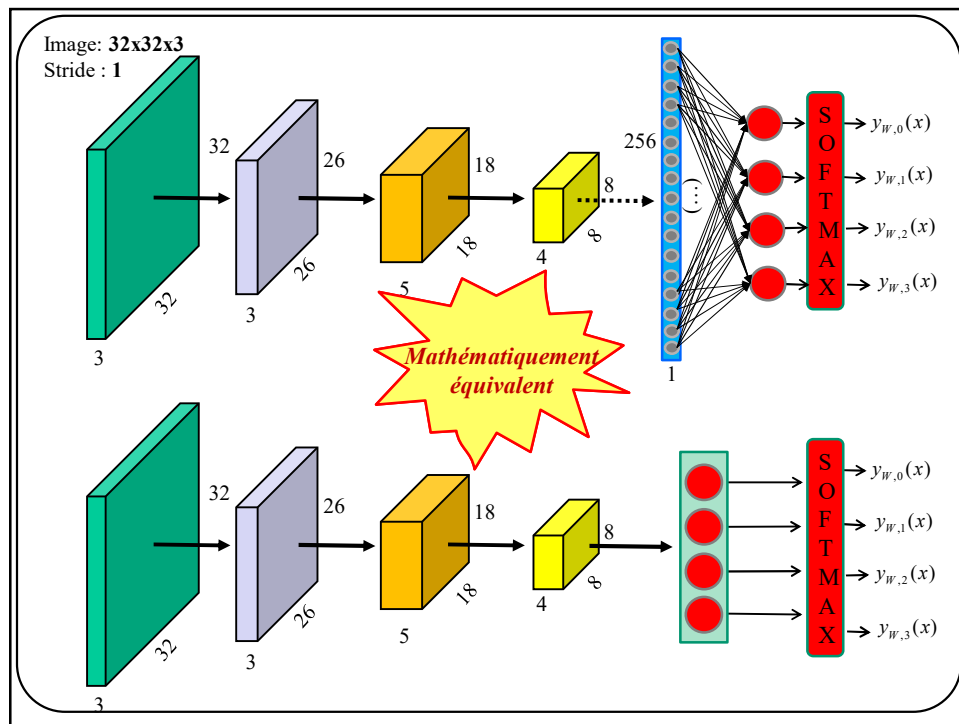


121

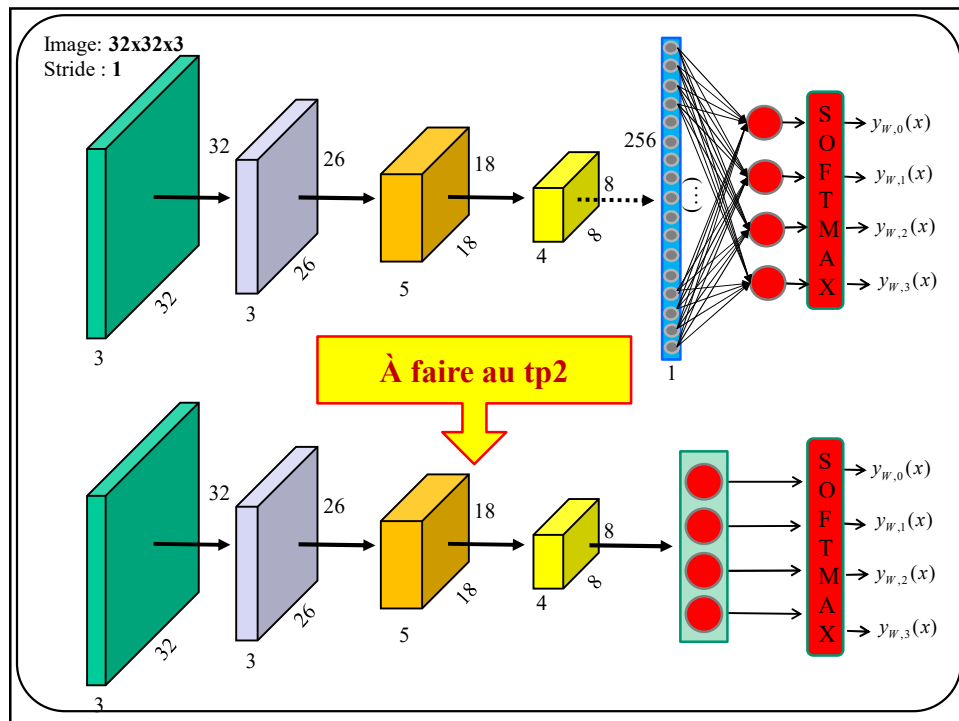
Même chose pour une **convolution 2D**



122



123



124

Configurations équivalentes

couche 1 : 3 filtres de taille 7x7
couche 2 : 5 filtres de taille 9x9
couche 3 : 4 filtres de taille 11x11
couche 4 pleinement connectée 256x4
Softmax

couche 1 : 3 filtres de taille 7x7
couche 2 : 5 filtres de taille 9x9
couche 3 : 4 filtres de taille 11x11
couche 4 : 4 filtres de taille 8x8
Softmax

En fait, presque équivalent ...

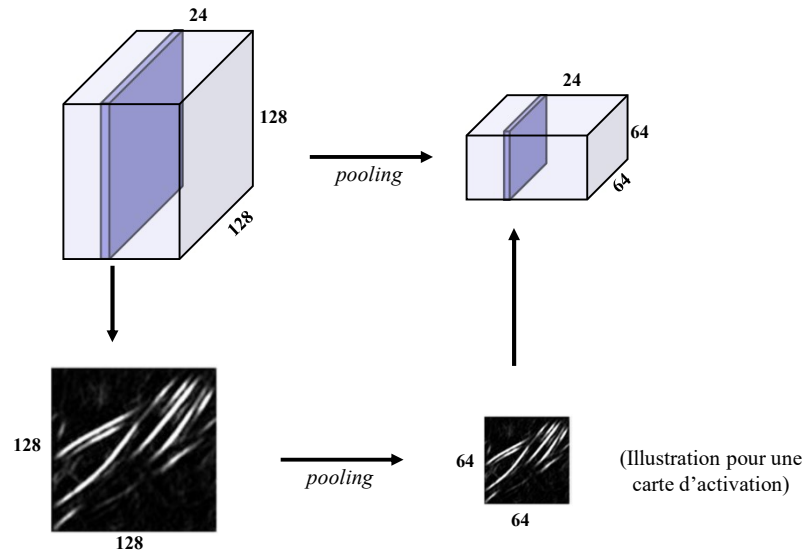
Question : qu'arrive-t-il si on remplace l'image 32x32x3 par une image 64x64x3?

125

Pooling

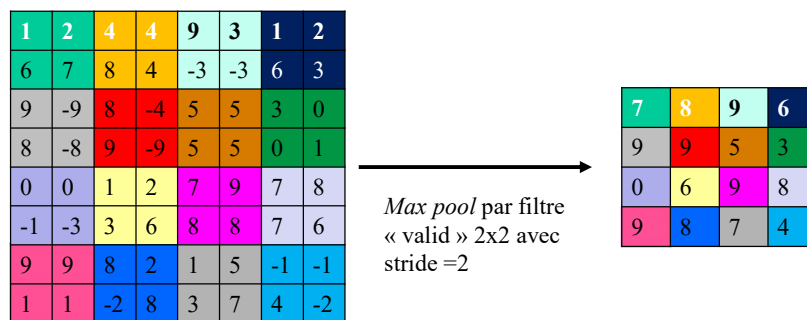
126

Réduction de la taille des cartes d'activation



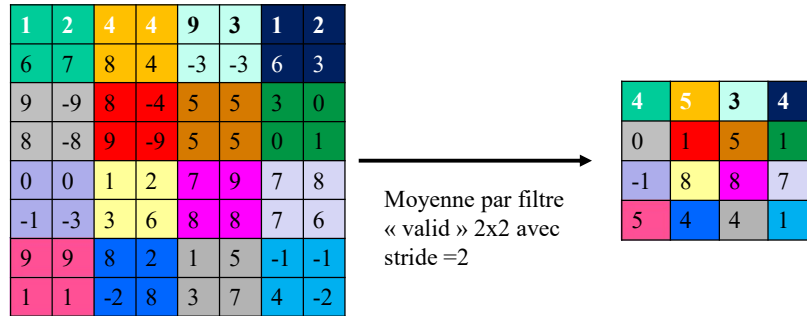
127

Max pooling



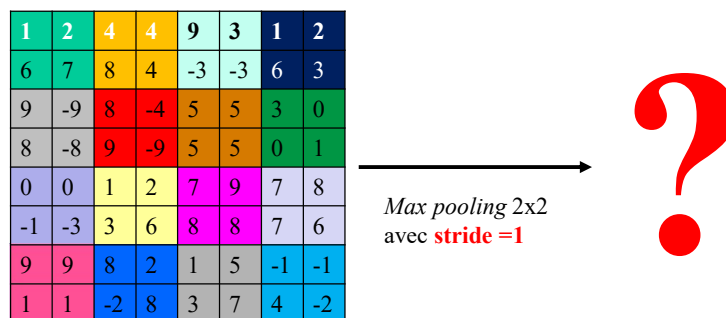
128

Mean pooling



129

Max pooling



130

Max pooling

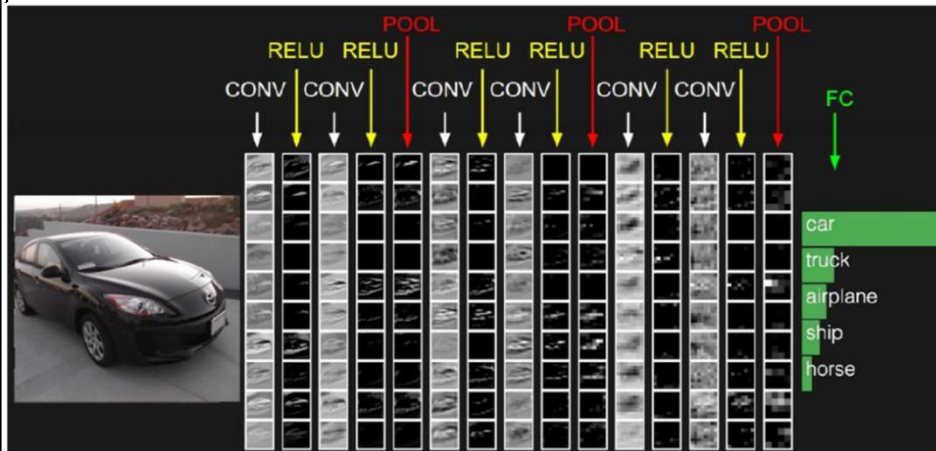
1	2	4	4	9	3	1	2
6	7	8	4	-3	-3	6	3
9	-9	8	-4	5	5	3	0
8	-8	9	-9	5	5	0	1
0	0	1	2	7	9	7	8
-1	-3	3	6	8	8	7	6
9	9	8	2	1	5	-1	-1
1	1	-2	8	3	7	4	-2

Max pooling **3x3**
avec **stride = 2**



131

Illustration d'un CNN complet



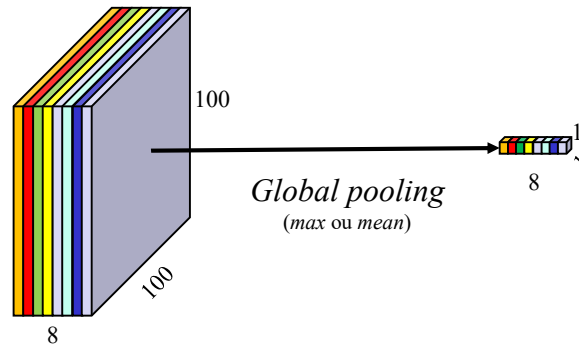
Crédit : cs231 Stanford

132

Global pooling

Max ou Mean pooling « valid » avec un filtre de la taille des canaux

Résultat : un **vecteur** de la taille du nombre de canaux



133

Multiplication matricielle parcimonieuse

<https://towardsdatascience.com/a-comprehensive-introduction-to-different-types-of-convolutions-in-deep-learning-669281e58215>

134

Il est **plus rapide** de multiplier des matrices que de les convoluer.

Ex.: convolution « valid », un canal d'entrée et une carte d'activation, filtre 3x3

Entrée		Filtre			
X0	X1	X2	X3		
X4	X5	X6	X7	*	
X8	X9	X10	X11		
X12	X13	X14	X15		

W0	W1	W2			
W3	W4	W5	=		
W6	W7	W8			

Y1	Y2
Y3	Y4

135

Il est **plus rapide** de multiplier des matrices que de les convoluer.

Ex.: convolution « valid », un canal d'entrée et une carte d'activation, filtre 3x3

Entrée		Filtre			
X0	X1	X2	X3		
X4	X5	X6	X7	*	
X8	X9	X10	X11		
X12	X13	X14	X15		

W0	W1	W2			
W3	W4	W5	=		
W6	W7	W8			

Y0	Y1
Y2	Y3

On peut **remplacer** une **convolution** par une **multiplication matrice-matrice** ou **matrice-vecteur**

en **linéarisant** le filtre et en « **matriquant** » l'entrée

136

Rappel

Ex.: convolution « *valid* », un canal d'entrée et une carte d'activation, filtre 3x3

W0	W1	W2	X3
W3	W4	W5	X7
W6	W7	W8	X11
X12	X13	X14	X15

Y0	Y1
Y2	Y3

$$\mathbf{Y0} = W0.X0 + W1.X1 + W2.X2 + W3.X4 + W4.X5 + W5.X6 + W6.X8 + W7.X9 + W8.X10$$

137

Rappel

Ex.: convolution « *valid* », un canal d'entrée et une carte d'activation, filtre 3x3

X0	W0	W1	W2
X4	W3	W4	W5
X8	W6	W7	W8
X12	X13	X14	X15

Y0	Y1
Y2	Y3

$$\mathbf{Y1} = W0.X1 + W1.X2 + W2.X3 + W3.X5 + W4.X6 + W5.X7 + W6.X9 + W7.X10 + W8.X11$$

138

Rappel

Ex.: convolution « *valid* », un canal d'entrée et une carte d'activation, filtre 3x3

X0	X1	X2	X3
W0	W1	W2	X7
W3	W4	W5	X11
W6	W7	W8	X15

Y0	Y1
Y2	Y3

$$\mathbf{Y2} = W0.X4 + W1.X5 + W2.X6 + W3.X8 + W4.X9 + W5.X10 + W6.X12 + W7.X13 + W8.X14$$

139

Rappel

Ex.: convolution « *valid* », un canal d'entrée et une carte d'activation, filtre 3x3

X0	X1	X2	X3
X4	W0	W1	W2
X8	W3	W4	W5
X12	W6	W7	W8

Y0	Y1
Y2	Y3

$$\mathbf{Y3} = W0.X5 + W1.X6 + W2.X7 + W3.X9 + W4.X10 + W5.X11 + W6.X13 + W7.X14 + W8.X15$$

140

Autrement dit...

W0	W1	W2	X3
W3	W4	W5	X7
W6	W7	W8	X11
X12	X13	X14	X15

X0
X1
X2
X4
X5
X6
X8
X9
X10

Y0

141

Autrement dit...

X0	W0	W1	W2
X4	W3	W4	W5
X8	W6	W7	W8
X12	X13	X14	X15

X0	X1
X1	X2
X2	X3
X4	X5
X5	X6
X6	X7
X8	X9
X9	X10
X10	X11

Y0	Y1
----	-----------

142

Autrement dit...

X0	X1	X2	X3
W0	W1	W2	X7
W3	W4	W5	X11
W6	W7	W8	X15

X0	X1	X4
X1	X2	X5
X2	X3	X6
X4	X5	X8
X5	X6	X9
X6	X7	X10
X8	X9	X11
X9	X10	X12
X10	X11	X13

Y0	Y1
Y2	

143

Autrement dit...

X0	X1	X2	X3
X4	W0	W1	W2
X8	W3	W4	W5
X12	W6	W7	W8

X0	X1	X4	X5
X1	X2	X5	X6
X2	X3	X6	X7
X4	X5	X8	X9
X5	X6	X9	X10
X6	X7	X10	X11
X8	X9	X11	X13
X9	X10	X12	X14
X10	X11	X13	X15

Y0	Y1
Y2	Y3

144

Convolution « valid » en **linéarisant le filtre** et en
« **matriçant** » l'entrée

$$\begin{array}{|c|c|c|c|c|c|c|c|c|} \hline W_0 & W_1 & W_2 & W_3 & W_4 & W_5 & W_6 & W_7 & W_8 \\ \hline \end{array} \times \begin{array}{|c|c|c|c|} \hline X_0 & X_1 & X_4 & X_5 \\ \hline X_1 & X_2 & X_5 & X_6 \\ \hline X_2 & X_3 & X_6 & X_7 \\ \hline X_4 & X_5 & X_8 & X_9 \\ \hline X_5 & X_6 & X_9 & X_{10} \\ \hline X_6 & X_7 & X_{10} & X_{11} \\ \hline X_8 & X_9 & X_{11} & X_{13} \\ \hline X_9 & X_{10} & X_{12} & X_{14} \\ \hline X_{10} & X_{11} & X_{13} & X_{15} \\ \hline \end{array} = \begin{array}{|c|c|c|c|} \hline Y_0 & Y_1 & Y_2 & Y_3 \\ \hline \end{array}$$

145

Autre exemple

conv « valid », mini-batch de 2 entrées

2 données en entrée

X0	X1	X2	X3
X4	X5	X6	X7
X8	X9	X10	X11
X12	X13	X14	X15
X16	X17	X18	X19
X20	X21	X22	X23
X24	X25	X26	X27
X28	X29	X30	X31

*

Filtre

W0	W1	W2
W3	W4	W5
W6	W7	W8

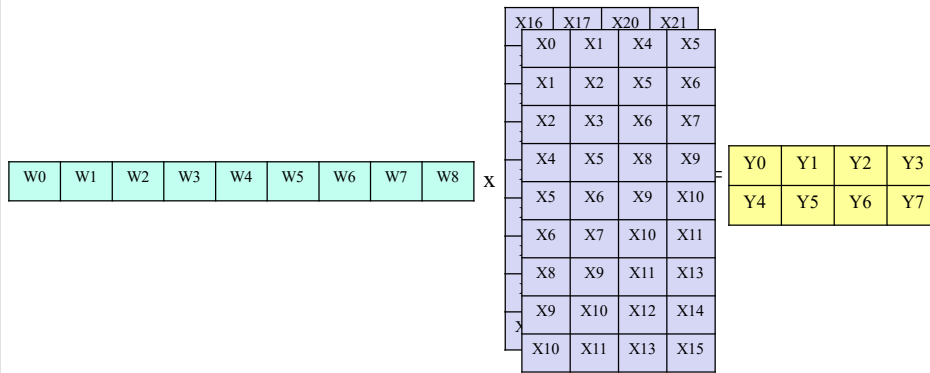
=

Y0	Y1
Y2	Y3
Y4	Y5
Y6	Y7

146

Autre exemple

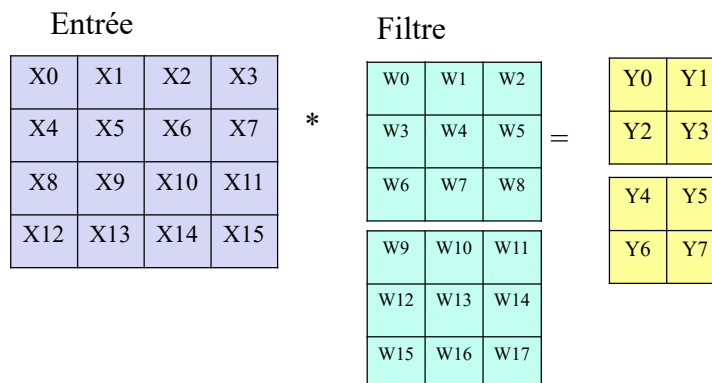
conv « valid », mini-batch de 2 entrées



147

Autre exemple

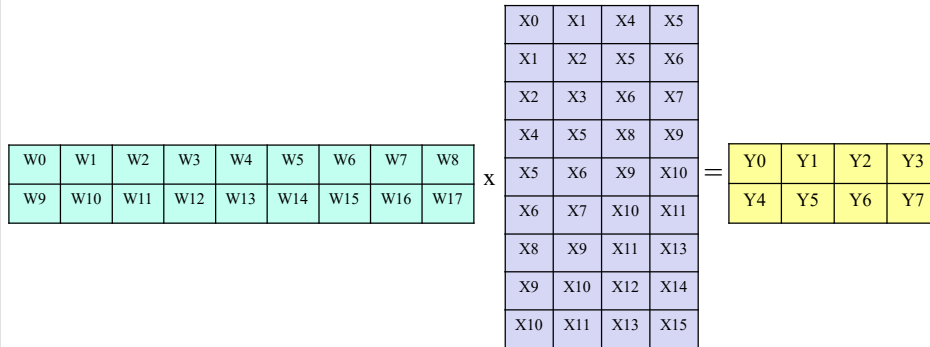
conv « valid », une entrée, deux filtres et 2 *features maps* en sortie



148

Autre exemple

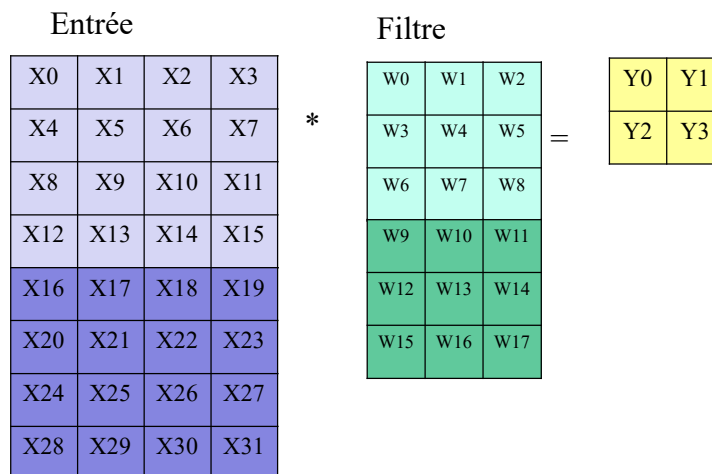
conv « valid », une entrée, deux filtres et 2 *features maps* en sortie



149

Autre exemple

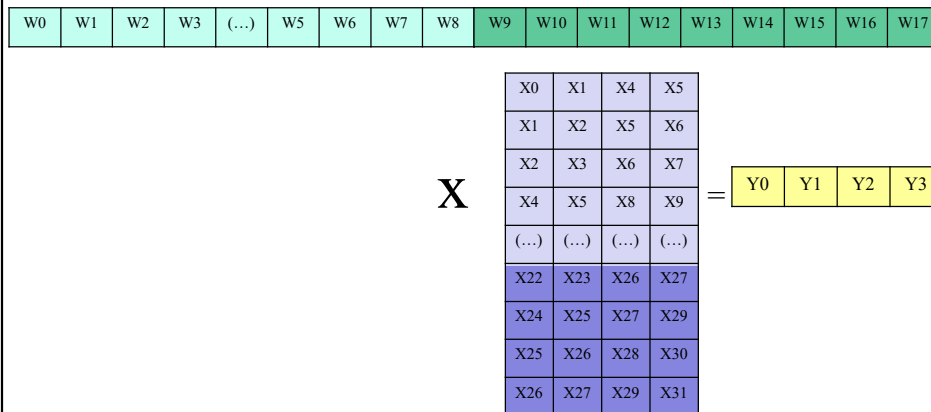
conv « valid », une entrée avec deux canaux, un filtre



150

Autre exemple

conv « valid », une entrée avec deux canaux, un filtre



151

On peut faire la même chose mais en **linéarisant le filtre** et en **« matriçant » l'entrée**

Exercice à la maison, voir comment cette 2^e approche s'applique au cas à

- Plusieurs canaux en entrée
- Plusieurs cartes d'activation
- Plusieurs entrées (mini-batch)

Sinon, voir [im2col](#) du **travail pratique 2**.

152

Comment calculer la
rétropropagation dans un CNN?

À faire au TP2