Projektplan Vertiefungsprojekt 2: SmartBot

Soll Ist

		Dauer [h]													V	Noch	е												
Tätigkeit			8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23	24	25	26	27	28	29	30	31	32	33	34
	Wunsch / Muss		19.02.2018	26.02.2018	05.03.2018	12.03.2018	19.03.2018	26.03.2018	02.04.2018	09.04.2018	16.04.2018	23.04.2018	30.04.2018	07.05.2018	14.05.2018	21.05.2018	28.05.2018	04.06.2018	11.06.2018	18.06.2018	25.06.2018	02.07.2018	09.07.2018	16.07.2018	23.07.2018	30.07.2018	06.08.2018	13.08.2018	20.08.2018
Recherchen																													
Einlesen in Reinforcement Learning	М	33	16	8	3						6																		
Einlesen in RL in Robotik	W	8	8																										
Einlesen in Ansteuerung des Roboters	W	3	3																										
Einlesen in Simulations-Tools	М	13			13																								
Einlesen in RL Tools	М	3			3																								
einfaches RL-Beispiel selbst programmieren	W	12		5	7																								
Simulation																													
Simulatoren austesten/evaluieren	М	23				23																							
Simulator auswählen	М	2					2																						
Roboter simulieren	М	121					21	14	16	23	10	24	9	4															
Simulation Roboter mit RL	М	159											22	11		16	19	2					37	49	3				
realer Roboter																													
realer Roboter ansteuern	W	8									5	1	1	1															
realer Roboter mit RL	W																												
Versuchsaufbau	W	4																					4						
Organisatorisches																													
Aufgabenstellung für den Roboter definieren	М	1							1																				
Administration (Planung, Sitzungen etc.)	М	8				1	2			1	1		2					1											
Dokumentation	М	73																4							35		34		
Präsentation	М																												
Ferien	-																												
Selbststudium zentrale Module	-																												
Prüfungen zentrale Module	-																												
Summe		471	27	13	26	24	25	14	17	24	22	25	34	16	0	16	19	7	0	0	0	0	41	49	38	0	34	0	0

MeilensteineErreichtM1M2M3M4M5M6

M1: Grundverständnisse in RL 16.03.2018
M2: Roboter (normal) angesteuert 30.04.2018
M3: Simulation von Roboter 11.05.2018
M4: Simulation von Roboter mit RL 27.07.2018
M5: realer Roboter mit RL -

M6: Abgabe Projekt 14.08.2018