

Agenda

UNIDADE 5: Redes Neurais

- 5.1. Estrutura básica de uma rede neural
- 5.2. Arquitetura de redes neurais
 - 5.2.1. Perceptron
 - 5.2.2. Multilayer Perceptron
- 5.3. Treinamento de redes neurais
 - 5.3.1. Algoritmos de retropropagação
 - 5.3.2. Otimização de pesos
 - 5.3.3. Função de ativação
- 5.4. Arquiteturas de Redes Neurais Profundas

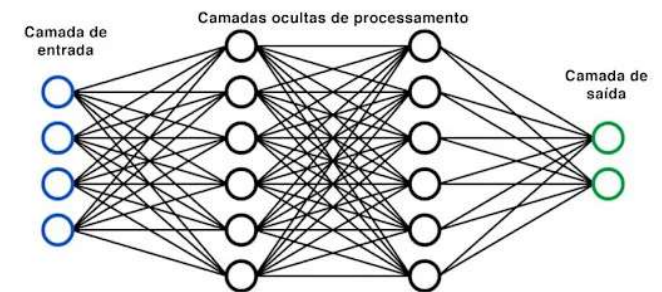
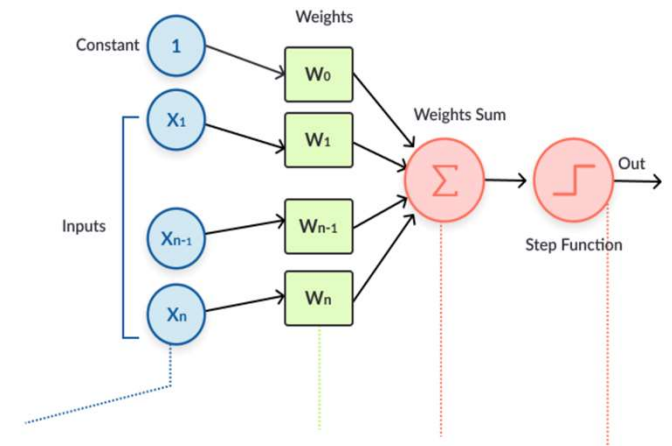
Predição de Tempo de Atravessamento de Ações na Justiça

Descrição: Prever o tempo de atravessamento do processo (da solicitação até a efetiva entrega) utilizando informações históricas e considerando as características do processo no momento de autuação.

- Rito (valores: trabalhista ou sumaríssimo)
- Tempo de Serviço do Reclamante (valores: tempo em meses até a data da despesa)
- Último salário do reclamante (valores: número real)
- Profissão do reclamante (valores: comércio, indústria ou serviço)
- Cargo do reclamante (valores: direção ou execução)
- Objeto do processo (valores: falta de registro em carteira, diferença salarial, verbas rescisórias, multa do Art. 477, multa do Art. 467, horas extras e reflexos, fundo de garantia por tempo de serviço, indenização por danos morais, seguro desemprego, vale transporte, adicional de insalubridade, adicional noturno, plano de saúde)
- Quantidade de depoimentos em cada audiência (valores: número inteiro entre 1 e 200)
- Acordo (valores: presença ou ausência)
- Necessidade de perícia (valores: S para Sim e N para Não)
- Solicitação de recurso ordinário contra sentença emitida pelo Juiz de 1 grau (valores: S para Sim e N para Não)
- Solicitação de recurso de revista contra acórdão (valores: S para Sim e N para Não)
- Número de audiências até a emissão da sentença (valores: número inteiro entre 1 e 200)
- Tempo médio de cada audiência (valor inteiro em minutos entre 30 e 1000)
- Duração do processo (valor inteiro em meses entre 1 e 500)

Redes Neurais

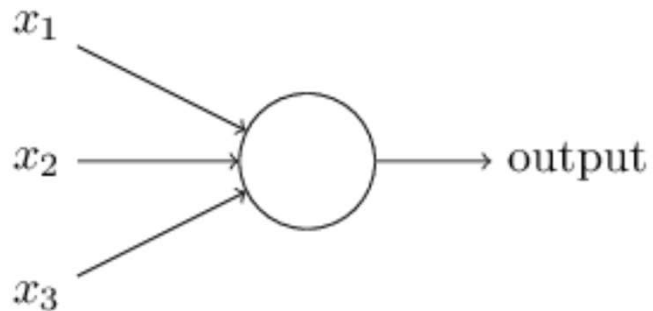
- **Self-learning treinados**, não são explicitamente programados
- No centro das redes neurais básicas está a unidade chamada de **nó ou neurônio matemático**.
- Um neurônio recebe uma ou mais **entradas**.
- Cada entrada é multiplicada por um **peso**.
- Os valores da entrada ponderada é somada a algum **valor de polarização**.
- Em seguida, o valor é alimentado em uma **função de ativação**.
- Essa **saída** é enviada para outros **neurônios mais profundos na rede neural**.



Perceptron

- Um Perceptron é um modelo matemático que recebe várias entradas, x_1, x_2, \dots e produz uma única saída binária (duas classes).
- Resolve problemas linearmente separáveis

Exemplo do Perceptron: $z = w_1x_1 + w_2x_2 + w_3x_3 + w_0$

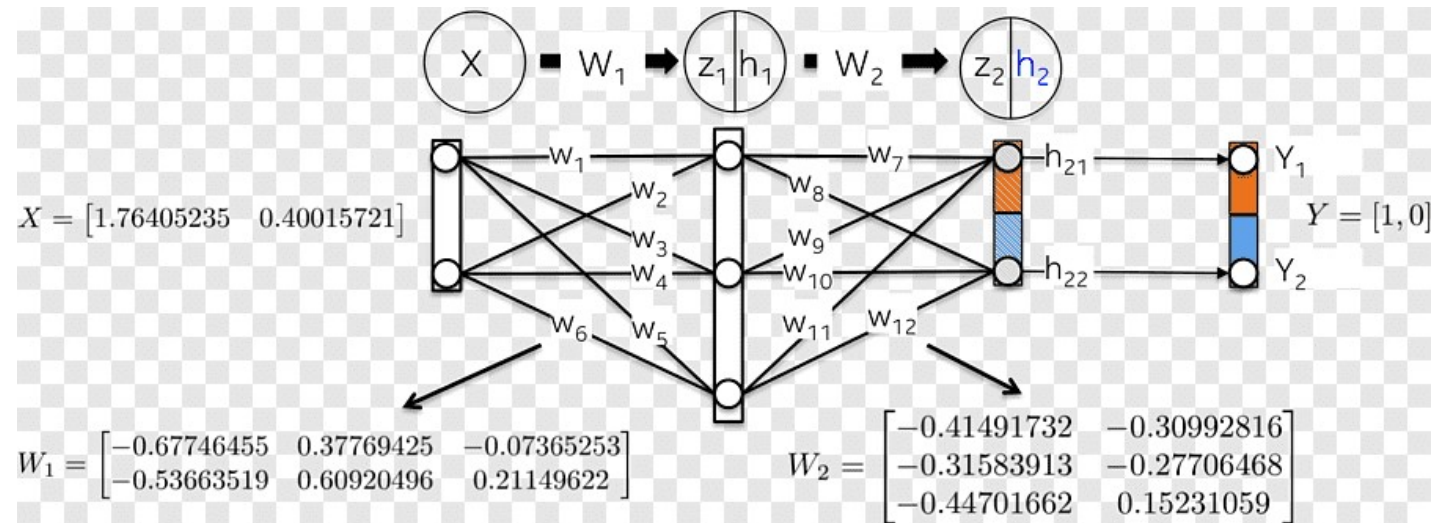
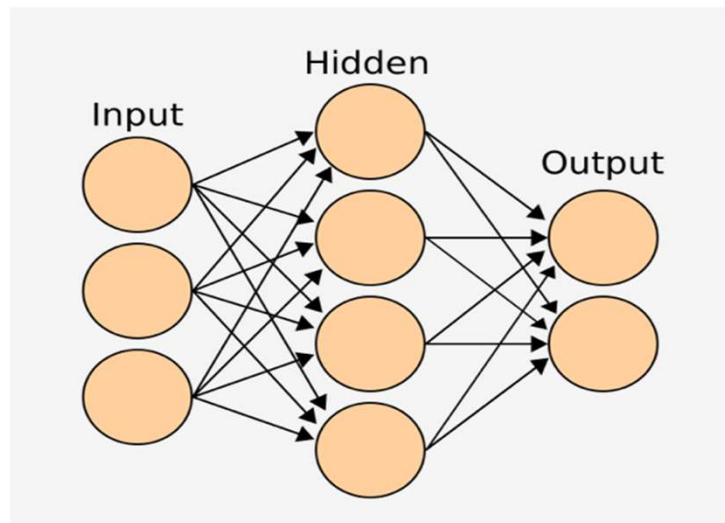


Perceptron produz uma única saída com base em várias entradas de valor real

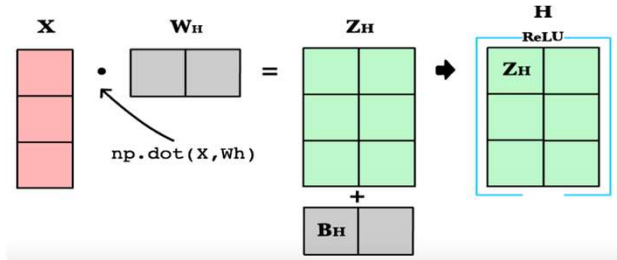
$$\text{output} = \begin{cases} 0 & \text{if } \sum_j w_j x_j \leq \text{threshold} \\ 1 & \text{if } \sum_j w_j x_j > \text{threshold} \end{cases}$$

Redes Multilayer Perceptrons

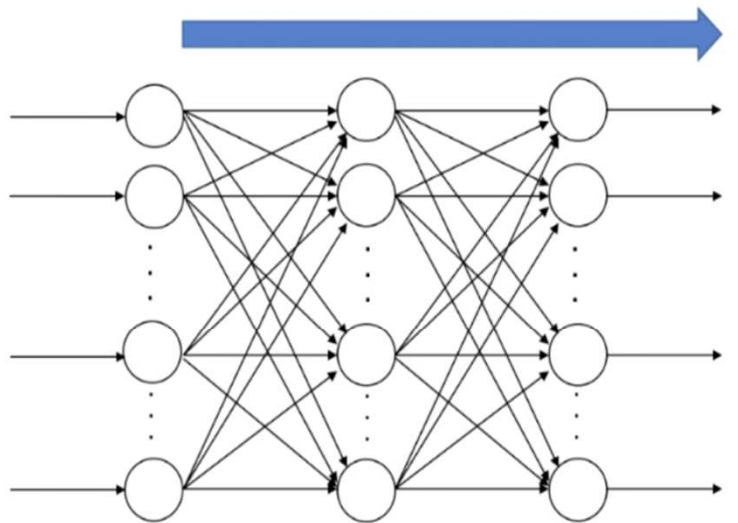
- Multilayer Perceptron (MLP) é uma rede neural artificial composta por mais de um Perceptron



Algoritmo de Backpropagation



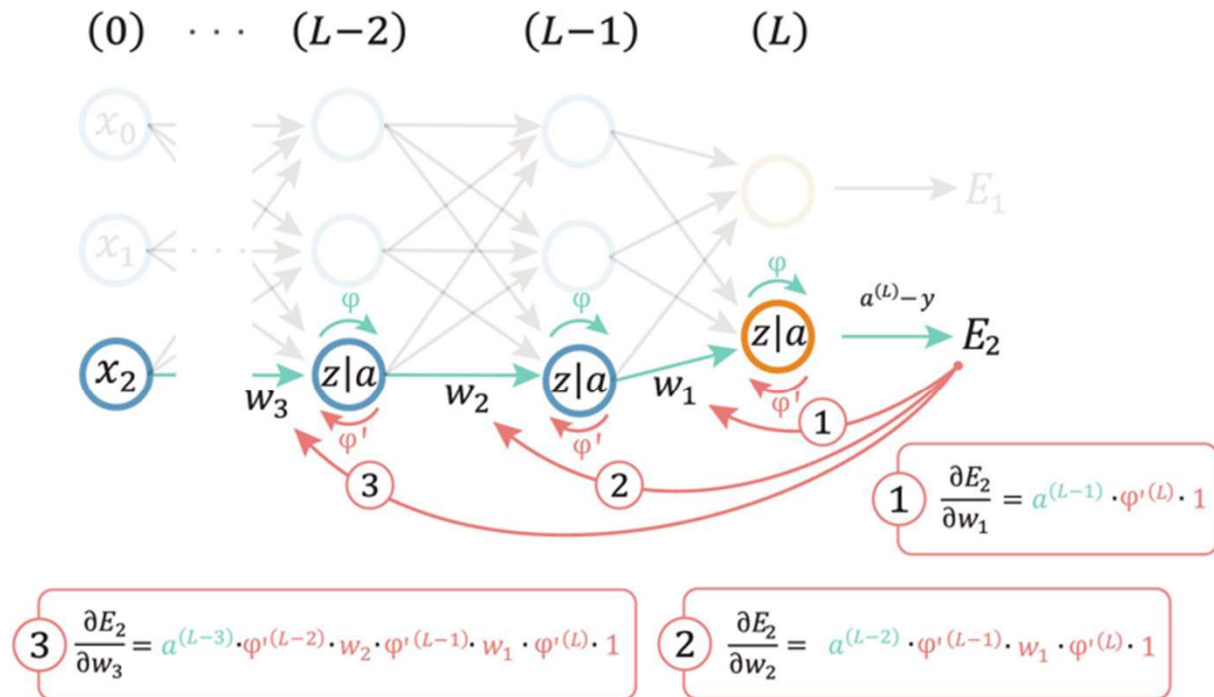
FORWARD PROPAGATION



LOSS

BACKWARD PROPAGATION

A Gradient descent | partial derivative



Aprendizagem

- Processo **iterativo de otimização dos pesos**, que são modificados com base no desempenho do modelo.

LR 0,01

| Foward Feed + New Weights | N | y1 | y2 | y1+y2 | w1 | w2 | $z=w1*y1+w2*y2$ | $Erro=(y1+y2) - (w1*y1+w2*y2)$ | $w1 + LR*y1 + Erro$ | $w2 + LR*y2 + Erro$ |
|------------------------------|---|----|----|-------|------|------|-----------------|--------------------------------|---------------------|---------------------|
| Primeiro Treinamento | 0 | 1 | 1 | 2 | 0,4 | 0,6 | 1,00 | 1,00 | 0,41 | 0,61 |
| | 1 | 2 | 2 | 4 | 0,41 | 0,61 | 2,04 | 1,96 | 0,45 | 0,65 |
| | 2 | 3 | 3 | 6 | 0,45 | 0,65 | 3,30 | 2,70 | 0,53 | 0,73 |
| | 3 | 4 | 4 | 8 | 0,53 | 0,73 | 5,04 | 2,96 | 0,65 | 0,85 |
| | 4 | 5 | 5 | 10 | 0,65 | 0,85 | 7,49 | 2,51 | 0,77 | 0,97 |
| | 5 | 6 | 6 | 12 | 0,77 | 0,97 | 10,49 | 1,51 | 0,86 | 1,06 |
| | 6 | 7 | 7 | 14 | 0,86 | 1,06 | 13,51 | 0,49 | 0,90 | 1,10 |
| | 7 | 8 | 8 | 16 | 0,90 | 1,10 | 15,99 | 0,01 | 0,90 | 1,10 |
| | 8 | 9 | 9 | 18 | 0,90 | 1,10 | 18,00 | 0,00 | 0,90 | 1,10 |
| | 9 | 10 | 10 | 20 | 0,90 | 1,10 | 20,00 | 0,00 | 0,90 | 1,10 |
| Teste | 0 | 11 | 11 | 22 | 0,90 | 1,10 | 22,00 | 0,00 | 0,90 | 1,10 |
| | 1 | 3 | 2 | 5 | 0,90 | 1,10 | 4,90 | 0,10 | 0,90 | 1,10 |
| | 2 | 3 | 5 | 8 | 0,90 | 1,10 | 8,20 | -0,20 | 0,89 | 1,09 |
| | 3 | 2 | 1 | 3 | 0,90 | 1,10 | 2,90 | 0,10 | 0,90 | 1,10 |
| | 4 | 6 | 7 | 13 | 0,90 | 1,10 | 13,10 | -0,10 | 0,89 | 1,09 |
| | 5 | 8 | 3 | 11 | 0,90 | 1,10 | 10,50 | 0,50 | 0,94 | 1,11 |

1. Recebe um número de entrada (x1,x2,x3,4)

1. **Multipl**ica cada entrada pelo peso wi (aleatório primeira vez)

1. Soma todas as entradas **ponderadas com o bias**.

1. Calcula o custo com base em uma **função de perda (custo)** e meta da rede (depende do tipo de problema)

- Classificação binária: **Binary cross-entropy**

$$\text{Loss} = -\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N [y_i \log(p_i) + (1 - y_i) \log(1 - p_i)]$$

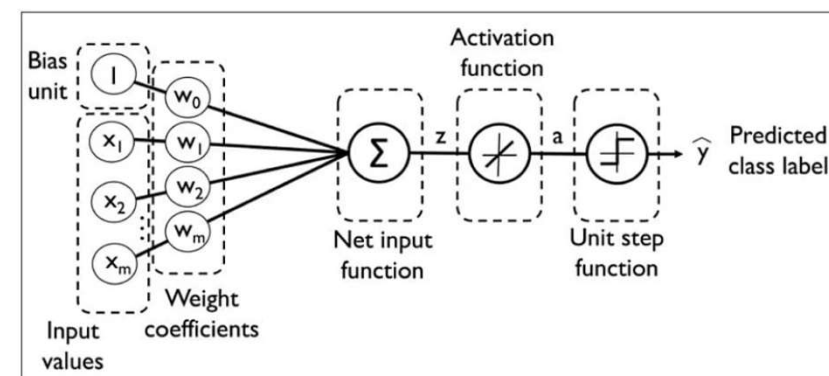
- Classificação multiclasse: **Categorical cross-entropy**

$$\text{Loss} = -\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^C y_{ij} \log(p_{ij})$$

- Regreção: **Mean square error**

$$\text{MSE} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (y_i - \hat{y}_i)^2$$

- Rito (valores: trabalhista ou sumaríssimo)
- Tempo de Serviço do Reclamante (valores: tempo em meses até a data da dispensa)
- Último salário do reclamante (valores: número real)
- Profissão do reclamante (valores: comércio, indústria ou serviço)
- Cargo do reclamante (valores: direção ou execução)
- Objeto do processo (valores: falta de registro em carteira, diferença salarial, verbas rescisórias, multas, horas extras e reflexos, fundo de garantia por tempo de serviço, indenização por danos morais, se adicional de insalubridade, adicional noturno, plano de saúde)
- Quantidade de depoimentos em cada audiência (valores: número inteiro entre 1 e 200)
- Acordo (valores: presença ou ausência)
- Necessidade de perícia (valores: S para Sim e N para Não)
- Solicitação de recurso ordinário contra sentença emitida pelo Juiz de 1 grau (valores: S para Sim e N para Não)
- Solicitação de recurso de revista contra acórdão (valores: S para Sim e N para Não)
- Número de audiências até a emissão da sentença (valores: número inteiro entre 1 e 200)
- Tempo médio de cada audiência (valor inteiro em minutos entre 30 e 1000)
- Duração do processo (valor inteiro em meses entre 1 e 500)



5. Aplica o **otimizador** para encontrar o **menor erro**

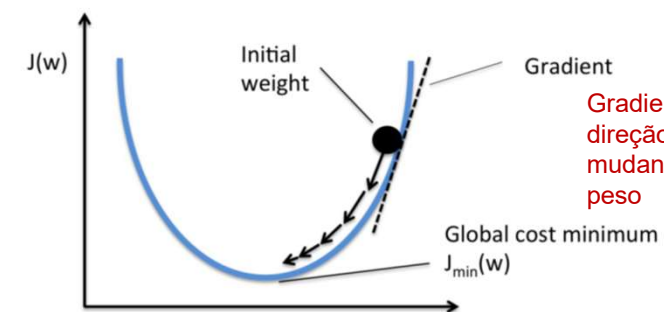
- *Escolhas comuns:*
 - *stochastic gradient descent,*
 - *stochastic gradient descent com momentum,*
 - *root mean square propagation, e*
 - *adaptive moment estimation*

$$Z = W_1X_1 + W_2X_2 + \dots + W_mX_m + W_0$$

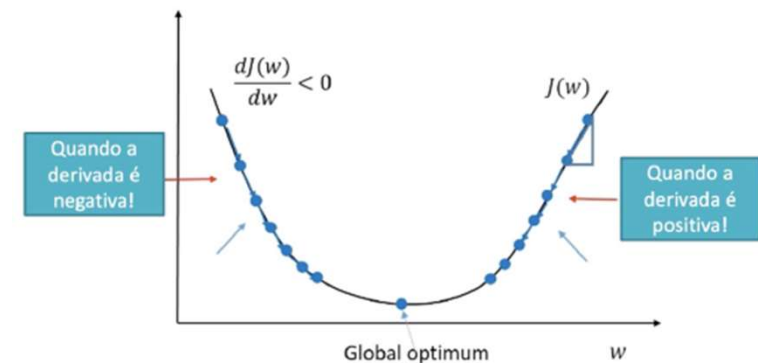
$$w_{12} = w_1 - \text{learning_rate} \times \frac{\partial \text{custo}}{\partial w_1}$$

$$Z = W_{12}X_1 + W_{22}X_2 + \dots + W_{m2}X_m + W_0$$

Os otimizadores são algoritmos utilizados para ajustar os pesos do modelo de aprendizado de máquina de forma a minimizar a função de erro (ou função de perda). Eles aplicam técnicas matemáticas para encontrar os parâmetros ótimos do modelo que resultam no menor erro possível na previsão dos dados



Gradiente indica a direção e magnitude de mudança para cada peso



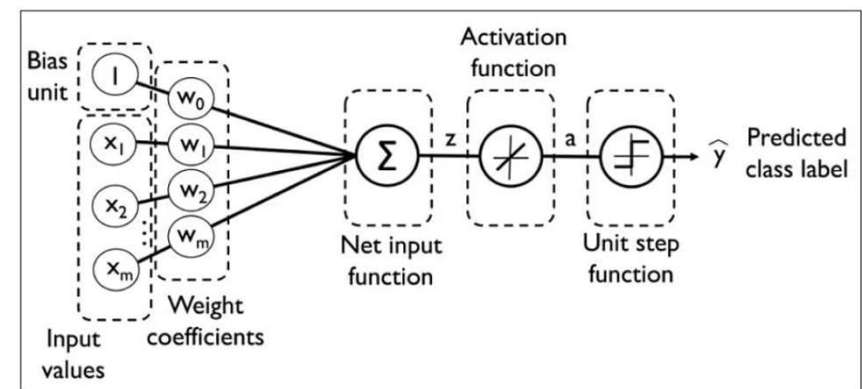
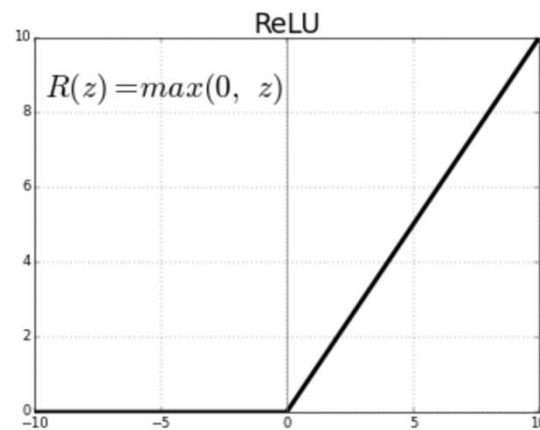
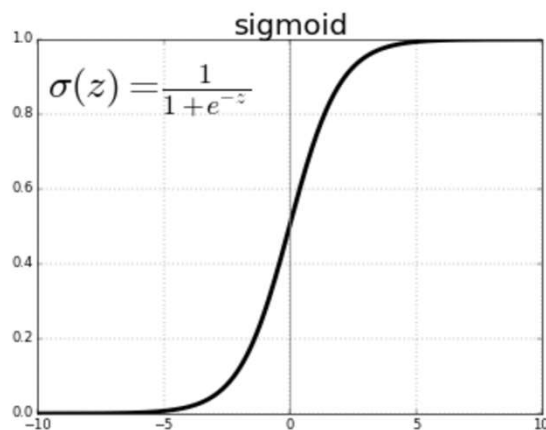
6. Aplica uma **função de ativação**

- Uma função de ativação popular é a *rectified linear unit* (ReLU):

$$f(z) = \max(0, z)$$

-

se z é maior que 0, a função de ativação retorna z , caso contrário 0.



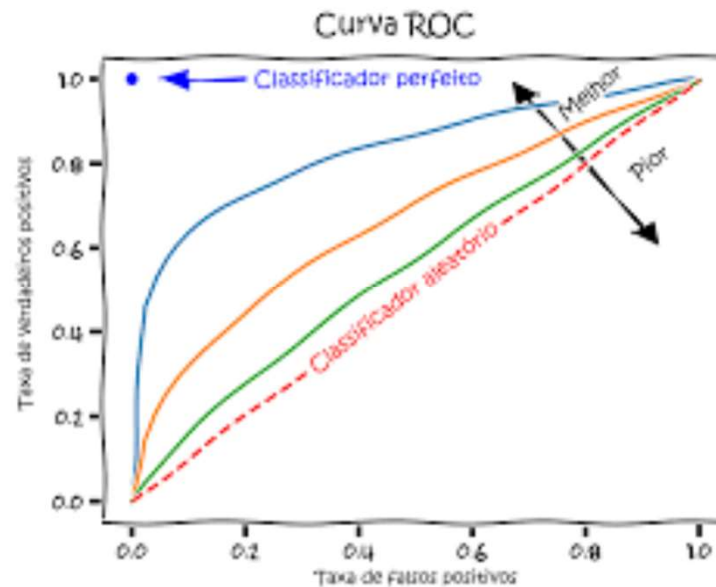
9. Avalia a performance

$$Accuracy = \frac{T_p + T_n}{T_p + T_n + F_p + F_n}$$

$$Precision = \frac{T_p}{T_p + F_p}$$

$$Recall = \frac{T_p}{T_p + T_n}$$

$$F_1 = 2 \cdot \frac{precision \cdot recall}{precision + recall}$$



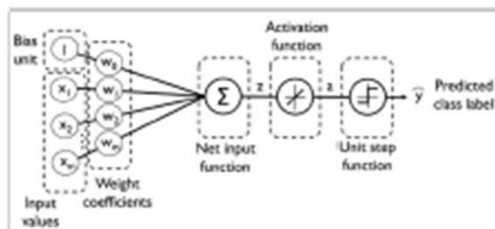
| | | Predicted class | |
|--------------|---|----------------------|----------------------|
| | | P | N |
| Actual Class | P | True Positives (TP) | False Negatives (FN) |
| | N | False Positives (FP) | True Negatives (TN) |

Sensitivity
Recall
P

Specificity
N

Precision

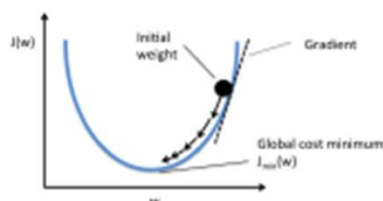
1. Recebe um número de **entrada**
2. **Multiplica** cada entrada pelo **peso**
3. **Soma** todas as entradas **ponderadas com o bias**.
4. **Calcula o custo** com base em uma **função de perda** e meta da rede
 - *Classificação binária*: Binary cross-entropy
 - *Classificação multiclasse*: Categorical cross-entropy
 - *Regression*: Mean square error



$$MSE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (y_i - \hat{y}_i)^2$$

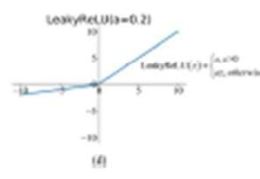
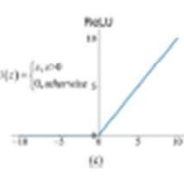
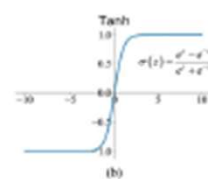
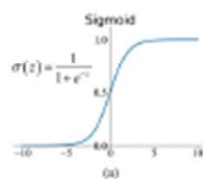
| Problem Type | Output Type | Final Activation Function | Loss Function |
|----------------|-----------------------------------|---------------------------|--------------------------|
| Regression | Numerical value | Linear | Mean Squared Error (MSE) |
| Classification | Binary outcome | Sigmoid | Binary Cross Entropy |
| Classification | Single label, multiple classes | Softmax | Cross Entropy |
| Classification | Multiple labels, multiple classes | Sigmoid | Binary Cross Entropy |

5. **Aplica o otimizador** para encontrar o **menor erro**
 - *Escolhas comuns*: stochastic gradient descent, stochastic gradient descent com momentum, root mean square propagation, e adaptive moment estimation



$$w_{12} = w_1 - \text{learning_rate} \times \frac{\partial \text{custo}}{\partial w_1}$$

6. Aplica uma **função de ativação**
 - Uma função de ativação popular e a *rectified linear unit* (ReLU): $f(z) = \max(0, z)$
 - z é a soma das entradas ponderada e bias, se z é maior que 0, a função de ativação retorna z , caso contrário 0.
7. Envia a saída para a **próxima camada**
8. Aplica a **função de ativação da saída** com base na meta da rede
 - *Classificação binária*: sigmoid
 - *Classificação multiclasse*: softmax
 - *Regression*: sem função de ativação



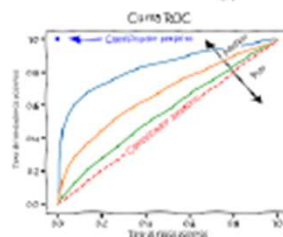
| | Predicted class | |
|--------------|----------------------|----------------------|
| | P | N |
| Actual Class | True Positives (TP) | False Negatives (FN) |
| | False Positives (FP) | True Negatives (TN) |

$$\text{Accuracy} = \frac{TP + TN}{TP + TN + FP + FN}$$

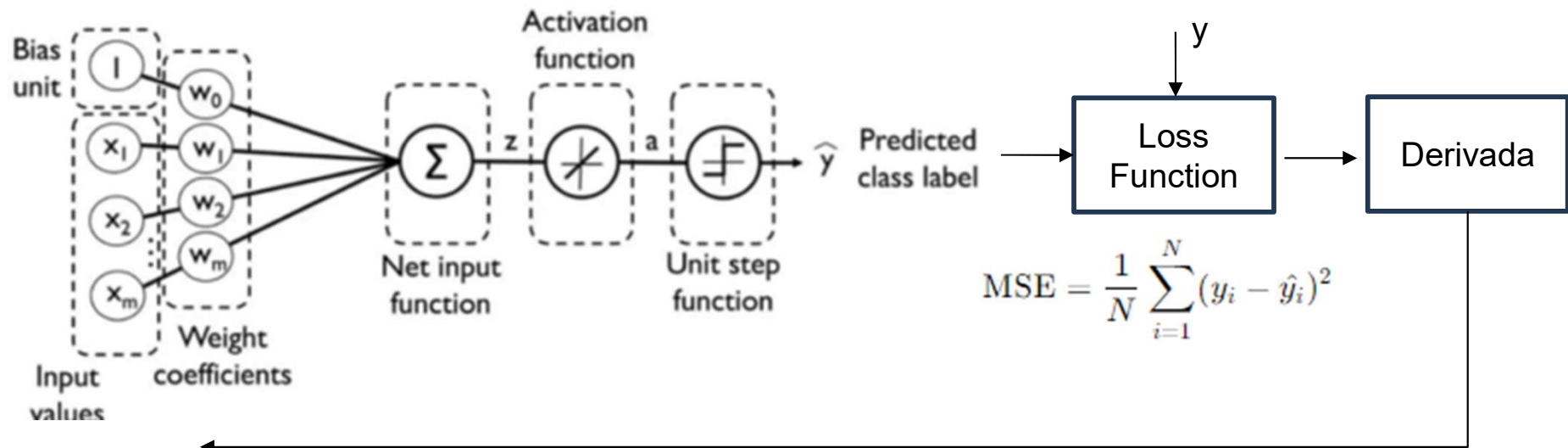
$$\text{Precision} = \frac{TP}{TP + FP}$$

$$\text{Recall} = \frac{TP}{TP + FN}$$

$$F_1 = 2 \times \frac{\text{precision} \times \text{recall}}{\text{precision} + \text{recall}}$$



Forward pass



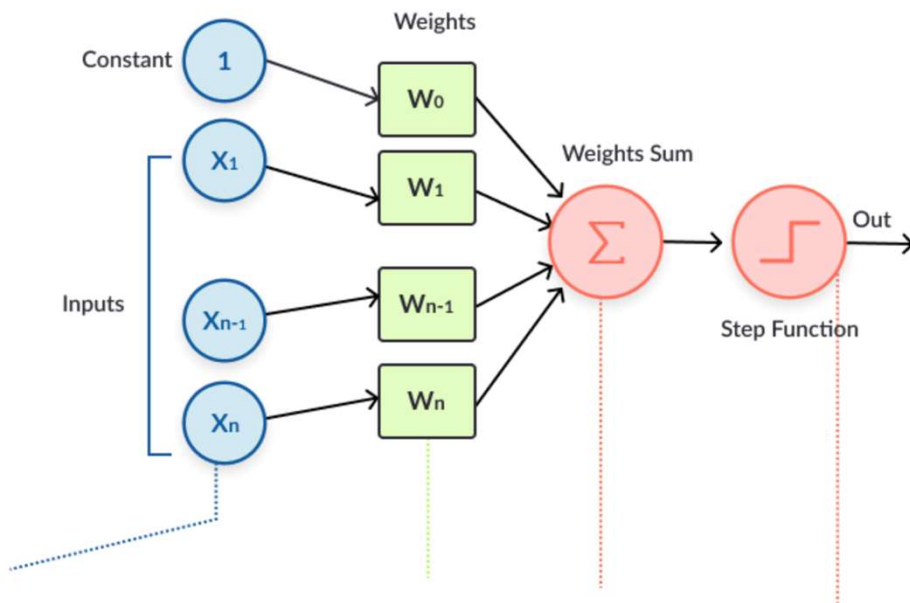
$$w_{12} = w_1 - \text{learning_rate} \times \frac{\partial \text{custo}}{\partial w_1}$$

$$\frac{dj(w)}{dw}$$

Backward pass

Função de ativação

- Decide se um neurônio deve ser **ativado ou não** (informação relevante ou não)
- Podem **ajudar na regularização** do modelo, tornando-o menos propenso a overfitting
- Servem para **trazer a não-linearidades** ao sistema



$$Y = \text{Activation}(\Sigma(\text{weight} * \text{input}) + \text{bias})$$

Uma rede neural sem função de ativação é essencialmente apenas um modelo de regressão linear.

Função de ativação

- **Binary Step Function:** função de ativação baseado em limiar (threshold) decide se o neurônio deve ou não ser ativado.

- $$\phi(x) = \begin{cases} 1, & \text{if } x \geq 0.5. \\ 0, & \text{otherwise.} \end{cases}$$

$$f(x) = ax$$

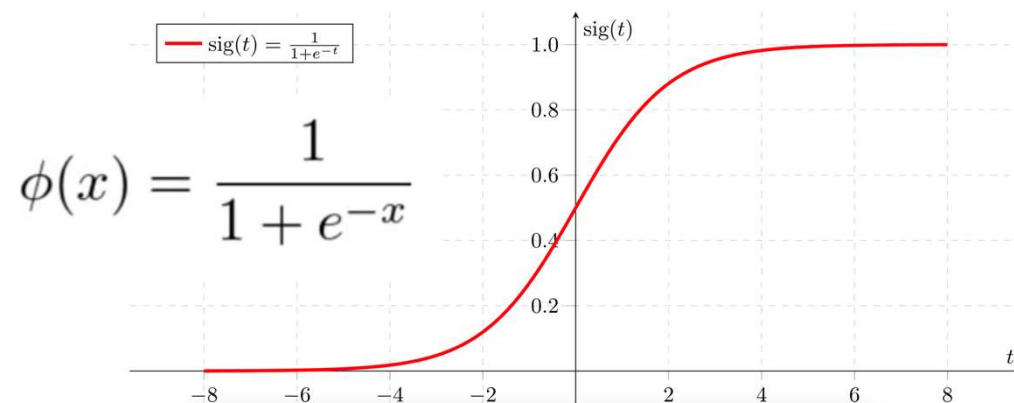
A função linear apenas aplica um fator de multiplicação ao valor que recebe.

Função de ativação

A não-linearidade permite que a rede neural modele funções mais complexas e capture padrões nos dados.

- **Função de ativação Sigmóide**
 - Função **não linear** suave que é capaz de lidar com apenas duas classes.
 - A função sigmóide permite converter números para **valores entre 0 e 1**
 - Podemos definir regras para a função de ativação, como:
 - Se a saída do neurônio sigmóide for maior que ou igual a 0,5, gera 1;
 - Se a saída for menor que 0,5, gera 0.

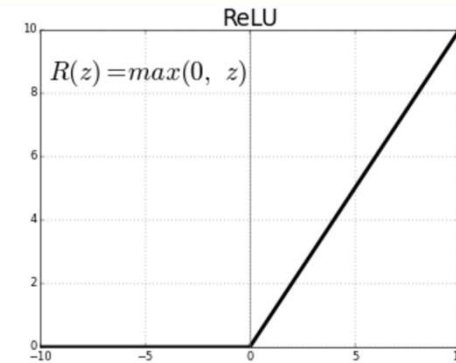
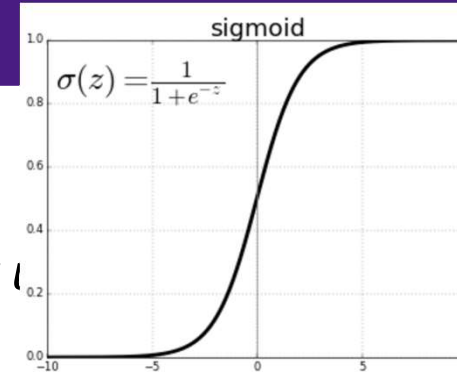
```
# Função sigmóide
def sigmoid(Z):
    A = 1 / (1 + np.exp(-Z))
    return A, Z
```



Função de ativação

- Função de ativação ReLU

- ReLU é uma abreviação para *rectified linear*
- Produz resultados no **intervalo $[0, \infty[$.**
- É uma função **não** linear.
- Essa **função não deixa passar funções negativas, transforma em 0**. Um valor positivo ela retorna o próprio valor.
- **Ela não ativa todos os neurônios ao mesmo tempo, se entrada for negativa, ela será convertida em zero e o neurônio não será ativado**



$$f(x) = \max(0, x).$$

```
# Função de ativação ReLu (Rectified Linear Unit)
def relu(Z):
    A = abs(Z * (Z > 0))
    return A, Z
```

Regularização

- **Regularização L1 e L2**
 - L1: soma absoluta dos pesos,
 - L2 soma dos quadrados dos pesos.
- **Dropout**
 - durante o treinamento, alguns neurônios são "desligados" aleatoriamente
- **Early Stopping**
 - monitorar o desempenho do modelo em um conjunto de validação e interromper o treinamento assim que o desempenho começar a piorar