

## TD 4 – Examen 2019 - 20

- $\triangleright$  Exercice 1. On considère n points  $M_i$  du plan, de coordonnées  $(x_i, y_i)_{i=1,\dots,n}$ , et on cherche le cercle défini par son centre C de coordonnées (a, b) et son rayon  $\rho$  qui soit le plus proche possible de ces n points (c'est à dire que les distances entre le centre C et les points  $M_i$  sont les plus proches possibles du rayon  $\rho$ ).
  - 1.1. Écrire le problème d'optimisation formalisant le problème.
  - **1.2.** Ce problème d'optimisation est-il un problème aux moindres carrés? Si oui, est-il un problème aux moindres carrés linéaires?
- ▷ Exercice 2. On considère le problème d'optimisation suivant :

$$(P) \begin{cases} Min & f(x) = (1+x_3)^3(x_1^2+x_2^2) + x_3^2 \\ x \in \mathbb{R}^3 \end{cases}$$

- 2.1. Résoudre la condition nécessaire de solution du premier ordre.
- **2.2.** Le problème (P) admet-il un ou des minima locaux?
- **2.3.** Le problème (P) admet-il un minimum global? On pourra calculer f(1,0,-4).
- > Exercice 3. On considère le problème d'optimisation sans contrainte suivant

$$(P) \begin{cases} \min f(x) = c^T x - \sum_{i=1}^m \ln(b_i - a_i^T x) \\ x \in \Omega = \{ x \in \mathbb{R}^n, b_i - a_i^T x > 0 \ \forall i = 1, \dots, m \}, \end{cases}$$

avec

- $b_i \in \mathbb{R}$  et  $a_i \in \mathbb{R}^n$  fixés pour tout  $i = 1, \dots, m$ ;
- $c \in \mathbb{R}^n$  fixé.
- **3.1.** On pose pour i fixé  $f_i(x) = \ln(b_i a_i^T x)$ . En utilisant la dérivation des fonctions composées donnez la matrice jacobienne de  $f_i$  en x,  $J_{f_i}(x)$ . En déduire  $\nabla f(x)$
- **3.2.** Calculer la matrice hessienne de f en x,  $H_f(x)$ .
- **3.3.** On désire résoudre ce problème en appliquant l'algorithme de Newton en partant d'un point  $x^{(0)}$  dans  $\mathbb{R}^n$ . Écrire l'itération courante et donner la dimension du système linéaire obtenu.